2020 Robomaster电控组讲义

1. Robomaster机甲大师赛介绍
2. 比赛规则
3. 兵种
4. 战队各组简介
5. 基本软件安装
6. Arduino
7. stm32cube
8. keil5
9. Arduino简介
10. Stm32简介
11. 电控基本知识
12. GPIO（通用型输入输出）
13. 中断（简述外部中断）
14. TIM（定时器），延时（delay）和PWM（脉冲宽度调剂）
15. USART和UART（同步和异步串口通信）
16. FreeRTOS操作系统简介
17. 线程
18. 优先级的概念（基于队列）
19. CAN通信
20. 进阶：
21. 麦克纳姆轮的运动分解与合成
22. 陀螺仪与IIC、SPI
23. PID控制算法
24. 上手调车：
25. 遥控小车（控制底盘移动）
26. 云台控制（让云台转起来）
27. 调云台（结合曲线J-Scope）