

ניצן ראש, עומרי אלמלם, שירי אבודרם, יניב בן צבי, לירון גליקמן, בוריס לבייקין. חברי הקבוצה הנוכחים:

## 1. סעיף א' – הגדרת הבעיה –

המאמר עוסק בחישוב זיהום אוויר בצורה דו ממדית המבוסס על מידע מניטור האוויר, עקב בעיות מתמטיות, ניטור אזור מזוהם רדיואקטיבית לא יכולים לספק התפלגות תלת מימדית של זיהום באזור אשר נמצא בתוך ענן הרדיואקטיבי.

עקרונות חישוב:

- 1.1.1 עושים מיפוי של האזור המזוהם ע"י איזוטופים רדיואקטיביים. ישנה רשת "שנפרסת" על האזור המרובע הזה, המחלקת אותו לאזור N על N המסוק הנושא גלאי קרינה, כל תא (ריבוע) בגודל N מהרשת הזו שנוצרה נחשב כתא בעל פעילות רדיואקטיבית הומוגנית. בכל תא יכול להיות אזור הנקרא "מרכז הזיהום", אליו נתייחס בחישובים שלנו כאל נקודת המקור הממוקמת במרכז התא. היחס בין אזור הקרינה המדודה לבין האזור המזוהם ניתן על ידי סט משוואות ליניאריות.
- 1.1.2 אחת הבעיות המרכזיות בפיתוח תוכנה הוא המוטיבציה לשיפור פיתוח הצד המדעי של התוכנה. לרוב, תהליך הסימולציה מורכב, גדול, מבלבל, מאוד רגיש לשינויים בפרמטרים ומאוד יקר. ולכן מאמרים רבים מתרכזים בהבנה של הגורמים אשר משפיעים על פיתוח תוכנה מדעית, למרות זאת, רובם מתרכזים בתהליך הפקה ומחזור החיים של התוכנה. התוכנה אשר צריכה להיווצר על מנת למצוא את הרמה האמתית של האזור המזוהם בדו מימד על ידי מסוק וגלאי רגיש מאוד לפרמטרים שמקבל מהשטח ותהליך זה אינו מוכח. המערכת שלנו שייכת לקטגוריה של אמצעי מחשוב בזמן אמת, שבה הפרמטרים המשפיעים על המערכת נגזרים מפעולת האיתור ותלויים בה בצורה ישירה. במאמר זה מציגים מקרה למידה של אזור המזוהם רדיואקטיבית, המקרה דורש פתרון של מערכת משוואות ליניאריות אשר המטריצה הנוצרת יכולה להיות מאוד לא מדויקת, ישנן מספר דרכים זמינות לפתור סוג כזה של בעיות במאמר זה אנו רוצים לפתור בעיה זו מזווית של מהנדסי תוכנה אשר צריכים להבטיח למשתמש שהתוצאות שהתקבלו אכן אמינות ותקינות.

1.2 הגדלים אותם צריך לספק ליישום - פונקציית התגובה של גלאי D לדחיסת יחידות קרינה הנפלטת מנקודת מקור מגלאי במרחק R ניתנת ע"י

$$D = C(1 + kR)e^{-\mu R} / R^2 \quad (1.1)$$

נתייחס ל: כאשר

C - מקדם פרופורציה  $\frac{m^2}{\text{gamma}}$

$m^{-1}$  - מקדם בניית הקרינה באוויר K

- מקדם ספיגת הקרינה באוויר  $\mu$

R - מרחק בין המקור לגלאי [m]

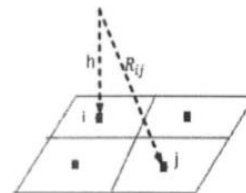


Fig. 1 Sensor location and distances with respect to cells i and j.

והגלאי h כמו שרואים בתמונה הנ"ל, מרחב הדגימה מחולק לרשת מעל האזור המנוטר. המדידה המושגת על ידי הגלאי היא סכום כל המסות מהאזורים  $N^2$  מקור נקודות יחידות  $N \times N$  בגובה המזהמים, ממודלת על ידי הממוקמות במרכז של כל תא ברשת כולל על הרשת ניתנת על ידי j עד i כאשר הגובה מהגלאי מעל הנקודות

$$R_{i,j}^2 = (X_i - X_j)^2 + (Y_i - Y_j)^2 + Z^2 \quad (1.2)$$

קוארדינאטות קרטזיות x,y,z, כאשר הנקודות

כאשר הגלאי ממוקם בחילוף של משוואות 1.1 ו 1.2 מספקת לנו פונקציות של תגובת גלאי מתא i בדיוק מעל תא j בגובה

$$D_{i,j} = \frac{c(1 + k \cdot R_{i,h}) e^{-\mu R_{i,j}}}{R_{i,j}^2} \quad (1.3)$$

כאשר זו שווה בערך לכמות הזיהום הכללית Cj כזאנו מציינים את כמות הזיהום המרוכזת בנקודה ניתנת ע"י: בהתאמה לתא הרלוונטי. המידע המתקבל מהגלאי אשר נמצא מעלה תא

$$M_i = \sum_j R_{i,j} C_j \quad (1.4)$$

משוואות ליניאריות אשר מקשרת את כל  $N^2$  הוא סכום כל הנקודות ברשת. זה מפיך לנו זכאשר בתוך סימון מטריצה  $M_i$  המדידות Cj הזיהומים הלא ידועים בתא

$$D C = M \quad (1.5)$$

כאשר הפתרון הוא:

$$C = D^{-1} M \quad (1.6)$$

כאשר:

- מקדם המטריצה ממשוואה 1.3

- וקטור עוצמות לא ידוע C

- וקטור הערכים המדודים M

פתרון המטריצה של המשוואה 1.6 יספק לנו שיטה כללית ועקבית לחישוב שדה התפלגות הזיהום ממדידות הקרינה ע"י המסוק.

ישנן מספר בעיות העולות כאשר השיטה מיושמת, משוואה 1.6 פתירה אך ורק עבור פרמטרים קיימת, אז היחס המוצג במשוואה 1.7 מתקיים.  $D^{-1}$  מסוימים, לדוגמא, כאשר המטריצה ההפוכה

$$D^{-1} D = I \quad (1.7)$$

על מנת לפתור את המשוואה 1.6 עבור גלאי מסוים, אנו חייבים למצוא את הערכים האופטימליים בריבוע, אשר גורמים N, את מספר התאים R (או טווח ערכים אופטימליים) עבור גובה של מדידות להיות בעלת ערכים תקינים או לא לצרוך הרבה מזיכרון המחשב על מנת לחשב את  $D^{-1}$  המטריצה ההופכית.

כאשר ערכים אלה נמצאים, מטריצה 1.6 יכולה להיות פתירה על כל שיטה אלמנטרית.

2. סעיף ב' – השיטה והצגת הכלים לפתרון – על מנת לפתור אנו השתמשנו בשיטת החצייה ובקוד שנמצא בקישור הזה: [github](https://github.com)

[https://github.com/TheAlgorithms/Python/blob/master/arithmetic\\_analysis/bisection.py](https://github.com/TheAlgorithms/Python/blob/master/arithmetic_analysis/bisection.py)

על מנת לפתור עם שיטה נוספת אנו השתמשנו בשיטת המיתר ובקוד מאתר שמצאנו, הקוד בקישור הזה:

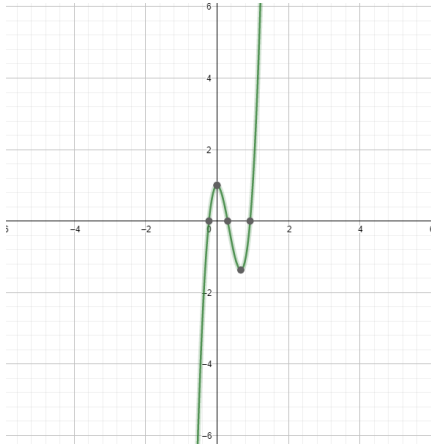
<https://www.math.ubc.ca/~pwalls/math-python/roots-optimization/secant/>

כדי לוודא שהפונקציות שאנו השתמשנו עובדת ומחזירות לנו את הנתונים שאנו מצפים לקבל בנינו להן טסט PY בעצמנו כדי שבדקת שהפונקציה תקינה ועובדת, הטסטים מצורפים בנספח ובנוסף קובץ

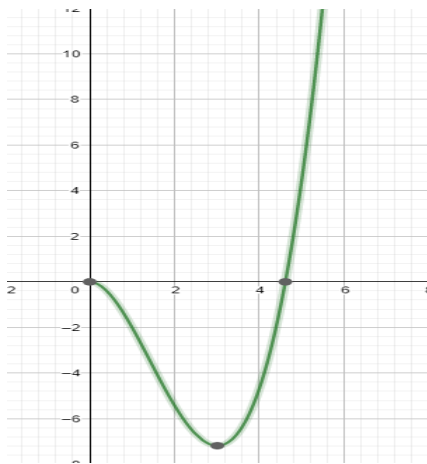
ושיטת פולמוניאלי נעזרנו בקוד בנוי של חבר לכיתה.

### 3. סעיף ג' – הצגת הנתונים –

כך מתנהגת הפונקציה לפי צילומי מסך מאתר גיאוגברה:

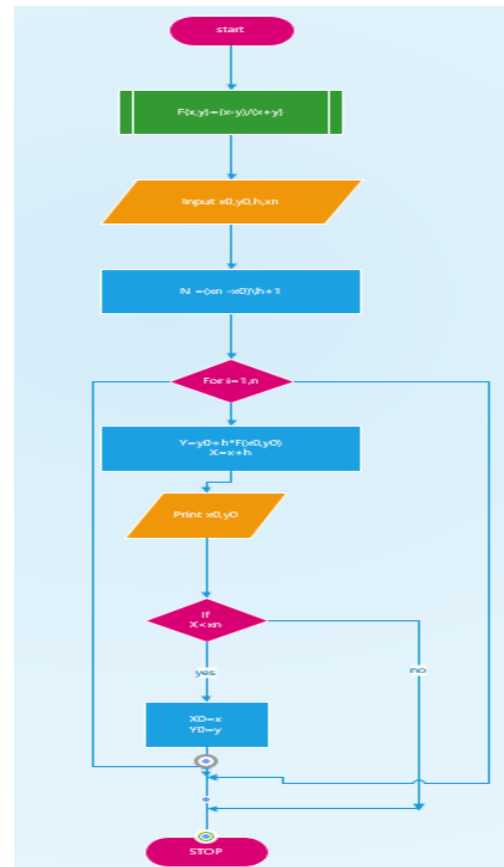


$$f(x) = 16x^3 - 16x^2 + 1$$

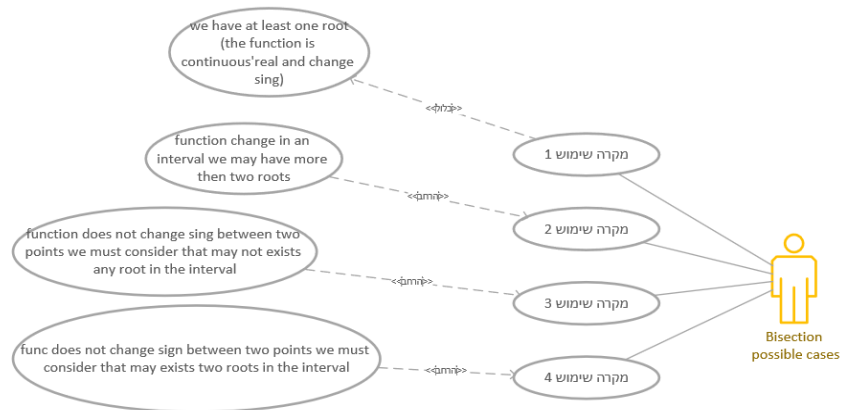


$$f(x) = x^e - 3x^2$$

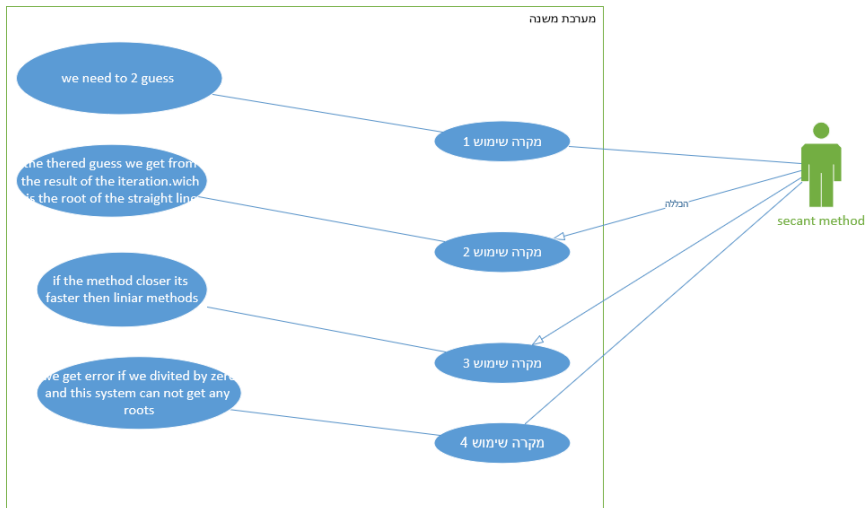
## לשיטת החצייה: DFD



## לשיטת החצייה Use Case

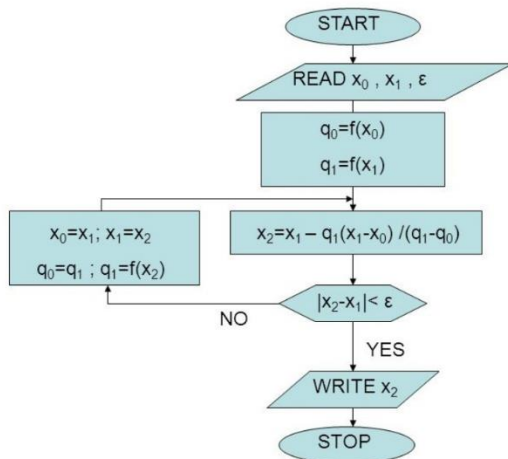


## Use Case לשיטת ההמיתר



## Use Case המיתר

### Secant method algorithm



current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15













current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15









current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15













current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

current a: -0.2258029814778877 b: 6.217248937900877e-15

##### end scant method print #####



**##### bisection method print #####**

**0**

**0.5**

**this is middle status:**

**0.25**

**this is [mid=a,b] status:**

**0.25**

**this is [a,mid=b] status:**

**0.375**

**this is [a,mid=b] status:**

**0.3125**

**this is [mid=a,b] status:**

**0.28125**

**this is [mid=a,b] status:**

**0.296875**

**this is [a,mid=b] status:**

**0.3046875**

**this is [a,mid=b] status:**

**0.30078125**

**this is [a,mid=b] status:**

**0.298828125**

**this is [mid=a,b] status:**

**0.2978515625**

**this is [mid=a,b] status:**

**0.29833984375**

**this is [a,mid=b] status:**

**0.298583984375**

**this is [mid=a,b] status:**

**0.2984619140625**

this is [a,mid=b] status:

0.29852294921875

this is [a,mid=b] status:

0.298492431640625

this is [mid=a,b] status:

0.2984771728515625

this is [a,mid=b] status:

0.29848480224609375

this is [mid=a,b] status:

0.2984809875488281

this is [mid=a,b] status:

0.29848289489746094

this is [mid=a,b] status:

0.29848384857177734

this is [a,mid=b] status:

0.29848432540893555

this is [mid=a,b] status:

0.29848408699035645

this is [a,mid=b] status:

0.298484206199646

0.6

1.2

this is middle status:

0.8999999999999999

this is [mid=a,b] status:

0.8999999999999999

this is [a,mid=b] status:

1.0499999999999998

this is [a,mid=b] status:

0.9749999999999999

this is [a,mid=b] status:

0.9374999999999999

this is [mid=a,b] status:

0.91875

this is [a,mid=b] status:

0.9281249999999999

this is [mid=a,b] status:

0.9234374999999999

this is [mid=a,b] status:

0.9257812499999999

this is [mid=a,b] status:

0.9269531249999998

this is [a,mid=b] status:

0.9275390624999998

this is [mid=a,b] status:

0.9272460937499998

this is [a,mid=b] status:

0.9273925781249999

this is [a,mid=b] status:

0.9273193359374998

this is [mid=a,b] status:

0.9272827148437498

this is [mid=a,b] status:

0.9273010253906249

this is [mid=a,b] status:

0.9273101806640623

this is [mid=a,b] status:

0.927314758300781

this is [mid=a,b] status:

0.9273170471191404

this is [mid=a,b] status:

0.9273181915283202

this is [mid=a,b] status:

0.92731876373291

this is [a,mid=b] status:

0.9273190498352049

this is [a,mid=b] status:

0.9273189067840575

-1.5

0

this is middle status:

-0.75

this is [mid=a,b] status:

-0.75

this is [mid=a,b] status:

-0.375

this is [a,mid=b] status:

-0.1875

this is [mid=a,b] status:

-0.28125

this is [mid=a,b] status:

-0.234375

this is [a,mid=b] status:

-0.2109375

this is [a,mid=b] status:

-0.22265625

this is [mid=a,b] status:

**-0.228515625**

**this is [a,mid=b] status:**

**-0.2255859375**

**this is [mid=a,b] status:**

**-0.22705078125**

**this is [mid=a,b] status:**

**-0.226318359375**

**this is [mid=a,b] status:**

**-0.2259521484375**

**this is [a,mid=b] status:**

**-0.22576904296875**

**this is [mid=a,b] status:**

**-0.225860595703125**

**this is [mid=a,b] status:**

**-0.2258148193359375**

**this is [a,mid=b] status:**

**-0.22579193115234375**

**this is [mid=a,b] status:**

**-0.22580337524414062**

**this is [a,mid=b] status:**

**-0.2257976531982422**

**this is [a,mid=b] status:**

**-0.2258005142211914**

**this is [a,mid=b] status:**

**-0.22580194473266602**

**this is [a,mid=b] status:**

**-0.22580265998840332**

**this is [mid=a,b] status:**

**-0.22580301761627197**

this is [a,mid=b] status:

-0.22580283880233765

##### end bisection method print #####

## 5. סעיף ה' – תוצאות –

בהתחלה החלטנו שאנחנו מתחלקים לקבוצות בתוך הקבוצה: חלק עבדו על חישוב חלק על הכנסת חישובים לפונקציה וחלק על הקובץ הסיכום, מציאת הנתונים נעשתה בעזרת פונקציות שבנינו ומצאנו באינטרנט.

לכל שאלה בדקנו את התשובה עם 2 מתודות כדי לוודא תקינות של התשובה, ורק לאחר שווידאנו את התשובה המשכנו הלאה.

המתודות שהשתמשנו בהן הן: שיטת המיתר, שיטת החצייה, קירוב פולינומיאלי,

בעזרת שיטת המיתר ושיטת החצייה מצאנו את השורשים של סעיף 3

ממעלה שניה שבסעיף 4. בעזרת הקירוב הפולינומיאלי מצאנו את הפולינום של

בסעיף 4 השתמשנו שוב בשיטת המיתר ובשיטת החצייה.

## :Bisection

```
from numpy import *
def bisection(function, a, b): # finds where the function becomes 0 in [a,b] using
    bolzano

    start = a
    end = b
    print (start)
    print(end)
    if function(a) == 0: # one of the a or b is a root for the function
        print (a)
        return a
    elif function(b) == 0:
        print (b)
        return b
    elif function(a) * function(b) > 0: # if none of these are root and they are both
        positive or negative,
        # then his algorithm can't find the root
        print(str(a*b) + ">0")
        print("couldn't find root in [a,b]")
        return
    else:
        mid = (start + end) / 2
        print("this is middle status:")
        print (mid)
        while abs(start - mid) > 10 ** -7: # until we achieve precise equals to 10^-7
            if function(mid) == 0:
                print("this is middle status:")
                print (mid)
                return mid
            elif function(mid) * function(start) < 0: #find new middel number
                end = mid
                print("this is [a,mid=b] status:")
                print (end)
            else:
                start = mid
                print("this is [mid=a,b] status:")
                print (start)
            mid = (start + end) / 2 #finding new middel number
        return mid
```

## ScantMethod:

```
class ScantMethod:
```

```
    def secant(self, func, a, b, iterations):
```

```
    '''
```

Approximate solution of  $f(x)=0$  on interval  $[a,b]$  by the secant method.

Parameters

```
-----
```

```

func : function
    The function for which we are trying to approximate a solution  $f(x)=0$ .
a,b : numbers
    The interval in which to search for a solution. The function returns
    None if  $f(a)*f(b) \geq 0$  since a solution is not guaranteed.
iterations : (positive) integer
    The number of iterations to implement.

```

Returns

-----

```

m_N : number
    The x intercept of the secant line on the the Nth interval
    
$$m_n = a_n - f(a_n)(b_n - a_n)/(f(b_n) - f(a_n))$$

    The initial interval  $[a_0, b_0]$  is given by  $[a, b]$ . If  $f(m_n) == 0$ 
    for some intercept  $m_n$  then the function returns this solution.
    If all signs of values  $f(a_n)$ ,  $f(b_n)$  and  $f(m_n)$  are the same at any
    iterations, the secant method fails and return None.

```

Examples

-----

```

<<<#      f = lambda x: x**2 - x - 1
<<<#      secant(f,1,2,5)
1.6180257510729614
'''

if func(a) * func(b) >= 0:
    print("Secant method fails.")
    return None

x0 = a
print("the first guess")
print(x0)

x1 = b
print("the second guess")
print(x1)

for n in range(1, iterations + 1):

```



```

m_n = x0 - func(x0) * (x1 - x0) / (func(x1) - func(x0))
print("the value we got is:")
print(m_n)
f_m_n = func(m_n)
if func(x0) * f_m_n < 0:
    x0 = x0
    x1 = m_n
    print("change the valus for x1 the next itaration if the result<0")
    print (str(x1) + "new value")
elif func(x1) * f_m_n < 0:
    x0 = m_n
    x1 = x1
    print("change the valus for x0 the next itaration if the result<0")
    print (str(x0) + "new value")
elif f_m_n == 0:
    print("Found exact solution.")
    return m_n
else:
    print("Secant method fails.")
    return None

return x0 - func(x0) * (x1 - x0) / (func(x1) - func(x0))

```

polynomialAprox:

```

import numpy as np
from numpy.linalg import inv

class polynomialAproxMethod:
    @staticmethod
    def polynomialAproxMethod(X, Y):
        matX = np.vander(X, len(X), True)
        invMatX = inv(matX)
        res = np.dot(invMatX, Y)
        print("Polynom: ", end='')
        for i in range(len(res) - 1):
            print("{}x^{ } + ".format(res[i], i), end='')

```

```
print("{}x{}".format(res[len(res) - 1], len(res) - 1), end='')  
return res
```