# Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «СЕВЕРО-КАВКАЗСКИЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»

Институт перспективной инженерии Департамент цифровых робототехнических систем и электроники

# Искусственный интеллект в профессиональной сфере Отчет по лабораторной работе №2 Исследование поиска в ширину

Тема: исследование поиска в ширину.

**Цель:** приобретение навыков по работе с поиском в ширину с помощью языка программирования Python версии 3.х

#### Ход работы:

**Задание 1.** Создал проект в папке репозитория. Приступил к работе с примером. Добавил новый файл lab2-prim.py.

Рисунок 1. Выполнение lab2-prim.py

Задание 2. Необходимо для задачи "Расширенный подсчет количества островов в бинарной матрице" подготовить собственную матрицу, для которой с помощью разработанной в предыдущем пункте программы, подсчитаем количество островов. Разработаем матрицу:

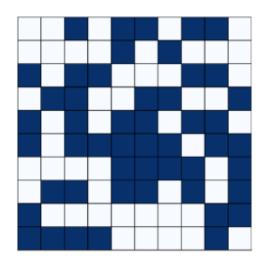


Рисунок 2. Создание матрицы.

Из данной среды образуем бинарную матрицу, где белым цветом будет представлена вода, а синим представлена земля. Связанные единицы формируют остров. Необходимо подсчитать общее количество островов в данной матрице. Острова могут соединяться как по вертикали и горизонтали, так и по диагонали. Напишем программу:

Рисунок 3. Разработанная программа

Вывод программы показал результат 3, что соответствует выбранной нами матрице с островами.

**Задание 4.** Необходимо для задачи "Поиск кратчайшего пути в лабиринте" подготовить собственную схему лабиринта, а также определить

начальную и конечную позиции в лабиринте. Для данных найти минимальный путь в лабиринте от начальной к конечной позиции. Заполним матрицу:

```
maze = [
    [1, 0, 1, 1, 1, 0, 1, 1, 1, 1],
    [1, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1],
    [1, 1, 1, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 1],
    [0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1],
    [1, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 1, 1, 1],
    [1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1],
    [1, 1, 1, 1, 0, 1, 1, 1, 1],
    [0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 1],
    [1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1],
    [1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1],
    [1, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1],
```

Рисунок 4. Матрица в виде лабиринта

Напишем программу для поиска кратчайшего пути через лабиринт, используя алгоритм поиска в ширину (BFS). Лабиринт представлен в виде бинарной матрицы, где 1 обозначает проход, а 0 — стену.

Задание 6. Необходимо для построенного графа лабораторной работы 1 написать программу на языке программирования Руthon, которая с помощью алгоритма поиска в ширину находит минимальное расстояние между начальным и конечным пунктами. Сравним найденное решение с решением, полученным вручную. Найдем минимальное расстояние между городами Углич и Фурманов.

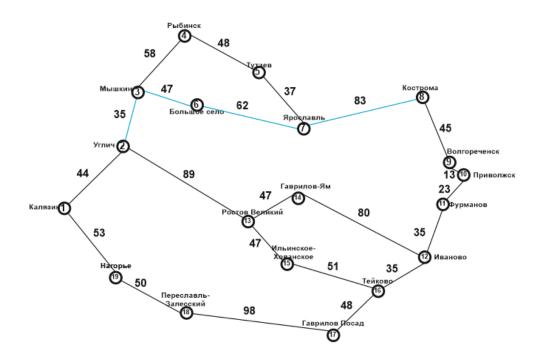


Рисунок 5. Граф из лабораторной работы №1.

Если считать вручную, то минимальное расстояние составляет 251 км. Далее составим программу и проверим:

Результат программы вывел так же 251 км.

#### Ответы на контрольные вопросы:

#### 1. Какой тип очереди используется в стратегии поиска в ширину?

В поиске в ширину используется очередь FIFO (First In, First Out), где узлы извлекаются в том порядке, в котором были добавлены.

2. Почему новые узлы в стратегии поиска в ширину добавляются в конец очереди?

Это позволяет гарантировать, что узлы будут расширяться в порядке их глубины, т.е., сначала обрабатываются более близкие к корню узлы, затем более удаленные. Это является основной стратегией поиска в ширину.

### 3. Что происходит с узлами, которые дольше всего находятся в очереди в стратегии поиска в ширину?

Узлы, которые дольше находятся в очереди, будут извлекаться и расширяться первыми, так как очередь FIFO гарантирует, что первым выходит узел, который был добавлен раньше всех.

# 4. Какой узел будет расширен следующим после корневого узла, если используются правила поиска в ширину?

Следующими будут расширены узлы, которые непосредственно связаны с корневым узлом, то есть узлы на глубине 1.

### 5. Почему важно расширять узлы с наименьшей глубиной в поиске в ширину?

Это гарантирует, что первое найденное решение является оптимальным (самым коротким путём) в терминах количества шагов от корня до цели.

### 6. Как временная сложность алгоритма поиска в ширину зависит от коэффициента разветвления и глубины?

Временная сложность поиска в ширину зависит от двух факторов: коэффициента разветвления (то есть количества потомков у каждого узла) и глубины целевого узла (то есть минимального числа шагов до цели). Поиск в ширину проходит все узлы уровня за уровнем, начиная с корня, поэтому на каждом новом уровне количество узлов для обработки резко возрастает. Чем больше потомков у каждого узла и чем глубже находится целевое состояние, тем больше узлов нужно обработать. Это приводит к экспоненциальному росту времени выполнения при увеличении этих двух параметров.

## 7. Каков основной фактор, определяющий пространственную сложность алгоритма поиска в ширину?

Основной фактор, влияющий на объем памяти, который требует поиск в ширину, — это количество узлов, которые нужно сохранить на самом

нижнем уровне поиска. Так как алгоритм должен хранить в памяти все узлы на каждом уровне, пока они не будут обработаны, наибольшее количество узлов накапливается на последнем уровне. Чем больше у узлов потомков и чем

глубже находится целевое состояние, тем больше узлов нужно хранить одновременно, и это сильно увеличивает потребность в памяти.

#### 8. В каких случаях поиск в ширину считается полным?

Поиск в ширину считается полным, если пространство состояний конечно или если решение существует на конечной глубине, т.е. если есть гарантии достижения цели.

### 9. Объясните, почему поиск в ширину может быть неэффективен с точки зрения памяти.

Поскольку поиск в ширину хранит в памяти все узлы на каждом уровне, он требует много памяти, особенно при высоком коэффициенте разветвления и большой глубине.

#### 10. В чем заключается оптимальность поиска в ширину?

Поиск в ширину является оптимальным по количеству шагов, если все шаги имеют одинаковую длину, так как он первым находит кратчайший путь от начального состояния к целевому.

#### 11. Какую задачу решает функция breadth\_first\_search?

Breadth\_first\_search решает задачу поиска пути от начального состояния к целевому состоянию, используя алгоритм поиска в ширину.

### 12. Что представляет собой объект problem, который передается в функцию?

Problem представляет собой объект задачи, который содержит начальное состояние, целевое состояние, а также методы для определения допустимых действий и проверки достижения цели.

### 13. Для чего используется узел Node(problem.initial) в начале функции?

Node(problem.initial) создаёт корневой узел дерева поиска, представляющий начальное состояние задачи, с которого начинается процесс поиска.

#### 14. Что произойдет, если начальное состояние задачи уже является целевым?

Если начальное состояние уже является целевым, функция breadth\_first\_search немедленно вернет этот узел, завершая поиск.

## 15. Какую структуру данных использует frontier и почему выбрана именно очередь FIFO?

Frontier использует очередь FIFO для обеспечения расширения узлов в порядке их глубины, что соответствует стратегии поиска в ширину.

#### 16. Какую роль выполняет множество reached?

Множество reached хранит состояния, которые уже были достигнуты, чтобы избежать повторного расширения одного и того же состояния и предотвратить зацикливание.

#### 17. Почему важно проверять, находится ли состояние в множестве reached?

Это предотвращает повторное расширение одного и того же состояния, экономя время и память.

#### 18. Какую функцию выполняет цикл while frontier?

Цикл while frontier продолжает процесс поиска, пока остаются узлы для расширения. Он завершится, когда либо будет найдено решение, либо будут исчерпаны все узлы.

# 19. Что происходит с узлом, который извлекается из очереди в строке node = rontier.pop()?

Узел извлекается из очереди для дальнейшего расширения, и его дочерние узлы (возможные новые состояния) будут добавлены в очередь.

#### 20. Какова цель функции expand(problem, node)?

Функция expand генерирует дочерние узлы для данного узла, используя допустимые действия и правила перехода в задаче problem.

#### 21. Как определяется, что состояние узла является целевым?

Целевое состояние определяется с помощью метода is goal объекта problem, который проверяет, соответствует ли текущее состояние целевому.

### 22. Что происходит, если состояние узла не является целевым, но также не было ранее достигнуто?

Если состояние узла не является целевым и не было достигнуто ранее, оно добавляется в множество reached и очередь frontier для дальнейшего расширения.

### 23. Почему дочерний узел добавляется в начало очереди с помощью appendleft(child)?

В алгоритме поиска в ширину дочерний узел добавляется в конец очереди, а не в начало, чтобы соблюсти принцип FIFO (очередь с извлечением элементов в порядке их поступления). Это гарантирует, что узлы будут обрабатываться по мере их добавления в очередь, начиная с узлов, расположенных ближе к корневому, и заканчивая узлами на более глубоких уровнях. Использование метода appendleft(child) применимо, скорее, для алгоритма поиска в глубину, который следует стратегии LIFO (стек), где узлы обрабатываются в порядке последнего добавления.

### 24. Что возвращает функция breadth\_first\_search, если решение не найдено?

Если решение не найдено, функция возвращает специальное значение failure, показывающее, что достижение цели невозможно.

#### 25. Каково значение узла failure и когда он возвращается?

Узел failure обычно имеет состояние None или «неудача» и длина пути бесконечность. Он возвращается, если поиск завершился, но не было найдено решения.

**Вывод:** приобрел навыки по работе с поиском в ширину с помощью языка программирования Python версии 3.х