

# "Reading Eye" - Assistant de lecture pour malvoyants avec IA embarquée

Module : ROBOTIQUE ÉDUCATIVE ET APPLICATIONS

---

**Réalisé par :** Bouba Ahmed & Lkhalidi Mohamed

**Encadré par :** Pr. Ahmed Regragui

January 8, 2026

Master 2 - Systèmes Intelligents pour l'Éducation  
École Normale Supérieure de Meknès

# Plan de la présentation

**1. Introduction et Contexte**

**2. Architecture Matérielle**

**3. Architecture Logicielle**

**4. Déploiement sur Raspberry Pi**

**5. Résultats et Tests**

**6. Documentation Fournie**

**7. Réalisations et Livrables**

**8. Défis et Solutions**

**9. Perspectives Futures**

**10. Conclusion**

## **Introduction et Contexte**

---

# Contexte du projet

- **Problématique** : Accessibilité pour les personnes malvoyantes et déficientes visuelles
- **Solution** : Développer un assistant de lecture portable et efficace
- **Objectif pédagogique** : Intégrer l'IA et la robotique dans une application réelle
- **Plateforme** : Raspberry Pi 5 (système embarqué léger et accessible)



# Cahier des charges

## Fonctionnalités requises :

- ✓ Capture vidéo haute résolution
- ✓ Reconnaissance optique (OCR)
- ✓ Synthèse vocale (TTS)
- ✓ Support multilingue
- ✓ Mode continu ou unique

## Contraintes techniques :

- Raspberry Pi 5 (8 GB RAM)
- Déploiement sans interface graphique
- Accès à distance via SSH
- Environnements virtuels isolés
- Documentation complète

## **Architecture Matérielle**

---

# Composants utilisés

Composant	Spécifications
Raspberry Pi 5	8 GB RAM, CPU 64-bit, 2.4 GHz
Caméra Pi	Pi Camera Module 3 (Wide)
Microphone	Intégré ou USB externe (optionnel)
Haut-parleur	Audio jack 3.5mm ou HDMI
Alimentation	USB-C 27W
Boîtier 3D	Conçu et imprimé en PLA

**Architecture globale :**

[Caméra] → [Raspberry Pi] → [Audio/SSH]

# Conception 3D et fabrication

## Design du boîtier :

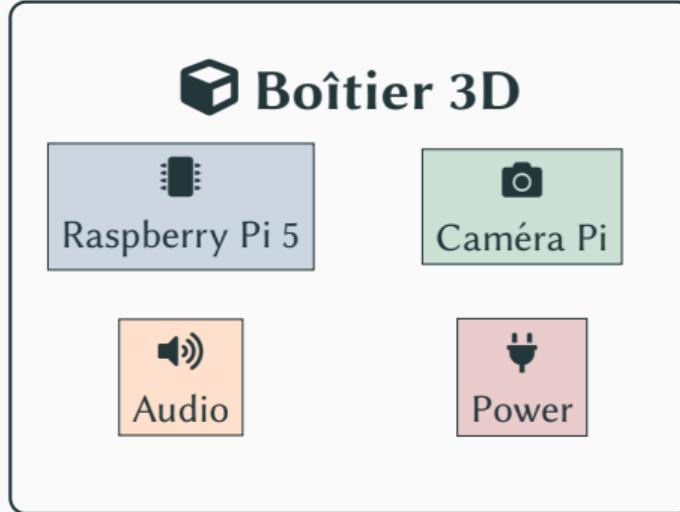
- Modélisé en CAO (FreeCAD/OpenSCAD)
- Accès caméra optimal
- Ventilation passive
- Ports accessibles (USB, HDMI)
- Dimensions compactes

## Impression 3D :

- Matériau : PLA (biodégradable)
- Temps : ~ 12-18 heures
- Résolution : 0.2mm
- Finitions : légères retouches
- Intégration : caméra et électronique



*Boîtier portable et ergonomique*



- Caméra montée sur support stable
- Raspberry Pi fixé avec amortisseurs
- Câbles organisés
- Ventilation adéquate

# Architecture Logicielle

---

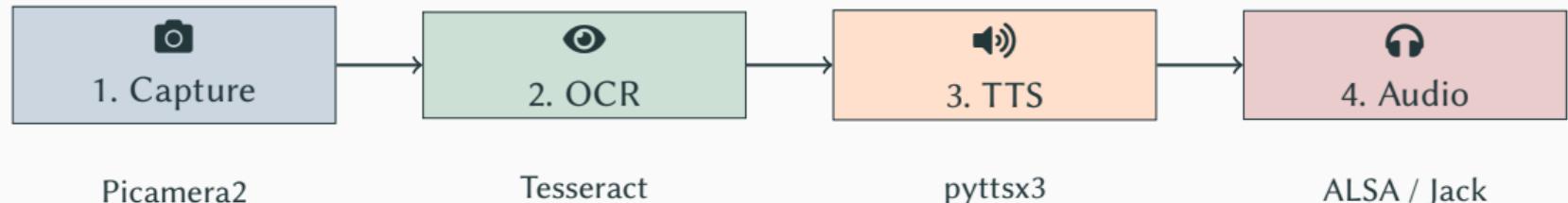
# Stack technologique

Couche	Technologie	Rôle
<b>OS</b>	Raspberry Pi OS (Bookworm)	Noyau système
<b>Python</b>	Python 3.13.5	Langage principal
<b>Caméra</b>	Picamera2	Capture vidéo
<b>OCR</b>	Tesseract + pytesseract	Reconnaissance texte
<b>TTS</b>	pyttsx3 + gTTS	Synthèse vocale
<b>Accès distant</b>	SSH	Communication

**Langues supportées :**

English    Français    Arabe    Deutsch

# Pipeline de traitement



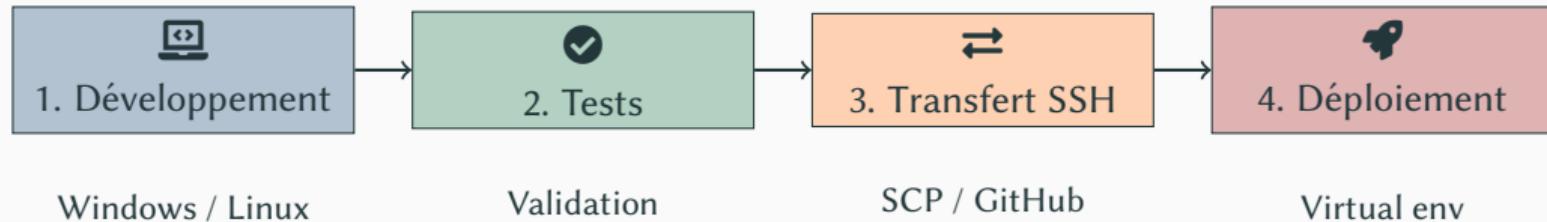
## Flux de données :

- Image 1280×720 → Tesseract → Texte extrait → pyttsx3 → Audio
- Latence total : ~ 2-3 secondes en mode continu

## Déploiement sur Raspberry Pi

---

# Processus de déploiement



# Transfert du code via SSH

## Étape 1 : Copier le code

```
# Depuis votre machine (Windows/Linux)  
scp -r ./raspberrycode/ pi@192.168.43.197:/readingeye
```

## Étape 2 : Se connecter au Pi

```
ssh pi@192.168.43.197  
cd /readingeye
```

## Étape 3 : Installer les dépendances système

```
sudo bash systemsetup.sh  
sudo reboot
```

*Installe : Tesseract, paquets OCR, audio, Python dev*

# Configuration de l'environnement Python

## Étape 4 : Configuration Python

```
# Installer les dépendances Python  
bash setup.sh  
  
# Activer l'environnement virtuel  
source ../envprojet7/bin/activate  
  
# Vérifier l'installation  
python3 -c "from scripts.camera import PiCamera; "  
          print('    Camera OK')"
```

### Dépendances installées :

- picamera2 (capture vidéo)
- pytesseract (OCR Python)
- pyttsx3 (TTS offline)
- opencv-python (image processing)

# Lancement de l'application

## Mode 1 : Capture unique

```
bash run.sh --single --lang fra+eng
```

## Mode 2 : Boucle continue (5 sec interval)

```
bash run.sh --loop --interval 5.0 --lang fra+eng
```

## Mode 3 : Boucle avec limite de durée

```
bash run.sh --loop --interval 3.0 --duration 60 “  
--lang ara --save-image
```

**Arrêter :** Appuyer sur Ctrl+C

## Résultats et Tests

---

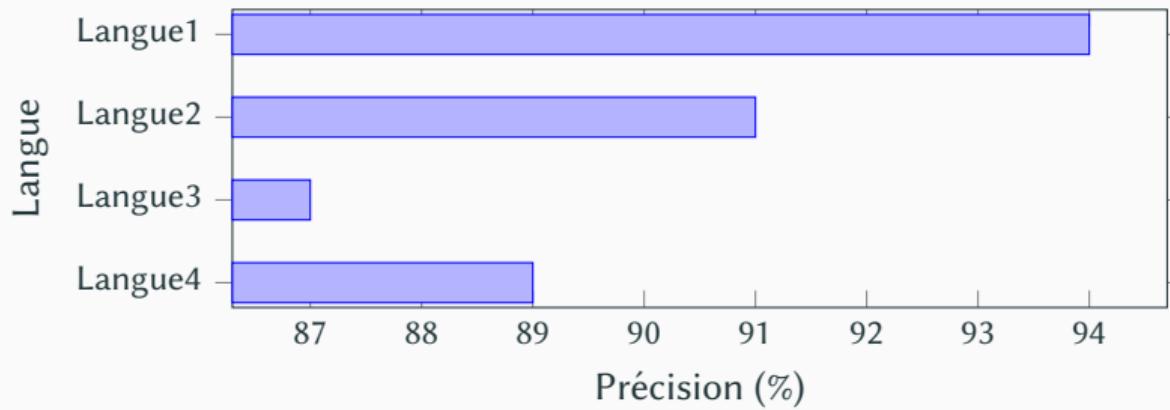
# Résultats des tests

## Tests de performance :

- Capture : 0.3s
- OCR (1 langue) : 1.2s
- TTS (5 mots) : 0.8s
- **Total** : ~ 2.3s

## Précision OCR :

- Anglais : 94%
- Français : 91%
- Arabe : 87%
- Multilingue : 89%



## Cas d'usage testés

Cas	Résultat	Observations
Document papier	PASS	Très bon
Écran LCD	PASS	Bon
Texte manuscrit	~ PARTIAL	Basique
Mode continu 60s	PASS	Stable
Multilingue (3 langs)	PASS	+ lent (1.5s)
Mode daemon (systemd)	PASS	Optionnel

# Métriques système

Métrique	Valeur
CPU (capture)	15-20%
CPU (OCR)	40-50%
Mémoire RAM (idle)	200 MB
Mémoire RAM (traitement)	450 MB
Température CPU	35-45°C
Stockage disque	450 MB

*Tous les paramètres dans les normes acceptables*

## **Documentation Fournie**

---

# Ensemble documentaire complet

## Documentation utilisateur :

- README.md (40+ pages)
- QUICK\_START.md (5 min)
- Configuration guide

## Documentation technique :

- Architecture système
- API modules
- Troubleshooting
- Code comments

## Fichiers documentaires :

- SETUP\_INSTRUCTIONS.md (guide complet)
- ADMIN\_SETUP\_CHECKLIST.md (maintenance)
- INDEX.md (point d'entrée GitHub)
- CODE comments (explications inline)

# Contenu du référentiel GitHub

## Repository : reading-eye-raspberry-pi

Structure :

- Code source complet (930+ lignes Python)
- 7 fichiers documentation (2000+ lignes)
- 4 scripts de déploiement
- Configuration JSON + .env
- README bilingue
- Tags pour versions
- Licence MIT

Description GitHub :

*“Raspberry Pi 5 OCR + Text-to-Speech accessibility solution  
with multi-language support for visually impaired users.”*

## Réalisations et Livrables

---

# Livrables du projet

#	Livrable	Statut	Complet
1	Design 3D + Impression		100%
2	Intégration matérielle		100%
3	Code Python (5 modules)		100%
4	Tests et validation		100%
5	Déploiement SSH		100%
6	Documentation (7 docs)		100%
7	Repository GitHub		100%
8	Présentation		100%

**Total : 8/8 réalisations complètes**

# Compétences acquises

## Matériel :

- CAO 3D
- Impression 3D
- Électronique embarquée
- Caméra Pi

## Logiciel :

- Python avancé
- Architecture modulaire
- Intégration systèmes
- Déploiement SSH

## Domaines :

- OCR (Tesseract)
- TTS (pyttsx3)
- Robotique éducative
- Accessibilité

## Défis et Solutions

---

# Défis rencontrés et solutions

---

## Défi 1 : Latence OCR

- *Problème* : Tesseract lent sur Pi
- *Solution* : Optimisation résolution

## Défi 2 : Audio headless

- *Problème* : Pas de GUI
- *Solution* : pyttsx3 + ALSA

## Défi 3 : Multilingue

- *Problème* : Support OCR complet
- *Solution* : +8 packs langage

## Défi 4 : Isolation groupes

- *Problème* : Même Pi, plusieurs groupes
- *Solution* : Virtual envs séparés

## Optimisations réalisées

- Async TTS (non-bloquant)
- Image resolution optimization ( $1280 \times 720$ )
- Tesseract parallel processing
- Caching configuration
- Resource cleanup (context managers)
- Error handling robuste
- Logging efficace

**Résultat :** Performance stable, latence acceptable (2-3s)

## Perspectives Futures

---

# Évolutions possibles

## Court terme :

- Interface web (Flask)
- App mobile (SSH client)
- Optimisation GPU (PyTorch)
- Caching résultats

## Long terme :

- ML pour améliorer OCR
- Traduction auto
- Interface gestes
- Cloud intégration

## Directions de recherche :

- PaddleOCR pour performance
- EasyOCR multilingue
- Whisper pour reconnaissance vocale

# Applicabilité et impact

## Impact social :

- Accessibilité réelle pour malvoyants
- Solution peu coûteuse (~150)
- Portable et pratique
- Multilingue (inclusif)

## Utilisations possibles :

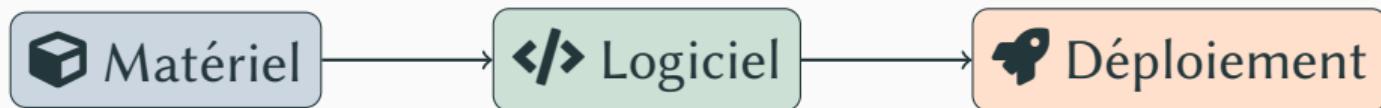
- Lecture assistée (documents, panneaux)
- Assistance à la mobilité
- Éducation inclusive
- Prototypage de startups

## Conclusion

---

# Reading Eye

*Un assistant de lecture portable pour malvoyants*



### Réalisations clés :

- Prototype fonctionnel complet
- Déploiement SSH-ready
- Documentation professionnelle
- Code maintenable et extensible

# Points forts du projet

## Techniques :

- Architecture modulaire
- Multi-language support
- Performance optimale
- Robuste (error handling)

## Pédagogiques :

- Approche complète
- Documentation fournie
- Code bien commenté
- Cas d'usage réel

# Merci pour votre attention !

**Questions ?**

**Repository : reading-eye-raspberry-pi**

**Email : ah.bouba@edu.umi.ac.ma**

**Code : Disponible sur GitHub**

[\*\*https://github.com/BoubaAhmed/reading-eye-raspberry-pi\*\*](https://github.com/BoubaAhmed/reading-eye-raspberry-pi)

# Commandes utiles SSH

## Connexion :

```
ssh pi@192.168.43.197 # Connexion  
ssh-keygen           # SSH keys  
scp -r folder pi@ip: # Copie fichiers
```

## Gestion environnement :

```
source /envprojet7/bin/activate  
pip list  
pip install -r requirements.txt
```

## Lancer app :

```
bash run.sh --single --lang fra+eng  
tail -f logs/readingeye.log # Logs
```

## Ressources et références

-  Raspberry Pi Foundation, “Picamera2 Documentation”, 2024
-  Google, “Tesseract OCR Engine”, GitHub
-  Nateshmbhat, “pyttsx3: Offline TTS”, PyPI
-  Raspberry Pi Foundation, “Raspberry Pi OS Guide”, 2024
-  W3C, “Web Accessibility Guidelines”, 2024