Inżynieria Oprogramowania Projekt Symulator GOPR

Wykonali:
Bartłomiej Gwóźdź
Bartłomiej Dziedzic
Mikołaj Filipski
Dawid Filipak

Opis:

Celem projektu jest stworzenie Symulatora ruchu turystów, zwierząt i pogody na potrzeby systemu wsparcia GOPR

Projekt polega na stworzeniu symulatora środowiskowego, którego celem jest generowanie realistycznych, dynamicznych danych dotyczących ruchu turystów, migracji zwierząt oraz zmian warunków pogodowych w górskim terenie. Symulator został opracowany z myślą o wsparciu testów systemu support gopr.

Główne cele projektu:

- **Dostarczanie danych testowych** symulujących warunki panujące w górach, w tym ruch turystyczny, pojawianie się dzikich zwierząt oraz zmienne warunki atmosferyczne.
- **Testowania algorytmów** w systemie gopr support, w tym symulacja sytuacji kryzysowych, nagłych załamań pogody.
- **Zwiększenie realizmu testów systemu GOPR**, bez konieczności przeprowadzania ich w warunkach rzeczywistych.

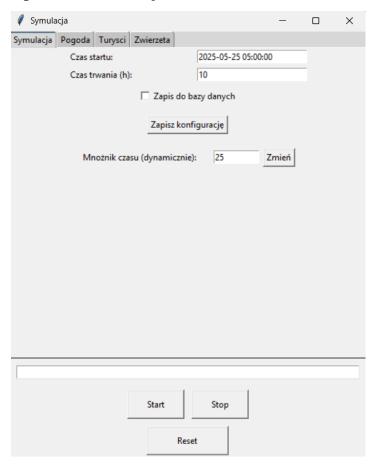
Zakres funkcjonalny symulatora:

- **Ruch turystów**: Modelowanie szlaków turystycznych, zmiennych natężeń ruchu w zależności od pory dnia, pogody i sezonu.
- **Ruch zwierząt**: Symulacja obecności i przemieszczania się dzikich zwierząt w różnych obszarach, z uwzględnieniem przechodzenia przez górskie szlaki.
- **Warunki pogodowe**: Generowanie dynamicznej pogody, zmieniającej się w czasie i przestrzeni, na podstawie danych wprowadzanych przez użytkownika.

Technologia:

Symulator został zaimplementowany z wykorzystaniem języka Python. Wyniki mogą być eksportowane w formacie zgodnym z wymaganiami systemu support (JSON), a także zapisywane do bazy danych.

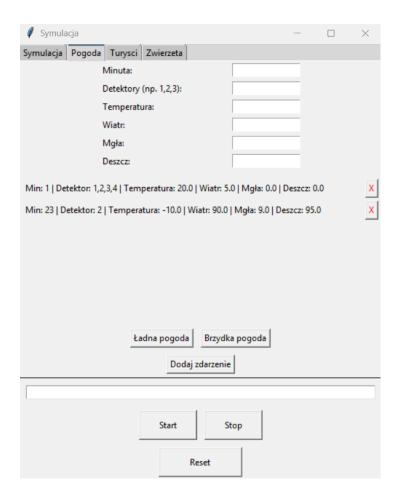
Opis GUI i Funkcjonalności:



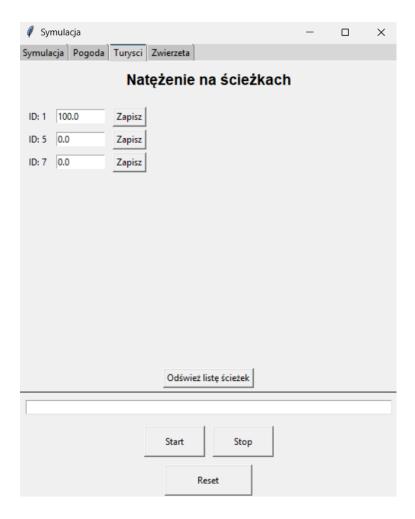
Symulator ma możliwość ustawienia daty rozpoczęcia symulacji, czasu trwania symulacji w godzinach.

Posiada opcję włączenia zapisu generowanych danych do bazy danych (konfiguracja połączenia z bazą w pliku DBConnector.py), a także zmiany prędkości generacji za pomocą mnożnika (podstawowo 10 sekund).

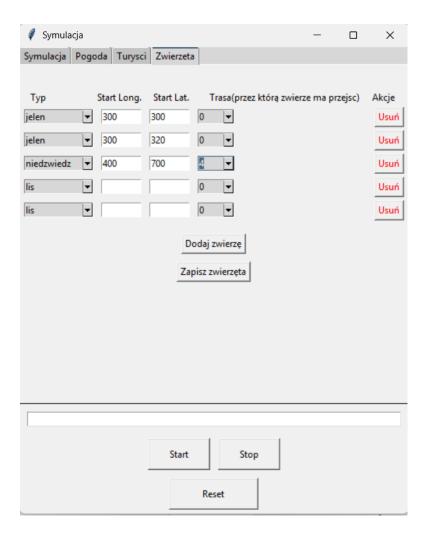
Przycisk Start uruchamia symulację, przycisk stop wstrzymuje generowanie danych, reset powoduje wyczyszczenie ustawień.



Generowanie pogody odbywa się za pomocą zdarzeń ustawianych przez użytkownika. Zdarzenia posiadają informacje o pogodzie, na których detektorach ma zostać ona zarejestrowana, oraz w której minucie symulacji. Przyciski "Ładna pogoda" i "Brzydka pogoda" pozwalają na szybkie wstawienie przykładowych wartości.



W zakładce turyści mamy możliwość ustawienia częstotliwości wchodzenia turystów na ścieżkę (0 - brak możliwości pojawienia się, 100 - turysta pojawia się co każdą iterację)



W przypadku zwierząt mamy możliwość określenia ich rodzaju, miejsca startowego, oraz opcjonalnie ścieżki przez którą mają przejść

Dane wejściowe symulatora:

Symulator korzysta z danych zapisanych w pliku map_sample.json, który zawiera wszystkie niezbędne informacje do przeprowadzenia symulacji środowiska górskiego. Plik ten pełni rolę mapy konfiguracyjnej i jest zgodny ze strukturą określoną w dokumentacji projektu **SUPPORT GOPR**.

Struktura danych zawartych w map sample.json:

- **Routes** informacje o szlakach turystycznych, ich przebiegu oraz wejściach; stanowią podstawę do modelowania ruchu turystów.
- **Detektory** lokalizacje punktów pomiarowych pogody umożliwiające ich identyfikację.
- Stacje BTS lokalizacje stacji bazowych sieci komórkowej.
- Miejsca specjalne wybrane lokalizacje o szczególnym znaczeniu, takie jak punkty widokowe, zagrożenia terenowe czy obszary ochrony przyrody. Wpływają na symulację turystów.
- **Wymiary mapy** informacje o rozmiarze i granicach obszaru objętego symulacją, niezbędne do poprawnego pozycjonowania obiektów.

Pliki json używane w symulacji:

config.json - zapisane są w nim ustawienia symulatora animal locations.json - przechowuje informacje o zwierzętach

tourist location.json - przechowuje informacje o turystach

weather events.json - zapisuje wszystkie ustawienia pogody użytkownika

weather station.json - zapisuje aktualne informacje o detektorach i pogodzie

map sample.json - z tego pliku wczytywane są podstawowe informacje konfigurujące mapę

Pliki projektu:

```
main.py - główny plik programu, uruchamia całą aplikację i gui
```

simulation.py - plik odpowiedzialny za logikę symulacji oraz przycisków gui

DBConnector.py - plik konfiguracji bazy danych

simulationdb.py - zawiera zapytania do bazy danych

routes.py - służy do generowania pliku map sample.json

animals.py - posiada całą logikę zwierząt

tourists.py - posiada całą logikę ruchu turystów

weather.py - posiada logikę generowania pogody

weather events.py - obsługa zdarzeń pogody

wyświetlacz.py - generuje prostą mapę (map.html) służącą do wizualnego sprawdzenia poprawności działania symulacji

Działanie symulacji:

Symulacja wykonuje okresowo pętle (domyślnie co 10 sekund) które można przyśpieszyć mnożnikiem, w trakcie każdej pętli wykonywana jest logika symulacji pozwalająca np. Na pojawienie się nowego turysty na wejściu czy ruch innych.

Generowanie turysty

W każdej iteracji pętli run, dla każdego wejścia (entrances) sprawdzana jest szansa (spawn chance).

Jeśli warunek zostanie spełniony:

- Tworzony jest nowy turysta (Tourist), przypisany do danej trasy.
- Otrzymuje losowy numer telefonu (+48...).
- Jego początkowe współrzędne to pierwszy punkt trasy wejścia.
- Jeśli zapis do bazy jest aktywny (save to db), dane turysty są wstawiane do bazy.

Symulowanie ruchu turysty

Turysta posiada:

- aktualną pozycję (last location),
- indeks aktualnego punktu trasy (current point index),
- kierunek poruszania się (przód / tył),
- prędkość (base_speed / current_speed),
- flagi stanu (czy się porusza, czy jest zgubiony itp.).

Klasa ActorsLocationSimulator wywołuje metody start_updating_tourist_locations, które aktualizują pozycję turysty.

Losowe zdarzenia wpływające na turystę:

Zgubienie drogi (should_get_lost_or_find_way):

- 1/500 szansy na zgubienie się,
- Jeśli już jest zgubiony, 1/100 szansy na odnalezienie trasy.
- Kontuzje (should_get_injured):
- 1/1000 szansy na nagłe zatrzymanie się (turysta przestaje się poruszać).

Zatrzymanie przy specjalnych miejscach (check special places):

Jeśli turysta znajdzie się w promieniu specjalnego miejsca – 1/10 szansy na zatrzymanie się.

1/10 szansy na wznowienie ruchu, jeśli wcześniej się zatrzymał.

Zmiana prędkości (update speed):

10% szansy co iterację na lekką fluktuację prędkości w zakresie ±0.1.

Dla każdego turysty tworzony jest wpis z aktualną lokalizacją (create_location). Zapisywana jest w pliku tourist location.json.

Opis systemu pogody

Dane pogodowe są przechowywane w pliku weather_events.json. Każde zdarzenie pogodowe (tzw. "weather event") zawiera:

- minute moment wystąpienia (liczba minut od startu),
- temperature, wind, fog, rain dane pogodowe,
- detectors lista detektorów, których dotyczy pogoda (z współrzędnymi),
- added znacznik czasu, kiedy zdarzenie zostało dodane.

Dodawanie zdarzenia pogodowego

Funkcja (add_weather_event) dodaje zdarzenie pogodowe na podstawie podanych detektorów. Każdy detektor ID musi istnieć w pliku mapy (map_sample.json), inaczej zdarzenie nie zostanie zapisane.

Pobieranie pogody dla detektora

Znajduje zdarzenia pogodowe związane z danym detektorem. Następnie jeśli są dwa wydarzenia (przed i po danej minucie) interpoluje między nimi (smooth_weather_transition). Jeśli jest tylko jedno wcześniejsze/późniejsze używa go z losową fluktuacją (apply_variation). Jeśli brak danych: zwraca wartości domyślne.

Interpolacja pogody

smooth weather transition płynnie wylicza wartości pogodowe między dwoma zdarzeniami:

value =
$$a + (b - a) * ratio$$

Wartości są dodatkowo lekko zaburzane (±3%) przez apply_variation, by uniknąć nadmiernej sztywności.

generowanie tras zwierząt

z gui są pobierane dane zwierząt i na jej podstawie są generowane trasy przez które będą przechodzić zwierzęta. Trasa jest generowana jako listę punktów z znacznikami czasu, zaczynając od ustalonej bazowej lokacji, lub losowej jeżeli pusta.punkty są generowane w zasięgu 20 px od poprzedniego, Jeżeli została wybrana ścieżka przez które zwierzę ma przejść, zwierze będzie zmierzało w stronę ścieżki i przez pewien czas generować punkty wzdłuż jej.

symulowanie ruchu zwierząt

zwierzę w czasie symulacji będzie podążać za punktami swojej trasy , a jeżeli czas symulacji jest między 2 punktami, lokacja zwierzęcia jest obliczana przez interpolację liniową.