非线性方程组

迭代法

- 基本思路:
 - 。 考虑迭代函数:

$$G:\mathbb{R}^n o\mathbb{R}^n \ ec{x}=(x_1,x_2,\ldots,x_n) o(g_1(ec{x}),g_2(ec{x}),\ldots,g_n(ec{x}))$$

- 。 满足自身映射、连续函数,则可保证存在不动点;
- 。 满足对每个自变量的偏导数小于 k/n (k<1) ,即有不动点唯一且可以区间内任意一点为起始点进行迭代。
- 重要结论: n 次迭代后, 有:

$$\|\vec{x}_n - p\| < \frac{k^n}{1-k} \|\vec{x}_1 - \vec{x}_0\|$$

牛顿法

- 基本思路:
 - 。 试图找出矩阵 A 使得:

$$G(ec{x}) = ec{x} - A(f_1(ec{x}), \dots, f_n(ec{x}))^T$$

对 \vec{x} 的一阶偏导数为0。

。 直接暴力计算得知:

$$A = J^{-1}(x)$$

- 是否可以避免求解 A^{-1} 以减少计算量? (类似非线性方程的割线法)
 - 。 Broyden 方法:

$$A_i = A_{i-1} + rac{y_i - A_{i-1} s_i}{||s_i||_2^2} s_i^t$$

其中:

$$y_i = F(\vec{x}^{(i)}) - F(\vec{x}^{(i-1)}), \ \ s_i = \vec{x}^{(i)} - \vec{x}^{(i-1)}, \ \ A_i = A(\vec{x}^{(i)})$$

。 Shermon-Morrison 公式:

$$(A + xy^t)^{-1} = A^{-1} - \frac{A^{-1}xy^tA^{-1}}{1 + y^tA^{-1}x}$$

于是:

$$A_i^{-1} = A_{i-1}^{-1} + rac{(s_i - A_{i-1}^{-1} y_i) s_i^t A_{i-1}^{-1}}{s_i^t A_{i-1}^{-1} y_i}$$

梯度下降法

- 基本思路: 将求解的过程转换为求解多元函数极值的问题。
- 重要过程:

令:

$$G(ec{x}) = \sum_{i=1}^n f_i^2(ec{x})$$

$$\vec{x}_{n+1} = \vec{x}_n - \alpha \nabla G(\vec{x}_n)$$

如何选择合适的步长 α ?

- 。 牛顿插值法: 选取 $lpha_1<lpha_2<lpha_3$, 其中 $lpha_2=rac{lpha_1+lpha_3}{2}$, $G(ec x_n,lpha_3)< G(ec x_n,lpha_1)$, 构造二阶插值多项式,并求导求出最佳的 lpha 。
- 。 泰勒展开: 将函数在 \vec{x}_n 处展开:

$$G(ec{x}_n + \Delta ec{x}) - G(ec{x}_n) =
abla G(ec{x}_n)^T \cdot \Delta ec{x} + rac{1}{2} \Delta ec{x}^T \cdot H(ec{x}_n) \cdot \Delta ec{x}$$

对 $\Delta \vec{x}$ 求导求出最佳变化量:

$$\Delta \vec{x} = -H^{-1}(\vec{x}_n) \nabla G(\vec{x}_n)$$

Note: $\exists H(\vec{x}_n)$ 近似为奇异矩阵时,会出现步长很大的情况,这时可以考虑加上抑制因子:

$$\Delta \vec{x} = -\gamma H^{-1}(\vec{x}_n) \nabla G(\vec{x}_n)$$

其中 γ 的选取方式和之前在最速下降法中求 α 的方式基本一致。

同伦延拓法

• 基本思想:

$$G:[0,1] imes\mathbb{R}^n o\mathbb{R}^n$$
 $G(\lambda,X)=\lambda F(X)+(1-\lambda)(F(X)-F(X(0)))$

当 λ 为 0 时,零点为初值,当 λ 为 1 时,零点为所求向量。将解 X 的过程转换为求解函数 $X(\lambda)$ 的过程。

• 重要过程:

对 λ 求导:

$$\frac{dF}{dX} \cdot X^{'}(\lambda) + F(X(0)) = 0$$

即:

$$X^{'}(\lambda) = -J^{-1}(X)F(X(0))$$

剩下只需求解这个微分方程即可。 (Runge-Kutta)