第七讲 进程管理与单处理器调度 第二节 单处理器调度

向勇 陈渝 李国良 任炬

2023年春季

提纲

1. 处理机调度概念

- 处理机调度的时机和策略
- 比较调度算法的准则
- 2. 调度算法

CPU资源的时分复用

- 进程切换: CPU资源的当前占用者切换
 - 。保存当前进程在PCB中的执行上下文(CPU状态)
 - 。恢复下一个进程的执行上下文
- 处理机调度
 - 。从就绪队列中挑选下一个占用CPU运行的进程
 - 。 从多个可用CPU中挑选就绪进程可使用的CPU资源
- 调度器: 挑选就绪进程的内核函数
- 调度策略
 - 。依据什么原则挑选进程?

调度时机

- 内核执行调度的条件
 - 。 进程从运行状态切换到等待/就绪状态
 - 。 进程被终结了
- 非抢占系统
 - 。当前进程主动放弃CPU时
- 可抢占系统
 - 。 中断请求被服务例程响应完成时

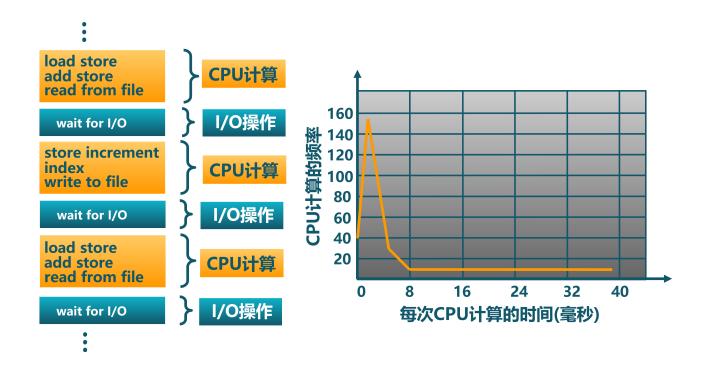
调度策略

确定如何从就绪队列中选择下一个执行进程

- 要解决的问题
 - 。通过什么样的准则来选择?
 - 。挑选就绪队列中的哪一个进程?
- 调度算法
 - 。 在内核调度中实现的调度策略
- 比较调度算法的准则
 - 。哪一个策略/算法较好?

处理机资源的使用模式

- 进程在CPU计算和I/O操作间交替
 - 。每次调度决定在下一个CPU计算时将哪个工作交给CPU
 - 。在时间片机制下,进程可能在结束当前CPU计算前被迫放弃CPU



提纲

- 1. 处理机调度概念
- 处理机调度的时机和策略

比较调度算法的准则

2. 调度算法

比较调度算法的准则

- CPU使用率: CPU处于忙状态的时间百分比
- 吞吐量: 单位时间内完成的进程数量
- 周转时间: 进程从初始化到结束(包括等待)的总时间
- 就绪等待时间: 就绪进程在就绪队列中的总时间
- 响应时间: 从提交请求到产生响应所花费的总时间
- 公平: 进程占用相同的资源,如CPU时间等

比较调度算法的吞吐量与延迟准则

- 调度算法的要求: 希望"更快"的服务
- 什么是更快?
 - 。传输文件时的高带宽,调度算法的高吞吐量
 - 。 玩游戏时的低延迟, 调度算法的低响应延迟
 - 。这两个因素相互影响
- 与水管的类比
 - 。低延迟:喝水的时候想要一打开水龙头水就流出来
 - 高带宽:给游泳池充水时希望从水龙头里同时流出大量的水,并且不介意是否存在延迟

比较调度算法的响应时间准则

- 减少响应时间
 - 。 及时处理用户的输入请求, 尽快将输出反馈给用户
- 减少平均响应时间的波动
 - 。 在交互系统中, 可预测性比高差异低平均更重要
- 低延迟调度改善了用户的交互体验
 - 。 如果移动鼠标时,屏幕中的光标没动,用户可能会重启电脑
- 响应时间是操作系统的计算延迟

比较调度算法的吞吐量准则

- 增加吞吐量
 - 。减少开销(操作系统开销,上下文切换)
 - 。系统资源的高效利用(CPU, I/O设备)
- 减少就绪等待时间
 - 。 减少每个就绪进程的等待时间
- 操作系统需要保证吞吐量不受用户交互的影响
 - 。即使存在许多交互任务
- 吞吐量是操作系统的计算带宽

比较调度算法的公平准则

- 一个用户比其他用户运行更多的进程时,公平吗?怎么办?
- 公平的定义
 - 。保证每个进程占用相同的CPU时间
 - 。保证每个进程的就绪等待时间相同
- 公平通常会增加平均响应时间

提纲

1. 处理机调度概念

2. 调度算法

- 先来先服务算法FCFS、短作业优先算法SJF
- 最短剩余时间算法SRT、最高响应比优先算法HRRN
- 时间片轮转算法RR
- 多级队列调度算法MQ、多级反馈队列算法MLFQ
- 公平共享调度算法FSS

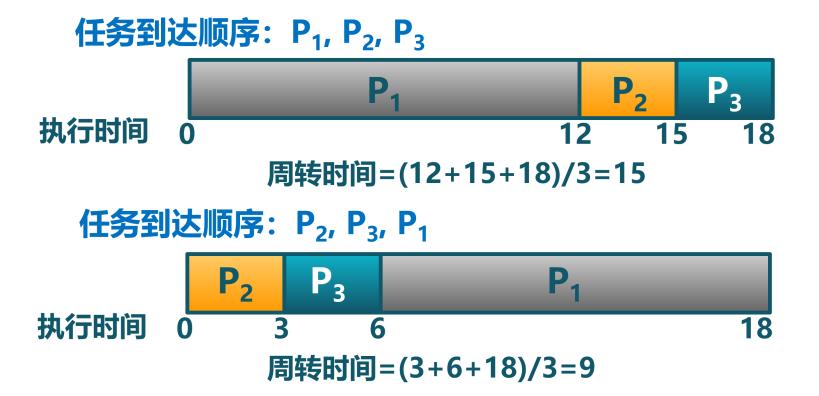
先来先服务调度算法FCFS

FCFS: First Come, First Served

- 依据进程进入就绪状态的先后顺序排列
- 进程进入等待或结束状态时,就绪队列中的下一个进程占用CPU
- 指标
 - 。FCFS算法的周转时间

先来先服务调度算法示例

• 示例: 3个进程, 计算时间分别为12,3,3



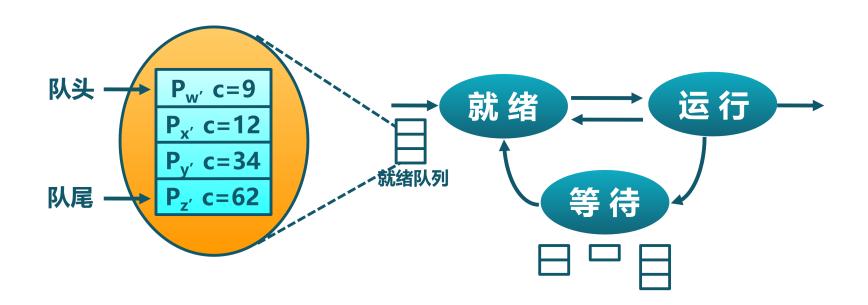
先来先服务调度算法的特征

- 优点: 简单
- 缺点
 - 。平均等待时间波动较大
 - 。 短作业/任务/进程可能排在长进程后面
 - 。 I/O资源和CPU资源的利用率较低
 - CPU密集型进程会导致I/O设备闲置时, I/O密集型进程也等待

短作业优先调度算法SJF

Short Job First

- 选择就绪队列中执行时间最短作业/进程占用CPU进入运行状态
- 就绪队列按预期的执行时间来排序

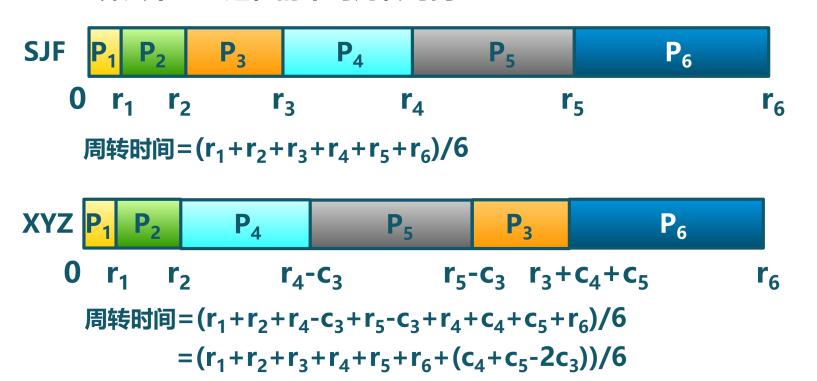


短作业优先调度算法的特征

具有最优平均周转时间

修改作业/进程执行顺序可能减少平均等待时间吗?

SJF算法中一组进程的平均周转时间



短作业优先调度算法的特征

- 可能导致饥饿
 - 。连续的短作业/进程流会使长作业/进程无法获得CPU资源
- 需要预知未来
 - 。如何预估下一个CPU计算的持续时间?
 - 。简单的解决办法: 询问用户
 - ■用户欺骗就杀死相应进程
 - 用户不知道怎么办?

短作业优先算法的执行时间预估

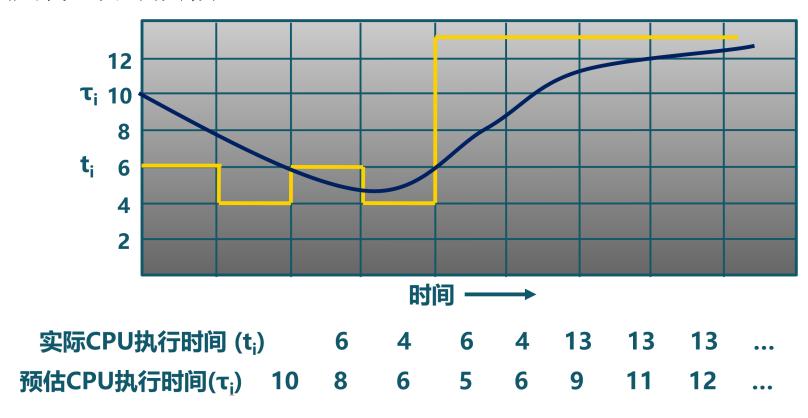
• 用历史的执行时间来预估未来的执行时间

$$au_{n+1} = \alpha t_n + (1-\alpha)\tau_n$$
,其中 $0 \le \alpha \le 1$ t_n -- 第n次的CPU计算时间 au_{n+1} -- 第n+1次的CPU计算时间预估

$$\tau_{n+1} = \alpha t_n + (1-\alpha)\alpha t_{n-1} + (1-\alpha)(1-\alpha)\alpha t_{n-2} + \dots$$

短作业优先算法的执行时间预估

• 执行时间预估



最短剩余时间算法SRT

Shortest Remaining Time, SRT

• SRT支持抢占调度机制,即有新的进程就绪,且新进程的服务时间小 于当前进程的剩余时间,则转到新的进程执行。

最高响应比优先算法HRRN

Highest Response Ratio Next, HRRN

- 高响应比优先调度算法主要用于作业调度
- 该算法是对FCFS调度算法和SJF调度算法的一种综合平衡,同时考虑每个作业的等待时间和估计的运行时间
- 在每次进行作业调度时,先计算后备作业队列中每个作业的响应比, 从中选出响应比最高的作业投入运行。

最高响应比优先算法HRRN

• 选择就绪队列中响应比R值最高的进程

$$R = (w + s)/s$$

w: 就绪等待时间(waiting time)

s: 执行时间(service time)

- 在短作业优先算法的基础上改进
- 关注进程的等待时间
- 防止无限期推迟

提纲

- 1. 处理机调度概念
- 2. 调度算法
- 先来先服务算法FCFS、短作业优先算法SJF
- 最短剩余时间算法SRT、最高响应比优先算法HRRN

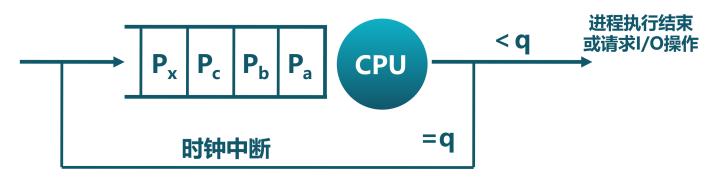
时间片轮转算法RR

- 多级队列调度算法MQ、多级反馈队列算法MLFQ
- 公平共享调度算法FSS

时间片轮转算法RR

RR, Round-Robin

- 时间片
 - 。 分配处理机资源的基本时间单元
- 算法思路
 - 。时间片结束时,按FCFS算法切换到下一个就绪进程
 - 。每隔(n-1)个时间片进程执行一个时间片q

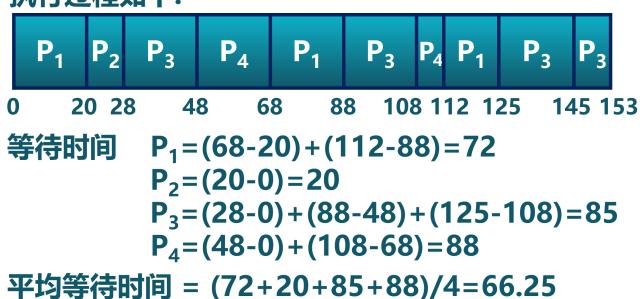


时间片轮转算法示例

示例: 4个进程的执行时间如下

P1 53 P2 8 P3 68 P4 24

执行过程如下:



时间片轮转算法的时间片长度参数

- RR算法开销: 额外的上下文切换
- 时间片太大
 - 。等待时间过长,极限情况退化成FCFS
- 时间片太小
 - 。 反应迅速, 但产生大量上下文切换
 - 。 大量上下文切换开销影响到系统吞吐量
- 时间片长度选择目标
 - 。选择一个合适的时间片长度
 - 。经验规则:维持上下文切换开销处于1%以内

比较FCFS和RR

示例: 4个进程的执行时间如下

P1 53

P2 8

P3 68

P4 24

假设上下文切换时间为零

FCFS和RR各自的平均等待时间是多少?

时间片	P ₁	P ₂	P ₃	P ₄	平均等待时间
RR(q=1)	84	22	85	57	62
RR(q=5)	82	20	85	58	61.25
RR(q=8)	80	8	85	56	57.25
RR(q=10)	82	10	85	68	61.25
RR(q=20)	72	20	85	88	66.25
BestFCFS	32	0	85	8	31.25
WorstFCFS	68	145	0	121	83.5

提纲

- 1. 处理机调度概念
- 2. 调度算法
- 先来先服务算法FCFS、短作业优先算法SJF
- 最短剩余时间算法SRT、最高响应比优先算法HRRN
- 时间片轮转算法RR

多级队列调度算法MQ、多级反馈队列算法MLFQ

• 公平共享调度算法FSS

多级队列调度算法MQ

MQ, MultiQueue

- 就绪队列被划分成多个独立的子队列
 - 。如:前台进程(交互)子队列、后台进程(批处理)子队列
 - 。 同一优先级的进程属于某个队列, 且不能跨越队列
- 每个队列拥有自己的调度策略
 - ∘如:前台进程-RR、后台进程-时间片大的RR/FCFS
- 规则1: 如果A的优先级 > B的优先级,运行A(不运行B)。
- 规则2: 如果A的优先级 = B的优先级, 轮转运行A和B。

多级队列调度算法MQ

- 队列间的调度
 - 。 固定优先级
 - 先处理前台(交互)进程, 然后处理后台进程
 - ■可能导致饥饿
 - 。时间片轮转
 - 每个队列都得到一个确定的能够调度其进程的CPU总时间
 - 如:80%CPU时间用于前台进程,20%CPU时间用于后台进程

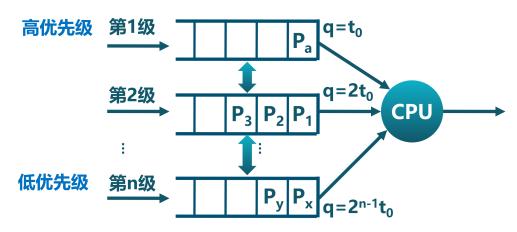
MLFQ, Multi-Level Feedback Queue

- 1962年,MIT教授Corbato首次提出多级反馈队列,应用于兼容时分共享系统(CTSS-Compatible Time-Sharing System)
- 解决两方面的问题
 - 。如何在不知道工作要运行多久的情况下,优化周转时间
 - 。如何降低响应时间,给交互用户很好的交互体验

- 关键问题: 没有完备的知识如何调度?
 - 对进程工作长度未知情况下,如何构建能同时减少响应时间和周转时间的调度程序?
- 启发: 从历史中学习
 - 。 用历史经验预测未来
- 继承Multi Queue的调度规则
 - 如果A的优先级 > B的优先级,运行A(不运行B)
 - 。如果A的优先级 = B的优先级, 轮转/FIFO运行A和B

基本调度规则

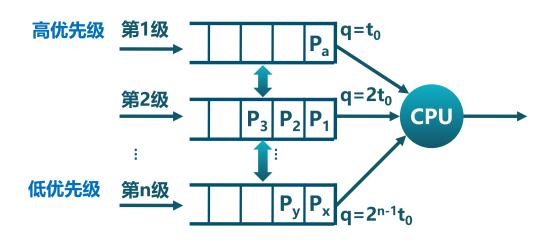
- 工作进入系统时, 放在最高优先级(最上层队列)
- 如进程在当前的时间片没有完成,则降到下一个优先级
- 如果工作在其时间片以内主动释放CPU,则优先级不变
- 时间片大小随优先级级别增加而增加



三个优先级队列的MLFQ调度例子

- CPU密集型进程首先进入最高优先级队列;
- 执行1ms时间片后,调度器将进程的优先级减1,进入次高优先级队列;
- 执行2ms时间片后,进入系统的最低优先级队列,一直留在那里,按4ms时间片执行。

- MLFQ算法的特征
 - 。CPU密集型进程的优先级下降很快
 - 。I/O密集型进程停留在高优先级
- 潜在问题
 - 。 CPU密集型进程会饥饿
 - 。 恶意进程会想办法留在高优先级



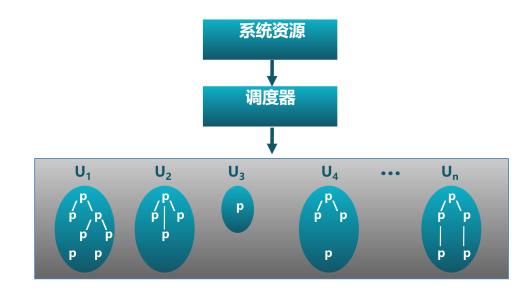
基本调度规则

- 如果A的优先级 > B的优先级,运行A(不运行B)
- 如果A的优先级 = B的优先级, 轮转/FIFO运行A和B
- 工作进入系统时, 放在最高优先级(最上层队列)
- 一旦工作用完了其在某一层中的时间配额(无论中间主动放弃了多少次CPU),就降低其优先级(移入低一级队列)
- 经过一段时间S, 就将系统中所有工作重新加入最高优先级队列

公平共享调度算法FSS

FSS, Fair Share Scheduling

- 控制用户对系统资源的访问
 - 。不同用户拥有多个进程
 - 。 按用户优先级分配资源
 - 。保证不重要的用户无法垄断资源
 - 。 未使用的资源按比例分配



调度算法的特征

- 先来先服务算法
 - 。平均等待时间较差
- 短作业优先算法
 - 。 平均周转时间最小
 - 。 需要精确预测计算时间
 - 。不允许抢占;可能导致饥饿
- 最短剩余时间算法
 - 。 对短作业优先算法的改进,允许抢占
 - 。可能导致饥饿

调度算法的特征

- 最高响应比优先算法
 - 。基于短作业优先调度,不可抢占
 - 。同时考虑每个作业的等待时间和估计的运行时间
- 时间片轮转算法
 - 。公平, 但是平均等待时间较差
- 多级反馈队列算法
 - 。 多种算法的集成
- 公平共享调度算法
 - 。 公平是第一要素

小结

- 1. 处理机调度概念
- 处理机调度的时机和策略、比较调度算法的准则
- 2. 调度算法
- FCFS \ SJF \ SRT \ HRRN
- RR
- MQ \ MLFQ \ FSS