#### 计算机组成原理



## ThinPAD指令计算机系 统设计和实现

2022年秋

#### 内容提要

- □我们要做什么?
- □我们已经有了什么?
- □我们可以怎样去做?
- □我们还能做什么?
- □我们最后要交什么?
- □具体时间安排

# 备战三星期做台洋机

#### 我们要做什么?

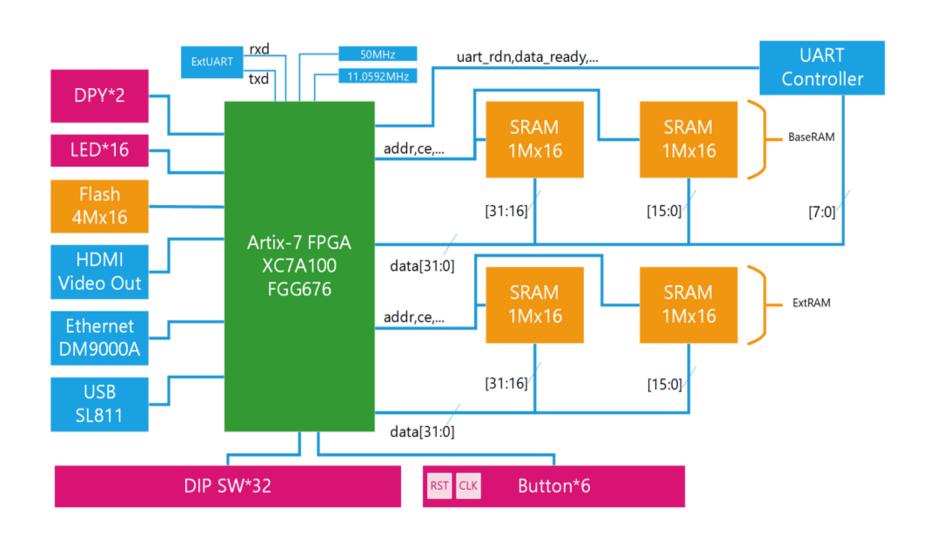
- □实验任务
  - 支持指令流水的CPU
  - 使用基本存储和扩展存储以及输入/输出
  - 进行扩展
- □实验目标
  - 80分:完成个人实验+流水线处理器运行监控程序的基础版本
  - 80分-100分:鼓励额外功能性能特点,包括但不限于中断、虚拟地址、外设驱动、ucore执行、特色应用、指令多发射、SIMD指令、动态分支预测、缓存等
  - 100分:能够运行ucore或同等水平

#### 我们已经有了什么?

- □THINPAD硬件平台
  - FPGA
  - SRAM Memory
  - FLASH Memory
  - UART/USB/Ethernet/DVI
- □RISCV指令系统
- □监控程序等辅助软件
- □教材和实验指导材料

# 实验平台简介

#### 硬件组成与结构



#### 主要特点

- 搭载Xilinx Artix-7系列FPGA: XC7A100T
  - 100K LEs, 4.8Mb BRAM, 28nm制程
  - 支持最新的Vivado设计工具
- □两组SRAM内存,每组4MB容量、32位数据线
- □8MB NOR Flash闪存
- □外围接口: SL811 USB, DM9000网卡, TFP410 DVI图像输出
  - USB可在软件配合下支持键盘
- □板载控制芯片,支持在本地或远程完成实验

#### THINPAD-CLOUD教学计算机

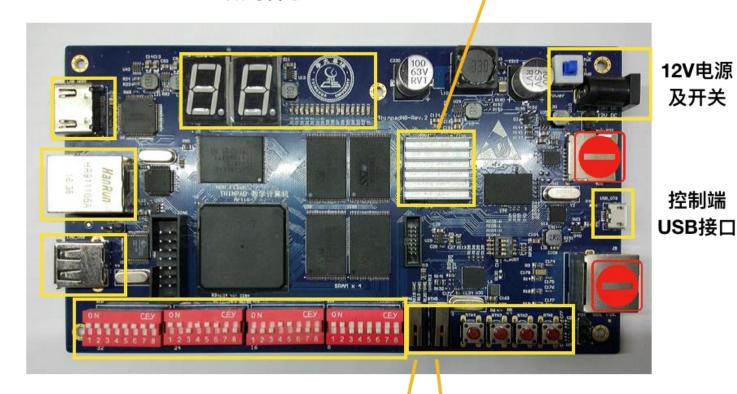
控制芯片,实现控制面板上的设计上传、Flash读写功能

数码管与LED

图像输出

以太网

USB接口

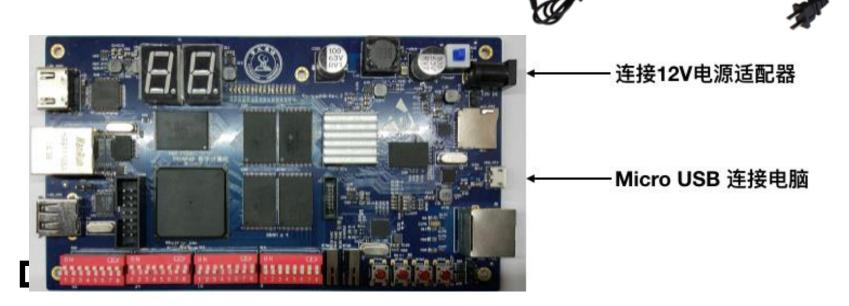


32\*DIP开关(推到ON为"1")

6\*按钮开关(按下为"1")

复位 单步时钟

## 实验平台使用方法——本地模式



□使用USB与电脑相联之后可通过电脑进行各种 操作

#### 检查设备状态

在网络适配器设置中确认发现虚拟网卡,虚拟网卡获得 192.168.8.x的IP。





属性	值
连接特定的 DNS 后缀	local
描述	Remote NDIS Compatible Device
物理地址	56-3A-2E-C1-B0-81
已启用 DHCP	是
IPv4 地址	192.168.8.100
IPv4 子网掩码	255.255.255.0

确认串口驱动驱动安装成功,如果 串口安装不成功,稍后按照控制面 板页面上的说明安装驱动。

#### 检查设备状态(Linux)

```
ault glen 1000
   link/ether 3e:d3:05:e7:68:b3 brd ff:ff:ff:ff:ff:f
   inet 192.168.8.101/24 brd 192.168.8.255 scope glo
      valid lft 863918sec preferred lft 863918sec
   inet6 fe80::1413:9395:9990:8b71/64 scope link
      valid lft forever preferred lft forever
4: ens160u2: <BROADCAST,MULTICAST,UP,LOWER UP> mtu 15
lt glen 1000
   link/ether 56:3a:2e:c1:b0:81 brd ff:ff:ff:ff:ff:f
   inet 192.168.8.100/24 brd 192.168.8.255 scope glo
      valid lft 863918sec preferred lft 863918sec
   inet6 fe80::5ca4:923b:54f:8e4c/64 scope link
      valid lft forever preferred lft forever
zhang@mint64 ~ 💲 ls /dev/ttyACM*
/dev/ttyACM0
```

串口 /dev/ttyACM\* 虚拟网卡获得192.168.8.x的IP地址(可能看到两个网卡,无影响)

#### 检查设备状态 (Mac)



[> ls /dev/cu.usbmodem\*
/dev/cu.usbmodem142123

串口 /dev/cu.usbmodem\* 虚拟网卡Thinpad,获得 192.168.8.x的IP地址

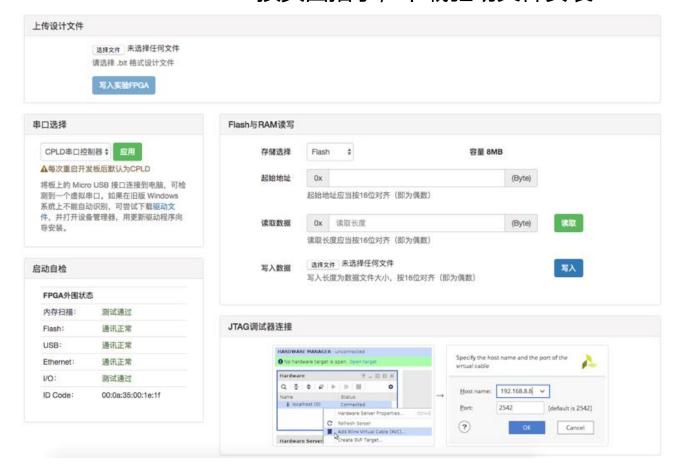
#### 访问控制页面

用浏览器访问 http://192.168.8.8/ 打开板子 上的控制面板 上传 .bit 设计文件

选择串口

Flash 和 RAM 读写

Windows如果上一步没有成功安装串口,请 按页面指示,下载驱动文件安装



## 实验平台使用方法——远程模式

- □学生从系统管理员处得到服务器地址和账号、密码后,可以通过浏览器登录到远程实验系统,成功连接到一块远程实验板,并在板上完成实验。
- 口可以上传设计文件
- □通过实验平台进行基本操作
- □存储器读写

#### 设计文件上传与更新

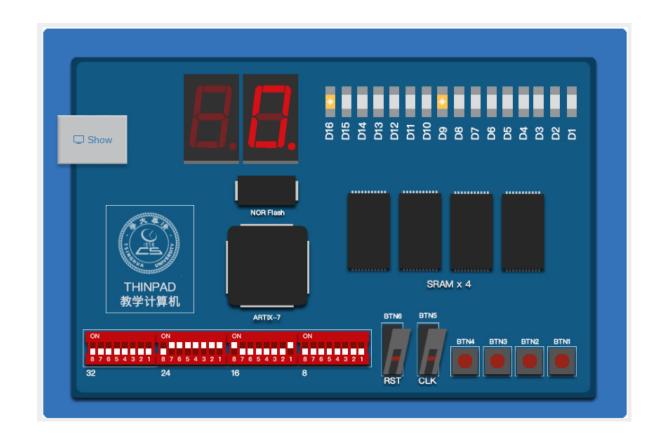


口设计文件上传



• 设计文件更新

#### 实验平台基本操作



串口输力	√输出
换行符	∖n
	选择发送数据时添加的换行符
输入	test
位置	CPLD串口 ▼
波特率	9600 🔻
校验位	NONE •
数据位	8
停止位	1 *
发送	终端模式 关闭串口

• 串口配置

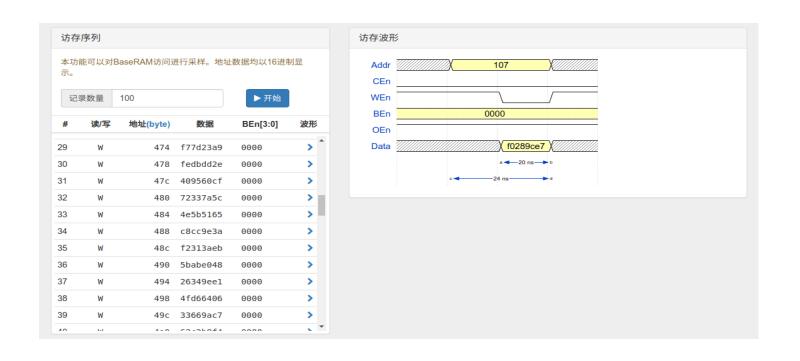
□面板操作

#### 存储器读写



□读写Flash和RAM时,为了避免信号电平冲突,系统会清除实验FPGA中的用户设计,并在读写完成后自动重载

#### SRAM访问地址序列记录



□远程实验平台增加了一个功能,能够记录程序 运行过程中,对SRAM访问时的地址序列

#### FPGA样例工程说明

- □提供创建好的Vivado工程模板
  - 已包含全部的引脚约束(不用根据表格手工分配)
  - 包含LED、数码管、图像输出的示例代码
  - 在FPGA内部实现串口收发的示例代码
- □所有信号定义、FPGA型号等信息以工程模板为准

```
input wire clk 50M,
                         //50MHz 时钟输入
input wire clk 11M0592,
                         //11.0592MHz 时钟输入
                         //BTN5手动时钟按钮开关、带消抖电路、按下时为1
input wire clock_btn,
input wire reset_btn,
                         //BTN6手动复位按钮开关、带消抖电路、按下时为1
input wire[3:0]
               touch_btn, //BTN1~BTN4, 按钮开关, 按下时为1
input wire[31:0] dip_sw,
                        //32位拨码开关,拨到"ON"时为1
                        //16位LED, 输出时1点亮
output wire[15:0] leds,
output wire[7:0]
                        //数码管低位信号,包括小数点,输出1点亮
             dpy0,
output wire[7:0] dpy1,
                         //数码管高位信号,包括小数点,输出1点亮
//CPLD串口控制器信号
output wire uart_rdn,
                        //读串口信号,低有效
                        //写串口信号、低有效
output wire uart wrn,
input wire uart dataready,
                        //串口数据准备好
input wire uart_tbre,
                        //发送数据标志
input wire uart tsre,
                        //数据发送完毕标志
//BaseRAM信号
inout wire[31:0] base_ram_data,
                           //BaseRAM数据,低8位与CPLD串口控制器共享
output wire[19:0] base_ram_addr, //BaseRAM地址
output wire[3:0] base ram be n, //BaseRAM字节使能、低有效。如果不使用字节使能、请保持为0
output wire base_ram_ce_n,
                          //BaseRAM片选、低有效
output wire base_ram_oe_n,
                           //BaseRAM读使能,低有效
output wire base_ram_we_n,
                           //BaseRAM写使能、低有效
```

```
//ExtRAM信号
inout wire[31:0] ext_ram_data, //ExtRAM数据
output wire[19:0] ext_ram_addr, //ExtRAM地址
output wire[3:0] ext_ram_be_n, //ExtRAM字节使能, 低有效。如果不使用字节使能, 请保持为0
output wire ext_ram_ce_n,
                         //ExtRAM片选、低有效
output wire ext_ram_oe_n,
                         //ExtRAM读使能,低有效
                         //ExtRAM写使能,低有效
output wire ext_ram_we_n,
//直连串口信号
output wire txd, //直连串口发送端
input wire rxd, //直连串口接收端
//Flash存储器信号、参考 JS28F640 芯片手册
output wire [22:0] flash_a, //Flash地址, a0仅在8bit模式有效, 16bit模式无意义
inout wire [15:0]flash_d, //Flash数据
                         //Flash复位信号,低有效
output wire flash_rp_n,
output wire flash_vpen,
                         //Flash写保护信号,低电平时不能擦除、烧写
                       //Flash片选信号,低有效
output wire flash_ce_n,
output wire flash oe n,
                       //Flash读使能信号,低有效
                       //Flash写使能信号,低有效
output wire flash we n,
output wire flash byte n,
                          //Flash 8bit模式选择、低有效。在使用flash的16位模式时请设为1
```

# 实验平台上的器件

#### 开关与LED

- □高低两位7段数码管,对应信号名称dpy1、dpy0, 输出高电平点亮笔段。模板中提供了数码管译码逻辑
- □16位LED对应信号名称leds,输出高电平点亮笔段
- □32位拨码开关对应dip\_sw,拨到"ON"位置时输入信号为1
- □4位按钮开关(BTN1~4),对应touch\_btn信号,按下 输入为1
- □微动开关BTN5、BTN6,对应信号clock\_btn、reset\_btn,自带消抖,按下时输入为1,用于手工输入时钟和复位

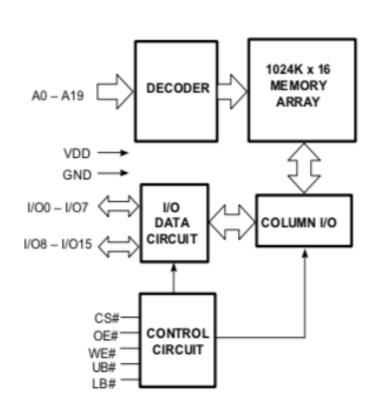
#### 板载存储芯片SRAM

- ■THINPAD-Cloud硬件平台提供了SRAM和Flash两类 存储器
- □板上共有4片ISSI公司生产的IS61WV102416型高速 异步SRAM芯片。每片SRAM存储容量为 1024K×16bit,即16位宽,1M深度,容量2MB。板 上总共有8MB的SRAM存储空间。
- □将4片SRAM分为两组,一组内有两片。组内的两片 SRAM地址和读写控制信号连接到一起,数据线分开, 这样相当于把两片SRAM拼接成一个32位宽的SRAM, 以便实现32位的计算机系统实验。

#### 内存信号

- □ RAM分为Base和Ext两组,地址、数据和控制信号完全独立
- □ 每组RAM 4MB, 32bit数据线, 20bit地址线。实际是用两片 16位SRAM芯片拼成的
- □ 控制信号
  - be\_n[3:0]: RAM字节使能,低有效,对应32位中的4个字节
  - ce\_n: RAM片选,低有效
  - oe\_n: RAM读使能,低有效
  - we\_n:RAM写使能,低有效
- □ 读写时序(详细时序图见芯片手册)
  - 读:设置地址,置控制信号ce\_n=oe\_n=be\_n=0, we\_n=1,等待一段 时间后读数据
  - 写:设置数据、地址,置控制信号ce\_n=we\_n=be\_n=0,等待一段 时间后置we\_n=1

#### 板载存储芯片Flash



□一片8MB容量的NOR Flash作为非易失存储, 可用于存储实验用的程 序、比如监控程序等

#### 实验平台外部接口

- □串行接口
- □DVI图像输出接口
- □100M以太网接口
- ■USB接口

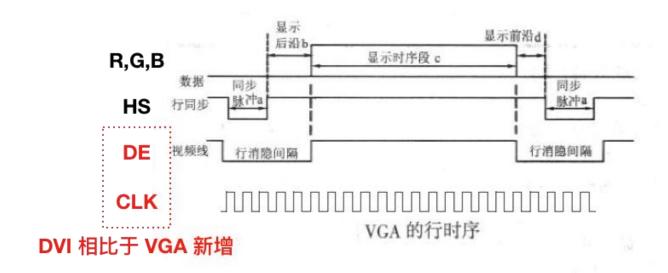
#### 串口信号

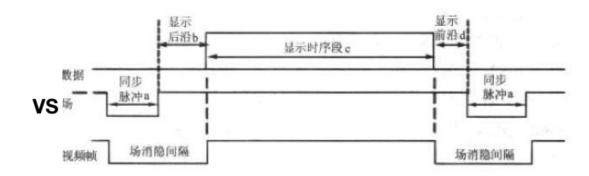
- □ 串口有两种,可在控制面板(网页上)选择
- □CPLD串口控制器:串口控制器在FPGA外部。5根控制信号,数据线与Base RAM的低8位共享
  - 串口参数固定为波特率 9600, 无校验位
  - 设计中应当正确处理串口、内存数据线共享
- □直连串口:使用直接与FPGA相连的txd/rxd信号,学 生在FPGA中自行实现串口控制器
  - 灵活,可以自己实现串口缓冲,可变波特率

#### 视频输出

- ■图像输出由VGA变为DVI协议的数字信号(接口是 HDMI)
  - 板上有DVI信号转换芯片
  - FPGA设计主要区别:输出与像素同步的时钟信号和DE 信号(参考工程模板)
  - DE信号用于标记有效的图像数据,在消隐区为0,显示区 为1
  - 像素数据为8位,R:G:B=3:3:2

## 视频输出时序





VGA 的场时序

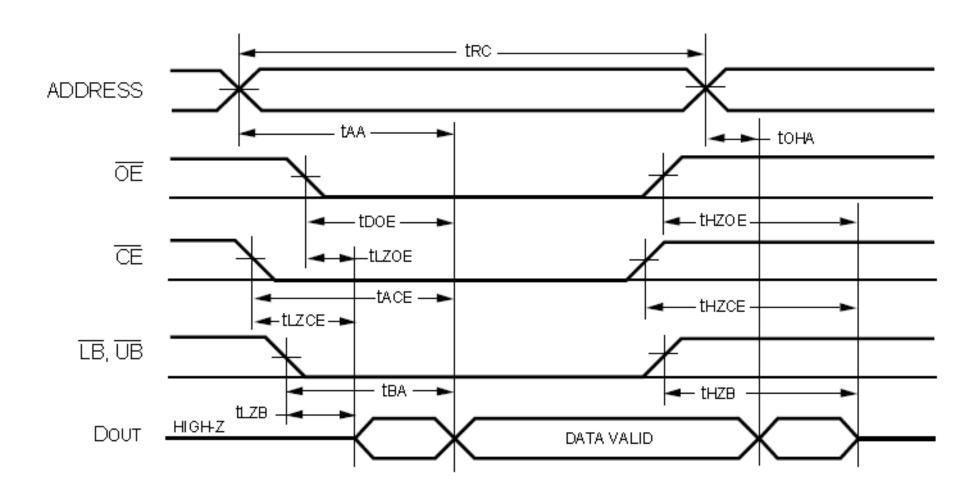
## 内存访问



#### TRUTH TABLE

						I/O		
Mode	WE	CE	OE	LB	UB	1/00-1/07	1/08-1/015	Vcc Current
Not Selected	Х	Н	Х	Х	Х	High-Z	High-Z	lsB1, lsB2
Output Disabled	Н	L	Н	Х	Х	High-Z	High-Z	lec
	Х	L	Х	Н	Н	High-Z	High-Z	
Read	Н	L	L	L	Н	<b>D</b> ouт	High-Z	lec
	Н	L	L	Н	L	High-Z	Dout	
	Н	L	L	L	L	<b>D</b> out	Dout	
Write	L	L	Х	L	Н	Din	High-Z	lec
	L	L	Х	Н	L	High-Z	Din	
	L	L	Х	L	L	Din	Din	

#### 内存读时序



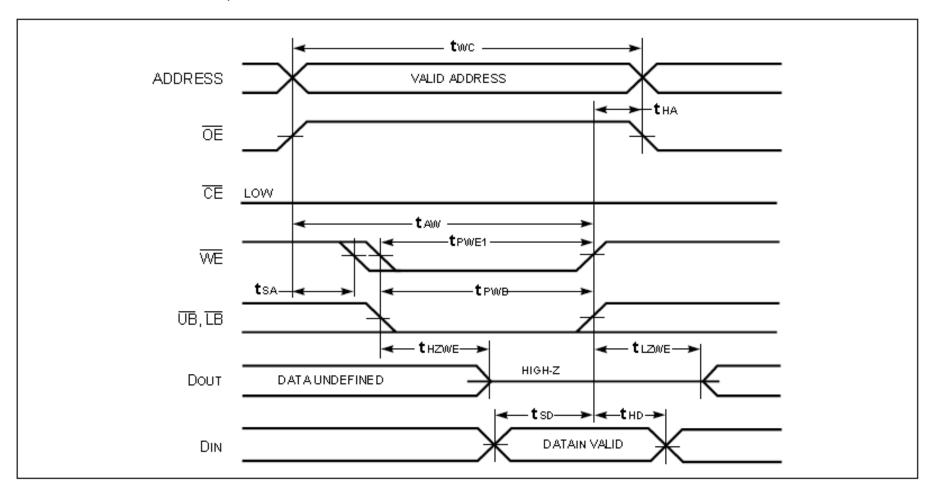
#### 内存读参数

#### READ CYCLE SWITCHING CHARACTERISTICS<sup>(1)</sup> (Over Operating Range)

		-8	}	-14	Ď	-12	2	-15	5	
Symbol	Parameter	Min.	Max.	Min.	Max.	Min.	Max.	Min.	Max.	Unit
tro	Read Cycle Time	8	_	10	_	12	_	15	_	ns
taa	Address Access Time	_	8	_	10	_	12	_	15	ns
toha	Output Hold Time	3	_	3	_	3	_	3	_	ns
TAGE	CE Access Time	_	8	_	10	_	12	_	15	ns
toos	OE Access Time	_	4	_	5	_	6	_	7	ns
thzog/a	OE to High-Z Output	0	4	_	5	_	6	0	6	ns
tizoe <sup>(2)</sup>	OE to Low-Z Output	Ð	_	0	_	Ð	_	Ð	_	ns
thzce₽	CE to High-Z Output	Û	4	0	5	Ð	6	Ð	6	ns
tuzce <sup>(2)</sup>	CE to Low-Z Output	3	_	3	_	3	_	3	_	ns
tва	B, UB Access Time	_	4	_	5	_	6	_	7	ns
tнzв	B, UB to High-Z Output	Ð	4	0	5	0	6	Ð	6	ns
†LZB	B, UB to Low-Z Output	0	_	0	_	0	_	0	_	ns

#### 内存写时序

WRITE CYCLE NO. 2 (WE Controlled. OE is HIGH During Write Cycle) (1,2)



#### 内存写参数

#### WRITE CYCLE SWITCHING CHARACTERISTICS<sup>(1,3)</sup> (Over Operating Range)

		-8		-1{	-10		-12		-15	
Symbol	Parameter	Min.	Max.	Min.	Max.	Min.	Max.	Min.	Max.	Unit
two	Write Cycle Time	8	_	10	_	12	_	15	_	ns
tsce	CE to Write End	7	_	8	_	9	_	10	_	ns
taw	Address Setup Time to Write End	7	-	8	_	9	-	10	-	ns
tha	Address Hold from Write End	Û	_	0	_	0	_	Ð	_	ns
tsa	Address Setup Time	Ð	_	0	_	0	_	Ð	_	ns
tews	□B, □B Valid to End of Write	7	_	8	_	9	_	10	_	ns
tpwe	WE Pulse Width	7	_	8	_	9	_	10	_	ns
tso	Data Setup to Write End	4.5	_	5	_	6	_	7	_	ns
thd	Data Hold from Write End	0	_	Û	_	Û	_	0	_	ns
thzwe <sup>(2)</sup>	WE LOW to High-Z Output	_	4	_	5	_	6	_	7	ns
tlzwe <sup>(a)</sup>	WE HIGH to Low-Z Output	3		3		3		3	_	ns

# 实验概述

### 基本步骤

- □ 确定目标
  - 流水线、扩展方案、展示方案
  - 工作计划
  - 组内分工
- □ 概要设计
  - 数据通路设计: 每条指令在数据通路上的实现过程
  - 指令流程表: 每条指令每个步骤所完成的功能
  - 流水段设计
  - 控制信号设计
  - 模块设计(各模块基本功能和接口)
- □ 详细设计
  - 各模块编码实现
- □ 编码实现
- □ 模拟分析
- □ 硬件调试
- □ 总结报告

#### 我们还能做什么

- □硬件
  - 对流水线进行完善
    - ■结构冲突、数据冲突、控制冲突
  - 中断
  - 分时操作
- □软件
  - 监控程序的完善
  - 有创意的应用
  - 性能分析和评价

#### 时间安排

#### □截止时间

- 实验检查: 12月5日~ 12月8日(只能检查一次)
- 实验测试: 12月9日
- 实验报告上交: 12月13日
- 大实验分班分组答辩: 12月16日

#### □实验室开放及助教

- 答疑日期: 11月17、21、24、28号; 12月1号
- 答疑时段: 14:00~16:30
- 地点: 东主楼 9-206
- 实验室白天开放

## 注意事项

- □如果需要实验箱的话,携带装有开发板的盒子时避免剧烈撞击
- □拿板子时请拿边缘,不要触碰元件,防止静电损坏 元件
- □使用时应当避免板子形变,造成芯片脱焊
- □ 板子背面有裸露的焊盘,不要把板子放到导电物体 上(如金属外壳)

## 实验成果

- □完整的实验报告
  - 实验目标
  - 实验内容
  - 实验展示
  - 实验心得体会
- □完整的源代码
  - 设计框图
  - 指令流程表
  - Verilog代码
  - 其他代码

#### 大实验报告要求

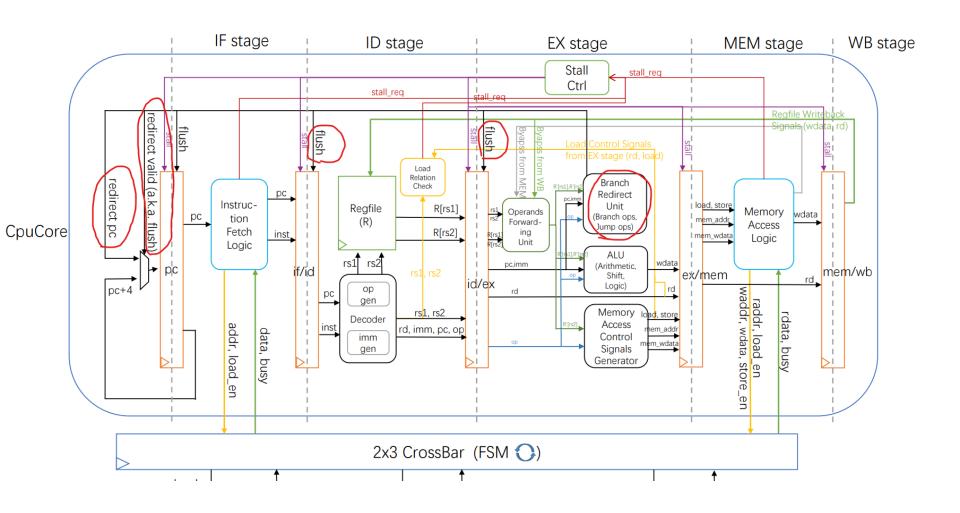
- □实验目标概述
- □主要模块设计
  - 硬件: Datapath、Controller、Memory、I/O
  - 软件:对系统软件的修改、应用软件
- □主要模块实现
- □实验成果展示
- □实验心得和体会
- □提交材料
  - 实验报告
  - 视频材料
  - 完整源代码及相关说明

## 实验过程与注意事项

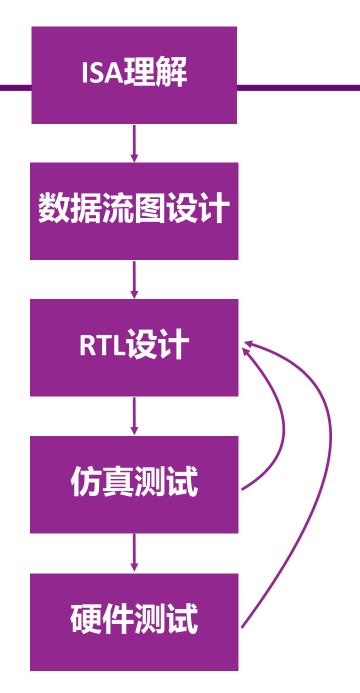
## 实践

- □分析ThinPAD RISCV指令系统
  - 指令格式
    - ■操作码、操作数地址
  - 寻址方式
    - ■寄存器寻址、立即数寻址、基址寻址
- □设计数据通路
- □划分指令执行步骤
  - 指令流水

## 流水线处理器框架结构



## 设计步骤



#### ISA 理解

- □19+x条指令如何编码? 指令的语义?
- □每条指令在各阶段/ 状态要做什么事情?
- □监控程序如何使用这 些指令
  - 尤其注意访存指令
- □地址空间划分规则
  - 串口读写方法

The RISC-V Instruction Set Manual Volume I: Unprivileged ISA Document Version 20191214-draft

Editors: Andrew Waterman<sup>1</sup>, Krste Asanović<sup>1,2</sup>
<sup>1</sup>SiFive Inc.,
<sup>2</sup>CS Division, EECS Department, University of California, Berkeley andrew@sifive.com, krste@berkeley.edu

July 27, 2020

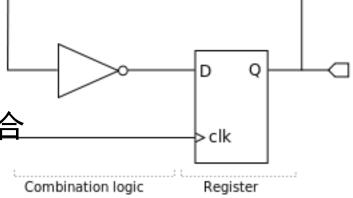
### 数据流图设计

- 口流水线CPU: 各流水阶段设计
  - 几个流水阶段?每个阶段的功能?
  - 三种冲突怎么解决?
    - ■控制流水线暂停的真值表

### 面向硬件的编码

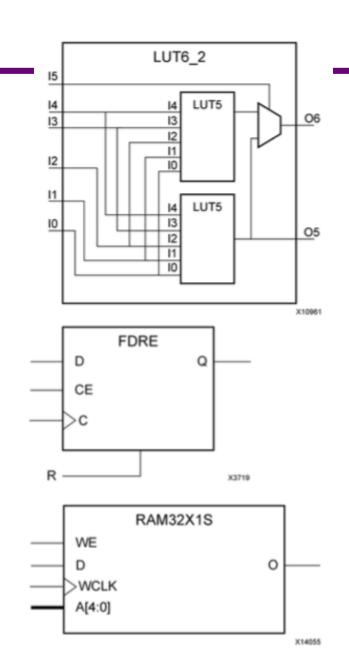
- □综合→优化→布局→布线→生成 \*.bit
- □带着硬件思维编写RTL代码
  - 考虑你的代码会被综合成什么电蹈reg 🛭;
- □哪些RTL是可综合的?
  - Verilog的很小一部分是可综合的
  - 时延标识不可综合(a = #5 b;)
  - initial 块严格来说不可综合
  - 循环语句严格来说不可综合
    - 用来generate代码除外
  - always块指定多个敏感源不可综合

```
reg Q;
always @(posedge clk) begin
    if(Q) begin
    Q <= 0;
    end else begin
    Q <= 1;
    end
end
```



#### FPGA中的硬件资源

- □LUT: 6输入-2输出查 找表,可级联
  - 任意组合逻辑
- □ FDRE: 带有时钟使能和服务的D触发器
  - 即一位的 "reg"
- □片内存储单元:单/双 端口读写
  - 实现CPU寄存器、 Cache等



#### 常见的编码问题-多源驱动

- ☐ Critical Warning:
  [Synth 8-3352] multidriven net
  <signal\_name> with
  1st driver pin
  '<pin\_name1>' [xxx.v.3]
- □问题原因
  - 同一触发器(reg)存 在多个驱动源
- □解决方法
  - 一个reg只能在一个 always块中赋值

```
always @(posedge clk) begin
    if (xxx) begin
    s <= 1;
    end
end
always @(posedge clk) begin
    if(yyy) begin
    s <= 0;
    end
end</pre>
```

#### 常见的编码问题-电平锁存器

- WARNING: [Synth 8-327] inferring latch for variable 's\_reg' [\*.v:12]
- □问题原因
  - 组合逻辑敏感信 号列表不全
- 口解决方法
  - 描述组合逻辑时 用always@(\*)

```
always @(a) begin
    if (a) begin
        s <= 1;
    end else if(b) begin
        s <= 0;
    end
end</pre>
```

```
always @(*) begin
   if (a) begin
        s <= 1;
   end else if(b) begin
        s <= 0;
   end
end</pre>
```

S	а	b
1	1	X
0	0	1
-	0	0

### 常见编码问题-电平锁存器

- WARNING: [Synth 8-327] inferring latch for variable 's\_reg' [\*.v:12]
- □问题原因
  - 组合逻辑敏感信号 列表不全,空分支
- □解决方法
  - 描述组合逻辑时用 always@(\*),并且 保证所有分支均被 覆盖

```
always @(a) begin
   if (a) begin
        s <= 1;
   end else if(b) begin
        s <= 0;
   end
end</pre>
```

```
always @(*) begin
   if (a) begin
        s <= 1;
   end else if(b) begin
        s <= 0;
   end else begin
        s <= 0;
   end
end</pre>
```

S	a	b
1	1	X
0	0	1
0	0	0

### 常见编码问题-跨时钟域

#### □问题原因

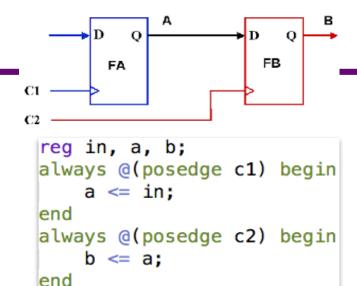
■ 捕获一个来自不同的时钟 域的信号时,建立时间不 满足,出现<u>亚稳态</u>

#### □解决方法

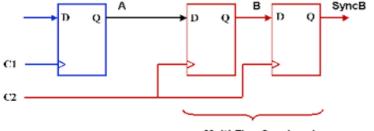
■ 使用<mark>两级</mark>触发器,构造一 个同步器,消除亚稳态

#### □扩展阅读:

https://www.fpga4fun.co m/CrossClockDomain.ht ml



```
reg in, a, b, sync_b;
always @(posedge c1) begin
   a <= in;
end
always @(posedge c2) begin
   b <= a;
   sync_b <= b;
end</pre>
```



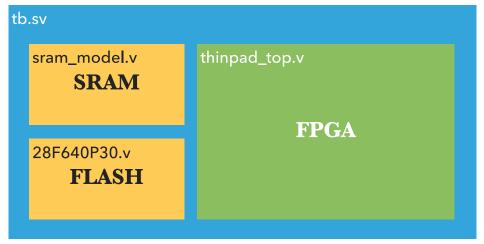
### 单个模块行为仿真

- □ 自行编写简单的测试信号生成器,进行单元测试
  - always和时延生成时钟信号
  - initial 表示信号变化过程
  - repeat(n) 返回执行n次
  - @(posedge clk) 等待一 个上升沿
- □ 这些测试代码仅限于仿真,不可综合

```
`timescale 1ns/1ps
reg clock_10M;
reg reset;
initial begin
    clock_10M = 0;
end
always begin
    #50 clock_10M = ~clock_10M;
end
initial begin
    reset = 1;
    repeat(5) begin
        @(posedge clock_10M);
    end
    reset = 0;
end
```

## 整板行为仿真

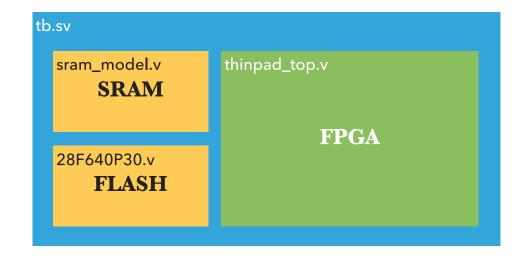
- □ 在各个模块单元测试通过后,应当 进行整个设计的仿真测试
  - 仿真应包括CPU、内存控制器 和内存
- □ 工程模板提供测试代码, Vivado里的 "Simulation Sources" 源码树中
  - 提供内存Flash模型
  - 模拟实验板上连线
    - tb.sv



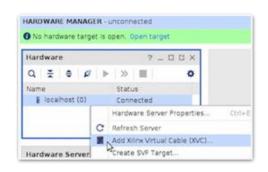
### 整板行为仿真

- □tb.sv 中还可以 指定内存与Flash 初始化文件
- □将监控程序 kernel.bin直接加 载到RAM中,即 可在仿真器中运 行监控
- □仿真比硬件运行 慢,但避免了编 译过程

```
//Windows需要注意路径分隔符的转义,例如"D:\\foo\\bar.bin"
parameter BASE RAM INIT FILE = "/tmp/main.bin"; //BaseRAM初始化文件,
parameter EXT_RAM_INIT_FILE = "/tmp/eram.bin"; //ExtRAM初始化文件
parameter FLASH INIT FILE = "/tmp/kernel.elf"; //Flash初始化文件
assign rxd = 1'b1; //idle state
initial begin
   //在这里可以自定义测试输入序列,例如:
   dip_sw = 32'h2;
   touch btn = 0;
   for (integer i = 0; i < 20; i = i++) begin
       #100; //等待100ns
       clock_btn = 1; //按下手工时钟按钮
       #100: //等待100ns
       clock_btn = 0; //松开手工时钟按钮
   end
end
```



#### FPGA调试工具



□ Vivado提供了两种调试工具

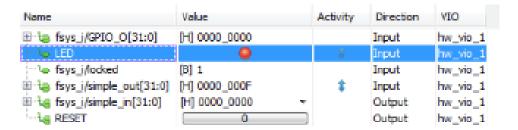
网页上的图示

- ILA: 嵌入逻辑分析仪,采样信号在一段时间内的波形
- VIO: 虚拟输入输出接口,提供"无限"数量的LED和开关
- □ JTAG 连接方法
  - Vivado中打开Hardware Manager后,参考Thinpad控制面板上的图片说明配置
  - 使用ILA时,信号的采样时钟不能低于4MHz,否则ILA工作 异常

#### Vivado硬件调试工具

n\_i/...AXI\_ARADDR[31:0]
n\_i/...0\_AXI\_RRESP[1:0]
n\_i/...AXI\_WDATA[31:0]
n\_i/...AXI\_WDATA[31:0]
n\_i...M0\_AXI\_ARREADY
n\_i...M00\_AXI\_ARVALID
n\_i...00\_AXI\_AWVALID
n\_i...M00\_AXI\_AWVALID
n\_i...M00\_AXI\_BREADY
n\_i...M00\_AXI\_BREADY
n\_i...M00\_AXI\_BREADY
n\_i...M00\_AXI\_BREADY
n\_i...M00\_AXI\_RREADY

- □ ILA: 嵌入逻辑分析仪
  - 编译时设置要观察的信号,声明(\* MARK\_DEBUG = "TRUE" \*)
  - 硬件测试时采样信号在一段时间内的波形
  - 可以设置触发条件
- □ VIO: 虚拟输入输出



- 添加 VIO IP 核到设计中, 让你拥有"无限"数量的LED和开关
- 硬件测试时,实时观察信号当前状态,或手工设定信号状态

#### CPU模拟器

- ■业界广泛使用的开源RISCV CPU模拟器 ——QEMU
  - 可作为标准的CPU参考实现
  - 当你不知道是软件还是硬件bug时,听QEMU的
  - 配合 GDB 单步(单指令)运行程序,观察所有寄存器变化,查看内存数据,了解程序运行流程
  - 自行修改QEMU,打印程序用到的指令,每一步执行结果
- □ Project I 中已经使用过QEMU了
  - 具体步骤可参考实验指导书

#### GNU Binutils (详细看实验指导材料)

- ☐ GNU Binutils 是一套针对 elf 可执行文件格式的工具集
- □ addr2line -e fib.elf 0x80000008: 从 elf 文件中,根据地址查得代码中的行号
- □ objcopy:将 elf中的某个 section 提取出来
  - objcopy -O binary -j .text kernel.elf kernel.bin 提取指令部分到bin文件
- □ objdump -D main.elf 反汇编程序
- □ readelf: 获取 elf 中有用的信息
  - readelf -I main.elf 代码的加载地址和入口点
  - readelf -s main.elf 所有的符号(变量、函数)的地址
  - readelf -S main.elf 所有 section 的地址

#### 一些提示和帮助,供参考(1)

- □模拟器不支持的指令(自定义指令)怎么办?
  - 通过二进制写进去,按照指令的格式写进去,不需要自己去修改模拟器或者terminal
- □关于COM口地址的判断
  - 由于COM口占用了一段地址空间,可以在处理器内部做 特判,在访问这块内存的时候去控制串口或者去完成串口 读写,而不是交给内存
- □处理器的启动过程
  - 处理器的启动过程可以从FLASH中装入监控程序,方法 是在启动的时候设置启动状态,读入监控程序,在读入完 成的时候再去执行指令

#### 一些提示和帮助,供参考(2)

#### □ 内存读写时序

- 内存读写的时候,WE有一个拉低的过程,可以自行定义时钟的起始位置,使用时钟信号来设置WE(获得一个下降沿),在当前周期完成内存的读写工作
- 寄存器也可以响应下降沿来进行数据更新
- □ 指令和数据分开(在MEM阶段可能需要插入气泡)
  - 一般来说,指令和数据分开是可以帮助流水线不断流的。但是,监控程序会将用户程序放到代码的内存中,在这个时候会发生结构冲突(写的时候)。因此,需要插入NOP来解决这个冲突。(正常情况下,两块内存同时使用,不需要插入气泡)

#### □ 时钟信号的设置

■ 时钟信号的设置与设计的流水线处理器密切相关,可以逐步提高,在 主板上有模拟时钟信号的按钮,可以提供足够长的时钟周期

### 一些提示和帮助,供参考(3)

- □一开始把整个流程想清楚非常重要,否则后期在进行修正会非常繁琐以及崩溃,因此前期不要怕花时间把整个流程想清楚
- □按照指令分类,相同的指令先去设计数据通路,会 降低数据通路设计的难度
- □指令应该是按产生的各种信号进行分类的,各种类别的指令也会相互影响