授课教师: 王洪松

邮箱: hongsongwang@seu.edu.cn



• 时间: 2023.08.21 – 2023.09.15, 共4周

• 地点: 教四-103, QQ群: 126701099

	周一	周三	周五
第一周 (8.8-8.14)	6-9节,教四-103	1-5节,教四-103	2-5节,教四-103
第二周 (8.15-8.21)	6-9节,教四-103	1-5节,教四-103	2-5节, 教四-103
第三周 (8.22-8.28)	6-9节,教四-103	1-5节, 教四-103	2-5节, 教四-103
第四周 (8.29-9.4)	6-9节,教四-103	1-5节,教四-103	2-5节,教四-103





- 题目: 基于OpenCV的图像视频分析工具
- 要求
 - 项目代码5-6人分工协作完成
 - 实现多个图像分析功能, 比如区域打码、图像分割等
 - 实现多个视频分析功能, 比如视频压缩、目标跟踪等
 - 制作视频图像分析的GUI工具



- 评分标准
 - 平时考勤占10%
 - 小组成绩占50%
 - 第四周周五集中展示, 小组互评
 - 去掉一个最高分和最低分, 取平均值
 - 个人成绩占40%
 - 个人实验报告
 - 代码提交



□ 授课内容

□ 第一周: Python及OpenCV基础

□ 第二周: OpenCV与图像处理

□ 第三周: OpenCV与视频处理

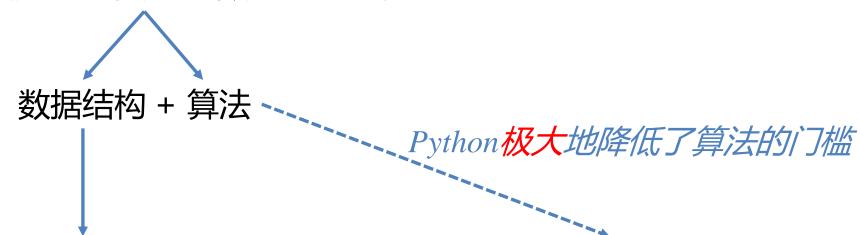
□ 第四周: 系统集成与展示



Python环境配置



- 编程已经是我们生活中的重要组成元素
- 程序开发产生软件, 那什么是软件?
 - 软件 = 程序 + 数据 + 文档

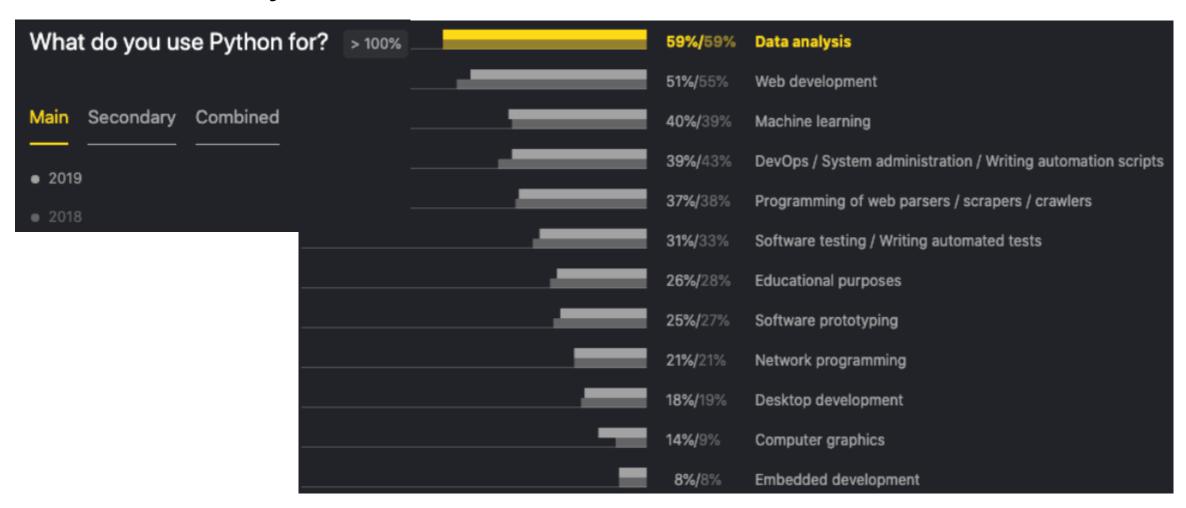


让计算机理解问题是什么

通过一系列"增删改查"来解决问题



• 程序员都用Python做什么?





python -m freegames.snake

٠

贪食蛇游戏

贪食蛇游戏仅用45行有效代码!

```
from turtle import *
from random import randrange
from freegames import square, vector
food = vector(0, 0)
snake = [vector(10, 0)]
aim = vector(0, -10)
def change(x, y):
         "Change snake direction."
         aim.x = x
         aim.y = y
def inside(head):
          "Return True if head inside boundaries."
         return -200 < head.x < 190 and -200 < head.y < 190
def move():
         "Move snake forward one segment."
         head = snake[-1].copy()
         head.move(aim)
```



• Python版本选择

2019年	90%	10%
2018年	84%	16%
2017年	75%	25%



• Python开发环境选择

PyCharm

Python IDLE

VS Code

Jupyter Notebook

– Vim

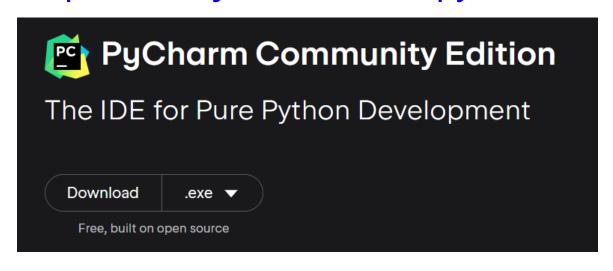
Sublime text

Spyder

– ...



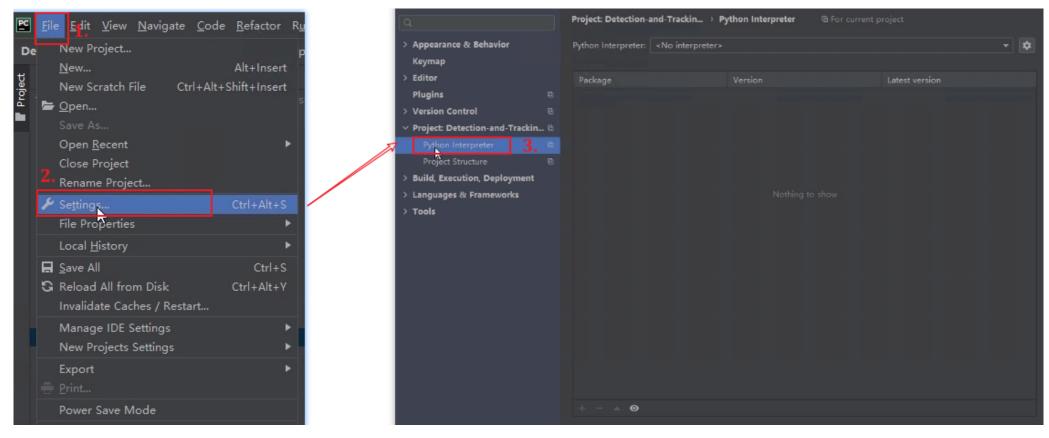
- Windows环境下安装
 - 在Python官网主页下载并安装Python基本开发和运行环境 https://www.python.org/downloads/windows/
 - 安装Anaconda包、环境管理器 (推荐)
 https://www.anaconda.com/download
 - 安装PyCharm集成开发环境(IDE)
 https://www.jetbrains.com/pycharm/download/?section=windows





• PyCharm中配置使用Anaconda环境

开始配置环境。点击"File"菜单,选择"Setting"选项,在"Project"中找到"Python Interpreter",输入python的安装目录





 搜索 "PyCharm中配置使用Anaconda环境" ,以下仅供参考 安装Anaconda手动配置anaconda环境变量 (path) 方法 https://blog.csdn.net/fangweijiex/article/details/115825000

在PyCharm中配置使用Anaconda环境 https://blog.csdn.net/TuckX/article/details/115681862

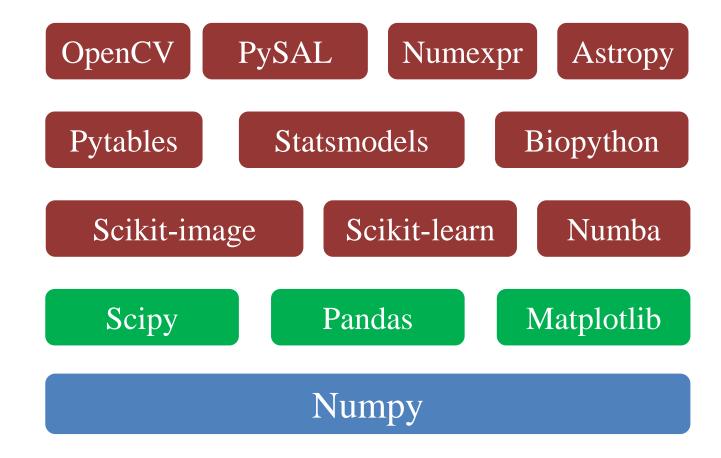


Python数据分析

Numpy生态系统



• Numpy生态系统



数据分析常用库



• Python科学计算中的常用库

Numpy

• / nʌmpaɪ/, Numerical Python, 用C语言实现

Pandas

• / pændəs/, Panel Data, 基于Numpy实现

Matplotlib

Plotting library for basic Python and Numpy

Scipy

• /ˈsaɪpaɪˈ/,科学计算库,线性代数、最优化

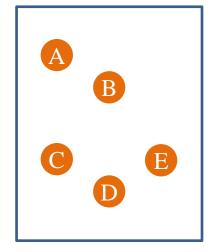
Scikit-Learn

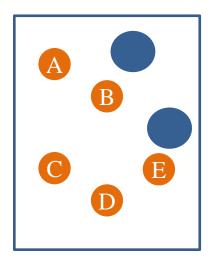
• 机器学习库

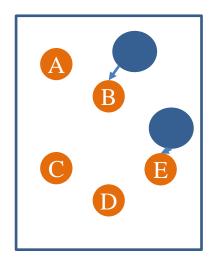
Numpy数据分析

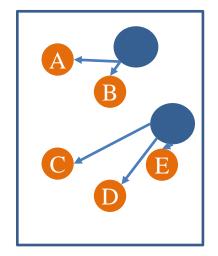


- 从一个例子开始: k-means
- 数据个数 n = 5
- 中心点 k = 2









Numpy数据分析



• Python怎么实现 k-means算法?

```
import sklearn.datasets
import sklearn.cluster
import matplotlib.pyplot as plt
import time
         # 数据个数
n = 1000
          # 中心点个数
k = 4
start = time.time()
# 生成初始数据集,n_samples:数据个数,n_features:数据维度
# centers: 数据点中心数
                                                          典型的工具人案例!
data, labels = sklearn.datasets.make blobs(
   n_samples=n, n_features=2, centers=k)
# scikit-Learn:k-means聚类
kmeans = sklearn.cluster.KMeans(k, max_iter=300)
kmeans.fit(data)
centroids = kmeans.cluster centers
print('sklearn k-means:', round(time.time()-start, 2), 'seconds')
# 绘图
plt.scatter(data[:, 0], data[:, 1], c=labels)
plt.scatter(centroids[:, 0], centroids[:, 1], s=300)
plt.show()
```

Numpy简介



- Numpy的诞生
 - Numerical Python的缩写,底层代码使用C语言实现
 - 1995年Jim Hugunin开发Numeric包
 - 随后,Numarray等包陆续出现
 - 2005年Travis Oliphant 通过将Numarray的功能集成到Numeric包中来创建NumPy包
 - 大量开发者陆续投入到此项目中, 日渐强大!

Numpy简介



- Numpy: Python中最重要的科学计算基础库
 - 提供一种高效的多维数组结构, ndarray
 - 提供一系列针对ndarray的高效操作方法
 - 提供一系列文件读写的方法
 - 提供常用的随机数生成、线性代数等方法
 - 提供一套面向C语言的API,能够同其他用C/C++,Fortran语言编写的库共同协作
 - 在线文档
 - https://www.runoob.com/numpy/numpy-tutorial.html



- Numpy的优势
 - Numpy采用类似于C语言中的多维数组内存管理机制来管理ndarray
 - Numpy使用C语言实现,应用过程中直接操作底层内存
 - ndarray占用的内存空间较小
 - 为处理大规模数组数据而设计,内含多种高效操作方法



• Numpy的优势

import time

```
import numpy as np
a arr = np.arange(1000000)
a list = list(range(1000000))
start = time.time()
for in range(10):
   b arr = a arr * 2
ndarray time = round(time.time()-start, 5)
print('Ndarray:\t', b_arr[0],b_arr[1],b_arr[2],'...',b_arr[-1])
print('Ndarray:\t', ndarray_time, 'seconds')
start = time.time()
for in range(10):
    b list = [x * 2 for x in a list]
list time = round(time.time()-start, 5)
print('List:\t\t', b list[0],b list[1],b list[2],'...',b list[-1])
print('List:\t\t', list time, 'seconds')
print('List消耗时间是ndarray的', list time//ndarray time, '倍!')
```



• Numpy的优势

```
a_arr = np.arange(1000000)
a_list = list(range(1000000))
for _ in range(10):
                                   b arr: 0 2 4 ... 1999998
    b arr = a arr * 2
                                   Time: 0.02s
                                   b list: 0 2 4 ... 1999998
                                   Time: 0.80s
for in range(10):
    b_list = [x * 2 for x in a_list]
```



• Numpy的优势

```
import math
start = time.time()
np.sin(np.arange(1000000)) ** 2
ndarray time = round(time.time()-start, 5)
print('Ndarray:\t', ndarray_time, 'seconds')
start = time.time()
[math.sin(i) ** 2 for i in range(1000000)]
range time = round(time.time()-start, 5)
print('List:\t\t', range_time, 'seconds')
print('List消耗时间是ndarray的', range_time//ndarray_time, '倍!')
Ndarray:
             0.012 seconds
list:
             0.33508 seconds
List消耗时间是ndarray的 27.0 倍!
```



- ndarray, N-dimensional array的缩写
 - 用于存放同类型元素的多维数组
 - 每个元素在内存中都有相同存储大小的区域
- ndarray的组成部分
 - 一个指向数据(内存或内存映射文件中的一块数据)的指针
 - 数据类型dtype
 - 一个表示数组形状(shape)的元组
 - 一个跨度元组(stride),其中的整数指的是为了前进到当前维度下一个元素需要"跨过"的字节数



ndarray VS. list

```
a_list
a_{list} = [1, 2, 3]
b list = a list
                                                      内存
a list[0] = 4
print(b_list)
                        b list
a_arr = np.array([1,2,3])
b arr = a_arr
                        a_arr
a_arr[0] = 4
                                header
                                                  属性
print(b_arr)
                        b arr
```



- ndarray的组成部分
 - 一个指向数据(内存或内存映射文件中的一块数据)的指针
 - 数据类型dtype
 - 一个表示数组形状(shape)的元组
 - 一个跨度元组 (stride) , 其中的整数指的是为了前进到当前维度下一个元素需要"跨过"的字节数

```
import numpy as np
arr = np.array([[0,1,2],[3,4,5]], dtype='int16')
>>> [[0 1 2]
      [3 4 5]]
```

Numpy: ndarray的跨度元组



• ndarray的内存存储机制

$$arr = [[0 \ 1 \ 2]$$
 [3 4 5]]

arr.shape = (2, 3)

arr.strides = (6, 2)

第一维度,从元素0到元素3 第二维度,从元素0到元素1 arr.strides[1] = 2 bytes

00000000	0000000
0000000	0000001
0000000	0000010
0000000	00000011
0000000	00000100
$\overline{0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0}$	00000101

arr.strides[0] = 2*3 bytes

Numpy: ndarray的跨度元组



&arr	arr.strides[1] = 2 bytes	
0	0000000	0000000	ן
1	0000000	0000001	- arr.strides[0] = 2*3 bytes
2	0000000	0000010	
3	0000000	0000011	arr = [[0 1 2]
4	0000000	00000100	[3 4 5]]
5		00000101	

arr[1, 2] = &arr+1*arr.strides[0]+2*arr.strides[1] = &arr + "10" = 5

Numpy: ndarray的跨度元组



```
arr = np.arange(1,25).reshape((2,2,2,3))
>>> [[[[ 1 2 3]
                               arr.dtype = int32
      [4 5 6]]
                               arr.shape = (2, 2, 2, 3)
     [[ 7 8 9]
      [10 11 12]]]
                               arr.strides = (48, 24, 12, 4)
    [[[13 14 15]
      [16 17 18]]
     [[19 20 21]
      [22 23 24]]]]
```

Numpy: 性能分析



```
• 性能对比分析
from datetime import datetime
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
#使用Numpy计算
def numpysum(n):
    a = np.arange(n)**2
    b = np.arange(n)**3
    c = a+b return c
```

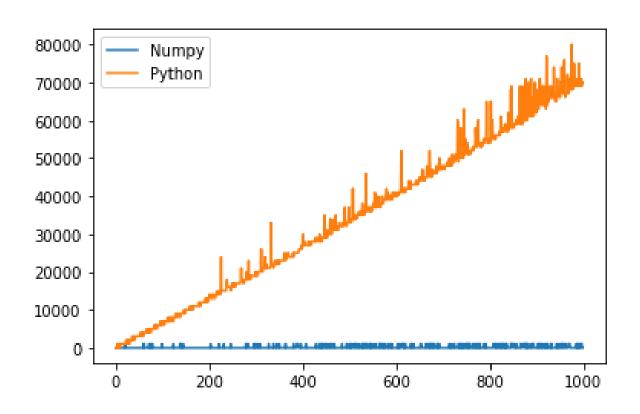
```
#使用Python计算
def pythonsum(n):
   a = list(range(n))
   b = list(range(n))
   c = \prod
   for i in range(len(a)):
      a[i] = i**2
      b[i] = i**3
      c.append(a[i]+b[i])
   return c
```

```
#性能分析
def printest(func, size):
    start = datetime.now()
    temp = func(size)
    delta = datetime.now() - start
    return delta.microseconds
```

Numpy: 性能分析



```
#用于作 n-time 图
def timeplot():
   pts = []
   for i in range(100,100000,100):
      t_numpy = printest(numpysum,i)
      t_python = printest(pythonsum,i)
      pts.append([t_numpy,t_python])
   plt.plot(pts)
   plt.legend(['Numpy','Python'])
   plt.show()
if __name__ == "__main__":
  size = 100000
  printest(numpysum,size)
  printest(pythonsum,size) timeplot()
```





• 创建方式

np.array(object, dtype = None, copy = True, order = None, subok = False,ndmin = 0)

名称	描述		
object	可迭代序列结构		
dtype	数组元素的数据类型,可选		
сору	对象是否需要复制,可选		
order	创建数组的样式,C为行方向,F为列方向,A为任意方向(默认)		
subok	默认返回一个与基类类型一致的数组		
ndmin	指定生成数组的最小维度		

Numpy扩展

https://www.labri.fr/perso/nrougier/from-python-to-numpy/



• 创建方式

```
    np.array(object, dtype = None, copy = True, order = None, subok = False,

ndmin = 0
   import numpy as np
   arr = np.array([1,2,3],dtype='float64')-[1. 2. 3.]
    arr = np.array([[1,2,3],[4,5,6]]) ————
    arr = np.array([[1,2.],[0,0],[1+1j,2.]])-[[1.+0.j 2.+0.j]
                                                   [0.+0.j 0.+0.j]
[1.+1.j 2.+0.j]]
    arr = np.array([[i, i * i] for i in [1, 2]]) \rightarrow [[1 1]
```



- ndarray其他创建方式: 随机元素数组
 - np.empty(shape, dtype = float, order = 'C')
 - 数组元素为内存中的随机元素

```
arr = np.empty(shape=3)
[4.24399158e-314 8.48798317e-314 1.27319747e-313]
```

```
arr = np.empty(3)
[4.24399158e-314 8.48798317e-314 1.27319747e-313]
```

```
arr = np.empty(shape=(2,3),dtype='bool')
[[False False False]
  [False True False]]
```



- ndarray其他创建方式: 随机元素数组
- np.random.randn(d0, d1, ..., dn)
 - 生成一个(d0, d1, ..., dn)维的数组,数组的元素取自服从正态分布的随机数,若没有参数输入,则生成一个数
- np.random.rand(d0, d1, ..., dn)
 - 生成一个(d0, d1, ..., dn)维的数组,数组的元素取自[0, 1)上的均分布,若没有参数输入,则生成一个数
- np.random.uniform(low=0.0, high=1.0, size=None)
 - 生出size个符合均分布的浮点数,取值范围为[low, high),默认取值范围为[0, 1.0)
- np.random.randint(low, high=None, size=None, dtype='l')
 - 生成size个整数,取值区间为[low, high),若没有输入参数high则取值区间为[0, low)

Numpy: ndarray的创建



- ndarray其他创建方式:全0/1数组
 - np.zeros(shape, dtype = float, order = 'C')
 - np.ones(shape, dtype = None, order = 'C')

Numpy: ndarray的创建



- ndarray其他创建方式:指定数值范围
 - np.arange(start, stop, step, dtype)

参数	描述		
start	起始值,默认为0		
stop	终止值 (不包含)		
step	步长,默认为1		
dtype	返回ndarray的数据类型,如缺省则会使用输入数据的类型		

Numpy: ndarray的创建



- ndarray其他创建方式:
 - np.full(shape, fill_value, dtype=None, order='C')
 - np.tile(a, reps)
 - np.r_[a_list, b_list]
 - np.linspace(start, stop, num=50, endpoint=True, retstep=False, dtype=None)

```
arr = np.full((2, 3), 1)

a_arr = np.array([1,2])
b_arr = np.tile(a_arr, (2, 3))

arr = np.r_[[1,2],[3,4,5]]

arr = np.linspace(-5, 5, 5, False)[-5. -3. -1. 1. 3.]
```

Numpy: ndarray的数据类型



• ndarray中的数据类型dtype

名称	描述
bool_	布尔型数据类型(True 或者 False)
int_	默认的整数类型(类似于 C 语言中的 long, int32 或 int64)
intc	与 C 的 int 类型一样,一般是 int32 或 int 64
intp	用于索引的整数类型(类似于 C 的 ssize_t,一般情况下仍然是int32 或 int64)
int8	字节 (-128 to 127)
int16	整数 (-32768 to 32767)
int32	整数 (-2147483648 to 2147483647)
int64	整数 (-9223372036854775808 to 9223372036854775807)

Numpy: ndarray的数据类型



• ndarray中的数据类型dtype

名称	描述
uint8	无符号整数 (0 to 255)
uint16	无符号整数 (0 to 65535)
uint32	无符号整数 (0 to 4294967295)
uint64	无符号整数 (0 to 18446744073709551615)
float_	float64 类型的简写
float16	半精度浮点数,包括:1个符号位,5个指数位,10个尾数位
float32	单精度浮点数,包括:1个符号位,8个指数位,23个尾数位
float64	双精度浮点数,包括: 1个符号位, 11个指数位, 52个尾数位
complex_	complex128 类型的简写,即 128 位复数
complex64	复数,表示双 32 位浮点数 (实数部分和虚数部分)
complex128	复数,表示双 64 位浮点数 (实数部分和虚数部分)

Numpy: ndarray的属性



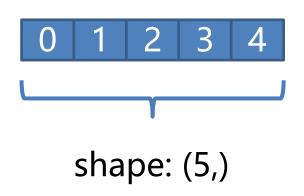
• ndarray的属性

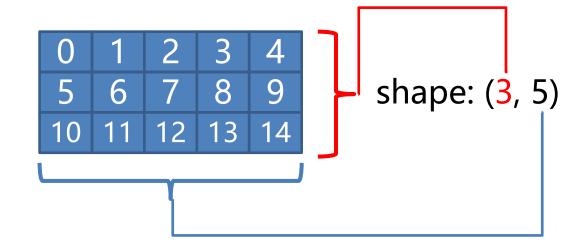
常用属性	说明
ndarray.ndim	秩,即轴的数量或维度的数量
ndarray.shape	数组的形状,对于矩阵, n 行 m 列
ndarray.size	数组元素的总个数,相当于 .shape 中 n*m 的值
ndarray.dtype	ndarray 对象的元素类型
ndarray.itemsize	ndarray 对象中每个元素的大小,以字节为单位
ndarray.flags	ndarray 对象的内存信息
ndarray.real	ndarray元素的实部
ndarray.imag	ndarray 元素的虚部
ndarray.data	包含实际数组元素的缓冲区,由于一般通过数组的索引获取元素,所以通常不需要使用这个属性。

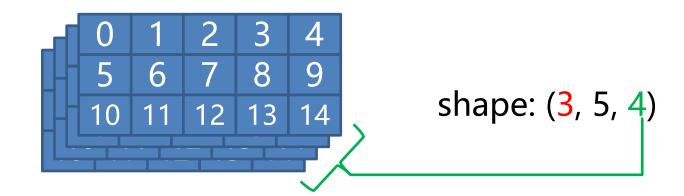
Numpy: ndarray的属性



• ndarray的shape属性







Numpy: ndarray的操作



• np.reshape()改变数组形状

```
arr = np.arange(10,20,1).reshape(5,2)
  [[10 11]
  [12 13]
  [14 15]
  [16 17]
  [18 19]]
```

• np.astype()改变数组元素类型

```
arr = np.array([['1','2'],['5','6']]).astype('float64')
[[1. 2.]
[5. 6.]]
```

Numpy: ndarray的操作



• ndarray的简单应用

```
arr = np.array([(1,2,3),[4,5,6]])
print('arr:\n',arr)
print('arr - arr:\n',arr - arr)
print('arr * arr:\n',arr * arr)
arr_2 = np.array([(7,8,9),[4,5,6]])
print('arr 2 > arr:\n',arr 2 > arr)
    arr - arr: arr * arr:
arr:
 [[1 \ 2 \ 3] \qquad [[0 \ 0 \ 0] \qquad [[1 \ 4 \ 9]]
 [4 5 6]] [0 0 0]] [16 25 36]]
arr 2 > arr:
 [[ True True True]
 [False False False]]
```

Numpy: ndarray的操作



• ndarray的数组向量化

- 线性计算:
 - -[] < 1+1, [2,] < 1+1, [2,2,] < 1+1 ...
- 向量化计算

这也是TPU/GPU大放异彩的原因!



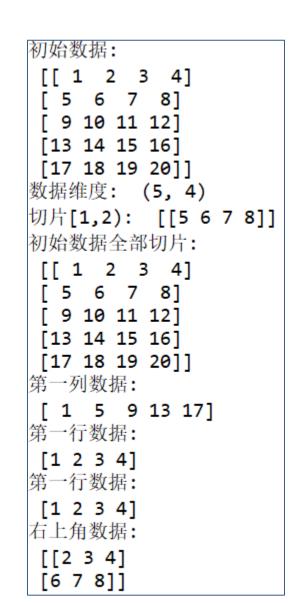
• 一维数组切片

```
import numpy as np
arr = np.arange(10)
# 从索引2开始到索引7停止,间隔为2
s1 = slice(2,7,2)
print(arr[s1]) [2 4 6]
arr_s2 = arr[2:7:2]
print(arr_s2) [2 4 6]
```



• 二维数组切片

```
import numpy as np
arr =np.array([[1,2,3,4],[5,6,7,8],[9,10,11,12],
              [13,14,15,16],[17,18,19,20]]
print('初始数据: \n',arr)
print('数据维度: ', arr.shape)
print('切片[1,2): ',arr[1:2])
print('初始数据全部切片: \n',arr[:])
print('第一列数据: \n',arr[:,0])
print('第一行数据: \n',arr[0])
print('第一行数据: \n',arr[0,:])
print('右上角数据: \n',arr[:2,1:])
```



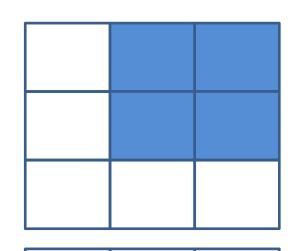


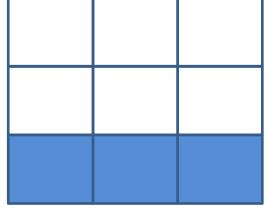
• 二维数组的元素布局

		axis1		
		0	1	2
	0	0,0	0,1	0,2
axis0	1	1,0	1,1	1,2
	2	2,0	2,1	2,2



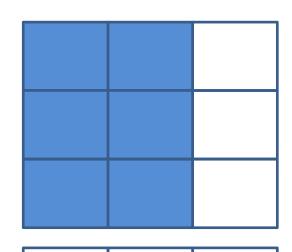
• 二维数组的元素布局

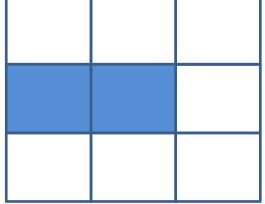






• 二维数组的元素布局





$$arr[:,:2]$$
 (3, 2)



• 数组索引

```
import numpy as np
arr = np.array([[1, 2], [3, 4], [5, 6]])
x = arr[[0,1,2], [0,1,0]]
print (x)
arr = np.array([[0, 1, 2], [3, 4, 5], [6, 7, 8], 
             [9, 10, 11]])
rows = np.array([[0,0],[3,3]])
cols = np.array([[0,2],[0,2]])
x = arr[rows,cols]
print ('这个数组的四个角元素是: \n',x)
```



• 布尔索引

```
chars = np.array(['a','b','a','c'])
arr = np.random.rand(4,4)
print('arr: \n',arr)
print('chars = a: \n', chars == 'a')
print('arr[chars = a] \n', arr[chars == 'a'])
arr:
 [[0.93086288 0.62076943 0.10139825 0.33603834]
 [0.15763767 0.30167788 0.12422861 0.56300044]
 [0.97671332 0.76585451 0.94892057 0.88279619]
 [0.01195383 0.94468459 0.57054435 0.21849045]]
chars = a:
 [ True False True False]
arr[chars = a]
 [[0.93086288 0.62076943 0.10139825 0.33603834]
 [0.97671332 0.76585451 0.94892057 0.88279619]]
```



• 布尔索引



· 花式索引(Fancy indexing):利用整数数组进行索引,这里的整数数组可以是Numpy数组也可以是Python中列表、元组等可迭代类型。

```
arr = np.arange(32).reshape((8,4))
print (arr[[4,2,1,7]])
```

```
arr = np.arange(32).reshape((8,4))
print(arr[[4,2,1,7,6,4,4,4],:3:2])
```

```
[[16 17 18 19]
[ 8 9 10 11]
[ 4 5 6 7]
[28 29 30 31]]
```

```
[[16 18]
[ 8 10]
[ 4 6]
[28 30]
[24 26]
[16 18]
[16 18]
[16 18]
```



除了花式索引,其他切片与索引为浅复制 (花式索引生成一个新的数组,不像切片,花式索引生成的是新的数据对象)



```
import numpy as np
a = np.arange(6)
print('我们的数组是: ')
print(a)
print('调用 id() 函数: ')
print(id(a))
print('a 赋值给 b: ')
b = a
print(b)
print('b 拥有相同 id(): ')
print(id(b))
print('修改 b 的形状: ')
b.shape = 3,2
print(b)
print('a 的形状也修改了: ')
print(a)
```

```
我们的数组是:
[0 1 2 3 4 5]
调用 id() 函数:
1468387953920
a 赋值给 b:
[0 1 2 3 4 5]
b 拥有相同 id():
1468387953920
修改 b 的形状:
[[0 1]
 [2 3]
 [4 5]]
a 的形状也修改了:
[[0 1]
 [2 3]
 [4 5]]
```



- 视图: 切片与大部分索引均会创建视图
 - ndarray.view() 方会创建一个新的数组对象,该方法创建的新数组的维数更改不会更改原始数据的 维数
 - 使用切片创建视图修改数据会影响到原始数组

```
import numpy as np
# 最开始 a 是个 3X2 的数组
a = np.arange(6).reshape(3,2)
print('数组 a: ')
print(a)
print('创建 a 的视图: ')
b = a.view()
print(b)
print('两个数组的 id() 不同: ')
print('a 的 id(): ')
print(id(a))
print('b 的 id(): ')
print(id(b))
# 修改 b 的形状, 并不会修改 a
b.shape = 2,3
print('b 的形状:')
print(b)
print('a 的形状: ')
print(a)
```

```
数组 a:
[[0 1]
[2 3]
[4 5]]
创建 a 的视图:
[[0 1]
[2 3]
[4 5]]
两个数组的 id() 不同:
a 的 id():
1468388037456
b 的 id():
1468388037376
b 的形状:
[[0 1 2]
[3 4 5]]
a 的形状:
[[0 1]
[2 3]
 [4 5]]
```



ndarray.copy()

```
import numpy as np
a = np.array([[10,10], [2,3], [4,5]])
print('数组 a: ')
print(a)
print('创建 a 的深层副本: ')
b = a.copy()
print('数组 b: ')
print(b)
# b 与 a 不共享任何内容
print('我们能够写入 b 来写入 a 吗?')
print(b is a)
print('修改 b 的内容: ')
b[0,0] = 100
print('修改后的数组 b: ')
print(b)
print('a 保持不变: ')
print(a)
```

```
数组 a:
[[10 10]
[ 2 3]
[ 4 5]]
创建 a 的深层副本:
数组 b:
[[10 10]
[ 4 5]]
我们能够写入 b 来写入 a 吗?
False
修改 b 的内容:
修改后的数组 b:
[[100 10]
   2 3]
   4 5]]
a 保持不变:
[[10 10]
[2 3]
 [4 5]]
```

Numpy: ndarray计算



```
import numpy as np
arr = np.array([0,30,45,60,90])
print ('不同角度的正弦值:')
# 通过乘 pi/180 转化为弧度
print (np.sin(arr*np.pi/180))
print ('\n')
print ('数组中角度的余弦值:')
print (np.cos(arr*np.pi/180))
print ('\n')
print ('数组中角度的正切值:')
print (np.tan(arr*np.pi/180))
```

Numpy: ndarray计算



```
不同角度的正弦值:
```

[0. 0.5

0.70710678 0.8660254 1.

1

数组中角度的余弦值:

```
[1.00000000e+00 8.66025404e-01 7.07106781e-01 5.00000000e-01 6.12323400e-17]
```

数组中角度的正切值:

```
[0.00000000e+00 5.77350269e-01 1.00000000e+00 1.73205081e+00 1.63312394e+16]
```

Numpy: ndarray计算



- 比较运算: <, <=, ==, !=, >=, >
- 算术: +, -, *, /, reciprocal, square
- 指数计算: exp, expm1, exp2, log, log10, log1p, log2, power, sqrt
- 三角函数: sin, cos, tan, acsin, arccos, atctan
- 双曲线函数: sinh, cosh, tanh, acsinh, arccosh, atctanh
- 位运算: &, |, ~, ^, left_shift, right_shift
- 逻辑运算: and, logical_xor, not, or
- 谓词: isfinite, isinf, isnan, signbit
- 其他运算: abs, ceil, floor, mod, modf, round, sinc, sign, trunc

Numpy: ndarray的广播机制(Broadcast)



• ndarray的数学计算

a 0 1 2 3 4 5

b 0 10 20 30 40 50

c = a + b

 C
 0
 11
 22
 33
 44
 55

Numpy: ndarray的广播机制(Broadcast)



• 广播(Broadcast): numpy 对不同形状(shape)的数组进行数值计算的方式。当运算中的 2 个数组的形状不同时, numpy 将自动触发广播机制。



$$c = a + b$$

Numpy: ndarray的广播机制(Broadcast)



- 广播(Broadcast)
 - numpy 对不同形状(shape)的数组进行数值计算的方式
 - 被广播的数组通常会复制元素填充或者赋填充值为1 (高维)

0	1
2	3
4	5

	10	10
+	20	20
	30	30

10	11
22	23
34	35

Numpy: 广播机制与 np.newaxis



 np.newaxis 的功能是增加新的维度, np.newaxis 放的位置不同, 产生的矩阵形状也不同。

```
a = np.array([[1, 1, 1, 1], [1, 1, 1, 1], [1, 1, 1, 1]])
b = np.array([2, 3, 4])
c = np.array([2, 3, 4, 5])

print(a.shape, b.shape)
```

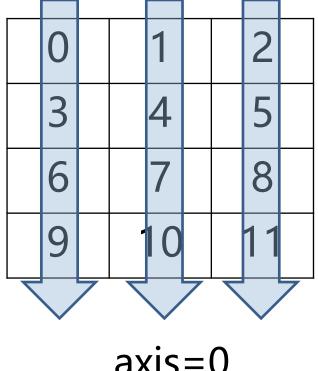
print(a + b[:, np.newaxis])
print(a + c)
print(a + c[np.newaxis])

Numpy: ndarray降维



```
arr = np.arange(12).reshape(4,3)
>>> [[ 0 1 2]
   [ 3 4 5]
[ 6 7 8]
    [ 9 10 11]]
```

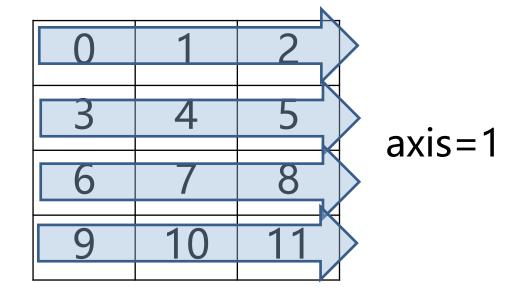
$$arr.sum(axis=0) = [18 22 26]$$



Numpy: ndarray降维



arr.sum(axis=1) = [3 12 21 30]



练习题



- 计算矩阵秩。
- 考虑一个数组Z=[1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13,14],如何生成一个 矩阵R=[[1,2,3,4],[2,3,4,5],[3,4,5,6].....,[11,12,13,14]]?
- 如何查找数组中最频繁的值。
- 考虑任意一个16x16矩阵,如何获得矩阵块的和(块大小为4x4)。
- 给定一个矩阵,输出没有相同元素的所有的行。
- 给定两个向量A和B,基于np.einsum实现等价于inner, outer, sum, 和mul函数的表达式。
- · 给定两个维度分别为nx4和mx4的矩阵,计算两两之间的IoU距离, 得到nxm的矩阵(用numpy实现,不用for循环)。

练习题



- 计算任意函数与x轴围成的面积
 - 定义一个函数, 比如sin(x);
 - 用数值的方法计算该函数在某个区间比如[0, pi]与x轴围成的面积;
 - 用numpy实现,不能用for循环。
- 计算二元函数体积
 - 在x轴[0, 1], y轴[0, 1], 定义一个任意连续的二元函数;
 - 用数值的方法该函数与x,y平面在该区间下的体积;
 - 用numpy实现,不能用for循环;
 - 精确到20位小数点。