USTC

Chapter 9 **Linear Programming**

王子磊 (Zilei Wang)

Email: zlwang@ustc.edu.cn

http://vim.ustc.edu.cn/

学习要点

- ❖ 理解线性规划算法模型
- ❖ 掌握解线性规划问题的单纯形算法

线性规划问题及其表示

❖ 线性规划问题可表示为如下形式:

$$\max \sum_{j=1}^{n} c_j x_j \tag{8.1}$$

s.t.

$$\sum_{t=1}^{n} a_{it} x_{t} \le b_{i} \qquad i = 1, 2, \dots, m_{1}$$
(8.2)

$$\sum_{t=1}^{n} a_{jt} x_{t} = b_{j} \quad j = m_{1} + 1, \dots, m_{1} + m_{2}$$
(8.3)

$$\sum_{t=1}^{n} a_{kt} x_{t} \ge b_{k} \quad k = m_{1} + m_{2} + 1, \dots, m_{1} + m_{2} + m_{3} \quad (8.4)$$

$$x_{t} \ge 0$$
 $t = 1, 2, \dots, n$ (8.5)

线性规划问题及其表示

- ❖ 变量满足约束条件(8.2)-(8.5)式的一组值称为线性规划问题 的一个可行解
- ❖ 所有可行解构成的集合称为线性规划问题的可行区域
- ❖ 使目标函数取得极值的可行解称为最优解
- ❖ 在最优解处目标函数的值称为最优值

线性规划问题及其表示

- ❖ 有些情况下可能不存在最优解!
- ❖ 通常有两种情况:
 - (1) 根本没有可行解,即给定的约束条件之间是相互排斥的,可行区域为空集
 - (2)目标函数没有极值,也就是说在n维空间中的某个方向上,目标函数值可以无限增大,而仍满足约束条件,此时目标函数值无界

线性规划问题举例

目标:

$$z = x_1 + x_2 + 3x_3 - x_4$$

约束:

$$x_{1} + 2x_{3} \leq 18$$

$$2x_{2} - 7x_{4} \leq 0$$

$$x_{1} + x_{2} + x_{3} + x_{4} = 9$$

$$x_{2} - x_{3} + 2x_{4} \geq 1$$

$$x_{i} \geq 0 \qquad i = 1, 2, 3, 4$$

- **◇** 这个问题的最优解为 $(x_1,x_2,x_3,x_4) = (0,3.5,4.5,1)$
- ❖ 最优值为 16

线性规划基本定理

❖ 基本可行解

- 约束条件(8.2)-(8.5)中某n个约束以等号满足的可行解称为线性规划问题的基本可行解
- 若 n>m,则基本可行解中至少有 n-m 个分量为 0,也就是说,基本可行解中最多有 m 个分量非零
- ❖ 线性规划基本定理:如果线性规划问题有最优解,则必有 一基本可行最优解
 - 上述定理的重要意义在于,它把一个最优化问题转化为一个组合问题,即在(8.2)-(8.5)式的 m+n 个约束条件中,确定最优解应满足其中哪 n 个约束条件的问题
 - 由此可知,只要对各种不同的组合进行测试,并比较每种情况下的目标函数值,直到找到最优解

线性规划基本定理

- ❖ Dantzig 于1948年提出了线性规划问题的单纯形算法
- ❖ 单纯形算法的特点是:
 - 只对约束条件的若干组合进行测试,测试的每一步都使目标函数的值增加
 - 一般经过不大于 m 或 n 次迭代就可求得最优解

- ❖ 标准形式的线性规划问题
 - 当线性规划问题中没有不等式约束(8.2)和(8.4)式
 - 只有等式约束(8.3)和变量非负约束(8.5)
- ❖约束标准型线性规划问题一类更特殊的标准形式线性规划问题
 - 每一个等式约束中,至少有一个变量的系数为正
 - 且这个变量只在该约束中出现

❖ 约束标准型线性规划问题

- 在每一约束方程中选择一个这样的变量,并以它作为变量求解该约束方程
- 这样选出来的变量称为左端变量或基本变量,其总数为 m 个
- 剩下的 n-m 个变量称为右端变量或非基本变量

*意义

- 虽然约束标准型线性规划问题非常特殊,但是对于理解线性规划问题的单纯形算法是非常重要的
- 任意一个线性规划问题可以转换为约束标准型线性规划问题

$$z = -x_2 + 3x_3 - 2x_5$$

$$x_1 + 3x_2 - x_3 + 2x_5 = 7$$

$$x_4 - 2x_2 + 4x_3 = 12$$

$$x_6 - 4x_2 + 3x_3 + 8x_5 = 10$$

$$x_i \ge 0 \qquad i = 1, 2, 3, 4, 5, 6$$



 \mathcal{X}_1

 \mathcal{X}_{A}

 χ_6

	x_2	x_3	<i>x</i> 5
0	-1	3	-2
7	3	-1	2
12	-2	4	0
10	-4	3	8

❖ 基本可行解

- 将所有非基本变量都置为 0
- 从约束方程式中解出满足约束的基本变量的值
- ❖ 单纯形算法的基本思想
 - 从一个基本可行解出发,进行一系列的基本可行解的变换
 - 每次变换将一个非基本变量与一个基本变量互调位置
 - 且保持当前的线性规划问题与原问题完全等价

- **❖** 基本可行解 *x* = (7,0,0,12,0,10)
- ◆ 单纯形算法的第1步:选出使目标函数增加的非基本变量作 为入基变量
 - 查看单纯形表的第1行(也称之为 Z 行)中标有非基本变量的各列中的值
 - 选出使目标函数增加的非基本变量作为入基变量
 - 2 行中的正系数非基本变量都满足要求
 - 在上面单纯形表的 Z 行中只有 1 列为正,即非基本变量相应的列,其值为 3 x2 x3 x5

Z

 x_1

 χ_{4}

 x_6

■ 选取非基本变量 x3 作为入基变量

	302	303	300
0	-1	3	-2
7	3	-1	2
12	-2	4	0
10	-4	3	8

- ❖ 单纯形算法的第2步:选取离基变量
 - 在单纯形表中考察由第1步选出的入基变量所相应的列
 - 在一个基本变量变为负值之前,入基变量可以增到多大
 - 如果入基变量所在的列与基本变量所在行交叉处的表元素为负数,那么该元素将不受任何限制,相应的基本变量只会越变越大
 - 如果入基变量所在列的所有元素都是负值,则目标函数无界,已经得到了问题的无界解

题的无界解					
			x_2	x_3	<i>x5</i>
	Z	0	-1	3	-2
	x_1	7	3	-1	2
	x_4	12	-2	4	0
	χ_{ϵ}	10	-4	3	8

- ❖如果选出的列中有一个或多个元素为正数,要弄清是哪个数限制了入基变量值的增加
 - 用入基变量所在列的元素(称为主元素)来除主元素所在行的"常数列"中元素而得到,所得到数值越小说明受到限制越多
 - 应该选取受到限制最多的基本变量作为离基变量,才能保证将入基 变量与离基变量互调位置后,仍满足约束条件

❖ 示例中

- 唯一的正值 Z 行元素是 3, 它所在列中 有 2 个正元素, 即 4 和 3
- min{12/4,10/3}=3, 应该选取 x₄ 为离基
 变量
- → 入基变量 x₃ 取值为 3

				1
		x_2	x_3	<i>x5</i>
Z	0	-1	3	-2
x_1	7	3	-1	2
x_4	12	-2	4	0
x_6	10	-4	3	8

- ❖ 单纯形算法的第3步:转轴变换
 - 转轴变换的目的是将入基变量与离基变量互调位置
 - 给入基变量一个增值,使之成为基本变量
 - 修改离基变量,让入基变量所在列中,离基变量所在行的元素值减 为零,而使之成为非基本变量
 - 解离基变量所相应的方程,将入基变量 x3 用离基变量 x4 表示为

$$x_3 - \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{4}x_4 = 3$$

		x_2	x_3	<i>x5</i>
Z	0	-1	3	-2
x_1	7	3	-1	2
x_4	12	-2	4	0
x_6	10	-4	3	8

❖ 再将其代入其他基本变量和所在的行中消去 x₃

$$x_1 + \frac{5}{2}x_2 + \frac{1}{4}x_4 + 2x_5 = 10$$
$$x_6 - \frac{5}{2}x_2 - \frac{3}{4}x_4 + 8x_5 = 1$$

❖ 代入目标函数得到

$$z = 9 + \frac{1}{2}x_2 - \frac{3}{4}x_4 - 2x_5$$

❖ 形成新单纯形表

		x_2	x_4	x_5
Z	9	1/2	-3/4	-2
x_1	10	5/2	1/2	2
x_3	3	-1/2	1/4	0
x_6	1	-5/2	-3/4	8

- ❖ 单纯形算法的第4步:转回并重复第1步,进一步改进目标 函数值
 - 不断重复上述过程,直到 2 行的所有非基本变量系数都变成负值为止,这表明目标函数不可能再增加了
 - 在上面的单纯形表中,惟一的值为正的 Z 行元素是非基本变量 x₂ 相应的列,其值为 ½,因此,选取非基本变量 x₂ 作为入基变量
 - 它所在列中有惟一的正元素 5/2,即基本变量 x_1 相应行的元素,因此,选取 x_1 为离基变量 x_2 x_4 x_5
 - 再经步骤3的转轴变换得到新单纯形表

Z	9	1/2	-3/4	-2
x_1	10	5/2	1/2	2
x_3	3	-1/2	1/4	0
x_6	1	-5/2	-3/4	8

❖ 新单纯形表 Z 行的所有非基本变量系数都变成负值,求解过程结束

Z,

 \mathcal{X}_{2}

 χ_3

 χ_6

- ❖ 整个问题的解可以从最后一张单纯形表的常数列中读出
 - 目标函数的最大值为 11
 - 最优解为: *x** = (0,4,5,0,0,11)
- ❖ 计算过程总结
 - 可以用单纯形表的形式归纳为一系列基本矩阵运算
 - 主要运算为转轴变换,该变换类似 解线性方程组的高斯消去法中的消 元变换

	x_1	x_4	x_5
(11)	-1/5	-4/5	-12/5
4	5/2	1/10	4/5
5	1/5	3/10	2/5
11	1	-1/2	10

单纯形算法计算步骤

❖单纯形表:

- $x_1, x_2, ..., x_m$ 为基本变量, $x_{m+1}, x_{m+2}, ..., x_n$ 为非基本变量
- 基本变量下标集为 $B = \{1,2,...,m\}$; 非基本变量下标集为 $N = \{m+1,m+2,...,n\}$;
- 当前基本可行解为($b_1, b_2, ..., b_m, 0, ..., 0$)

		x_{m+1}	x_{m+2}	•••	\mathcal{X}_n
\boldsymbol{z}	c_0	c_{m+1}	C_{m+2}	•••	C_n
x_1	b_1	a_{1m+1}	a_{1m+2}		a_{1n}
x_2	b_2	a_{2m+1}	a_{2m+2}		a_{2n}
•	•				
\mathcal{X}_m	b_m	a_{mm+1}	a_{mm+2}		a_{mn}

单纯形算法计算步骤

- ❖ 步骤1: 选入基变量
 - 如果所有 $c_i \leq 0$,则当前基本可行解为最优解,计算结束
 - 否则,取 $c_e>0$ 相应的非基本变量 x_e 为入基变量
- ❖ 步骤2: 选离基变量
 - 对于步骤 1 选出的入基变量 x_e ,如果所有 $a_{ie} \le 0$,则最优解无界,计算结束
 - 否则计算

$$\theta = \min_{a_{ie} > 0} \left\{ \frac{b_i}{a_{ie}} \right\} = \frac{b_k}{a_{ke}}$$

- 选取基本变量 X_k 为离基变量
- 新的基本变量下标集为: $\overline{B} = B + \{e\} \{k\}$
- 新的非基本变量下标集为: $\overline{N} = N + \{k\} \{e\}$
- ❖ 步骤3:作转轴变换

单纯形算法计算步骤

❖ 新单纯形表中各元素变换如下:

$$\begin{cases}
\bar{b}_{i} = b_{i} - a_{ie} \frac{b_{k}}{a_{ke}} & i \in \overline{B} \\
\bar{b}_{e} = \frac{b_{k}}{a_{ke}}
\end{cases}$$
(8.10)

$$\begin{cases}
\overline{a}_{ej} = \frac{a_{kj}}{a_{ke}} & j \in \overline{N} \\
\overline{a}_{ek} = \frac{1}{a_{ke}}
\end{cases}$$

$$(8.12)$$

$$\begin{cases}
\overline{c}_i = c_i - c_e \frac{a_{ki}}{a_{ke}} & i \in \overline{N} \\
\overline{c}_k = -\frac{c_e}{a_{ke}}
\end{cases}$$

$$\begin{cases}
\bar{b}_{i} = b_{i} - a_{ie} \frac{b_{k}}{a_{ke}} & i \in \overline{B} \\
\bar{b}_{e} = \frac{b_{k}}{a_{ke}}
\end{cases}$$

$$\begin{cases}
\bar{a}_{ij} = a_{ij} - a_{ie} \frac{a_{kj}}{a_{ke}} & i \in \overline{B}, \quad j \in \overline{N} \\
\bar{a}_{ik} = -\frac{a_{ie}}{a_{ke}}
\end{cases}$$
(8.11)

$$\begin{cases}
c_i = c_i - c_e \frac{a_{ki}}{a_{ke}} & i \in \overline{N} \\
c_k = -\frac{c_e}{a_{ke}}
\end{cases}$$
(8.13)

❖ 步骤4:转步骤1



将一般问题转换为约束标准型

❖ 巧妙的办法

- 首先,需要把(8.2)或(8.4)形式的不等式约束转换为等式约束
 - 引入松弛变量,利用松弛变量的非负性,将不等式转化为等式
 - 松驰变量记为 y_i , 共有 m_1+m_3 个
 - 在求解过程中,应当将松弛变量与原来变量同样对待,求解结束后,抛弃松弛变量
 - 注意松弛变量前的符号(正负号)由相应的原不等式的方向所确定

$$x_{1} + 2x_{3} \leq 18$$

$$2x_{2} - 7x_{4} \leq 0$$

$$x_{1} + x_{2} + x_{3} + x_{4} = 9$$

$$x_{2} - x_{3} + 2x_{4} \geq 1$$



$$x_{1} + 2x_{3} + y_{1} = 18$$

$$2x_{2} - 7x_{4} + y_{2} = 0$$

$$x_{1} + x_{2} + x_{3} + x_{4} = 9$$

$$x_{2} - x_{3} + 2x_{4} - y_{3} = 1$$

将一般问题转换为约束标准型

❖ 巧妙的办法

- $lacksymbol{\bullet}$ 为了进一步构造标准型约束,还需要引入m个人工变量,记为 z_i
- 至此,原问题已经变换为等价的约束标准型线性规划问题
- 对极小化线性规划问题,只要将目标函数乘以-1即可化为等价的极大化线性规划问题

$$z_{1} + x_{1} + 2x_{3} + y_{1} = 18$$

$$z_{2} + 2x_{2} - 7x_{4} + y_{2} = 0$$

$$z_{3} + x_{1} + x_{2} + x_{3} + x_{4} = 9$$

$$z_{4} + x_{2} - x_{3} + 2x_{4} - y_{3} = 1$$

一般问题线性规划问题的2阶段单纯形算法

❖ 问题

- 引入人工变量后的线性规划问题与原问题并不等价,除非所有 Z_i 都 是 0
- 为了解决这个问题,在求解时必须分2个阶段进行

❖ 第一阶段

- 用一个辅助目标函数 $z'=-\sum_{i=1}^{m}z_i$ 替代原来的目标函数,这个线性规划问题称为原线性规划问题所相应的辅助线性规划问题
- 对辅助线性规划问题用单纯形算法求解
- 如果原线性规划问题有可行解,则辅助线性规划问题就有最优解, 且其最优值为0,即所有z_i都为0

一般问题线性规划问题的2阶段单纯形算法

❖ 第一阶段

- 在辅助线性规划问题最后的单纯形表中,所有 Zi 均为非基本变量
- 划掉所有 z_i 相应的列,剩下的就是只含 x_i 和 y_i 的约束标准型线性规划问题
- 单纯形算法第一阶段的任务就是构造一个初始基本可行解

❖ 第二阶段

- 目标是求解由第一阶段导出的问题
- 此时要用原来的目标函数进行求解
- 如果在辅助线性规划问题最后的单纯形表中, Z_i 不全为 0, 则原线性规划问题没有可行解, 从而原线性规划问题无解

退化情形的处理

- ❖ 用单纯形算法解一般的线性规划问题时,可能会遇到退化的 情形
 - 在迭代计算的某一步中,常数列中的某个元素的值变成0,使得相应的基本变量取值为0
 - 如果选取退化的基本变量为离基变量,则作转轴变换前后的目标函数值不变
 - 在这种情况下,算法不能保证目标函数值严格递增,因此,可能出现无限循环

退化情形的处理

- ❖ 考察下面的由 Beale 在 1955 年提出的退化问题的例子
 - 按照2阶段单纯形算法求解该问题将出现无限循环

$$\max z = \frac{3}{4}x_1 - 20x_2 + \frac{1}{2}x_3 - 6x_4$$

$$\frac{1}{4}x_1 - 8x_2 - x_3 + 9x_4 \leq 0$$

$$\frac{1}{2}x_1 - 12x_2 - \frac{1}{2}x_3 + 3x_4 \leq 0$$

$$x_3 \leq 1$$

$$x_i \geq 0 \qquad i = 1, 2, 3, 4$$

退化情形的处理

- ❖ Bland 提出避免循环的一个简单易行的方法
 - 在单纯形算法迭代中,按照下面的2个简单规则就可以避免循环
 - 规则1:设 $e = \min\{j \mid c_i>0\}$,取 x_e 为入基变量
 - 规则2: 设 $k = \min \left\{ l \mid \frac{b_l}{a_{le}} = \min_{a_{ie} > 0} \left\{ \frac{b_i}{a_{le}} \right\} \right\}, \quad \mathbf{x}_k \ \mathbf{A} \ \mathbf{s} \ \mathbf{x} \ \mathbf{g} \ \mathbf{x} \ \mathbf{g} \ \mathbf{x}$

❖ 实现

- 算法 leave(col) 已经按照规则 2 选取离基变量
- 选取入基变量的算法 enter(objrow) 中只要加一个 break 语句即可

仓库租赁问题

❖ 问题描述

- 某企业计划为流通的货物租赁一批仓库,必须保证在时间段 i=1,2,...,n,有 b_i 的仓库容量可用
- 现有若干仓库源可供选择
- 设 c_{ij} 是从时间段i到时间段j租用1个单位仓库容量的价格, $1 \le i \le j \le n$
- 应如何安排仓库租赁计划才能满足各时间段的仓库需求,且使租赁 费用最少?

❖ 优化目标

■ 设租用时间段i到时间段j的仓库容量为 y_{ij} , $1 \le i \le j \le n$,则租用仓库的 总费用为: $\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} c_{ii}y_{ii}$

仓库租赁问题

- ❖ 问题建模
 - 在时间段 k 可用的仓库容量为: $\sum_{i=1}^{k} \sum_{j=k}^{n} y_{ij}$
 - 仓库租赁问题可表述为下面的线性规划问题:

$$\min \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=i}^{n} c_{ij} y_{ij}$$

$$\sum_{i=1}^{k} \sum_{j=k}^{n} y_{ij} \ge b_{k}$$

$$y_{ij} \ge 0$$

仓库租赁问题

❖ 问题建模

- $\mathfrak{Z}_m = n(n+1)/2$;
- $(y_{11}, y_{12}, \dots, y_{1n}, y_{22}, y_{23}, \dots, y_{2n}, \dots, y_{nn}) = (x_1, x_2, \dots, x_m)$
- $(c_{11}, c_{12}, \cdots, c_{1n}, c_{22}, c_{23}, \cdots, c_{2n}, \cdots, c_{nn}) = (d_1, d_2, \cdots, d_m)$

min $d^T x$

■ 上述线性规划问题可表述为 n 个约束和 m 个变量的标准线性规划问题

$$Ax \ge b$$

$$x \ge 0$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 & 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 1 & 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 & 0 & & & \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 1 & 0 & 1 & \cdots & 1 & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Next

- ❖网络流
 - Network flow