Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет)

Институт №8 «Информационные технологии и прикладная математика»

Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»

Лабораторные работы по курсу «Численные методы»

Студент: Я. А. Хайруллина Преподаватель: Д. Е. Пивоваров

Группа: М8О-303Б-21

Дата: Оценка: Подпись:

1.1 LU - разложение матриц

1 Постановка задачи

Реализовать алгоритм LU - разложения матриц (с выбором главного элемента) в виде программы. Используя разработанное программное обеспечение, решить систему линейных алгебраических уравнений (СЛАУ). Для матрицы СЛАУ вычислить определитель и обратную матрицу.

Вариант: 26

$$\begin{cases}
-2x_1 - 9x_2 - 3x_3 + 7x_4 = -26 \\
-7x_1 + 8x_2 + 2x_3 + 5x_4 = -25 \\
-6x_1 + 2x_2 = -16 \\
-3x_2 + 8x_3 - 3x_4 = -5
\end{cases}$$

```
Solve of equation Ax=b
[3.00000]
[1.00000]
[-1.00000]
[-2.00000]
det(A) = 4788.0000
A(-1) =
[-0.01921  0.01963  -0.18317  -0.01211]
[-0.05764  0.05890  -0.04950  -0.03634]
[0.00251  0.06266  -0.07393  0.11028]
[0.06433  0.10819  -0.14766  -0.00292]
```

Рис. 1: Вывод программы в консоли

Общие файлы для всех подзадач 1 лабораторной работы:

```
#ifndef _LAB1_
 2
   #define _LAB1_
 3
 4
   #include <stdio.h>
 5
 6
   typedef struct Matrix {
 7
       double** data;
 8
       unsigned int width;
 9
       unsigned int height;
10
   } Matrix;
11
12 | Matrix* create_matrix(void);
13 || void remove_matrix(Matrix*);
   void resize_matrix(Matrix*, const int, const int);
14
15
   void print_matrix(Matrix*, FILE*);
   void scan_matrix(Matrix*, FILE*);
17
   Matrix* multiple_matrix(Matrix*, Matrix*);
   void exchange_str(Matrix*, int, int);
18
19 | void exchange_col(Matrix*, int, int);
20 | Matrix* transpose_matrix(Matrix*);
21
22 #endif
 1 | #include "lab1.h"
 2
   #include <stdlib.h>
 3
 4
   Matrix* create_matrix(void) {
 5
       Matrix* new_matrix = (Matrix*)malloc(sizeof(Matrix));
       new_matrix->width = new_matrix->height = 0;
 6
 7
       new_matrix->data = NULL;
 8
       return new_matrix;
 9
   }
10
   void remove_matrix(Matrix* matrix) {
       if (!matrix)
11
12
       for (int i = 0; i < matrix->height; i++)
13
14
           free(matrix->data[i]);
15
       free(matrix->data);
16
       matrix->data = NULL;
17
       matrix->height = matrix->width = 0;
18
19
   void resize_matrix(Matrix* matrix, const int height, const int width) {
20
       if (height > 0) {
           matrix->data = (double**)realloc(matrix->data, sizeof(double*) * height);
21
           for (int i = matrix->height; i < height; i++) {</pre>
22
23
               matrix->data[i] = (double*) malloc(sizeof(double) * (width <= 0 ? matrix->
```

```
width : width));
24
               for (int j = 0; j < width; j++)
25
                   matrix->data[i][j] = 0;
           }
26
27
       }
28
       if (width > 0)
29
           for (int i = 0; i < matrix->height; i++) {
30
               matrix->data[i] = (double*)realloc(matrix->data[i], sizeof(double) * width)
31
               for (int j = matrix->width; j < width; j++)</pre>
32
                   matrix->data[i][j] = 0;
33
           }
34
        if (width > 0)
35
           matrix->width = width;
36
        if (height > 0)
37
           matrix->height = height;
   }
38
39
40
   void print_matrix(Matrix* matrix, FILE* stream) {
41
        int i, j;
42
        if (!matrix->data)
43
           return;
44
       for (i = 0; i < matrix->height; i++) {
45
           fputc('[', stream);
46
           for (j = 0; j < matrix->width; j++)
47
               fprintf(stream, "%.5f ", matrix->data[i][j]);
48
           fprintf(stream, "\b\b]\n");
49
       }
50
   }
51
52
   void scan_matrix(Matrix* matrix, FILE* stream) {
53
       int c = 0;
54
       float a;
55
       for (int i = 0; c != EOF; i++) {
56
           resize_matrix(matrix, i + 1, -1);
57
           c = 0;
58
           for (int j = 0; c != '\n'; j++) {
59
               if (!i)
60
                   resize_matrix(matrix, -1, j + 1);
61
               fscanf(stream, "%f", &a);
62
               matrix->data[i][j] = a;
63
               c = getc(stream);
               if (c == EOF) \{
64
65
                   resize_matrix(matrix, i, -1);
66
                   return;
67
               }
68
           }
69
       }
70 || }
```

```
71
72
    Matrix* multiple_matrix(Matrix* A, Matrix* B) {
73
        Matrix* result = create_matrix();
74
        int i, j, k;
75
        if (A->width != B->height)
76
            return NULL;
77
        resize_matrix(result, A->height, B->width);
78
        for (i = 0; i < result->height; i++)
79
            for (j = 0; j < result->width; j++)
80
                for (k = 0; k < A->width; k++)
81
                   result->data[i][j] += A->data[i][k] * B->data[k][j];
82
        return result;
    }
83
84
85
    void exchange_str(Matrix* matrix, int i1, int i2) {
86
        double temp;
87
        for (int j = 0; j < matrix->width; j++) {
88
            temp = matrix->data[i1][j];
89
            matrix->data[i1][j] = matrix->data[i2][j];
90
            matrix->data[i2][j] = temp;
        }
91
    }
92
93
94
    void exchange_col(Matrix* matrix, int j1, int j2) {
95
        double temp;
96
        for (int i = 0; i < matrix->width; i++) {
97
            temp = matrix->data[i][j1];
98
            matrix->data[i][j1] = matrix->data[i][j2];
99
            matrix->data[i][j2] = temp;
100
        }
101
102
    Matrix* transpose_matrix(Matrix* matrix) {
103
        Matrix* result;
104
        int i, j;
105
        if (!matrix)
106
            return NULL;
107
        result = create_matrix();
108
        resize_matrix(result, matrix->width, matrix->height);
109
        for (i = 0; i < result->height; i++)
110
            for (j = 0; j < result->width; j++)
111
                result->data[i][j] = matrix->data[j][i];
112
        return result;
113 | }
    Коэффициенты перед иксами системы:
```

```
1 | -2 -9 -3 7
2 | -7 8 2 5
3 | -6 2 0 0
4 | 0 -3 8 -3
```

Вектор b: 1 | -26 2 -25 3 | -16 4 | -5 1 | #include <stdio.h> 2 | #include <stdlib.h> 3 | #include <string.h> 4 | #include "lab1.h" 5 6 static inline double absolute(const double a) { 7 return a > 0 ? a : -a; 8 } 9 10 | Matrix** LU_decomposition(Matrix* matrix) { 11 int size = matrix->height, max; 12 Matrix** LUP = (Matrix**)malloc(sizeof(Matrix*) * 3); 13 for (int i = 0; i < 3; i++) { 14 15 LUP[i] = create_matrix(); 16 resize_matrix(LUP[i], size, size); 17 } 18 19 for (int i = 0; i < size; i++) 20 LUP[2]->data[i][i] = LUP[0]->data[i][i] = 1; 21 22 for (int i = 0; i < size; i++) 23 for (int j = 0; j < size; j++) 24 LUP[1]->data[i][j] = matrix->data[i][j]; 25 26 for (int j = 0; j < size; j++) { 27 max = j;28 for (int i = j + 1; i < size; i++) 29 if (absolute(LUP[1]->data[i][j]) > absolute(LUP[1]->data[max][j])) 30 max = i;exchange_str(LUP[1], j, max); 31 32 exchange_str(LUP[2], j, max); 33 exchange_str(LUP[0], j, max); 34 exchange_col(LUP[0], j, max); 35 36 for (int i = j + 1; i < size; i++) { 37 LUP[0]->data[i][j] = LUP[1]->data[i][j] / LUP[1]->data[j][j]; 38 for (int k = j; k < size; k++) 39 LUP[1]->data[i][k] -= LUP[0]->data[i][j] * LUP[1]->data[j][k]; 40 } 41 } 42 return LUP;

43 || }

```
44
45
   Matrix* LU_solve(Matrix** LUP, Matrix* vector) {
46
       Matrix* result;
       int i, j;
47
48
       if (!LUP)
49
           return NULL;
50
       result = multiple_matrix(LUP[2], vector);
51
       for (i = 0; i < result->height; i++)
52
           for (j = 0; j < i; j++)
53
               result->data[i][0] -= result->data[j][0] * LUP[0]->data[i][j];
       for (i = result->height - 1; i >= 0; i--) {
54
           for (j = result - height - 1; j > i; j--)
55
56
               result->data[i][0] -= result->data[j][0] * LUP[1]->data[i][j];
57
           result->data[i][0] /= LUP[1]->data[i][i];
58
59
       return result;
60
   }
61
62
   Matrix* calculate_decisions(Matrix* matrix, Matrix* vector) {
63
       Matrix** LUP, * result;
64
       int i;
65
       LUP = LU_decomposition(matrix);
       result = LU_solve(LUP, vector);
66
       for (i = 0; i < 3; i++) {
67
68
           remove_matrix(LUP[i]);
69
           free(LUP[i]);
70
71
       free(LUP);
72
       return result;
73
   }
74
75
   double get_determinant(Matrix* matrix) {
76
       Matrix** LUP = LU_decomposition(matrix);
77
       int i, j = 0;
78
       double det;
79
       if (!LUP)
80
           return 0;
81
       for (i = 0; i < LUP[2]->height; i++)
82
           if (!LUP[2]->data[i][i])
83
               j++;
84
       det = (j \% 2 || !j) ? 1 : -1;
85
       for (i = 0; i < LUP[1]->height; i++)
86
           det *= LUP[1]->data[i][i];
87
       return det;
   }
88
89
90
   Matrix* matrix_inversion(Matrix* matrix) {
91
       Matrix** LUP = LU_decomposition(matrix), * inverse, * right_part, * temp;
92
       int i, j;
```

```
93 |
        if (!LUP)
94
            return NULL;
95
        inverse = create_matrix();
96
        resize_matrix(inverse, matrix->height, matrix->width);
97
        right_part = create_matrix();
98
        resize_matrix(right_part, matrix->height, 1);
99
        right_part->data[0][0] = 1;
100
        for (j = 0; j < inverse->width; j++) {
101
            temp = LU_solve(LUP, right_part);
102
            for (i = 0; i < inverse->height; i++)
103
                inverse->data[i][j] = temp->data[i][0];
104
            if (j != inverse->width - 1)
105
                exchange_str(right_part, j + 1, j);
106
            remove_matrix(temp);
107
            free(temp);
108
        }
        {
109
110
            for (i = 0; i < 3; i++) {
111
                remove_matrix(LUP[i]);
112
                free(LUP[i]);
113
114
            free(LUP);
115
            remove_matrix(right_part);
116
            free(right_part);
117
118
        return inverse;
119
    }
120
121
    int main(void) {
122
        int i:
123
        Matrix* matrix = create_matrix(), * vector = create_matrix(), * result;
124
        FILE* fmatrix, * fvector;
125
126
        fmatrix = fopen("lab1-1m.txt", "r");
127
        fvector = fopen("lab1-1v.txt", "r");
128
129
        if (fmatrix == NULL || fvector == NULL) {
130
            fprintf(stderr, "Invalid name of file\n");
131
            return 0;
132
        }
133
134
        scan_matrix(matrix, fmatrix);
135
        fclose(fmatrix);
        scan_matrix(vector, fvector);
136
137
        fclose(fvector);
138
139
        if (result = calculate_decisions(matrix, vector)) {
140
            printf("Solve of equation Ax=b\n");
141
            print_matrix(result, stdout);
```

```
142
            remove_matrix(result);
143
            free(result);
144
        }
145
        if (matrix->height == matrix->width) {
146
            printf("det(A) = \%.4f\n", get_determinant(matrix));
        }
147
        if (result = matrix_inversion(matrix)) {
148
149
            printf(^{"}A(-1) = ^{"});
150
            print_matrix(result, stdout);
151
            remove_matrix(result);
152
            free(result);
153
        }
154
        remove_matrix(vector);
155
        remove_matrix(matrix);
156
        free(vector);
157
        free(matrix);
158
159
        return 0;
160 | }
```

1.2 Метод прогонки

4 Постановка задачи

Реализовать метод прогонки в виде программы, задавая в качестве входных данных ненулевые элементы матрицы системы и вектор правых частей. Используя разработанное программное обеспечение, решить СЛАУ с трехдиагональной матрицей.

Вариант: 26

$$\begin{cases}
-12x_1 - 7x_2 = -102 \\
-7x_1 - 11x_2 - 3x_3 = -92 \\
-7x_2 + 21x_3 - 8x_4 = -65 \\
4x_3 - 13x_4 + 5x_5 = 38 \\
-6x_4 + 14x_5 = -12
\end{cases}$$

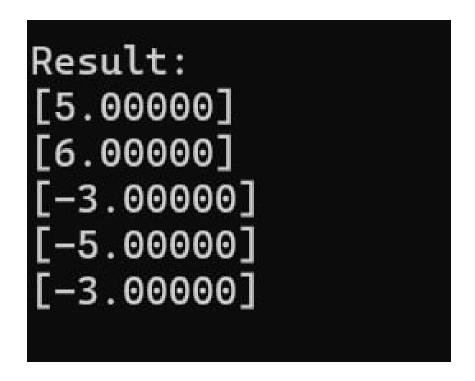


Рис. 2: Вывод программы в консоли

Коэффициенты перед исками системы:

```
1 || 0 -12 -7
   -7 -11 -3
3 | -7 21 -8
4 | 4 -13 5
5 | -6 14 0
   Вектор b:
 1 | -102
 2
   -92
3 | -65
4
  38
 5 || -12
1 | #include <stdio.h>
2
   #include <stdlib.h>
3
   #include "lab1.h"
4
5
   static inline double absolute(double a) {
       return a > 0 ? a : -a;
6
7
8
   Matrix* tridiagonal_algorithm(Matrix* matrix, Matrix* vector) {
9
       Matrix* PQ, * result;
10
       int i;
11
       PQ = create_matrix();
12
       resize_matrix(PQ, matrix->height - 1, 2);
13
       result = create_matrix();
14
       resize_matrix(result, matrix->height, 1);
15
16
       PQ->data[0][0] = -matrix->data[0][2] / matrix->data[0][1];
       PQ->data[0][1] = vector->data[0][0] / matrix->data[0][1];
17
18
       if (absolute(matrix->data[0][1]) < absolute(matrix->data[0][2]) ||
19
           absolute(matrix->data[matrix->height - 1][1]) < absolute(matrix->data[matrix->
               height - 1][2])) {
20
           fprintf(stderr, "Singular matrix\n");
21
           return NULL;
22
       }
23
       for (i = 1; i < PQ->height; i++) {
24
           if (absolute(matrix->data[i][1]) < absolute(matrix->data[i][0]) + absolute(
               matrix->data[i][2])) {
25
               fprintf(stderr, "Singular matrix\n");
26
               return NULL;
27
28
           double temp = matrix->data[i][0] * PQ->data[i - 1][0] + matrix->data[i][1];
29
           PQ->data[i][0] = -matrix->data[i][2] / temp;
30
           PQ->data[i][1] = (vector->data[i][0] - matrix->data[i][0] * PQ->data[i - 1][1])
                / temp;
```

```
31
32
       i = result->height - 1;
33
       result->data[i][0] = (vector->data[i][0] - matrix->data[i][0] * PQ->data[i - 1][1])
           (matrix->data[i][0] * PQ->data[i - 1][0] + matrix->data[i][1]);
34
35
       for (i = result->height - 2; i >= 0; i--)
36
           result->data[i][0] = PQ->data[i][0] * result->data[i + 1][0] + PQ->data[i][1];
37
38
       remove_matrix(PQ);
39
       free(PQ);
40
       return result;
41
   Matrix* (* const TDMA)(Matrix*, Matrix*) = tridiagonal_algorithm;
42
43
44
    int main(void) {
45
       int i;
46
       Matrix* matrix = create_matrix(), * vector = create_matrix(), * result;
47
       FILE* fmatrix, * fvector;
48
49
       fmatrix = fopen("lab1-2m.txt", "r");
       fvector = fopen("lab1-2v.txt", "r");
50
51
52
       if (!fmatrix || !fvector) {
53
           fprintf(stderr, "Invalid name of file\n");
54
           return 0;
55
56
57
       scan_matrix(matrix, fmatrix);
58
       fclose(fmatrix);
59
       scan_matrix(vector, fvector);
60
       fclose(fvector);
61
       if (result = TDMA(matrix, vector)) {
62
           printf("Result: \n");
           print_matrix(result, stdout);
63
64
           remove_matrix(result);
65
           free(result);
       }
66
67
       remove_matrix(vector);
68
       remove_matrix(matrix);
69
       free(vector);
70
       free(matrix);
71
72
       return 0;
73 || }
```

1.3 Метод простых итераций. Метод Зейделя

7 Постановка задачи

Реализовать метод простых итераций и метод Зейделя в виде программ, задавая в качестве входных данных матрицу системы, вектор правых частей и точность вычислений. Используя разработанное программное обеспечение, решить СЛАУ. Проанализировать количество итераций, необходимое для достижения заданной точности.

Вариант: 26

$$\begin{cases}
18x_1 - 2x_3 + 7x_4 = 50 \\
-x_1 + 14x_2 - 3x_3 + 2x_4 = 2 \\
5x_1 + 5x_2 + 26x_3 + 7x_4 = 273 \\
-2x_1 - 6x_2 + 9x_3 + 24x_4 = 111
\end{cases}$$

```
Estimate of number of iteration: k + 1 less then 3
Step: 2
Solve:
[2.14583]
[1.88542]
[8.47957]
[2.09534]
```

Рис. 3: Вывод программы в консоли

```
Эпсилон:
 1 | 10
    Коэффициенты перед иксами системы:
 1 | 18 0 -2 7
 2 | -1 14 -3 2
 3 | 5 5 26 7
 4 | -2 -6 9 24
    Вектор b:
 1 | 50
 2
   2
 3 | 273
 4 | 111
 1 | #include <stdio.h>
   #include <stdlib.h>
 3
   #include <math.h>
   #include "lab1.h"
 4
 5
 6
   static inline double absolute(const double a) {
 7
       return a > 0 ? a : -a;
 8
   }
 9
   double matrix_norm(Matrix* matrix) {
10
       double sum = 0, norm = 0;
11
       int i, j;
12
       if (!matrix)
13
          return 0;
14
       for (i = 0; i < matrix->height; i++) {
           for (j = 0; j < matrix->width; j++)
15
16
               sum += absolute(matrix->data[i][j]);
           norm = sum > norm ? sum : norm;
17
18
           sum = 0;
19
       }
20
       return norm;
21
22
   int estimation(double eps, double a, double b) {
23
       return (int)(log(eps * (1 - a) / b) / log(a));
24
25
   double error(Matrix* vector_prev, Matrix* vector_cur, double alpha_norm) {
26
       int i;
27
       double epsilon_k;
28
       Matrix* temp = create_matrix();
29
       resize_matrix(temp, vector_prev->height, 1);
```

temp->data[i][0] = vector_prev->data[i][0] - vector_cur->data[i][0];

for (i = 0; i < vector_prev->height; i++)

30

31

```
32
       if (alpha_norm < 1)</pre>
33
           epsilon_k = matrix_norm(temp) * alpha_norm / (1 - alpha_norm);
34
35
           epsilon_k = matrix_norm(temp);
36
       remove_matrix(temp);
37
       free(temp);
38
       return epsilon_k;
39
   }
40
   Matrix* seidel_method(Matrix* alpha, Matrix* betta, double epsilon) {
41
       Matrix* current, * previous;
       double alpha_norm = matrix_norm(alpha), err = epsilon + 1;
42
43
       int i, j, step;
44
        if (alpha_norm > 1) {
45
           fprintf(stderr, "Norm of alpha is %.4f\n", alpha_norm);
46
           return NULL;
47
       }
48
       if (alpha_norm != 1) {
49
           printf("Estimate of number of iteration: k + 1 less then d^n,
50
               estimation(epsilon, alpha_norm, matrix_norm(betta)));
51
       }
52
       current = create_matrix();
53
       resize_matrix(current, betta->height, 1);
54
       for (i = 0; i < betta->height; i++)
           current->data[i][0] = betta->data[i][0];
55
56
       previous = create_matrix();
57
       resize_matrix(previous, betta->height, 1);
58
       for (step = 1; err >= epsilon; step++) {
59
           for (i = 0; i < betta->height; i++)
60
               previous->data[i][0] = current->data[i][0];
           for (i = 0; i < betta->height; i++) {
61
62
               current->data[i][0] = betta->data[i][0];
63
               for (j = 0; j < alpha->width; j++)
64
                   current->data[i][0] += alpha->data[i][j] * (j < i ? current->data[j][0]
                       : previous->data[j][0]);
65
           err = error(previous, current, alpha_norm);
66
67
68
       printf("Step: %d\n", step);
69
       remove_matrix(previous);
70
       free(previous);
71
       return current;
72
   }
73
74
   Matrix* simple_iteration_method(Matrix* matrix, Matrix* vector, double epsilon) {
75
       Matrix* alpha, * betta, * result;
76
       double norm;
77
       int i, j;
78
       if (!matrix || !vector || matrix->width != matrix->height || matrix->height !=
           vector->height || vector->width != 1) {
```

```
79 |
            fprintf(stderr, "Matrix or vector have has the incorrect size\n");
80
            return NULL;
81
        }
82
        for (i = 0; i < matrix->height; i++)
83
            if (!matrix->data[i][i]) {
84
                fprintf(stderr, "Singular matrix\n");
85
                return NULL;
86
87
        alpha = create_matrix();
        resize_matrix(alpha, matrix->height, matrix->width);
88
89
        betta = create_matrix();
90
        resize_matrix(betta, vector->height, 1);
91
        for (i = 0; i < matrix->height; i++) {
92
            for (j = 0; j < matrix->width; j++)
                if (i == j)
93
94
                   alpha->data[i][j] = 0;
95
                else
96
                   alpha->data[i][j] = -matrix->data[i][j] / matrix->data[i][i];
97
            betta->data[i][0] = vector->data[i][0] / matrix->data[i][i];
98
        }
99
100
        result = seidel_method(alpha, betta, epsilon);
101
        remove_matrix(alpha);
102
        remove_matrix(betta);
103
        free(alpha);
104
        free(betta);
105
106
        return result;
107
    }
108
109
    int main(void) {
110
        int i;
111
        double epsilon;
112
        Matrix* matrix = create_matrix(), * vector = create_matrix(), * result;
113
        FILE* fmatrix, * fvector, * fepsilon;
114
115
        fmatrix = fopen("lab1-3m.txt", "r");
116
        fvector = fopen("lab1-3v.txt", "r");
117
        fepsilon = fopen("lab1-3e.txt", "r");
118
119
        fscanf(fepsilon, "%lf", &epsilon);
120
121
        if (epsilon <= 0) {
122
            fprintf(stderr, "Negative value of error\n");
123
            return 0;
124
125
        if (!fmatrix || !fvector) {
126
            fprintf(stderr, "Invalid name of file\n");
127
            return 0;
```

```
128
        }
129
130
        scan_matrix(matrix, fmatrix);
131
        fclose(fmatrix);
132
        scan_matrix(vector, fvector);
133
        fclose(fvector);
134
        fclose(fepsilon);
135
        if (result = simple_iteration_method(matrix, vector, epsilon)) {
136
            printf("Solve: \n");
137
            print_matrix(result, stdout);
138
            remove_matrix(result);
139
            free(result);
140
        }
141
        remove_matrix(vector);
142
        remove_matrix(matrix);
143
        free(vector);
144
        free(matrix);
145
        return 0;
146 | }
```

1.4 Метод вращений

10 Постановка задачи

Реализовать метод вращений в виде программы, задавая в качестве входных данных матрицу и точность вычислений. Используя разработанное программное обеспечение, найти собственные значения и собственные векторы симметрических матриц. Проанализировать зависимость погрешности вычислений от числа итераций.

Вариант: 26 $\begin{pmatrix} -4 & 1 & -7 \\ 1 & 9 & 1 \\ 7 & 1 & 7 \end{pmatrix}$

```
Vectors:
[0.89939 0.00000 -0.43714]
[0.00000 1.00000 0.00000]
[0.43714 0.00000 0.89939]
Values:
[-7.40225]
[9.00000]
[10.40225]
```

Рис. 4: Вывод программы в консоли

```
Эпсилон:
 1 | 5
    Матрица:
 1 | -4 1 -7
 2 | 1 9 1
 3 | -7 1 7
 1 | #include <stdio.h>
 2 | #include <stdlib.h>
   #include <math.h>
   #include "lab1.h"
 4
 5
 6
   static inline double absolute(const double a) {
 7
       return a > 0 ? a : -a;
 8
   }
 9
   Matrix* create_rotation_matrix(unsigned int size, unsigned int 1, unsigned int m,
       double phi) {
10
       Matrix* rotate;
11
       int i;
12
       if (size <= 1 || size <= m || 1 == m)
13
           return NULL;
14
       rotate = create_matrix();
15
       resize_matrix(rotate, size, size);
16
       for (i = 0; i < size; i++)
17
           rotate->data[i][i] = 1;
18
       rotate->data[1][1] = rotate->data[m][m] = cos(phi);
19
       rotate->data[1][m] = -(rotate->data[m][1] = sin(phi));
20
       return rotate;
21
22
   double error(Matrix* matrix) {
23
       int i, j;
24
       double err = 0;
25
       if (!matrix)
26
           return 0;
27
       for (i = 0; i < matrix->height; i++)
28
           for (j = i + 1; j < matrix->width; j++)
29
               err += matrix->data[i][j] * matrix->data[i][j];
30
       return sqrt(err);
31
   }
32
   Matrix* rotation_method(Matrix* matrix, Matrix** lambda, double epsilon) {
33
       int i, j, i_max, j_max, step;
34
       double max = 0, err = epsilon + 1;
35
       Matrix* result, * rotate, * temp, * temp2;
36
       if (!matrix || matrix->height != matrix->width) {
37
           fprintf(stderr, "Not square matrix\n");
38
           return NULL;
```

```
39
40
       *lambda = create_matrix();
41
       resize_matrix(*lambda, matrix->height, matrix->width);
42
       result = create_rotation_matrix((*lambda)->height, 1, 0, 0);
43
       for (i = 0; i < matrix->height; i++)
44
           for (j = 0; j < matrix->width; j++)
45
               (*lambda)->data[i][j] = matrix->data[i][j];
46
47
       for (step = 1; err >= epsilon; step++) {
48
           for (i = 0; i < (*lambda)->height; i++)
49
               for (j = i + 1; j < (*lambda)->width; j++)
50
                   if (max < absolute((*lambda)->data[i][j])) {
51
                      max = absolute((*lambda)->data[i][j]);
52
                      i_max = i;
53
                      j_{max} = j;
54
                   }
55
           rotate = create_rotation_matrix((*lambda)->height, i_max, j_max,
56
               0.5 * atan(2 * (*lambda)->data[i_max][j_max] /
                   ((*lambda)->data[i_max][i_max] - (*lambda)->data[j_max][j_max])));
57
58
           max = 0;
59
           temp = multiple_matrix(result, rotate);
60
           for (i = 0; i < result->height; i++)
               for (j = 0; j < result->width; j++)
61
                  result->data[i][j] = temp->data[i][j];
62
63
           remove_matrix(temp);
64
           free(temp);
65
           temp = transpose_matrix(rotate);
           temp2 = multiple_matrix(temp, *lambda);
66
67
           remove_matrix(temp);
68
           free(temp);
69
           remove_matrix(*lambda);
70
           free(*lambda);
71
           *lambda = multiple_matrix(temp2, rotate);
72
           remove_matrix(temp2);
73
           free(temp2);
74
           remove_matrix(rotate);
75
           free(rotate);
76
           err = error(*lambda);
77
78
       for (i = 0; i < (*lambda)->height; i++)
79
           (*lambda)->data[i][0] = (*lambda)->data[i][i];
80
       resize_matrix(*lambda, (*lambda)->height, 1);
81
       return result;
   }
82
83
84
   int main(void) {
85
       int i;
86
       double epsilon;
87
       Matrix* matrix = create_matrix(), * vector, * result;
```

```
88
        FILE* fmatrix, * fepsilon;
 89
        fmatrix = fopen("lab1-4m.txt", "r");
90
        fepsilon = fopen("lab1-4e.txt", "r");
91
92
        fscanf(fepsilon, "%lf", &epsilon);
 93
 94
        if (epsilon <= 0) {
95
            fprintf(stderr, "Negative value of error\n");
96
            return 0;
97
        }
98
        if (!fmatrix || !fepsilon) {
            fprintf(stderr, "Invalid name of file\n");
99
100
            return 0;
101
102
103
        scan_matrix(matrix, fmatrix);
104
        fclose(fmatrix);
105
        fclose(fepsilon);
106
107
        if (result = rotation_method(matrix, &vector, epsilon)) {
108
            printf("Vectors: \n");
109
            print_matrix(result, stdout);
110
            printf("Values: \n");
111
            print_matrix(vector, stdout);
            remove_matrix(result);
112
113
            free(result);
114
            remove_matrix(vector);
115
            free(vector);
116
117
        remove_matrix(matrix);
118
        free(matrix);
119
        return 0;
120 || }
```

1.5 QR – разложение матриц

13 Постановка задачи

Реализовать алгоритм QR — разложения матриц в виде программы. На его основе разработать программу, реализующую QR — алгоритм решения полной проблемы собственных значений произвольных матриц, задавая в качестве входных данных матрицу и точность вычислений. С использованием разработанного программного обеспечения найти собственные значения матрицы.

Вариант: 26

$$\begin{pmatrix} -9 & -9 & -3 \\ -9 & 0 & -2 \\ -5 & -1 & -4 \end{pmatrix}$$

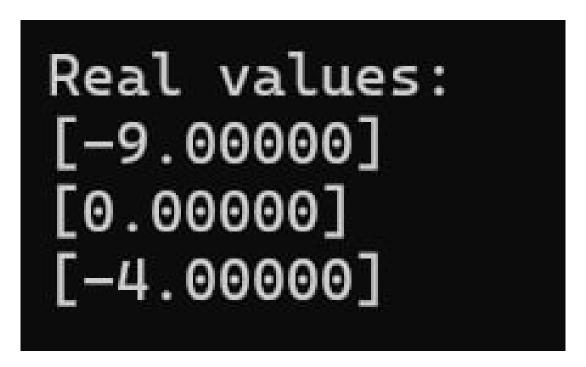


Рис. 5: Вывод программы в консоли

```
Эпсилон:
 1 | 15
    Матрица:
 1 | -9 -9 -3
 2 | -9 0 -2
3 | -5 -1 -4
 1 | #include <stdio.h>
 2 | #include <stdlib.h>
 3 | #include <math.h>
4 #include "lab1.h"
5
6
   static inline double absolute(const double a) {
7
       return a > 0 ? a : -a;
8
   }
9
   static inline sign(const double a) {
10
       return a > 0 ? 1 : (a < 0 ? -1 : 0);
11
12
   Matrix** QR_decomposition(Matrix* matrix) {
13
       Matrix** QR, * vector, * mat1, * mat2;
14
       int i, j, k;
15
       if (!matrix || matrix->height != matrix->width) {
16
           return NULL;
17
18
       QR = (Matrix**)malloc(sizeof(Matrix*) * 2);
19
       QR[0] = create_matrix();
20
       resize_matrix(QR[0], matrix->height, matrix->width);
21
       QR[1] = create_matrix();
22
       resize_matrix(QR[1], matrix->height, matrix->width);
23
24
       for (i = 0; i < matrix->height; i++) {
25
           for (j = 0; j < matrix->width; j++)
26
               QR[1]->data[i][j] = matrix->data[i][j];
27
           QR[0]->data[i][i] = 1;
       }
28
29
30
       for (j = 0; j < matrix->width - 1; j++) {
31
           double s = 0;
32
           vector = create_matrix();
33
           resize_matrix(vector, matrix->height, 1);
34
           for (i = 0; i < matrix->height; i++)
               vector->data[i][0] = i < j ? 0 : QR[1]->data[i][j];
35
36
           for (i = j; i < vector->height; i++)
37
               s += vector->data[i][0] * vector->data[i][0];
38
           vector->data[j][0] += sign(vector->data[j][0]) * sqrt(s);
39
```

```
40
           s = 0;
41
           mat1 = transpose_matrix(vector);
42
           mat2 = multiple_matrix(vector, mat1);
43
           remove_matrix(mat1);
44
           free(mat1);
45
46
           for (i = j; i < vector->height; i++)
47
               s += mat2->data[i][i];
48
           for (i = 0; i < vector->height; i++)
49
               for (k = 0; k < vector->height; k++)
                   mat2->data[i][k] = (i == k ? 1 : 0) - 2 * mat2->data[i][k] / s;
50
51
           mat1 = multiple_matrix(QR[0], mat2);
52
53
           for (i = 0; i < QR[0] \rightarrow height; i++)
54
               for (k = 0; k < QR[0]->width; k++)
55
                   QR[0]->data[i][k] = mat1->data[i][k];
56
57
           remove_matrix(mat1);
58
           free(mat1);
59
           mat1 = multiple_matrix(mat2, QR[1]);
60
61
           for (i = 0; i < QR[1]->height; i++)
62
               for (k = 0; k < QR[1]->width; k++)
                   QR[1]->data[i][k] = mat1->data[i][k];
63
64
65
           remove_matrix(mat1);
66
           free(mat1);
67
           remove_matrix(mat2);
68
           free(mat2);
69
           remove_matrix(vector);
70
           free(vector);
71
       }
72
       return QR;
73
   }
74
   int stop(Matrix* matrix, double epsilon) {
75
       int mark = 0, i, j;
76
       for (j = 0; j < matrix->width - 1; j++) {
77
78
           double error = 0;
79
           for (i = j + 1; i < matrix->height; i++)
80
               error += matrix->data[i][j] * matrix->data[i][j];
81
           if (sqrt(error) > epsilon)
               if (\sqrt{error - matrix-data[j + 1][j]} * matrix-data[j + 1][j]) > epsilon
82
                    || mark)
83
                   return 0;
84
               else
85
                   mark = 1;
86
           else
87
               mark = 0;
```

```
88
                   }
 89
                   return 1;
 90
         }
 91
          Matrix** QR_algorithm(Matrix* matrix, double epsilon) {
 92
                   Matrix** QR, * alpha;
 93
                   int step, i, j;
 94
                   alpha = create_matrix();
 95
                  resize_matrix(alpha, matrix->height, matrix->width);
 96
                   for (i = 0; i < matrix->height; i++)
 97
                          for (j = 0; j < matrix->width; j++)
 98
                                   alpha->data[i][j] = matrix->data[i][j];
 99
                   for (step = 1; !stop(alpha, epsilon); step++) {
                          QR = QR_decomposition(alpha);
100
                          remove_matrix(alpha);
101
102
                          free(alpha);
103
                           alpha = multiple_matrix(QR[1], QR[0]);
104
105
                          remove_matrix(QR[0]);
106
                          free(QR[0]);
107
                          remove_matrix(QR[1]);
108
                           free(QR[1]);
109
                          free(QR);
110
                   }
                   QR = (Matrix**)malloc(sizeof(Matrix*) * 2);
111
112
                   QR[0] = create_matrix();
                   QR[1] = create_matrix();
113
114
                   for (j = 0; j < alpha->width - 1; j++) {
115
                          double s = 0;
116
                          for (i = j + 1; i < alpha->height; i++)
117
                                   s += alpha->data[i][j] * alpha->data[i][j];
118
                           if (epsilon > sqrt(s)) {
119
                                   resize_matrix(QR[0], QR[0]->height + 1, 1);
120
                                   QR[0]->data[QR[0]->height - 1][0] = alpha->data[j][j];
121
                          } else {
122
                                   double b = alpha->data[j][j] + alpha->data[j + 1][j + 1];
123
                                   double c = alpha->data[j][j] * alpha->data[j + 1][j + 1] - alpha->data[j][j
                                              + 1] * alpha->data[j + 1][j];
124
                                   resize_matrix(QR[1], QR[1]->height + 2, 2);
125
                                   QR[1]- data[QR[1]- height - 1][0] = QR[1]- data[QR[1]- height - 2][0] = 0.5
126
                                   QR[1] - Ata[QR[1] - height - 1][1] = -(QR[1] - Ata[QR[1] - height - 2][1] = -(QR[1] - height - 2][1] = -(Q
                                            0.5 * sqrt(4 * c - b * b));
127
                                   j++;
                          }
128
129
130
                   if (QR[0]->height + QR[1]->height != alpha->height) {
131
                          resize_matrix(QR[0], QR[0]->height + 1, 1);
132
                           QR[0]->data[QR[0]->height - 1][0] = alpha->data[alpha->height - 1][alpha->
                                   height - 1];
```

```
133
        }
134
        remove_matrix(alpha);
135
        free(alpha);
136
        return QR;
137
    }
138
139
    int main(void) {
140
        int i;
141
        double epsilon;
142
        Matrix* matrix = create_matrix(), ** result;
143
        FILE* fmatrix, * fepsilon;
144
145
        fmatrix = fopen("lab1-5m.txt", "r");
        fepsilon = fopen("lab1-5e.txt", "r");
146
147
        fscanf(fepsilon, "%lf", &epsilon);
148
        if (epsilon <= 0) {
            fprintf(stderr, "Negative value of error\n");
149
150
            return 0;
151
        }
152
        if (!fmatrix || !fepsilon) {
153
            return 0;
        }
154
155
156
        scan_matrix(matrix, fmatrix);
157
        fclose(fmatrix);
158
        fclose(fepsilon);
159
        if (result = QR_algorithm(matrix, epsilon)) {
            if (result[0]->height) {
160
                printf("Real values:\n");
161
162
                print_matrix(result[0], stdout);
163
164
            if (result[1]->height) {
165
                printf("Complex values:\n");
166
                print_matrix(result[1], stdout);
167
            remove_matrix(result[0]);
168
169
            free(result[0]);
170
            remove_matrix(result[1]);
171
            free(result[1]);
172
            free(result);
173
174
        remove_matrix(matrix);
175
        free(matrix);
        return 0;
176
177 || }
```