

Базис - это *упорядоченный набор линейно-независимых* векторов в *векторном пространстве*. В этом случае, любой вектор этого пространства может быть представлен единственным способом, в виде *линейной комбинации* векторов из этого набора.

Базисы записываются как  $(\bar{e}_1; \bar{e}_2; \dots)$ . Главное условие для этих векторов  $\bar{e}_i$  - они все *линейно независимые* относительно друг друга.

Давайте посмотрим на тонкости этого определения.

1. Упорядоченный набор: это значит, что порядок векторов в базисе имеет значение. Базис  $(\bar{i}; \bar{j})$  не равен базису  $(\bar{j}; \bar{i})$ !
2. Линейная независимость: это значит, что ни какой вектор базиса не должен выражаться через другой вектор этого же базиса. Представим, например, "базис"  $(\bar{a}; \bar{b})$ , где  $\bar{a}(2; 4)$  и  $\bar{b}(4; 8)$ . Нетрудно заметить, что  $\bar{b} = 2\bar{a}$ . Так как вектор  $\bar{b}$  выразился через  $\bar{a}$ , они будут коллинеарны, отчего наше 2д пространство будет сжато всего-лишь в одну прямую. Через этот "базис" мы не сможем выразить, допустим, точку  $(4, 2)$ .

$$\begin{cases} 2\alpha + 4\beta = 4 \\ 4\alpha + 8\beta = 2 \end{cases} \Rightarrow \emptyset$$

Кстати говоря, проверить, является ли набор векторов базисом, можно подсчитав *детерминант*, состоящий из координат данных векторов. Набор будет базисом, если детерминант не равен нулю:

$$\begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 4 & 8 \end{vmatrix} = 2 \cdot 8 - 4 \cdot 4 = 0$$

3. Вектора в векторном пространстве: это значит, что какие вектора мы хотим выразить в пространстве, из него и должны быть выбранные базисные вектора. Мы не можем, например, выбрать 3д вектор для описания 2д базиса. *Строго говоря, это просто должны быть элементы, для которых определены операции сложения и умножения.*

4. Линейная комбинация: это просто словосочетание для описания разложения любого вектора как сумму других: скажем, базис  $(\bar{i}, \bar{j})$ . Мы можем теперь выразить случайный вектор  $\bar{a}$  как линейную комбинацию этих векторов:  $\bar{a} = 5\bar{i} + 3\bar{j}$ .

Обращаю внимание, что базисные векторы не обязательно должны быть ортогональны - они вполне могут быть и под углом друг другу, главное, чтобы не были неколлинеарны!

Из-за этого факта базис может называться *ортогональным*, если все его векторы ортогональны друг другу. Затем, *ортогональный* базис может левелапнуться до *ортонормированного*, если длины всех его векторов равны единице.

Нулевой вектор делает любую систему линейно зависимой.

Если векторы  $a$  и  $b$  коллинеарны, то они линейно зависимы.

Если векторы  $a, b, c$  компланарны, то они линейно зависимы.

Комбинируя базис с точкой начала координат, мы получим *систему координат*.

Базис имеет понятие ориентации, но подробнее об этом в вопросе 9.  
Ориентация прямой, плоскости, пространства.