# Математическая статистика

Михайлов Максим

13 сентября 2021 г.

## Оглавление

| Лекци | ия 1 | 6 сентября                       | 2 |
|-------|------|----------------------------------|---|
| 1     | Орга | низационные вопросы              | 2 |
|       |      | ение                             |   |
|       | 2.1  | Выборочная функция распределения | 3 |
| 3     |      | оначальная обработка статданных  |   |
| Лекци | ия 2 | 13 сентября                      | 6 |
| 4     | Точе | чные оценки                      | 6 |
|       | 4.1  | Свойства статистических оценок   | 6 |
|       | 4.   | .1 Состоятельность               | 6 |
|       | 4.   | .2 Несмещённость                 | 6 |
|       | 4.   | 3 Эффективность                  | 7 |
|       | 4.2  | Точечные оценки моментов         |   |
|       |      | Метод моментов                   |   |

# Лекция 1

# 6 сентября

## 1 Организационные вопросы

Большая часть баллов зарабатывается индивидуальными заданиями, выполняемыми в Excel-30 баллов. Тест с большим числом вопросов -20 или 25 баллов.

### 2 Введение

Теория вероятности состоит в следующем: исследуется случайная величина с заданным распределением. Математическая статистика занимается обратным — даны данные, нужно приближенно найти числовые характеристики случайной величины и с некоторой уверенностью найти вид распределения. Матстатистика также исследует связанность случайных величин, их корреляцию. В идеале есть цель построить модель, которая по значениям одних случайных величин предсказывает другие.

Пусть проводится некоторое количество экспериментов, в ходе которых появились некоторые данные.

**Определение**. **Генеральная совокупность** — набор всех исходов проведенных экспериментов.

В реальности наблюдается некоторая выборка генеральной совокупности, ибо рассматривать всю совокупность нецелесообразно.

Определение. Выборочная совокупность — исходы наблюдаемых экспериментов.

**Определение**. Выборка называется **репрезентативной**, если её распределение совпадает с распределением генеральной совокупности.

Выборка может быть нерепрезентативной, как в примере с ошибкой выжившего. Мы считаем, что таких ошибок у нас нет и все выборки репрезентативны, ибо исправление

этих ошибок — задача конкретной области, в которой используется матстатистика.

Определение (после опыта). Пусть проведено n наблюдаемых независимых экспериментов, в которых случайная величина приняла значение  $X_1, X_2 \dots X_n$ . Набор¹ этих данных называется выборкой объема n.

**Определение** (до опыта). **Выборкой объема** n называется набор из n независимых одинаково распределенных случайных величин.

Пусть имеется выборка в смысле "после опыта" объема n. Её можно интерпретировать как следующую дискретную случайную величину:

Средневыборочное:

$$\overline{X} := \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{n} X_i = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} X_i$$

Выборочная дисперсия:

$$S^{2} = \sum_{i=1}^{n} (X_{i} - \overline{X})^{2} \cdot \frac{1}{n} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (X_{i} - \overline{X})^{2}$$

### 2.1 Выборочная функция распределения

$$F_n^*(z) \coloneqq rac{1}{n} \sum_{i=1}^n I(X_i < z) = rac{$$
число  $X_i \in (-\infty,z)}{n}$ 

Примечание. I — индикатор:

$$I(X_i < z) = \begin{cases} 1, & X_i < z \\ 0, & X_i \ge z \end{cases}$$

Теорема 1.

$$\forall x \in \mathbb{R} \quad F_n^*(z) \xrightarrow[n \to \infty]{P} F(z)$$

Доказательство. Заметим, что

$$\mathbb{E}I(X_1 < z) = 1 \cdot P(X_1 < z) + 0 \cdot P(X_1 \ge z) = P(X_1 < z) = F(z)$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Или вектор.

, где F(z) — функция распределения  $X_1$ . Заметим, что  $F(z) \le 1 < \infty$ , следовательно применим ЗБЧ Хинчина:

$$F_n^*(z) = \frac{\sum_{i=1}^n I(X_i < z)}{n} \xrightarrow{P} \mathbb{E}I(X_1 < z) = F(z)$$

*Примечание.* На самом деле имеется даже равномерная сходимость по вероятности — это теорема Гливенко-Кантелли:

$$\sup_{z \in \mathbb{R}} |F_n^*(z) - F(z)| \xrightarrow[n \to \infty]{P} 0$$

## 3 Первоначальная обработка статданных

Если отсортировать данные, то получим вариационный ряд:  $X_{(1)} \le X_{(2)} \le \cdots \le X_{(n)}$ . Если учесть повторяющиеся экземпляры, то получим частотный вариационный ряд:

Определение.  $h\coloneqq X_{\max}-X_{\min}$  — размах выборки

Допустим, что разбили интервал  $(X_{\min}, X_{\max})$  на k интервалов, чаще всего одинаковой длины. Тогда  $l_i = \frac{h}{k}$  — длина каждого интервала и интервальный ряд можно заменить интервальным вариационным рядом.

 $m_i$  — число попавших в i-тый интервал данных.

По такой таблице можно построить гистограмму. На координатной плоскости построим прямоугольники с основаниями  $l_i$  и высотами  $\frac{m_i}{nl_i}$ . В результате получаем ступенчатую фигуру площади 1, которая и называется гистограммой.

**Теорема 2**. При  $n\to\infty, k(n)\to\infty$ , причем  $\frac{k(n)}{n}\to 0$ , гистограмма будет стремиться к плотности распределения:

$$\frac{m_i}{n} \xrightarrow{P} P(X_i \in l_i) = \int_{l_i} f(x) dx$$

 $<sup>^{2}</sup>$  Применяются и другие разбиения, например равнонаполненное.



Чаще всего число интервалов берется по формуле Стёрджесса:  $k\approx 1+\log_2 n$ . Иногда  $k\approx \sqrt[3]{n}$ .

*Примечание.* Иногда выборка изображается в виде **полигона**: отображаются точки, соответствующие серединам интервалов и ставим точки на высоте  $\frac{m_i}{n}$ .

# Лекция 2

# 13 сентября

### 4 Точечные оценки

Пусть имеется выборка объема  $n: X = \begin{pmatrix} X_1 & \dots & X_n \end{pmatrix}$ 

**Определение.** Статистикой называется измеримая функция  $\theta^* = \theta^*(X_1, \dots, X_n)$ .

Пусть требуется найти значение параметра  $\theta$  случайной величины X по данной выборке. Оценку будем считать с помощью некоторой статистики  $\theta^*$ .

### 4.1 Свойства статистических оценок

### 4.1.1 Состоятельность

Определение. Статистика  $\theta^* = \theta^*(X_1, \dots, X_n)$  называется состоятельной оценкой параметра  $\theta$ , если:

$$\theta^* \xrightarrow[n \to \infty]{P} \theta$$

#### 4.1.2 Несмещённость

Определение. Статистика  $\theta^* = \theta^*(X_1, \dots, X_n)$  называется несмещенной оценкой параметра  $\theta$ , если

$$\mathbb{E}\theta^*=\theta$$

*Примечание.* То есть с равной вероятностью можем ошибиться как в меньшую, так и в большую сторону. Нет систематической ошибки.

Определение. Статистика  $\theta^* = \theta^*(X_1,\dots,X_n)$  называется асимптотически несмещенной оценкой параметра  $\theta$ , если

$$\mathbb{E}\theta^* \xrightarrow[n\to\infty]{} \theta$$

*Примечание.* То есть при достаточно большом объеме выборки ошибка исчезает, но при малом она может существовать.

### 4.1.3 Эффективность

Определение. Оценка  $\theta_1^*$  не хуже оценки  $\theta_2^*$ , если

$$\mathbb{E}(\theta_1^* - \theta)^2 \le \mathbb{E}(\theta_2^* - \theta)^2$$

или, если оценки несмещенные,

$$\mathbb{D}\theta_1^* \leq \mathbb{D}\theta_2^*$$

**Определение**. Оценка  $\theta^*$  называется эффективной, если она не хуже всех остальных оценок.

Теорема 3. Не существует эффективной оценки в классе всех возможных оценок.

Теорема 4. В классе ??? оценок существует эффективная оценка.

### 4.2 Точечные оценки моментов

Определение. Выборочным средним  $\overline{X_B}$  называется величина

$$\overline{X_B} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} X_i$$

Определение. Выборочной дисперсией  $\mathbb{D}_B$  называется величина

$$\mathbb{D}_B = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X_B})^2$$

**Определение.** ???  $S^2$  называется величина

$$S^2 = \frac{n}{n-1} \mathbb{D}_B$$

или

$$S^{2} = \frac{1}{n-1} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (X_{i} - \overline{X}_{B})^{2}$$

Определение. Выборочным средним квадратическим отклонением называется величина

$$\sigma_B = \sqrt{\mathbb{D}_B}$$

Определение. Исправленным выборочным средним квадратическим отклонением называется величина

$$S = \sqrt{S^2}$$

Определение. Выборочным k-тым моментом называется величина

$$\overline{X^k} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^k$$

**Определение**. **Модо**й вариационного ряда  $M_0^*$  называется варианта с наибольшей частотой:

$$M_0^* = X_i : n_i = \max_{1 \le j < n} n_j$$

Определение. Медианой  $M_e^*$  называется ????

- 1. Если n=2k-1, то  $M_e^*=X_k$
- 2. Если n=2k, то  $M_e^*=rac{X_k+X_{k+1}}{2}$

Примечание.

- $\overline{X_B} = \text{CP3HA4}$
- $\mathbb{D}_B = ДИСПР$
- $S^2 = ДИСП$
- $\sigma_n = \text{СТАНДОТКЛОНП}$
- S = СТАНДОТКЛОН
- $M_0^* = \text{МОДА}$
- $M_e^* = \text{MЕДИАНА}$

**Теорема 5**. Выборочное среднее  $\overline{X_B}$  является несмещенной состоятельной оценкой для математического ожидания, то есть:

- 1.  $\mathbb{E}\overline{X_B} = \mathbb{E}X = a$  несмещенность
- 2.  $\overline{X_B} \xrightarrow[n \to \infty]{P} \mathbb{E}X$

Доказательство.

1.

$$\mathbb{E}\overline{X} = \mathbb{E}\left(\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}X_{i}\right) = \frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}\mathbb{E}X_{i} = \frac{1}{n} \cdot n\mathbb{E}X_{i} = \mathbb{E}X$$

2.

$$\overline{X} = \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i}{n} \xrightarrow[n \to \infty]{P} \mathbb{E}X$$

Это верно по закону больших чисел.

**Теорема 6**. Выборочный k-тый момент является несмещенной состоятельной оценкой для теоретического k-того момента, то есть:

- 1.  $\mathbb{E}\overline{X^k} = X^k$
- 2.  $\overline{X^k} \xrightarrow{P} \mathbb{E} X^k$

*Доказательство.* Следует из предыдущей теоремы, если в качестве случайной величины взять  $X^k$ .

Теорема 7.

- $\mathbb{D}_B$  смещённая состоятельная оценка дисперсии
- $S^2$  несмещённая состоятельная оценка дисперсии

Доказательство.

$$\mathbb{D}_B = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X})^2 = \overline{X^2} - (\overline{X})^2$$

$$\mathbb{E}\mathbb{D}_{B} = \\ \mathbb{E}(\overline{X^{2}} - (\overline{X})^{2}) = \\ \mathbb{E}\overline{X^{2}} - \mathbb{E}(\overline{X})^{2} = \\ \mathbb{E}X^{2} - \mathbb{E}(\overline{X})^{2} = \\ \mathbb{D}\overline{X} = \\ \mathbb{E}(\overline{X})^{2} - (\mathbb{E}\overline{X})^{2} = \\ \mathbb{E}X^{2} - (\mathbb{D}\overline{X} + (\mathbb{E}\overline{X})^{2}) = \\ \mathbb{E}X^{2} - (\mathbb{E}X)^{2} - \mathbb{D}\overline{X} = \\ (\mathbb{E}X^{2} - (\mathbb{E}X)^{2}) - \mathbb{D}\overline{X} = \\ (\mathbb{E}X^{2} - (\mathbb{E}X)^{2}) - \mathbb{D}\overline{X} = \\ \mathbb{D}X - \mathbb{D}\overline{X} = \\ \mathbb{D}X - \mathbb{D}\overline{X} = \\ \mathbb{D}X - \mathbb{D}X = \\ \mathbb{D}X = \\ \mathbb{D}X - \mathbb{D}X = \\ \mathbb{D}X - \mathbb{D}X = \\ \mathbb{D}X -$$

$$\mathbb{D}X - \frac{1}{n^2} \cdot n \mathbb{D}X =$$

$$\mathbb{D}X - \frac{1}{n} \mathbb{D}X =$$

$$\frac{n-1}{n} \mathbb{D}X \neq \mathbb{D}X$$

$$\mathbb{E}S^2 = \mathbb{E}\left(\frac{n}{n-1} \mathbb{D}_B\right) = \frac{n}{n-1} \cdot \frac{n-1}{n} \mathbb{D}X = \mathbb{D}X$$

$$\mathbb{D}_B = \overline{X^2} - (\overline{X})^2 \xrightarrow{P} \mathbb{E}X^2 - (\mathbb{E}X)^2 = \mathbb{D}X$$

$$S^2 = \frac{n}{n-1} \mathbb{D}_B \xrightarrow{P} \underbrace{\frac{n}{n-1}}_{\rightarrow 1} \mathbb{D}X$$

*Примечание.*  $\mathbb{D}_B$  — асимптотически несмещённая оценка, т.к. при  $n \to \infty$ ,  $\frac{n-1}{n} \to 1$ . Таким образом, при большой выборке можно игнорировать смещённость.

### 4.3 Метод моментов

Изобретен Карлом Пирсоном.

Пусть имеется выборка  $(X_1 \dots X_n)$  неизвестного распределения, при этом известен тип² распределения. Пусть этот тип определяется k неизвестными параметрами  $\theta_1 \dots \theta_k$ . Теоретическое распределение задает теоретические k-тые моменты. Например, если распределение непрерывное, то оно задается плотностью  $f(X,\theta_1\dots\theta_k)$  и  $m_k=\int_{-\infty}^{+\infty}X^kf(x,\theta_1\dots\theta_k)dx=h_k(\theta_1\dots\theta_k)$ . Метод моментов состоит в следующем: вычисляем выборочные моменты и подставляем их в эти равенства вместо теоретических. В результате получаем систему уравнений:

$$\begin{cases} \overline{X} = h_1(\theta_1 \dots \theta_k) \\ \overline{X^2} = h_2(\theta_1 \dots \theta_k) \\ \vdots \\ \overline{X^k} = h_k(\theta_1 \dots \theta_k) \end{cases}$$

Решив эту систему, мы получим оценки на  $\theta_1 \dots \theta_k$ . Эти оценки будут состоятельными<sup>3</sup>, но смещёнными.

Пример. Пусть  $X \in U(a,b), \underline{a} < b.$  Обработав статданные, получили оценки первого и второго момента:  $\overline{X} = 2.25; \overline{X^2} = 6.75$ 

П

 $<sup>^{</sup>_{1}}$   $n \ge 100$ , например.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Нормальное, показательное и т.д.

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Если не придумывать специально плохие примеры

Решение. Плотность 
$$f(x) = \begin{cases} 0, & x < a \\ \frac{1}{b-a}, & a \le x \le b \\ 0, & x > b \end{cases}$$
 
$$\mathbb{E}X = \int_a^b x f(x) dx = \int_a^b \frac{x}{b-a} = \frac{1}{b-a} \cdot \frac{x^2}{2} \Big|_a^b = \frac{b^2 - a^2}{2(b-a)} = \boxed{\frac{a+b}{2}}$$
 
$$\mathbb{E}X^2 = \int_a^b x^2 \cdot \frac{1}{b-a} dx = \frac{1}{b-a} \cdot \frac{x^3}{3} \Big|_a^b = \frac{b^3 - a^3}{3(b-a)} = \boxed{\frac{a^2 + ab + b^2}{3}}$$
 
$$\begin{cases} 2.25 = \frac{a+b}{2} \\ 6.75 = \frac{a^2 + ab + b^2}{3} \end{cases}$$
 
$$\begin{cases} a+b=4.5 \\ a^2 + ab + b^2 = 20.25 \end{cases}$$
 
$$\begin{cases} a+b=4.5 \\ ab=0 \end{cases}$$