1. Introducción

En un **juego repetido**, cada jugador elige acciones (puras o mixtas) en múltiples etapas (o rondas). Para encontrar los **equilibrios** (en el sentido de Equilibrio de Nash o, más específicamente, de Equilibrio Perfecto en Subjuegos), es útil distinguir dos grandes casos:

- 1. Horizonte finito: Se repite el juego base durante \$T\$ etapas, con \$T\$ conocido.
- 2. **Horizonte infinito** (o indefinido): Se repite el juego base de forma ilimitada, o con una probabilidad de continuar en cada etapa. Típicamente se introduce un factor de descuento \$\delta\$.

A continuación, se presenta un algoritmo general (o procedimiento sistemático) para cada caso.

2. Algoritmo para juegos repetidos con horizonte finito

2.1 Especificación del juego base

1. Identificar:

- Conjunto de jugadores \$N\$.
- Conjunto de acciones \$A_i\$ para cada jugador \$i\in N\$.
- Funciones de utilidad \$u_i: A_1 \times \cdots \times A_n \to \mathbb{R}\$\$.
- 2. **Definir** la repetición \$T\$: número de etapas (rondas).
- 3. (Opcional) Incluir factor de descuento \$\delta\$, si la recompensa futura se valora menos.

2.2 Procedimiento de **inducción hacia atrás** (Backward Induction)

El método estándar para juegos repetidos finitos es la **inducción hacia atrás**, que garantiza (bajo ciertas condiciones) un **Equilibrio Perfecto en Subjuegos**. El algoritmo paso a paso:

1. Etapa final \$\mathbf{T}\$:

- 1. Considera únicamente el juego base en la última ronda \$T\$.
- 2. **Resuelve** ese juego de una sola etapa (puede ser en estrategias puras o mixtas).
 - Formalmente, encuentra todos los Equilibrios de Nash del stage game en la ronda \$T\$.
 - Denota el (los) equilibrio(s) resultante(s) como \$(\sigma_1^T,\dots,\sigma_n^T)\$.
- 3. Si hay múltiples equilibrios en la ronda \$T\$, se analizarán los que sean relevantes para la retroinducción.

2. Etapa \$\mathbf{T-1}\$:

- 1. Toma en cuenta que el resultado de la ronda \$T\$ (y sus estrategias) ya está caracterizado.
- 2. **Define** el subjuego en la etapa \$T-1\$ considerando las utilidades de la ronda \$T-1\$ **más** la utilidad futura (ronda \$T\$) según la estrategia anticipada.

- 3. **Resuelve** este subjuego (puro o mixto). Esto da la(s) estrategia(s) de equilibrio en la ronda \$T-1\$, teniendo en cuenta que todos los jugadores saben lo que sucederá en \$T\$.
- 3. Continuar el proceso recursivo:
 - Para \$t = T-2, T-3,\dots,1\$, en cada subjuego se asume que las estrategias (y payoffs) de las etapas posteriores (\$t+1, t+2, \dots, T\$) ya se han determinado.
 - **Resuelve** cada subjuego localmente para obtener las estrategias de cada jugador en la etapa \$t\$.

4. Resultado:

- Al llegar a \$t=1\$, obtienes un perfil de estrategias \$\sigma^* =
 (\sigma_1^,\dots,\sigma_n^)\$ que describe la acción (pura o mezcla de acciones) de cada
 jugador en todas las etapas, condicionado a cada posible historial (si se requiere el
 refinamiento de subgame perfection).
- Este \$\sigma^*\$ constituye (en general) un Equilibrio Perfecto en Subjuegos y, por ende, también un Equilibrio de Nash del juego repetido.

Observación sobre mixtas vs. puras

- Cuando en la **última etapa** (juego base) se resuelve un Equilibrio de Nash mixto, se lleva esa solución a la penúltima etapa.
- El proceso es análogo si en alguna etapa se diera un equilibrio en estrategias mixtas. Se reemplazan los pagos deterministas por pagos **esperados** de la mezcla.

3. Algoritmo para juegos repetidos con horizonte infinito (o indefinido)

Para el caso **infinito**, no existe un "último paso" para hacer inducción hacia atrás. En su lugar, se usa un **procedimiento de "proponer y verificar"** (o *guess and check*), que también se puede interpretar dentro del marco de Equilibrio Perfecto en Subjuegos. A grandes rasgos:

3.1 Formalizar el juego repetido infinito

- 1. **Identificar** el stage game \$(N, {A_i}, {u_i})\$.
- 2. Introducir el factor de descuento \$\delta \in (0,1)\$.
 - El pago total de jugador \$i\$ para un perfil de estrategias \$\sigma\$ es:
 \$
 U_i(\sigma) ;=; \sum_{t=1}^{\infty} \delta^{,t-1},\mathbb{E}\bigl[u_i(a_i^t,a_{-i}^t)\bigr].

3.2 Proponer un **perfil de estrategias** candidato

Dado que las estrategias deben especificar **qué acción (o mezcla de acciones) toma cada jugador en cada historia** (potencialmente infinito), se suelen usar **familias de estrategias "condicionales"** (por ejemplo, disparo/grim trigger, tit-for-tat, castigo finito, etc.).

• **Ejemplo**: \$\sigma = (\sigma_1,\sigma_2,\dots,\sigma_n)\$ donde cada \$\sigma_i\$ establece:

"Coopera mientras todos cooperen; si alguien desvía, castígalo defectando por 5 rondas" o alguna otra regla de contingencia.

3.3 Verificar incentivos (condición de no desviación)

- Calcular la utilidad esperada \$U_i(\sigma)\$ de cada jugador \$i\$ siguiendo la estrategia \$\sigma^*\$.
- 2. Para cada jugador \$i\$, y para cada posible **desviación** \$\sigma_i'\$ (pura o mixta) en cada historial, **comparar**:

```
$
U_i(\sigma_i^, \sigma_{-i}^);\ge; U_i(\sigma_i', \sigma_{-i}^*).
$
```

- 3. Si **ningún** jugador puede aumentar su utilidad total (descontada) desviándose unilateralmente en ningún punto de la historia, entonces \$\sigma^*\$ es un **Equilibrio de Nash** del juego repetido.
- 4. Si además se exige **perfección en subjuegos**, hay que verificar esta condición para **todos** los subjuegos iniciados tras cualquier historial.

En la práctica, se obtienen condiciones tipo:

\$

\text{(beneficio de cooperar a largo plazo)} ;\ge; \text{(beneficio inmediato de desviarse)}. \$

3.3.1 Cálculo matemático de la utilidad

Para calcular la utilidad de un jugador \$\sigma_i\$ dada la estrategia de los demás \$\sigma_{-i}\$:

- Se considera la secuencia aleatoria \${a_i^t, a_{-i}^t}{t=1}^\infty\$ inducida por \$(\sigma_i, \sigma{-i})\$.
 i})\$.
- Se acumula \$\sum_{t=1}^\infty \delta^{t-1} u_i(a_i^t,a_{-i}^t)\$.
- La comparación con otra estrategia \$\sigma_i'\$ implica recomputar la secuencia resultante y su suma descontada.

3.4 (Opcional) Caracterizar el conjunto de equilibria

- En juegos repetidos infinitos, frecuentemente hay **múltiples** equilibrios (Folk Theorem).
- El "algoritmo" genérico en realidad se convierte en "probar" diferentes perfiles de estrategias y verificar si satisfacen la condición de no desviación.

4. Comentarios sobre estrategias mixtas

Tanto en el **horizonte finito** como en el **infinito**, la lógica de los algoritmos no cambia sustancialmente si permitimos que las estrategias sean **mixtas** en cada etapa. Lo que cambia es que:

1. En cada subjuego (o ronda), el **Equilibrio de Nash** del stage game puede consistir en mezclas de acciones.

El procedimiento sigue siendo el mismo, solo que en lugar de acciones puras, se resuelven los **best responses** mediante la **maximización de la utilidad esperada** dado el perfil de mezcla de los otros. Matemáticamente:

```
$
\max_{\sigma_i'}; U_i(\sigma_i', \sigma_{-i})
\quad \text{donde } \sigma_i': H \to \Delta(A_i).
$
```

5. Resumen formal del "Algoritmo" en pseudo-pasos

A modo de síntesis:

5.1 Algoritmo para horizonte finito \$(T < \infty)\$

- 1. Entrada:
 - \$(N, {A_i}, {u_i})\$ = juego base.
 - \$T\$ = número de etapas.
 - (Opcional) \$\delta\$ = factor de descuento.
- 2. Para \$t = T\$ hasta \$1\$ (en orden decreciente):
 - 1. Considerar el "subjuego" que inicia en la etapa \$t\$.
 - 2. Si \$t = T\$, resolver el stage game normal:
 - Hallar el (los) equilibrio(s) de Nash (puro/mixto) en una sola jugada.
 - 3. Si \$t < T\$, incorporar en los pagos la utilidad de la etapa \$t\$ + la utilidad (descontada) que proviene de las estrategias en las etapas \$(t+1,\dots,T)\$ ya determinadas en pasos anteriores
 - 4. Encontrar el (los) mejor(es) respuesta(s) de cada jugador y, de esa forma, el perfil de estrategias de equilibrio.

3. Salida:

 Perfil de estrategias \$\sigma^(1), \sigma^(2), \dots, \sigma^*(T)\$, que describe qué hace cada jugador en cada etapa, (posiblemente condicionado a la historia) y satisface la condición de no desviación.

5.2 Algoritmo para horizonte infinito \$(T = \infty)\$

- 1. Entrada:
 - \$(N, {A_i}, {u_i})\$ = juego base.
 - \$\delta\$ = factor de descuento \$\in (0,1)\$.
- 2. **Proponer** una familia de estrategias $\frac{n^*}{\sqrt{dots, \sigma_n^*}}$ con la lógica de castigos/recompensas (o alguna otra estructura).
- 3. Para cada jugador \$i\in N\$:
 - Calcular \$U_i(\sigma_i^, \sigma_{-i}^)\$.
 - Para toda desviación factible \$\sigma_i'\$, calcular \$U_i(\sigma_i', \sigma_{-i}^*)\$.
 - Verificar la condición \$;U_i(\sigma_i^, \sigma_{-i}^) \ge U_i(\sigma_i', \sigma_{-i}^*)\$.

• **Si** existe una desviación \$\sigma_i'\$ que mejora la utilidad de \$i\$, \$\Sigma^*\$ **no** es equilibrio. Ajustar o probar otra estrategia.

4. Salida:

 Toda \$\Sigma^*\$ que no permita mejoras unilaterales en ningún subjuego (historia posible) es un Equilibrio Perfecto en Subjuegos.

(En la práctica, se estudian "estrategias gatillo" o "tit-for-tat", etc., y se derivan condiciones sobre \$\delta\$ para que sean sostenibles.)

6. Conclusión

- El **algoritmo** de **inducción hacia atrás** resuelve de manera sistemática cualquier **juego repetido finito**.
- En horizonte infinito, el procedimiento habitual es de "probar y verificar" (check de incentivos), ya que no existe un paso final para la recursión.
- Las estrategias mixtas se incorporan simplemente cambiando la resolución de la etapa (o subjuego) a una búsqueda de Equilibrio de Nash en mezclas, pero el esqueleto del algoritmo permanece igual.
- Esta aproximación general funciona para definir y caracterizar tanto Equilibrios de Nash como
 Equilibrios Perfectos en Subjuegos en juegos repetidos.

De este modo, uno puede, de manera formal, **encontrar** (o al menos **verificar**) los equilibrios de un juego repetido, ya sea con horizonte finito o infinito, en estrategias puras o mixtas.

+5/5+