

TP-Projet 3: Application de l'ACP: les "Eigenfaces"

A. Rivière - Y. Lacroix - V. Mangé

Travail en séance

Question 1, 2, 3 : Voir code Matlab complété.

Questions sur la reconnaissance de visages

Evaluation de la reconnaissance

Question 4 : Nous avons modifié le script kppv vu lors du TP4 en analyse de données afin qu'il fonctionne pour reconnaître l'image test tirée aléatoirement.

Question 5 : Nous avons construit la matrice de confusion est qui est une matrice qui mesure la qualité d'un système de classification. Chaque ligne correspond à une classe réelle, chaque colonne correspond à une classe estimée. Nous lui avons donné 5 lignes, puisque l'on a 4 classes et une cinquième classe "d'individus non reconnus". Cette matrice de confusion est mise à jour avec le script majConf.m.

Afin d'optimiser notre classifieur, on peut dans un premier temps prendre davantage de composantes principales afin de gagner en pourcentage d'information. Ensuite on peut augmenter le nombre k de voisins dans l'algorithme kppv. Enfin, on peut affiner le seuil au delà du quel un individu n'est plus reconnu afin de limiter le taux d'erreur.

Discussion

Question 6: Nous voulons obtenir les valeurs propres et vecteurs propres de Σ_2 . On sait que $\Sigma_2 = \frac{1}{n} X_c X_c^T$ donc la matrice est carré, symétrique et définie positive. Compte tenu de la grande taille des images mais aussi de leur grand nombre, on ne va pas chercher à récupérer tous les éléments propres mais seulement les plus grands en valeur absolue.

Question 7 : On déduit de la question 6 qu'une méthode itérative est plus adaptée ici. Ainsi, il vaut mieux utiliser la méthode "subspace iteration".

Aller plus loin...

Question 8: Voir code couleur.m. On remarque que l'information est principalement contenue dans les trois premières composantes principales de Σ_2 lorsqu'on ajoute la couleur. Ce qui est beaucoup mieux qu'avec une image en niveau de gris, où il restait encore -beaucoup- d'information au delà de la 15^{eme} composante principale. Cependant, on multiplie par trois la taille des images (puisqu'il y a trois couleurs). On peut donc imaginer avoir une meilleure reconnaissance des visages avec moins de composantes principales mais avec un plus grand coût.