

## Engenharia de Automação e Controle Engenharia Mecânica

Projeto Theoprax de Conclusão de Curso

Doogie: um projeto de robô micromouse

Apresentada por: Caio Amaral

Élisson Riller Elton Marques Iure Pinheiro Mateus Menezes

Orientador: Prof. Marco Reis, M.Eng.

Setembro de 2019

Caio Amaral Élisson Riller Elton Marques Iure Pinheiro Mateus Menezes

Doogie: um projeto de robô micromouse

Projeto Theoprax de Conclusão de Curso apresentada ao, Curso de Engenharia de Automação e Controle e Engenharia Mecânica do Centro Universitário SENAI CIMATEC, como requisito parcial para a obtenção do título de Bacharel em Engenharia.

Área de conhecimento: Interdisciplinar Orientador: Prof. Marco Reis, M.Eng.

Salvador Centro Universitário SENAI CIMATEC 2019

### Resumo

Escreva aqui o resumo da dissertação, incluindo os contextos geral e específico, dentro dos quais a pesquisa foi realizada, o objetivo da pesquisa, assunção filosófica, os métodos de pesquisa usados e as possíveis contribuições que o que é proposto pode trazer à sociedade.

**Palavra-chave**: Palavra-chave 1, Palavra-chave 2, Palavra-chave 3, Palavra-chave 4, Palavra-chave 5

## Abstract

Escreva aqui, em inglês, o resumo da dissertação, incluindo os contextos geral e específico, dentro dos quais a pesquisa foi realizada, o objetivo da pesquisa, assunção filosófica, os métodos de pesquisa usados e as possíveis contribuições que o que é proposto pode trazer à sociedade.

Keywords: Keyword 1, Keyword 2, Keyword 3, Keyword 4, Keyword 5

# Sumário

1	$\mathbf{Intr}$	odução 1						
	1.1	Objetivos						
		1.1.1 Objetivos Específicos						
	1.2	Justificativa						
	1.3	Organização do Projeto Theoprax de Conclusão de Curso						
<b>2</b>	Fun	damentação Teórica 3						
	2.1	Micromouse						
	2.2	Robotics Frameworks						
	2.3	Estudo do estado da arte						
	2.4	Assunto 1						
	2.5	Assunto 2						
3	Mai	teriais e Métodos 5						
Ü	3.1	Metodologia						
	3.2	Descrição do sistema						
	0.2	3.2.1 Especificação técnica						
		3.2.2 Arquitetura geral do sistema						
		3.2.3 Arquitetura de software						
	3.3	Desdobramento da função qualidade						
	0.0	3.3.1 Requisitos do cliente						
		3.3.2 Requisitos técnicos						
	3.4	Especificação dos componentes						
	0.1	3.4.1 Estrutura analítica do protótipo						
		3.4.2 Lista de componentes						
	3.5	Diagramas mecânicos						
	3.6	Modelo esquemático de alimentação e comunicação						
	0.0	3.6.1 Diagramas elétricos						
		3.6.2 Esquemas eletrônicos						
	3.7	Especificação das funcionalidades						
	J.,	3.7.1 Fluxo das informações						
		3.7.2 Funcionalidade 1						
		3.7.3 Funcionalidade 2						
		3.7.4 Funcionalidade 3						
	3.8	Interface do Usuário						
	3.9	Simulação do sistema						
4	Ros	ultados 9						
4	4.1	Testes unitários						
	4.1 $4.2$	Integração do sistema						
	4.2	Testes integrados						
	4.4	Avaliação da prontidão tecnológica						
	4.4	Trabalhos futuros						
	T.U							

SUMÁRIO S		SUMÁRIO	
5	Conclusão 5.1 Considerações finais	<b>10</b> 10	
$\mathbf{A}$	QFD	11	
В	Diagramas mecânicos	12	
$\mathbf{C}$	Diagramas eletro-eletrônicos	13	
D	Wireframes	14	
${f E}$	Logbook	15	
R	eferências	16	

# Lista de Tabelas

# Lista de Figuras

# Lista de Siglas

 $\operatorname{tprax} \ \dots \dots$ 

WWW ..... World Wide Web

# Lista de Simbolos

$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble
$\partial$	Bla bla bla
$\prod$	ble ble ble

#### Introdução

O mundo é - e sempre foi - um mundo de rede. Todavia apenas nas últimas duas décadas a teoria de redes tornou-se um tópico que atraido atenção de pesquisadores e da mídia (refletida nos trabalhos de (BARABÁSI, 2003), (WATTS, 2003), (NEWMAN; WATTS, 2006)), especialmente em relação às redes sociais: os relacionamentos entre os terroristas do 11/9, a forma como a SARS se espalhou em 2002/03 e o mito dos "6 graus de separação" entre dois indivíduos. Até mesmo a forma como a obesidade se espalha pode ser explicada através da análise de redes. O aumento da popularidade dos sites de rede social como Facebook, Google+ ou LinkedIn (ou a Plataforma Lattes brasileira) aumenta a nossa percepção de rede formada por nossos amigos, colegas e família e isso constitui a base invisível de nossa vida social.

#### 1.1 Objetivos

Nesta seção os objetivos principal (também pode-se se utilizar a palavra meta) da monografia de graduação ou especialização, dissertação de mestrado ou tese de doutorado são apresentados.

#### 1.1.1 Objetivos Específicos

Nesta seção os objetivos específicos (também pode-se se utilizar a palavra meta) da monografia de graduação ou especialização, dissertação de mestrado ou tese de doutorado são apresentados.

#### 1.2 Justificativa

O pesquisador/estudante deve apresentar os aspectos mais relevantes da pesquisa ressaltando os impactos (e.g. científico, tecnológico, econômico, social e ambiental) que a pesquisa causará. Deve-se ter cuidado com a ingenuidade no momento em que os argumentos forem apresentados.

#### 1.3 Organização do Projeto Theoprax de Conclusão de Curso

Este documento apresenta 5 capítulos e está estruturado da seguinte forma:

- Capítulo 1 Introdução: Contextualiza o âmbito, no qual a pesquisa proposta está inserida. Apresenta, portanto, a definição do problema, objetivos e justificativas da pesquisa e como este projeto theoprax de conclusão de curso está estruturado;
- Capítulo 2 Fundamentação Teórica: XXX;
- Capítulo 3 Materiais e Métodos: XXX;
- Capítulo 4 Resultados: XXX;
- Capítulo 5 Conclusão: Apresenta as conclusóes, contribuições e algumas sugestões de atividades de pesquisa a serem desenvolvidas no futuro.

### Fundamentação Teórica

Quanto maior for a rapidez de transformação de uma sociedade, mais temporárias são as necessidades individuais. Essas flutuaçõess tornam ainda mais acelerado o senso de turbilh da sociedade.

(Alvin Toffler)

Quanto maior for a rapidez de transformação de uma sociedade, mais temporárias são as necessidades individuais. Essas flutuações tornam ainda mais acelerado o senso de turbilhão da sociedade.

(Alvin Toffler)

#### 2.1 Micromouse

#### 2.2 Robotics Frameworks

#### 2.3 Estudo do estado da arte

No cenário de desenvolvimento da robótica, faz-se necessário a assimilação de conceitos básicos para o encaminhamento dos projetos, seja em navegação, sensoriamento, visão computacional ou inteligência artificial. Por conta dessa necessidade, foi proposto o desenvolvimento de uma ferramenta que auxilie no processo de aprendizado, a partir do uso de uma plataforma físicas conhecida na robótica, o micromouse, que faça uso de um framework de robótica para que se possibilite o desenvolvimento em alto nível.

Esse tópico, portanto, objetiva trazer uma visão geral das tecnologias que estão sendo usadas no desenvolvimento de projetos micromouse, identificando as práticas relativas tanto a hardware quanto a software, bem como a disponibilidade da documentação e a finalidade diática desses projetos.

Capítulo Dois 2.4. Assunto 1

### 2.4 Assunto 1

 ${\rm flkjasdlkfjasdlkfjs}$ 

## 2.5 Assunto 2

flkjasdlkfjasdlkfjs

## Materiais e Métodos

asdfasdfsdf

### 3.1 Metodologia

adadfasf

### 3.2 Descrição do sistema

lasdjflsadjf

#### 3.2.1 Especificação técnica

lakjfldksjfdslakjf

## 3.2.2 Arquitetura geral do sistema

lkasjdflksdajflk;

### 3.2.3 Arquitetura de software

## 3.3 Desdobramento da função qualidade

asdfsdafsf

#### 3.3.1 Requisitos do cliente

asdfsadfdsf

#### 3.3.2 Requisitos técnicos

asdfsadfdsf

### 3.4 Especificação dos componentes

asjdflkdjsaf

#### 3.4.1 Estrutura analítica do protótipo

asdkjfsdalkjf

#### 3.4.2 Lista de componentes

asfkjdsahfkjs

#### 3.5 Diagramas mecânicos

asdfsdaf

#### 3.6 Modelo esquemático de alimentação e comunicação

asdfadsfsdfs

3.6.1 Diagramas elétric	OS
-------------------------	----

asdfsdaf

## 3.6.2 Esquemas eletrônicos

asdfsdaf

## 3.7 Especificação das funcionalidades

asdfadsfsdfs

### 3.7.1 Fluxo das informações

asdfsaf

#### 3.7.2 Funcionalidade 1

asdfsaf

#### 3.7.3 Funcionalidade 2

asdfs af

#### 3.7.4 Funcionalidade 3

asdfsaf

## 3.8 Interface do Usuário

asdfadsfsdfs

## 3.9 Simulação do sistema

asdfadsfsdfs

	Capítulo Quatro	
Resultados		

asdfdsfdsf

#### 4.1 Testes unitários

asdfadsfsdfs

## 4.2 Integração do sistema

hhajshfdsahf

## 4.3 Testes integrados

asdfadsfsdfs

## 4.4 Avaliação da prontidão tecnológica

asdfadsfsdfs

#### 4.5 Trabalhos futuros

asdfadsfsdfs

Capítul	o Cinco

### Conclusão

Chegou a hora de apresentar o apanhado geral sobre o trabalho de pesquisa feito, no qual são sintetizadas uma série de reflexões sobre a metodologia usada, sobre os achados e resultados obtidos, sobre a confirmação ou rechaço da hipótese estabelecida e sobre outros aspectos da pesquisa que são importantes para validar o trabalho. Recomendase não citar outros autores, pois a conclusão é do pesquisador. Porém, caso necessário, convém citá-lo(s) nesta parte e não na seção seguinte chamada **Conclusões**.

#### 5.1 Considerações finais

Brevemente comentada no texto acima, nesta seção o pesquisador (i.e. autor principal do trabalho científico) deve apresentar sua opinião com respeito à pesquisa e suas implicações. Descrever os impactos (i.e. tecnológicos, sociais, econômicos, culturais, ambientais, políticos, etc.) que a pesquisa causa. Não se recomenda citar outros autores.

·	Apêndice A	
	$\mathbf{QFD}$	

	Apêndice B		
Diagra	mas med	cânicos	

Apêndice C	
Diagramas eletro-eletrônicos	

	Apêndice D	
Wireframes		

Apêno	dice E
Log	book

## Referências Bibliográficas

BARABÁSI, A. L. *Linked: A Nova Ciência dos Networks*. São Paulo: Leopardo Editora, 2003. 1

NEWMAN, A.-L. B. M.; WATTS, D. J. *The Structure and Dynamics of Networks*. Princeton, NJ, USA: Princeton University Press, 2006. 1

WATTS, D. J. Six Degrees: The Science of a Connected Age. New York: W W Norton & Co., 2003. 1