Olivier: research

Brecht: Gitlab + research + mail voor eerste voorstel + mail voor gitlab

Timon: Chart + research

Robot die veters knoopt

* Niet echt een industrieel probleem maar valt wel te verhalen

Robot die touw knoopt

* Kan een scheepstouw zijn
* Kan een scoutsknoop zijn

Surgical knot

* Eerst legt de robot de touwen/draadjes goed door middel van camera
* Daarna knoopalgorithme en bijsturen door middel van visuele feedback
* Knoop niet goed → herbeginnen
* <https://www.youtube.com/watch?v=2iXq_IU4c6c&ab_channel=AugustusGleason>