



# **Big Data**

Régression linéaire

benoit.lardeux@isen-ouest.yncrea.fr

Inspiré des notes de cours de M. Saumard, ISEN Brest



### Exemple de cas d'application

- Vente d'un produit (en milliers d'unités)
- En fonction du budget publicitaire (en milliers d'euros) pour la TV, la radio, les journaux (papiers)
- Objectif: Optimiser le budget publicitaire pour en vendre le plus

- Questions:
  - Existe-t 'il une relation entre les ventes et le budget publicitaire?
  - Quel média contribue aux ventes?
  - Peut-on prédire les futures ventes?





## Modélisation du problème marketing

• Première approche:

$$Y \approx \beta_0 + \beta_1 X$$

- *Y* représente les ventes
- X représente le budget pub pour la tv
- $\beta_0$  et  $\beta_1$  sont des paramètres à déterminer du modèle



## Les étapes d'une régression linéaire

- Formulation et hypothèses du modèle
- Estimation des paramètres
- Qualité d'ajustement
- Tests d'hypothèses



## Hypothèses du problème

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i + \varepsilon_i$$
 pour  $i = 1, ..., n$ 

- *X* fixe
- $E[\varepsilon_i] = 0$  erreur centrée et  $var(\varepsilon_i) = \sigma^2$  (homoscédasticité)
- $\beta_0$  et  $\beta_1$  sont constants (pas d'évolutions, pas de rupture de modèle)
- Pour l'inférence, on supposera de plus  $\varepsilon \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2 I_n)$

Remarque: On parle d'homoscédasticité lorsque la variance des erreurs stochastiques de la regression est la même pour chaque observation i (de 1 à n observations)



### Estimation des paramètres

Moindres carrés

$$min_{\beta_0,\beta_1} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \beta_0 - \beta_1 x_i)^2$$

- Résolution
  - Posons  $\bar{x} = \frac{1}{n} \sum x_i$  et  $\bar{y} = \frac{1}{n} \sum y_i$  ,

$$s_x^2 = \frac{1}{n-1} \sum (x_i - \bar{x})^2$$
,  $s_y^2 = \frac{1}{n-1} \sum (y_i - \bar{y})^2$  et  $s_{xy} = \frac{1}{n-1} \sum (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})$ 

Alors

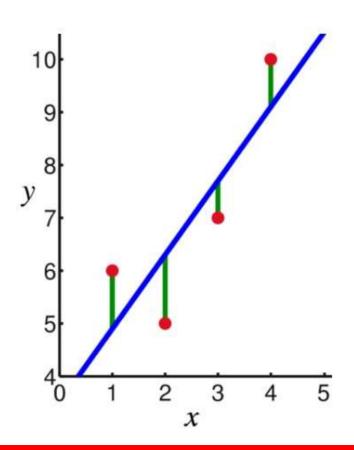
$$\widehat{\beta_1} = \frac{s_{xy}}{s_x^2}$$

et

$$\widehat{\beta_0} = \overline{y} - \widehat{\beta_1} \ \overline{x}$$



# Exemple





## Prédiction, résidus et variance estimée

Prédiction

$$\widehat{y_i} = \widehat{\beta_0} + \widehat{\beta_1} x_i$$

Résidus estimés

$$e_i = y_i - \widehat{y}_i$$

• Variance du modèle  $\sigma^2$  estimée par

$$s^2 = \frac{1}{n-2} \sum_{i=1}^n e_i^2$$



### Précision des estimateurs

- Question: ces estimations sont-elles précises?
- Calcul de l'erreur standard de  $\widehat{\beta_0}$  et  $\widehat{\beta_1}$  :

$$SE(\widehat{\beta_0})^2 = \sigma^2 \left[ \frac{1}{n} \frac{\bar{x}^2}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2} \right],$$

$$SE(\widehat{eta_1})^2 = rac{\sigma^2}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}$$
, où  $\sigma^2 = Var(\varepsilon)$ 



### Précision des estimateurs

• Intervalles de confiance à 95% pour  $\widehat{\beta_0}$  et  $\widehat{\beta_1}$  :

$$\widehat{\beta_0} \pm 1,96 SE(\widehat{\beta_0})$$

$$\widehat{\beta_1} \pm 1,96 SE(\widehat{\beta_1})$$



### Etude de cas

• Imaginons que, pour les données publicitaires, on ait les intervalles de confiance suivants:

$$IC(95\%)(\beta_0) = [6,130;7,935]$$
  
 $IC(95\%)(\beta_1) = [0,042;0,053]$ 

Alors, on peut dire qu'en absence de publicité, les ventes en moyenne tomberont entre 6,130 et 7,935 unités. De plus, pour chaque 1000 € investis en pub, il y aura en moyenne une augmentation des ventes de 42 à 53 unités



## Tests d'hypothèses sur les coefficients

Testons

versus

- $H_0$ : Il n'y a pas de relation entre X et Y
- $H_1$ : If y a une relation entre X et Y
- Cela correspond mathématiquement à tester
  - $H_0: \beta_1 = 0$

versus

•  $H_1: \beta_1 \neq 0$ 



## Tests d'hypothèses sur les coefficients

• On utilise la statistique *t*:

$$t = \frac{\widehat{\beta_1}}{SE(\widehat{\beta_1})}$$

- Sous  $H_0$ , t suit une loi de Student à n-2 degrés de liberté
- On calcule  $a = P_{H_0}(|T| > |t|)$  et on compare à 5%
  - Si a est supérieur à 0,05, on ne refuse pas  $H_0$
  - Si a est plus petit que 0,05, on rejette l'hypothèse  $H_0$



## Etude de cas

	Coefficient	Erreur standard	Statistique t	P valeur
Intercept	7,0325	0,4578	15,36	<0,0001
TV	0,0475	0,0027	17,59	<0,0001



### Précision du modèle

- 2 types d'indicateurs concernant la précision du modèle
  - RSE (erreur standard des résidus)
  - $R^2$  (coefficient de détermination)



### Précision du modèle

• RSE

$$RSE = \sqrt{\frac{1}{n-2}RSS} ,$$

où 
$$RSS = \sum_{i=1}^{n} (y_i - \widehat{y}_i)^2$$

où RSS est la somme des résidus au carré



### Précision du modèle

•  $R^2$ 

$$R^2 = 1 - \frac{RSS}{TSS}$$

où TSS est la somme totale des carrés ( $\sum_{1}^{n}(y_{i}-\overline{y})^{2}$ )

- $0 < R^2 < 1$
- Plus  $R^2$  est proche de 1, mieux le modèle explique les données



## Régression linéaire multiple

$$y_i = \beta_1 x_{i1} + \beta_2 x_{i2} + \dots + \beta_p x_{ip} + \varepsilon_i$$
, pour  $i = 1, \dots, n$ 

- Où
  - Les  $x_{ij}$  sont des nombres connus, non aléatoires
  - Les paramètres  $\beta_j$  du modèle sont inconnus, mais non aléatoires
  - Les  $\varepsilon_i$  sont des variables aléatoires inconnues

Remarque: Pour avoir une constante, on peut prendre  $x_{i1}=1$ 



### Forme matricielle

• Le modèle s'écrit sous forme matricielle:

$$Y = \beta X + \varepsilon$$

- Où
  - Y est un vecteur aléatoire de dimension n
  - X est une matrice de taille  $n \times p$  connue, appelée matrice du plan d'expérience
  - $\beta$  est le vecteur de dimension p des paramètres inconnus du modèle
  - $\varepsilon$  est le vecteur de dimension n des erreurs
- Hypothèses du modèle
  - Rg(X) = p
  - Les erreurs sont centrées, de même variance  $\sigma^2$  et non corrélées entre elles



## Moindre carrés ordinaires (MCO)

• L'estimateur des MCO du vecteur inconnu  $\beta$  est

$$\hat{\beta} = ({}^t XX)^{-1} {}^t XY$$

• II vérifie  $\hat{\beta} = Argmin_{\beta \in \mathbb{R}} ||Y - \beta X||^2$ 



## Des propriétés de l'estimateur

• Estimateur sans biais:

$$\mathbb{E}\big[\hat{\beta}\big] = \beta$$

• Parmi les estimateurs sans biais, il est de variance minimum et:

$$Var(\hat{\beta}) = \sigma^2 (^t XX)^{-1}$$



## Régression linéaire multiple

• Estimateur de  $\sigma^2$ :

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{||Y - \hat{Y}||^2}{n - p}$$

• Cette statistique est un estimateur sans biais de  $\sigma^2$ 



### Etude de cas

- Etude de la concentration d'ozone (O) dans l'atmosphère en fonction de la température (T), du vent (V) (phénomène d'advectance) et de la nébulosité (N)
  - 10 données journalières de température, vent, nébulosité et ozone

T	V	N	0
23,8	9,25	5	115,4
16,3	-6,15	7	76,8
27,2	-4,92	6	113,8
7,1	11,57	5	81,6
25,1	-6,23	2	115,4
27,5	2,76	7	125
19,4	10,15	4	83,6
19,8	13,5	6	75,2
32,2	21,27	1	136,8
20,7	13,79	4	102,8



### Résultats

```
> a <- lm(03 \sim T12+Vx+Ne12,data=D0NNEE)
> summary(a)
Call:
lm(formula = 03 ~ T12 + Vx + Ne12, data = DONNEE)
 Residuals:
                     Min
                                  1Q
                                        Median
                                                      3Q
                                                              Max
                 -29.0441
                               -8.4833
                                         0.7857
                                                   7.7011 28.2919
 Coefficients:
                Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
                                                               ***
 (Intercept)
                  84.5483
                               13,6065
                                          6.214
                                                  1.38e-07
                   1.3150
                               0.4974
                                          2.644
                                                  0.01118
 T12
                   0.4864
                               0.1675
                                          2.903
 Vx
                                                  0.00565
                  -4.8935
                               1.0270
                                                               ***
                                         -4.765
                                                  1.93e-05
 Ne 12
Signif. codes: 0 (***, 0.001 (**, 0.01 (*, 0.05 (., 0.1 () 1
Residual standard error: 13.91 on 46 degrees of freedom
Multiple R-Squared: 0.6819, Adjusted R-squared: 0.6611
F-statistic: 32.87 on 3 and 46 DF, p-value: 1.663e-11
```



## Question?