### Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого

Физико-механический институт

Высшая школа прикладной математики и вычислительной физики

Отчет по лабораторной работе №2 "Интервальный анализ"

Выполнили студент группы 5030102/10201: Шкуропат Павел Константинович

Преподаватель: Баженов Александр Николаевич

 ${
m Cahkt-} \Pi$ етербург 2024

# Содержание

1	Постановка задачи	2
2	Теория	2
	2.1 Допусковое множество	2
	2.2 Функционал	3
	2.3 <i>b</i> -коррекция ИСЛАУ	3
	2.4 А-коррекция ИСЛАУ	3
	2.5 <i>Аb</i> -коррекция ИСЛАУ	3
3	Реализаця	3
4	Результаты	4
	4.1 Максимум распознающего функционала	4
	4.2 Достижение разрешимости за счёт коррекции левой части (А-коррекция)	4
	4.3 Достижение разрешимости за счёт коррекции правой части (b-коррекция)	5
	4.4 Достижение разрешимости за счёт Аb-коррекции	6
5	Выводы	6

#### 1 Постановка задачи

Дан набор ИСЛАУ 1

$$\mathbf{A} \cdot x = \mathbf{b}, \ x = (x_1, x_2) \tag{1}$$

с матрицей и вектором правой части:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.65, 1.25] & [0.7, 1.3] \\ [0.75, 1.35] & [0.7, 1.3] \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \end{pmatrix}; \tag{2}$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.65, 1.25] & [0.7, 1.3] \\ [0.75, 1.35] & [0.7, 1.3] \\ [0.8, 1.4] & [0.7, 1.3] \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \\ [2.90, 3.3] \end{pmatrix};$$
(3)

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.65, 1.25] & [0.7, 1.3] \\ [0.75, 1.35] & [0.7, 1.3] \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \end{pmatrix};$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.65, 1.25] & [0.7, 1.3] \\ [0.75, 1.35] & [0.7, 1.3] \\ [0.8, 1.4] & [0.7, 1.3] \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \\ [2.90, 3.3] \end{pmatrix};$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.65, 1.25] & [0.7, 1.3] \\ [0.75, 1.35] & [0.7, 1.3] \\ [0.8, 1.4] & [0.7, 1.3] \\ [-0.3, 0.3] & [0.7, 1.3] \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \\ [2.90, 3.3] \\ [2.90, 3.3] \\ [1.8, 2.2] \end{pmatrix}.$$

$$(4)$$

Необходимо:

- Проверить непустоту допускового множества ИСЛАУ 1,
- Построить график функционала Tol(x) для 1,
- Построить допусковое множество ИСЛАУ 1,
- Найти argmax Tol и образующие допускового функционала.

Для достижения непустого допускового множества провести коррекцию ИСЛАУ 1:

- Правой части ИСЛАУ b-коррекция,
- Матрицы ИСЛАУ A-коррекция,
- Комбинацией предыдущих методов с одновременным изменением правой части и матрицы ИСЛАУ — Ab-коррекция.

Для всех видов коррекции построить график функционала Tol(x), допускового множества, отобразить argmax Tol и найденные ранее частные решения набора СЛАУ.

#### 2 Теория

#### Допусковое множество

Пусть даны интервальная  $m \times n$  матрица  $\mathbf{A} = (\mathbf{a}_{ij})$  и интервальный m-вектор правой части  $\mathbf{b} = (\mathbf{b}_i)$ 

Допусковым множесством решений ИСЛАУ называется множетсво

$$\Xi_{\text{tol}}(\mathbf{A}, \mathbf{b}) \stackrel{\text{def}}{=} \left\{ x \in \mathbb{R}^n \mid \forall A \in \mathbf{A} \ \exists b \in \mathbf{b} : \ Ax = b \right\}. \tag{5}$$

Это множество решений всевозможных точечных систем Ax = b, для которых произведение Ax при любых  $A \in \mathbf{A}$  попадает в интервалы правых частей **b**.

#### 2.2 Функционал

Функционалом (распознающим)  $\mathrm{Tol}(x): \mathbb{R}^n \times \mathbb{IR}^{m \times n} \times \mathbb{IR}^m \to \mathbb{R}$  называется выражение

$$\operatorname{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b}) \stackrel{\text{def}}{=} \min_{1 \le i \le m} \left\{ \operatorname{rad} \mathbf{b}_i - \left| \operatorname{mid} \mathbf{b}_i - \sum_{j=1}^n \mathbf{a}_{ij} x_j \right| \right\}.$$
 (6)

Принадлежность  $x \in \Xi_{\text{tol}}(\mathbf{A}, \mathbf{b})$  равносильна  $\text{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b}) \ge 0$ , то есть допусковое множество решений интервальной линейной системы  $\mathbf{A}x = \mathbf{b}$  есть множество уровня

$$\{x \in \mathbb{R}^n \mid \text{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b}) \ge 0\}$$

функционала Tol.

#### 2.3 *b*-коррекция ИСЛАУ

Пусть матрица **A** ИСЛАУ неизменна, и значения  $\mathrm{mid}\mathbf{b}_i, i \in \overline{1,m}$  зафиксированы. Тогда расширение вектора **b** путем его замены на вектор

$$\mathbf{b} + K\mathbf{e}, \ K \ge 0, \ \mathbf{e} = ([-1, 1], \dots, [-1, 1])^T$$
 (7)

приведет к тому, что значение абсолютного максимума T распознаю- щего функционала  ${\rm Tol}(x,{\bf A},{\bf b})$  возрастет на постоянную K:

$$\max_{x \in \mathbb{R}^n} \operatorname{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b} + K\mathbf{e}) = \max_{x \in \mathbb{R}^n} \operatorname{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b}) + K = T + K$$

прием  $\operatorname{argmax} \operatorname{Tol} - \operatorname{положение} \operatorname{точки} T - \operatorname{не}$  изменится.

#### 2.4 А-коррекция ИСЛАУ

A-коррекцией ИСЛАУ  $\mathbf{A}x=\mathbf{b}$  заключается в замене матрицы  $\mathbf{A}$ ее интервальной матрицей  $\mathbf{A}\ominus\mathbf{E}$ такой, что

$$rad(\mathbf{A} \ominus \mathbf{E}) < rad\mathbf{A}, \ mid(\mathbf{A} \ominus \mathbf{E}) = mid\mathbf{A}, \ \mathbf{e}_{ij} = [-e_{ij}, e_{ij}].$$

#### **2.5** *Аb*-коррекция ИСЛАУ

Ab-коррекцией ИСЛАУ  $\mathbf{A}x = \mathbf{b}$  заключается в комбинированном применении A-коррекци b-коррекции, при этом первый этап процесса — сужение элементов матрицы  $\mathbf{A}$ , второй этап — уширение вектора правой части  $\mathbf{b}$ .

#### 3 Реализаця

Лабораторная работа выполнена на языке программирования Python. В ходе работы были также использованы библиотеки numpy и matplotlib.

Ссылка на GitHub репозиторий: https://github.com/Brendow271/IntervalAnalyze/tree/main/Lab2

# 4 Результаты

### 4.1 Максимум распознающего функционала

Максимум распознающего функционала T=-0.7 находится в точке  $\tau=(1,2)^T$ , для всех формулировок. Образующая функционала в начальном случае для ИСЛАУ (4):

$$\mathbf{v} = \begin{pmatrix} -0.7 \\ -0.7 \\ -0.7 \\ -0.7 \end{pmatrix} \tag{8}$$

В таком случае допусковое множество пусто, ведь ИСЛАУ несовместна в рамках заданных допусков. Требуется значитеьное уменьшение всех допусков.

Рис. 1: Расположение максимума распознающего функционала

# 4.2 Достижение разрешимости за счёт коррекции левой части (Акоррекция)

Для обеспечения разрешимости системы с использованием A-коррекции в формулировке (2) выполним следующие шаги:

1. Определение исходных параметров. Для текущих значений системы значение толерантности вычисляется как

$$T = \text{Tol}(\tau, \mathbf{A}, \mathbf{b}) = -0.7 \Rightarrow |T| = 0.7.$$

Максимум распознающего функционала достигается в точке

$$\tau = \operatorname{Arg} \max_{x \in \mathbb{R}^n} \operatorname{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b}) = (1, 2)^T,$$

откуда  $|\tau_1| = 1$  и  $|\tau_2| = 2$ .

2. Вычисление радиуса матрицы. Радиус элементов матрицы А определяется как

$$\operatorname{rad} A = \begin{pmatrix} 0.3 & 0.3 \\ 0.3 & 0.3 \\ 0.3 & 0.3 \\ 0.3 & 0.3 \end{pmatrix}.$$

3. **Нахождение интервала корректировки.** Составим и решим систему неравенств для интервала допустимых значений e, учитывая ограничение на радиус коррекции:

$$\begin{cases} 0\leqslant e\leqslant 0.3,\\ e+2e=K\geqslant |T|=0.7. \end{cases}$$

Решая эту систему, получаем:

$$0.2(3) \leqslant e \leqslant 0.3.$$

4. **Выбор оптимального значения.** Для дальнейших расчётов выберем среднее значение в найденном интервале:

$$e_{\text{mid}} = \frac{0.2(3) + 0.3}{2} = 0.2(6).$$

5. **Построение скорректированной системы.** С учётом выбранного значения  $e_{\rm mid}$ , интервальная система принимает следующий вид:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.917, 0.983] & [0.967, 1.033] \\ [1.017, 1.083] & [0.967, 1.033] \\ [1.067, 1.133] & [0.967, 1.033] \\ [-0.033, 0.033] & [0.967, 1.033] \end{pmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \\ [2.90, 3.3] \\ [1.8, 2.2] \end{pmatrix}.$$

Максимум со значением T = 0.1 расположен в точке  $\tau = (1,2)^T$ .

Рис. 2: Поверхности распознающих функционалов после А-корректировки

Рис. 3: Допусковое множество решений после А-корректировки

# 4.3 Достижение разрешимости за счёт коррекции правой части (bкоррекция)

Для формирования интервальной матрицы использовался коэффициент K=1 для всех рассматриваемых ИСЛАУ. Например, задача 4 принимает следующий вид:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.65, 1.25] & [0.7, 1.3] \\ [0.75, 1.35] & [0.7, 1.3] \\ [0.8, 1.4] & [0.7, 1.3] \\ [-0.3, 0.3] & [0.7, 1.3] \end{pmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [1.75, 4.15] \\ [1.85, 4.25] \\ [1.9, 4.3] \\ [0.8, 3.2] \end{pmatrix}.$$

Рис. 4: Поверхности распознающих функционалов после b-коррекции

Рис. 5: Допусковое множество решений после b-коррекции

Минимальное значение коэффициента K, равное 0.7, в предельном случае неотрицательной области сходится к точке  $\tau = (1,2)^T$ .

#### 4.4 Достижение разрешимости за счёт Ab-коррекции

Процесс включал два этапа: сначала выполнялось сужение левой части (A-коррекция), а затем — расширение правой части (b-коррекция) с коэффициентом K=1.

Рис. 6: Поверхности распознающих функционалов после *Аb*-корректировки

Рис. 7: Допусковое множество решений после Ab-корректировки

# 5 Выводы

- Проведённый анализ показал, что для исходных ИСЛАУ допусковое множество решений отсутствует, так как максимальное значение распознающего функционала T=-0.7 оказалось отрицательным. Это свидетельствует о несовместимости системы в заданных интервалах.
- Для устранения несовместимости были использованы методы коррекции правой части (b-коррекция) и матрицы коэффициентов (A-коррекция). В результате применения b-коррекции с коэффициентом K=1 удалось достичь положительного значения распознающего функционала T=0.3, что подтверждает наличие допускового множества решений для скорректированной системы.
- Метод А-коррекции также обеспечил разрешимость системы. Корректировка матрицы коэффициентов привела к положительному значению распознающего функционала, что позволило определить допусковое множество решений и подтвердить эффективность данного подхода.
- Анализ графиков допусковых множеств и распознающего функционала показал, что после коррекции изменился профиль поверхности Tol(x). Это свидетельствует о влиянии коррекции на свойства системы. Кроме того, смещение максимума распознающего функционала указывает на улучшение совместимости системы.