# Organização de Computadores I DCC006

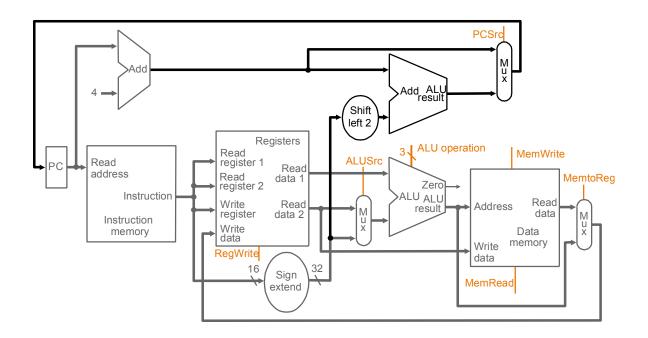
Aula 7 – O Processador: Data Path e Controle (Continuação)

**Prof. Omar Paranaiba Vilela Neto** 



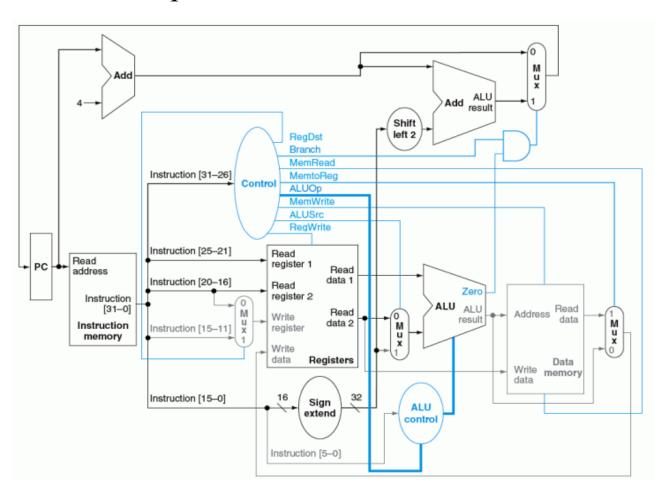
## Relembrando aulas anteriores

## Datapath sem controle - MIPS



## Relembrando aulas anteriores

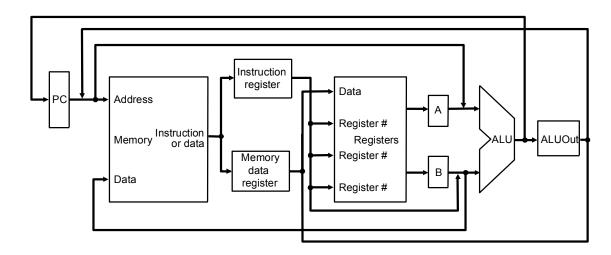
## Datapath com controle - MIPS



## Relembrando aulas anteriores

#### **Problemas**

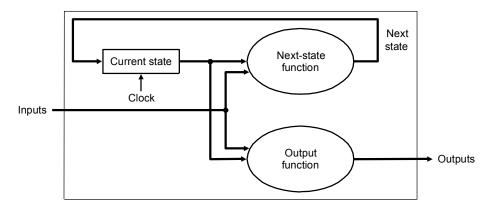
- Problemas do ciclo único:
  - -Instruções complicadas como ponto flutuante, como fazer?
  - -Gasto de área
- Uma solução:
  - -usar o menor cycle time
  - -Ter diferentes números de ciclos para instruções diferentes
  - -datapath "multiciclo":



- Nós reusaremos as unidades funcionais
  - ALU usada para calcular endereço e incrementarPC
  - -Memória usada para instruções e dados
- Nossos sinais de controle não serão determinados somente pelas instruções
- Controle deverá conhecer o estado corrente -Máquina de Estados

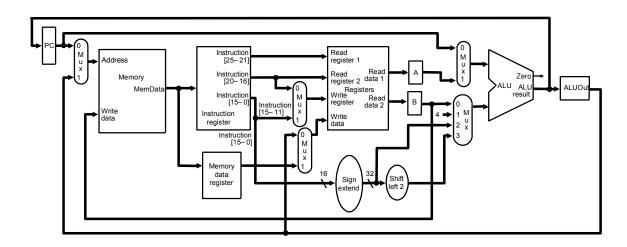
## Revisão: Máquinas de Estados finitos

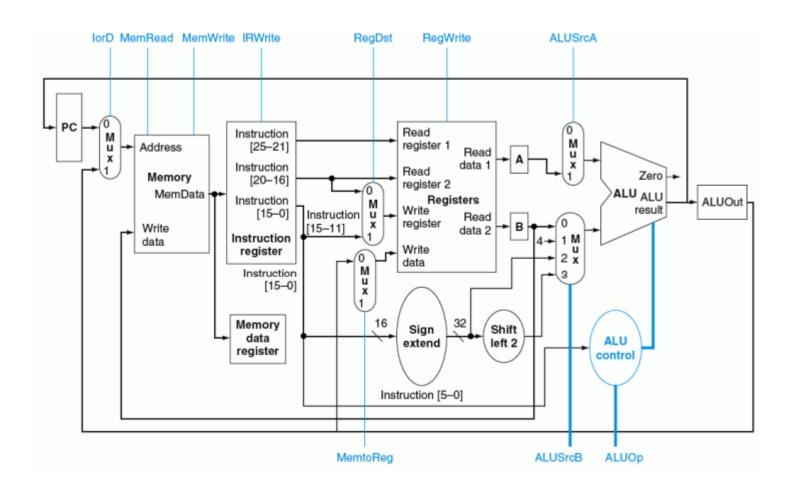
- •Maquinas de estados finitos:
  - -Um conjunto de estados e
  - -próximo estado (determinado pelo estado corrente e entradas)
  - -saídas (determinadas pelo estado corrente e entradas)

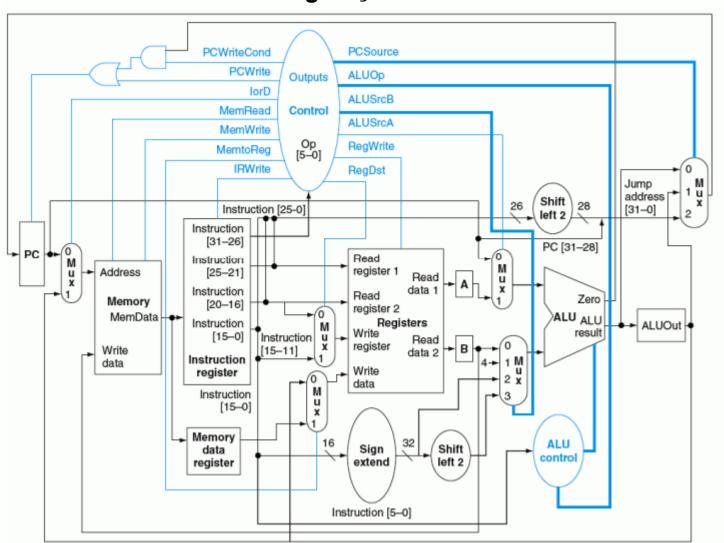


-Máquina de Moore (saídas baseadas somente no estado corrente)

- Dividir as instruções em passos, cada passo em um ciclo
  - -balanceamento entre o trabalho a ser feito
  - -restringir em cada ciclo o uso de só uma unidade funcional
- ·ao final de cada ciclo
  - -armazenar valores a serem usados nos ciclos subsequentes
  - -introduzir registradores internos adicionais







# Cinco passos da Execução

- Instruction Fetch
- Instruction Decode and Register Fetch
- Execution, Memory Address Computation, or Branch Completion
- Memory Access or R-type instruction completion
- Write-back step
- INSTRUÇÕES USAM DE 3 A 5 CICLOS!

## Passo 1: Instruction Fetch

- •Usa o PC para buscar a instrução e coloca a instrução no registrador de instrução.
- •Incrementa o PC de 4 e coloca o resultado de novo no PC.
- Pode ser sucintamente escrito usando "Register-Transfer Language" RTL

```
IR = Memory[PC];PC = PC + 4;
```

- •Nós podemos descrever os sinais de controle?
- •Qual a vantagem de atualizar o PC agora?

## Passo 2: Instruction Decode and Register Fetch

- Ler registradores rs e rt no caso de necessidade
- calcular o endereço do branch address no caso da instrução ser branch
- •RTL:

```
A = Reg[IR[25-21]];
B = Reg[IR[20-16]];
ALUOut = PC + (sign-extend(IR[15-0]) << 2);</pre>
```

- ·Nós não ativamos linhas de controle baseados no tipo de instrução
- (No nosso controle nós estamos decodificando a instrução)

# Passo 3 (depende da instrução)

•ALU executa uma das três funções, baseada no tipo da instrução

#### •Memory Reference:

```
• ALUOut = A + sign-extend(IR[15-0]);
```

#### •R-type:

ALUOut = A op B;

#### •Branch:

• if (A==B) PC = ALUOut;

# Passo 4 (R-type ou memory-access)

#### Loads e stores acesso a memória

```
MDR = Memory[ALUOut];orMemory[ALUOut] = B;
```

#### •R-type instrução terminada

```
Reg[IR[15-11]] = ALUOut;
```

·A escrita é feita no final do ciclo

## Write-back

```
•Reg[IR[20-16]]= MDR;
```

O que dizer sobre outras instruções?

## Resumo:

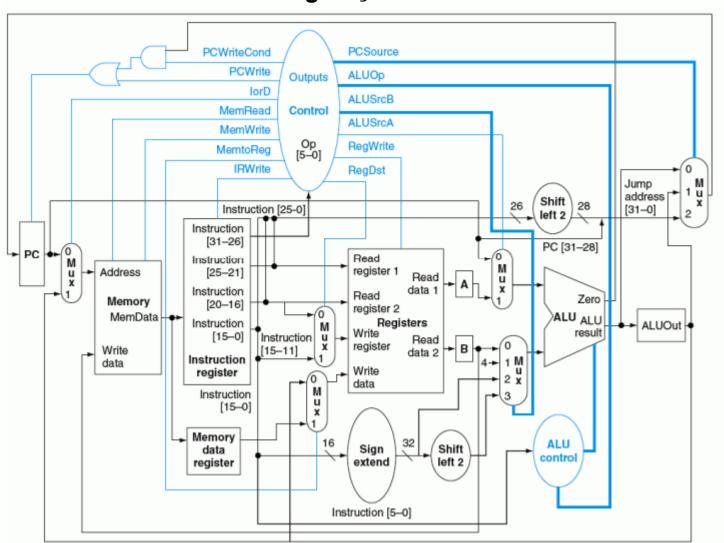
Step name	instructions	instructions	branches	jumps
Instruction fetch		IR = Memory[PC] PC = PC + 4		
Instruction decode/register fetch	A = Reg [IR[25-21]] B = Reg [IR[20-16]] ALUOut = PC + (sign-extend (IR[15-0]) << 2)			
Execution, address computation, branch/jump completion	ALUOut = A op B	ALUOut = A + sign-extend (IR[15-0])	if (A ==B) then PC = ALUOut	PC = PC [31-28] II (IR[25-0]<<2)
Memory access or R-type completion	Reg [IR[15-11]] = ALUOut	Load: MDR = Memory[ALUOut] or Store: Memory [ALUOut] = B		
Memory read completion		Load: Reg[IR[20-16]] = MDR		

## **Questões Simples**

Quantos ciclos são necessários para executar este código?

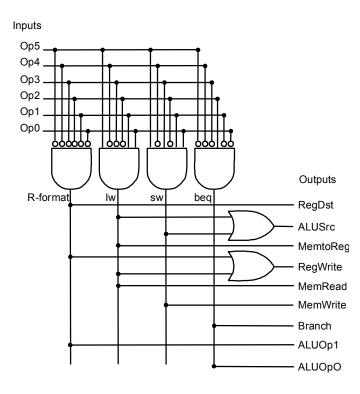
```
lw $t2, 0($t3)
lw $t3, 4($t3)
beq $t2, $t3, Label #assume não
add $t5, $t2, $t3
sw $t5, 8($t3)
Label: ...
```

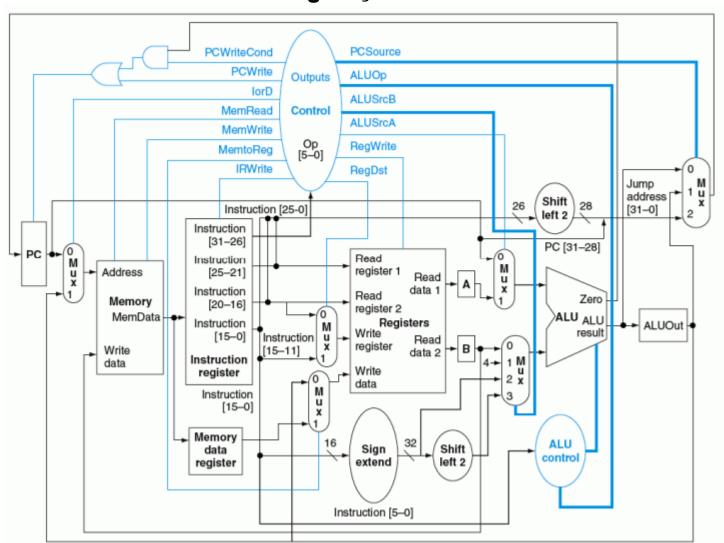
- Para onde vamos durante a execução do 8º ciclo?
- •Em qual ciclo a soma de \$t2 e \$t3 é executada?



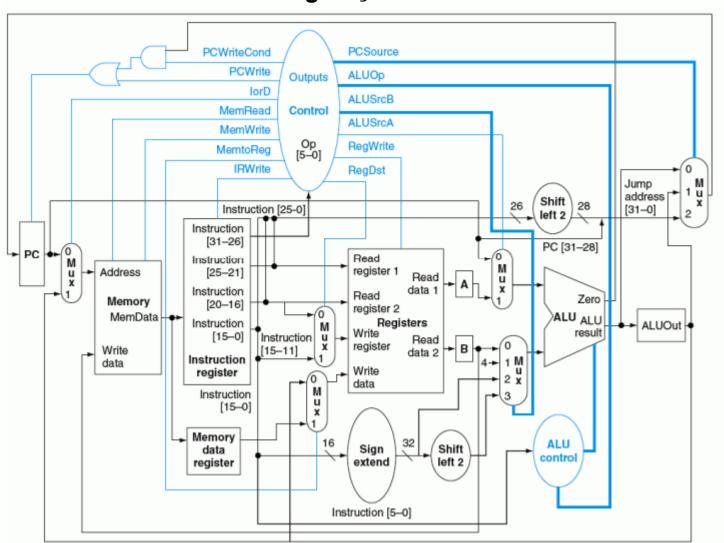
# Controle do Ciclo Único

# Tabela Verdade



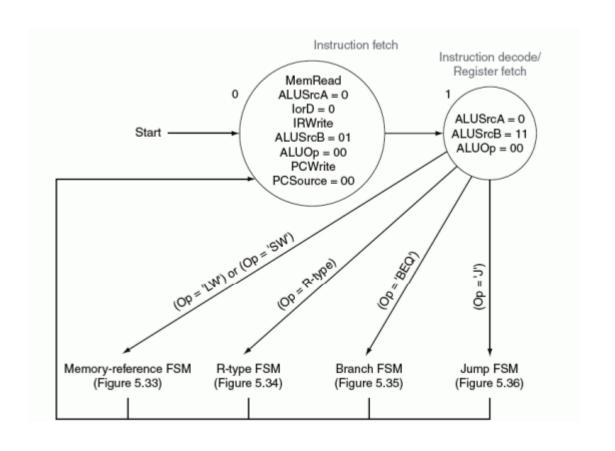


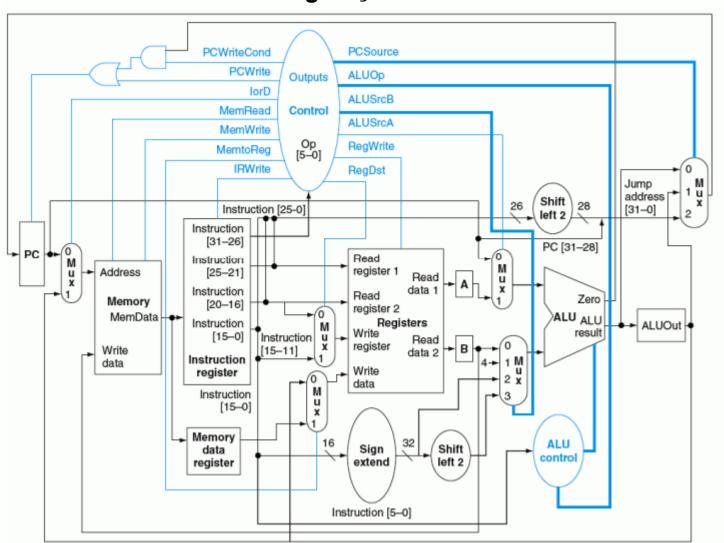
- Valores dos sinais de controle são dependentes de:
  - -Qual instrução esta sendo executada
  - -Qual passo do ciclo esta sendo processado
- Uso da informação especificada pela máquina de estados finitos
  - -especificar a máquina de estados finitos, ou
  - -usar microprogramação
- •Implementação pode ser derivada de uma especificação



## Máquina de Estados Finitos - Controle

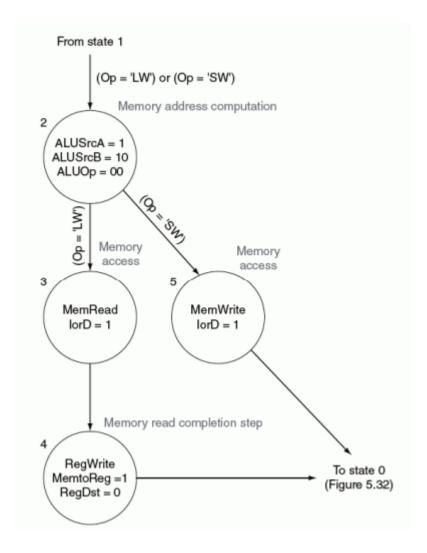
#### **Estados Iniciais**

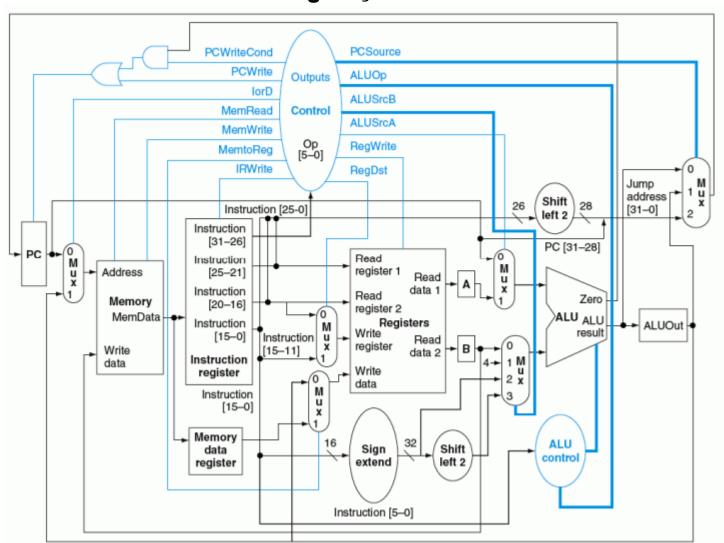




## Máquina de Estados Finitos - Controle

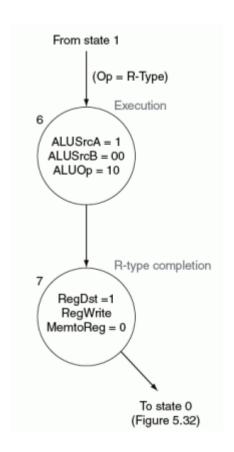
#### Acesso à Memória

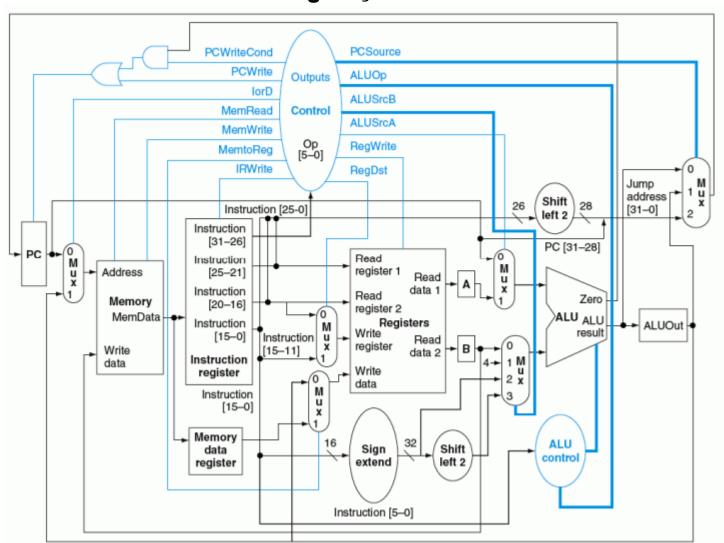




# Máquina de Estados Finitos - Controle

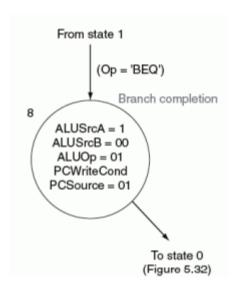
Tipo R

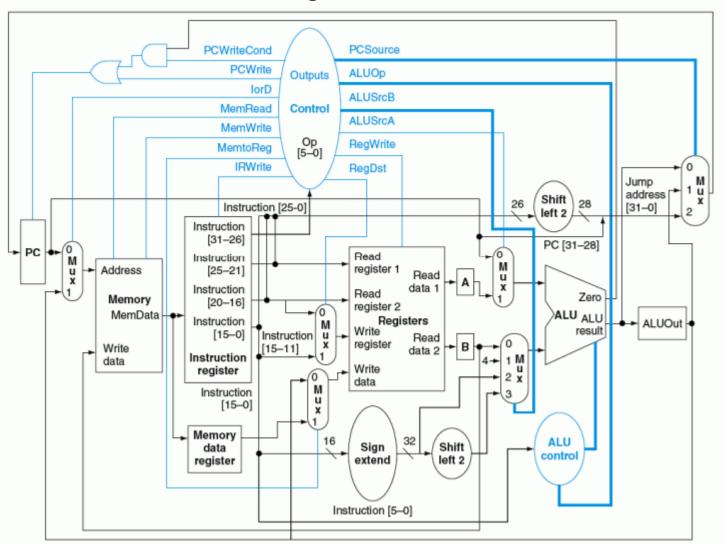




# Máquina de Estados Finitos - Controle

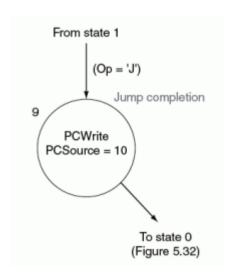
#### Branch

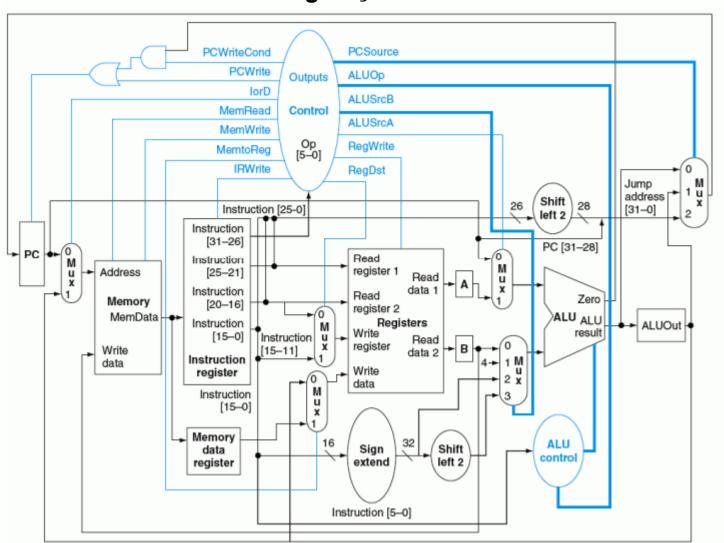




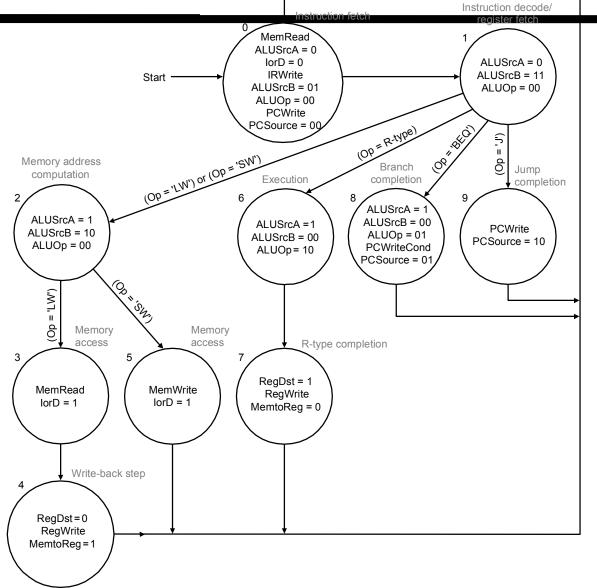
# Máquina de Estados Finitos - Controle

## Jump





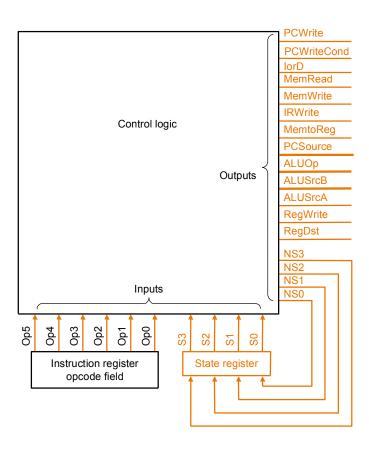
# Especificação Gráfica da FSM



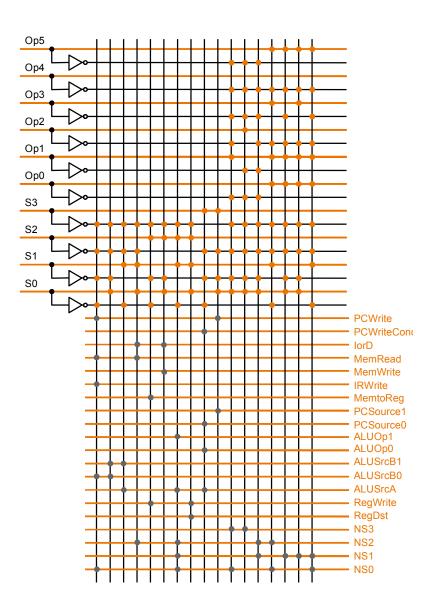
•Quantos bits nós necessitamos para especificar os estados?

# Controle Baseado em Máquina de Estados Finitos

#### •Implementação:

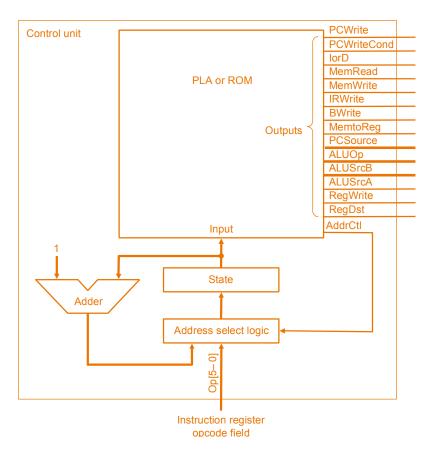


# Implementação em PLA



# Outro Estilo de Implementação

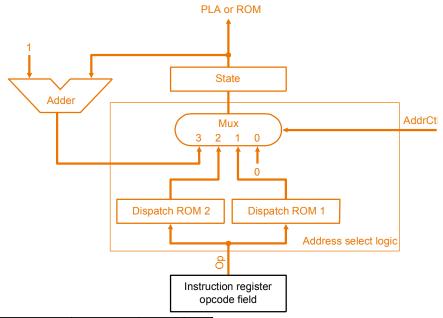
•Instruções Complexas: O próximo estado é frequentemente o estado corrente + 1



#### **Detalhes**

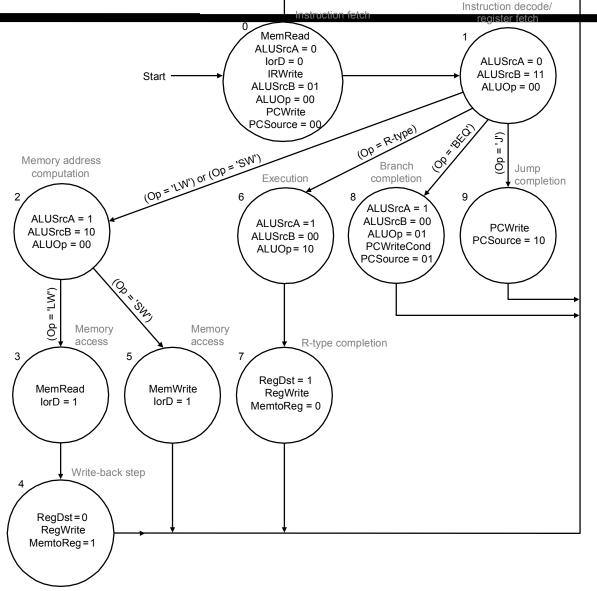
Dispatch ROM 1				
Op	Opcode name	Value		
000000	R-format	0110		
000010	jmp	1001		
000100	beq	1000		
100011	lw	0010		
101011	SW	0010		

Dispatch ROM 2				
Op	Opcode name	Value		
100011	lw	0011		
101011	SW	0101		

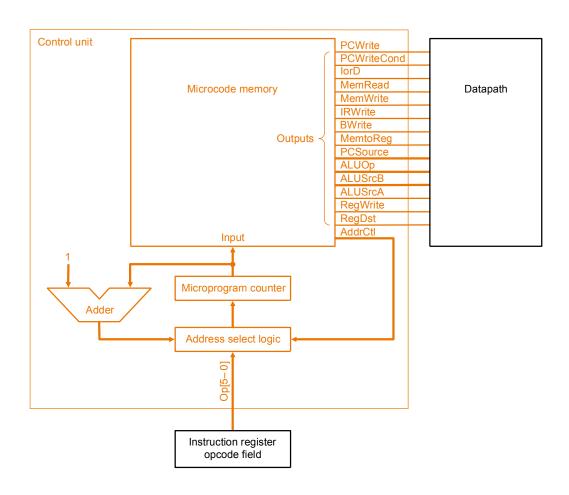


State number	Address-control action	Value of AddrCtl
0	Use incremented state	3
1	Use dispatch ROM 1	1
2	Use dispatch ROM 2	2
3	Use incremented state	3
	Replace state number by 0	0
5	Replace state number by 0	0
6	Use incremented state	3
	Replace state number by 0	0
	Replace state number by 0	0
9	Replace state number by 0	0

### Especificação Gráfica da FSM



•Quantos bits nós necessitamos para especificar os estados?



•O que são "microinstruções"?

#### •Campos da Microinstrução

Nome do campo	Função do campo
ALU Control	Especificar a operação sendo realizada pela ALU durante este clock; o resultado é sempre escrito em SaídaALU.
SRC1	Especificar a origem para o primeiro operando da ALU.
SRC2	Especificar a origem para o segundo operando da ALU.
Register Control	Especificar leitura ou escrita para o banco de registradores e a origem do valor para uma escrita.
Memory	Especificar leitura ou escrita e a origem para a memória. Para uma leitura, especifica o registrador destino.
PCWrite Control	Especificar a escrita do PC.
Sequencing	Especificar como escolher a próxima microinstrução a ser executada.

Label	ALU Control	SRC1	SRC2	Register Control	Memory	PCWrite Control	Sequencing
Fetch	Add	PC	4		Read PC	ALU	Seq
	Add	рс	Extshft	Read			Dispatch 1

Campos	Efeito
ALU Control, SRC1, SRC2	Calcula PC + 4. (O valor também é escrito em SaídaALU, embora nunca seja lido de lá.)
Memory	Busca a instrução para IR.
PCWrite Control	Faz com que a saída da ALU seja escrita no PC.
Sequencing	Vai para a próxima microinstrução.

Campos	Efeito
ALU Control, SRC1, SRC2	Armazena PC + extensão de sinal (IR[15:0]) << 2 em ALUOut.
Register Control	Usa os campos rs e rt para ler os registradores colocando os dados em A e B.
Sequencing	Usa a tabela de despacho 1 para escolher o próximo endereço de microinstrução.

Label	ALU Control	SRC1	SRC2	Register Control	Memory	PCWrite Control	Sequencing
Mem1	Add	А	Extend				Dispatch 2
LW2					Read ALU		Seq
				Write MDR			Fetch
SW2					Write ALU		Fetch

Campos	Efeito
ALU Control, SRC1, SRC2	Calcula o endereço de memória: Registro (rs) + extensão de sinal (IR[15:0]), escrevendo o resultado em SaídaALU.
Sequencing	Usa a segunda tabela de despacho para desviar para a microinstrução rotulada como LW2 ou SW2.

Campos	Efeito
Memory	Lê a memória usando SaídaALU como o endereço e escreve os dados no MDR.
Sequencing	Vai para a próxima microinstrução.

Campos	Efeito
Register Control	Escreve o conteúdo do MDR na entrada do banco de registradores especificada por rt.
Sequencing	Vai para a microinstrução rotulada como Fetch.

Campos	Efeito
Memory	Escreve na memória usando o conteúdo de SaídaALU como o endereço e o conteúdo de B como o valor.
Sequencing	Vai para a microinstrução rotulada como Fetch.

Label	ALU Control	SRC1	SRC2	Register Control	Memory	PCWrite Control	Sequencing
Rformat1	Func code	А	В				Seq
				Write ALU			Fetch

Campos	Efeito				
ALU Control, SRC1, SRC2	A ALU opera com os conteúdos dos registradores A e B, usando o campo Function para especificar a operação da ALU.				
Sequencing	Vai para a próxima microinstrução.				

Campos	Efeito
Register Control	O valor em SaídaALU é escrito na entrada do banco de registradores especificada pelo campo rd.
Sequencing	Vai para a microinstrução rotulada como Fetch.

Label	ALU Control	SRC1	SRC2	Register Control	Memory	PCWrite Control	Sequencing
BEQ1	Subt	А	В			ALUOut-cond	Fetch

Campos	Efeito				
ALU Control, SRC1, SRC2	A ALU subtrai os operandos em A e B para gerar a saída Zero.				
PCWrite Control	Faz com que o PC seja escrito usando o valor já em SaídaALU, se a saída Zero da ALU for verdadeira.				
Sequencing	Vai para a microinstrução rotulada como Fetch.				

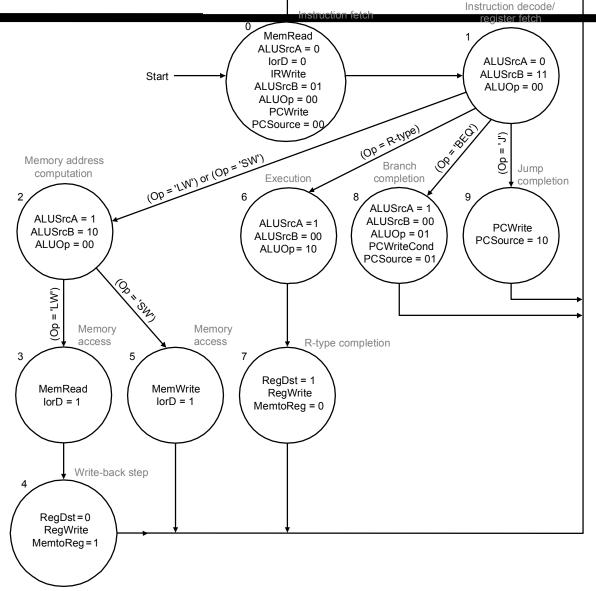
Label	ALU Control	SRC1	SRC2	Register Control	Memory	PCWrite Control	Sequencing
JUMP1						Jump Address	Fetch

Campos	Efeito				
PCWrite Control	Faz com que o PC seja escrito usando o endereço de destino de desvio.				
Sequencing	Vai para a microinstrução rotulada como Fetch.				

- •Uma metodologia de especificação
  - -apropriada para centenas de opcodes, modos, ciclos, etc.
  - -sinais especificados simbolicamente usando microinstruções

Label	ALU Control	SRC1	SRC2	Register Control	Memory	PCWrite Control	Sequencing
Fetch	Add	PC	4		Read PC	ALU	Seq
	Add	PC	Extshft	Read			Dispatch 1
Mem1	Add	А	Extend				Dispatch 2
LW2					Read ALU		Seq
				Write MDR			Fetch
SW2					Write ALU		Fetch
Rformat1	Func Code	А	В				Seq
				Write ALU			Fetch
BEQ1	Subt	А	В			ALUOut- cond	Fetch
JUMP1						Jump Address	Fetch

### Especificação Gráfica da FSM



•Quantos bits nós necessitamos para especificar os estados?

### Formato das Microinstruções

Field name	Value	Signals active	Comment
	Add	ALUOp = 00	Cause the ALU to add.
ALU control	Subt	ALUOp = 01	Cause the ALU to subtract; this implements the compare for
			branches.
	Func code	ALUOp = 10	Use the instruction's function code to determine ALU control.
SRC1	PC	ALUSrcA = 0	Use the PC as the first ALU input.
	Α	ALUSrcA = 1	Register A is the first ALU input.
	В	ALUSrcB = 00	Register B is the second ALU input.
SRC2	4	ALUSrcB = 01	Use 4 as the second ALU input.
	Extend	ALUSrcB = 10	Use output of the sign extension unit as the second ALU input.
	Extshft	ALUSrcB = 11	Use the output of the shift-by-two unit as the second ALU input.
	Read		Read two registers using the rs and rt fields of the IR as the register
			numbers and putting the data into registers A and B.
	Write ALU	RegWrite,	Write a register using the rd field of the IR as the register number and
Register		RegDst = 1,	the contents of the ALUOut as the data.
control		MemtoReg = 0	
	Write MDR	RegWrite,	Write a register using the rt field of the IR as the register number and
		RegDst = $0$ ,	the contents of the MDR as the data.
		MemtoReg = 1	
	Read PC	MemRead,	Read memory using the PC as address; write result into IR (and
		lorD = 0	the MDR).
Memory	Read ALU	MemRead,	Read memory using the ALUOut as address; write result into MDR.
		lorD = 1	
	Write ALU	MemWrite,	Write memory using the ALUOut as address, contents of B as the
		lorD = 1	data.
	ALU	PCSource = 00	Write the output of the ALU into the PC.
		PCWrite	
PC write control	ALUOut-cond	PCSource = 01,	If the Zero output of the ALU is active, write the PC with the contents
		PCWriteCond	of the register ALUOut.
	jump address	PCSource = 10,	Write the PC with the jump address from the instruction.
		PCWrite	
	Seq	AddrCtl = 11	Choose the next microinstruction sequentially.
Sequencing	Fetch	AddrCtI = 00	Go to the first microinstruction to begin a new instruction.
	Dispatch 1	AddrCtI = 01	Dispatch using the ROM 1.
	Dispatch 2	AddrCtl = 10	Dispatch using the ROM 2.

#### Codificação Formato Máximo e Mínimo

#### Sem codificação:

- –1 bit para cada operação no datapath
- -rápido, requer mais memória (lógica)
- -usado para Vax 780 400K de memória!

#### Codificação:

- -Sinais de controle são gerados pela microinstrução e lógica
- -usa menos memória, mais lento

#### •Contexto histórico do CISC:

- -Muita lógica para colocar em um único chip
- -Usa uma ROM (ou mesmo RAM) para o microcódigo
- -É fácil adicionar novas instruções

#### Microcódigo: Compromissos

- •Distinção entre especificação e implementação é por vezes nebulosa
- Vantagens da especificação:
  - -Facilidade para projetar e escrever
  - -Projeto da arquitetura e microcódigo em paralelo
- Implementação (ROM) vantagens
  - -facilidade para mudar os valores que estão na memória
  - -Pode emular outras arquiteturas
  - -Pode fazer uso de registradores internos
- Desvantagens, LENTO pois:
  - O controle é implementado no mesmo chip do processador

#### Figura Descritiva

