

Estrutura de Dados

Ordenação: Shellsort

Professores: Luiz Chaimowicz e Raquel Prates

Introdução

- Proposto por Donald Shell em 1959.
- Extensão do algoritmo de ordenação inserção.
 - Alto custo de movimentação de elementos
 - Como melhorar isso?

Método Inserção

```
void Insercao(Item *v, int n) {  
    int i, j;  
    Item aux;  
    for (i = 1; i < n; i++) {  
        aux = v[i];  
        j = i - 1;  
        while ((j >= 0) && (aux.Chave < v[j].Chave)) {  
            v[j + 1] = v[j];  
            j--;  
        }  
        v[j + 1] = aux;  
    }  
}
```

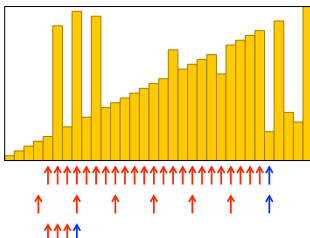
6 5 3 1 8 7 2 4

Motivação

- Problema do método de inserção
 - Troca itens adjacentes para determinar o ponto de inserção.
 - Qual é o pior caso?
 - São efetuadas $n - 1$ comparações e movimentações quando o menor item está na posição mais à direita no vetor.
- Shell sort contorna este problema **permitindo trocas de registros distantes** um do outro.

Beginning with large values of h , this rearrangement allows elements to move long distances in the original list, reducing large amounts of disorder quickly, and leaving less work for smaller h -sort steps to do.

Motivação



```
while ((j >= 0) && (aux.Chave < v[j].Chave)) {  
    v[j + 1] = v[j];  
    j--;  
}
```

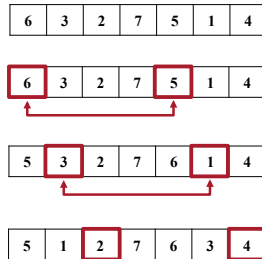
11 comp.
24 comp.

Algoritmo

- Os itens separados de h posições são rearranjados.
- Todo h -ésimo item leva a uma sequência ordenada.
- Tal sequência é dita estar h -ordenada.
- Quando $h=1$, o algoritmo é equivalente ao algoritmo de inserção

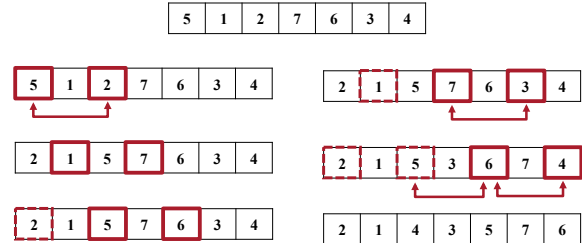
Exemplo

■ $h = 4$



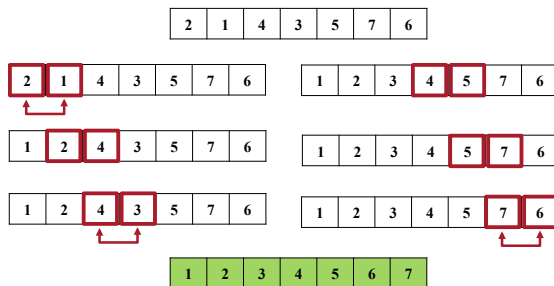
Exemplo

■ $h = 2$



Exemplo

■ $h = 1$



Escolha do h

■ Sequência para h :

$$h(s) = 1, \text{ para } s = 1$$

$$h(s) = 3h(s-1) + 1 \text{ para } s > 1$$

■ A sequência corresponde a 1, 4, 13, 40, 121, 364, 1093, 3280, ...

- Knuth (1973, p. 95) mostrou experimentalmente que esta sequência é difícil de ser batida por mais de 20% em eficiência.

ShellSort

```
void Shellsort (Item* A, int n) {
    int i, j;
    int h = 1;
    Item aux;

    do /* calcula o h inicial */
        h = h * 3 + 1;
    while (h < n);

    do {
        h = (h-1)/3; /* atualiza o valor de h */
        for (i = h; i < n; i++) {
            aux = A[i]; j = i;

            /* efetua comparações entre elementos com distância h */
            while (A[j-h].Chave > aux.Chave) {
                A[j] = A[j-h]; j -= h;
                if (j < h) break;
            }
            A[j] = aux;
        }
    } while (h != 1);
}
```

ShellSort

■ **Análise**

- A razão da eficiência do algoritmo ainda não é completamente conhecida.
- A complexidade depende da escolha da sequência de incrementos
- Existem várias possibilidades com diferentes resultados. Mas há algumas regras básicas:
 - Por exemplo, cada incremento não deve ser múltiplo do anterior
- De qualquer forma, a análise de complexidade do shellsort leva a problemas matemáticos complexos

ShellSort

■ Análise

- Conjecturas referente ao número de comparações para a sequência de Knuth:

Conjectura 1: $C(n) = O(n^{1.25})$

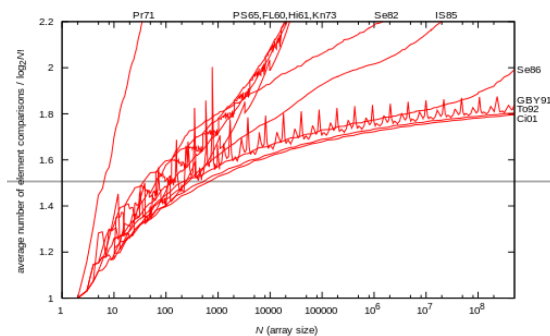
Conjectura 2: $C(n) = O(n (\ln n)^2)$

Shellsort complexity and gap sequences

General term ($k \geq 1$)	Concrete gaps	Worst-case time complexity	Author and year of publication
$\left\lfloor \frac{N}{2^k} \right\rfloor$	$\left\lfloor \frac{N}{2} \right\rfloor, \left\lfloor \frac{N}{4} \right\rfloor, \dots, 1$	$\Theta(N^2)$ i.e. g. when $N = 2^p$	Shell, 1959 ^[4]
$2^k - 1$	1, 3, 7, 15, 31, 63, ...	$\Theta\left(N^{\frac{3}{2}}\right)$	Hibbard, 1963 ^[9]
Successive numbers of the form $2^k 3^l$ (3-smooth numbers)	1, 2, 3, 4, 6, 8, 9, 12, ...	$\Theta(N \log^2 N)$	Pratt, 1971 ^[11]
$\frac{3^k - 1}{2}$, not greater than $\left\lfloor \frac{N}{3} \right\rfloor$	1, 4, 13, 40, 121, ...	$\Theta\left(N^{\frac{3}{2}}\right)$	Pratt, 1971 ^[11] Knuth, 1973 ^[5]
$\left\lceil \frac{1}{5} \left(9 \cdot \left(\frac{9}{4} \right)^{k-1} - 4 \right) \right\rceil$	1, 4, 9, 20, 46, 103, ...	Unknown	Tokuda, 1992 ^[14]

Tokuda's sequence, defined by the simple formula $h_k = \lceil H'_k \rceil$, where $H'_k = 2.25H'_{k-1} + 1$, $H'_1 = 1$, can be recommended for practical applications.

Shellsort: experimental comp. complexity



ShellSort

■ Vantagens:

- Shellsort é uma boa opção para arquivos de tamanho moderado.
- Sua implementação é simples e requer uma quantidade de código pequena.
- In-place e adaptável
- Não realiza chamadas recursivas (não usa *call stack*)

■ Desvantagens:

- O tempo de execução do algoritmo é sensível à escolha do tamanho do *gap*
- Análise de complexidade: dependendo do *gap*, ainda é um problema em aberto
- O método não é estável.

Exercícios

1. Mostre um exemplo de entrada que demonstra que o método de ordenação seleção não é estável.
2. Mostre um exemplo que demonstra que o Shellsort é instável para sequência $h=1,2$.
3. O método da bolha não é adaptável, altere o código para que ele se torne adaptável.
4. Qual dos métodos: bolha, inserção e seleção executa menos comparações para um vetor de entrada contendo valores idênticos.