

Const int MPU = 0x68; Endereço I2C do sensor
Who-Am-I → Power-On-Reset

Wire.write (0x6B); → Vai para o Registro 6B

Wire.write (0); → Bit [2:0] → Seleciona o clock
→ Bit 3 → Pode desabilitar sensor de temperatura

Registros

Escolha do fundo de Escala

1B	Gyro_Config
1C	ACCE_Config



Gravar o fundo de Escala Desejado

Gravação feita nos Bit 3 e 4

Ex: Wire.write (0b00011000);

Registros que recebem os dados

Cada parametro contém 16bits, que são escritos em 2 registros de 8bits, para obter todos os dados é necessário solicitar a transmissão de 14 registros, começando no 3B e terminando no 48.

3B	ACCEL_Xout_H	[15:8]
3C	ACCEL_Xout_L	[7:0]

⋮

47	Gyro_Zout_H	[15:8]
48	Gyro_Zout_L	[7:0]

Linha que solicita os dados

Wire.write (0x3B)

Wire.requestFrom (MPU, 14, true)

Armazenamento dos dados na variáveis

Linha de código

Ex Acc X = Wire.read() << 8 | Wire.read();
↳ escreve na variável ↳ ler registro ↳ ler registro ↳ concatena ↳ pula 8 bits