# Zusammenfassung

 ${\it Maschinelles \ Lernen} \\ {\it WS \ 19/20}$ 

November 26, 2019

# Grundlagen

#### 1.1 Lineare Algebra

## 1.1.1 Skalarprodukt

- Vektoren  $x, y \in \mathbb{R}^n$ :  $x \circ y = \sum_{i=1}^n x_i \cdot y_i = x^T y$  $-\begin{bmatrix} 1\\2 \end{bmatrix} \circ \begin{bmatrix} 3\\4 \end{bmatrix} = 1 \cdot 3 + 2 \cdot 4 = 11$ 

### 1.1.2 Vektornorm

 $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  mit

- $f(x) = 0 \Rightarrow x = 0$
- $f(x+y) \le f(x) + f(y)$  (Dreiecksgleichung)
- $f(\alpha x) = |\alpha| f(x)$
- $L_1$ -Norm:  $||x||_1 = \sum_i |x_i|$   $L_2$ -Norm:  $||x||_2 = \sqrt{\sum_i x_i^2}$  (euklidische Norm)

#### Matrizen 1.1.3

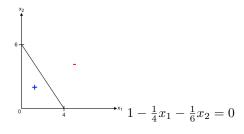
- m Zeilen und n Spalten  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} A_{11} & \dots & A_{1n} \\ A_{m1} & \dots & A_{mn} \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \end{bmatrix}$   $- \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} g & h \\ i & j \\ k & l \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ag + bi + ck & ah + bj + cl \\ dg + ei + fk & dh + ej + fl \end{bmatrix}, I = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ 

$$-\begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} g & h \\ i & j \\ k & l \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ag+bi+ck & ah+bj+cl \\ dg+ei+fk & dh+ej+fl \end{bmatrix}, I = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

-  $A^{-1}A = I$  (Matrizen mit linear abhängigen Zeilen oder Spalten (niedriger Rang) sind nicht invertierbar)

# Hyperebene

- $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$  erfüllen Gleichung  $w_0 + w_1 x_1 + w_2 x_2 + \dots + w_d x_d = 0 \ (w_0 + w^T x_d = 0)$
- d = 1: Skalar  $(w_0 + w_1x_1)$ , d = 2: Gerade  $(w_0 + w_1x_1 + w_2x_2)$ , d = 3: Ebene
- Für einen Punkt x entscheidet das Vorzeichen  $sgn(w_0 + w^T x) \in \{-1, 0, 1\}$  auf welcher Seite der Hyperebene er liegt (bzw. ob er auf ihr liegt)



2

#### 1.2 **Analysis**

#### 1.2.1 Kettenregel

- Wenn z von y und y von x abhängt, dann gilt:  $\frac{dz}{dx} = \frac{dz}{dy} \frac{dy}{dx}$   $f(x) = g(h(x)) = \frac{1}{2} \cdot (x_1 x_2)^2 \rightarrow g(x) = \frac{1}{2} x^2$  und  $h(x) = x_1 x_2$   $\frac{df}{dx_2} = \frac{dg}{dh} \frac{dh}{dx^2} = h(x)(-1) = -(x_1 x_2) = x_2 x_1$

## Partielle Ableitung

$$f(x) = 2x_1^3 - 5x_2^2 + 3$$
,  $\frac{df}{dx_1} = 6x_1^2$ ,  $\frac{df}{dx_2} = -10x_2$ 

### 1.2.3 Gradient

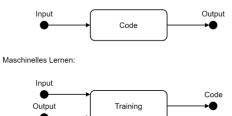
$$\nabla f = \begin{bmatrix} \frac{df}{dx_1} \\ \vdots \\ \frac{df}{dx_n} \end{bmatrix}, f(x) = 2x_1^3 - 5x_2^2 + 3, \nabla f = \begin{bmatrix} 6x_1^2 \\ -10x_2 \end{bmatrix}$$

#### 1.3 Was ist maschinelles Lernen

#### 1.3.1Paradigmenwechsel

Es ist schwierig, den entsprechenden Programmcode manuell zu schreiben, daher wird ein anderes Paradigma verwendet:

Traditionelle Programmierung:



Drei verschiedene Lernmethoden

- Überwachtes Lernen (Supervised Learning)
- Unüberwachtes Lernen (*Unsupervised Learning*)
- Bestärkendes Lernen (Reinforcement Learning)

## 1.4 Überwachtes Lernen

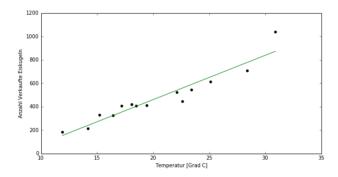
- Ziel: finden einer Funktion  $f:X\to Y$  wobei X auch Features / Prädiktoren und Y auch Responses genannt werden
- $X = \mathbb{R}^d$  (d-dimensionaler Vektorraum) mit  $d \in \mathbb{N}$
- Eine perfekte Abbildung ist nicht möglich, es treten reduzierbare Fehler (z.B. durch eine bessere Funktion f) und nicht reduzierbare Fehler (z.B. Messfehler in Eingabedaten) auf
  - Vorhersage: y = f(x) optimieren wobei f auch Blackbox sein kann
  - Inferenz: Interpretierbarkeit von f steht im Vordergrund (Welche Prädiktoren sind für welche Response verwantwortlich)
  - Parametrische Methoden: Annahme einer parametrisierten Struktur von f dessen Parameter mit Hilfe von Daten bestimmt werden
  - ullet Nicht-parametrische Methoden: Keine Annahme einer Struktur von f sondern möglichst direkte Definition mit Hilfe von Daten
- Menge X und Y bekannt, genaue Abbildung f kann aber nur anhand von Beispielen  $D=\{(x^i,y^i)|x^i\in X,y^i\in Y,1\leq i\leq n\}$  (Trainingsdatensatz bzw. gelabelte Daten) erahnt werden

### 1.4.1 Beispiel Klassifikation

- Wenn Y diskrete Menge  $\{C_1,...,C_k\}$  für  $k\in\mathbb{N}$  dann handelt es sich um ein Klassifikationsproblem,  $C_1,...,C_k$  sind dann Klassen / Kategorien
- |Y| = 2 (Binäre Klassifikation) mit  $f : \mathbb{R} \to \{\text{angenehm}, \text{unangenehm}\}$  (Temperaturklassifikation)
- |Y| = 5 (*Mehrklassen*-Klassifikation) mit  $f : \mathbb{R} \to \{\text{frostig, kalt, angenehm, warm, heiß} \}$

### 1.4.2 Beispiel Regression

- Wenn Ykontinuierliche Menge, d.h.  $Y\subseteq \mathbb{R},$ dann handelt es sich um ein Regressionsproblem
- Interesse an quantitativen Aussagen



- Ausgabemenge Y kann auch mehrdimensional sein (z.B. {gut, schlecht} × {günstig, normal, teuer})

## 1.5 Unüberwachtes Lernen

- Mehrwert erhalten ohne Zuhilfenahme von gelabelten Daten
- Man geht von Menge an Daten  $D=\{x^i|x^i\in X, 1\leq i\leq n\}$  aus und versucht mehr über Beschaffenheit von X herauszufinden
- z.B. Verteilung von X bei Sprachmodellen, Dimensions reduktion zur Verbesserung von überwachten Lernverfahren

# 1.6 Datenvisualisierung

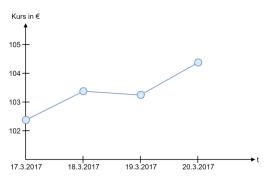


Abbildung 6: Beispiel eines Liniendiagramms.

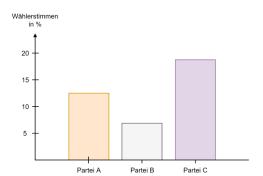
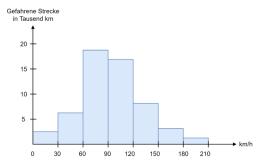


Abbildung 7: Beispiel eines Balkendiagramms.



Verkaufte
Wasserflaschen

200

150

50

50

50

10 15 20 25 30 35 Temperatur
in °C

Abbildung 8: Beispiel eines Histogramms – eines speziellen Balkendiagramms.

Abbildung 9: Beispiel eines Streudiagramms.

# 1.7 Datenvorverarbeitung

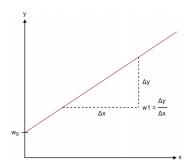
Bevor ein Modell erstellt und trainiert werden kann, müssen Daten durch

- Auswahl: Nur für den Anwendungsfall relevante Daten verwenden
- $\bullet$  Aufbereitung
  - Dateiformat (Tabellen, BigData)
  - Bereinigung von unvollständigen oder ungültigen Daten
  - Repräsentative Auswahl bei langer Laufzeit / großem Speicheraufwand
- Transformation
  - Features in geeigneten Wertebereich bringen ([0, 1])
  - Zerlegen in sinnvolle Features
  - Aggregation mehrerer Features

# Lineare Regression

#### Lineare Regression im Eindimensionalen 2.0.1

- $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  mit  $f_w(x) = w_1x + w_0$   $w = (w_0, w_1)^T \in \mathbb{R}^2$  sind die *Parameter* des Modells



- Wie mit Daten  $D=\{(x^i,y^i)\in\mathbb{R}^2|1\leq i\leq n\}$  die besten Parameter von f
- Quadratischen Fehler (Residual Sum of Squares) mit  $RSS(w) = \sum_{i=1}^n (y^i f_w(x^i))^2$  bestimmen

