

空气与气体动力学

张科

回顾：

$$\frac{d\rho}{\rho} = \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial \rho}{\partial P} \right)_T dP + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial \rho}{\partial T} \right)_P dT$$

1.理想流体、流体可压缩性、热膨胀性、完全气体

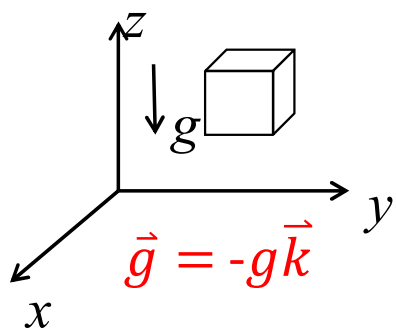
2.流体受力分类、量纲与单位

3.静平衡微分方程 $\frac{dp}{dz} = -\rho g$ 、均质流体平衡方程 $(p_2 - p_1) = -\rho g(z_2 - z_1)$ 、大气压强变化

4.测压计应用、绝对压强、计示压强、真空压强

2.5 非惯性系中均质流体的相对平衡（刚体运动）

惯性系 ($\vec{a} = 0$ static fluid)



$$\begin{aligned} \frac{\partial p}{\partial x} &= 0 \\ \frac{\partial p}{\partial y} &= 0 \\ \frac{\partial p}{\partial z} &= -\rho g \end{aligned}$$

单位体积压力 $p \cdot u \cdot v$

单位体积重力

向量方程：
$$\frac{\partial p}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial p}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial p}{\partial z} \vec{k} = -\rho g \vec{k} = \rho \vec{g}$$

$$\vec{\nabla} \left(\frac{\partial}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial}{\partial z} \vec{k} \right) p = \rho \vec{g}$$

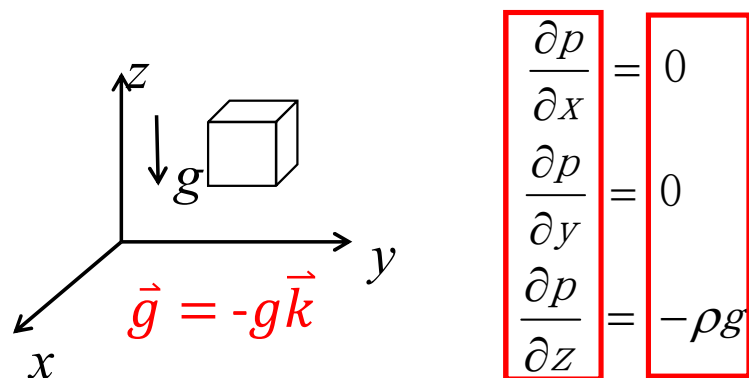
单位体积压力 $\vec{\nabla} p = \rho \vec{g}$ 单位体积重力

$$\Sigma \vec{F} = -\vec{\nabla} p + \rho \vec{g} = 0$$

2.5 非惯性系中均质流体的相对平衡（刚体运动）

惯性系 ($\vec{a} = 0$ static fluid)

非惯性系 ($\vec{a} \neq 0$ rigid body motion)



单位体积压力 p.u.v

单位体积重力

向量方程：
$$\frac{\partial p}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial p}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial p}{\partial z} \vec{k} = -\rho g \vec{k} = \rho \vec{g}$$

$$\vec{\nabla} \left(\frac{\partial}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial}{\partial z} \vec{k} \right) p = \rho \vec{g}$$

单位体积压力 $\vec{\nabla} p = \rho \vec{g}$ 单位体积重力

$$\sum \vec{F} = -\vec{\nabla} p + \rho \vec{g} = 0$$

$$\sum \vec{F} = M \vec{a}$$

单位体积力
$$-\vec{\nabla} p + \rho \vec{g} = \rho \vec{a}$$

x方向：
$$-\frac{\partial p}{\partial x} + \rho g_x = \rho a_x$$

y方向：
$$-\frac{\partial p}{\partial y} + \rho g_y = \rho a_y$$

z方向：
$$-\frac{\partial p}{\partial z} + \rho g_z = \rho a_z$$

笛卡尔坐标系：
$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial}{\partial z} \vec{k}$$

圆柱体坐标系：
$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial r} \vec{e}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \vec{e}_\theta + \frac{\partial}{\partial z} \vec{k}$$

是否理解惯性系、非惯性系下流体平衡微分方程表述及各项含义？

！需要深刻理解掌握！

- ☐ A 是
- ☐ B 否
- ☐ C 还需课后复习

提交

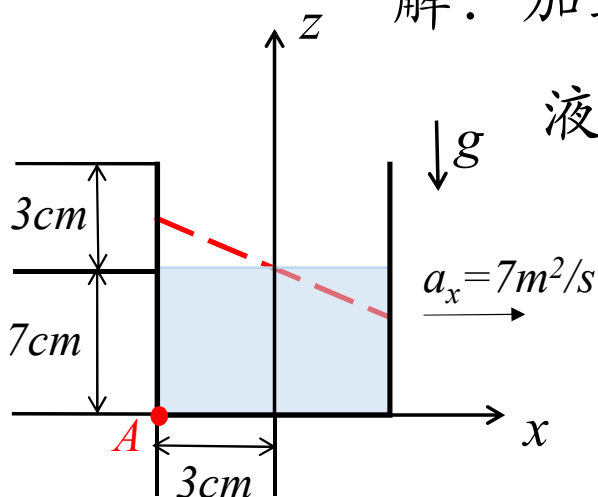
2.5非惯性系中均质流体的相对平衡（刚体运动）

例题 1. 方形容器内为水，容器高10cm，宽6cm，水原高7cm。先容器以 $7m^2/s$ 向x正向加速。问：

$$-\vec{\nabla}p + \rho\vec{g} = \rho\vec{a}$$

(1) 水是否会溢出？ (2) 求点A压强 p_A 。 紧扣方程（物理定理）！

解：加速后水面变为虚线所示，和原液面交与中心点。



液体內，x方向： $-\frac{\partial p}{\partial x} + \rho g_x = \rho a_x$,

$$g_x=0 \rightarrow -\frac{\partial p}{\partial x} = \rho a_x \quad (1)$$

z方向： $-\frac{\partial p}{\partial z} + \rho g_z = \rho a_z$,

$$g_z=-g, a_z=0 \rightarrow -\frac{\partial p}{\partial z} = \rho g \quad (2)$$

$$(1)+(2) \rightarrow dp = \frac{\partial p}{\partial x} dx + \frac{\partial p}{\partial z} dz = -\rho a_x dx - \rho g dz$$

2.5非惯性系中均质流体的相对平衡（刚体运动）

例题 1. 方形容器内为水，容器高10cm，宽6cm，水原高7cm。先容器以 $7m^2/s$ 向x正向加速。问：

$$-\vec{\nabla}p + \rho\vec{g} = \rho\vec{a}$$

(1) 水是否会溢出？ (2) 求点A压强 p_A 。

解：

$$dp = -\rho a_x dx - \rho g dz$$

$$\int_{p_{ref}}^p dp = \int_{x_{ref}}^x -\rho a_x dx - \int_{z_{ref}}^z \rho g dz$$

$$ref @ x = 0, z = h_0 = 7cm, p = p_{atm} :$$

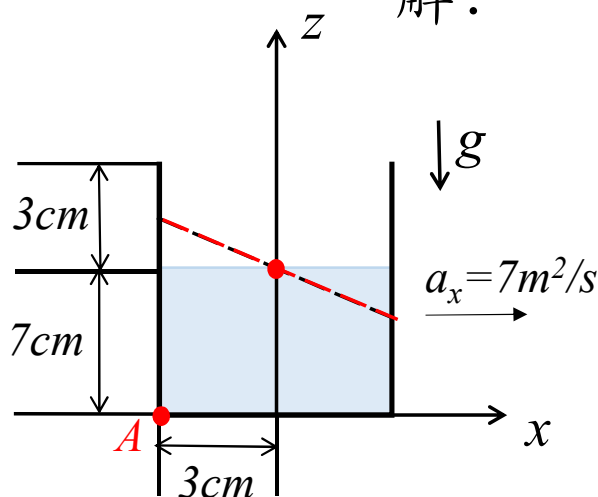
$$p - p_{atm} = -\rho a_x x - \rho g(z - h_0)$$

任意点压强！

加速后液面上: $p = p_{atm}$ →

$$0 = -\rho a_x x - \rho g(z - h_0)$$

$$z = h_0 - \frac{a_x}{g} x \quad \text{液面曲线方程！}$$



2.5非惯性系中均质流体的相对平衡（刚体运动）

例题 1. 方形容器内为水，容器高10cm，宽6cm，水原高7cm。先容器以 $7m^2/s$ 向x正向加速。问：

$$-\vec{\nabla}p + \rho\vec{g} = \rho\vec{a}$$

(1) 水是否会溢出？ (2) 求点A压强 p_A 。

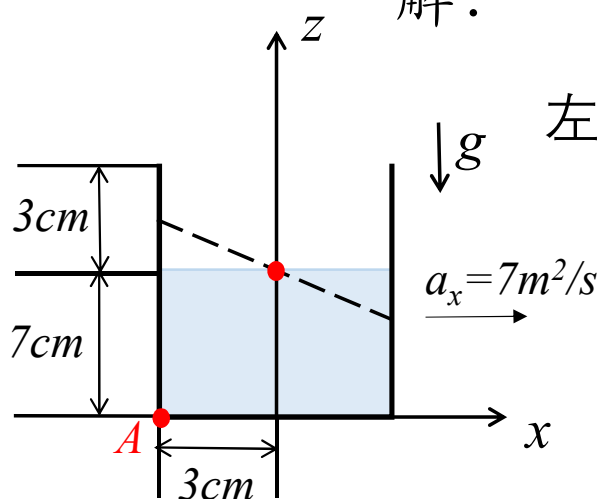
$a_x = ??$ 刚好溢出？

解：

$$z = h_0 - \frac{a_x}{g}x \quad \text{液面曲线方程！}$$

不溢出！

$$\text{左壁 } x = -3cm \text{ 处： } z_{\max} = 7cm - \frac{a_x}{g}(-3cm) = 9.14cm < 10cm$$



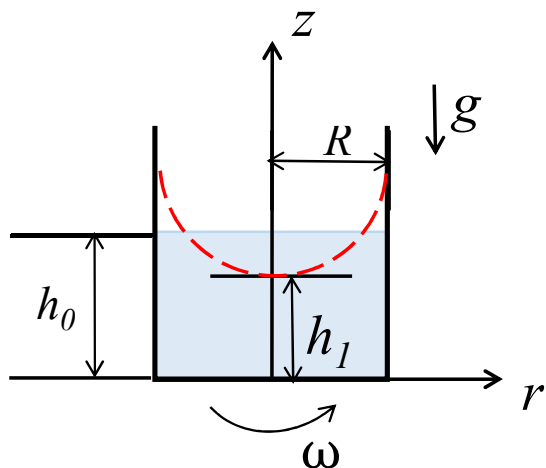
$$p - p_{atm} = -\rho a_x x - \rho g(z - h_0) \quad \text{任意点压强！}$$

$$A \text{ 点： } x = -3cm, z = 0$$

$$\begin{aligned} p &= p_{atm} - \rho a_x x - \rho g(z - h_0) \\ &= p_{atm} - \rho a_x(-3) - \rho g(0 - 7) \\ &= 694(Pa) \end{aligned}$$

2.5 非惯性系中均质流体的相对平衡（刚体运动）

等角速度旋转。 已知： h_0, ω, R 。 求： h_l ， 曲面表达式。



解： $-\vec{\nabla}p + \rho\vec{g} = \rho\vec{a}$

$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial r} \vec{e}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \vec{e}_\theta + \frac{\partial}{\partial z} \vec{k}, \quad \vec{g} = -g\vec{k}, \quad \vec{a} = -\omega^2 r \vec{e}_r$$

$$-\left(\frac{\partial p}{\partial r} \vec{e}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial p}{\partial \theta} \vec{e}_\theta + \frac{\partial p}{\partial z} \vec{k}\right) - \rho g \vec{k} = -\rho \omega^2 r \vec{e}_r$$

$$r \text{ 方向： } -\frac{\partial p}{\partial r} = -\rho \omega^2 r, \quad \frac{\partial p}{\partial r} = \rho \omega^2 r \quad ①$$

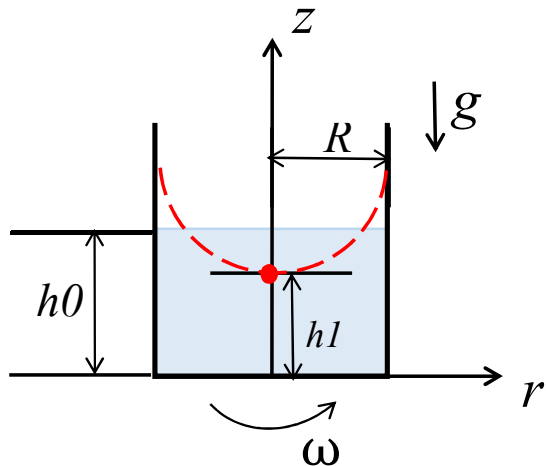
$$\theta \text{ 方向： } -\frac{1}{r} \frac{\partial p}{\partial \theta} = 0, \quad \frac{\partial p}{\partial \theta} = 0 \quad ②$$

$$z \text{ 方向： } -\frac{\partial p}{\partial z} - \rho g = 0, \quad \frac{\partial p}{\partial z} = -\rho g \quad ③$$

$$①+②+③ \rightarrow dp = \frac{\partial p}{\partial r} dr + \frac{\partial p}{\partial \theta} d\theta = \rho \omega^2 r dr - \rho g dz$$

2.5非惯性系中均质流体的相平衡(刚体运动)

等角速度旋转. 已知: h_0, ω, R 。求: h_1 , 曲面表达式。



解: $dp = \rho\omega^2 r dr - \rho g dz$

$$\int_{p_{ref}}^p dp = \int_{r_{ref}}^r \rho\omega^2 r dr - \int_{z_{ref}}^z \rho g dz$$

$$p - p_{ref} = \rho\omega^2/2 (r^2 - r_{ref}^2) - \rho g(z - z_{ref})$$

ref@ $r = 0, z = h_1, p = p_{atm}$ (曲面最低点) :

$$p - p_{atm} = \rho\omega^2 r^2/2 - \rho g(z - h_1) \quad \textcircled{1} \text{ 液体内部压强分布 } p(r, z)$$

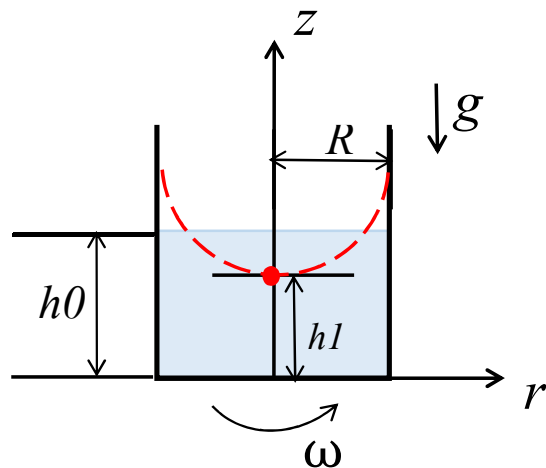
自由面上 $p = p_{atm}$: $0 = \rho\omega^2 r^2/2 - \rho g(z - h_1)$

$$z = h_1 + \omega^2 r^2/2g$$

② 自由面表达式 h_1 ? ?

2.5非惯性系中均质流体的相平衡(刚体运动)

等角速度旋转. 已知: h_0, ω, R 。求: h_1 , 曲面表达式。



解: $z = h_1 + \omega^2 r^2 / 2g$ ② 自由面表达式 h_1 ? ?

$$V_{\text{before}} = V_{\text{after}}$$

$$\pi R^2 h_0 = \int_0^R 2\pi r z dr$$

$$= \int_0^R 2\pi r \left(h_1 + \frac{\omega^2 r^2}{2g} \right) dr$$

$$= 2\pi \left(h_1 \frac{r^2}{2} + \frac{\omega^2 r^4}{8g} \right) \Big|_0^R$$

$$= \pi R^2 h_1 + \frac{\pi \omega^2 R^4}{4g}$$

$$h_1 = h_0 - \frac{\omega^2 R^2}{4g} \quad \text{③}$$

$$-\vec{\nabla} p + \rho \vec{g} = \rho \vec{a}$$

$$\text{②} + \text{③} \rightarrow z = h_0 - \frac{\omega^2 R^2}{2g} \left(\frac{1}{2} - \frac{r^2}{R^2} \right)$$

是否理解掌握微分方程求解，及含义？

- ☐ A 是
- ☐ B 否
- ☐ C 还需课后复习

提交

作业：

P68 . 2.26, 2.28

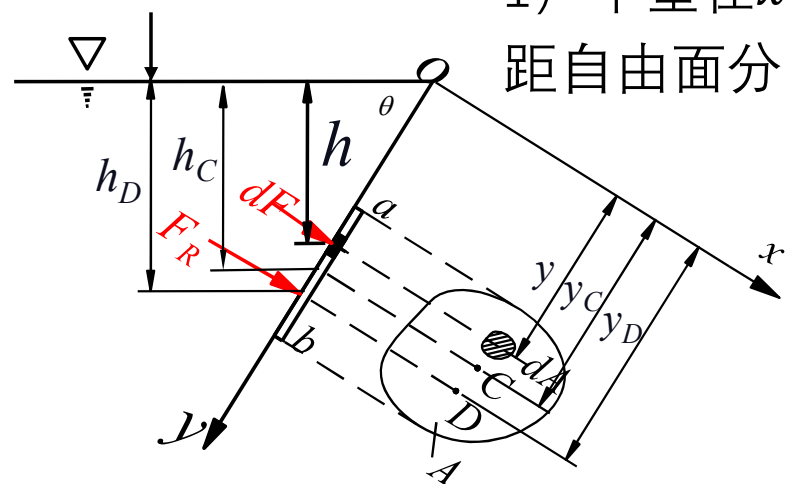
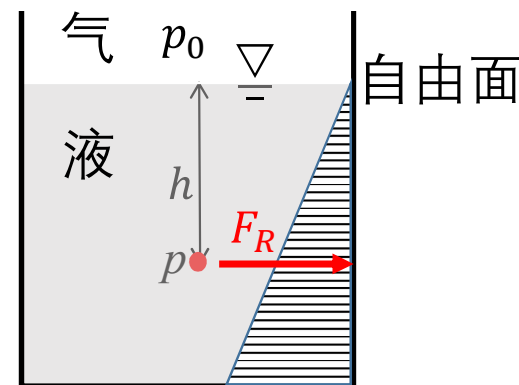
多多练习！

2.6 流体对平壁作用力

液体中任一点压强： $p_{abs} = p_0 + \rho gh$

若 $p_0 = p_{atm}$, $p_{gage} = \rho gh$

壁面受力？合力大小，方向，作用点？



1) 平壁在 xy 平面，几何中心为 $C(x_c, y_c)$ ，合力作用点 $D(x_d, y_d)$ ，距自由面分别为 h_C, h_D 。

取微元面 $dA(dx, dy)$ ，距自由面 h 。

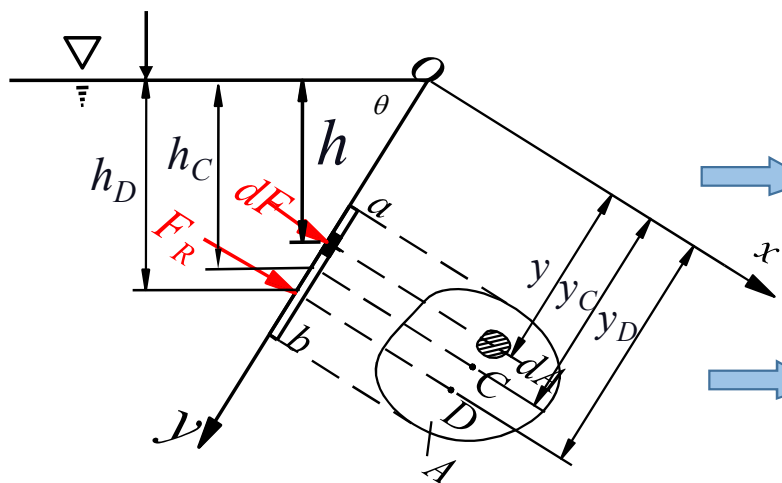
$$dF = p dA = (p_0 + \rho gh) dA$$

$$F_R = \int_A dF = \int_A (p_0 + \rho gh) dA$$

$$= \int_A p_0 dA + \int_A \rho gh dA$$

$$= p_0 A + \int_A \rho gh dA$$

2.6 流体对平壁作用力



$$F_R = p_0 A + \int_A \rho g h dA \quad h = y \sin \theta$$

$$\begin{aligned} F_R &= p_0 A + \int_A \rho g y \sin \theta dA \\ &= p_0 A + \rho g \sin \theta \int_A y dA \end{aligned}$$

$$\int_A y dA = y_c A$$

面积A对ox轴的静矩

y_c 为形心y坐标

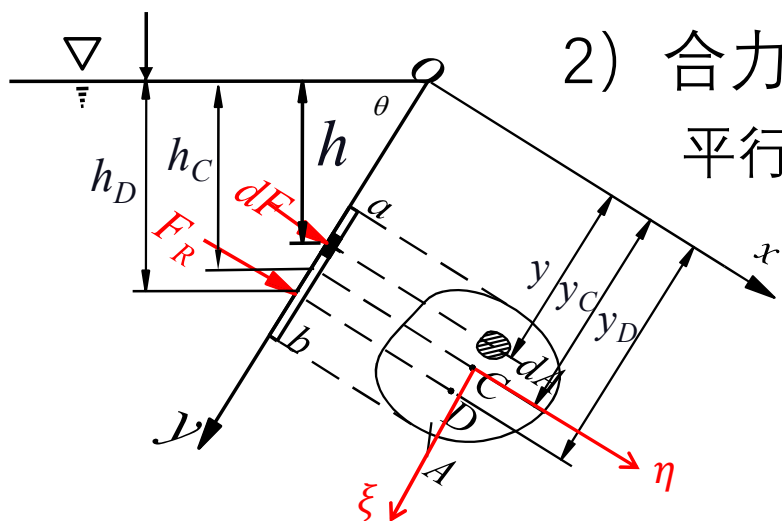
$$\begin{aligned} F_R &= p_0 A + \rho g \sin \theta y_c A \\ &= \boxed{(p_0 + \rho g h_c)} A \quad h_c = y_c \sin \theta \\ &= p_c A \end{aligned}$$

形心处压强： $p_c = p_0 + \rho g h_c$

若 $p_0 = p_{atm}$ 作用于平壁两侧，
则 $p_c = \rho g h_c$

$$F_R = p_c A$$

2.6 流体对平壁作用力



2) 合力作用点 $D(x_d, y_d)$? ?

平行力系对某轴静力矩之和等于合力对同一轴静力矩。

对 x 轴静力矩：

$$F_R y_D = \int_A y dF$$

$$= \int_A y (p_0 + \rho g y \sin \theta) dA$$

$$= \int_A p_0 y dA + \int_A \rho g \sin \theta y^2 dA$$

$$= p_0 y_C A + \rho g \sin \theta \int_A y^2 dA$$

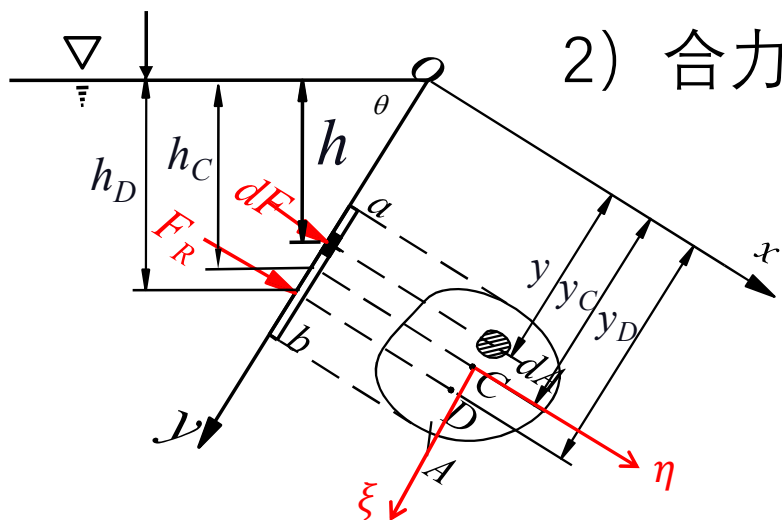
$$= p_0 y_C A + \rho g \sin \theta (I_{xC} + y_C^2 A)$$

面积 A 对 ox 轴的静矩： $\int_A y dA = y_C A$

面积 A 对 ox 轴的惯性矩： $I_x = \int_A y^2 dA$
 $= I_{xC} + y_C^2 A$

$I_{xC} = \int_A \xi^2 dA$ ：面积 A 对过形心 C ，且平行 x 轴的轴 η 的惯性矩

2.6 流体对平壁作用力



$$I_{xC} = \int_A \xi^2 dA$$

由形状确定

2) 合力作用点 $D(x_d, y_d)$? ?

$$F_R = p_c A$$

$$p_c = p_0 + \rho g y_c \sin \theta$$

$$F_R y_D = p_0 y_c A + \rho g \sin \theta (I_{xC} + y_c^2 A)$$

$$p_c A y_D = p_0 y_c A + \rho g \sin \theta (I_{xC} + y_c^2 A)$$

$$p_c A y_D = (p_0 + \rho g y_c \sin \theta) y_c A + \rho g \sin \theta I_{xC}$$

$$p_c A y_D = p_c y_c A + \rho g \sin \theta I_{xC}$$

$$y_D = y_c + \frac{I_{xC} \rho g \sin \theta}{p_c A} = y_c + \frac{I_{xC} \rho g \sin \theta}{(p_0 + \rho g y_c \sin \theta) A}$$

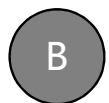
若 $p_0 = p_{atm}$ 作用于两侧 : $p_c = \rho g y_c \sin \theta$

$$\Rightarrow y_D = y_c + \frac{I_{xC}}{y_c A} \quad y_D > y_c \text{ 作用点在形心以下 !}$$

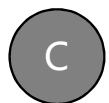
是否理解面积静距，惯性矩？



是



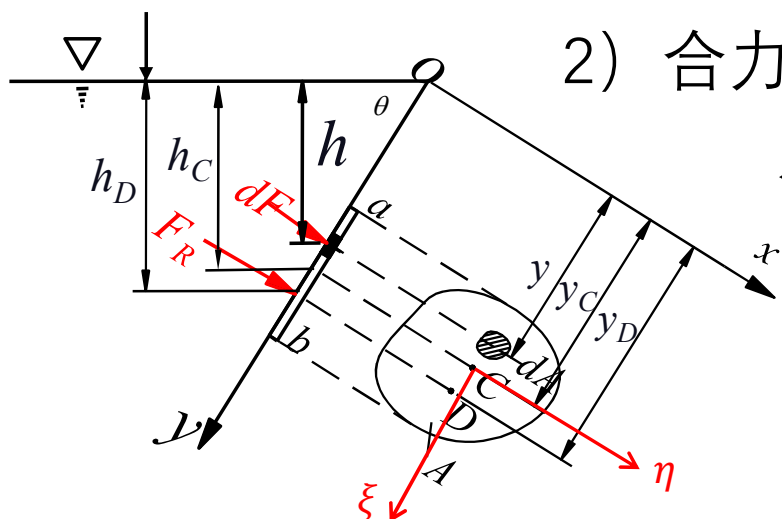
否



还需课后复习

提交

2.6 流体对平壁作用力



2) 合力作用点 $D(x_d, y_d)$? ?

对 y 轴静力矩：

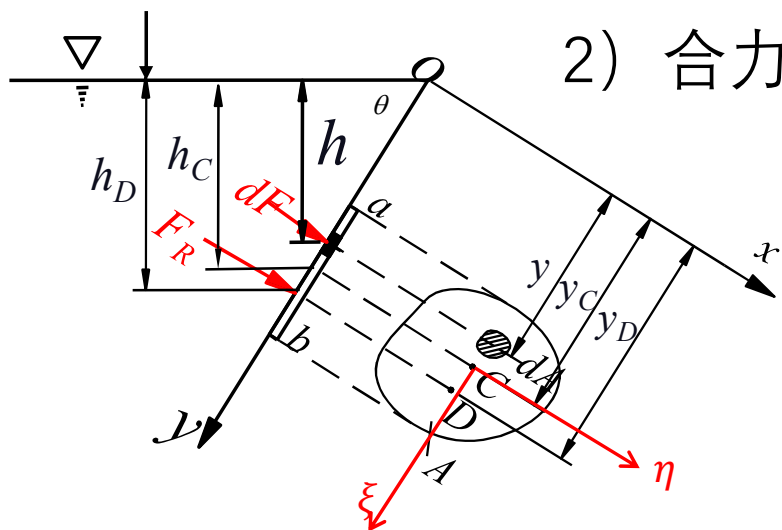
$$\begin{aligned}
 F_R x_D &= \int_A x dF \\
 &= \int_A x (p_0 + \rho g y \sin \theta) dA \\
 &= \int_A p_0 x dA + \int_A \rho g \sin \theta x y dA \\
 &= p_0 x_c A + \rho g \sin \theta \int_A x y dA \\
 &= p_0 x_c A + \rho g \sin \theta (I_{xyC} + x_c y_c A)
 \end{aligned}$$

面积 A 对 oy 轴的静矩： $\int_A x dA = x_c A$

面积 A 对 x, y 轴的离心矩： $I_{xy} = \int_A x y dA$
 $= I_{xyC} + x_c y_c A$

$I_{xyC} = \int_A \xi \eta dA$ ：面积 A 对过形心 C, η, ξ 轴的离心矩

2.6 流体对平壁作用力



2) 合力作用点 $D(x_d, y_d)$? ?

$$F_R = p_c A$$

$$p_c = p_0 + \rho g y_c \sin \theta$$

$$F_R x_D = p_0 x_c A + \rho g \sin \theta (I_{xyC} + x_c y_c A)$$

$$p_c A x_D = p_0 x_c A + \rho g \sin \theta (I_{xyC} + x_c y_c A)$$

$$p_c A x_D = (p_0 + \rho g y_c \sin \theta) x_c A + \rho g \sin \theta I_{xyC}$$

$$p_c A x_D = p_c x_c A + \rho g \sin \theta I_{xyC}$$

$$x_D = x_c + \frac{I_{xyC} \rho g \sin \theta}{p_c A} = x_c + \frac{I_{xyC} \rho g \sin \theta}{(p_0 + \rho g y_c \sin \theta) A}$$

若 $p_0 = p_{atm}$ 作用于两侧 : $p_c = \rho g y_c \sin \theta$

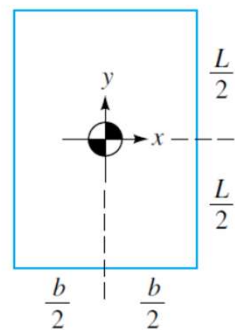
$$\Rightarrow x_D = x_c + \frac{I_{xyC}}{y_c A}$$

$$I_{xyC} = \int_A \xi \eta dA$$

若面积 A 关于 ξ 或 η 对称, 则 $I_{xyC} = 0$,
 $x_D = x_c$, 作用点 D 在 $x = x_c$ 上。

2.6 流体对平壁作用力

几种简单形状的惯性矩和离心矩(p.51)：

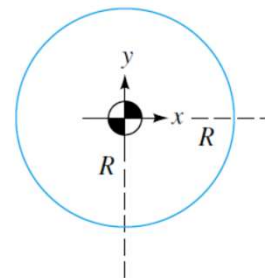


(a)

$$A = bL$$

$$I_{xx} = \frac{bL^3}{12}$$

$$I_{xy} = 0$$

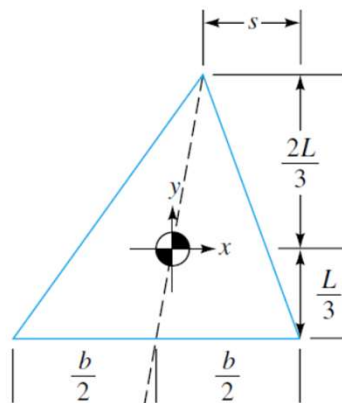


(b)

$$A = \pi R^2$$

$$I_{xx} = \frac{\pi R^4}{4}$$

$$I_{xy} = 0$$

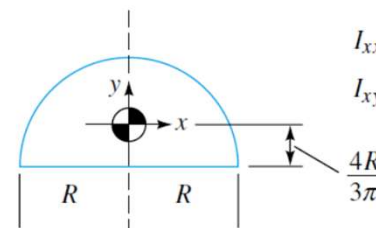


(c)

$$A = \frac{bL}{2}$$

$$I_{xx} = \frac{bL^3}{36}$$

$$I_{xy} = \frac{b(b-2s)L^2}{72}$$



(d)

$$A = \frac{\pi R^2}{2}$$

$$I_{xx} = 0.10976R^4$$

$$I_{xy} = 0$$

2.6 流体对平壁作用力

例 1. 阀门宽 $W=5\text{m}$ ，铰链链于B处，和右侧壁面光滑接触于A点。求：(1) 海水对阀门作用力 F_R
(2) 壁面对A点作用力 (3) 阀门在B点受力。

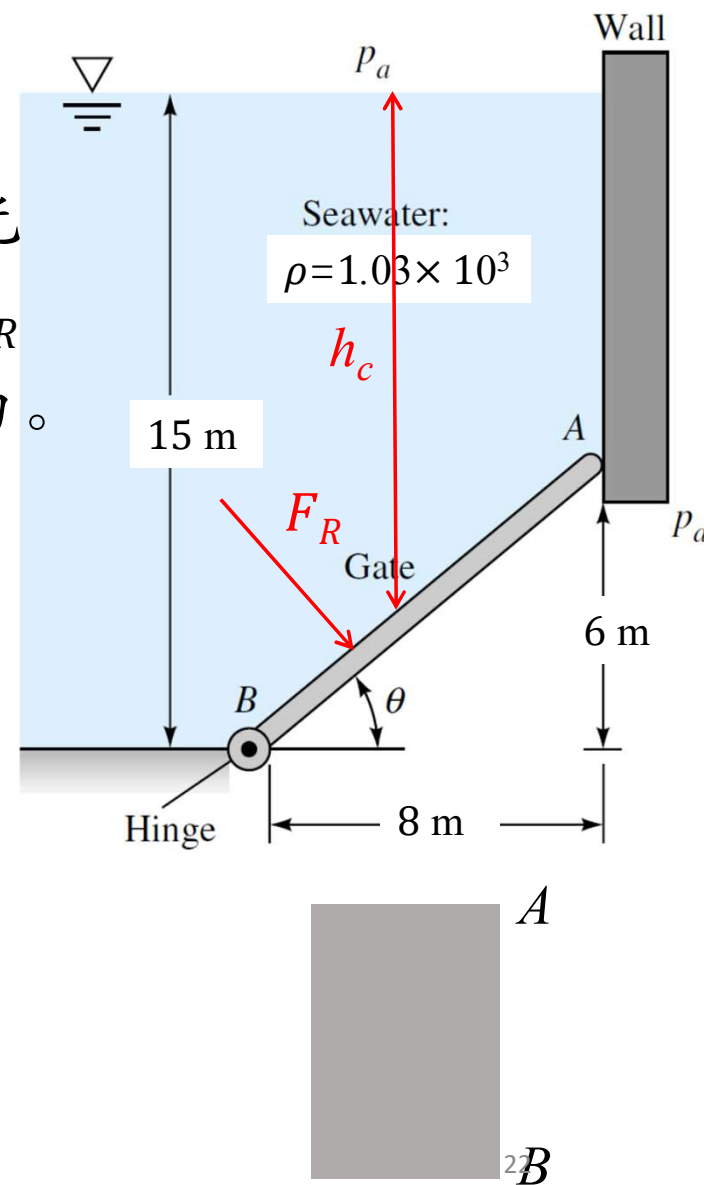
解：(1) $L_{AB}=10\text{m}$

$$p_c = \rho g h_c$$

$$F_R = p_c A = p_c L_{AB} W = \rho g h_c L_{AB} W$$

$$h_c = 15\text{m} - 3\text{m} = 12\text{m}$$

$$\begin{aligned} F_R &= 1.03 \times 10^3 \times 9.8 \times 12 \times 10 \times 5 \\ &= 6.0564 \times 10^6 \text{N} \end{aligned}$$



2.6 流体对平壁作用力

例 1. 阀门宽 $W=5\text{m}$ ，铰链链于B处，和右侧壁面光滑接触于A点。求：(1)海水对阀门作用力 F_R
(2) 壁面对A点作用力P (3) 阀门在B点受力。

解: (2) $\sum M_B = 0$

$$y_D = y_c + \frac{I_{xC}}{y_c A}$$

$$F_R L_{DB} - Ph_A = 0$$

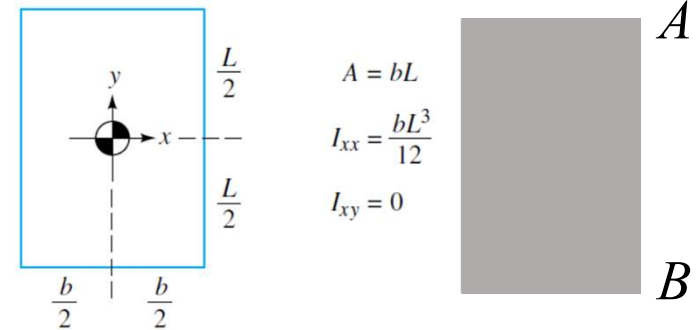
$$F_R (5 - 0.417) - P \cdot 6 = 0$$

$$P = F_R (5 - 0.417)/6$$

$$= 4.626 \times 10^6 N$$

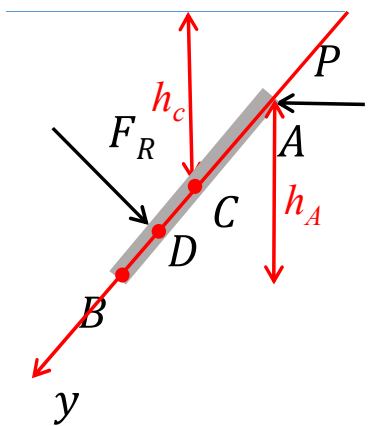
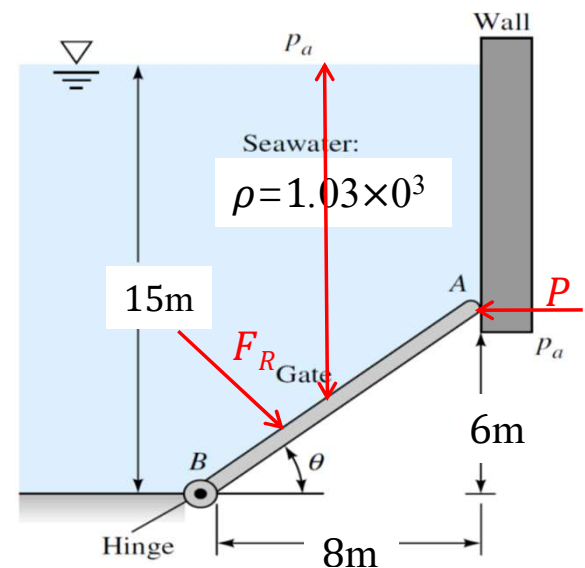
$$L_{DB} = L_{CB} - L_{CD}$$

$$\begin{aligned} L_{CD} &= \frac{I_{xc}}{y_c A} \\ &= \frac{41}{20 \times 10 \times 5} \\ &= 0.417m \end{aligned}$$



$$I_{xc} = \frac{1}{12} W L^3_{AB} = \frac{5 \times 10^3}{12} = 417 \text{ m}^3$$

$$y_c = h_c / \sin \theta = 12 / \frac{6}{10} = 20 \text{ m}$$



2.6 流体对平壁作用力

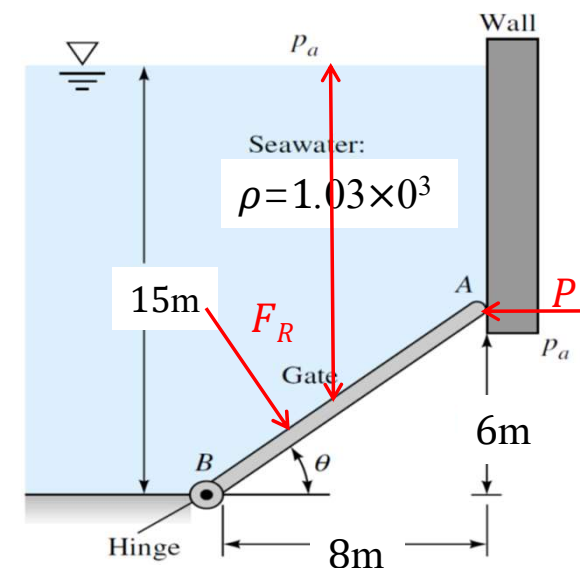
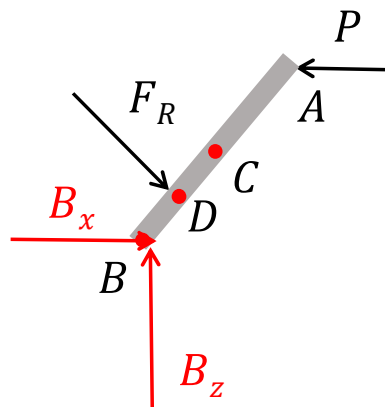
例 1. 阀门宽 $W=5\text{m}$ ，铰链链于B处，和右侧壁面光滑接触于A点。求：(1) 海水对阀门作用力 F_R
(2) 壁面对A点作用力 P (3) 阀门在B点受力。

解：

$$(3) \sum F_x = 0 = B_x + F_R \sin\theta - P$$

$$B_x = 3.9 \times 10^5 \text{N}$$

$$B_z = F_R \cos\theta = 4.8 \times 10^6 \text{N}$$



作业：

复习笔记！

P68 . 2.26, 2.28

P65 . 2.14, 2.15,

学习p51-57,例2.5~2.7！

多多练习！（2.29）

回顾：

1. 流体平衡微分方程 $-\vec{\nabla}p + \rho\vec{g} = \rho\vec{a}$ （熟记、理解、应用），
非惯性系应用（笛卡尔坐标，圆柱体坐标）；
2. 平面受力 $F_R = p_c A$ $y_D = y_c + \frac{I_{xC}}{y_c A}$ $x_D = x_c + \frac{I_{xyC}}{y_c A}$ （应用）
3. 曲面受力：水平和竖直方向分量 F_x , F_y , F_z , 压力体（应用）