

上节课内容回顾

为了保证联接件的使用安全，必须同时对其进行剪切、挤压和拉伸三个方面的强度校核。

联接件强度计算步骤：

1、剪切强度计算

$$\tau = \frac{F_s}{A_s} \leq [\tau]$$

2、挤压强度计算

$$\sigma_{bs} = \frac{F_{bs}}{A_{bs}} \leq [\sigma_{bs}]$$

3、拉伸强度计算

$$\sigma = \frac{F}{A_{\text{净}}} \leq [\sigma]$$

第十二章 动载荷

- 概述
- 惯性力问题
- 冲击应力与变形
- 提高构件动强度的措施(自学)
- *冲击韧度(自学)

学前问题:

- 动荷因数?
- 落体冲击和水平冲击?



西安交通大学
XI'AN JIAOTONG UNIVERSITY



航天航空学院--力学中心

12-1 概述



静载荷： 载荷由零缓慢增加，到达某值后保持不变；
(Static loading)

动载荷： 引起构件加速度的载荷或冲击载荷；
(Dynamic loading)

动变形和动应力： 在动载荷下产生的变形和应力；

惯性力问题： 已知加速度

冲击问题： 未知加速度（能量守恒）

动载荷问题分类：

疲劳问题： 持续变化的载荷作用

振动问题： （不涉及）

研究基本假设： ✓ 动载荷作用下应力应变仍保持线性关系；
✓ 能量守恒。

12-2 惯性力问题

一、匀加速度直线运动时的应力

静内力: $F_{Nst} = Q$

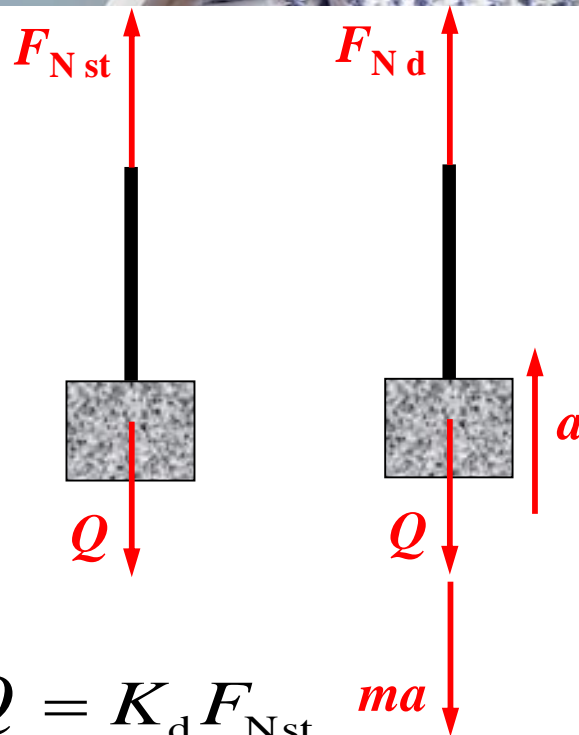
静应力: $\sigma_{st} = \frac{F_{Nst}}{A} = \frac{Q}{A}$

静变形: $\Delta_{st} = \frac{F_{Nst}l}{EA} = \frac{Ql}{EA}$

动内力: $F_{Nd} = Q + ma = (1 + a/g)Q = K_d F_{Nst}$

动应力: $\sigma_d = \frac{F_{Nd}}{A} = (1 + \frac{a}{g}) \frac{Q}{A} = K_d \sigma_{st}$

动变形: $\Delta_d = \frac{F_{Nd}l}{EA} = (1 + \frac{a}{g}) \frac{F_{Nst}l}{EA} = K_d \Delta_{st}$



$$K_d = 1 + a/g$$

动荷因数

12-2 惯性力问题

$$K_d = \frac{F_d}{F_{st}} = \frac{\sigma_d}{\sigma_{st}} = \frac{\Delta_d}{\Delta_{st}}$$

动荷因数：动内力与静内力之比；
动应力与静应力之比；
动变形与静变形之比。

由于构件在静载荷作用下的内力、应力和变形的计算已经掌握，所以在此基础上计算出动荷因数，就可以求解动内力、动应力和动变形了。所以，解决动载荷问题的关键是确定动荷因数。

12-2 惯性力问题



二、匀角速转动时的应力

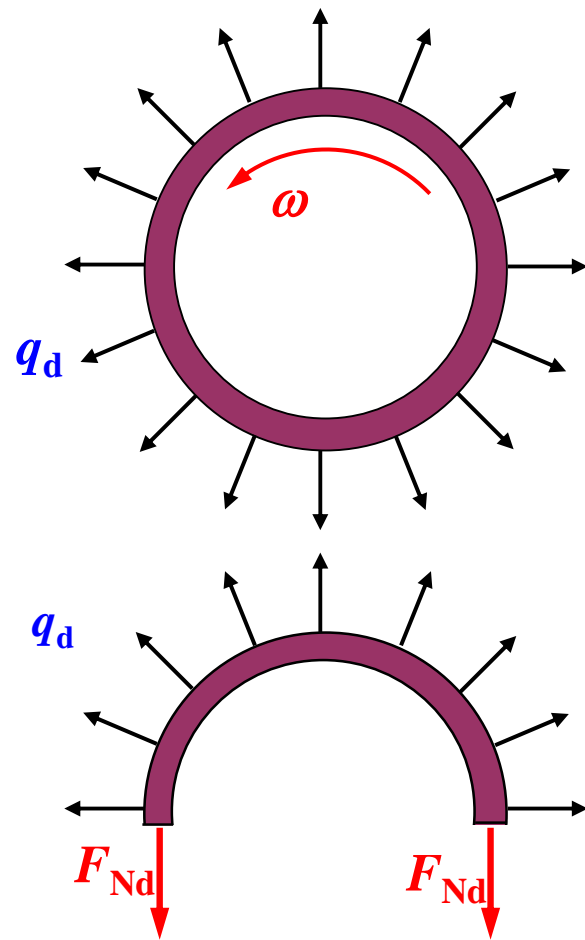
飞轮平均直径为 D ，横截面面积为 A ，厚度为 t ，材料每单位体积的重量为 γ ，飞轮转动的角速度为 ω 。试计算轮缘横截面上的动应力。

ds 微段上的离心惯性力： $dF_d = dm \cdot a_n = \frac{A\gamma ds}{g} \cdot \frac{D\omega^2}{2}$

ds 微段上的离心惯性力集度： $q_d = \frac{dF_d}{ds} = \frac{A\gamma D\omega^2}{2g}$

横截面上的动内力： $F_{Nd} = \frac{q_d D}{2} = \frac{A\gamma D^2 \omega^2}{4g}$

横截面上的动应力： $\sigma_d = \frac{F_{Nd}}{A} = \frac{\gamma D^2 \omega^2}{4g} = \frac{\gamma v^2}{4g}$



➤ 轮缘横截面上的应力与轮缘轴线上各点的线速度 v 及材料比重有关，与横截面面积无关。

➤ 为了保证轮缘的强度，对轮缘的转速应有一定的限制，增加横截面面积并不能提高飞轮的强度。

12-3 冲击应力与变形

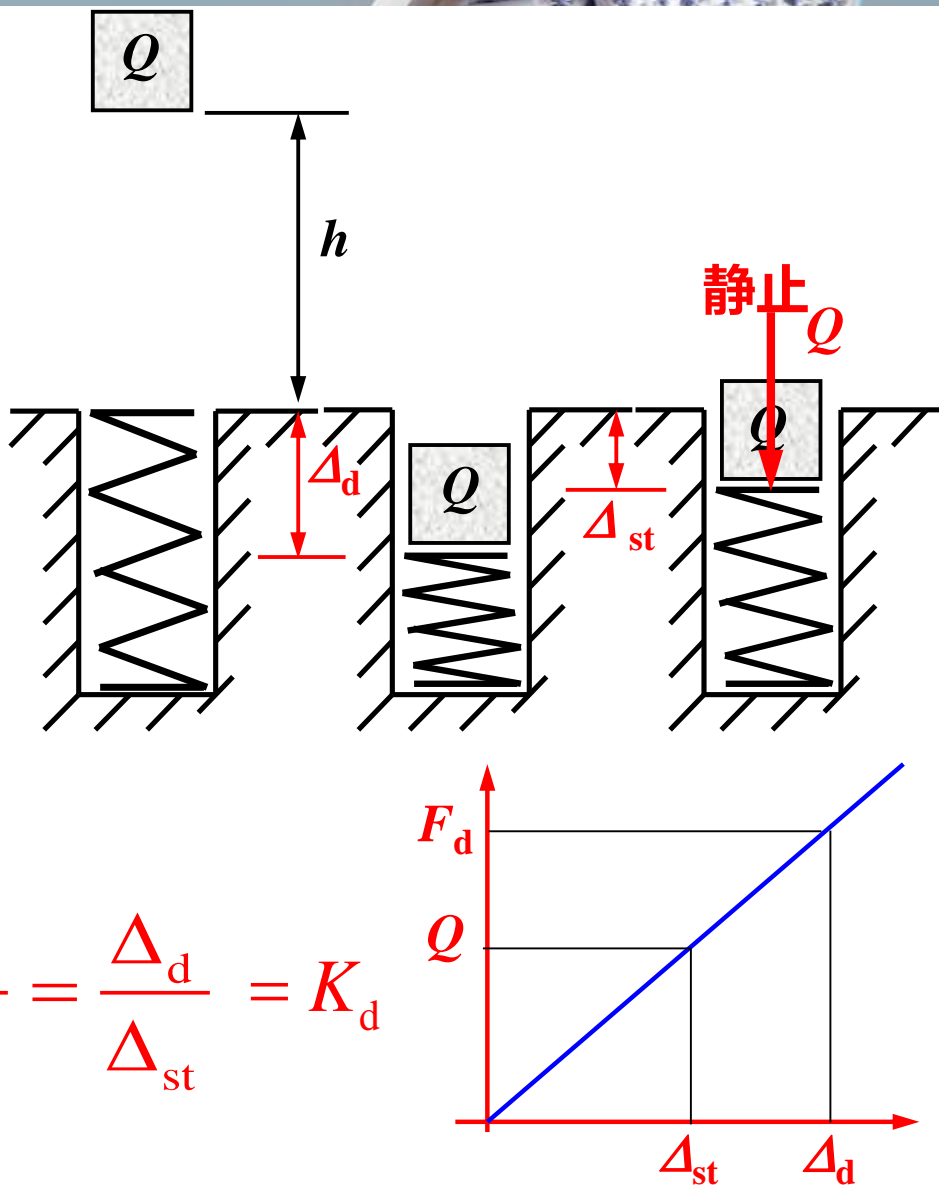
冲击力学模型的建立:

运动物体与静止物体之间的相互作用称为**冲击(Impact)**，运动的物体称为**冲击物**，静止的物体称为**被冲击物**。

冲击物给被冲击物作用一个**惯性力**，当冲击物的速度减为零时，该惯性力达到最大 F_d ，被冲击物的变形 Δ_d 也达到最大，被冲击物处在**最危险状态**。

冲击过程是一个瞬间过程，难以求得加速度值，工程中用**能量守恒**方法来确定冲击系统的**动荷因数**。

$$\frac{F_d}{Q} = \frac{\Delta_d}{\Delta_{st}} = K_d$$



12-3 冲击应力与变形

简化假设：

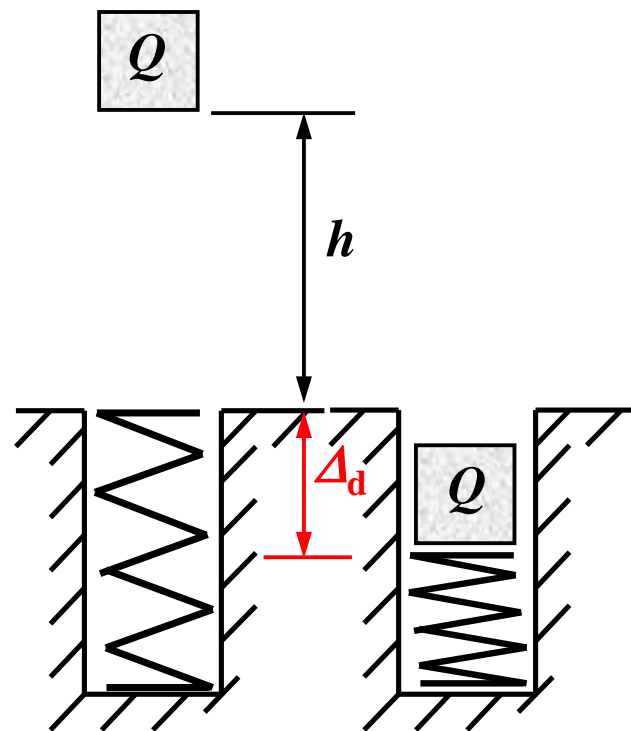
□ 冲击过程中，被冲击物的变形始终处于线弹性范围之内；

□ 冲击物为刚性，冲击时冲击物的变形及变形能不计；

□ 支撑被冲击物的支座和基础不变形，不运动，也不吸收能量；

□ 冲击物的质量远远大于被冲击物的质量，被冲击物的势能变化略而不计；

□ 冲击过程其它能量损失不计。



注意：上述简化，将使计算偏安全。

12-3 冲击应力与变形

一、自由落体冲击

$$\Delta T + \Delta V = \Delta U$$

ΔT 为冲击物的动能减小量

ΔV 为冲击物的势能减小量

ΔU 为被冲击物的变形能增加量

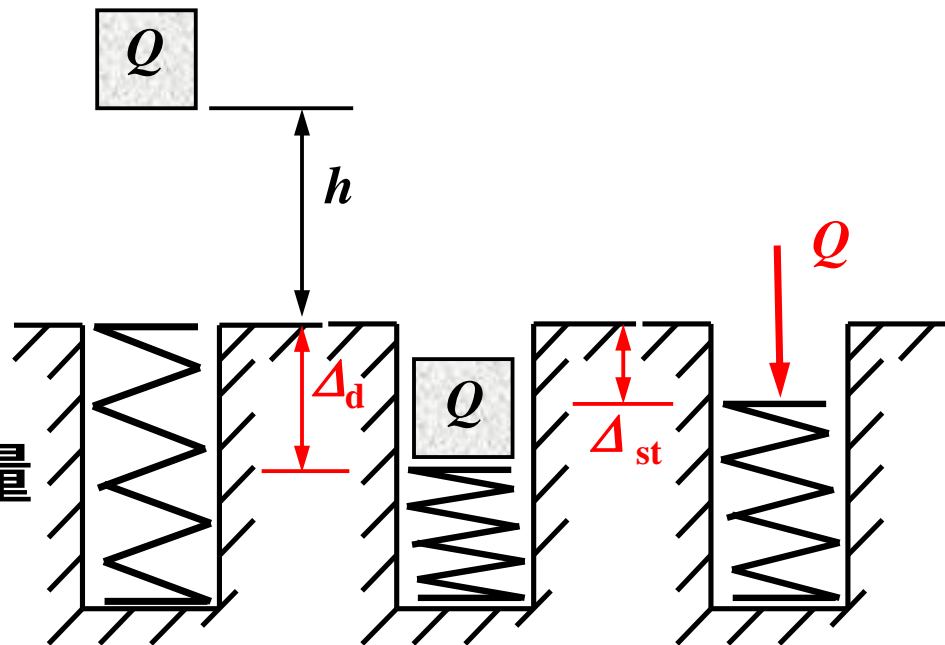
$$\Delta T = 0$$

$$\Delta V = Q(h + \Delta_d) = Q(h + K_d \Delta_{st})$$

$$\Delta U = \frac{1}{2} F_d \Delta_d = \frac{1}{2} K_d^2 Q \Delta_{st}$$

代入能量守恒表达式，得：

$$K_d^2 \Delta_{st} - 2K_d \Delta_{st} - 2h = 0$$



$$K_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\Delta_{st}}}$$

12-3 冲击应力与变形

讨论:

- 公式中的 Δ_{st} 为：以冲击物的重量为静载荷，沿冲击方向作用在冲击点，使冲击点沿冲击方向发生的线位移；
- 公式适用于任何自由落体线性系统（静定或超静定）；
- 整个系统只有一个动荷因数；动荷因数只通过冲击点的静变形计算得到。

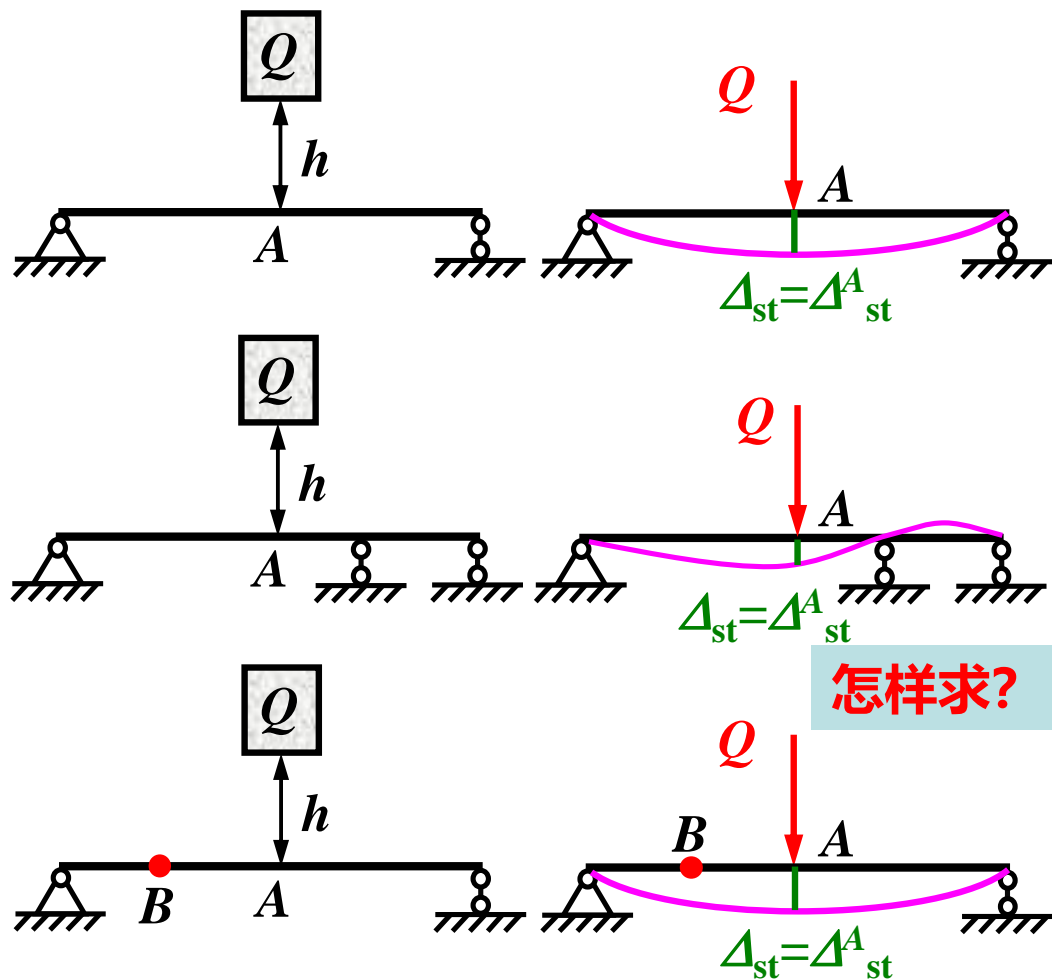
$$\sigma_d^A = K_d \sigma_{st}^A \quad \Delta_d^A = K_d \Delta_{st}^A$$

$$\sigma_d^B = K_d \sigma_{st}^B \quad \Delta_d^B = K_d \Delta_{st}^B$$

始终

$$K_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\Delta_{st}^A}}$$

$$K_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\Delta_{st}}}$$



12-3 冲击应力与变形



■ 若 $h=0$, $K_d=2$, 突加载荷;

■ 公式的其它形式:

$$K_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\Delta_{st}}}$$

$$K_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\Delta_{st}}} = 1 + \sqrt{1 + \frac{Qh}{\frac{1}{2}Q\Delta_{st}}} = 1 + \sqrt{1 + \frac{V_0}{U_{st}}}$$

■ 若还有初速度 v_0 :

$$K_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{V_0 + T_0}{U_{st}}} = 1 + \sqrt{1 + \frac{2gh + v_0^2}{g\Delta_{st}}}$$

■ 若只有初速度 v_0 , 即 $h=0$:

$$K_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{v_0^2}{g\Delta_{st}}}$$

■ 若 $h \gg \Delta_{st}$: $K_d \approx \sqrt{\frac{2h}{\Delta_{st}}}$

即忽略了因被冲击物变形而引起的冲击物势能的减少

12-3 冲击应力与变形

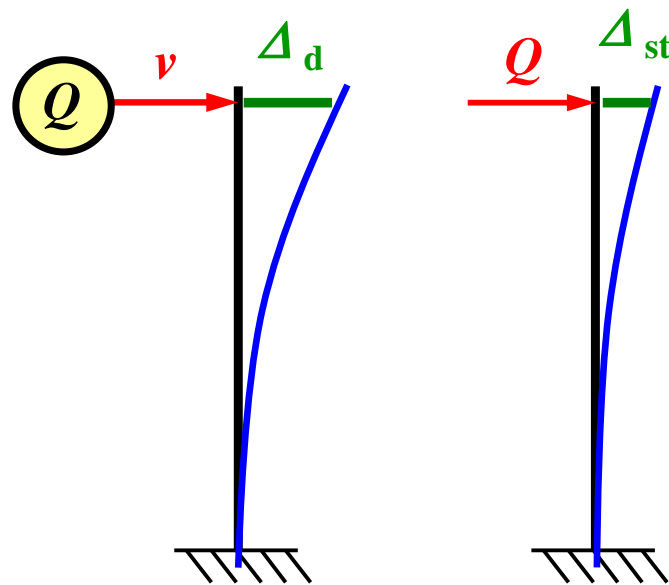
二、水平冲击

$$\Delta T + \Delta V = \Delta U$$

$$\Delta T = \frac{Q}{2g} v^2 \quad \Delta V = 0$$

$$\Delta U = \frac{1}{2} P_d \Delta_d = \frac{1}{2} K_d^2 Q \Delta_{st}$$

$$K_d = \frac{v}{\sqrt{g \Delta_{st}}}$$



- 与自由落体冲击相似，理解静变形 Δ_{st} 的含义！
- 公式适用于任何水平冲击线性系统（静定或超静定）。

12-3 冲击应力与变形



三、冲击载荷下的强度条件

■ 试验表明，材料在冲击载荷作用下，其冲击强度比静强度略高一些。

■ 方便起见，建立冲击载荷作用下的光滑构件强度条件时，仍采用静载荷时的许用应力：

$$(\sigma_d)_{\max} = K_d (\sigma_{st})_{\max} \leq [\sigma]$$

$$(\tau_d)_{\max} = K_d (\tau_{st})_{\max} \leq [\tau]$$

■ 上述强度条件，只适用于**承受冲击载荷作用的光滑构件**，对于带有缺口的构件不适用。试验表明，带有凹槽、缺口或截面尺寸突变的构件，其承受冲击载荷的能力，远小于光滑构件承受冲击载荷的能力，此称之为“**缺口效应**”。**带有缺口的构件，我们暂不研究！**

12-3 冲击应力与变形

冲击问题的求解步骤:

□ 确定动荷因数计算公式：自由落体冲击或水平冲击或其他

$$K_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\Delta_{st}}}$$

$$K_d = \frac{v}{\sqrt{g \Delta_{st}}}$$

□ 计算冲击点沿冲击方向的静变形（若为超静定结构，先解多余约束），最终确定动荷因数；

□ 计算静载荷下的静内力、静应力、静变形；

□ 相应与动荷因数相乘，得到动载荷下的动内力、动应力、动变形；

□ 进行强度或刚度的计算。

12-3 冲击应力与变形

例12-1 求图示等截面梁的最大动挠度和最大动应力。已知 $a=0.5\text{m}$, $h=500\text{mm}$, 自重 $Q=0.1\text{kN}$, 弹性模量 $E=200\text{GPa}$ 。梁截面为10#工字钢, 惯性矩 $I_z=245\text{cm}^4$, 工字钢高 $H=100\text{mm}$ 。

解: 1、计算自由落体冲击的动荷因数

$$K_d = 1 + \sqrt{1 + 2h/\Delta_{st}^C}$$

$$\Delta_{st}^C = \frac{Q(2a)^3}{3EI_z} = 0.068\text{mm}$$

$$K_d = 122.2 \quad K_d \approx \sqrt{2h/\Delta_{st}^C} = 121.2$$

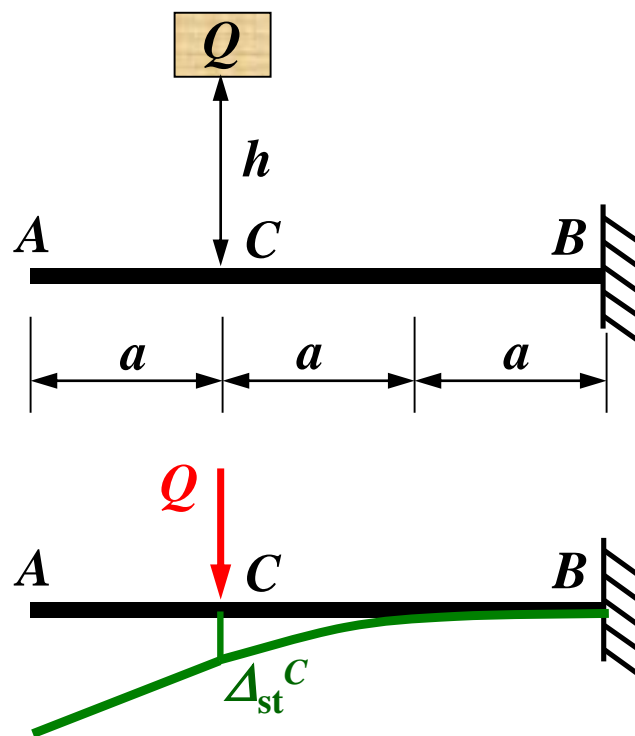
2、计算最大静、动挠度

$$\Delta_{st}^A = \frac{14Qa^3}{3EI_z} = 0.119\text{mm}$$

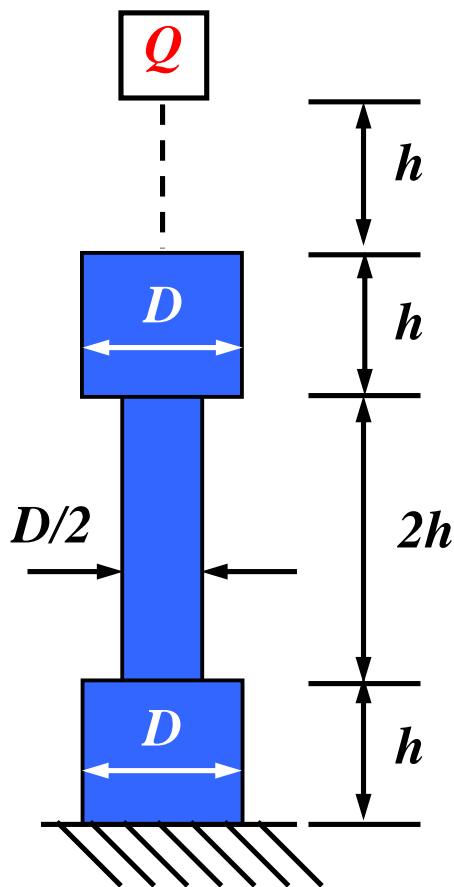
$$\Delta_d^A = K_d \Delta_{st}^A = 14.55\text{mm}$$

3、计算最大静、动应力

$$M_{st}^B = 2Qa \quad \sigma_{st}^B = \frac{M_{st}^B}{I_z} \frac{H}{2} = 2.04\text{MPa} \quad \sigma_d^B = K_d \sigma_{st}^B = 249.4\text{MPa}$$



12-3 冲击应力与变形



例12-2 已知变截面（圆截面）的立柱受到自由落体冲击，试计算立柱的最大动应力和动变形。已知立柱材料的弹性模量为 E 。

解：1、计算动荷因数

$$K_d \approx \sqrt{\frac{2h}{\Delta_{st}}}$$

$$\Delta_{st} = \frac{2Qh}{E \frac{\pi}{4} D^2} + \frac{2Qh}{E \frac{\pi}{4} (\frac{D}{2})^2} = \frac{40Qh}{\pi E D^2}$$

$$K_d \approx \sqrt{\frac{\pi E D^2}{20Q}}$$

2、计算最大静、动应力

$$\sigma_{st \max} = \frac{Q}{\frac{\pi}{4} (\frac{D}{2})^2} = \frac{16Q}{\pi D^2}$$

$$\sigma_{d \max} = K_d \sigma_{st \max} = \frac{8}{5D} \sqrt{\frac{5EQ}{\pi}}$$

3、计算动变形

$$\Delta_d = K_d \Delta_{st} = \frac{4h}{D} \sqrt{\frac{5Q}{\pi E}}$$

12-3 冲击应力与变形

例12-3 已知重为 Q 的物体从高为 h 处落下。已知： AB 梁 EI 、 W ， CD 杆 EA ，试求梁和杆的最大动应力。

解：1、计算动荷因数

$$K_d = 1 + \sqrt{1 + 2h / \Delta_{st}^D}$$

$$\Delta_{st}^D = \frac{Q(2a)^3}{48EI} + \frac{Ql}{EA} = \frac{Qa^3}{6EI} + \frac{Ql}{EA}$$

2、计算 AB 梁的最大静、动应力

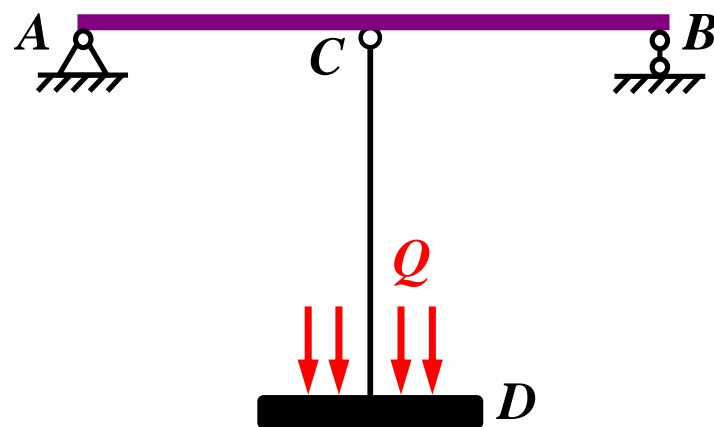
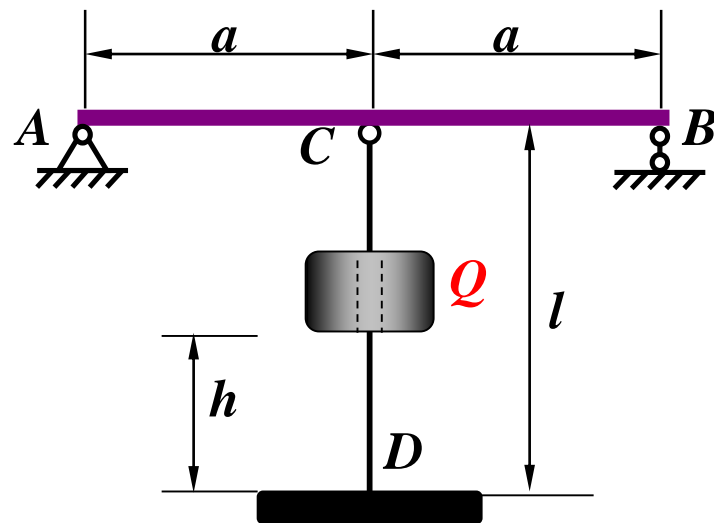
C 截面为危险截面： $M_{st\max} = \frac{1}{2}Qa$

$$\sigma_{st}^{AB} = \frac{Qa}{2W} \quad \sigma_d^{AB} = K_d \frac{Qa}{2W}$$

3、计算 CD 杆的最大静、动应力

$$F_{Nst} = Q \quad \sigma_{st}^{CD} = \frac{Q}{A} \quad \sigma_d^{CD} = K_d \frac{Q}{A}$$

4、讨论：若动强度不够，有何措施？

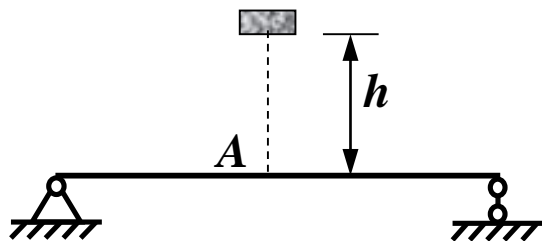


12-3 冲击应力与变形

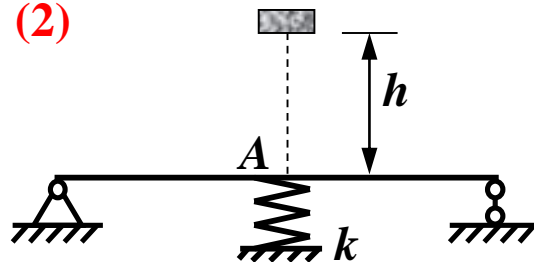


讨论：图示四个相同的梁受到相同的冲击载荷，请将各动荷因数按大小排序。

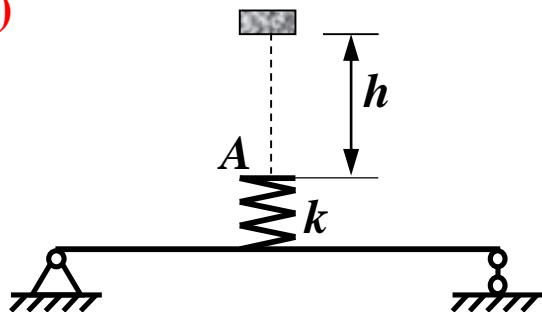
(1)



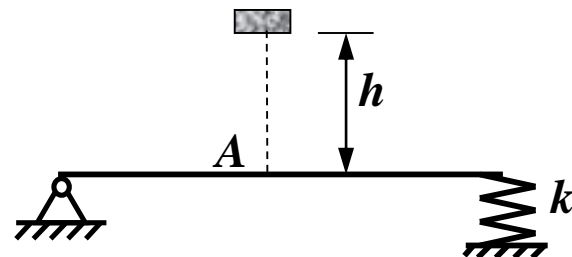
(2)



(3)



(4)



答案：(2) (1) (4) (3) (从大到小)

12-3 冲击应力与变形

课外题：水平平面内折杆为圆截面， $G=0.5E$ ，直径为 d ，一重物自高度 $H=7L$ 处自由落下，按第三强度理论计算 CD 梁中点的最大动应力。

解： 1、用逐段刚化法计算 A 点静变形：

$$K_d \approx \sqrt{\frac{2H}{\delta_A}}$$

1) AB 段弯曲变形 $\delta_{A1} = \frac{QL^3}{3EI}$

2) CD 段扭转变形 $\delta_{A2} = \frac{QL \times L}{2GI_p} \times L = \frac{QL^3}{2EI}$

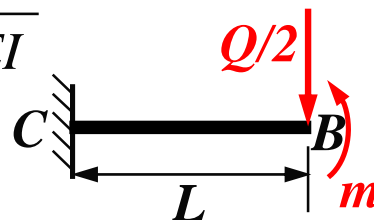
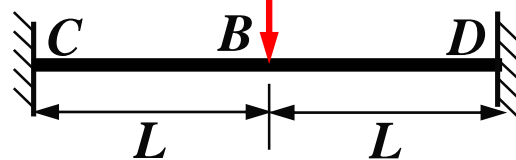
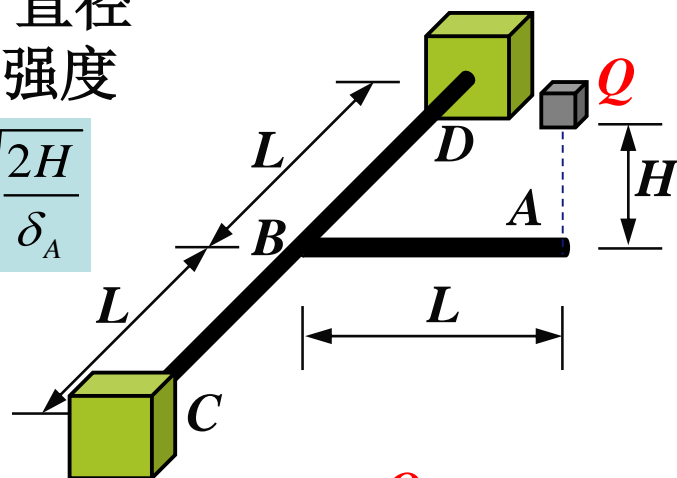
3) CD 段弯曲变形 $\theta_B = \frac{QL^2}{4EI} - \frac{mL}{EI} = 0 \quad m = \frac{QL}{4}$

$$\delta_{A3} = \frac{QL^3}{24EI} \quad \text{A点总挠度 } \delta_A = \delta_{A1} + \delta_{A2} + \delta_{A3} = \frac{21QL^3}{24EI}$$

2、动荷因数： $K_d \approx \sqrt{\frac{2H}{\delta_A}} = \sqrt{\frac{48HEI}{21QL^3}} = \frac{d^2}{2L} \sqrt{\frac{\pi E}{Q}}$

3、弯扭组合变形： $M_B = m = QL/4 \quad T_B = QL/2$

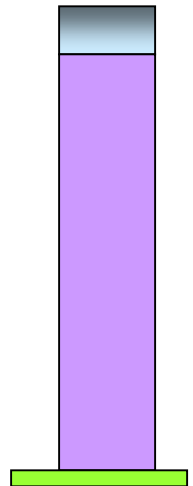
$$\sigma_d = K_d \sigma_{r3} = \frac{K_d}{W} \sqrt{M_B^2 + T_B^2} = \frac{\sqrt{5}K_d QL}{4W} = \frac{4}{d} \sqrt{\frac{5QE}{\pi}}$$



12-4 提高构件动强度的措施

具体措施：

- ◆ 减小冲击高度，或减小接触构件之间的间隙；
- ◆ 减小冲击速度，或减小动能改变量；
- ◆ 在不降低静强度前提下，降低被冲击物的刚度，增大静变形；或增加软垫、弹簧等缓冲装置；
- ◆ 避免采用脆性材料；
- ◆ 冲击对应力集中很敏感，应避免采用有凹槽、缺口、截面突变的构件。



12-5 *冲击韧度

④ 工程中通常用**冲击韧度** (*Impact Temper*) 来衡量材料抵抗冲击的能力。

④ 冲击韧度通过冲击试验得到。试件为带有切槽（U型、V型）的标准弯曲试件。

$$\alpha_k = \frac{W}{A}$$

A为试件切槽断口处面积；

W为试件被冲断所吸收的能量。

④ 冲击韧度 α_k 的单位是焦耳/米² (J/m²) 。



12-5 *冲击韧度



- ◎ 冲击韧度越大，材料抗冲击的能力越好。一般塑性材料的抗冲击能力远高于脆性材料。
- ◎ 试件切槽的目的是为了使材料处在最不利的应力状态下。由于槽底附近有应力集中现象，所以即使是塑性很好的材料，受冲击时也会呈现脆性断裂。
- ◎ 冲击韧度 α_k 随着温度的降低而减小。当温度降低到某一温度值时，其 α_k 值突然变小，这一现象称为“冷脆现象”，此温度称为“转变温度”。低碳钢的转变温度约为-40度。
- ◎ 并不是所有的金属都有冷脆现象，例如铝、铜等材料就没有明显的冷脆现象。

学前问题：

- **动荷因数？**
- **落体冲击和水平冲击？**



第十二章的基本要求



1. 明确动载荷的概念，了解动载荷问题的求解思路；
2. 掌握自由落体冲击和水平冲击时动荷因数的计算；
3. 了解提高构件承受冲击能力的途径。

今日作业

12-7、12-12

12-12题提示：该结构为超静定结构。



请预习

第十三章 “疲劳强度”

