

# Aspi'Bot Arduino

## Durant cette séance, nous avons :

- Réalisé notre oral de présentation
- Soudé 2 autres boutons afin d'avoir une plus large surface de contact de chocs
- Continué la modélisation du support de notre aspirateur sur ordinateur (logiciel Inventor) afin de pouvoir l'imprimer au FabLab.

## Observations :

1. Nous pensons utiliser un 3eme moteur afin de faire tourner un rouleau de peinture qui fera office de "balai" pour récupérer les saletés. Un bac type pelle-balayette serait envisageable pour stocker les saletés.

