- ▶ 冯诺依曼计算机的特点。
- λ 计算机由运算器、控制器、存储器、输入设备、输出设备五大部件组成;
- λ 指令和数据以同同等地位存放于存储器内,并可以按地址访问;
- λ 指令和数据均用二进制表示;
- λ 指令由操作码、地址码两大部分组成,操作码用来表示操作的性质,地址码用来表示操作数在存储器中的位置;
- λ 指令在存储器中顺序存放,通常自动顺序取出执行;
- λ 机器以运算器为中心 (原始冯•诺依曼机)。
 - ▶ 名词解释: MIPS, CPI, FLOPS, 机器字长, 存储字长, 指令字长, CACHE, EPROM 等等。

MIPS: Million Instruction Per Second,每秒执行百万条指令数,为计算机运算速度指标的一种计量单位。

CPI: Cycle Per Instruction, CPU 每执行一条指令所需的时钟周期数。

FLOPS: floating-point operations per second, 每秒所执行的浮点运算次数

机器字长:指 CPU 一次能处理的二进制数据的位数,通常与 CPU 的寄存器位数有关。

存储字长:一个存储单元所存储的二进制代码的总位数。

指令字长: 机器指令中二进制代码的总位数。

EPROM: 可擦除可编程只读存储器

▶ 什么是计算机系统,说明计算机系统的层次结构。

从计算机系统的层次结构来看,它通常可以有 5 个以上的层次,在每一个层次上都能进行程序设计。从下到上依次为

- 1.微程序机器级,微指令由硬件直接执行;
- 2.传统机器(机器语言机器),用微程序解释机器指令;
- 3.操作系统级,一般用机器语言程序解释作业控制语句;
- 4.汇编语言级,由汇编程序支持和执行;
- 5.高级语言级,采用高级语言,有各种高级语言编译程序支持和执行。还可以有
- 6.应用语言机器级,采用各种面向问题的应用语言。
 - ▶ 计算机体系结构、组成与实现之间的关系。

计算机体系结构是指那些**能够被程序员所见到的计算机系统的属性**,如指令系统、数据类型、寻址技术组成及 I/O 机理等。计算机组成是指**如何实现计算机体系结构所体现的属性**,包含对程序员透明的硬件细节,如指令的实现(。。。),组成计算机系统的各个功能部件的结构和功能,及相互连接方法等。

▶ 比较链式查询方式、计数器定时查询方式和独立请求方式各自的特点。

总线判优控制解决多个部件同时申请总线时的使用权分配问题;

链式查询方式连线简单,易于扩充,对电路故障最敏感;

计数器定时查询方式优先级设置较灵活,对故障不敏感,连线及控制过程较复杂;

独立请求方式速度最快,但硬件器件用量大,连线多,成本较高。

▶ 总线周期的四个阶段。

2. 总线传输周期

中请分配阶段 主模块申请,总线仲裁决定 寻址阶段 主模块向从模块 给出地址和 命令 传数阶段 主模块和从模块 交换数据 结束阶段 主模块 撤消有关信息

试比较同步通信和异步通信。

同步通信:指由统一时钟控制的通信,控制方式简单,灵活性差,当系统中 各部件工作速度差异较大时,总线工作效率明显下降。适合于速度差别不大的场 合。

异步通信:指**没有统一时钟控制**的通信,部件间采用**应答方式**进行联系,控制方 式较同步复杂,灵活性高,当系统中各部件工作**速度差异较大**时,有利于提高总 线工作效率。

▶ 试比较缓存-主存和主存-辅存两个层次的相同点和不同点。 cache-主存层次主要是为了解决 CPU 与主存速度不匹配的问题。。。。

主存-辅存层次主要是解决存储系统容量问题。。。。

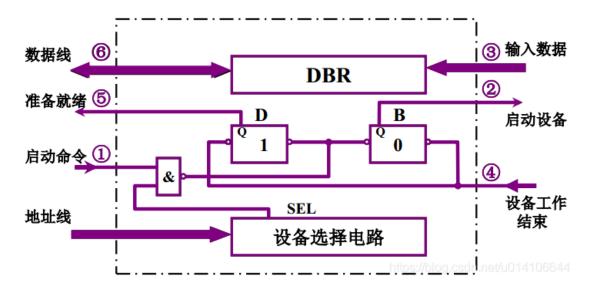
cache-主存之间的数据调动是由**硬件自动完成**,对程序员是透明的。

主存-辅存之间的数据调动是由硬件和操作系统共同完成的。

▶ 提高访存速度可以采取哪些措施?

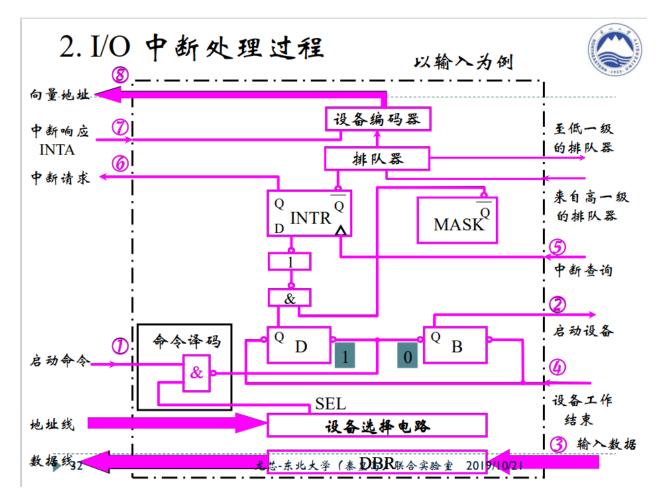
单体多字、多体并行、高性能存储芯片 (SDRAM 同步 DRAM ,RDRAM ,CDRAM 带 Cache 的 DRAM)

▶ 程序查询方式接口电路的基本组成及程序流程



解:程序查询接口工作过程如下(以输入为例):

- 1) CPU发I/O地址→地址总线→接口→设备选择器译码→选中,发SEL信号→开命令接收门;
- 2) CPU发启动命令→ D置0, B置1 →接口向设备发启动命令→设备开始工作;
 - 3) CPU等待,输入设备读出数据→ DBR;
- 4) 外设工作完成,完成信号→接口→ B置0, D置1:
 - 5) 准备就绪信号→控制总线→ CPU;
- 6) **输入**: CPU通过输入指令 (IN) 将DBR中 的数据取走;
 - ▶ 中断的处理过程,程序中断接口电路

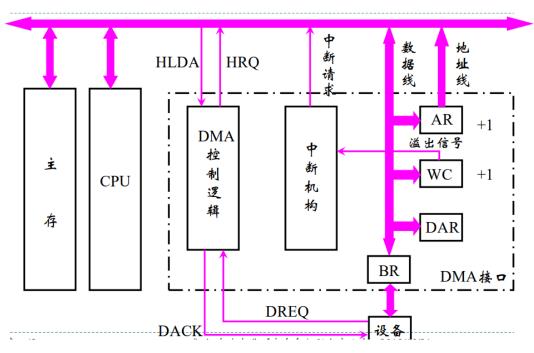


- ▶ 中断服务程序的流程
- (1) 保护现场
- (2) 中断服务
- (3) 恢复现场
- (4) 中断返回
- ▶ DMA 接口的功能是什么
- (1) 向 CPU 申请 DMA 传送
- (2) 处理总线 控制权的转交
- (3) 管理 系统总线、控制 数据传送
- (4) 确定 数据传送的 首地址和长度
- (5) DMA 传送结束时,给出操作完成信号

▶ DMA 接口的基本组成有哪些

2. DMA 接口组成





- ▶ 简述 DMA 的工作过程
- (1)当设备准备好一个字时,发出选通信号,将该字读写到 DMA 的数据缓冲寄存器 (BR) 中,表示数据缓冲寄存器为满。
- (2) 与此同时设备向 DMA 接口发请求 (DREQ)。
- (3) DMA 接口向 CPU 申请总线控制权 (HRQ)
- (4) CPU 发出 HLDA 信号,表示允许将总线控制权交给 DMA 接口。
- (5) 将 DMA 主存地址寄存器中的主存地址送地址总线,并命令存储器写。
- (6) 通知设备已被授予一个 DMA 周期 (DACK), 并为交换下一个字做准备。
- (7) 将 DMA 数据缓冲寄存器的内容送数据总线。
- (8) 主存将数据总线上的信息写至地址总线指定的存储单元中。
- (9) 修改主存地址和字计数值。
- (10) 判断数据块是否传送结束,若未结束,则继续传送,若已结束,则向 CPU

发送中断请求,标志数据块传送结束。

- ▶ 试比较程序查询、程序中断和 DMA 三种方式的综合性能。
- (1) 数据传送依赖软件还是硬件。
- (2) 传送数据的基本单位。
- (3) 并行性。
- (4) 主动性。
- (5) 传输速度。
- (6) 经济性。
- (7) 应用对象。

解: 比较如下:

- (1) 程序查询、程序中断方式的数据传送主要依赖软件, DMA 主要依赖硬
- 件。 (注意: 这里指主要的趋势)
 - (2) 程序查询、程序中断传送数据的基本单位为字或字节, DMA 为数据块。
 - (3) 程序查询方式传送时, CPU 与 I/O 设备串行工作; 程序中断方式时,
- CPU 与 I/O 设备并行工作,现行程序与 I/O 传送串行进行; DMA 方式时, CPU 与 I/O 设备并行工作,现行程序与 I/O 传送并行进行。
- (4) 程序查询方式时, CPU 主动查询 I/O 设备状态;程序中断及 DMA 方式时, CPU 被动接受 I/O 中断请求或 DMA 请求。
- (5) 程序中断方式由于软件额外开销时间比较大,因此传输速度最慢;程序 查询方式软件额外开销时间基本没有,因此传输速度比中断快; DMA 方式基本 由硬件实现传送,因此速度最快;

注意:程序中断方式虽然 CPU 运行效率比程序查询高,但传输速度却比程序查

询慢。

- (6) 程序查询接口硬件结构最简单,因此最经济;程序中断接口硬件结构稍微复杂一些,因此较经济; DMA 控制器硬件结构最复杂,因此成本最高;
- (7) 程序中断方式适用于中、低速设备的 I/O 交换;程序查询方式适用于中、低速实时处理过程; DMA 方式适用于高速设备的 I/O 交换;
 - ▶ 指令的寻址方式

1)立即寻址

所需的操作数由指令的地址码部分直接给出,就称为立即数(或直接数)寻址方式。

2)直接寻址

指令的地址码部分给出操作数在存储器中的地址。

3)隐含寻址

操作数的地址隐含在操作码或者某个寄存器中。

4)间接寻址 【子程序编制】

在寻址时,有时根据指令的地址码所取出的内容既不是操作数,也不是下一条要执行的指令,而是操作数的地址或指令的地址,这种方式称为间接寻址或间址。

5)寄存器寻址

计算机的中央处理器一般设置有一定数量的通用寄存器,用以存放操作数、操作数的地址或中间结果。假如指令地址码部分给出某一通用寄存器地址,而且所需的操作数就在这一寄存器中,则称为寄存器寻址。通用寄存器的数量一般在几个至几十个之间,比存储单元少很多,因此地址码短,而且从寄存器中存取数据比从存储器中存取快得多,所以这种方式可以缩短指令长度、节省存储空间,提高指令的执行速度,在计算机中得到广泛应用。

6)寄存器间接寻址

寄存器中给出的是操作数的地址,因此还需要访问一次存储器才能得到操作数。

7)基址寻址

在计算机中设置一个专用的基址寄存器,或由指令指定一个通用寄存器为基址寄存器。操作数的地址由基址寄存器的内容和指令的地址码 A 相加得到。

8)变址寻址 【循环程序】

指令地址码部分给出的地址 A 和指定的变址寄存器 X 的内容通过加法器相加,所得的和作为地址从存储器中读出所需的操作数。这是几乎所有计算机都采用的一种寻址方式。

9)相对寻址 【浮动程序】

把程序计数器 PC 的内容(即当前执行指令的地址)与指令的地址码部分给出的位移量 (disp)之和作为操作数的地址或转移地址,称为相对寻址。

10)堆栈寻址

▶ RISC 的特点, CISC 的特点, RISC 和 CISC 的比较

RISC:

选用使用频度较高的一些简单指令,

复杂指令的功能由简单指令来组合

指令长度固定、指令格式种类少、寻址方式少

只有 EOAD/STORE 指令访存

CPU 中有多个通用寄存器

采用流水技术一个时钟周期内完成一条指令

采用组合逻辑实现控制器

采用优化的编译程序

CISC:

系统指令复杂庞大, 各种指令使用频度相差大

指令长度不固定、指令格式种类多、寻址方式多

访存指令不受限制

CPU 中设有专用寄存器

大多数指令需要多个时钟周期执行完毕

采用微程序控制器

难以用优化编译生成高效的目的代码

比较:

1.RISC 更能充分利用 VLSI 芯片的面积

2.RISC 更能提高计算机运算速度

指令数、指令格式、寻址方式少,

通用寄存器多,采用组合逻辑,

便于实现指令流水

- 3.RISC 便于设计,可降低成本,提高可靠性
- 4.RISC 有利于编译程序代码优化
- 5.RISC 不易实现指令系统兼容
- ▶ 指令流水、指令流水受阻一般有哪些情况,请举例说明。

流水线受阻一般有三种情况:

- (1) 结构相关:在指令重叠执行过程中,硬件资源不足,满足不了指令重叠执行的要求,发生了**硬件资源冲突**,引起结构相关。例如,同一时间,几条重叠执行的指令分别要取指令、取操作数、存结果,都需要访存,就会引发访存冲突。
 - (2) 数据相关: 在程序的相邻指令之间出现了某种关联, 如当一条指令需要用到前面指

令的执行结果,而这些指令均在流水线中重叠执行,可能改变读写访问顺序,引起数据相关。

- (3) 控制相关: 当流水线遇到**分支指令**, 如一条指令要等前一条指令做出转移方向的决定后, 才能进入流水线, 便发生了控制相关。
 - ▶ 简述 CPU 的功能, 画出其内部组成框图, 并说明各部件作用。

一、 CPU 的功能

1. 控制器的功能

取指令

分析指令

指令控制

操作控制

执行指令,发出各种操作命令

控制程序输入及结果的输出

总线管理

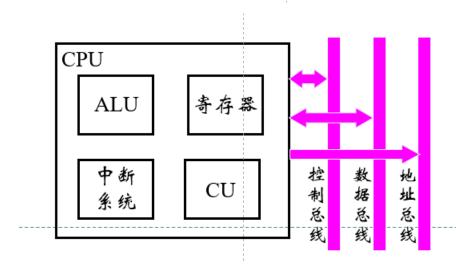
处理异常情况和特殊请求

肘间控制

处理中断

数据加工

2. 运算器的功能



ALU: 实现算术和逻辑运算

寄存器: 存放操作数

CU: 发出各种操作命令序列的控制部件

中断系统: 处理异常情况和特殊请求

▶ 一个完整的指令周期包含哪些 CPU 工作周期? 中断周期前和中断周期后各是 CPU 的什么工作周期? DMA 周期前和后各是 CPU 的什么周期?

取指周期、间址周期、执行周期、中断周期。

中断周期前是执行周期,中断周期后是取指周期。

DMA 周期前可以是取指周期、执行(存取数)周期或者中断周期,DMA 周期后也可以是取指周期、执行(存取数)周期或者中断周期,总之,DMA 周期前后都是存取周期。

▶ 指令周期、时钟周期、机器周期,及其相互关系

指令周期: 指取出并执行完一条指令所需的时间。

机器周期: 所有指令执行过程中的一个基准时间,以 访问一次存储器 的时间为基准,或以完成 最复杂 指令功能的时间为准。

时钟周期: 时钟周期是控制计算机操作的最小单位时间, 用时钟周期控制产生一个或几个微操作命令。

若指令字长 = 存储字长 取指周期 = 机器周期

▶ 试比较同步控制、异步控制和联合控制的区别

同步控制是指任何一条指令或指令中任何一个微操作的执行都是**事先确定**的,并且都受同一基准时标的**时序信号所控制**的方式。

异步控制无基准时标信号,微操作的时序是由专门的**应答线路**控制,即控制单元发出执行某一微操作的控制信号后,等待执行部件完成了该操作后发回"回答"或"结束"信号,再开始新的微操作。

联合控制是同步控制和异步控制相结合的方式,即大多数操作(如 CPU 内部各操作)在

同步时序信号的控制下进行,少数时间难以确定的微操作(如涉及 I/O 操作)采用异步控制。

- ▶ 解释概念:组合逻辑控制单元和微程序控制单元,机器语言程序和微程序,机器指令和微指令,微指令和毫微指令,微操作命令和微操作,主存储器和控制存储器,MAR和 CMAR,串行微程序设计和并行微程序设计,水平型微指令和垂直型微指令,静态微程序设计和动态微程序设计。
- (1)机器指令由"0/1"代码组成,能被机器直接识别。机器指令可**由有序微指令组成的微程 序来解释**,微程序也由"0/1"代码组成,能被机器直接识别。
- (2) 组合逻辑控制单元通过**组合逻辑电路的硬布线**的方式设计的控制单元;微程序控制单元采用微程序设计方法,**使用存储逻辑,在控存中存储微指令**。
- (3) 水平型微指令一次能定义并执行多个**并行**操作,分为操作控制字段和下址字段,操作控制字段编码操作控制信号。垂直型微指令采用**类似机器指令**操作码的方式。在微指令中设置微操作码字段,由微操作码字段规定为操作等功能。
- (4) 主设备是能够获得总线控制权的设备,从设备指被总线主设备访问的设备,只能响应 从总线主设备发过来的各种总线命令。