## Task 1 矩阵旋转

使用旋转矩阵制作一只三维气泡立方体

#### 1. 创建原始矩阵

- 列出围成一个立方体需要的三维坐标
- 12条边每条边由2个顶点和中间19个点组成
- 得到由点的三维坐标形成的 236 x 3 的矩阵 A

### Tips:

- Ctrl+R 向右填充
- Ctrl+D 向下填充
- 使用 ROW()函数返回当前所在行的值
- 使用选择性粘贴控制粘贴格式

### 2. 创建旋转矩阵 M, 得到旋转后坐标矩阵 A\*

- 任意输入一个角度数值 a,使用角度制与弧度制的转换公式: 弧度 $(A) = \frac{\text{角g(a)}}{180} * \text{PI}()$ ,将角度制转换为弧度制
- 输入在 XZ 平面旋转 A 的旋转矩阵 M1 =  $\begin{bmatrix} \cos(A) & \sin(A) & 0 \\ -\sin(A) & \cos(A) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$
- 任意输入一个角度数值 b,使用角度制与弧度制的转换公式: 弧度(B)= $\frac{\text{角g(b)}}{180}$ \* PI(),将角度制转换为弧度制
- 输入在 YZ 平面旋转 B 的旋转矩阵 M2 =  $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(B) & \sin(B) \\ 0 & -\sin(B) & \cos(B) \end{bmatrix}$
- 使用函数 MMULT 选中矩阵 M1 及矩阵 M2 进行矩阵相乘 选中行数与M1相同,列数与M2相同的区域,按 Ctrl+Shift+Enter 得到在XZ平面旋转A, 在YZ 平面旋转B的旋转变换矩阵M
- 同理,使用函数 MMULT 选中矩阵 A 及矩阵 M 进行矩阵相乘 选中行数与A相同,列数与M相同的区域,按 Ctrl+Shift+Enter 得到在XZ平面旋转A,在YZ平 面旋转B后的坐标矩阵A\*

# 3. 数据整理和排序(非必要)

- 使用函数SMALL(Array, k)找到z坐标列中从小到大排列后,排序为k的值。
- 配合row()函数对z列进行排序
- 使用函数MATCH(Value, Array, k)在z坐标列中找到对应值的函数
- 使用函数INDEX(Array, R, C) 返回矩阵Array中第R行,第C列的值
- 配合column()函数对x,y,z三维坐标矩阵按z列从小到大的顺序重新排列

# 4. 数据可视化

- 使用公式  $Z' = (9/(6 z))^2$  对z坐标进行转化,使得z表示的大小与人眼对第三维度Z轴的 纵深敏感。
- 选中x'、y'及Z'列插入三维气泡图、并对图形进行调整

- 选择[开发工具]中的[滚动条],在图表上部、左部各画一个滚动条
- 对滚动条右键,选择[设置控件格式],将最小值与最大值分别设置为0与180,设置控件链接分别为F1与F6