Vorname:
Familienname:
Matrikelnummer:
Studienkennzahl(en):

1	
2	
3	
4	
\mathbf{G}	

Note:

Prüfung zu Gewöhnliche Differentialgleichungen 1 Sommersemester 2005, Roland Steinbauer 3. Termin, 25.11.2005

1. Explizites Lösen von ODEs.

Löse die folgenden (Systeme von) ODEs resp. AWPs. (jeweils 4 Punkte)

(a)
$$x' = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} x$$

(b)
$$x' = \cos(t) (1+x)$$

(c)
$$y' = \frac{y}{t} - e^{\frac{-y}{t}} - 1$$
, $y(1) = 0$

- 2. Existenztheorie.
 - (a) Definiere den Begriff Lipschitz-stetig. Wie verhalten sich die Begriffe gleichmäßig stetig, Lipschitz-stetig und stetig zueinander? (ohne Beweise) (4 Punkte)
 - (b) Diskutiere ein Beispiel einer ODE mit nicht Lipschitz-stetiger rechter Seite, wo die Eindeutigkeit von Lösungen nicht gegeben ist. Ist Lipschitz-stetigkeit notwendig für eindeutige Lösbarkeit einer ODE? Warum (nicht)? (4 Punkte)
 - (c) Setze den Existenz- und Eindeutigkeitssatz von Picard-Lindelöf voraus, um die folgenden Aussagen zu beweisen.
 - i. Die Lösung aus dem Satz von Picard-Lindelöf ist auf dem vom Satz garantierten Existenzintervall stetig differenzierbar.
 - ii. Ist die rechte Seite der ODE stetig differenzierbar, dann existiert eine eindeutige loakle Lösung des AWPs und diese ist zweimal stetig differenzierbar.
- 3. Lineare ODEs.
 - (a) Sei $T \in L(\mathbb{R}^n)$. Definiere das Exponential e^T (via Exponentialreihe) und untersuche das Konvergenzverhalten. (3 Punkte)
 - (b) Diskutiere das Spur-Determinanten Diagramm für ebenen linearen Systeme. (Welche Typen von Gleichgewichten treten auf? Diskutiere die jeweilige Eigenwertkonstellation und fertige die Phasenportraits an.) (9 Punkte)

4. Dynamische Systeme.

- (a) Was wird unter der Variationsgleichung verstanden? In welchem Zusammenhang ist sie wichtig? (6 Punkte)
- (b) Was sind die Grundeigenschaften des Flusses einer (autonomen) ODE? (4 Punkte)
- (c) Was wird unter einem dynamischen System verstanden? (2 Punkte)