

Γ (iii) Wic zwangsläufig ist diese Vorgehensweise?

Sie ergibt sich zwangsläufig, falls

- (1) das neue Integral β : Treppenfkt mit dem Integral 1.6 übereinstimmen soll, und
- (2) $f \leq g \Rightarrow \int_0^b f(t) dt \leq \int_0^b g(t) dt$ gelten soll.

Denn für alle $\varphi \in T[0,b]$, $f \leq \varphi$ gilt dann $\int_0^b f(t) dt \leq \int_0^b \varphi(t) dt$
 also $\int_0^b f(t) dt \leq \alpha$ und für alle $\psi \in T[0,b]$, $\psi \leq f$ gilt
 $\int_0^b \psi(t) dt \leq \int_0^b f(t) dt$, also $\beta = \int_0^b \psi(t) dt$.

Insgesamt also

$$\beta = \int_0^b f(t) dt \leq \alpha$$

und falls $\alpha = \beta$ ergibt sich zwangsläufig $\int_0^b f(t) dt = \alpha = \beta$.

Nun offiziell:

1.8. DEF (Riemann-Integral) Sei $f: [0,b] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt.

(i) Wir definieren das Ober- bzw. Unterintegral von f als

$$\int_0^b * f(t) dt := \inf \left\{ \int_0^b \varphi(t) dt \mid \varphi \in T[0,b], f \leq \varphi \right\} \text{ bzw.}$$

$$\int_0^b * f(t) dt := \sup \left\{ \int_0^b \psi(t) dt \mid \psi \in T[0,b], \psi \leq f \right\}.$$

(ii) Wir nennen f Riemann-integrierbar, falls

$$\int_0^b * f(t) dt = \int_0^b * f(t) dt. \text{ In diesem Fall definieren}$$

wir das Riemann-Integral von f von 0 nach b als

$$\left\{ \int_0^b f(t) dt := \int_0^b * f(t) dt \right\}$$

1.9 BSP (R-intvare & nicht R-intvare Fkt.)

(i) Treppenfkt. Wie erwartet (& gewünscht) sind Treppenfkt R-intvare und das R-Integral stimmt mit dem Integral 1.4 überein.

Tatsächlich für $\varphi \in \mathcal{T}[a,b]$ gilt

$$\int_0^* \varphi(t) dt = \int_0^* \varphi(t) dt = \int_a^b \varphi(t) dt$$

$$\Rightarrow \varphi \text{ R-intvare} \& R \int_0^* \varphi(t) dt = \int_a^b \varphi(t) dt.$$

(ii) Die Dirichletfkt X_Q ist nicht R-intvare.

$$X_Q(x) = \begin{cases} 1 & x \in Q \\ 0 & x \notin Q \end{cases}$$

auch auf jedem $[a,b]$. Allerdings enthält jedes offene Intervall rationale und irrationale Zahlen [D 1.11(ii)] daher gilt

$\varphi \in \mathcal{T}[a,b]$, $X_Q \leq \varphi \Rightarrow \varphi \geq 1$ auf jedem Teilintervall eine Zerlegung

$$\varphi \in \mathcal{T}[a,b], \varphi \leq X_Q \Rightarrow \varphi = 0$$

$$\Rightarrow \int_0^* X_Q(t) dt = 1 \neq 0 = \int_a^* X_Q(t) dt$$

1.10 MOTIVATION (Integrabilitätskriterium)

Auch bei genauerer Betrachtung erweist sich die Def der R-Intvareit als spröde und schw

handhabbar. Abhilfe schafft das folgende Integrierbarkeitskriterium, dass besagt dass ein beschränktes $f: [0, b] \rightarrow \mathbb{R}$ genau dann R-intervor ist, falls es zwischen 2 Treppenfunktionen φ, ψ "eingetwickelt" werden kann $[4 \leq f \leq 4]$ deren Integrale beliebig nahe beieinander liegen.

Diese Charakterisierung ist nur eine milde Umformulierung der Def und ebenfalls etwas technisch. Sie wird es uns aber ermöglichen beide Klassen von Fkt, nämlich stetige Fkt & monotone Fkt ab in Ihrer Funktionen.

1.11 IHM (Integrierbarkeitskriterium: Einwickeln zu Treppenfkt)

Sei $f: [0, b] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt. Dann gilt

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \varphi, \psi \in T[0, b] \text{ mit}$$

f ist R-intervor $\Leftrightarrow 4 \leq f \leq \varphi$ und

$$\left\{ 0 \leq \int_0^b \varphi(t) dt - \int_0^b \psi(t) dt \leq \varepsilon \right.$$

klar wegen
Rokotnik
1.6.iii)

Bewas. Die Aussage folgt unmittelbar aus der Def der R-intervorkeit & den Eigenschaften von inf & sup. (CVUE) □

1.12 KOR (stetig Fkt & mon Fkt sind R-intervor)

- $$\left\{ \begin{array}{l} \text{(i) Jeder stetige } f: [0, b] \rightarrow \mathbb{R} \text{ ist R-intervor} \\ \text{(ii) Jedes monoton } f: [0, b] \rightarrow \mathbb{R} \text{ ist R-intervor} \end{array} \right.$$

Zum Beweis von (i) benötigen wir ein Resultat, dass vieles von dem verwendet, was wir über stetige Fkt auf kompakten Intervallen wissen [vgl. K] 2.1].

1.13 Satz (Approximation stetiger Fkt durch Treppenfkt)

Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig. Dann gilt

$\forall \varepsilon > 0 \exists \varphi, \psi \in J[a, b]$ mit den Eigenschaften

$$(a) \varphi \leq f \leq \psi$$

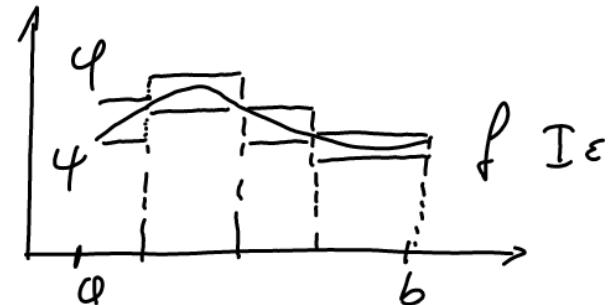
$$(b) |\varphi(x) - \psi(x)| \leq \varepsilon \quad \forall x \in [a, b]$$

Beweis. Sei $\varepsilon > 0$.

(1) f ist glm stetig [K Thm 2.16]

$\xrightarrow{\text{Def 2.16}}$ $\exists \delta > 0$ sodass

$$|f(x) - f(x')| < \varepsilon \quad \forall x, x' \in [a, b] \text{ mit } |x - x'| < \delta$$



(2) (Konstruktion von φ, ψ)

Sei n so groß, dass $\frac{b-a}{n} < \delta$. (**)

Wir definieren eine (äquidistante) Teilung von $[a, b]$

$$\text{v.a} \quad t_k := a + k \frac{b-a}{n} \quad (k=0, \dots, n)$$

Es gilt dann

$$a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b, \quad |t_k - t_{k+1}| < \delta \quad (***)$$

Die Funktionswerte der Treppenfunktionen definieren

wir via ($1 \leq k \leq n$)

$$c_k := \sup \{ f(x) / t_{k-1} \leq x \leq t_k \} \quad (1)$$

$$c_k' := \inf \{ f(x) / t_{k-1} \leq x \leq t_k \}.$$

Wir setzen $\varphi(a) := f(0) =: \varphi_0$ und ($1 \leq k \leq n$)

$$\left\{ \begin{array}{ll} \varphi(t) := c_k & t_{k-1} < t \leq t_k \\ \varphi(t) := c_k' & t_{k-1} \leq t \leq t_k \end{array} \right\}$$

(3) Nun gelten (a) noch Konstruktion (vgl. (1))
und (b), denn

12) Thm 2.11 $\Rightarrow \exists \xi_k, \xi_k' \in [t_{k-1}, t_k] \quad (1 \leq k \leq n):$

$$f(\xi_k) = c_k, \quad f(\xi_k') = c_k' \\ \xrightarrow{(***)} |\xi_k - \xi_k'| < \delta \xrightarrow{(*)} |c_k - c_k'| < \varepsilon.$$

]

Beweis von 1.12:

(i) Sei $\varepsilon > 0$. $\xrightarrow{1.13} \exists \varphi, \psi \in \bar{T}[a, b]$ mit $\varphi \leq f \leq \psi$

und $|\varphi(x) - \psi(x)| \leq \varepsilon / (b-a)$ (*)

Daher gilt

$$0 \leq \int_a^b \varphi(t) dt - \int_a^b \psi(t) dt$$

1.6(iii)

$$\xrightarrow{1.6(i), (iii)} = \int_a^b (\varphi(t) - \psi(t)) dt \stackrel{(*)}{=} \int_a^b \frac{\varepsilon}{b-a} dt = \frac{\varepsilon}{b-a} (b-a) = \varepsilon.$$

Zerlegung
 $a = t_0 < t_1 = b$

$\xrightarrow{1.11}$
 $\Rightarrow f$ ist R-integrabel

(ii) Wir beweisen nur den Fall f monoton wachsend (der fallende Fall ist analog).

Wir konstruieren (wie in Bsp 1.13, Schritt (2)) eine (äquidistante) Zerlegung von $[a, b]$ via

$$t_k = a + k \frac{b-a}{n} \quad (k=0, 1, \dots, n).$$

Zur Konstruktion der Treppenfkt setzen wir

$$\begin{aligned}\psi(t) &= f(t_{k-1}) & t_{k-1} \leq t < t_k \\ \varphi(t) &= f(t_k) \\ \psi(b) &:= f(b) = \varphi(b)\end{aligned}$$

$$f \text{ monoton wachsend} \Rightarrow \psi \leq f \leq \varphi$$

Außerdem gilt

$$1.6(\text{iii}) \quad 0 \leq \int_a^b \varphi(t) dt - \int_a^b \psi(t) dt$$

$$= \sum_{k=1}^n f(t_k)(t_k - t_{k-1}) - \sum_{k=1}^n \varphi(t_{k-1})(t_k - t_{k-1})$$

$$= \frac{b-a}{n} \sum_{k=1}^n (f(t_k) - \varphi(t_{k-1}))$$

$$\text{Teleskop.} \quad = \frac{b-a}{n} (f(t_n) - \varphi(t_0)) = \frac{(b-a)(f(b) - \varphi(a))}{n} \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty)$$

Also gilt $\forall \varepsilon > 0$, dass $0 \leq \int_a^b \varphi(t) dt - \int_a^b \psi(t) dt < \varepsilon$, falls nur n groß genug ist $\xrightarrow{1.11} f R\text{-intfr.}$

1.14 Motivation (Grundeigenschaften - zum Zählen)

Nochdem wir nun den Integralbegriff auf eine größere Klasse von Fkt ausgedehnt haben, überzeugen wir uns davon, dass er auch vernünftig ist - in dem Sinn, dass die Grundeigenschaften aus 1.6 erhalten bleiben (vgl. 1.7). Dass diese von großem Nutzen sind, haben wir gerade auch im leichten Beweis geschchen, wo 1.6 essentiell an mehreren Stellen eingesetzt wurde.

1.15 Prop (Linearität & Monotonie des R-Integrals)

Seien $f, g: [0, b] \rightarrow \mathbb{R}$ R-integrabel und sei $\lambda \in \mathbb{R}$, dann gilt

- (i) $f+g$ ist R-integrabel und $\int_0^b (f+g)(t) dt = \int_0^b f(t) dt + \int_0^b g(t) dt$
- (ii) λf ist R-integrabel und $\int_0^b (\lambda f)(t) dt = \lambda \int_0^b f(t) dt$
- (iii) $f \leq g \Rightarrow \int_0^b f(t) dt \leq \int_0^b g(t) dt$

Beweis. (i) Sei $\epsilon > 0$, dann wählen wir $\varphi_i, \psi_i \in J[0, b]$ ($i, j = 1, 2$) mit $\varphi_i \leq f \leq \psi_1$, $\varphi_2 \leq g \leq \psi_2$ und ($1 \leq i, j \leq 2$)

$$0 = \int_0^b \psi_j - \int_0^b \varphi_j \leq \frac{\epsilon}{2} \quad [1.11].$$

Dann sind $\varphi_1 + \varphi_2, \psi_1 + \psi_2 \in J[0, b]$ [1.3cii] und es gilt

$$\int_0^b (\varphi_1 + \varphi_2)(t) dt - \int_0^b (\psi_1 + \psi_2)(t) dt \leq \epsilon \quad [1.6cii, iii]$$

(f+g) R-intb.

$$\int_a^b f + \int_a^b g = \int_a^b f + \int_a^b g \leq \int_a^b (f+g) = \int_a^b (f+g)$$

Seien ψ_1, ψ_2 wie im Sup in 1.8(i), für f bzw g . Dann ist $\psi_1 + \psi_2$ zulässige Fkt im Sup für $f+g$.

$$= \int_a^b (\psi_1 + \psi_2) \leq \int_a^b f + \int_a^b g$$

Analogf. inf

$$= \int_a^b f + \int_a^b g$$

NICHT VORGESETZT

Und da der erste Ausdruck gleich dem letzten ist, gilt immer $=$ stattd \leq und wir erhalten

$$\int_a^b f + \int_a^b g = \int_a^b (f+g).$$

(ii) ähnlich wie (i) [Scpot für $d=0, d>0, d=-1, d<0$]

(iii) Sofort klar aufgrund der Def $[\int_a^b f \leq \int_a^b g]$

□

1.16 Motivation (In Richtung L -Unpl für \int)

Unser nächstes Ziel ist es, die L -Ungleichung per Interpolation - eine sehr wichtige Abschätzung -

$$\left| \int_a^b f(t) dt \right| \leq \int_a^b |f(t)| dt$$

herzuleiten. Wie schon der Name andeutet, kann sie als Verallgemeinerung der L -Ungl $|x+y| \leq |x| + |y|$ bis zur verallgemeinerten L -Ungl (vgl. Bau 12] 4.42)

$$\left| \sum_{k=0}^{\infty} a_k \right| \leq \sum_{k=0}^{\infty} |a_k|$$

aufgestellt werden. Dazu beschreiben wir folgende Begriffe - die auch unabhängig wichtig sind

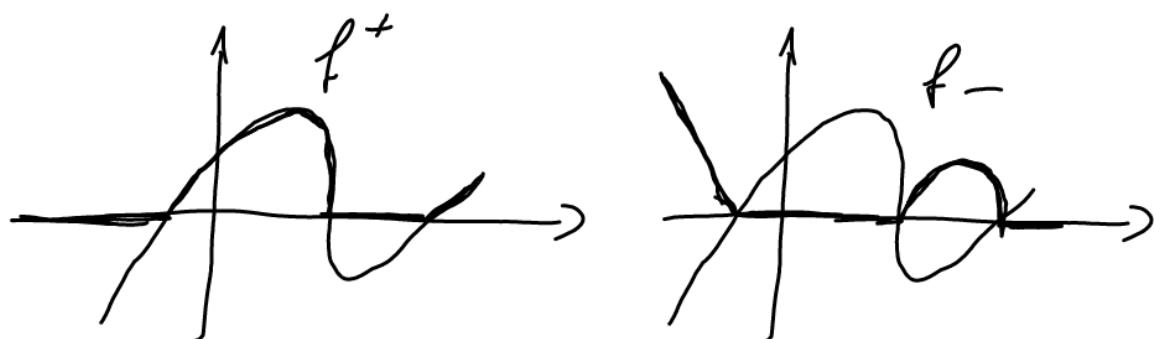
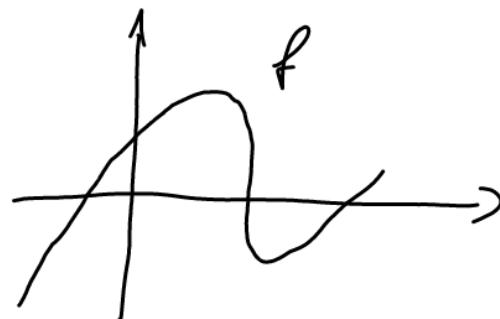
1.17 DEF (positiver & negativer Teil einer Fkt)

Sei $D \subseteq \mathbb{R}$ und $f: D \rightarrow \mathbb{R}$. Wir definieren positiven und negativen Teil von f ob

$$f^+(x) := \begin{cases} f(x) & \text{falls } f(x) > 0 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \quad f^-(x) := \begin{cases} -f(x) & \text{falls } f(x) < 0 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

1.18 BEH (zu f^+ , f^- und $|f|$)

(i) Folgende Skizze illustriert Def 1.12:



(ii) Offensichtlich gilt

$$f^+(x) = \max(f(x), 0), \quad f^-(x) = -\min(f(x), 0),$$

$$f = f^+ - f^-, \quad |f| = f^+ + f^- \quad \text{und}$$

$$f \leq g \Rightarrow f^+ \leq g^+, \quad g^- \leq f^- \quad [\text{Details ue}]$$

1.18 PROP (f -Ungl für R -Int)

Sei $f: [0, b] \rightarrow \mathbb{R}$ R -intbar, dann sind auch f^+ , f^- und $|f|$ R -intbar und es gilt

$$\left| \int_0^b f(t) dt \right| \leq \int_0^b |f(t)| dt.$$

Beweis • Wir beweisen zuerst die R -intbarkeit von f^+ . Sei $\varepsilon > 0$

1.11 $\Rightarrow \exists \varphi, \psi \in \mathcal{C}[0, b]$ mit $\varphi \leq f \leq \psi$ und

$$0 \leq \int \varphi - \int \psi \leq \varepsilon \quad \xrightarrow{\text{1.18(cii)}}$$

Nun sind φ^+ und $\psi^+ \in \mathcal{C}[0, b]$ mit $\varphi^+ \leq f^+ \leq \psi^+$ und es gilt $\varphi^+ - \varphi = \varphi_+ \leq \psi_+ - \psi = \psi^+ - \varphi \Rightarrow \varphi^+ - \varphi \leq \psi - \varphi \Rightarrow$

$$0 \leq \int \varphi^+ - \varphi \leq \int \psi - \varphi \leq \varepsilon \quad \xrightarrow{\text{1.18(cii)}}$$

$\xrightarrow{\text{1.11}}$ f^+ ist R -intbar

• Die R -intbarkeit von f folgt analog

• $|f|$ ist R -intbar wegen $|f| = f^+ + f^-$ und 1.15(c.)

• Schließlich gilt wegen $f \leq |f|$, $-f \leq |f|$ mit

1.15(cii) $\int f \leq \int |f|$ und $-\int f \leq \int |f|$ und somit

$$\left| \int f \right| \leq \int |f|.$$

1.20 KOR (Intbarkeit von Produkten)

Seien $f, g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ R -intbar. Dann gilt

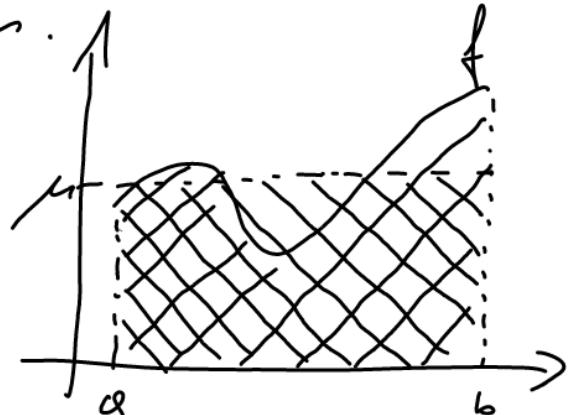
(i) $\forall p \in (\mathbb{N}, \infty): |fg|^p$ ist R -intbar

(ii) $f \cdot g$ ist R -intbar

Beweis. siehe [Hö S. 11 Prop cii, ciii] □

1.21 MOTIVATION (MWS der Integralrechnung)

(i) Sei $f: [0, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig & positiv. Dann ist f R-integrabel [1.12cii] und $\int_0^b f(t) dt$ oft entspricht der Fläche A unter dem Graphen. Anschaulich ist klar dass es ein Rechteck der Höhe μ über $[0, b]$ geben muss, das den gleichen Flächeninhalt hat, also $\mu(b-0) = A$ gilt.



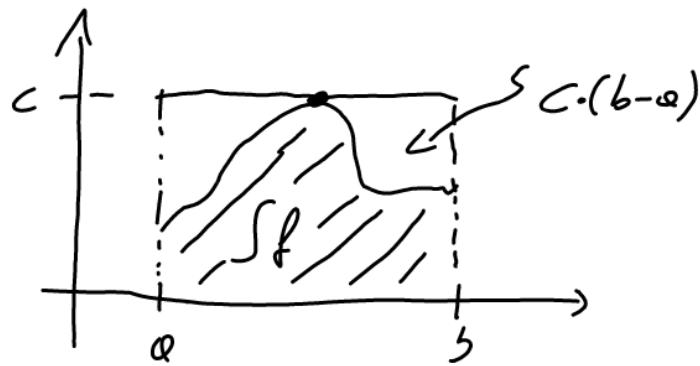
Dies ist folkschließlich der Fall, wie die nächste Prop zeigt. Zusätzlich besagt diese MWS der Integralrechnung, dass es ein $\xi \in [0, b]$ gibt mit $f(\xi) = \mu$. Also zusammengefasst:

$$\underbrace{\exists \xi \in [0, b]}_{\text{z}} : \underbrace{\int_0^b f(t) dt}_{\text{s}} = f(\xi)(b-\alpha) \quad (*)$$

(ii) Ähnlich wie der MWS der Differenzialrechnung kann der MWS der Integralrechnung herangezogen werden, um Abschätzungen herzuleiten [vgl. 1.3] 2.13]. Gilt z.B. $f(x) \leq C$ für $x \in [0, b]$, dann folgt sofort aus (*)

$$\underbrace{\int_0^b f(t) dt}_{\text{s}} \leq C(b-\alpha).$$

Diese Abschätzung lässt sich leicht geometrisch verstehen:



Die Fläche des Rechtecks über $[0, b]$ mit Höhe c ist sicher größer als $\int_0^b f(t) dt$.

(iii) Wir formulieren nun den MWS-Lit exakt und beginnen mit einer etwas allgemeineren Version

1.22 Prop (MWS der Integralrechnung)

Seien $f, \varphi: [0, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und sei $\varphi \geq 0$. Dann gibt es ein $\xi \in [0, b]$ sodass

$$\int_0^b f(t) \varphi(t) dt = f(\xi) \int_0^b \varphi(t) dt.$$

Insbesondere ergibt sich mit $\varphi(t) = 1 \quad \forall t \in [0, b]$

$$\int_0^b f(t) dt = f(\xi) (b - a)$$

Beweis. (erstaunlich kurz)

f stetig auf $[0, b]$ $\xrightarrow{1.2.11} f$ beschränkt, d.h.
 $m := \inf \{f(x) \mid x \in [0, b]\}$ und
 $M := \sup \{f(x) \mid x \in [0, b]\}$ existieren

$$\begin{aligned} &\Rightarrow m \leq f \leq M \xrightarrow{\varphi \geq 0} m\varphi \leq f\varphi \leq M\varphi \\ &\xrightarrow{1.15(iii)} m \int_0^b \varphi \leq \int_0^b f\varphi \leq M \int_0^b \varphi \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \exists \mu \in [m, M]: \int_0^b f d = \mu \int_0^b d$$

ZUS $\Rightarrow \exists \xi \in [0, b]$ mit $f(\xi) = \mu$, also

$$\int_0^b f d = f(\xi) \int_0^b d. \quad 1]$$

1.23 BEM (Fa. Intervalle & Orientierung)

(i) Seien $a < b < c$ und $f: [a, c] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt.

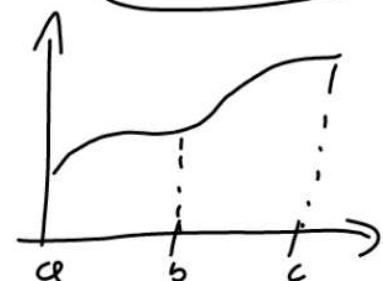
Dann ergibt sich durch Zusammenfügen der entsprechenden Treppenfunktionen.

f ist R-intervall $\Leftrightarrow f|_{[0, b]} \& f|_{[b, c]}$ sind R-intervall

Einschränkung von f auf $[0, b] \cup [b, c]$

In diesem Fall gilt

$$\left\{ \int_a^c f - \int_0^b f + \int_b^c f \right\}$$



(ii) Wir treffen folgende Vereinbarung. Falls $b < a$, dann sehen wir

$$\int_a^b f(t) dt := - \int_b^a f(t) dt.$$

Dies reflektiert die Idee, dass die x -Achse in Richtung größerer Werte von x orientiert ist.

(iii) Wir setzen $\int_0^0 f(t) dt = 0$.

1.24 BEM (Riemannsummen)

In dieser Bemerkung diskutieren wir einen wichtigen alternativen Zugang zum R-Integral, der eine etwas einfachere Berechnung des R-Integrals erlaubt [die Methode Intervalle zu berechnen folgt im nächsten §] und oft auch als Definition verwendet wird.

Wir beginnen mit einer (technischen) Definition:

(i) Sei $f: [0, b] \rightarrow \mathbb{R}$ und sei $\mathcal{Z} := \{0 = t_0, t_1, \dots, t_n = b\}$ eine Teilung von $[0, b]$.

Wir wählen in jedem Teilintervall $[t_{k-1}, t_k]$ einen Punkt $\xi_k \in [t_{k-1}, t_k]$, genannt Stützstelle.

Teilungspunkte t_j ($0 \leq j \leq n$) und Stützstellen ξ_j ($1 \leq j \leq n$) fassen wir zusammen zu

$$[\text{Folge } \mathcal{Z}] \rightarrow \mathcal{J} := \left(\left(t_k \right)_{k=0}^n, \left(\xi_k \right)_{k=1}^n \right)$$

und definieren die Riemann-Summe von f bzgl \mathcal{J} als

$$\left\{ S(\mathcal{J}, f) := \sum_{k=1}^n f(\xi_k) (t_k - t_{k-1}) \right\}$$

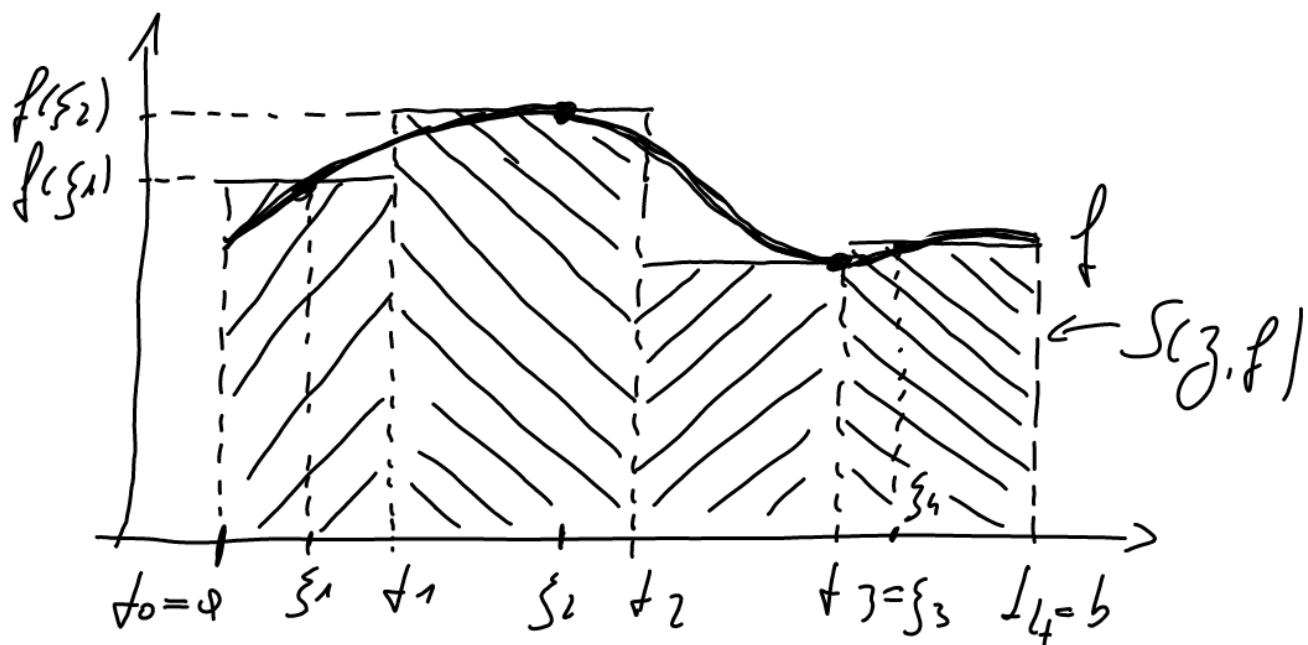
Rautenflächen mit Breite = Abstand der resp. Teilungspunkte und Höhe = f an der entsprechenden Stützstelle

Wir nennen

$$\mu(\zeta) = \max_{1 \leq k \leq n} (t_k - t_{k-1}) \quad \text{Länge des gesamten Teilintervalls}$$

die Fairheit der Zerlegung ζ

(iii) Wir können diese Def graphisch veranschaulichen:



Wir sehen, dass die R-Summe ob Fläche unter dem Graphen einer Treppenfkt φ interpretiert werden kann,

wobei

$$\varphi(t) = f(\xi_i) \quad t \in (t_{i-1}, t_i) \quad (i=1,2,\dots,n)$$

und daher genauer

$$\underbrace{\int_a^b \varphi(t) dt}_{\sum \int_a^b \varphi(t) dt} = R(\zeta, f)$$

φ interpoliert also f an den Stützstellen ξ_1, \dots, ξ_n .

Riemanns ursprüngliche Idee war es nun, den Grenzwert von $R(\zeta, f)$ für $\mu(\zeta) \rightarrow 0$ zu betrachten, also für immer feinere Zerlegungen bessere Approximationen durch an den Stützstellen interpolierende

Treppenfkt zu konstruieren.

Dieser Jepang ist unserem eng verwandt. Lediglich die Bestimmung der approximierenden Treppenfkt ist etwas expliziter.

Da es im Limes $\mu(\mathcal{Z}) \rightarrow 0$ anschaulich die Zahl der Stützstellen irrelevant wird, ist es nicht überraschend, dass beide Jepänge äquivalent sind. Genau gilt

(iii) TH 7: Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt. Dann gilt

} f ist R-intervor \Leftrightarrow } $\exists s \in \mathbb{R}$ mit der Eigenschaft
 } $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$ sodass für jede } Zerlegung \mathcal{Z} mit $\mu(\mathcal{Z}) < \delta$
 } $|S(\mathcal{Z}, f) - s| < \varepsilon$

Die R-Summe kommt für s beliebig nahe, falls die Teilung nur paarweise ist.

In diesem Fall gilt $s = \int_a^b f(t) dt$

Beweis siehe [Hö, 9.13]

□

(iv) Bsp. Wir berechnen exemplarisch das Integral $\int_0^q f(x) dx$ (oso) mittels R-Summen.

Sei $1 \leq h \leq \mathbb{N}$. Wir wählen ob Zerlegungsplätze $t_k := \frac{kh}{n}$ ($k=0, \dots, n$) und Stützstellen $\xi_k = t_k$. Dann ist also

Das ist erlaubt, vgl. (i)
 & es ist einfach?

$$\mathcal{Z} = \left((t_k)_{k=0}^n, (\xi_k)_{k=0}^n \right) = \left(\left(\frac{kh}{n} \right)_{k=0}^n, \left(\frac{ka}{n} \right)_{k=0}^n \right)$$

$$\text{und } \mu(\mathcal{J}) = \frac{\alpha}{n} \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty).$$

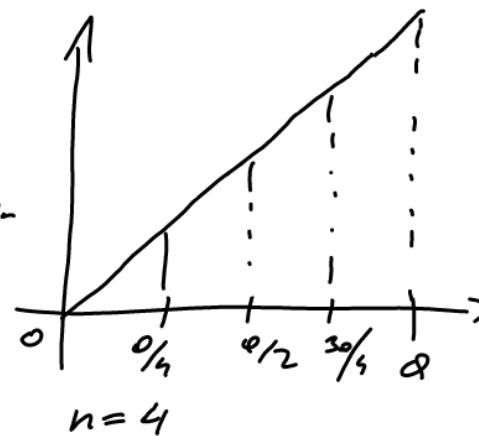
Also ergeben sich die R-Summen

$$S_n = S(\mathcal{J}, f) = \sum_{k=1}^n \frac{k\alpha}{n} \cdot \frac{\alpha}{n}$$

$$= \frac{\alpha^2}{n^2} \sum_{k=1}^n k = \frac{\alpha^2}{n^2} \frac{n(n+1)}{2} = \frac{\alpha^2}{2} \left(1 + \frac{1}{n}\right) \rightarrow \underline{\underline{\frac{\alpha^2}{2}}}$$

und somit

$$\left[\int_0^\alpha f dt = \frac{\alpha^2}{2} \right]$$



Dieses Ergebnis sieht man natürlich auch elementar-geometrisch; nichts Integrale berechnen lernen wir im nächsten §.

§2 INTEGRAL & ABLEITUNG

2.1 INTRO. Im vorigen § haben wir den Begriff des Riemann-Integrals kennengelernt & diskutiert.
 Eine drängende Frage ist es nun: Wie berechnet man konkret ein Integral über z.B. eine stetige Funktion?
 ↳ integriert von R-Summen

Der Schlüssel dazu liegt in der Zusammenführung des Integralbegriffs mit den Differenzierbar. Dies wird ultimativ vom Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung (HdI) erledigt, den wir gleich kennen lernen werden.

Wir beginnen mit formalen Vorbereitungen und dem Begriff der Stammfunktion.

2.2. DEF (Stammfunktion) Sei $I \subseteq \mathbb{R}$ ein Intervall und sei $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ eine reelle Funktion. Eine Funktion $F: I \rightarrow \mathbb{R}$ heißt Stammfunktion von f auf I , falls

$$F'(x) = f(x) \quad \forall x \in I.$$

2.3 BSP (Stammfunktion)

$F(x) = x^{\frac{1}{2}}$ ist Stammfunktion von $f(x) = x$ auf \mathbb{R} , denn

$$F'(x) = \left(\frac{x^2}{2}\right)' = x = f(x).$$

2.4. Potivation (2 Fragen zu Stammfkt.)

Zum Begriff der Stammfunktion ergeben sich unmittelbar & in natürlicher Weise die folgenden Fragen:

- (1) Gibt es immer eine Stammfkt und wenn ja
wieviele Stammfkt gibt es? genauer: Welche f' haben Stammfkt
- (2) Wie kann man Stammfunktionen
systematisch beschreiben/berechnen? absatz von ein-
fachen Bsp
wie z.B. 2.3

Wir beantworten den "Eindachigkeitstest": (1) in der nächsten Prop und den Rest von (1) und (2) im nächsten Theorem, dem HSDT.

2.5 Prop (Differenz von Stammfkt)

Sei $F: I \rightarrow \mathbb{R}$ eine Stammfunktion von $f: I \rightarrow \mathbb{R}$.

Für $G: I \rightarrow \mathbb{R}$ gilt

(G ist ebenfalls) Stammfkt von $f \Leftrightarrow F - G$ ist konstant

Bewas. $\Rightarrow G$ ist Stammfkt von $f \Rightarrow$ 1.3) 2.14ciii)

$$G' = f = F' \Rightarrow (F - G)'(x) = 0 \quad \forall x \in I \Rightarrow F - G \text{ konst.}$$

\Leftarrow Sei $G(x) = F(x) + c$ ($c \in \mathbb{R}$) $\Rightarrow G$ diffbar [Baukosten]

und es gilt $G' = (F + c)' = F' = f$. □

2.6 MOTIVATION (Zum Programm aus 2.5)

Prop 2.5 sagt uns, wie wir alle Stammfkt einer gegebenen Fkt $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ berechnen, falls wir eine einzige Stammfkt haben (nämlich durch Addieren einer Konstanten).

Wie wir eine solche Stammfkt erhalten, falls f stetig ist, geht u.a. der

Z.7 THT: (Hauptsatz der Differential- & Integralrechnung)

Sei $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und seien $a, b \in I$ beliebig.

(i) Die Funktion $\bar{F}: I \rightarrow \mathbb{R}$

$$\bar{F}(x) = \int_a^x f(t) dt \quad (*)$$

ist stetig differenzierbar ($\bar{F} \in C^1(I)$) und $\bar{F}' = f$. Insbesondere ist \bar{F} eine Stammfunktion von f auf I .

(ii) Sei F eine (beliebige) Stammfunktion von f , dann

gilt $\int_0^b f(t) dt = F(b) - F(0)$

Beweis: (Für so ein vertretbares Resultat erstaunlich einfach und direkt)

(i) f stetig $\Rightarrow f$ R-intervall und (*) ist sinnvoll,
daher F definiert.

Wir berechnen den Differenzenquotienten von F
in $x \in I$ beliebig. Sei $0 < h$ so, dass $x+h \in I$. Dann

gilt

$$\frac{F(x+h) - F(x)}{h} = \frac{1}{h} \left(\int_a^{x+h} f(t) dt - \int_a^x f(t) dt \right) = \frac{1}{h} \int_x^{x+h} f(t) dt \quad (A)$$

1.24 X

MWS \int

$$\Rightarrow \exists \xi_h \in [x, x+h] \text{ mit } \int_x^{x+h} f(t) dt = f(\xi_h) h \quad (AA)$$

Bemerke $\xi_h \rightarrow x$ falls $h \rightarrow 0$ $\{ |x - \xi_h| \leq |x - (x+h)| = |h| \rightarrow 0 \}$.

Daher erhalten wir

$\boxed{f \text{ stetig}}$ $\boxed{\text{Worum stimmt das auch intuitiv? }} \quad \boxed{\frac{F(x+h) - F(x)}{h} = \stackrel{(A), (AA)}{f(\xi_h)} \rightarrow f(x)}$

Aho gilt $F' = f$ und somit ist F' auch stetig.

(ii) Definiere G wie in (*), also $G(x) = \int_0^x f(t) dt$
 $\Leftrightarrow G$ ist Stammfkt von f

Sei F beliebige Stammfkt von $f \stackrel{2.1-}{\Rightarrow} F = G + c$ ($c \in \mathbb{R}$)
Daher gilt

$$F(b) - F(a) = G(b) - G(a) = \int_0^b f + \int_a^0 f = \int_0^b f(t) dt.$$

1.24 (iii)



2.8 BEM (Die Bedeutung des HsDI)

(i) Für die Pkte (i) & (ii) im HsDI hielten sich die folgenden Schreibweisen an (Notation wie im Thm.):

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{d}{dx} \int_0^x f(t)dt = f(x) \text{ bzw. } \int_0^x F'(t)dt = F(x) - F(0) \\ \text{Diff von Int} = Id \\ "Ind von Diff = Id bis auf eine Konstante" \end{array} \right.$$

Späterstens jetzt wird klar, dass der HsDI besagt, dass
 { Differenzieren und Integrieren im wesentlichen "inverse Operationen"
 sind }

(ii) Erwas präziser können wir die Situation wie folgt darstellen (Notation wie im Thm.):

$$\left\{ \begin{array}{c} f \in C^0(I) \xrightarrow{\text{INT}} \left(F(x) = \int_0^x f(t)dt \right) \xrightarrow{\text{DIFF}} F' = f \\ \text{j. h. f statisch auf I} \\ \Leftrightarrow \text{intervall} \end{array} \right. \quad \left. \begin{array}{c} \text{diff b. wegen} \\ 2.7(i) \end{array} \right. \quad \left. \begin{array}{c} \text{wegen 2.7(ii)} \\ (*) \end{array} \right.$$

bzw. beginnend mit dem Differenzieren

$$\left\{ \begin{array}{c} F \in C^1(I) \xrightarrow{\text{DIFF}} (F')_{R-intb.} \xrightarrow{\text{INT}} \int_0^x F'(t)dt = F(x) - F(0) \\ \text{j. h. F versch. diff.} \\ \text{N. 2.iii)} \end{array} \right. \quad \left. \begin{array}{c} \text{Wegen} \\ 2.7(iii)} \\ (**) \end{array} \right\}$$

(iii) Definieren wir die folgenden Abbildungen

$$D: \mathcal{C}'(I) \rightarrow \mathcal{C}(I)$$

$$F \mapsto F'$$

Invertierbarer Operator

$$R: \mathcal{C}(I) \rightarrow \mathcal{C}'(I)$$

$$f \mapsto \int_0^x f(t) dt$$

Können wir wie folgt formulieren

$$D \circ R = id: \mathcal{C}(I) \rightarrow \mathcal{C}(I)$$

wegen (*)

$$R \circ D: \mathcal{C}'(I) \rightarrow \mathcal{C}'(I) \text{ erfüllt}$$

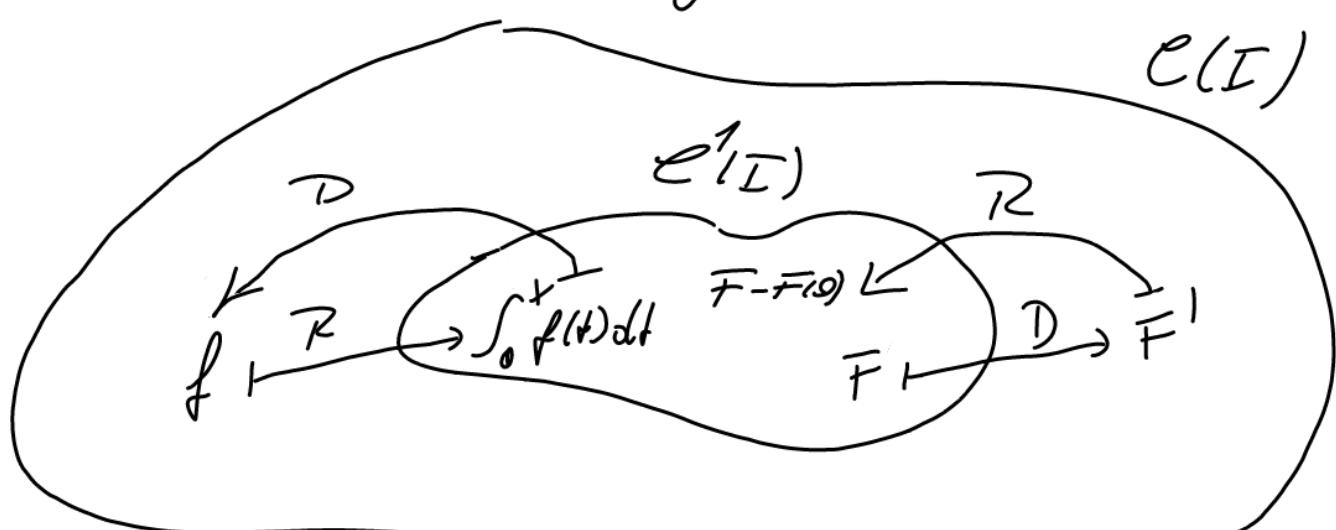
$$R \circ D(F) = F - F(0)$$

wegen (**)

nur für die Id

(iv) Neben der Tatsache, dass $R \circ D$ nicht genau die Identität ergibt [$R \circ D = id + \text{Konstante}$] haben D & R unterschiedliche Def- & Zielbereiche. D.h. sind D & R eben doch nicht genau invers zueinander. - die Details des Slogans aus (i) sind erschöpft? $\overbrace{\quad}^{\quad}$

Eine leichte Visualisierung der Situation ist:



2.9 Motivation (Konkretes Interpretieren)

(i) Der HsDI und insbesondere Thm 2.7(ii), d.h.

$$\int_a^b f(t) dt = F(b) - F(a) =: \overbrace{F(t)}_0^b$$

erleicht es nun praktisch
konkrete Integrale zu

berechnen: Wir müssen nur die Differenz der Werte
einer (beliebigen) Stammfunktion an der
Ober- bzw. Untergrenze bilden

(ii) Wie erhalten wir eine Stammfunktion? No durch
unsere Ergebnisse aus [3] über das konkrete Diffe-
rentieren?

(iii) Als einfaches Bsp betrachten wir $\int_0^b x^n dx$ ($1 \leq n \in \mathbb{N}$).
Wegen $(x^n)' = n x^{n-1}$ [3] 1.8(ii)] gilt

$$\left\{ \int_a^b x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} \Big|_0^b \right\} .$$

Bevor wir weitere einfache Bsp betrachten ein begründetes
Paraphlet

2.10 BEI (Terminologische Katastrophe: unbestimmtes Integral)

(i) In vielen Texten findet man die Kurzschreibweise

$\bar{F}(x) = \int f(x) dx$ und meint damit eine oder auch alle Stammfkt von f . Der Ausdruck

$$\int f(x) dx \quad (*)$$

wird dabei als „unbestimmtes Integral“ bezeichnet.

(ii) Diese traditionell lange übliche Bezeichnung führt aber in eine echte terminologische Katastrophe.

Ganzer betrachten wir die folgenden Bezeichnungen:

	<u>Bei uns</u>	<u>TRAD. ÜBLICH</u>
$\int_a^b f(t) dt$	Integral von f zu a und b	bestimmtes Integral v. f
F mit $\bar{F}' = f$	Stammfkt von f	unbestimmtes Integral v. f

Die hochgradig nichttriviale Aussage (ii) im HdDZ, die das prakt. Integrieren erst ermöglicht, lautet „beim uns“ (vgl. 2. P(ii))

Das Integral von f zu a und b ergibt sich als die Differenz der Werte einer Stammfkt v. f an Ober- bzw. Unterpunkte

Die traditionelle Terminologie verstellt diese Aussage in der urtümlichen Vorsilbe eines Eigenschaftsworts:

Das bestimmte Integral von f ist gleich der Differenz der Werte eines unbestimmten Integrals von f an den Ober- bzw. Unterpunkten.

(iii) Wir vermeiden daher die Bezeichnung „Unbestimmtes Integral“ und verwenden (*) ausschließlich im folgenden Sinn:

„bestimme $\int f(x)dx$ “ bedeutet „finde eine Stammfkt. f“.

2.11 Bsp (Höchste Zeit: konkretes Integrieren)

(i) Wir verallgemeinern 2.9(iii) auf $-1 < s \in \mathbb{R}$, $a, b > 0$.

Wege $(x^s)' = s x^{s-1}$ [\square 1.7P(c)] gilt

$$\int_a^b x^s dx = \frac{x^{s+1}}{s+1} \Big|_a^b \quad (*)$$

Für $s \in \mathbb{N}$ gilt (*) sogar für alle $a, b \in \mathbb{R}$.

(ii) Der Fall $s=-1$ in (i) führt auf ($a, b > 0$)

$$\int_a^b \frac{1}{x} dx = \log(x) \Big|_a^b \quad [\square 1.28_{\text{cii}}]$$

(iii) $\int \sin(x) dx = -\cos(x)$, $\int \cos(x) dx = \sin(x)$ [\square 1.8(cv)]

(iv) $\int e^x dx = e^x$ [\square 1.8(civ)] $\left. \begin{array}{l} \text{beachte 2.10 ciii)} \\ \hline \end{array} \right\}$

(v) $\int \frac{dx}{1+x^2} = \arctan(x)$ [\square 1.29_{\text{ciii}}]

2.12 MOTIVATION (Mehr Werkzeuge!)

Um auch kompliziertere Fkt integrieren zu können – deren Stammfunktion wir nicht so einfach mittels unserer Ergebnissen aus [\square] „sehen“ – lernen wir nun