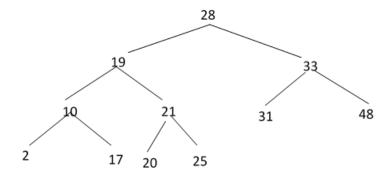
USTHB
Faculté d'Electronique et d'Informatique
Département D'Informatique
Master SII
Algorithmique avancée et complexité

Bab-Ezzouar 15 novembre 2016

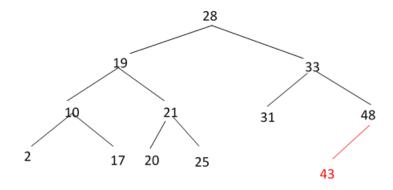
Corrigé du test de contrôle

Exercice 1: (5 pts)

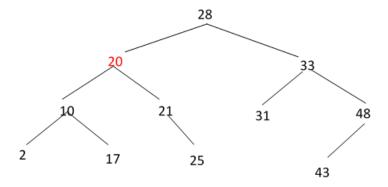
Considérer l'arbre binaire de recherche suivant :



1) insérer le nombre 43 dans l'arbre.



2) Ensuite supprimer le nombre 19 de l'arbre.



3) Ecrire un algorithme de suppression d'un élément d'un arbre binaire de recherche.

L'algorithme passe par 4 étapes qui sont :

- 1. Recherche de la valeur *x* dans l'arbre.
- 2. Recherche de la valeur minimale du sous-arbre droit du nœud contenant *x* ou bien de la valeur maximale du sous-arbre gauche du nœud contenant *x*. Soit y, cette valeur.
- 3. Suppression du nœud contenant y.
- 4. Remplacer *x* par *y*.

```
Algorithme Suppression d'un élément d'un arbre binaire de recherche
Programme principal
var
racine : ↑élément ; a : entier ;
début suppression (a);
fin
procédure suppression;
entrée : racine : ↑élément; x :entier ;
sortie : l'arbre binaire de recherche sans le nœud contenant x ;
var nœud, p, prédécesseur, parent : †élément ; existe : booléen ;
début nœud := racine ;
         existe := faux;
         tant que (noeud \neq nil) et non existe faire
             (* recherche de la clé x dans l'arbre *)
                  si\ (x = n \omega u d \uparrow . cl \acute{e})\ alors\ existe := vrai
                  sinon début
                              prédecesseur := nœud ;
                             si\ (x < n \alpha u d \uparrow . cl \acute{e})\ alors\ n \alpha u d := n \alpha u d \uparrow . fgauche
                             sinon n \alpha u d := n \alpha u d \uparrow .fdroit;
                         fin;
         si (nœud = nil) alors signaler ('x n'existe pas dans l'arbre')
         sinon si (x = n\alpha ud\uparrow.cl\acute{e}) alors
                  début p := nœud\uparrow.fdroit;
                   (* recherche de la clé minimale du sous-arbre droit *)
                            si\ (p \neq nil)\ alors\ tant\ que\ (p\uparrow.fgauche \neq nil)\ faire
```

```
début parent := p;
                                              p := p \uparrow .fgauche;
                                     fin;
                            (* recherche de la clé maximale du sous-arbre gauche *)
                             sinon début
                                              p := nœud \uparrow .fgauche ;
                                               si\ (p \neq nil)\ alors\ tant\ que\ (p \uparrow fdroit \neq nil)\ faire
                                                         début parent := p;
                                                                 p := p \uparrow .fdroit;
                                                         fin:
                                     fin
                            sinon (* le nœud contenant x n'a pas de successeur
                                     alors suppression de ce nœud *)
                                     si (nœud = racine) alors racine := nil
                                               sinon début prédecesseur\.fdroit := nil ;
                                                            prédecesseur↑.fdroit := nil ;
                                                     fin;
                  si (nœud\frac{1}{2}.fgauche \neq nil) ou (nœud\frac{1}{2}.fdroit \neq nil) alors
                            début (* remplacer x par y *)
                                     x := p \uparrow .cl\acute{e};
                                     n\alpha ud\uparrow.cl\acute{e} := x;
                                     (* supprimer le nœud contenant y *)
                                     si(p\uparrow.fgauche = nil) alors parent\uparrow.fgauche := nil
                                                        sinon parent\uparrow.fdroit := nil;
                           fin
                  fin
fin;
```

4) Calculer la complexité de l'algorithme.

La recherche de l'élément x à supprimer se fait en $O(log_2(n))=p$ où p est la profondeur de l'arbre et n le nombre de noeuds. L'opération de recherche de l'élément du sous-arbre droit qui a la plus petite valeur pour remplacer x s'effectue aussi en $O(log_2(n))$, de même pour la recherche de la clé maximale du sous-arbre gauche. La complexité est donc $O(log_2(n))$.

Exercice 2: (5 pts)

1) Rappeler la représentation d'un ensemble S vue en cours.

Une représentation possible d'un ensemble S, qui facilite l'écriture des opérations union et intersection entre deux ensembles, utilise deux tableaux TV (Tableau des Valeurs) et VR (Vecteur Représentatif de l'ensemble S). Le tableau TV contient toutes les valeurs susceptibles d'appartenir à un ensemble S. TV[max] contient le nombre de valeurs de TV. VR, le vecteur représentatif de S, est un vecteur de nombres booléens défini comme suit :

$$VR[i] = \begin{cases} 1 & si \ TV[i] \in S \\ 0 & sinon \end{cases}$$

- 2) Comment implémenter les opérations suivantes :
 - a. Appartenance d'un élément à un ensemble.

```
Procédure appartenance ;
entrée : TV : tableau d'entiers ; VR : tableau de booléens ; x : entier ;
sortie : vrai ou faux ;

var p : entier ;
début p:=1;
tant que (p <= TV[max]) et (TV[p] \neq x) faire p:=p+1 ;
si (TV[p] = x) et (VR[p]=1) alors retourner(vrai)
sinon retourner(faux) ;
fin
```

b. Union de deux ensembles.

```
procédure union;
entrée: TV: tableau d'entiers; VR<sub>1</sub>, VR<sub>2</sub>: tableau de booléens;
sortie: VR<sub>3</sub>: tableau de booléens;

var i: 1..max;
début
pour (i:= 1 à TV[max]) faire
VR<sub>3</sub>[i]:= VR<sub>1</sub>[i] ou VR<sub>2</sub>[i];
(* ou est l'opérateur booléen de disjonction *)
fin;
```

c . Intersection de deux ensembles.

```
procédure intersection;
entrée : TV : tableau d'entiers ; VR<sub>1</sub>, VR<sub>2</sub> : tableau de booléens ;
sortie : VR<sub>3</sub> : tableau de booléens;

var i : 1 ..max ;
début
pour (i := 1 à TV[max]) faire
VR<sub>3</sub>[i] := VR<sub>1</sub>[i] et VR<sub>2</sub>[i] ;
(* et est l'opérateur booléen de conjonction *)
fin ;
```

Calculer la complexité de chacune de ces opérations

La complexité de la procédure appartenance est O(TV[max]) car au pire cas, x n'appartient pas à TV et la boucle aura un nombre d'itérations égal à TV[max].

Les procédures *union* et *intersection* ont chacune une complexité en O(TV[max]) car la boucle *pour*, a un nombre d'itérations égal à TV[max].

3) Ecrire la procédure d'insertion d'un élément dans un ensemble et calculer sa complexité.

```
Procédure insertion;
entrée : TV : tableau d'entiers ; VR : tableau de booléens ; x : entier ;
sortie : TV : tableau d'entiers ; VR : tableau de booléens ;
```

La complexité de la procédure insertion est O(TV[max]) car au pire cas, x n'appartient pas à TV et la boucle aura un nombre d'itérations égal à TV[max].

4) Ecrire la procédure de suppression d'un élément d'un ensemble et calculer sa complexité.

```
Procédure suppression;
entrée : TV : tableau d'entiers ; VR : tableau de booléens ; x : entier ;
sortie : TV : tableau d'entiers ; VR : tableau de booléens ;

var p : entier ;
début p:=1;
tant que (p <= TV[max]) et (TV[p] \neq x) faire p:=p+1 ;
si (TV[p] = x) alors
si (VR[p] = 0) alors afficher ('x n'existe pas dans l'ensemble')
sinon VR[p] := 0 ;
fin
```

La complexité de la procédure suppression est O(TV[max]) car au pire cas, x n'appartient pas à TV et la boucle aura un nombre d'itérations égal à TV[max].