

# 实验：Hu 矩轮廓匹配

## 实验概要

### Hu 矩

在本实验中，我们将学习如何在数值上找到两个不同轮廓的形状之间的差异。这种差异是基于 Hu 矩（也称为：胡矩 / Hu 矩不变量）发现的，轮廓的 Hu 矩 是描述轮廓形状的七个数字。详细描述可[参考官方文档](https://docs.opencv.org/2.4/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html) ([https://docs.opencv.org/2.4/modules/imgproc/doc/structural\\_analysis\\_and\\_shape\\_descriptors.html](https://docs.opencv.org/2.4/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html))。

$$hu[0] = \eta_{20} + \eta_{02}$$

$$hu[1] = (\eta_{20} - \eta_{02})^2 + 4\eta_{11}^2$$

$$hu[2] = (\eta_{30} - 3\eta_{12})^2 + (3\eta_{21} - \eta_{03})^2$$

$$hu[3] = (\eta_{30} + \eta_{12})^2 + (\eta_{21} + \eta_{03})^2$$

$$hu[4] = (\eta_{30} - 3\eta_{12})(\eta_{30} + \eta_{12})[(\eta_{30} + \eta_{12})^2 - 3(\eta_{21} + \eta_{03})^2] + (3\eta_{21} - \eta_{03})(\eta_{21} + \eta_{03})[3(\eta_{30} + \eta_{12})^2 - (\eta_{21} + \eta_{03})^2]$$

$$hu[5] = (\eta_{20} - \eta_{02})[(\eta_{30} + \eta_{12})^2 - (\eta_{21} + \eta_{03})^2] + 4\eta_{11}(\eta_{30} + \eta_{12})(\eta_{21} + \eta_{03})$$

$$hu[6] = (3\eta_{21} - \eta_{03})(\eta_{21} + \eta_{03})[3(\eta_{30} + \eta_{12})^2 - (\eta_{21} + \eta_{03})^2] - (\eta_{30} - 3\eta_{12})(\eta_{21} + \eta_{03})[3(\eta_{30} + \eta_{12})^2 - (\eta_{21} + \eta_{03})^2]$$

OpenCV 通过以下方式计算 Hu 矩 ——

1. 用命令计算图像矩（图像像素强度的加权平均值）：

```
img_moments = cv2.moments(image)
```

2. 将图像矩 cv2.HuMoments OpenCV 函数：

```
hu_moments = cv2.HuMoments(img_moments)
```

3. 然后，将此数组展平以获取 Hu 矩 的特征向量：

```
hu_moments = hu_moments.flatten()
```

该特征向量的一行包含七列（七个数值），下表显示了一些样本轮廓形状的 Hu 矩 向量：

CONTOUR	Hu moment vector H						
	H[0]	H[1]	H[2]	H[3]	H[4]	H[5]	H[6]
<b>U</b>	1.401e-03	1.306e-08	1.232e-10	4.882e-11	-3.720e-21	5.302e-15	-7.084e-22
<b>H</b>	1.258e-03	5.039e-09	1.130e-16	4.176e-13	2.869e-27	-2.964e-17	0.000e+00
<b>B</b>	1.453e-03	2.918e-07	4.502e-11	1.201e-12	8.828e-24	-1.651e-17	-4.462e-25
B	6.744e-03	2.940e-06	2.968e-08	6.638e-09	-6.418e-17	1.138e-11	-6.754e-17
<i>B</i>	1.573e-03	5.884e-07	4.206e-10	1.400e-10	2.985e-20	1.019e-13	-1.627e-20
<i>B</i>	1.573e-03	5.884e-07	4.206e-10	1.400e-10	2.985e-20	1.019e-13	1.627e-20

对于胡矩向量，请考虑以下因素：

- 即使通过反射，平移，缩放或旋转来变换图像，前六个值仍保持不变。这意味着，两个基本形状相同的轮廓将具有几乎相等的力矩值，即使其中一个被调整大小，旋转，沿任何方向翻转或改变其在图像中的位置或位置。
- 如果轮廓的图像被翻转，则第七个值会更改符号（正或负）。

## 使用 Hu 矩进行轮廓匹配

以下代码给出了使用 Hu 矩 执行轮廓匹配（两个形状的比较，因此有的人也叫：形状匹配）的命令。它将为您提供一个数值，描述两个形状之间的差异：

```
contour_difference = cv2.matchShapes (contour1, contour2, compar_method, parameter)
```

此输出变量的值（`contour_difference`）越小，两个轮廓之间的相似性就越大。关于上述公式，请注意以下几点：

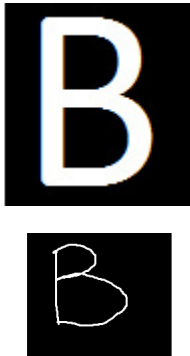
- `contour1`, `contour2`：是要比较的两个单独的轮廓对象。
- `compar_method`：是比较方法。可以是 1 到 3 的整数，也可以是对应的字符串命令，如下表所示：

Comparison method	Numeric command	String command
CONTOURS_MATCH_I1	1	<code>cv.CONTOURS_MATCH_I1</code>
CONTOURS_MATCH_I2	2	<code>cv.CONTOURS_MATCH_I2</code>
CONTOURS_MATCH_I3	3	<code>cv.CONTOURS_MATCH_I3</code>

在大多数情况下，您会发现 `cv.CONTOURS_MATCH_I1` 效果最佳。但是，在处理项目时，请对所有三个项目进行测试，以查看哪个最适合您的数据。

- `parameter`：是与所选比较方法相关的值，在最新版本的 OpenCV 中已没有什么作用。但是请注意，如果不将这个参数传递给 `cv2.matchShapes` 函数，则可能会出错。因此，我们通常传递 `0`。

举例：比较以下两个轮廓：



要查找它们之间的数值差，则可以编写以下命令：

```
contour_difference = cv2.matchShapes (binary_im1, binary_im2, 1, 0)
```

上述的代码使用 `CONTOURS_MATCH_I1` 距离，告诉我们这两个形状的 Hu 矩 矢量 之间的差异。在此示例中，结果为 `0.1137`。

## 模板匹配

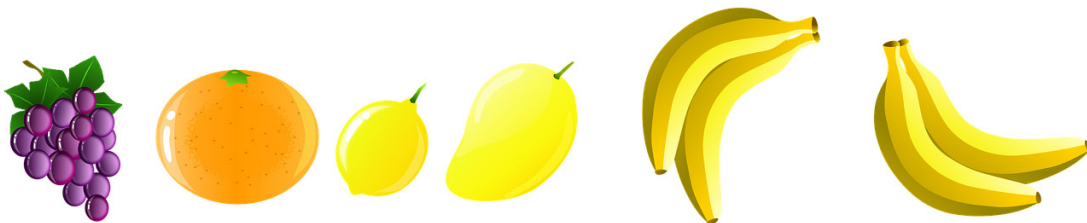
现在，您已经了解了如何匹配可以由单个斑点描述的形状。如果要匹配具有两个斑点而不是一个斑点的符号怎么办？例如，一个问号：



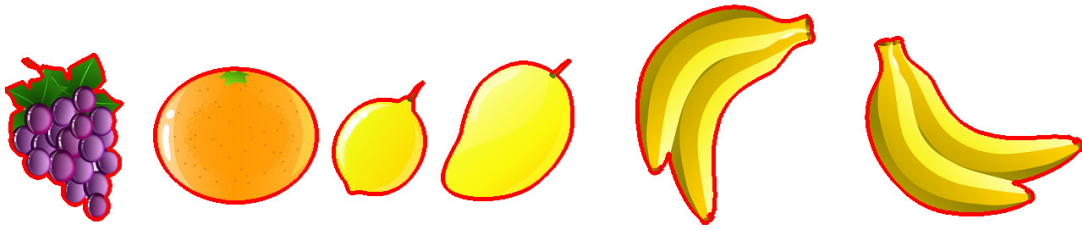
它有两个轮廓。如果要在图像中找到该符号，则简单的轮廓匹配将不起作用。为此，您将使用另一种类似的技术，称为模板匹配。我们暂不展开讨论，详细描述可[参考官方文档](https://docs.opencv.org/2.4/doc/tutorials/imgproc/histograms/template_matching/template_matching.html) ([https://docs.opencv.org/2.4/doc/tutorials/imgproc/histograms/template\\_matching/template\\_matching.html](https://docs.opencv.org/2.4/doc/tutorials/imgproc/histograms/template_matching/template_matching.html))。

## 实验目标

在本实验中，我们为后续的轮廓匹配应用实验做前期准备 —— 您将获得以下水果图片：



您的任务是检测此图像中存在的所有水果。通过轮廓检测执行此操作，并在图像上绘制轮廓形状，如下所示，以红色绘制水果轮廓：



## 1. 导入依赖库并加载图像

In [1]:

```
import cv2                                # 导入OpenCV
import matplotlib.pyplot as plt          # 导入matplotlib

# 魔法指令，使图像直接在Notebook中显示
%matplotlib inline

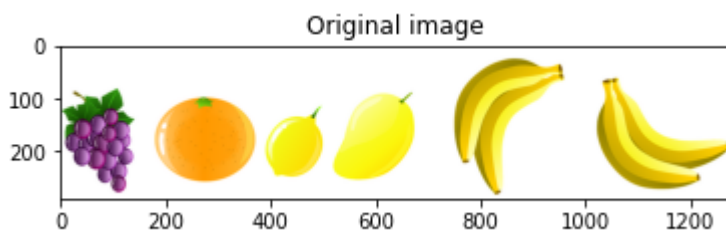
# 设置输入输出路径
import os
base_path = os.environ.get("BASE_PATH", '../data/')
data_path = os.path.join(base_path + "lab4/")
result_path = "result/"
os.makedirs(result_path, exist_ok=True)

# 读取本地图像
image = cv2.imread('./data/many_fruits.png')

# 在云实验环境下忽略以下代码，避免程序尝试打开系统窗口显示图片；
# 使用matplotlib替换，使图像直接在 Jupyter Notebook 中输出。

# cv2.imshow( 'Original image' , image )
# cv2.waitKey(0)
# cv2.destroyAllWindows()

plt.imshow(image[:, :, ::-1]) # 将图像从 BGR 转换为 RGB
plt.title('Original image')  # 指定输出图像的标题
plt.show()                   # 显示图像
```



## 2. 转换灰度图像

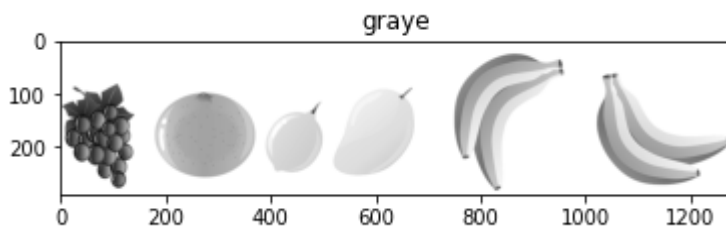
In [2]:

```
# 将图像转换为灰度图像
gray_image = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2GRAY)

# 在云实验环境下忽略以下代码，避免程序尝试打开系统窗口显示图片；
# 使用matplotlib替换，使图像直接在 Jupyter Notebook 中输出。

# cv2.imshow( 'gray' , gray_image )
# cv2.waitKey(0)
# cv2.destroyAllWindows()

# 使用灰色“喷涂”图像输出显示
plt.imshow(gray_image, cmap='gray')
# 指定输出图像的标题
plt.title('graye')
# 显示图像
plt.show()
```



### 3. 图像二值化

使用适当的阈值将其转换为二值图像并显示。您选择的阈值必须将水果的外部边界作为单个对象。当然，每个水果的中间都可以保留一些空间：

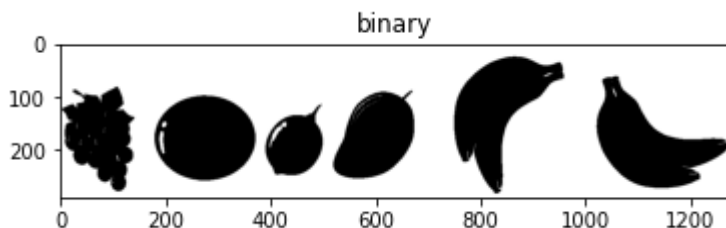
In [3]:

```
# 直接输入阈值与最大值，执行图像二值化
ret, binary_im = cv2.threshold(gray_image, 245, 255, cv2.THRESH_BINARY)

# 在云实验环境下忽略以下代码，避免程序尝试打开系统窗口显示图片；
# 使用matplotlib替换，使图像直接在 Jupyter Notebook 中输出。

# cv2.imshow( 'binary' , binary_im )
# cv2.waitKey(0)
# cv2.destroyAllWindows()

plt.imshow(binary_im, cmap='gray') # 使用灰色“喷涂”图像输出显示
plt.title('binary')               # 指定输出图像的标题
plt.show()                        # 显示图像
```



### 4. 反转图像

由于在 OpenCV 中需要黑色背景上的白色前景来进行轮廓检测，因此我们将按以下方式反转此图像：

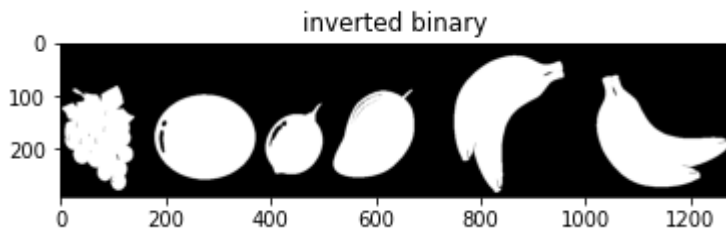
In [4]:

```
binary_im = ~binary_im # 反转图像（黑白像素互换）

# 在云实验环境下忽略以下代码，避免程序尝试打开系统窗口显示图片；
# 使用matplotlib替换，使图像直接在 Jupyter Notebook 中输出。

# cv2.imshow( 'inverted binary' , binary_im )
# cv2.waitKey(0)
# cv2.destroyAllWindows()

plt.imshow(binary_im, cmap='gray') # 使用灰色“喷涂”图像输出显示
plt.title('inverted binary')      # 指定输出图像的标题
plt.show()                       # 显示图像
```



## 5. 轮廓检测

请注意，水果内部有一些空像素，因此我们接下来将使用 `cv2.RETR_EXTERNAL` 选项，进行外部轮廓检测：

In [5]:

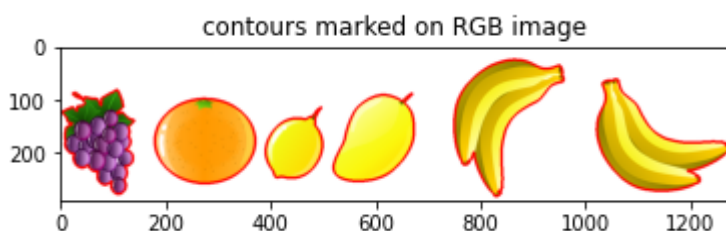
```
# 从二值图像中找到外部轮廓
contours, hierarchy = cv2.findContours(binary_im,
                                       cv2.RETR_EXTERNAL, cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)

# 绘制轮廓
with_contours = cv2.drawContours(image, contours, -1, (0, 0, 255), 3)

# 在云实验环境下忽略以下代码，避免程序尝试打开系统窗口显示图片；
# 使用matplotlib替换，使图像直接在 Jupyter Notebook 中输出。

# cv2.imshow( 'contours marked on RGB image' , with_contours )
# cv2.waitKey(0)
# cv2.destroyAllWindows()

plt.imshow(with_contours[:, :, ::-1]) # 将图像从 BGR 转换为 RGB
plt.title('contours marked on RGB image') # 指定输出图像的标题
plt.show()                             # 显示图像
```



## 实验小结

在本实验中，您将通过执行轮廓检测，实现了从水果图片中的提取水果轮廓并绘制。

我们将借助本实验的步骤，在后面的实验中继续执行轮廓匹配的操作。