

Caminhos mínimos

Algoritmo de Floyd-Warshall

Prof. Edson Alves

2018

Faculdade UnB Gama

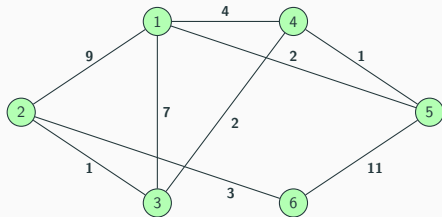
1. Algoritmo de Floyd-Warshall

Algoritmo de Floyd-Warshall

Algoritmo de Floyd-Warshall

- Assim como os algoritmos de Bellman-Ford e de Dijkstra, o algoritmo de Floyd-Warshall também resolve o problema do caminho mínimo
- Ao contrário dos dois citados, ele computa as distâncias mínimas entre todos os pares de vértices conectados em uma só execução
- O vetor bidimensional que mantém as distância entre todos os pares é inicializado com os pesos das arestas entre os nós, e infinito quando não houver uma aresta entre os dois vértices
- Naturalmente, a distância de um nó a si mesmo é zero
- A cada iteração, o algoritmo tenta melhorar as distâncias por meio do uso de um vértice intermediário
- A complexidade é $O(V^3)$.

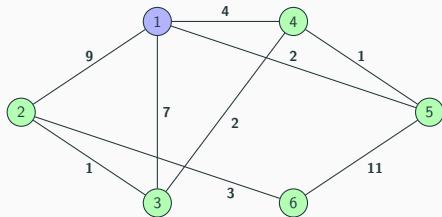
Visualização do algoritmo de Floyd-Warshall



Distâncias

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|---|----------|----------|----------|----------|----------|----------|
| 1 | 0 | 9 | 7 | 4 | 2 | ∞ |
| 2 | 9 | 0 | 1 | ∞ | ∞ | 3 |
| 3 | 7 | 1 | 0 | 2 | ∞ | ∞ |
| 4 | 4 | ∞ | 2 | 0 | 1 | ∞ |
| 5 | 2 | ∞ | ∞ | 1 | 0 | 11 |
| 6 | ∞ | 3 | ∞ | ∞ | 11 | 0 |

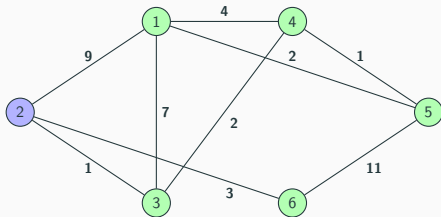
Visualização do algoritmo de Floyd-Warshall



Distâncias

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|---|----------|----|----------|----------|----|----------|
| 1 | 0 | 9 | 7 | 4 | 2 | ∞ |
| 2 | 9 | 0 | 1 | 13 | 11 | 3 |
| 3 | 7 | 1 | 0 | 2 | 9 | ∞ |
| 4 | 4 | 13 | 2 | 0 | 1 | ∞ |
| 5 | 2 | 11 | 9 | 1 | 0 | 11 |
| 6 | ∞ | 3 | ∞ | ∞ | 11 | 0 |

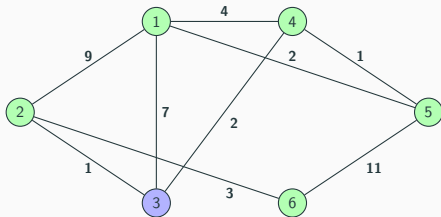
Visualização do algoritmo de Floyd-Warshall



Distâncias

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|---|----|----|---|----|----|----|
| 1 | 0 | 9 | 7 | 4 | 2 | 12 |
| 2 | 9 | 0 | 1 | 13 | 11 | 3 |
| 3 | 7 | 1 | 0 | 2 | 9 | 4 |
| 4 | 4 | 13 | 2 | 0 | 1 | 16 |
| 5 | 2 | 11 | 9 | 1 | 0 | 11 |
| 6 | 12 | 3 | 4 | 16 | 11 | 0 |

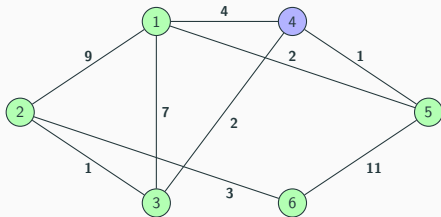
Visualização do algoritmo de Floyd-Warshall



Distâncias

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|---|----|----|---|---|----|----|
| 1 | 0 | 8 | 7 | 4 | 2 | 11 |
| 2 | 8 | 0 | 1 | 3 | 10 | 3 |
| 3 | 7 | 1 | 0 | 2 | 9 | 4 |
| 4 | 4 | 3 | 2 | 0 | 1 | 6 |
| 5 | 2 | 10 | 9 | 1 | 0 | 11 |
| 6 | 11 | 3 | 4 | 6 | 11 | 0 |

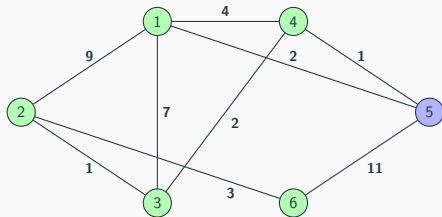
Visualização do algoritmo de Floyd-Warshall



Distâncias

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|---|----|---|---|---|---|----|
| 1 | 0 | 7 | 6 | 4 | 2 | 10 |
| 2 | 7 | 0 | 1 | 3 | 4 | 3 |
| 3 | 6 | 1 | 0 | 2 | 3 | 4 |
| 4 | 4 | 3 | 2 | 0 | 1 | 6 |
| 5 | 2 | 4 | 3 | 1 | 0 | 7 |
| 6 | 10 | 3 | 4 | 6 | 7 | 0 |

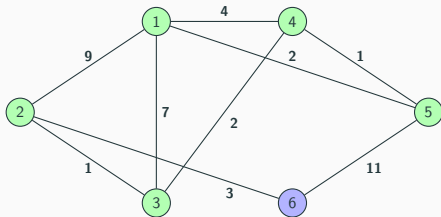
Visualização do algoritmo de Floyd-Warshall



Distâncias

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|---|---|---|---|---|---|---|
| 1 | 0 | 6 | 5 | 3 | 2 | 9 |
| 2 | 6 | 0 | 1 | 3 | 4 | 3 |
| 3 | 5 | 1 | 0 | 2 | 3 | 4 |
| 4 | 3 | 3 | 2 | 0 | 1 | 6 |
| 5 | 2 | 4 | 3 | 1 | 0 | 7 |
| 6 | 9 | 3 | 4 | 6 | 7 | 0 |

Visualização do algoritmo de Floyd-Warshall



Distâncias

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|---|---|---|---|---|---|---|
| 1 | 0 | 6 | 5 | 3 | 2 | 9 |
| 2 | 6 | 0 | 1 | 3 | 4 | 3 |
| 3 | 5 | 1 | 0 | 2 | 3 | 4 |
| 4 | 3 | 3 | 2 | 0 | 1 | 6 |
| 5 | 2 | 4 | 3 | 1 | 0 | 7 |
| 6 | 9 | 3 | 4 | 6 | 7 | 0 |

Implementação do algoritmo de Floyd-Warshall em C++

```
1 #include <bits/stdc++.h>
2
3 using namespace std;
4 using ii = pair<int, int>;
5 using edge = tuple<int, int, int>;
6
7 const int MAX { 210 }, oo { 1000000010 };
8 int dist[MAX][MAX];
9 vector<ii> adj[MAX];
10
11 void floyd_warshall(int N) {
12     for (int u = 1; u <= N; ++u)
13         for (int v = 1; v <= N; ++v)
14             dist[u][v] = oo;
15
16     for (int u = 1; u <= N; ++u)
17         dist[u][u] = 0;
18
19     for (int u = 1; u <= N; ++u)
20         for (const auto& [v, w] : adj[u])
21             dist[u][v] = w;
```

Implementação do algoritmo de Floyd-Warshall em C++

```
22
23     for (int k = 1; k <= N; ++k)
24         for (int u = 1; u <= N; ++u)
25             for (int v = 1; v <= N; ++v)
26                 dist[u][v] = min(dist[u][v], dist[u][k] + dist[k][v]);
27 }
28
29 int main() {
30     vector<edge> edges { edge(1, 2, 9), edge(1, 3, 7), edge(1, 4, 4),
31                         edge(1, 5, 2), edge(2, 3, 1), edge(2, 6, 3), edge(3, 4, 2),
32                         edge(4, 5, 1), edge(5, 6, 11) };
33
34     for (const auto& [u, v, w] : edges) {
35         adj[u].push_back(ii(v, w));
36         adj[v].push_back(ii(u, w));
37     }
38
39     floyd_warshall(6);
40
41     return 0;
42 }
```

Identificação do caminho mínimo

- Assim como nos algoritmos de Bellman-Ford e Dijkstra, é possível recuperar a sequência de arestas que compõem o caminho mínimo
- Para determinar o caminho, é preciso manter o vetor bidimensional pred , onde $\text{pred}[u][v]$ é o nó que antecede v no caminho mínimo que vai de u a v
- Inicialmente, todos os elementos deste vetor devem ser iguais a um valor sentinela, exceto em dois casos:
 1. $\text{pred}[u][u] = u$
 2. $\text{pred}[u][v] = u$, se $(u, v) \in E$
- Se o vértice k reduzir a distância $\text{dist}[u][v]$ (isto é, se $\text{dist}[u][k] + \text{dist}[k][v] < \text{dist}[u][v]$), então o $\text{pred}[u][v] = \text{pred}[k][v]$
- Deste modo, o caminho mínimo de u a v pode ser recuperado, passando por todos os predecessores até se atingir o nó u

Recuperação do caminho mínimo

```
1 #include <bits/stdc++.h>
2
3 using namespace std;
4 using ii = pair<int, int>;
5 using edge = tuple<int, int, int>;
6
7 const int MAX { 210 }, oo { 1000000010 };
8 int dist[MAX][MAX], pred[MAX][MAX];
9 vector<ii> adj[MAX];
10
11 void floyd_warshall(int N)
12 {
13     for (int u = 1; u <= N; ++u)
14         for (int v = 1; v <= N; ++v)
15             dist[u][v] = oo;
16
17     for (int u = 1; u <= N; ++u)
18     {
19         dist[u][u] = 0;
20         pred[u][u] = u;
21     }
```

Recuperação do caminho mínimo

```
23     for (int u = 1; u <= N; ++u)
24         for (const auto& [v, w] : adj[u]) {
25             dist[u][v] = w;
26             pred[u][v] = u;
27         }
28
29     for (int k = 1; k <= N; ++k)
30     {
31         for (int u = 1; u <= N; ++u)
32         {
33             for (int v = 1; v <= N; ++v)
34             {
35                 if (dist[u][v] > dist[u][k] + dist[k][v])
36                 {
37                     dist[u][v] = dist[u][k] + dist[k][v];
38                     pred[u][v] = pred[k][v];
39                 }
40             }
41         }
42     }
43 }
```


Recuperação do caminho mínimo

```
44
45 int main() {
46     vector<edge> edges { edge(1, 2, 9), edge(1, 3, 7), edge(1, 4, 4),
47                         edge(1, 5, 2), edge(2, 3, 1), edge(2, 6, 3), edge(3, 4, 2),
48                         edge(4, 5, 1), edge(5, 6, 11) };
49
50     int N = 6;
51
52     for (const auto& [u, v, w] : edges) {
53         adj[u].push_back(ii(v, w));
54         adj[v].push_back(ii(u, w));
55     }
56
57     floyd_warshall(N);
58
59     for (int u = 1; u <= N; ++u)
60     {
61         for (int v = 1; v <= N; ++v)
62         {
63             vector<int> path;
64             auto p = v;
```

Recuperação do caminho mínimo

```
65
66     while (p != u) {
67         path.push_back(p);
68         p = pred[u][p];
69     }
70
71     path.push_back(u);
72     reverse(path.begin(), path.end());
73
74     cout << "dist[" << u << "][" << v << "] = " << dist[u][v]
75         << '\n';
76
77     for (size_t i = 0; i < path.size(); ++i)
78         cout << path[i] << (i + 1 == path.size() ? "\n" : " -> ");
79     }
80 }
81
82 return 0;
83 }
```

1. **HALIM**, Felix; **HALIM**, Steve. *Competitive Programming 3*, 2010.
2. **LAAKSONEN**, Antti. *Competitive Programmer's Handbook*, 2018.
3. **SKIENA**, Steven S.; **REVILLA**, Miguel A. *Programming Challenges*, 2003.