# **Grafos**

Algoritmo de Prim

**Prof. Edson Alves** 

Faculdade UnB Gama

# **Proponentes**



Vojtěch Jarník (1930)



Robert Clay Prim (1957)



Edsger Wybe Dijkstra (1959)

 $\star$  O algoritmo de Prim encontra uma MST usando uma abordagem gulosa

\* O algoritmo de Prim encontra uma MST usando uma abordagem gulosa

 $\star$  Um vértice u é escolhido para iniciar um componente conectado C

- \* O algoritmo de Prim encontra uma MST usando uma abordagem gulosa
- $\star$  Um vértice u é escolhido para iniciar um componente conectado C
- $\star$  Enquanto  $C \neq V$ , deve se identificar o vértice  $u \not\in C$  mais proximo de C

- $\star$  O algoritmo de Prim encontra uma MST usando uma abordagem gulosa
- $\star$  Um vértice u é escolhido para iniciar um componente conectado C
- $\star$  Enquanto C 
  eq V, deve se identificar o vértice  $u 
  ot\in C$  mais proximo de C
- $\star$  Então u é inserido em C e a aresta que uniu u a C faz parte de uma MST

- \* O algoritmo de Prim encontra uma MST usando uma abordagem gulosa
- $\star$  Um vértice u é escolhido para iniciar um componente conectado C
- $\star$  Enquanto  $C \neq V$ , deve se identificar o vértice  $u \notin C$  mais proximo de C
- $\star$  Então u é inserido em C e a aresta que uniu u a C faz parte de uma MST
- $\star$  Complexidade:  $O(E \log V)$

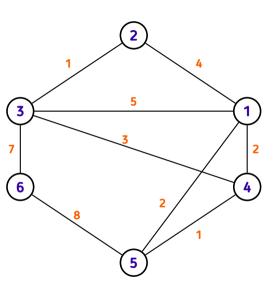


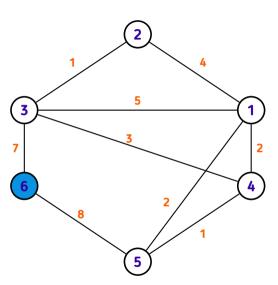
# Pseudocódigo

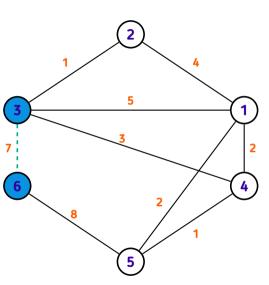
Entrada: um grafo ponderado G(V, E)

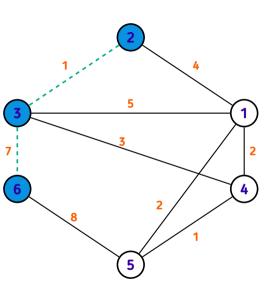
Saída: uma MST de G

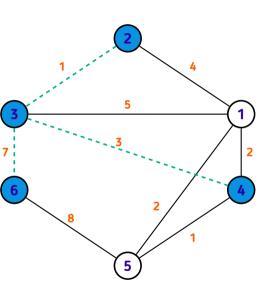
- 1. Escolha um vértice  $u \in V$  e faça  $C = \{u\}, M = \emptyset$
- 2. Enquanto  $C \neq V$ :
  - (a) Escolha o vértice  $v \not\in C$  mais próximo de C
  - (b) Inclua v em C e a aresta que une v a C em M
- 3. Retorne M

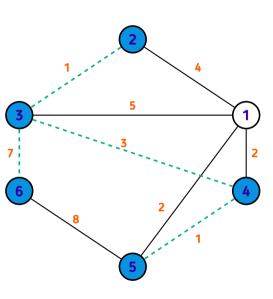


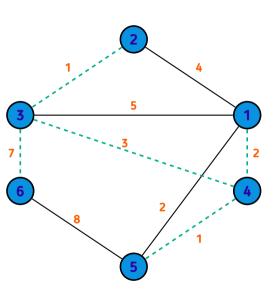












Identificação eficiente do vértice mais próximo de C

## Identificação eficiente do vértice mais próximo de C

 $\star$  A complexidade do algoritmo de Prim depende da identificação eficiente do vértice v mais próximo de C

## Identificação eficiente do vértice mais próximo de $\it C$

 $\star$  A complexidade do algoritmo de Prim depende da identificação eficiente do vértice v mais próximo de C

 $\star$  O vértice  $v \not\in C$  é o mais próximo de C se v minimiza a distância

$$\operatorname{dist}(v,C) = \min_{u \in C} \left\{ \operatorname{dist}(v,u) \right\}$$

## Identificação eficiente do vértice mais próximo de $\it C$

- $\star$  A complexidade do algoritmo de Prim depende da identificação eficiente do vértice v mais próximo de C
  - $\star$  O vértice  $v \not\in C$  é o mais próximo de C se v minimiza a distância

$$\operatorname{dist}(v,C) = \min_{u \in C} \; \{ \; \operatorname{dist}(v,u) \; \}$$

 $\star$  Uma forma de se identificar v é manter uma fila com prioridades q

## Identificação eficiente do vértice mais próximo de C

 $\star$  Inicialmente, q estará vazia

## Identificação eficiente do vértice mais próximo de C

 $\star$  Inicialmente, q estará vazia

 $\star$  Esta fila será ordenada, de forma ascendente, pelas distâncias até C

## Identificação eficiente do vértice mais próximo de $\it C$

- $\star$  Inicialmente, q estará vazia
- $\star$  Esta fila será ordenada, de forma ascendente, pelas distâncias até C
- $\star$  A cada vértice adicionado a C (inclusive o u inicial), insira em q pares (w,v), onde w o peso da aresta que une o vértice  $v\not\in C$  a u

## Identificação eficiente do vértice mais próximo de $\it C$

- $\star$  Inicialmente, q estará vazia
- $\star$  Esta fila será ordenada, de forma ascendente, pelas distâncias até C
- $\star$  A cada vértice adicionado a C (inclusive o u inicial), insira em q pares (w,v), onde w o peso da aresta que une o vértice  $v \not\in C$  a u
- $\star$  O vértice mais proximo v será dado pelo par mais proximo do início da fila tal que  $v\not\in C$

```
int prim(int u, int N)
    set<int> C;
    C.insert(u);
    priority_queue<ii, vector<ii>, greater<ii>>> pq;
    for (auto [v, w] : adj[u])
        pq.push(ii(w, v));
    int mst = 0;
    while ((int) C.size() < N)</pre>
        int v, w;
```

```
do {
        w = pq.top().first, v = pq.top().second;
        pq.pop();
    } while (C.count(v));
    mst += w;
    C.insert(v);
   for (auto [s, p] : adj[v])
       pq.push(ii(p, s));
return mst;
```



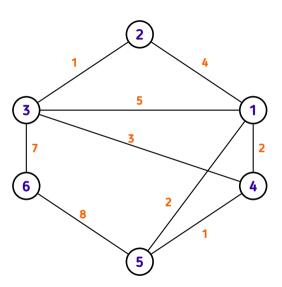
 $\star$  Uma MST minimiza o maior peso entre as arestas presente em qualquer árvore geradora

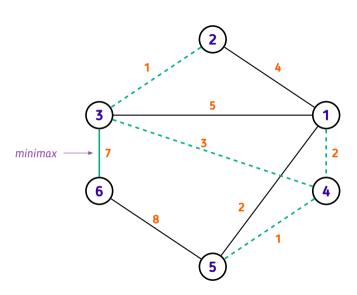
 $\star$  Uma MST minimiza o maior peso entre as arestas presente em qualquer árvore geradora

\* O problema de se minimizar tal peso é denominado minimax

- $\star$  Uma MST minimiza o maior peso entre as arestas presente em qualquer árvore geradora
  - \* O problema de se minimizar tal peso é denominado *minimax*
- $\star$  Uma variante deste problema é o *maximin*, que maximiza o menor peso entre as arestas presentes em qualquer árvore geradora

- $\star$  Uma MST minimiza o maior peso entre as arestas presente em qualquer árvore geradora
  - \* O problema de se minimizar tal peso é denominado *minimax*
- $\star$  Uma variante deste problema é o *maximin*, que maximiza o menor peso entre as arestas presentes em qualquer árvore geradora
  - \* Uma variante simples do algoritmo de Prim resolve o minimax





```
int minimax(int u, int N)
{
    set<int> C;
    C.insert(u);
    priority_queue<ii, vector<ii>, greater<ii>> pq;
    for (auto [v, w] : adj[u])
        pq.push(ii(w, v));
    int minmax = -oo;
    while ((int) C.size() < N)</pre>
        int v, w;
```

```
do {
        w = pq.top().first, v = pq.top().second;
        pq.pop();
    } while (C.count(v)):
    minmax = max(minmax, w);
    C.insert(v);
    for (auto [s, p] : adj[v])
       pq.push(ii(p, s));
return minmax;
```

 $\star$  Seja G(V,E) um grafo conectado e ponderado e  $E'\subset E$ 

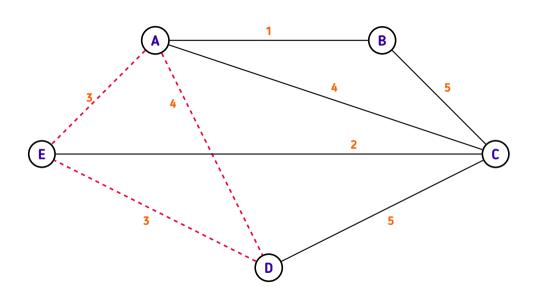
 $\star$  Seja G(V,E) um grafo conectado e ponderado e  $E'\subset E$ 

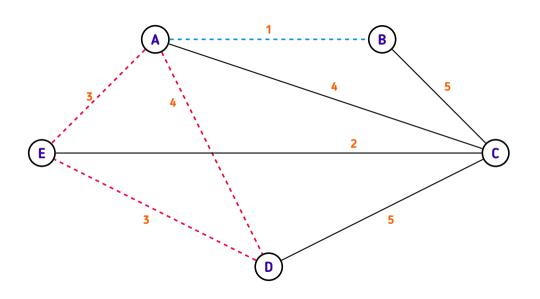
 $\star$  O menor subgrafo gerador  $S_{E'}$  de G é um subgrafo conectado que contém todas as arestas E' e que tem custo mínimo

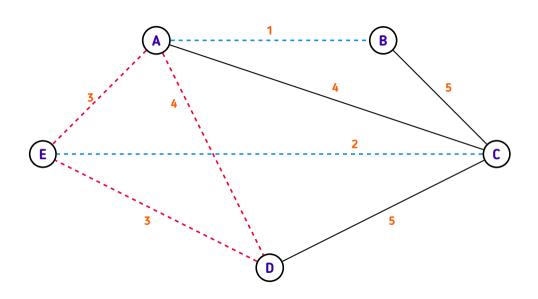
- $\star$  Seja G(V,E) um grafo conectado e ponderado e  $E'\subset E$
- $\star$  O menor subgrafo gerador  $S_{E'}$  de G é um subgrafo conectado que contém todas as arestas E' e que tem custo mínimo
  - $\star$  Por conta da restrição E',  $S_{E'}$ , não é, necessariamente, uma MST

- $\star$  Seja G(V,E) um grafo conectado e ponderado e  $E'\subset E$
- $\star$  O menor subgrafo gerador  $S_{E'}$  de G é um subgrafo conectado que contém todas as arestas E' e que tem custo mínimo
  - $\star$  Por conta da restrição E',  $S_{E'}$ , não é, necessariamente, uma MST
- $\star$  0 menor subgrafo gerador pode ser encontrado atribuíndo a C todos os vértices ligados por alguma aresta em E' no passo inicial do algoritmo de Prim

- $\star$  Seja G(V,E) um grafo conectado e ponderado e  $E'\subset E$
- $\star$  O menor subgrafo gerador  $S_{E'}$  de G é um subgrafo conectado que contém todas as arestas E' e que tem custo mínimo
  - $\star$  Por conta da restrição E',  $S_{E'}$ , não é, necessariamente, uma MST
- $\star$  O menor subgrafo gerador pode ser encontrado atribuíndo a C todos os vértices ligados por alguma aresta em E' no passo inicial do algoritmo de Prim
  - \* A complexidade é a mesma do algoritmo original







```
int msg(int N, const vector<edge>& es)
{
    set<int> C;
    priority_queue<ii, vector<ii>, greater<ii>> pq;
    int cost = 0;
    for (auto [u, v, w] : es)
        cost += w;
        C.insert(u);
        C.insert(v);
        for (auto [r, s] : adj[u])
            pq.push(ii(s, r));
        for (auto [r, s] : adj[v])
            pq.push(ii(s, r));
```

```
while ((int) C.size() < N)</pre>
    int v, w;
    do {
        w = pq.top().first, v = pq.top().second;
        pq.pop();
    } while (C.count(v));
    cost += w;
    C.insert(v);
    for (auto [s, p] : adj[v])
        pq.push(ii(p, s));
return cost;
```

## Problemas sugeridos

- 1. CSES 1675 Road Reparation
- 2. **OJ 10048 Audiophobia**
- 3. OJ 10099 Tourist Guide
- 4. SPOJ IITKWPCG Help the old King

#### Referências

- 1. HALIM, Felix; HALIM, Steve. Competitive Programming 3, 2010.
- 2. IT History Society. Dr. Robert Clay Prim, acesso em 28/08/2021.
- 3. LAAKSONEN, Antti. Competitive Programmer's Handbook, 2018.
- 4. Wikipédia. Edsger Wybe Dijkstra, acesso em 28/08/2021.
- 5. Wikipédia. Prim's algorithm, acesso em 28/08/2021.
- 6. Wikipédia. Vojtěch Jarník, acesso em 28/08/2021.