Grafos

Caminhos mínimos

Prof. Edson Alves

Faculdade UnB Gama

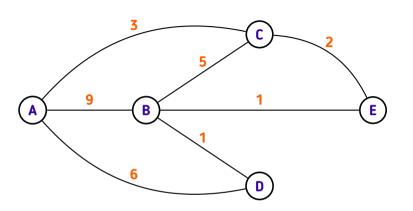
Caminhos mínimos

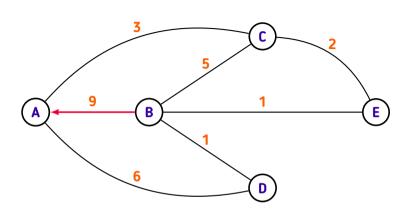
Seja p um caminho entre os vértices u e v do grafo G . Dizemos que p é um

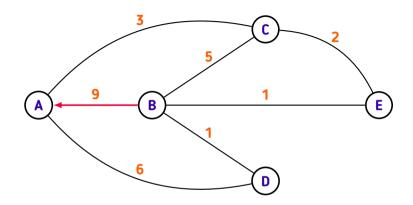
caminho mínimo de u a v se, para qualquer caminho q de u a v, vale que

$$\sum_{e_i \in p} w(e_i) \le \sum_{e_j \in q} w(e_j)$$

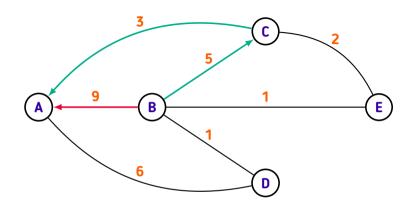
onde w(e) é o peso da aresta e.



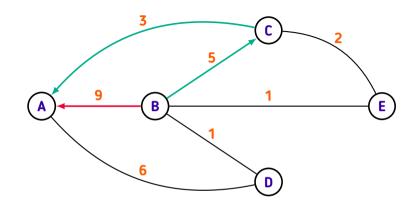




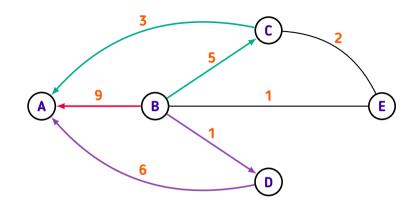
$$\sum_{e \in p_1} w(e) = 9$$



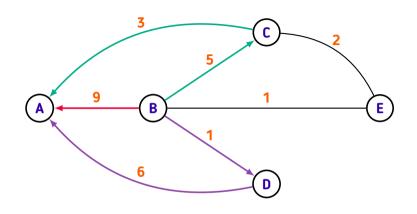
$$\sum_{e \in p_1} w(e) = 9$$



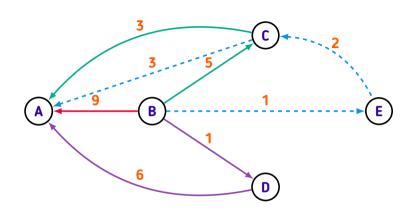
$$\sum_{e \in p_1} w(e) = 9 \qquad \sum_{e \in p_2} w(e) = 8$$



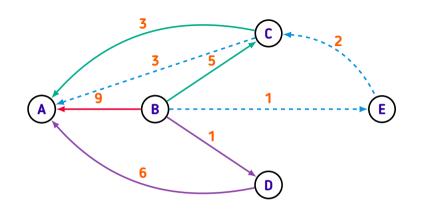
$$\sum_{e \in p_1} w(e) = 9 \qquad \sum_{e \in p_2} w(e) = 8$$



$$\sum_{e \in p_1} w(e) = 9 \qquad \sum_{e \in p_2} w(e) = 8 \qquad \sum_{e \in p_3} w(e) = 7$$



$$\sum_{e \in p_1} w(e) = 9 \qquad \sum_{e \in p_2} w(e) = 8 \qquad \sum_{e \in p_3} w(e) = 7$$



$$\sum_{e \in p_1} w(e) = 9 \qquad \sum_{e \in p_2} w(e) = 8 \qquad \sum_{e \in p_3} w(e) = 7 \qquad \sum_{e \in p_3} w(e) = 6$$

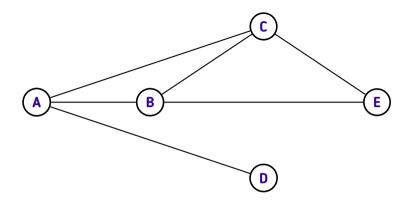
 \star Se G é não-ponderado, o custo de um caminho pode ser medido em arestas

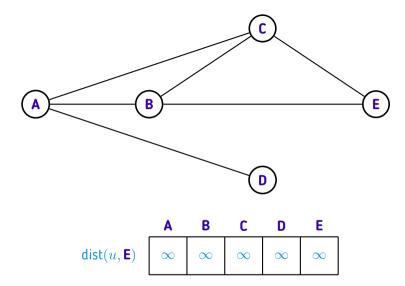
 \star Se G é não-ponderado, o custo de um caminho pode ser medido em arestas

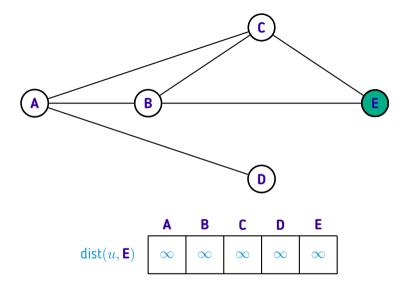
 \star Isto equivale a considerar que todas as arestas de G tem peso 1

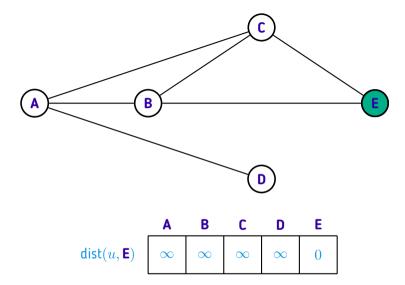
- \star Se G é não-ponderado, o custo de um caminho pode ser medido em arestas
- \star Isto equivale a considerar que todas as arestas de G tem peso 1
- \star Neste caso, uma BFS pode determinar a distância mínima entre o vértice de partida s e todos os vértices de G

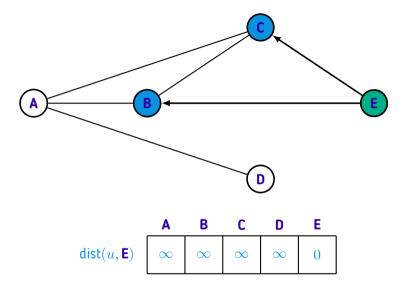
- \star Se G é não-ponderado, o custo de um caminho pode ser medido em arestas
- \star Isto equivale a considerar que todas as arestas de G tem peso 1
- \star Neste caso, uma BFS pode determinar a distância mínima entre o vértice de partida s e todos os vértices de G
- \star A BFS também poder ser usada em grafos cujas arestas tem todas o mesmo peso c

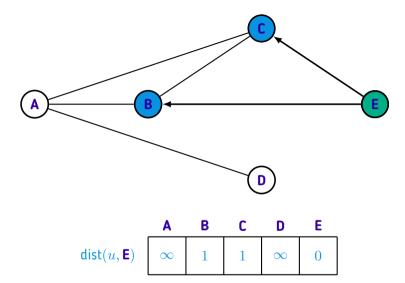


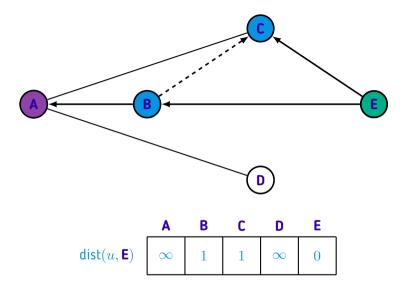


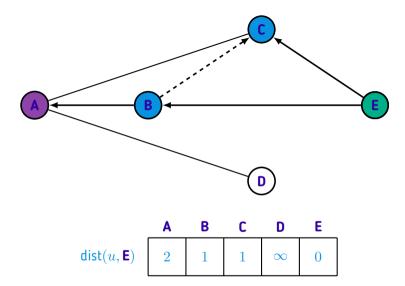


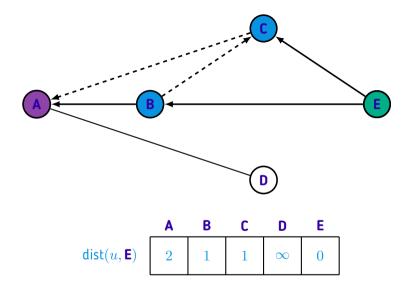


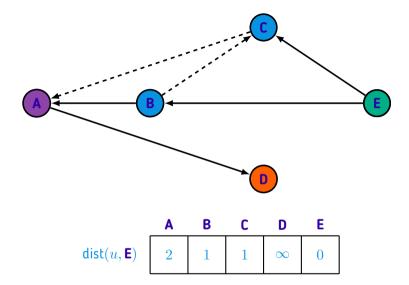


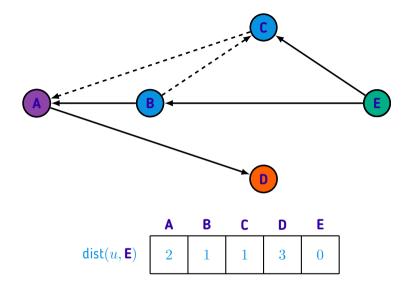




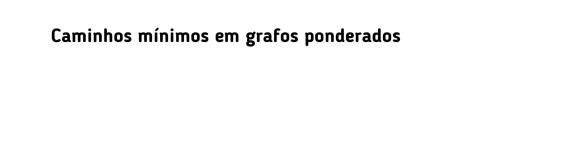








```
vector<int> min_dist(int s, int N, int c = 1) {
vector<int> dist(N + 1, oo);
queue<int> q;
dist[s] = 0; q.push(s);
while (not q.empty())
    auto u = q.front(); q.pop();
    for (auto v : adj[u]) {
        if (dist[v] == oo) {
            dist[v] = dist[u] + c;
            q.push(v);
return dist:
```



 \star Se G é ponderado, existem outros algoritmos que permitem determinar as distâncias mínimas de um vértice de partida s aos demais vértices de G

 \star Se G é ponderado, existem outros algoritmos que permitem determinar as distâncias mínimas de um vértice de partida s aos demais vértices de G

* No caso geral, deve ser empregado o algoritmo de Bellman-Ford

 \star Se G é ponderado, existem outros algoritmos que permitem determinar as distâncias mínimas de um vértice de partida s aos demais vértices de G

 \star No caso geral, deve ser empregado o algoritmo de Bellman-Ford

 \star Se não há arestas com pesos negativos, pode-se usar o algoritmo de Dijkstra

- \star Se G é ponderado, existem outros algoritmos que permitem determinar as distâncias mínimas de um vértice de partida s aos demais vértices de G
 - \star No caso geral, deve ser empregado o algoritmo de Bellman-Ford
 - \star Se não há arestas com pesos negativos, pode-se usar o algoritmo de Dijkstra
 - \star Se os pesos das arestas são ou 0 ou 1, a BFS 0/1 é uma alternativa eficiente

- \star Se G é ponderado, existem outros algoritmos que permitem determinar as distâncias mínimas de um vértice de partida s aos demais vértices de G
 - \star No caso geral, deve ser empregado o algoritmo de Bellman-Ford
 - \star Se não há arestas com pesos negativos, pode-se usar o algoritmo de Dijkstra
 - \star Se os pesos das arestas são ou 0 ou 1, a BFS 0/1 é uma alternativa eficiente
- \star Para determinar todas as distâncias mínimas entre todos os pares de vértices de G, há o algoritmo de Floyd-Warshall

Problemas sugeridos

- 1. AtCoder Beginner Contest 088 Problem D: Repainting
- 2. Codeforces Beta Round #3 Problem A: Shortest path of the king
- 3. OJ 10000 Longest Paths
- 4. OJ 10959 The Party, Part I

Referências

- 1. HALIM, Felix; HALIM, Steve. Competitive Programming 3, 2010.
- 2. LAAKSONEN, Antti. Competitive Programmer's Handbook, 2018.
- 3. SKIENA, Steven; REVILLA, Miguel. Programming Challenges, 2003.