Escola de Engenharia da Universidade do Minho Mestrado integrado em Engenharia de Telecomunicações e Informática



TRABALHO PRÁTICO 1 Parte B

Métodos numéricos e Otimização não linear

Bruno Xavier Brás dos Santos, nºa72122

Rui Filipe Ribeiro Freitas, nº a84121

Tiago João Pereira Ferreira, nº a85392

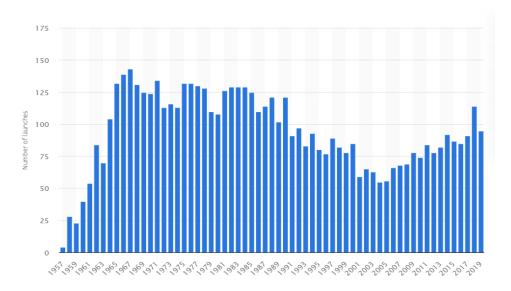
i) Descrição, enquadramento do problema e respetiva formulação matemática

No âmbito da unidade curricular de métodos numéricos e otimização não linear ministrada no curso de MIETI na universidade do Minho foi proposto um projeto que consistia na procura de um determinado problema de ajuste de um modelo a uma função dada por uma tabela matemática, usando a técnica dos mínimos quadrados com auxílio da função *Isqcurvefit* do MATLAB.

Depois de uma análise de vários problemas, o problema escolhido pelo grupo consiste no ajuste por uma função do número de lançamentos de satélites, tripulados e não tripulados, para a órbitra terrestre, por ano, desde o ano de 1957 até ao ano de 2019.

A amostra correspondente, inicialmente analisada em vários textos no site https://www.space.com/, foi posteriormente retirada da tabela encontrada no site http://www.spacelaunchreport.com/logyear.html. Uma vez que a presente tabela contém 63 pontos, e não sendo conveniente apresentar uma tabela destas proporções no presente relatório (limitado a 4 páginas), decidimos representar a amostra através do histograma representado na figura seguinte.

A variável independente, x, corresponde ao ano, cujo domínio vai entre o ano de 1957 e o ano de 2019. A variável dependente, f(x), corresponde ao número de lançamentos efetuados no respetivo ano.



ii) Objetivo e condições de aplicabilidade da função Isqcurvefit

O Objetivo é encontrar um modelo linear nos parâmetros que reflita, na generalidade, o comportamento dos dados usando a técnica dos mínimos quadrados com a ajuda da rotina lsqcurvefit do matlab.

Para aplicar a presente rotina, é necessária uma função que contem o modelo linear cujos parâmetros são as incógnitas a solucionar (modeloLinear), uma aproximação inicial aos parâmetros do modelo [1,1,1,1,1], um vetor com os valores da variável independente (x) e um vetor com os valores da variável dependente (f). No sentido de facilitar a resolução do problema, na variável independente, o ano 1957 corresponderá ao ano 0, o ano de 1958 ao ano 1 e assim sucessivamente. Deste modo, o domínio considerado é [0 a 62] em detrimento de [1957 a 2019]. A sintaxe usada para a rotina Isquirvit foi:

```
[C,RESNORM,RESIDUAL,EXITFLAG,OUTPUT] = lsqcurvefit('modeloLinear',[1,1,1,1],x,f);
```

A rotina devolve vários resultados. No presente projeto apenas guardamos os valores dos parâmetros (C), a raiz quadrada do somatório do quadrado dos resíduos (RESNORM), um vetor com todos os valores dos resíduos para cada ponto da tabela (RESIDUAL), o valor da EXITFLAG e a estrutura OUTPUT.

iii) Ficheiro .m, com a implementação do problema

Na imagem seguinte encontra-se o ficheiro com extensão '.m', onde é possível ver a função colocada no primeiro parâmetro da rotina Isquurvefit. Nesta função encontra-se o melhor modelo linear que conseguimos obter, ou seja, o modelo que inserido na rotina, esta devolve o menor valor da raiz quadrada do somatório do quadrado do resíduo (RESNORM).

```
function [m] = modeloLinear(c,x)

function [m] = modeloLinear(c,x)

modelo linear nos parametros

C- parametros, x - amostra

m=c(1)*x.^5 + c(2)*x.^2 + c(3)*(x+10.^5) + c(4)*log(1+x.^3) + c(5)*sin(x.^2+1); % modelo

end
```

Para os inúmeros testes que efetuamos na procura do melhor modelo e dos valores dos parâmetros (C), elaboramos o script que encontra se na figura seguinte.

```
close all; clear; clc;
      ficheiro=fopen('satelitesPorAno.txt');
3 -
      f = fscanf(ficheiro,' %f\n',[1 Inf]);
4
5 -
       n=size(f); % num de elementos de f
      x=0:1:n(2)-1;
8
       %construir o grafico original
9 -
      xaux=x;
10 -
      yaux1=f;
11 -
       hold on;
12 -
      plot(xaux, vaux1, 'or');
13
14 -
       [C,RESNORM,RESIDUAL,EXITFLAG,OUTPUT] = lsqcurvefit('modeloLinear',[1,1,1,1],x,f);
15
16
       % construir o grafico da aproximação
17 -
      vaux2=modeloLinear(C.xaux):
18 -
      plot(xaux, yaux2, 'b');
19
20 -
       somatorioQuadradoResiduo=RESNORM^2;
21
22 -
      disp('Somatorio do quadrado do residuo: '); disp(somatorioQuadradoResiduo);
23 -
      format long;
24 -
      disp('Valor dos parametros: ');
                                                   disp(C);
25 -
      disp('Valor da EXITFLAG: ');
                                                   disp(EXITFLAG);
26 - disp('Estrutura OUTPUT: ');
                                                   disp(OUTPUT);
```

Na linha 2 do respetivo script encontra-se o nome do ficheiro que contem a tabela com os dados do problema. Na linha 3 é lido para o vetor f, os valores da variável dependente.

iv) Análise de resultados

Através da execução do script mencionado anteriormente e do modelo linear:

```
M = c(1) * x<sup>5</sup> + c(2) * x<sup>2</sup> + c(3) * (x + 10<sup>5</sup>) + c(4) * log(1 + x<sup>3</sup>) + c(5) * sin(x<sup>2</sup> + 1)
```

foram obtidos os seguintes resultados:

Para este modelo, o somatório do quadrado dos resíduos é de, aproximadamente, 4.5857e+07.

O valor dos 5 parâmetros foram, aproximadamente, 0.264e-6, -0.9364, 0.7792e-4, 19.1943 e 3.5177, respetivamente para c(1), c(2), c(3), c(4) e c(5).

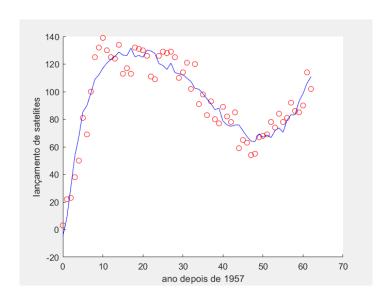
Através do valor da EXITFLAG concluímos que o algoritmo convergiu, mas reconhecendo que o valor ideal de EXITFLAG seria 1. O número de interações foram 4.

De inúmeros modelos testados, este foi o que teve um menor valor do somatório do quadrado dos resíduos, portanto, o que melhor se ajustou ao número de satélites lançados por ano desde o ano 1957 até ao ano de 2019. O modelo, já com os parâmetros obtidos, é o seguinte:

$$M1 = 0.264 * 10^{-6} * x^5 - 0.9364 * x^2 + 0.7792 * 10^{-4} * (x + 10^5) + 19.1943 * log(1 + x^3)$$
$$+ 3.5177 * sin(x^2 + 1)$$

Na figura seguinte podemos ver, a vermelho os dados retirados da tabela da amostra anunciada no ponto i), e a azul o modelo linear M1 cujo objetivo é ajustar-se aos dados representados na tabela.

Analisando o gráfico, nos primeiros anos os números de satélites aumentaram significativamente, o que é fácil de explicar, uma vez por volta dos anos 1966 estávamos em plena guerra fria e alguns países debatiam-se por uma corrida espacial intensa. Seguidamente o número anual de lançamentos sofreu um decréscimo e, nos últimos anos, o número anual de lançamentos têm aumentado continuamente.



Os modelos M2 e M3 seguintes correspondem a outros dois modelos lineares que permitem ajustar o comportamento dos dados das tabelas.

$$M2 = c(1) * x^4 + c(2) * x^2 + c(3) * x + c(4) * (x + 10^5) + c(5) * \log(1 + x^3)$$

$$M3 = c(1) * x^5 + c(2) * x + c(3) * x^2 + c(4) * \cos(x^2 + 1)$$

O modelo M2 mantem o mesmo número de parâmetros que o modelo M1, mas é substituída a função sinusoidal por uma função polinomial de grau 1. Na figura seguinte, e numa tentativa de representar os 3 modelos num mesmo gráfico (M2 representado a vermelho), podemos ver que o comportamento deste modelo é mais linear do que o do modelo M1. Para este modelo, o valor do somatório do quadrado do resíduo foi de 4.7845e+07, muito próximo do modelo M1, e os valores dos parâmetros foram c(1)=0.272e-4, c(2)=0.1748, c(3)=3.2303, c(4)=0.4278e-4 e c(5)=15.0340.

O modelo M3 apresenta apenas 4 parâmetros e, dos 3 modelos, é o que apresenta um valor do somatório do quadrado do resíduo superior: 2.8613e+08 (M3 representado a verde).

