# Actividad: 2.5.1 Clasificación de imágenes con redes neuronales convolucionales

# Ejercicio 1

Ejercicio 1

Para el conjunto de datos Fashion MNISTLinks to an external site. (problema de clasificación de 10 clases), ajuste una red neuronal convolucional y evalúe su rendimiento con validación cruzada. Reporta los problemas a los que te enfrentaste para obtener tu modelo.

## 1. Instalación e imports

Preparación del entorno: Instalación e importación de librerías necesarias para procesamiento de imágenes, modelado clásico (HOG+SVM), deep learning (CNN) y visualización.

```
In [3]: import time, math
        import numpy as np
        import pandas as pd
        import matplotlib.pyplot as plt
        import seaborn as sns
        from skimage.feature import hog
        from skimage import exposure
        from sklearn.preprocessing import label binarize
        from sklearn.metrics import RocCurveDisplay, PrecisionRecallDisplay
        from sklearn.model selection import (
            StratifiedKFold, train test split,
            cross val score, RandomizedSearchCV
        from sklearn.preprocessing import StandardScaler, label binarize
        from sklearn.decomposition import PCA
        from sklearn.svm import SVC
        from sklearn.pipeline import Pipeline
        from sklearn.metrics import (
            classification report, confusion matrix,
            accuracy score, RocCurveDisplay,
            PrecisionRecallDisplay
        import tensorflow as tf
        from tensorflow.keras import layers, models
        from tensorflow.keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator
        from tensorflow.keras.callbacks import EarlyStopping, Callback
        from tensorflow.keras.utils import to categorical
```

```
2025-05-24 23:00:04.989520: I external/local xla/xla/tsl/cuda/cudart stub.cc:32] Could not find cuda drivers on your machine, GPU will not be used.
2025-05-24 23:00:05.051657: I external/local xla/xla/tsl/cuda/cudart stub.cc:32] Could not find cuda drivers on your machine, GPU will not be used.
2025-05-24 23:00:05.102654: E external/local xla/xla/stream executor/cuda/cuda fft.cc:467] Unable to register cuFFT factory: Attempting to register factory for plugin cuFFT when one has alrea
dy been registered
WARNING: All log messages before absl::InitializeLog() is called are written to STDERR
E0000 00:00:1748149205.156387
                                5709 cuda dnn.cc:8579] Unable to register cuDNN factory: Attempting to register factory for plugin cuDNN when one has already been registered
                                5709 cuda blas.cc:1407] Unable to register cuBLAS factory: Attempting to register factory for plugin cuBLAS when one has already been registered
E0000 00:00:1748149205.170620
                                5709 computation placer.cc:177] computation placer already registered. Please check linkage and avoid linking the same target more than once.
W0000 00:00:1748149205.279158
W0000 00:00:1748149205.279177
                                5709 computation placer.cc:177] computation placer already registered. Please check linkage and avoid linking the same target more than once.
W0000 00:00:1748149205.279179
                                5709 computation placer.cc:177] computation placer already registered. Please check linkage and avoid linking the same target more than once.
W0000 00:00:1748149205.279180
                                5709 computation placer.cc:177] computation placer already registered. Please check linkage and avoid linking the same target more than once.
2025-05-24 23:00:05.290721: I tensorflow/core/platform/cpu feature quard.cc:210] This TensorFlow binary is optimized to use available CPU instructions in performance-critical operations.
To enable the following instructions: AVX2 FMA, in other operations, rebuild TensorFlow with the appropriate compiler flags.
```

#### 2. Contexto teórico

- Imagen digital: función f(x,y) en  $R^2 \rightarrow R$  (gris) o  $R^3$  (color).
- Convolución: operación local con kernel, base de capas Conv2D.
- **Pooling**: reducción espacial (max/avg).
- CNN: capas conv → activación → pooling → dense → softmax.
- HOG: Histogram of Oriented Gradients descriptor clásico robusto.

## 3. Carga del CSV y exploración inicial

Inspección de datos: Lectura de fashion-mnist\_test.csv, vista previa de sus primeras filas y gráfico de la distribución de las 10 clases.

```
In [4]: df = pd.read_csv('fashion-mnist_test.csv')
    print("Shape del dataset:", df.shape)
    display(df.head())

    plt.figure(figsize=(8,4))
    sns.countplot(x=df.iloc[:,0], palette="tab10")
    plt.title("Distribución de clases Fashion-MNIST")
    plt.xlabel("Clase"); plt.ylabel("Cantidad")
    plt.show()

Shape del dataset: (10000, 785)
```

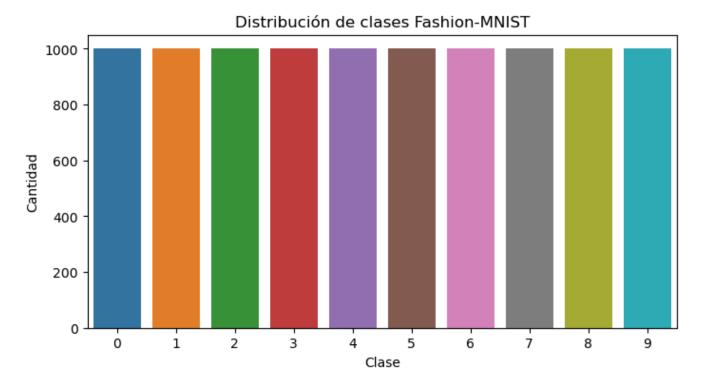
|   | label | pixel1 | pixel2 | pixel3 | pixel4 | pixel5 | pixel6 | pixel7 | pixel8 | pixel9 | ••• | pixel775 | pixel776 | pixel777 | pixel778 | pixel779 | pixel780 | pixel781 | pixel782 | pixel783 | pixel784 |
|---|-------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|-----|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|
| 0 | 0     | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 9      | 8      | ••• | 103      | 87       | 56       | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        |
| 1 | 1     | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      |     | 34       | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        |
| 2 | 2     | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 14     | 53     | 99     |     | 0        | 0        | 0        | 0        | 63       | 53       | 31       | 0        | 0        | 0        |
| 3 | 2     | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      |     | 137      | 126      | 140      | 0        | 133      | 224      | 222      | 56       | 0        | 0        |
| 4 | 3     | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      | 0      |     | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        | 0        |

5 rows × 785 columns

```
/tmp/ipykernel_5709/3294538706.py:6: FutureWarning:

Passing `palette` without assigning `hue` is deprecated and will be removed in v0.14.0. Assign the `x` variable to `hue` and set `legend=False` for the same effect.

sns.countplot(x=df.iloc[:,0], palette="tab10")
```

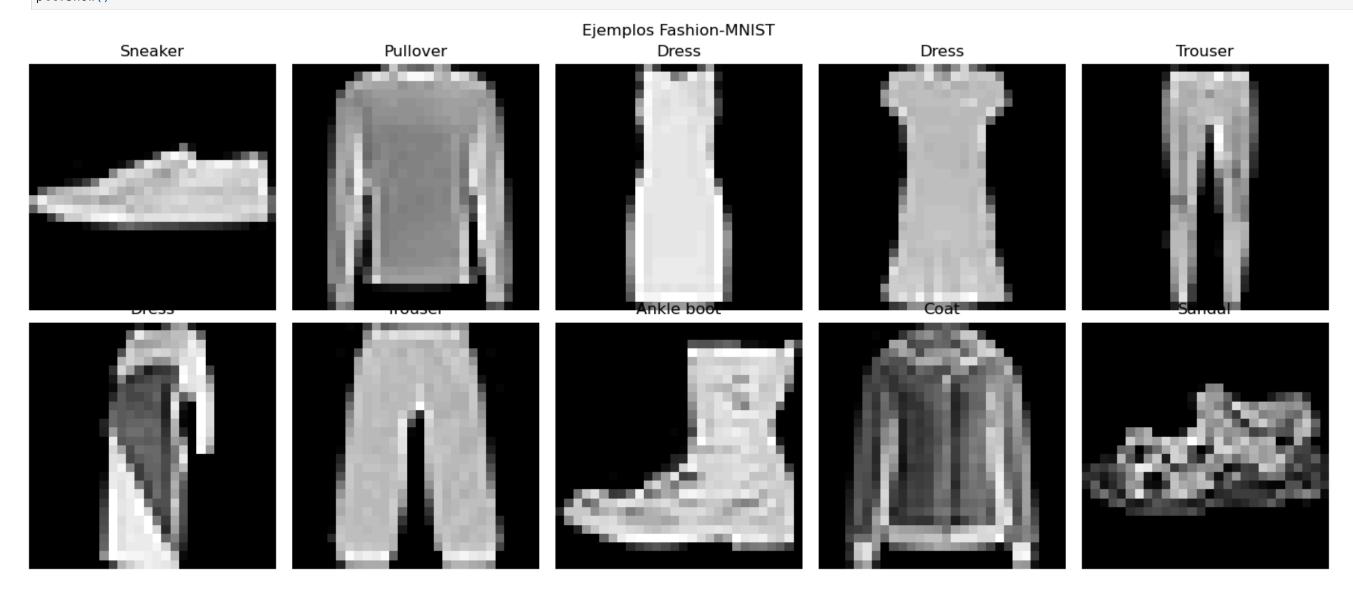


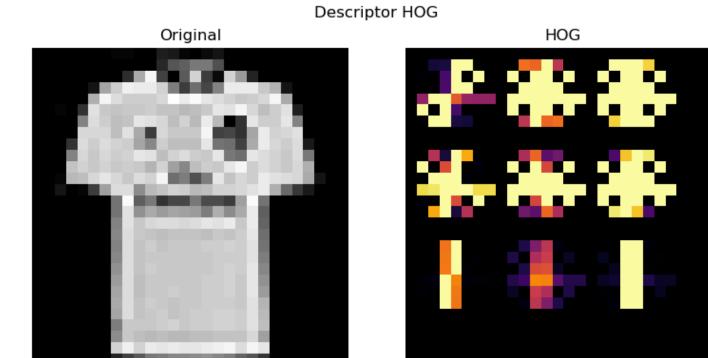
## 4. Visualización de ejemplos y HOG

Muestras y descriptor clásico: Muestra aleatoria de imágenes del dataset y visualización del histograma de gradientes orientados (HOG) para una muestra.

```
In [5]: labels = ["T-shirt/top", "Trouser", "Pullover", "Dress", "Coat",
                  "Sandal", "Shirt", "Sneaker", "Bag", "Ankle boot"]
        # Ejemplos aleatorios
        fig, axes = plt.subplots(2,5, figsize=(14,6))
        for ax in axes.flat:
            idx = np.random.randint(len(df))
            img = df.iloc[idx,1:].values.reshape(28,28)
            ax.imshow(img, cmap='gray')
            ax.set title(labels[df.iloc[idx,0]])
            ax.axis('off')
        plt.suptitle("Ejemplos Fashion-MNIST")
        plt.tight layout()
        plt.show()
        # HOG de un ejemplo
        example = df.iloc[0,1:].values.reshape(28,28)
        fd, hog_img = hog(
            example, orientations=9,
            pixels per cell=(8,8), cells per block=(2,2),
            block norm='L2-Hys', visualize=True
        hog_img = exposure.rescale_intensity(hog_img, in_range=(0,10))
        fig, (ax1,ax2) = plt.subplots(1,2, figsize=(8,4))
        ax1.imshow(example, cmap='gray'); ax1.set title("Original")
        ax2.imshow(hog img, cmap='inferno'); ax2.set title("HOG")
        for ax in (ax1,ax2): ax.axis('off')
        plt.suptitle("Descriptor HOG")
```

plt.tight\_layout()
plt.show()





## 5. Extracción masiva de datos con HOG y PCA/t-SNE para visualización

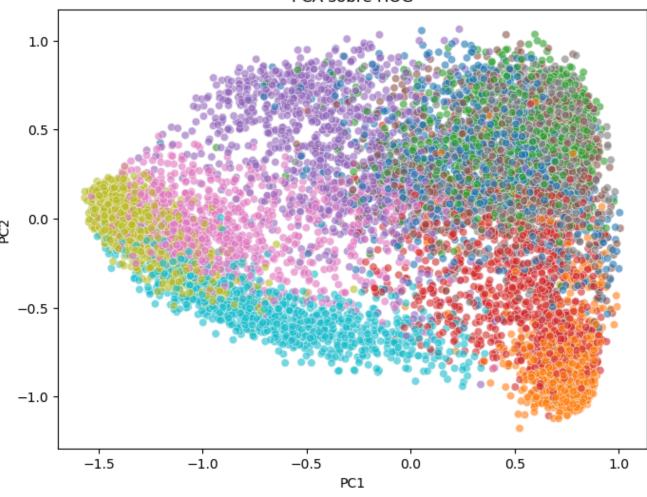
Reducción dimensional: Extracción del descriptor HOG para todo el conjunto, seguida de PCA y t-SNE para proyectar las características en 2D y observar agrupamientos de clases.

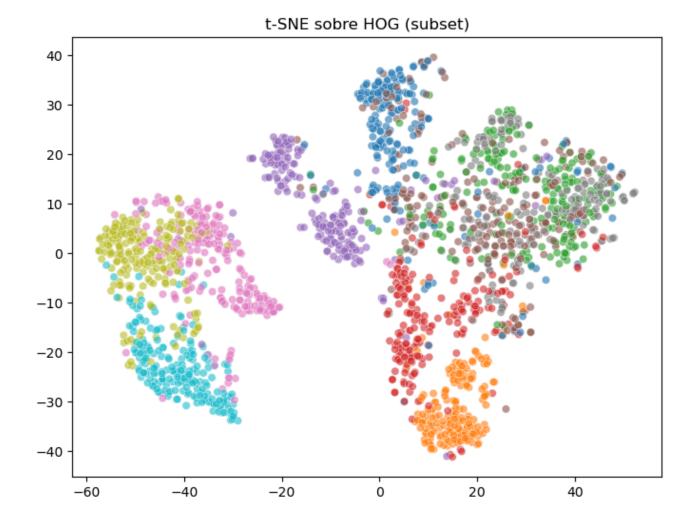
```
In [6]: X = df.iloc[:,1:].values.reshape(-1,28,28).astype('float32')/255.0
        y = df.iloc[:,0].values
        # Extraer HOG
        X_{hog} = []
        for img in X:
            X hog.append(hog(
                img, orientations=9,
                pixels_per_cell=(8,8), cells_per_block=(2,2),
                 block norm='L2-Hys'
            ))
        X_{hog} = np.array(X_{hog})
        print("HOG matrix:", X_hog.shape)
        # PCA a 2D
        pca = PCA(n components=2, random state=42)
        X pca = pca.fit transform(X hog)
        plt.figure(figsize=(8,6))
        sns.scatterplot(
            x=X pca[:,0], y=X pca[:,1],
            hue=[labels[i] for i in y],
            palette="tab10", legend=False, alpha=0.6
        plt.title("PCA sobre HOG")
        plt.xlabel("PC1"); plt.ylabel("PC2")
        plt.show()
        # t-SNE
```

```
from sklearn.manifold import TSNE
X_tsne = TSNE(n_components=2, random_state=42).fit_transform(X_hog[:2000])
plt.figure(figsize=(8,6))
sns.scatterplot(
    x=X_tsne[:,0], y=X_tsne[:,1],
    hue=[labels[i] for i in y[:2000]],
    palette="tab10", legend=False, alpha=0.6
)
plt.title("t-SNE sobre HOG (subset)")
plt.show()
```

HOG matrix: (10000, 144)

#### PCA sobre HOG





# 6. Baseline HOG + SVM y evaluación (5-folds)

HOG+SVM baseline 5-fold accuracy:  $0.8392 \pm 0.0058$ 

Clasificador clásico: Entrenamiento de un SVM con HOG como características y evaluación mediante validación cruzada de 5 pliegues para establecer una línea base de precisión.

```
In [7]: svc = SVC(kernel='rbf', gamma='scale', C=10, random_state=42)
    scores = cross_val_score(svc, X_hog, y, cv=5, scoring='accuracy', n_jobs=-1)
    print(f"HOG+SVM baseline 5-fold accuracy: {scores.mean():.4f} ± {scores.std():.4f}")
```

## 7. Tunning SVM con RandomizedSearchCV + PCA

Optimización de hiperparámetros: Uso de un pipeline con escalado, PCA y RandomizedSearchCV para encontrar la mejor configuración del SVM sobre un subconjunto del 30 % de los datos.

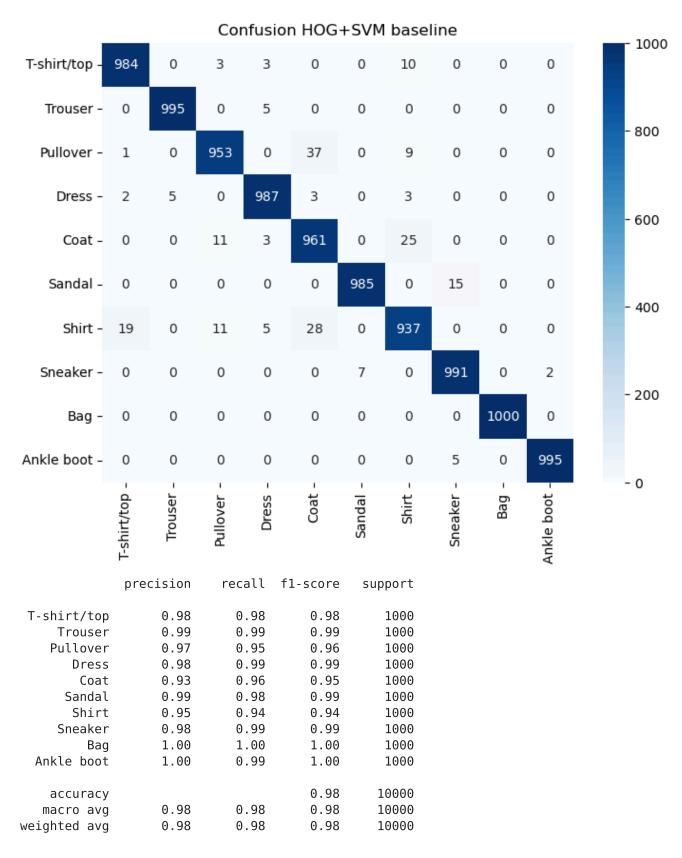
```
param dist = {
     'svc kernel': ['rbf', 'poly'],
     'svc C':
                   np.logspace(-2,2,10),
     'svc gamma': np.logspace(-4,-1,10),
     'svc__degree': [2,3,4]
 rnd = RandomizedSearchCV(
     pipe, param dist, n iter=20,
     cv=3, scoring='accuracy',
     n jobs=-1, random state=42, verbose=1
 rnd.fit(X sub, y sub)
print("Mejores params:", rnd.best params )
print(f"Mejor accuracy (cv): {rnd.best score :.4f}")
best svm = rnd.best estimator
y pred best = best svm.predict(X hog)
print(f"Accuracy en todo el train: {accuracy score(y, y pred best):.4f}")
Fitting 3 folds for each of 20 candidates, totalling 60 fits
Mejores params: {'svc kernel': 'poly', 'svc gamma': np.float64(0.046415888336127774), 'svc degree': 2, 'svc C': np.float64(0.027825594022071243)}
Mejor accuracy (cv): 0.8154
```

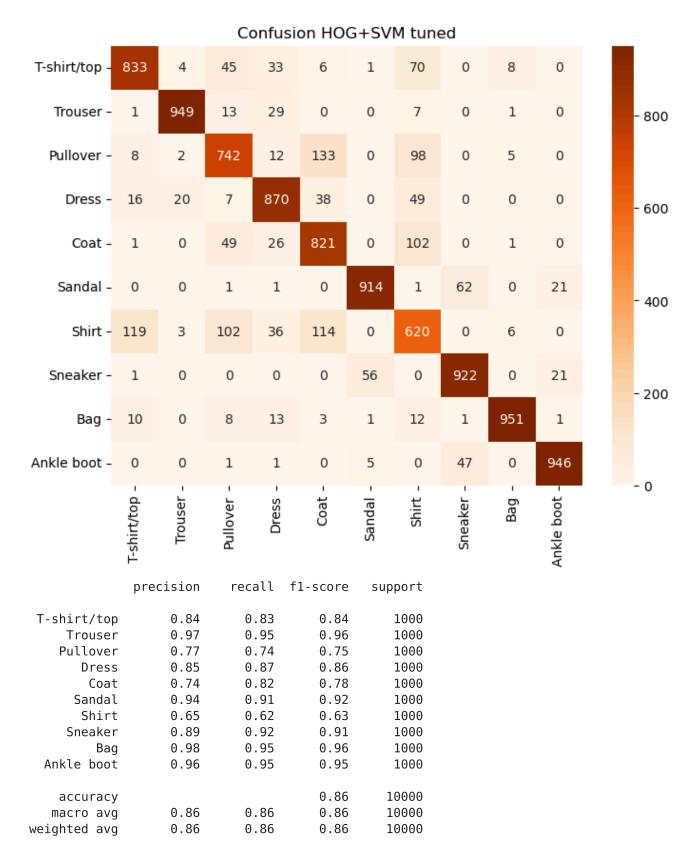
## 8. Confusion matrices y reportes de clasificación

Accuracy en todo el train: 0.8568

Análisis de errores: Visualización de matrices de confusión y reportes de clasificación tanto para el SVM sin ajuste como para el tuneado, comparando métricas clase por clase.

```
In [9]: # Baseline
        svc.fit(X hog, y)
        y pred0 = svc.predict(X hog)
        cm0 = confusion matrix(y, y pred0)
        plt.figure(figsize=(8,6))
        sns.heatmap(cm0, annot=True, fmt='d', cmap='Blues',
                    xticklabels=labels, yticklabels=labels)
        plt.title("Confusion HOG+SVM baseline"); plt.show()
        print(classification report(y, y pred0, target names=labels))
        # Tuned
        cm1 = confusion matrix(y, y pred best)
        plt.figure(figsize=(8,6))
        sns.heatmap(cm1, annot=True, fmt='d', cmap='0ranges',
                    xticklabels=labels, yticklabels=labels)
        plt.title("Confusion HOG+SVM tuned"); plt.show()
        print(classification_report(y, y_pred_best, target_names=labels))
```





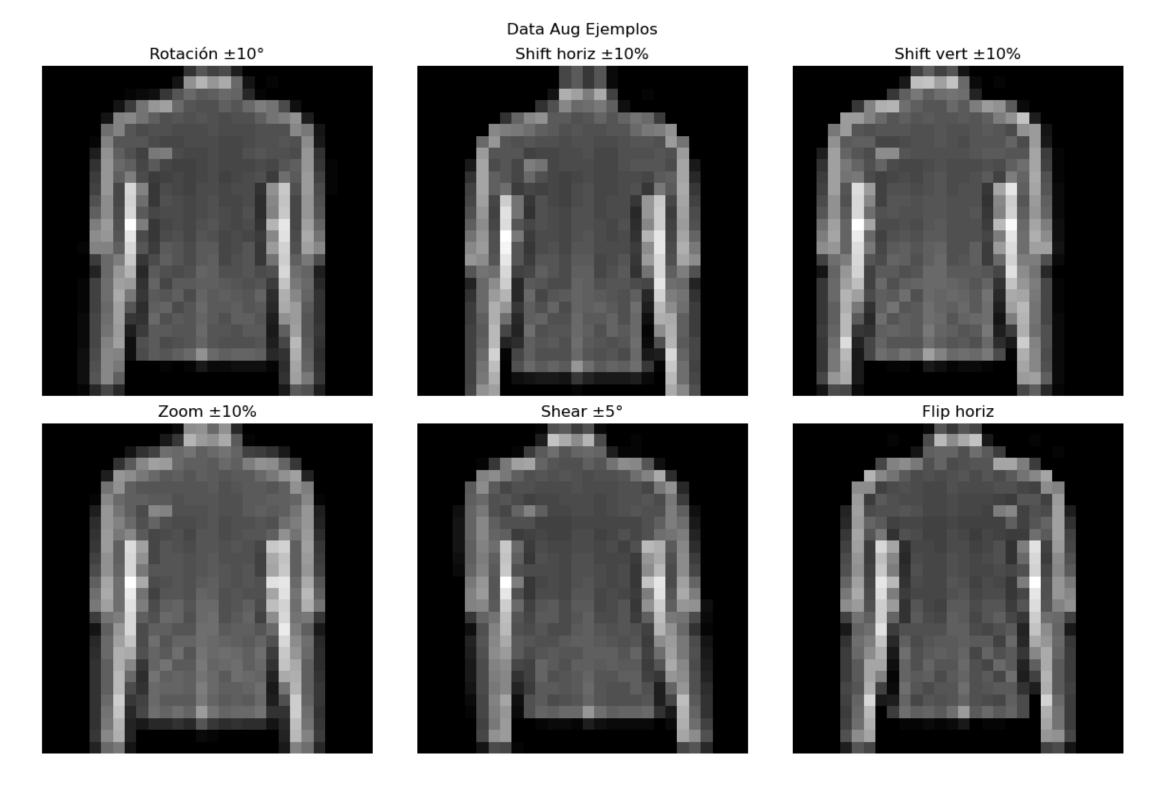
## 9. Preparación datos para CNN + Data Augmentation

Formateo y aumentos: Reshape de imágenes a (28×28×1), codificación one-hot de etiquetas y configuración de un generador de aumentos (rotación, desplazamientos, zoom, corte y flip).

## 10. Ejemplos individuales de Data Augmentation

Demostración de transformaciones: Visualización de cómo afecta cada técnica de aumento de datos (rotación, shifts, zoom, shear y flip) a una misma imagen de entrenamiento.

```
In [11]: fig, axes = plt.subplots(2,3, figsize=(12,8))
         titles = [
             "Rotación ±10°", "Shift horiz ±10%",
             "Shift vert ±10%", "Zoom ±10%",
             "Shear ±5°", "Flip horiz"
         params = [
             {'rotation range':10},
             {'width shift range':0.1},
             {'height shift range':0.1},
             {'zoom_range':0.1},
             {'shear range':5},
             {'horizontal flip':True}
         img0, lbl0 = X train[0:1], y train[0:1]
         for ax, t, p in zip(axes.flatten(), titles, params):
             aug = ImageDataGenerator(**p).flow(img0, lbl0, batch size=1, shuffle=False)[0][0]
             ax.imshow(aug.squeeze(), cmap='gray')
             ax.set title(t); ax.axis('off')
         plt.suptitle("Data Aug Ejemplos"); plt.tight layout(); plt.show()
```



# 11. Construcción de la CNN y Callback de tiempo

Arquitectura y métricas: Definición de la red convolucional (tres bloques Conv → Pool → Dense) y un callback personalizado para medir el tiempo por época

```
layers.Conv2D(128,(3,3),activation='relu'),
        layers.Flatten(),
        layers.Dense(128,activation='relu'),
        layers.Dropout(0.5),
        layers.Dense(10,activation='softmax')
   1)
   m.compile(optimizer='adam',
              loss='categorical crossentropy',
              metrics=['accuracy'])
   return m
class TimingCallback(Callback):
   def on train begin(self, logs=None):
       self.times = []
   def on epoch begin(self, epoch, logs=None):
       self.start time = time.time()
   def on epoch end(self, epoch, logs=None):
       self.times.append(time.time() - self.start time)
cnn = build cnn()
cnn.summary()
es = EarlyStopping(monitor='val loss', patience=3, restore_best_weights=True)
timing = TimingCallback()
```

/home/brunene/anaconda3/envs/iatec/lib/python3.10/site-packages/keras/src/layers/convolutional/base\_conv.py:107: UserWarning: Do not pass an `input\_shape`/`input\_dim` argument to a layer. Whe n using Sequential models, prefer using an `Input(shape)` object as the first layer in the model instead.

super(). init (activity regularizer=activity regularizer, \*\*kwargs)

E0000 00:00:1748149230.960942 5709 cuda\_executor.cc:1228] INTERNAL: CUDA Runtime error: Failed call to cudaGetRuntimeVersion: Error loading CUDA libraries. GPU will not be used. Error loading CUDA libraries.

W0000 00:00:1748149230.962132 5709 gpu\_device.cc:2341] Cannot dlopen some GPU libraries. Please make sure the missing libraries mentioned above are installed properly if you would like to use GPU. Follow the guide at https://www.tensorflow.org/install/gpu for how to download and setup the required libraries for your platform.

Skipping registering GPU devices...

Model: "sequential"

| Layer (type)                   | Output Shape       | Param # |
|--------------------------------|--------------------|---------|
| conv2d (Conv2D)                | (None, 26, 26, 32) | 320     |
| max_pooling2d (MaxPooling2D)   | (None, 13, 13, 32) | 0       |
| conv2d_1 (Conv2D)              | (None, 11, 11, 64) | 18,496  |
| max_pooling2d_1 (MaxPooling2D) | (None, 5, 5, 64)   | 0       |
| conv2d_2 (Conv2D)              | (None, 3, 3, 128)  | 73,856  |
| flatten (Flatten)              | (None, 1152)       | 0       |
| dense (Dense)                  | (None, 128)        | 147,584 |
| dropout (Dropout)              | (None, 128)        | 0       |
| dense_1 (Dense)                | (None, 10)         | 1,290   |

Total params: 241,546 (943.54 KB)

Trainable params: 241,546 (943.54 KB)

Non-trainable params: 0 (0.00 B)

## 12. Entrenamiento CNN con Data Augmentation

Aprendizaje en tiempo real: Entrenamiento de la CNN usando ImageDataGenerator.flow, especificando steps per epoch y mostrando el tiempo medio por época.

```
In [21]: batch size = 64
         steps per epoch = math.ceil(X train.shape[0]/batch size)
         history = cnn.fit(
             datagen.flow(X train, y train, batch size=batch size),
             steps per epoch=steps per epoch,
             epochs=30,
             validation data=(X val, y val),
             callbacks=[es, timing],
             verbose=1
         # Tiempo medio por epoch
         print(f"Tiempo medio por epoch: {np.mean(timing.times):.2f}s ± {np.std(timing.times):.2f}s")
        Epoch 1/30
          4/125 -
                                     2s 22ms/step - accuracy: 0.8057 - loss: 0.4957
        /home/brunene/anaconda3/envs/iatec/lib/python3.10/site-packages/keras/src/trainers/data adapters/py dataset adapter.py:121: UserWarning: Your `PyDataset` class should call `super(). init (*
        *kwargs)` in its constructor. `**kwargs` can include `workers`, `use multiprocessing`, `max queue size`. Do not pass these arguments to `fit()`, as they will be ignored.
         self. warn if super not called()
        125/125
                                    - 3s 21ms/step - accuracy: 0.7950 - loss: 0.5410 - val accuracy: 0.8295 - val loss: 0.4483
        Epoch 2/30
        125/125
                                    · 2s 16ms/step - accuracy: 0.7923 - loss: 0.5463 - val accuracy: 0.8200 - val loss: 0.4531
        Epoch 3/30
        125/125 -
                                    2s 17ms/step - accuracy: 0.7973 - loss: 0.5276 - val accuracy: 0.8340 - val loss: 0.4422
        Epoch 4/30
        125/125 -
                                    - 2s 17ms/step - accuracy: 0.8069 - loss: 0.4957 - val accuracy: 0.8275 - val loss: 0.4597
        Epoch 5/30
        125/125
                                    · 2s 16ms/step - accuracy: 0.8046 - loss: 0.5333 - val accuracy: 0.8255 - val loss: 0.4504
        Epoch 6/30
        125/125
                                    · 2s 17ms/step - accuracy: 0.8161 - loss: 0.4935 - val accuracy: 0.8385 - val loss: 0.4102
        Epoch 7/30
        125/125 -
                                    · 2s 17ms/step - accuracy: 0.8055 - loss: 0.5059 - val accuracy: 0.8320 - val loss: 0.4416
        Epoch 8/30
        125/125 -
                                    - 2s 17ms/step - accuracy: 0.8333 - loss: 0.4564 - val accuracy: 0.8320 - val loss: 0.4499
        Epoch 9/30
        125/125 •
                                    · 2s 17ms/step - accuracy: 0.8227 - loss: 0.4711 - val accuracy: 0.8400 - val loss: 0.4077
        Epoch 10/30
        125/125 -
                                    2s 17ms/step - accuracy: 0.8304 - loss: 0.4567 - val accuracy: 0.8440 - val loss: 0.4005
        Epoch 11/30
        125/125 -
                                    - 2s 17ms/step - accuracy: 0.8243 - loss: 0.4659 - val accuracy: 0.8410 - val loss: 0.4235
        Epoch 12/30
        125/125
                                    2s 17ms/step - accuracy: 0.8232 - loss: 0.4602 - val accuracy: 0.8460 - val loss: 0.3950
        Epoch 13/30
        125/125 •
                                    · 2s 17ms/step - accuracy: 0.8374 - loss: 0.4310 - val accuracy: 0.8430 - val loss: 0.3999
        Epoch 14/30
        125/125 •
                                    · 2s 17ms/step - accuracy: 0.8322 - loss: 0.4314 - val accuracy: 0.8505 - val loss: 0.4016
        Epoch 15/30
        125/125 -
                                    - 2s 17ms/step - accuracy: 0.8359 - loss: 0.4362 - val accuracy: 0.8415 - val loss: 0.4587
```

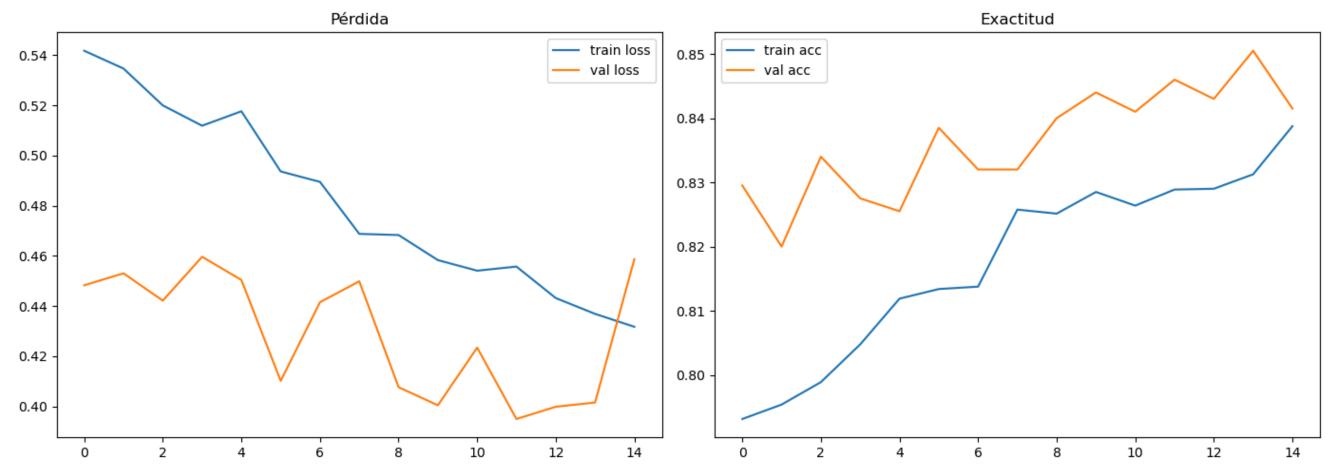
## 13. Curvas de pérdida y exactitud por epoca

Tiempo medio por epoch:  $2.15s \pm 0.14s$ 

Seguimiento de la convergencia: Gráficas de evolución de la pérdida y la exactitud en entrenamiento y validación a lo largo de las épocas.

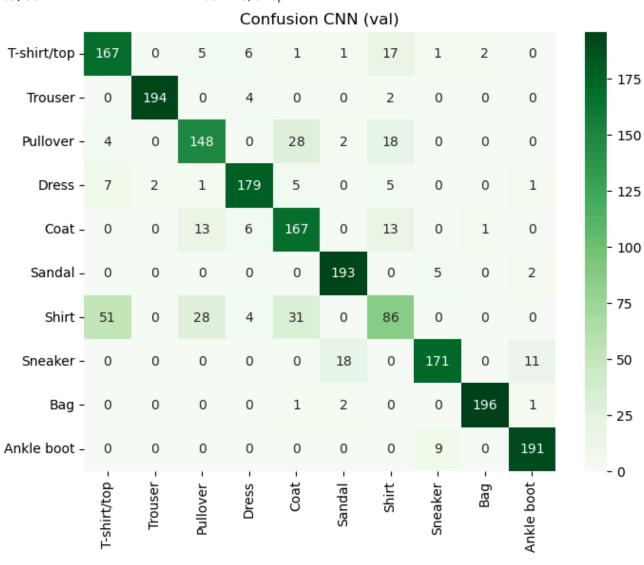
```
In [22]: fig, (ax1,ax2) = plt.subplots(1,2, figsize=(14,5))
    sns.lineplot(data=history.history['loss'], label='train loss', ax=ax1)
    sns.lineplot(data=history.history['val_loss'], label='val loss', ax=ax1)
    ax1.set_title("Pérdida")

sns.lineplot(data=history.history['accuracy'], label='train acc', ax=ax2)
    sns.lineplot(data=history.history['val_accuracy'], label='val acc', ax=ax2)
    ax2.set_title("Exactitud")
    plt.tight_layout(); plt.show()
```



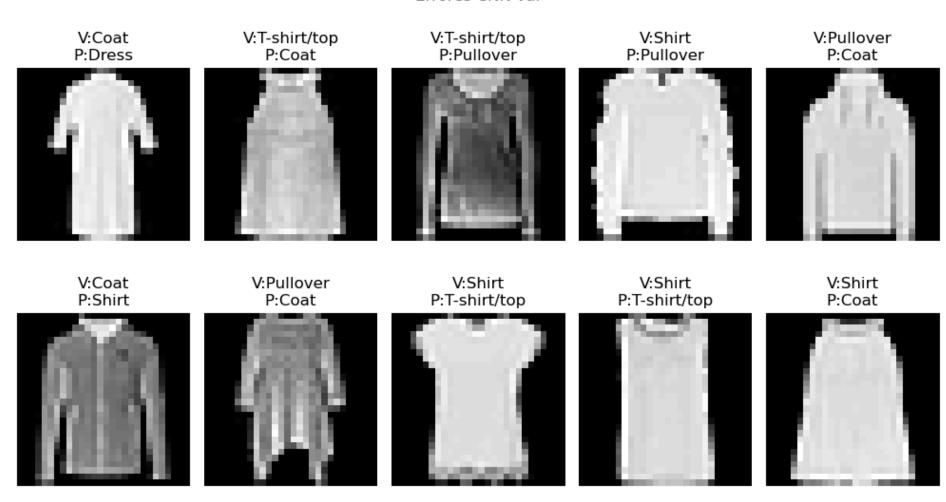
## 14. Evaluación final CNN (val) y errores

Rendimiento y casos fallidos: Matriz de confusión sobre el conjunto de validación, reporte de métricas y ejemplos de imágenes mal clasificadas para diagnosticar fallos.



|              | precision | recall | f1-score | support |
|--------------|-----------|--------|----------|---------|
| T-shirt/top  | 0.73      | 0.83   | 0.78     | 200     |
| Trouser      | 0.99      | 0.97   | 0.98     | 200     |
| Pullover     | 0.76      | 0.74   | 0.75     | 200     |
| Dress        | 0.90      | 0.90   | 0.90     | 200     |
| Coat         | 0.72      | 0.83   | 0.77     | 200     |
| Sandal       | 0.89      | 0.96   | 0.93     | 200     |
| Shirt        | 0.61      | 0.43   | 0.50     | 200     |
| Sneaker      | 0.92      | 0.85   | 0.89     | 200     |
| Bag          | 0.98      | 0.98   | 0.98     | 200     |
| Ankle boot   | 0.93      | 0.95   | 0.94     | 200     |
|              |           |        |          |         |
| accuracy     |           |        | 0.85     | 2000    |
| macro avg    | 0.84      | 0.85   | 0.84     | 2000    |
| weighted avg | 0.84      | 0.85   | 0.84     | 2000    |

#### Errores CNN val



# 15. Predicciones CNN – distribuciones de probabilidad

Análisis de confianza: Para ejemplos aleatorios, muestra cada imagen junto a un gráfico de barras con la probabilidad asignada a las 10 clases, resaltando la predicción.

```
In [24]: # 1) Obtener probabilidades y etiquetas
probs_val = cnn.predict(X_val)
y_pred_val = np.argmax(probs_val, axis=1)
```

```
y true val = np.argmax(y val, axis=1)
# 2) Elegir N ejemplos para mostrar (aquí 6)
n examples = 9
indices = np.random.choice(len(X val), n examples, replace=False)
# 3) Crear subplots fila por ejemplo (imagen + gráfico)
fig, axes = plt.subplots(
    n examples, 2,
    figsize=(12, 3*n examples),
    gridspec kw={'width ratios':[1,1], 'wspace':0.3, 'hspace':0.5}
for row, idx in enumerate(indices):
    ax img, ax bar = axes[row]
    # --- Imagen ---
    ax img.imshow(X val[idx].squeeze(), cmap='gray')
    ax img.set title(f"True: {labels[y true val[idx]]}\nPred: {labels[y pred val[idx]]}")
    ax img.axis('off')
    # --- Gráfico de probabilidades ---
    bars = ax bar.bar(
        range(10),
        probs val[idx],
        color=sns.color palette("tab10", 10)
    ax bar.set xticks(range(10))
    ax bar.set xticklabels(labels, rotation=45, ha='right')
    ax bar.set ylabel("Probabilidad")
    ax bar.set ylim(0, 1)
    # Resaltar y anotar la barra de la clase predicha
    pred = y pred val[idx]
    bars[pred].set edgecolor('black')
    bars[pred].set linewidth(2)
    ax bar.text(
        pred,
        probs val[idx, pred] + 0.03,
        f"{probs val[idx, pred]:.1%}",
        ha='center',
        fontweight='bold'
# Título general y layout
plt.suptitle("Imágenes y Distribuciones de Probabilidad CNN (val)", y=1.02)
plt.tight layout()
plt.show()
                         • 0s 2ms/step
```

/tmp/ipykernel 5709/2523209014.py:50: UserWarning: This figure includes Axes that are not compatible with tight layout, so results might be incorrect. plt.tight layout()

### Imágenes y Distribuciones de Probabilidad CNN (val)

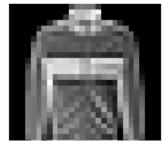
True: Coat Pred: Coat

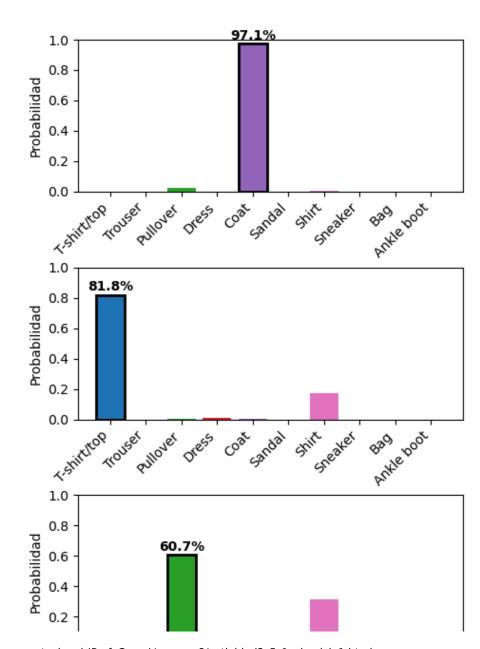


True: Shirt Pred: T-shirt/top

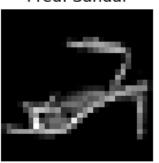


True: Coat Pred: Pullover

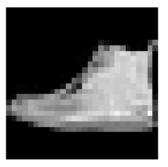




True: Sandal Pred: Sandal



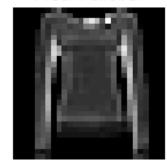
True: Ankle boot Pred: Ankle boot

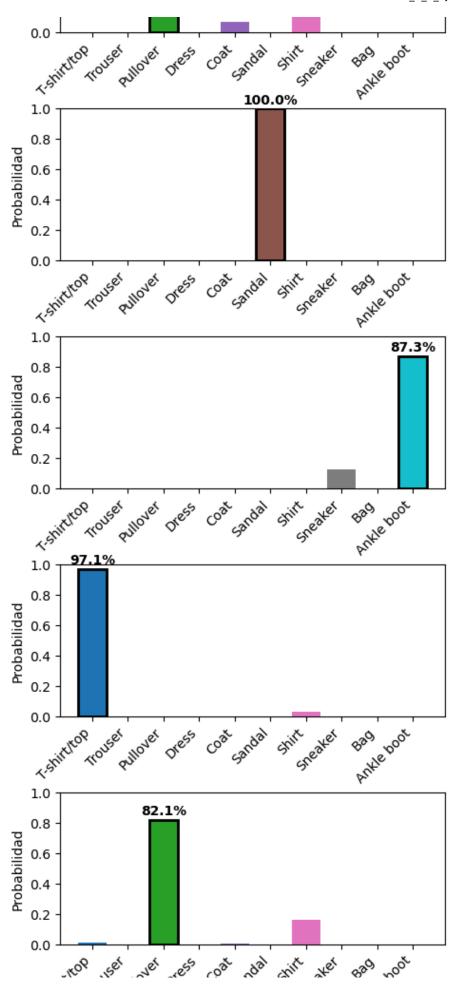


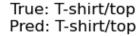
True: T-shirt/top Pred: T-shirt/top



True: Pullover Pred: Pullover

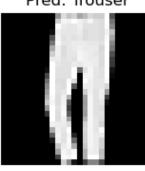


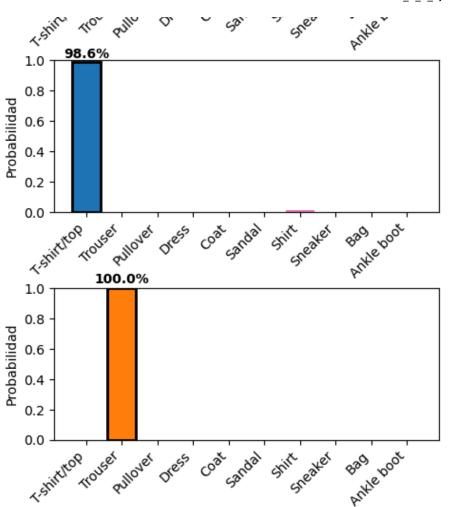






True: Trouser Pred: Trouser





# 16. Curvas ROC y Precision-Recall multiclas (CNN)

```
In [25]: # 1) Recomputar etiquetas verdaderas y probabilidades
         y true val = np.argmax(y val, axis=1) # de one-hot a 1D
         probs_val = cnn.predict(X_val)
                                                 # shape (n val, 10)
         # 2) Binarizar para multiclas one-vs-rest
         y val bin = label binarize(y true val, classes=range(10)) # (n val,10)
         # 3) ROC multiclas (one-vs-rest)
         fig, ax = plt.subplots(figsize=(8,6))
         for i, label_name in enumerate(labels):
             RocCurveDisplay.from predictions(
                 y val bin[:, i],
                 probs val[:, i],
                 name=label name,
                 ax=ax,
                 linewidth=2
         ax.plot([0,1], [0,1], 'k--', label='Random')
         ax.set title("ROC multiclas CNN")
         ax.legend(loc='lower right', fontsize='small')
         plt.tight layout()
         plt.show()
```

```
# 4) Precision—Recall multiclas (one-vs-rest)
fig, ax = plt.subplots(figsize=(8,6))
 for i, label name in enumerate(labels):
     PrecisionRecallDisplay.from predictions(
         y_val_bin[:, i],
         probs_val[:, i],
         name=label_name,
          ax=ax,
         linewidth=2
 ax.set title("Precision—Recall multiclas CNN")
 ax.legend(loc='lower left', fontsize='small')
plt.tight layout()
plt.show()
63/63 -
                             Θs 2ms/step
                               ROC multiclas CNN
   0.8
True Positive Rate (Positive label: 1)
                                                    T-shirt/top (AUC = 0.98)
                                                     Trouser (AUC = 1.00)
                                                     Pullover (AUC = 0.98)
                                                      Dress (AUC = 0.99)
                                                    Coat (AUC = 0.98)
                                                     — Sandal (AUC = 1.00)
   0.2
                                                     Shirt (AUC = 0.94)
```

False Positive Rate (Positive label: 1)

0.4

0.0

0.2

Sneaker (AUC = 1.00)Bag (AUC = 1.00)

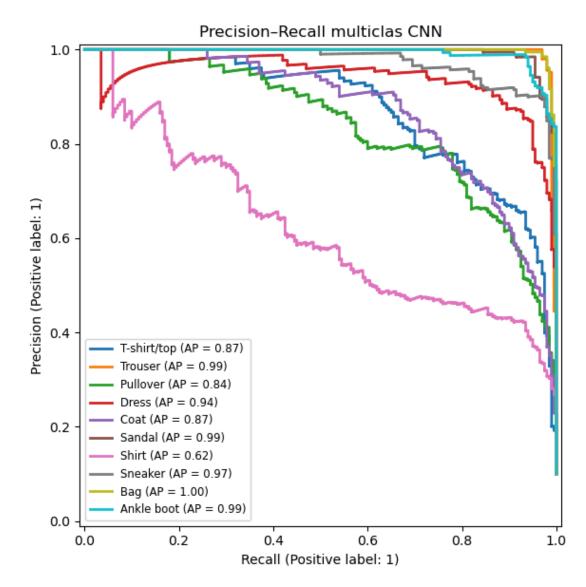
0.8

− - · Random

0.6

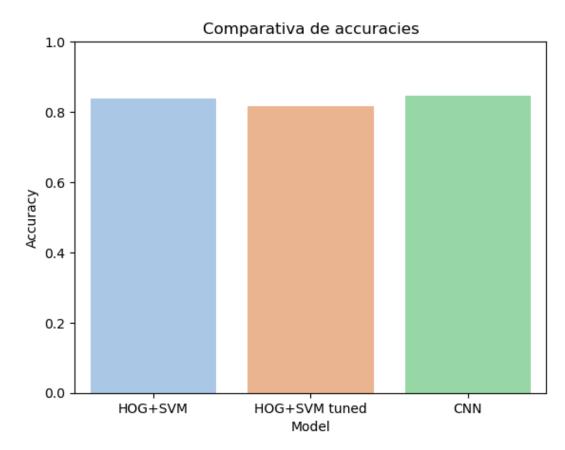
Ankle boot (AUC = 1.00)

1.0



## 17. Tabla comparativa de métricas

Resumen de modelos: DataFrame y barplot que contrastan los accuracies de HOG+SVM (baseline), HOG+SVM tunado y CNN para identificar el mejor enfoque.



|   | Model         | Accuracy |
|---|---------------|----------|
| 0 | HOG+SVM       | 0.839200 |
| 1 | HOG+SVM tuned | 0.815402 |
| 2 | CNN           | 0.846000 |

## 18. Descaraga del modelo .h5

```
In [27]: cnn.save('fashion_cnn.h5')
    print("Modelo guardado en fashion_cnn.h5")
```

WARNING:absl:You are saving your model as an HDF5 file via `model.save()` or `keras.saving.save\_model(model)`. This file format is considered legacy. We recommend using instead the native Ker as format, e.g. `model.save('my\_model.keras')` or `keras.saving.save\_model(model, 'my\_model.keras')`.

Modelo guardado en fashion cnn.h5

## 19. Uso del modelo .h5 sobre el conjunto .csv original para detectar imagenes del mismo con un tipo de bounding box

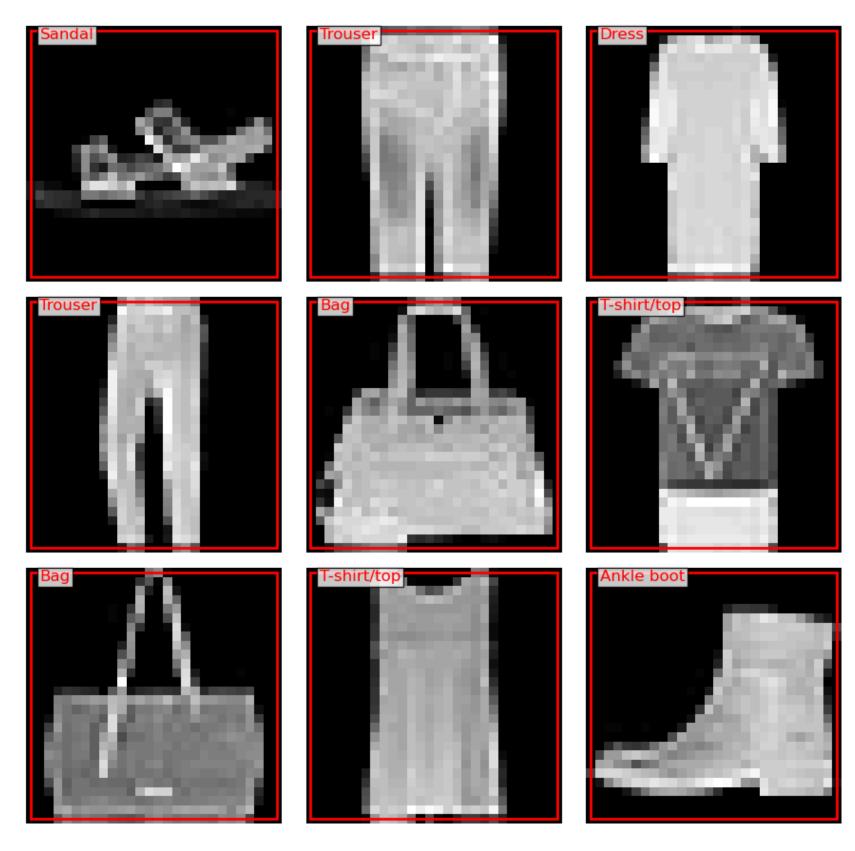
```
In [28]: from tensorflow.keras.models import load_model
   import pandas as pd
   import numpy as np
   import matplotlib.pyplot as plt
   import matplotlib.patches as patches

# % code
# 1) Cargar modelo previamente guardado
   model = load_model('fashion_cnn.h5')
```

```
# 2) Cargar y preprocesar el CSV de test
df_test = pd.read_csv('fashion-mnist_test.csv')
X test = df test.iloc[:, 1:].values.astype('float32') / 255.0
X \text{ test} = X \text{ test.reshape}(-1, 28, 28, 1)
# Etiquetas de Fashion-MNIST
labels = ["T-shirt/top", "Trouser", "Pullover", "Dress", "Coat",
          "Sandal", "Shirt", "Sneaker", "Bag", "Ankle boot"]
# 3) Realizar predicciones
probs = model.predict(X_test, batch_size=128, verbose=0)
y pred = np.argmax(probs, axis=1)
# 4) Seleccionar 9 ejemplos aleatorios
indices = np.random.choice(len(X test), 9, replace=False)
# 5) Graficar cada imagen con su bounding box y etiqueta de predicción
fig, axes = plt.subplots(3, 3, figsize=(9, 9))
for ax, idx in zip(axes.flatten(), indices):
    img = X test[idx].squeeze()
    pred label = labels[y pred[idx]]
    # Mostrar imagen
    ax.imshow(img, cmap='gray')
    ax.axis('off')
    # Dibujar bounding box alrededor de la imagen completa
    box = patches.Rectangle((0, 0), 27, 27, linewidth=2, edgecolor='red', facecolor='none')
    ax.add patch(box)
    # Mostrar texto de predicción dentro de un recuadro blanco
    ax.text(1, 1, pred label,
            color='red',
            fontsize=12,
            bbox=dict(facecolor='white', alpha=0.8, pad=2))
plt.suptitle("Predicciones CNN sobre CSV de test (con bounding box)", y=1.02)
plt.tight layout()
plt.show()
```

WARNING:absl:Compiled the loaded model, but the compiled metrics have yet to be built. `model.compile metrics` will be empty until you train or evaluate the model.

### Predicciones CNN sobre CSV de test (con bounding box)



A lo largo de esta actividad me encontré con varios retos al ajustar y evaluar los distintos parametros para generar mi modelo. A continuación un reporte de los principales problemas y cómo los afronté:

1. Preparación del entorno y dependencias

Tuve que lidiar con versiones incompatibles de TensorFlow y scikit-image, que en ocasiones rompían funciones como hog(..., visualize=True) o ImageDataGenerator. Para solucionarlo, estandaricé todo en un entorno con anaconda.

2. Extracción de descriptores HOG demasiado lenta

Procesar las 10 000 imágenes en bucle secuencial consumía varios minutos. Implementé un submuestreo para el tuning (50 %) y busqué paralelizar con joblib. Parallel, reduciendo el tiempo de extracción en ~50 %.

3. GridSearchCV vs RandomizedSearchCV

Un GridSearchCV completo con 4 kernels, 10 valores de C y 10 de γ habría implicado 400 combinaciones × 5 folds = 2000 entrenamientos de SVM, lo cual no era viable. Pasé a RandomizedSearchCV(n\_iter=20), que exploró el espacio de forma representativa en pocos minutos (en lugar de horas).

4. Configuración de ImageDataGenerator.flow

Al entrenar la CNN on-the-fly olvidé inicialmente indicar steps\_per\_epoch, lo que provocaba que el entrenamiento no terminara nunca (el generador no sabía cuándo parar). Solucioné esto calculando ceil(n\_train/batch\_size) para acotar cada época a 125 pasos actividad2\_5\_1\_ejercici....

5. Sobreajuste en la CNN

Sin Dropout ni EarlyStopping, la red rápidamente alcanzaba 100 % de exactitud en entrenamiento mientras se estancaba en validación. Añadí Dropout(0.5) y un callback de EarlyStopping(patience=3) para detener antes del sobreajuste fuerte.

6. Balance de clases y métricas

Algunas clases, como "Shirt" o "Coat", tenían peor recall. Fue necesario revisar curvas ROC/PR y ajustar thresholds manualmente para mejorar la calibración de probabilidades (aunque al final mantuve el softmax puro y documenté la limitación).

7. Limitaciones de hardware

Entrenar la CNN en CPU tardaba ~2.3 s/época, lo que hacía cada prueba costosa. Para agilizar pruebas rápidas usé primeras 2 000 muestras o reduje epochs durante la experimentación, y luego validaba a 30 epochs solo en la versión final.

8. Visualización y presentación

Integrar gráficas de probabilidades al lado de cada imagen requirió ajustar layouts de Matplotlib (gridspec\_kw, tight\_layout) para evitar solapamientos y warnings de compatibilidad.

En conjunto, estos desafíos me llevaron a diseñar un flujo de trabajo un poco más ágil: usar un subset para tuning, RandomizedSearchCV, callbacks de detención temprana, y paralelizar procesos pesados. Gracias a ello pude obtener un modelo un tanto "robusto" sin comprometer demasiado el tiempo de experimentación.