

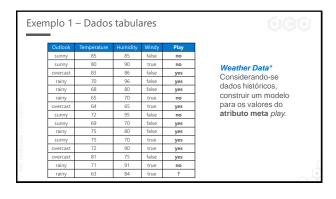
- Conceitos preliminares e classificador 1R (aquecimento)
- Classificadores Bayesianos
- Árvores de classificação
- k-Nearest Neighbors (k-NN)
- Classifier ensembles
- Random forests
- Noções sobre SVMs
- Redes Neurais
- Avaliação de classificadores

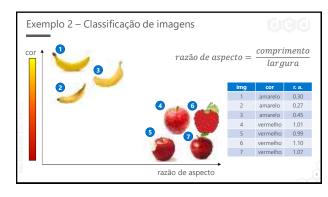
### Agenda

- Conceitos preliminares e classificador 1R (aquecimento)
- Classificadores Bayesianos
- Árvores de classificação
- k-Nearest Neighbors (k-NN)
- Classifier ensembles
- Random forests
- Noções sobre SVMs
- Redes Neurais
- Avaliação de classificadores

### Conceitos preliminares

- Tarefa: dado um conjunto de exemplos pré-classificados (rotulados), induzir (aprender) um modelo (classificador) para novos casos.
- Aprendizado supervisionado: classes são conhecidas para os exemplos usados para construir o modelo (classificador).
- Um classificador pode ser um modelo de regressão logística, um conjunto de regras lógicas, uma árvore de decisão, um modelo Bayesiano, uma rede neural etc.
- Aplicações típicas: aprovação de crédito, marketing direto, detecção de fraude etc.





### Aquecimento: 1R

Aprende uma árvore de decisão de um nível.

Todas as regras usam somente um atributo.

### Versão Básica:

- · Um ramo para cada valor do atributo;
- Para cada ramo, atribuir a classe mais frequente;
- Taxa de erro de classificação: proporção de exemplos que não pertencem à classe majoritária do ramo correspondente;
- Escolher o atributo com a menor taxa de erro de classificação;
- Aplicação imediata para atributos nominais/categóricos/binários;
- Para atributos ordinais/contínuos há vários algoritmos de discretização para definir estratégias de corte nos valores dos atributos (<=, <, >, >=).

Para cada atributo:

Para cada valor do atributo gerar uma regra:

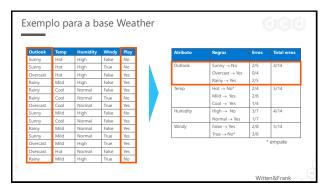
Contar a frequência de cada classe;

Encontrar a classe mais frequente;

Formar uma regra que atribui à classe mais frequente este atributo-valor;

Calcular a taxa de erro de classificação das regras;

Escolher as regras com a menor taxa de erro de classificação.



### Algoritmo 1R

- R foi descrito por Holte (1993);
  Avaliação experimental em 16 bases de dados;
  Em muitos benchmarks, regras simples não são muito piores do que árvores de decisão mais complexas.
- · Fácil implementação;
- Muito usado para análise exploratória de dados;
- Árvores de Decisão estendem essa ideia;
- Mas antes de abordá-las, abordaremos um algoritmo eficaz e eficiente: Naive Bayes.

Holte, Robert C., Very Simple Classification Rules Perform Well on Most Commonly Used Datasets, *Machine Learning* 11 (1), pp. 63-90, 1993.

### Agenda

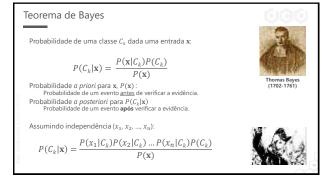
- Conceitos preliminares e classificador 1R (aquecimento)
- Classificadores Bayesianos
- Árvores de classificação
- k-Nearest Neighbors (k-NN)
- Classifier ensembles
- Random forests
- Noções sobre SVMs
- Redes Neurais
- Avaliação de classificadores

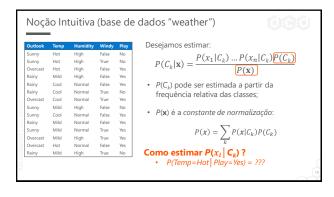
### Classificador Bayesiano

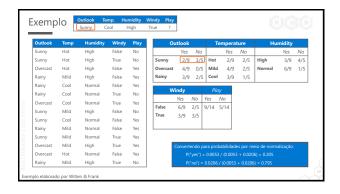
- Contrariamente ao 1R, o Naive Bayes (NB) usa todos os atributos.
- Presume que os atributos são <u>igualmente importantes</u> e <u>condicionalmente independentes</u>.

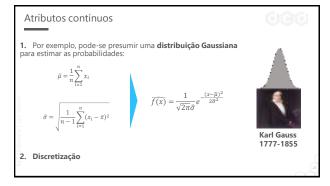
  Valor de um atributo não influencia no valor de outro atributo, dada a informação da classe;

  Valor de um atributo não influencia (Weather)?
- Na prática, tais premissas são frequentemente violadas, mas ainda assim o NB é muito competitivo:
  - Probabilidades estimadas não precisam necessariamente ser corretas, o que importa são as avaliações relativas.
- Parece haver consenso que, na prática, deve ser o primeiro algoritmo a testar.









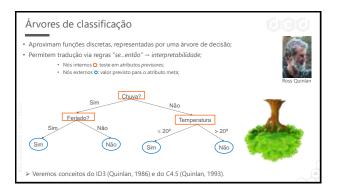
### Naive Bayes - Discussão

- Naive Bayes funciona bem mesmo quando suas premissas são violadas;
- Classificação não requer estimativas precisas da probabilidade, desde que a máxima seja atribuída à classe correta\*;
- Entretanto, a existência de muitos atributos redundantes pode causar problemas → selecionar melhores atributos;
- Muitos atributos numéricos não seguem uma distribuição Gaussiana (→ GMM, kernel density estimators etc.);

\* Domingos & Pazzani, On the Optimality of the Simple Bayesian Classifier under Zero-One Loss, Machine Learning 29, 103-130, 1997.

### Agenda

- Conceitos preliminares e classificador 1R (aquecimento)
- Classificadores Bayesianos
- Árvores de classificação
- k-Nearest Neighbors (k-NN)
- Classifier ensembles
- Random forests
- · Noções sobre SVMs
- Redes Neurais
- Avaliação de classificadores



### Ideia geral

- 1. Árvore é construída de maneira top-down, recursivamente e usando a ideia de dividir para conquistar;
- 2. Inicialmente, todos os exemplos de treinamento são *posicionados* na raiz da árvore;
- 3. Exemplos são *particionados* recursivamente com base em atributos selecionados, objetivando-se separar os exemplos por classes;
- 4. Condições de parada:
- Todos os exemplos para um dado nó pertencem à mesma classe;
- Não existem mais atributos para continuar o particionamento;

### Ideia geral com medida intuitiva de pureza

• Como obter uma árvore de decisão para a seguinte base de dados?

SEXO	PAÍS	IDADE	COMPRAR	
M	França	25	Sim	
M	Inglaterra	21	Sim	
F	França	23	Sim	
F	Inglaterra	34	Sim	
F	França	30	Não	
M	Alemanha	21	Não	
M	Alemanha	20	Não	
F	Alemanha	18	Não	
F	França	34	Não	
M	França	55	Não	

➤ Considerando que "COMPRAR" é nosso atributo-meta (classe) ...

### Árvores de classificação - Exemplo

Para cada atributo previsor (SEXO, PAÍS, IDADE), montar uma tabela:

• Linhas: atributo previsor (variável independente);

• Colunas: atributo-meta (variável dependente);

• Células: nº de tuplas para a combinação de valores atributo-classe.

- Qual atributo discrimina melhor: SEXO ou PAÍS?

	Classe		
SEXO	Sim	Não	
M	2	3	
F	2	3	

		Classe		
PA	ÍS	Sim	Não	
Fran	nça	2	3	
Ingla	terra	2	0	
Alem	anha	0	3	

Se SEXO=F então Classe=Não; Senão Classe=Não. ⇒ Acurácia (A) = 60%.

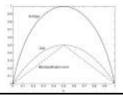
≻ Mas regra default (atribuir sempre CLASSE=Não) retorna A=60%! Se PAÍS=Inglaterra então Sim; Senão Não  $\Rightarrow$  A = 80%.

O que dizer sobre o atributo IDADE? Como medir a informação?

# Medindo impureza via Entropia

- Permite medir a informação fornecida por cada atributo;

Caracteriza a impureza de um conjunto de exemplos. Para um nó da árvore com p exemplos positivos e n exemplos negativos temos:  $entropia = -\frac{p}{p+n}\log_2\left(\frac{p}{p+n}\right) - \frac{n}{p+n}\log_2\left(\frac{n}{p+n}\right)$ 



Voltemos ao exemplo anterior...

# Entropia – Exemplo

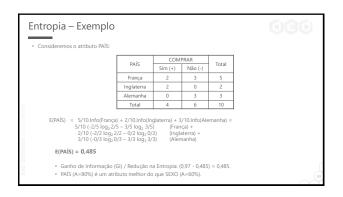
Considerando o atributo meta "comprar" e 10 exemplos no nó raiz (4+,6-) :

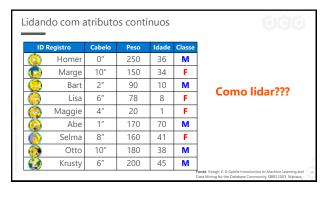
- Entropia: E = 0,97 sendo P(+)=0,4 e P(-)=0,6.
- Para cada atributo teremos um valor de E. Para o atributo SEXO:

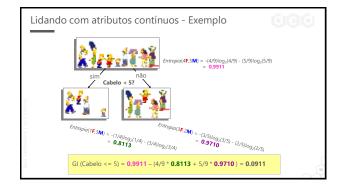
	Classe (COMPRAR)			
SEXO	Sim	Não		
M	2	3		
F	2	3		

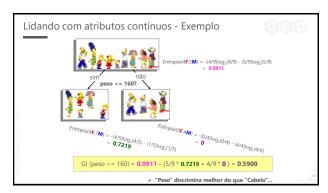
 $\begin{array}{ll} \text{E(SEXO)} &=& 5/10 \; (\, \text{-}2/5 \, \log_2 2/5 \, \cdot \, 3/5 \, \log_2 3/5 \, ) \, + \\ & 5/10 \; (\, \text{-}2/5 \, \log_2 2/5 \, - \, 3/5 \, \log_2 3/5 ) \end{array} \text{ (F)} \\ \text{E(SEXO)} &=& 0.97. \end{array}$ 

Ganho de Informação (GI) = 0,97 − 0,97 = 0,00. ➤ Não há ganho de informação ao particionar com base no SEXO.

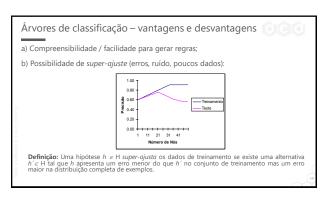








# 



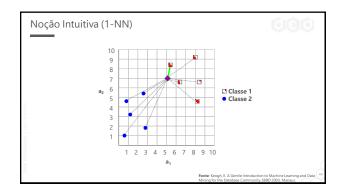
### Árvores de classificação – vantagens e desvantagens

- c) Procedimentos de poda:
- conjunto de validação;
- eliminar antecedentes das regras obtidas a partir da árvore;
- d) GI tem um *bias* (tendência, preferência) que favorece a escolha de atributos com muitos valores;
- e) Para minimizar/superar limitações:
- procedimentos de poda;
- outros critérios de escolha de atributos;
- seleção de atributos a priori.

- Conceitos preliminares e classificador 1R (aquecimento)
- Classificadores Bayesianos
- Árvores de classificação
- k-Nearest Neighbors (k-NN)
- Classifier ensembles
- Random forests
- Noções sobre SVMs
- Redes Neurais
- Avaliação de classificadores

### Lazy algorithms

- Não constroem descrições gerais e explícitas (função alvo) a partir dos exemplos de treinamento;
- Generalização é adiada até o momento da classificação;
- Armazena-se uma base de exemplos (*instances*) que é usada para realizar a classificação de uma nova *query* (exemplo *não visto*);
- Em muitos casos apresenta um alto custo computacional (por conta do cálculo de distâncias).

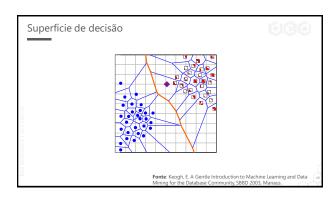


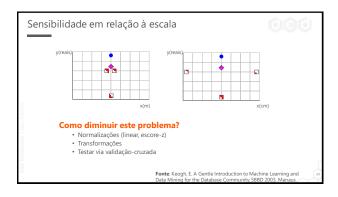
### Conceitos fundamentais

- Exemplos correspondem a pontos no  $\mathfrak{R}^n$ ;
- Vizinhos definidos em função de uma medida de distância;
- Por exemplo, considerando-se dois vetores  $\mathbf{x}=[x_1,x_2,...,x_n]$  e  $\mathbf{y}=[y_1,y_2,...,y_n]$ , a distância Euclidiana é:

$$d_E(x, y) = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (x_i - y_i)^2}$$

> Classificação por meio da classe majoritária da vizinhança.





### Como lidar com atributos nominais?

Mudar a função de distância – e.g., usando coeficiente de casamento simples (simple matching):

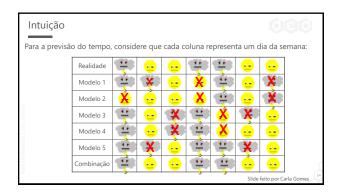
$$d_{SM}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sum_{i=1}^{n} s_i \qquad \begin{array}{c} (x_i = y_i) \Rightarrow s_i = 0 \\ (x_i \neq y_i) \Rightarrow s_i = 1 \end{array}$$

- Há várias outras medidas de distância (e.g., ver Kaufman & Rousseeuw, Finding Groups in Data, 1990);
- Como lidar com bases de dados formadas por diferentes tipos de atributos (ordinais, contínuos, nominais, binários)?

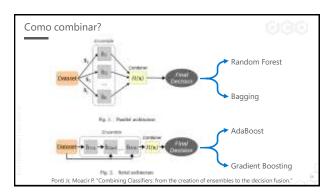




- Conceitos preliminares e classificador 1R (aquecimento)
- Classificadores Bayesianos
- Árvores de classificação
- k-Nearest Neighbors (k-NN)
- Classifier ensembles
- Random forests
- Noções sobre SVMs
- Redes Neurais
- Avaliação de classificadores







### O que esperar?

### Suponha que:

- Erros de classificadores não são correlacionados;
- Tenhamos 5 classificadores;
- Classificação final via "voto majoritário";
- Cada classificador-componente tenha acurácia de 70%;

### Qual é a acurácia esperada do ensemble?

- $10(.7^3)(.3^2) + 5(.7^4)(.3) + (.7^5) = 83.7\%$ .
- Para 101 classificadores temos uma acurácia de 99,9%.

### Realidade???

### O que fazer na prática?

- Mesmos algoritmos com parâmetros diferentes (e.g., k-NN, redes neurais etc.); Árvores são melhores que k-NN???
- Bases de dados com diferentes atributos;
- Subconjuntos da mesma base de dados (bagging);
- Reponderar a base de treinamento (boosting);

### Bagging

### Algoritmo de Bootstrap Aggregation (Brieman, 1996):

- 1) Amostrar, M vezes, N exemplos da base de dados (com reposição);
- 2) Treinar M classificadores (um para cada amostra);
- 3) Combinar os classificadores via voto majoritário.
- Passo 1) insere variância nas bases de treinamento dos componentes, aumentando a estabilidade do *ensemble*.
- Espera-se que em cada amostra existam 63,2% de tuplas não repetidas;
- Random Forests são baseadas nessa ideia.

### Boosting

- Em vez de reamostrar, repondera exemplos;
- Cada iteração induz um classificador e repondera exemplos;
- Ensemble é baseado no voto ponderado (acurácia) dos componentes.



- Cada retângulo representa um exemplo;
- Tamanho da árvore reflete a acurácia e indica seu peso no ensemble.

- Conceitos preliminares e classificador 1R (aquecimento)
- Classificadores Bayesianos
- Árvores de classificação
- k-Nearest Neighbors (k-NN)
- Classifier ensembles
- Random forests
- Noções sobre SVMs
- Redes Neurais
- Avaliação de classificadores

### Random forests

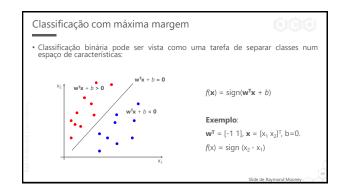
### Indução do classificador:

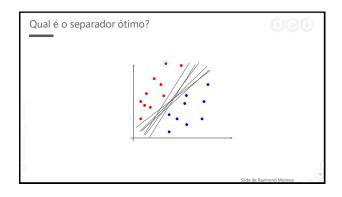
- | Indução do classificador:
  | Considere que temos N exemplos de treinamento.
  | Para cada uma das t iterações faça:
  | 1. Amostrar N exemplos com reposição (bagging).
  | 2. Induzir uma árvore repetindo recursivamente os seguintes passos em cada novo nó da árvore, até que o critério de parada seja satisfeito:
  | a) Selecionar matibutos (e.g., m = y p) aleatoriamente.
  | b) Selecionar o melhor atributo/corte (entre os m candidatos).
  | c) Cirár dois nós filhos usando o ponto de corte do passo anterior.
  | 3. Armazenar a árvore obtida.

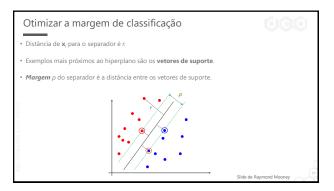
### Classificação

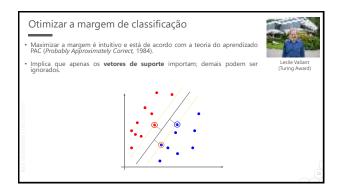
Para cada uma das t árvores de classificação: Predizer o rótulo de classe do exemplo do conjunto-alvo. Retornar a classe predita com maior frequência.

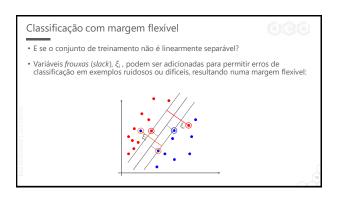
- Conceitos preliminares e classificador 1R (aquecimento)
- Classificadores Bayesianos
- Árvores de classificação
- k-Nearest Neighbors (k-NN)
- Classifier ensembles
- Random forests
- Noções sobre SVMs
- Redes Neurais
- Avaliação de classificadores

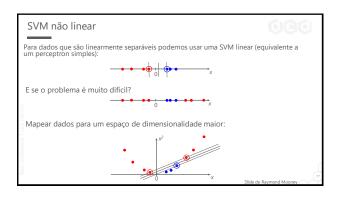




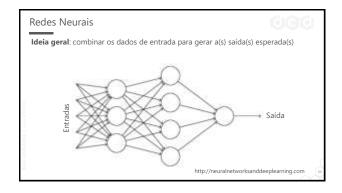




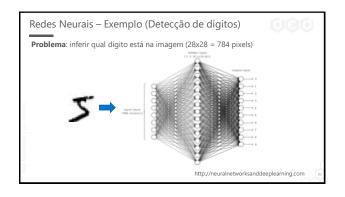


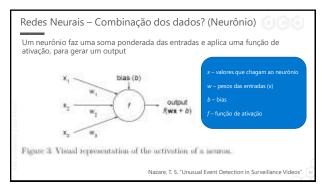


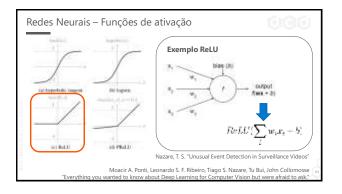
- Conceitos preliminares e classificador 1R (aquecimento)
- Classificadores Bayesianos
- Árvores de classificação
- k-Nearest Neighbors (k-NN)
- Classifier ensembles
- Random forests
- Noções sobre SVMs
- Redes Neurais
- Avaliação de classificadores

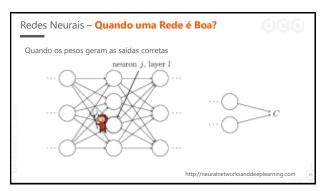












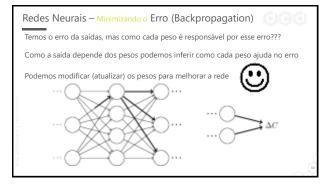
Redes Neurais – Como obter bons pesos?

1. Não sabemos bons pesos, então iniciamos todos aleatoriamente

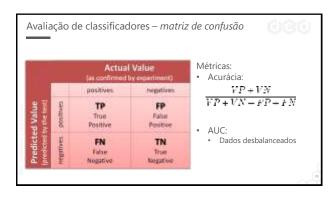
2. Fornecemos dados para a rede e conseguimos computar o erro da resposta  $MSE(\mathbf{W}, \mathbf{b}) = \frac{1}{2n} \sum_{\mathbf{x}} \|f^*(\mathbf{x}) - \text{out}(\mathbf{x})\|^3.$ Podemos aprender com os erros da rede?

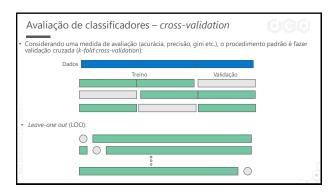
Nazare, T. S. "Unusual Event Detection in Surveillance Videos" as





# Agenda Conceitos preliminares e classificador 1R (aquecimento) Classificadores Bayesianos Árvores de classificação k-Nearest Neighbors (k-NN) Classifier ensembles Random forests Noções sobre SVMs Redes Neurais Avaliação de classificadores





Avaliação de classificadores – cross-validation

• Custo computacional da validação cruzada com k pastas:

> k treinamentos do classificador em N(k-1)/k exemplos.

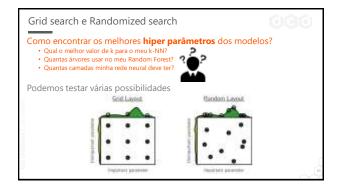
> k validações em n/k exemplos.

• Output: média das avaliações obtidas nas k validações.

Qual classificador uso em produção, para classificar dados não vistos na base de treinamento?

> Classificador induzido com a maior quantidade de dados disponível (e.g., para NB toda a base de treinamento).

> k classificadores (ensemble).

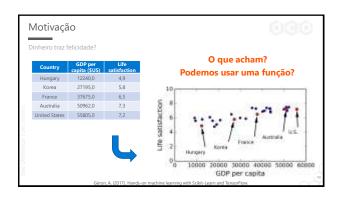


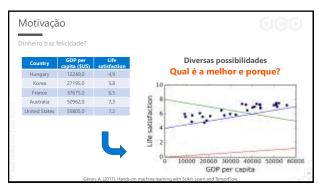


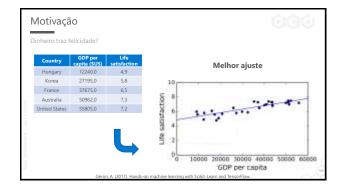


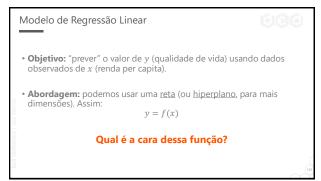


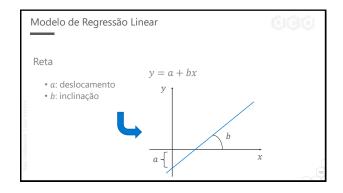


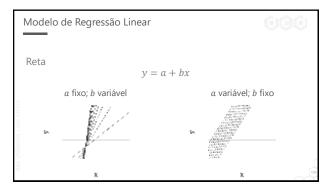






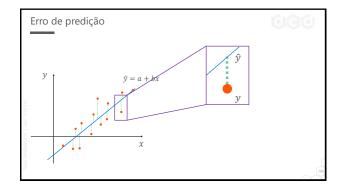


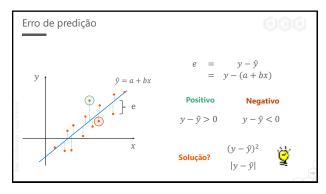


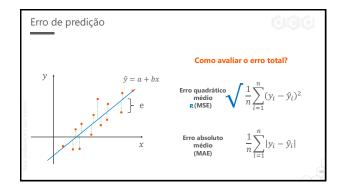


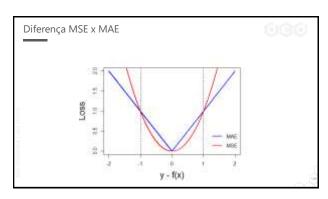












### Método simplista

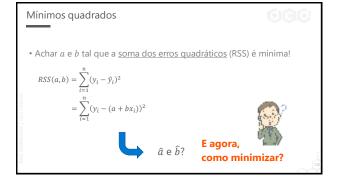
- Busca por tentativa e erro.
- ullet Para um número n de possibilidades, fazer:
  - 1. Simular (chutar) valores de a e b

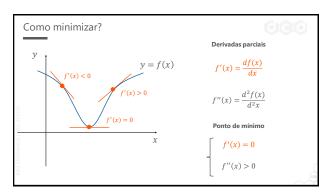
  - 2. Calcular  $\hat{y}=a+bx$ 3. Avaliar o erro de acordo com uma métrica pré determinada (MSE, MAE, etc.)
    - Selecionar a e b que apresentam o menor erro

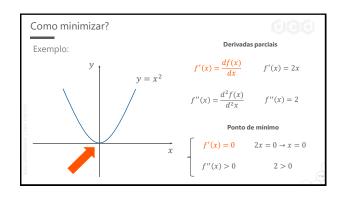
Qual a eficiência do método? É rápido?

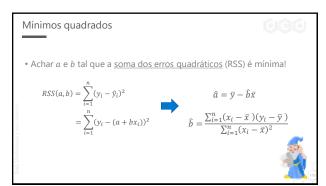
### Método teórico

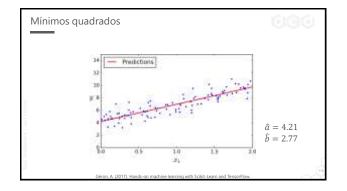
- **Objetivo:** encontrar os valores de a e b que minimizam o erro (MSE
- · Abordagem:
  - Mínimos quadrados
  - Máxima verossimilhança
  - Gradiente descendente

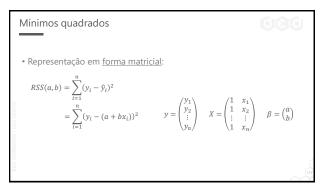


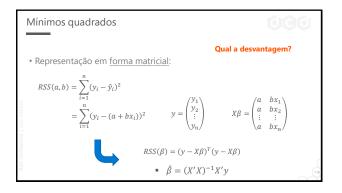


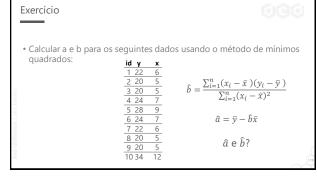


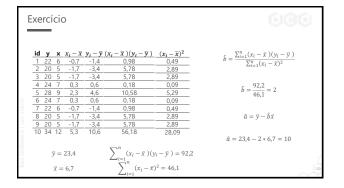


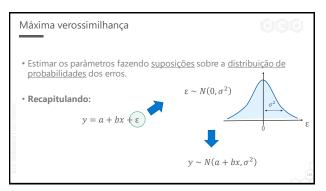


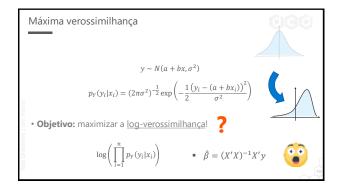








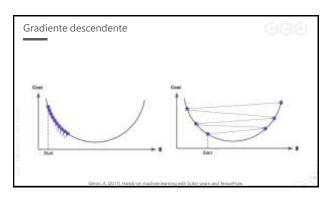


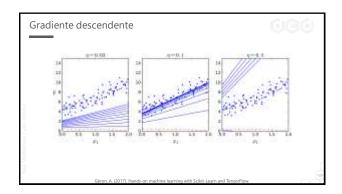


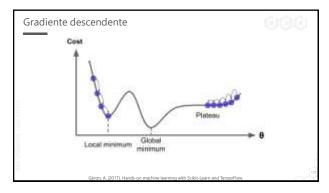
### Gradiente descendente

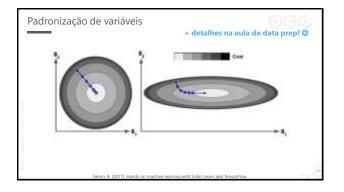
- Ajustar os parâmetros do modelo <u>iterativamente</u> (passos) com a finalidade de minimizar uma função de custo.
- Ideia: caminhar no sentido contrário do <u>gradiente</u> (derivada) da função de <u>custo</u> (MSE, MAE, etc) para encontrar o conjunto de parâmetros tal que o gradiente é <u>nulo</u> (ponto de mínimo).

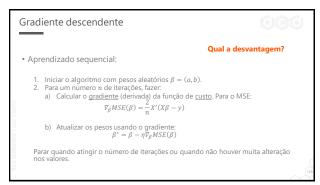


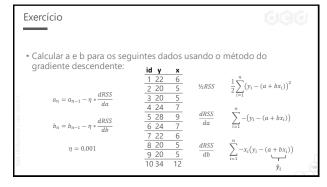


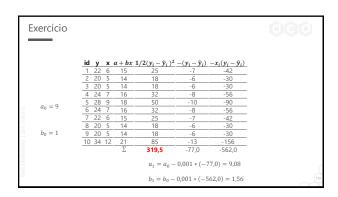


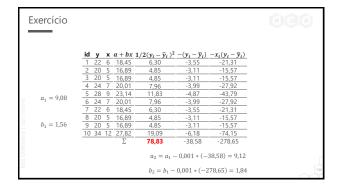


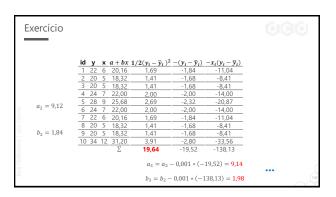












- Regressão linear simples
- · Métodos de estimação
- Regressão linear múltipla
- Regularização (Ridge, Lasso e Elastic-Net)
- k-Nearest Neighbors
- Árvore de regressão
- Redes neurais
- SVM regressor
- Softwares

### Regressão linear múltipla

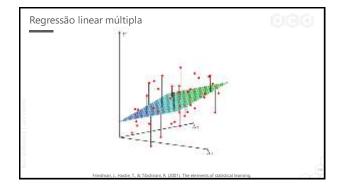
• Relembrando:

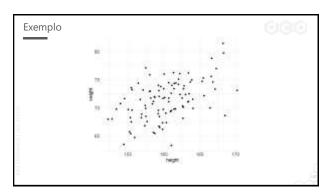
$$y = a + bx + \varepsilon$$

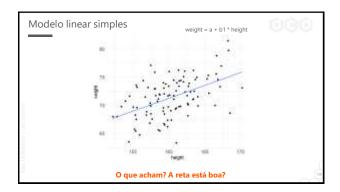
• Novidade: suponha agora que temos outras variáveis  $(x_1,\dots,x_p)$  para predizer y. Podemos <u>reescrever</u> o modelo:

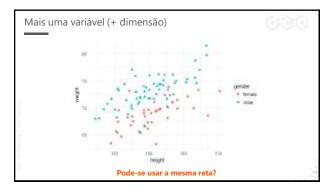
$$y = a + b_1x_1 + b_2x_2 + \dots + b_px_p + \varepsilon$$

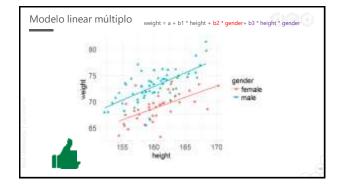
•  $x_p$  pode ser numérica, categórica ou uma transformação de uma variável ( $x_2=x_1^2$ ).

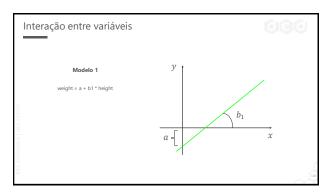


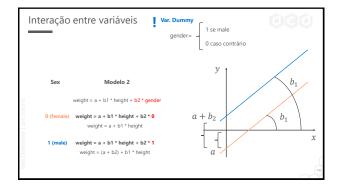


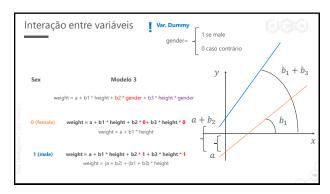


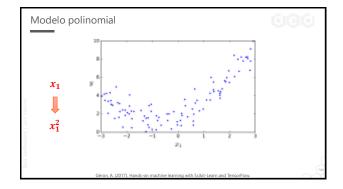


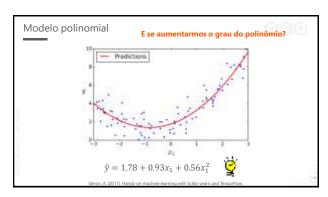


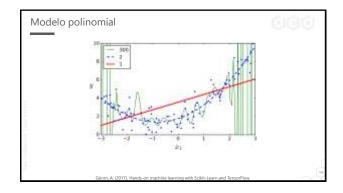


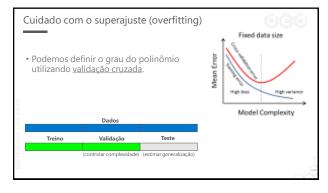


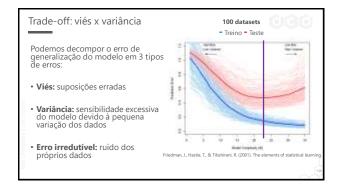














- Regressão linear simples
- · Métodos de estimação
- Regressão linear múltipla
- Regularização (Ridge, Lasso e Elastic-Net)
- k-Nearest Neighbors
- Árvore de regressão
- Redes neurais
- SVM regressor
- Softwares

### Regularização (a.k.a shrinkage)

• **Objetivo:** reduzir o overfitting, adicionando restrições/penalizações na estimação dos parâmetros modelo.

### · Abordagem:

- Ridge regression
- Lasso regression
- Elastic-Net

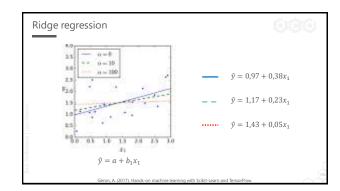
# Ridge regression

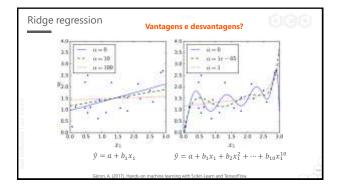
- Objetivo: forçar o algoritmo de aprendizado não só a se ajustar bem aos dados, mas também manter os valores dos parâmetros o menor possível.
- **Abordagem:** adicionar o termo  $\alpha \sum_{i=1}^n \beta_i^2$  à função de custo:  $J(\beta) = \mathit{MSE}(\beta) + \alpha \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \beta_i^2$

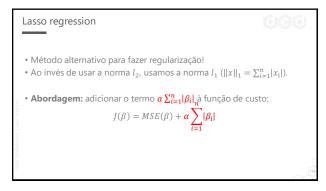
$$J(\beta) = MSE(\beta) + \alpha \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \beta_{i}$$

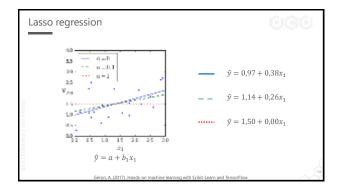
 $\hat{\beta} = (X'X + \alpha A)^{-1}X'y$ A: matriz identidade

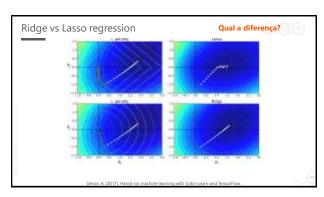
 $\frac{1}{2}(\|w\|_2)^2$  $||x||_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n |x_i|^2}$ 

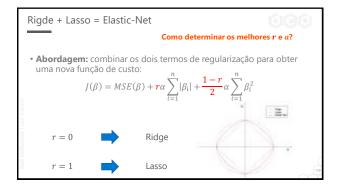


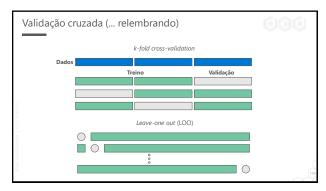


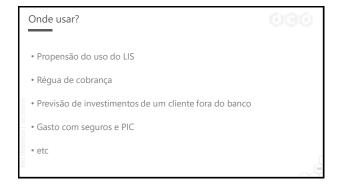




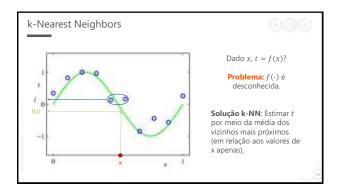




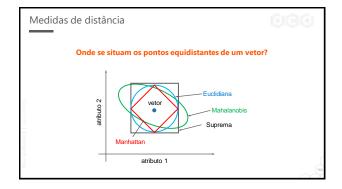












Exemp	lo						
Indivíduo 1 2	<b>Idade</b> 25 35	Empréstimo 40 60	<b>Preço</b> 135 256	<b>Distância</b> 104,56 83,02	9	k = ?	
3	45 20 35	80 20 120	231 267 139	62,07 125,17 25,55	5 11 2	k = 1	264
4 5 6 7 8	52 23 40	18 95 62	150 127 216	124,06 53,24 80,40	10 4 7	<b>k = 2</b> (264 + 139)/2 = 20	)1,5
9 10	60 48	100 220	139 250	43,68 78,00	3 6	<b>k = 3</b> (264 + 139 + 43,68)/3 = 14	8 8
11	33	150	264	17,00	1	(	-,0-
12	48	142	?				

#### k-Nearest Neighbors

#### Algoritmo:

Dado um exemplo  $x_q$  cujo valor da variável dependente (y) se deseja estimar, e considerando que  $x_1, x_2, ..., x_k$  representam os k exemplos mais próximos de  $x_q$ , retornar:

$$y = f(x_q) = \frac{\sum_{i=1}^{k} f(x_i)}{k}$$

- Predição por meio da média da vizinhança
- K-NN ponderado pelo inverso da distância:

$$y = f(x_q) = \frac{\sum_{i=1}^{k} w_i f(x_i)}{\sum_{i=1}^{k} w_i}$$

$$w_i = \frac{1}{d(x_q, x_i)^2}$$

#### Parâmetros?

- Normalização / padronização ?
- · Medida de distância ?
- Número de vizinhos, k = ?
- · Pesos dos atributos ?
- Preprocessamento via *clustering* minimiza custo de inferência, bem como custo de otimização de parâmetros.

Validação Cruzada

> k-NN é muito usado na prática por conta da simplicidade de implementação computacional, mas custo de inferência pode ser fator impeditivo.

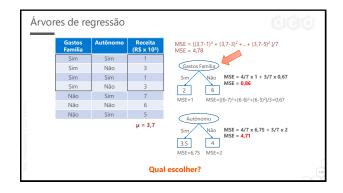
#### Agenda

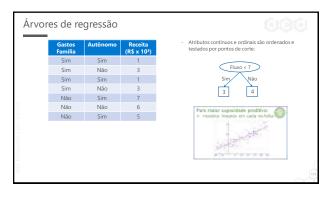
- · Regressão linear simples
- Métodos de estimação
- · Regressão linear múltipla
- Regularização (Ridge, Lasso e Elastic-Net)
- · k-Nearest Neighbors
- Árvore de regressão
- Redes neurais
- SVM regressor Softwares
- Quiz

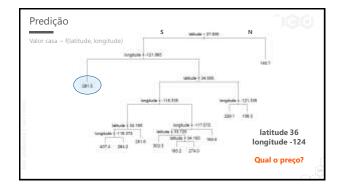
#### Árvores de regressão

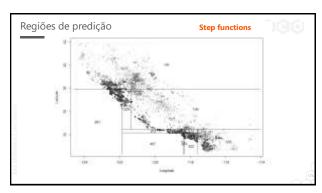
- Procedimento idêntico àquele para construir árvores de classificação (mais detalhes no módulo de classificação), exceto pela função objetivo de otimização:
  - Trocar entropia/gini pelo erro quadrático;
- · Particionamento recursivo dos dados;
- Considerar todos os valores de todas as variáveis na construção do modelo;
- Selecionar par de variável-valor que produz o melhor ajuste à variável dependente;
- Repetir o processo em cada um dos nós, gerando uma árvore.

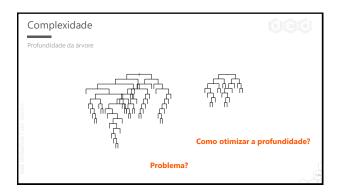






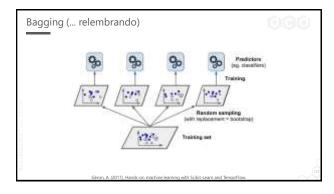


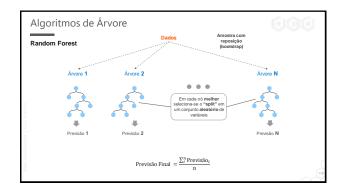


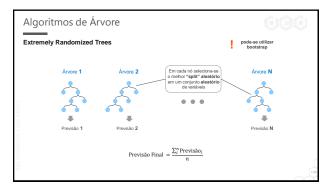


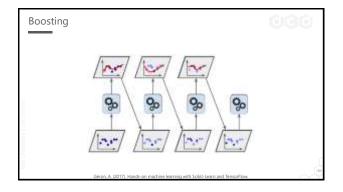
# Modelo não paramétrico (não presume f.d.p!); Realiza seleção de atributos automaticamente; Lida com atributos binários, categóricos, ordinais e contínuos; Descobrir regras que mostram interações entre variáveis; Pouco sensível a outliers na variável dependente; Útil para análise exploratória de dados; Serve para categorizar variáveis – e.g., idade (jovem, adulto, velho) em função da correlação com a variável dependente (e.g., renda).

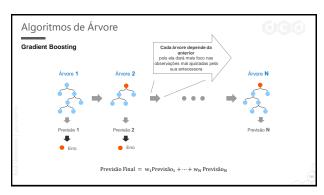




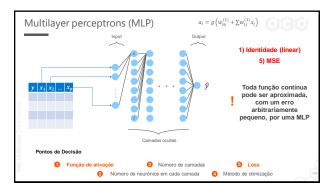


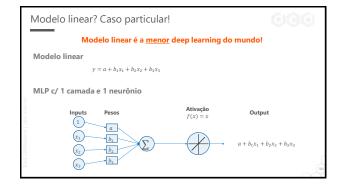




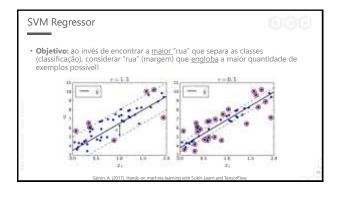


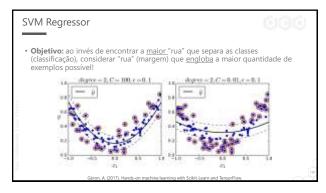




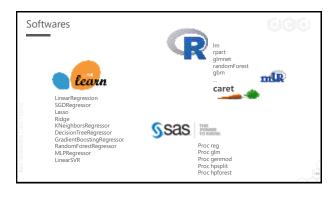












# Agenda

- Regressão linear simples
- · Métodos de estimação
- Regressão linear múltipla
- · Regularização (Ridge, Lasso e Elastic-Net)
- k-Nearest Neighbors
- Árvore de regressão
- Redes neurais
- SVM regressor
- Softwares

# Quiz

- Questão 1) Quais da seguintes métricas de avaliação podem ser usadas para modelar uma variável resposta contínua?
- a) AUC-ROC
- b) Acurácia
- c) Logloss
- d) Erro quadrático médio 🤏

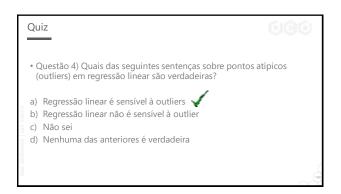
#### Quiz

- Questão 2) Regularização via LASSO pode ser usada para selecionar variáveis no modelo de regressão linear?
- a) Verdadeiro 🎺
- b) Falso

# Quiz

- Questão 3) O que acontece quando aplicamos uma penalização alta no modelo Ridge regression?
- a) Alguns coeficientes se tornarão nulos (zero absoluto)
- b) Alguns coeficientes tenderão a zero, mas não serão nulos 🗸
- c) Letras a e b são verdadeiras
- d) Nenhuma das anteriores é verdadeira











#### Créditos

O material a seguir consiste de adaptações e extensões dos originais:

 Material do curso: SCC5895 – Análise de Agrupamento de Dados – USP/São Carlos Prof. Dr. Eduardo Raul Hruschka

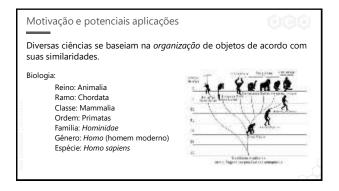
# Agenda

- Motivação e conceitos
- Definições preliminares
- Algoritmos Hierárquicos
- Algoritmos Particionais
- Algoritmos Baseados em Densidade
- Avaliação de agrupamentos
- Extra: Bissect k-Means, EM, ...

### Agenda

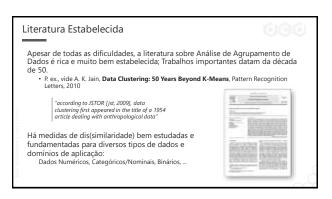
- Motivação e conceitos
- Definições preliminares
- Algoritmos Hierárquicos
- Algoritmos Particionais
- Algoritmos Baseados em Densidade
- Avaliação de agrupamentos
- Extra: Bissect k-Means, EM, ...



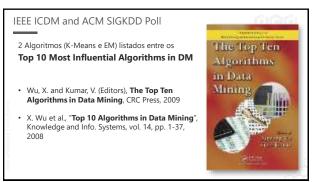


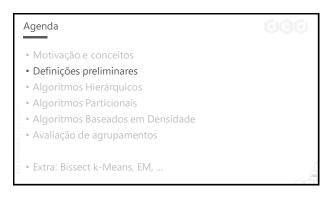


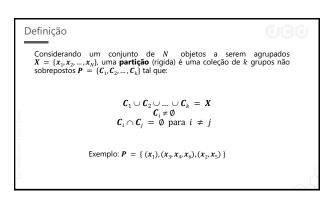












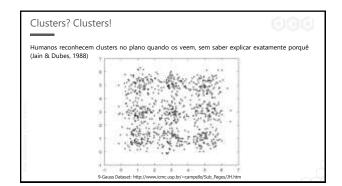
#### Definição

Uma **Matriz de Partição** é uma matriz com k linhas (no. de grupos) e N colunas (no. de objetos) na qual cada elemento  $\mu_{ij}$  indica o grau de pertinência do j-ésimo objeto  $(x_j)$  ao i-ésimo grupo  $(C_i)$ :

$$\mathbf{U}(\mathbf{X}) = \begin{bmatrix} \mu_{11} & \mu_{12} & \cdots & \mu_{1N} \\ \mu_{21} & \mu_{22} & \cdots & \mu_{2N} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mu_{k1} & \mu_{k2} & \cdots & \mu_{kN} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{U}(\mathbf{X}) = \begin{bmatrix} \mu_{11} & \mu_{12} & \cdots & \mu_{1N} \\ \mu_{21} & \mu_{22} & \cdots & \mu_{2N} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mu_{k1} & \mu_{k2} & \cdots & \mu_{kN} \end{bmatrix} \qquad \qquad \mathbf{U}(\mathbf{X}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Se essa matriz for **binária**, ou seja,  $\mu_{ij} \in \{0,1\}$  e, ainda, se a restrição  $\sum_i (\mu_{ij}) = 1 \ \forall j$  for respeitada, então denomina-se de matriz de partição rígida ou sem sobreposição.



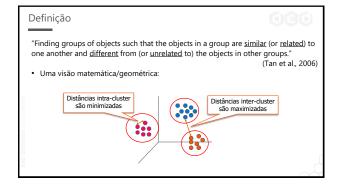
# Particionamento combinatório

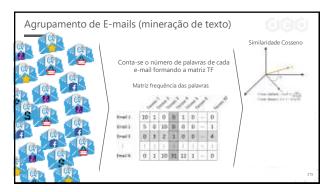
**Problema**: Presumindo que k seja conhecido, o no. de possíveis formas de agrupar N objetos em k *clusters* é dado por (Liu, 1968):

$$NM(N,k) = \frac{1}{k!} \sum_{i=0}^{k} (-1)^{i} \binom{k}{i} (k-i)^{N}$$

- Por exemplo, NM(100, 5)  $\approx$  56.6 x  $10^{67}$ . Em um computador com capacidade de avaliar  $10^9$  partições/s, levaria  $\approx$  1.8 x  $10^{50}$  séculos para processar todas as avaliações.
- Como k é, em geral, desconhecido, problema é ainda maior.
- Em problemas NP-Hard, precisamos de formulações alternativas.







#### Conceitos Básicos

Algumas Definições (Everitt, 1974):

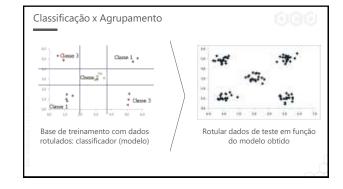
- Um cluster (grupo) é um conjunto de entidades semelhantes e entidades pertencentes a diferentes clusters não são semelhantes;
- Um grupo é uma aglomeração de pontos no espaço tal que a distância entre quaisquer dois pontos no grupo é menor do que a distância entre qualquer ponto no grupo a qualquer ponto fora deste;
- Grupos podem ser descritos como regiões conectadas de um espaço multidimensional contendo uma densidade de pontos relativamente alta, separada de outras tais regiões por uma região contendo uma densidade relativamente baixa de pontos;

#### Lembre que algoritmos induzem os clusters

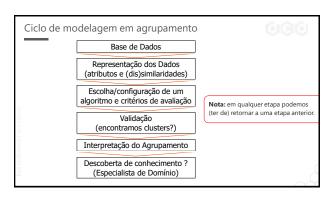
- Os clusters a serem induzidos dependem de uma série de fatores, além dos dados propriamente ditos:
  - medidas de dis(similaridade), índices de avaliação, parâmetros definidos pelo usuário etc.
  - fortemente dependente do domínio / problema
- Na perspectiva de Aprendizado de Máquina (AM) há uma relação com o conceito de bias indutivo:
  - projetista define o que o computador pode aprender
  - existem centenas de algoritmos...

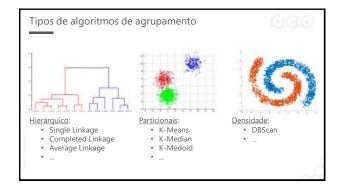
# O que não é análise de agrupamento?

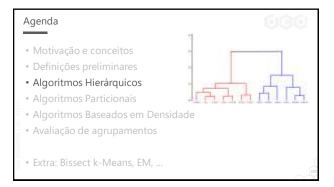
- Classificação Supervisionada
  - Disponibilidade de rótulos de classes
- Segmentação Simples
  - Dividir estudantes em diferentes grupos alfabeticamente
- Resultados de uma consulta (query)
  - Grupos são resultado de uma especificação externa



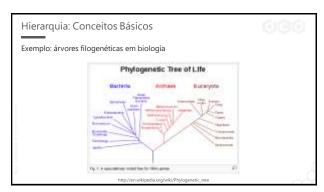


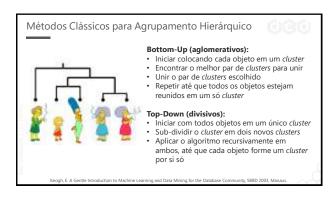




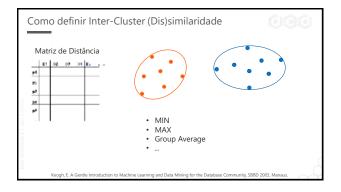


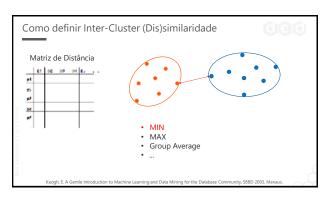


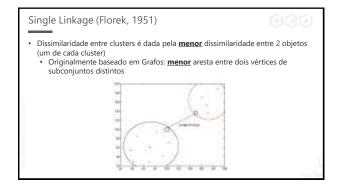


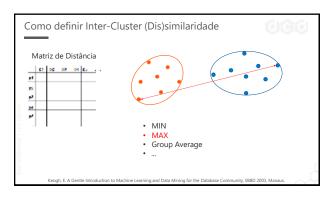


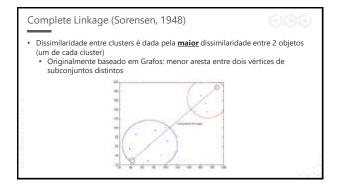


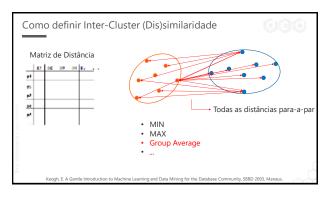


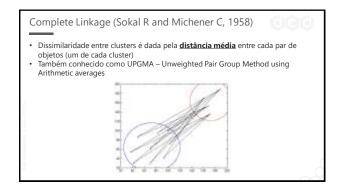


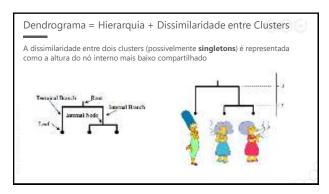


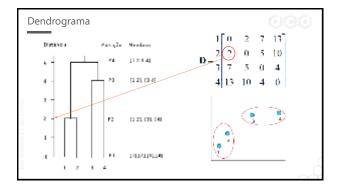


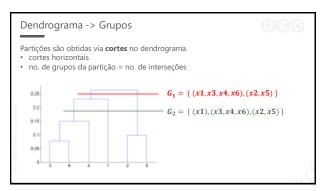


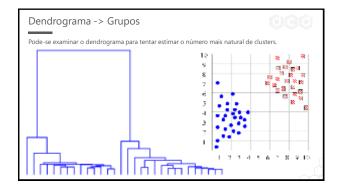


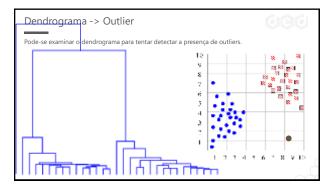


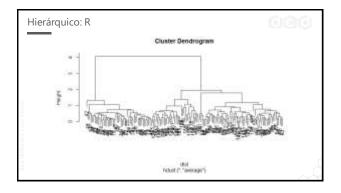


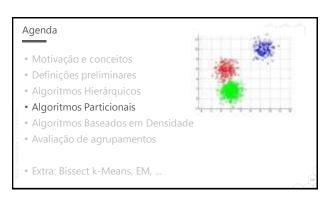












#### Métodos Particionais

Métodos particionais sem sobreposição referem-se a algoritmos de agrupamento que buscam (explícita ou implicitamente) por uma matriz de partição rígida de um conjunto de objetos  ${\bf X}$ 

#### Encontrar uma Matriz de Partição U(X): -

Equivale a particionar o conjunto  $X=\{x_1,x_2,\dots,x_N\}$  de N objetos em uma coleção  $C=\{C_1,C_2,\dots,C_k\}$  de k grupos disjuntos  $C_i$  tal que  $C_1\cup C_2\cup\dots\cup C_k=X$ ,  $C_i\neq\emptyset$  e  $C_1\cap C_2\neq\emptyset$  para  $i\neq j$ 

#### K-Means

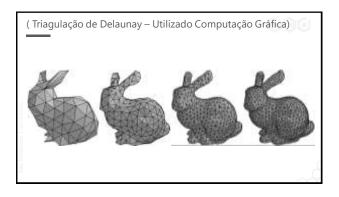
Começaremos nosso estudo com um dos algoritmos mais clássicos da área de mineração de dados em geral

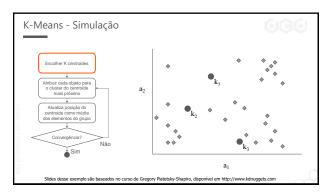
- algoritmo das k-médias ou k-means
- listado entre os Top 10 Most Influential Algorithms in DM
- Wu, X. and Kumar, V. (Editors), The Top Ten Algorithms in Data Mining, CRC Press, 2009
- X. Wu et al., "Top 10 Algorithms in Data Mining", Knowledge and Info. Systems, vol. 14, pp. 1-37, 2008

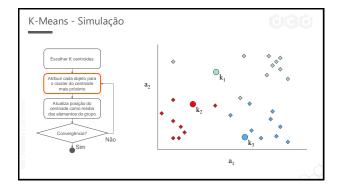


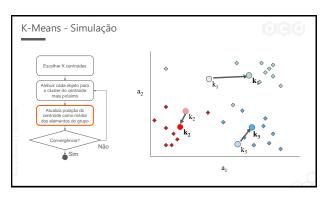
# K-Means Referência Mais Aceita como Original: J. B. MacQueen, Some methods of classification and analysis of multivariate observations, In Proceedings 5th Berkeley Symposium on Mathematical Statistics and Probability, Berkeley, California, USA, 1967, 281–297 Porém... "K-means has a rich and diverse history as it was independently discovered in different scientific fields by Steinhaus (1956), Lloyd (proposed in 1957, published in 1982), Ball & Hall (1965) and MacQueen (1967)" [Jain, Data Clustering: 50 Years Beyond K-Means, Patt. Rec. Lett., 2010] ... e tem sido assunto por mais de meio século! Douglas Steinley, K-Means Clustering: A Half-Century Synthesis, British Journal of Mathematical and Statistical Psychology, Vol. 59, 2006

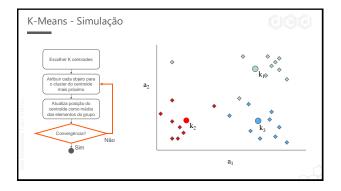


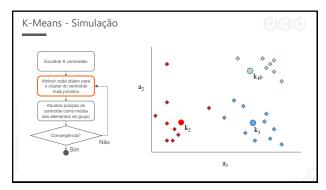


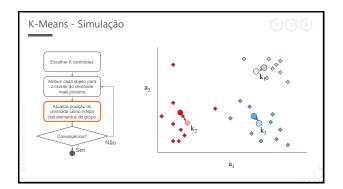


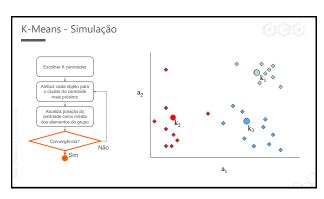


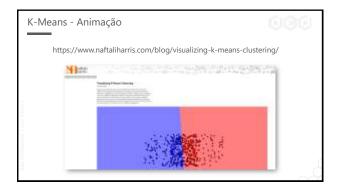


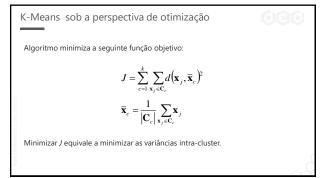




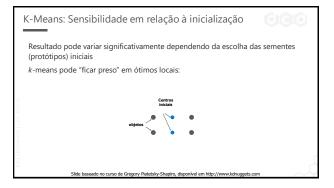




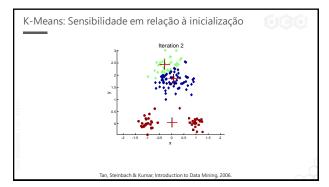




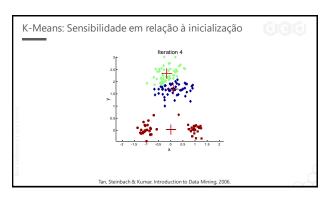




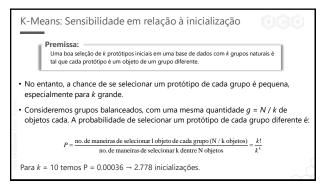


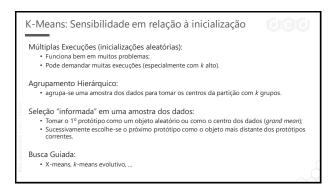




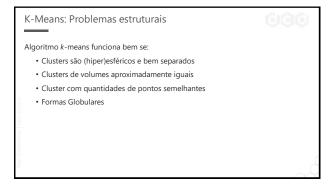


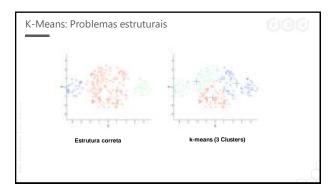


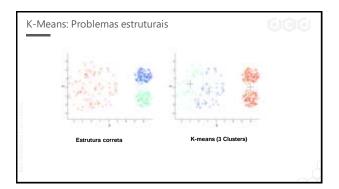


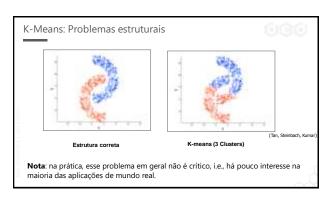












### K-Means: Custo Computacional

Complexidade (assintótica) de tempo:

 $O(i \cdot K \cdot N \cdot n)$ 

- O que isso significa?

O que dizer sobre a constante de tempo? → Computar Distância Euclidiana via aproximações sucessivas (Newton-Raphson) custa caro.



# Se também tenho problema de espaço em memória... → Solução aproximada (sampling).

- → Paralelizar (mesmo computador) ou distribuir (e.g., map-reduce) o processamento.

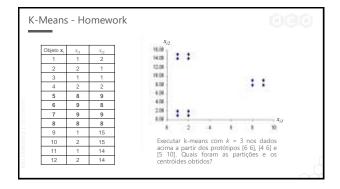
### Resumo das (des)vantagens do k-means

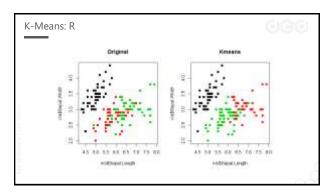
#### Vantagens

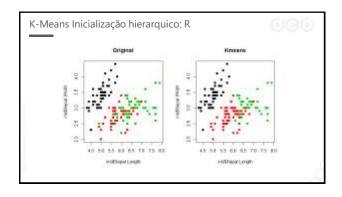
- Simples e intuitivo
- Complexidade linear em todas as variáveis críticas
- · Eficaz em muitos cenários de aplicação
- Resultados de interpretação simples

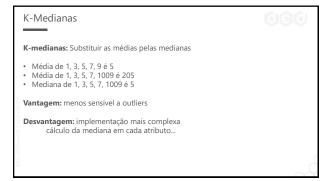
#### Desvantagens

- k = ?
- Sensível à inicialização dos protótipos (mínimos locais de J)
- Limita-se a encontrar clusters volumétricos / globulares
   Cada item deve pertencer a um único cluster (partição rígida)
- · Limitado a atributos numéricos
- · Sensível a outliers

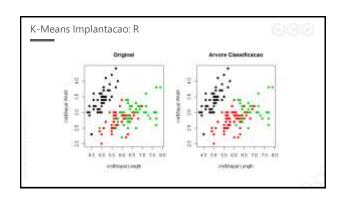






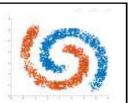


# K-Medóides: Substituir cada centróide por um objeto representativo do cluster, denominado medóide • Medóide = objeto mais próximo aos demais objetos do cluster mais próximo em média (empates resolvidos aleatoriamente) Vantagens: • menos sensível a outliers • permite cálculo relacional (apenas matriz de distâncias) • logo, pode ser aplicado a bases com atributos categóricos • convergência assegurada com qualquer medida de (dis)similaridade Desvantagem: Complexidade quadrática com no. de objetos (N)



# Agenda

- Motivação e conceitos
- Definições preliminares
- Algoritmos Hierárquicos
- Algoritmos Particionais
- Algoritmos Baseados em Densidade
- Avaliação de agrupamentos
- Extra: Bissect k-Means, EM, ...



# Algoritmos Baseados em Densidade

Paradigma de Agrupamento por Densidade

- Clusters como regiões de alta concentração de objetos separadas por regiões de baixa concentração de objetos
- Paradigma alternativo àquele baseado em protótipos: K-means e variantes, EM, etc

Existem vários algoritmos, veremos a seguir um dos mais conhecidos: **DBSCAN** 

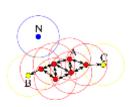






#### DBScan: definições

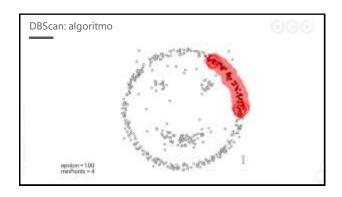
- A point is a core point if it has at least a specified number of points (MinPts) within the radius Eps (including the point itself)
- These are points that are in the interior of a cluster
- A border point has fewer than MinPts within Eps, but is in the neighborhood (within the radius) of at least 1 core point
- A noise point is neither a core point nor a border point

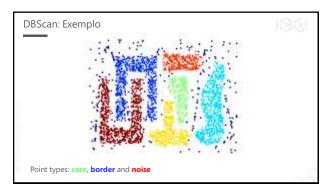


#### DBScan: algoritmo

#### Algoritmo Conceitual:

- 1. Percorra a BD e rotule os objetos como core, border ou noise
- 2. Elimine aqueles objetos rotulados como **noise**
- 3. Insira uma aresta entre cada par de objetos  ${\bf core}$  vizinhos
- 2 objetos são vizinhos se um estiver dentro do raio Eps do outro
- 4. Faça cada componente conexo resultante ser um cluster
- 5. Atribua cada **border** ao cluster de um de seus core associados
- Resolva empates se houver objetos core associados de diferentes clusters





#### Resumo das (des)vantagens do DBScan

#### Vantagens

- Não necessita do número de clusters a priori
- Conseque encontrar clusters com formatos arbitrários
- Tem uma definição de ruído e é robusto a outliers
- Necessita de apenas dois parametros: • Raio

  - Número de vizinhos para virar core (minpts)

# Desvantagens

- Extremamente sensível aos parametros Raio e minPts
- Raio e minPts

  Depende da distância utilizada para
  determiner se um ponto está ou nao
  presente dentro do raio. (tipicamente
  se utiliza euclidiana)

  Não consegue clusterizar dados com
  grupos com grandes diferencâs de
  densidades
- Se a escala dos dados não for conhecida, desterminar o raio pode ser difícil

#### Agenda

- Motivação e conceitos
- Definições preliminares
- Algoritmos Hierárquicos
- Algoritmos Particionais
- Algoritmos Baseados em Densidade
- Avaliação de agrupamentos
- Extra: Bissect k-Means, EM, ...

#### Validação

"The validation of clustering structures is the most difficult and frustrating part of cluster analysis. Without a strong effort in this direction, cluster analysis will remain a **black art** accessible only to those true believers who have experience and great courage."

(Jain and Dubes, Algorithms for Clustering Data, 1988)



#### Validação

- Refere-se, de forma ampla, aos diferentes procedimentos para avaliar de maneira objetiva e quantitativa os resultados de análise de agrupamento.
- Cada um desses procedimentos pode nos ajudar a responder uma ou mais questões do tipo:
  - Encontramos grupos de fato?
    - grupos são pouco usuais ou facilmente encontrados ao acaso?
  - Qual a qualidade (relativa ou absoluta) dos grupos encontrados?
  - Qual é o número natural / mais apropriado de grupos?

#### Índices de validação

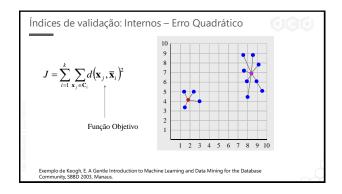
A maneira quantitativa para validação é alcançada através de algum tipo de **índice**. Há 3 tipos de **índices/critérios de validade**:

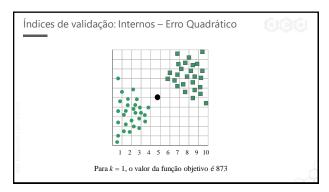
- Internos: Avalia o grau de compatibilidade entre a estrutura de grupos sob avaliação e os dados, usando apenas os próprios dados.
- Relativos: Avaliam qual dentre duas ou mais estruturas de grupos é melhor sob algum aspecto. Tipicamente são critérios internos capazes de quantificar a qualidade relativa.
- Externos: Avalia o grau de correspondência entre a estrutura de grupos (partição ou hierarquia) sob avaliação e informação a priori na forma de uma solução de agrupamento esperada ou conhecida.

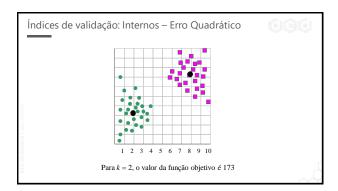
#### Índices de validação: Internos

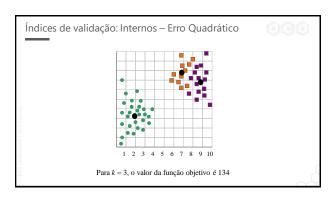
A maneira quantitativa para validação é alcançada através de algum tipo de **índice**. Há 3 tipos de **índices/critérios de validade**:

- Internos: Avalia o grau de compatibilidade entre a estrutura de grupos sob avaliação e os dados, usando apenas os próprios dados.
- Relativos: Avaliam qual dentre duas ou mais estruturas de grupos é melhor sob algum aspecto. Tipicamente são critérios internos capazes de quantificar a qualidade relativa.
- Externos: Avalia o grau de correspondência entre a estrutura de grupos (partição ou hierarquia) sob avaliação e informação a priori na forma de uma solução de agrupamento esperada ou conhecida.

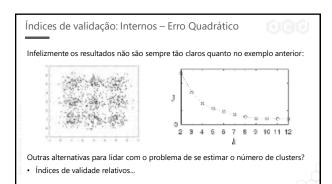








# 



#### Índices de validação: Relativo

A maneira quantitativa para validação é alcançada através de algum tipo de **índice**. Há 3 tipos de **índices/critérios de validade**:

- Internos: Avalia o grau de compatibilidade entre a estrutura de grupos sob avaliação e os dados, usando apenas os próprios dados.
- Relativos: Avaliam qual dentre duas ou mais estruturas de grupos é melhor sob algum aspecto. Tipicamente são critérios internos capazes de quantificar a qualidade relativa.
- Externos: Avalia o grau de correspondência entre a estrutura de grupos (partição ou hierarquia) sob avaliação e informação a priori na forma de uma solução de agrupamento esperada ou conhecida.

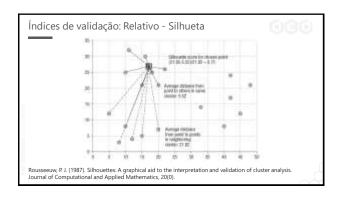
# Índices de validação: Relativo - Silhueta

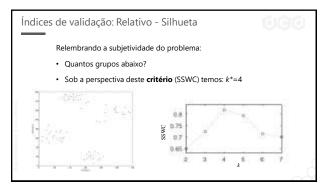
Métrica utilizada para mensurar a qualidade do agrupamento priorizando grupos densos/concisos e

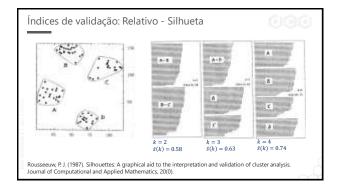
$$s_{x_j} = \frac{b_{p,j} - a_{p,j}}{\max\{b_{p,j}, a_{p,j}\}}$$

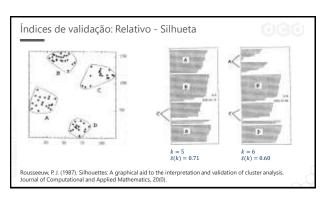
Considere que o j-ésimo objeto,  $x_j$ , de um data set pertence a um cluster  $p \in \{1, \dots, k\}$ 

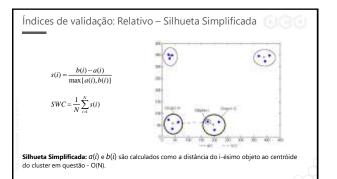
- \*  $a_{p,j}$  distância media do objeto j a todos os outros objetos pertencentes ao mesmo cluster p
- \*  $d_{q,j}$  distância media do objeto j a todos os outros objetos pertencentes a clusters distintos q em que  $q \neq p$
- \* b $_{p,j}$  o menor valor de  $d_{q,j}$  computado para q=1,...,k em que  $q\neq p$ . Representa a distância entre o objeto  $x_j$  e o cluster vizinho mais próximo













#### Índices de validação: Externos

A maneira quantitativa para validação é alcançada através de algum tipo de **índice**. Há 3 tipos de **índices/critérios de validade**:

- Internos: Avalia o grau de compatibilidade entre a estrutura de grupos sob avaliação e os dados, usando apenas os próprios dados.
- Relativos: Avaliam qual dentre duas ou mais estruturas de grupos é melhor sob algum aspecto. Tipicamente são critérios internos capazes de quantificar a qualidade relativa.
- Externos: Avalia o grau de correspondência entre a estrutura de grupos (partição ou hierarquia) sob avaliação e informação a priori na forma de uma solução de agrupamento esperada ou conhecida.

#### Índices de validação: Externos

Estudaremos os índices mais usados (Rand e Jaccard). Adotaremos a seguinte terminologia:

- grupos da **partição de referência** ( $golden\ truth$ )  $\rightarrow$  "classes"
- grupos da partição sob avaliação ightarrow clusters (grupos)

Podemos então definir as grandezas de interesse:

- a: No. de pares da mesma classe e do mesmo cluster
- ${\bf b}$ : No. de pares da mesma classe e de clusters distintos
- ${f c}$ : No. de pares de classes distintas e do mesmo cluster
- **d**: No. de pares de classes e clusters distintos

Índices de validação: Externos – Rand Index

 $RI = \frac{a+d}{a+d}$ 

 $\overline{a+b+c+d}$ 

#### Número de pares de objetos:

- a: da mesma classe e do mesmo cluster (grupo)
- b: da mesma classe e de clusters distintos
- c: de classes distintas e do mesmo cluster

0° c' 10 1<sub>0</sub> "⊞ 2 Classes (Círculos e Quadrados) 3 Clusters (Preto, Branco e Cinza)

a = 5; b = 7; c = 2; d = 14

RI = 5+14/(5+7+2+14) = 0.6785

Índices de validação: Externos - Rand Index

favorece a comparação de partições com níveis mais elevados de granularidade, i.e., apresenta valores mais elevados ao comparar partições com mais grupos.

- mesmo peso para objetos agregados (termo a) ou separados (d);
- termo d tende a dominar o índice;
- quanto mais grupos, mais pares pertencem a grupos distintos;
  - isso é válido em qualquer uma das duas partições;
  - probabilidade / incidência de pares em comum é maior.

Índices de validação: Externos – Jaccard

Elimina o termo  ${\bf d}$  sob a ótica de que um agrupamento é uma coleção de agregações de pares de objetos (separações sendo apenas uma consequência):

a  $\overline{a+b+c}$ 

# Número de pares de objetos:

a: da mesma classe e do mesmo cluster

**b**: da mesma classe e de clusters distintos c: de classes distintas e do mesmo cluster



2 Classes (Círculos e Quadrados) 3 Clusters (Preto, Branco e Cinza)

a = 5; b = 7; c = 2 Jc = 5/(5+7+2) = **0.3571** 

0.	Critoliai	Conjunity -	
	Cellinals Berminer (VPC) Bream Berkeller (UPC) Bream Berkeller (UPC) Bream Berkeller (UPC) Britan patient (Walk) University (UPC) Britan patient (Walk) Bream Britaner (UPC) Britaner (UPC	00(0)2" + A(1) (A(A)")0 + 30(0)(1) (A(A)" + A" + A(1) (A(A)" + A" + A(1) (A(A)" + A" + A(1) (A(A)" + A(1) (A(A)")	
27	Descript    Desc	(60,07) (60,07) (60,07) + e <sup>2</sup> ) (60,07) + e <sup>2</sup> ) (60,07) + e <sup>2</sup> ) (60,07) + e <sup>2</sup> ) (70,07) + e <sup>2</sup> )	

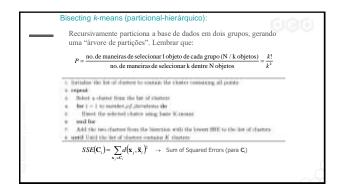


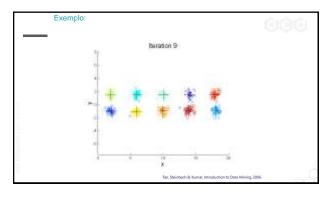
### Referências

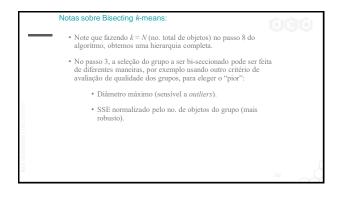
- 1. Jain, A. K. and Dubes, R. C., Algorithms for Clustering Data, Prentice Hall, 1988
- 2. Everitt, B. S., Landau, S., and Leese, M., Cluster Analysis, Arnold, 4th Edition, 2001.
- 3. Tan, P.-N., Steinbach, M., and Kumar, V., Introduction to Data Mining, Addison-Wesley, 2006
- Kaufman, L., Rousseeuw, P. J., Finding Groups in Data An Introduction to Cluster Analysis, Wiley, 2005.
- 5. Wu, X. and Kumar, V., The Top Ten Algorithms in Data Mining, Chapman & Hall/CRC, 2009
- 6. D. Steinley, K-Means Clustering: A Half-Century Synthesis, British J. of Mathematical and Stat. Psychology, V. 59, 2006

# Agenda • Motivação e conceitos • Definições preliminares • Algoritmos Hierárquicos • Algoritmos Particionais • Algoritmos Baseados em Densidade • Avaliação de agrupamentos • Extra: Bissect k-Means, EM, ...











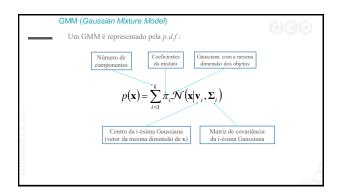
### k-medoids

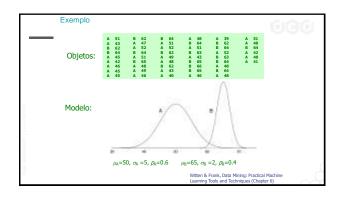
- Substituir centróide por um objeto representativo (medoid);
- Medoid é o objeto mais próximo aos demais objetos do grupo mais próximo em média (empates resolvidos aleatoriamente);
- ➤ Menos sensível a outliers;
- > Permite cálculo relacional (requer apenas matriz de distâncias);
- > Pode ser aplicado a bases com atributos categóricos;
- ➤ Converge com qualquer medida de (dis)similaridade
- > Complexidade quadrática com nº. de objetos (N)



### EM para mistura de Gaussianas

- O Algoritmo **EM** (Expectation Maximization) é um procedimento genérico para a modelagem probabilística de um conjunto de dados;
- Basicamente, EM otimiza os parâmetros de uma função de distribuição de probabilidades (p.d.f.) de forma que esta represente os dados da forma mais verossímil possível;
- Modelo mais utilizado: Mistura de Gaussianas





Dado  $\mathbf{X} = \{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, ..., \mathbf{x}_N\}$  de N observações i.i.d temos:  $p(\mathbf{X}) = p(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, ..., \mathbf{x}_N) = \prod_{j=1}^N p(\mathbf{x}_j) = \prod_{j=1}^N \sum_{l=1}^L \pi_l \mathcal{N}(\mathbf{x}_j | \mathbf{v}_l, \boldsymbol{\Sigma}_l)$  Por conveniência matemática, utiliza-se da  $\log$ -verossimilhança:  $\ln(p(\mathbf{X}|\boldsymbol{\pi}, \boldsymbol{\Sigma}, \mathbf{v})) = \sum_{j=1}^N \ln\left(\sum_{l=1}^L \pi_l \mathcal{N}(\mathbf{x}_j | \mathbf{v}_l, \boldsymbol{\Sigma}_l)\right)$  > Maximizar a verossimilhança pode ser visto como maximizar a compatibilidade entre as N observações e o modelo.

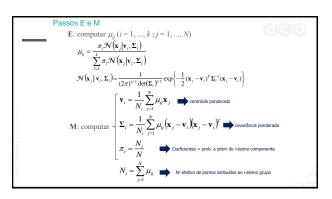
 EM (Dempster et al., 1977) é um algoritmo de otimização que visa maximizar a (log) verossimilhança em dois passos:

• Passo E (Expectation)

\* Avalia as probabilidades a posteriori  $\mu_{ij}$  (i=1,...,k;j=1,...,N) a partir das N observações  $\mathbf{X} = \{\mathbf{x_1},\mathbf{x_2},...,\mathbf{x_N}\}$  e do modelo corrente, dado pelos parâmetros  $\mathbf{\Sigma} = \{\mathbf{\Sigma}_1,...,\mathbf{\Sigma}_k\},\mathbf{v} = \{\mathbf{v_1},...,\mathbf{v_k}\}$  e  $\mathbf{\pi} = \{\pi_1,...,\pi_k\}$ .

 $\bullet \ \ Passo \ \mathbf{M} \ (\mathit{Maximization})$ 

 Ajusta os parâmetros do modelo visando maximizar a logverossimilhança.

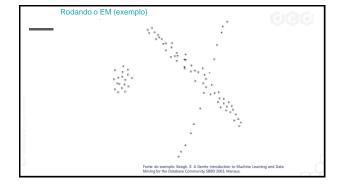


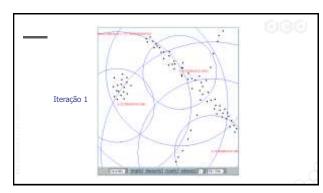
### Algoritmo EM

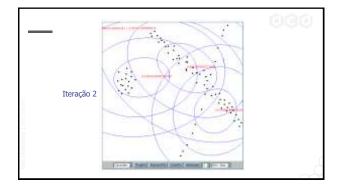
- Inicialização (via k-means)
  - protótipos  $\mathbf{v}_i$  = centróides finais do k-means
  - covariâncias  $\sum_i$  = matrizes de covariância dos grupos
- 2. Passo E
- 3. Passo M
- Avaliação do Critério de Parada (função de logverossimilhança)
- 5. Interrupção ou Retorno ao Passo 2

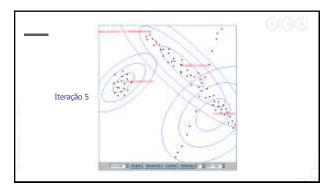
### EM x k-means

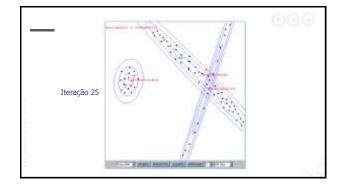
- EM produz informação muito mais rica sobre os dados (probabilidades associadas a cada objeto e cluster);
- Probabilidades produzidas por EM podem facilmente ser convertidas em uma partição rígida;
  - ➤ Essa partição é capaz de representar clusters alongados, elipsoidais, com atributos correlacionados;
- No entanto, todas as vantagens acima vêm com um elevado custo computacional associado:
  - Cálculo das Normais Multi-Dimensionais demanda as inversas das matrizes de covariância  $\Sigma_i$  O(n³);
  - k-means é um caso particular de EM. Ambos estão sujeitos a mínimos locais.

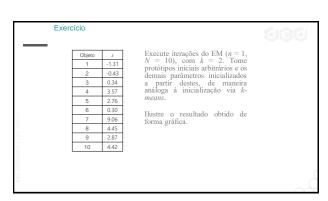




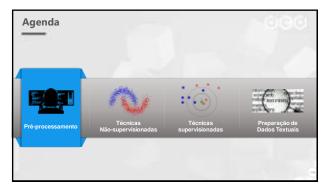


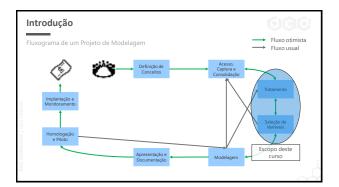


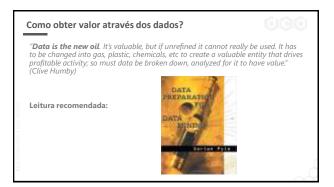












### Pré Processamento

Dados reais em geral são:

- incompletos: faltam valores e/ou atributos (salário = " ").
- ruidosos: dados com erros e/ou outliers (salário = -150).
- inconsistentes: apresentam discrepâncias em códigos e nomes (1–4A, 2–4B, 3–C).
- > Problemas causados por humanos, softwares, problemas de hardware, dados de diferentes fontes etc.
- > Lembrar dos princípios gerais GIGO.
- > Preparar os dados pode consumir mais de 80% do esforço de modelagem.

NYU - Data Mining: Concepts and Techniques

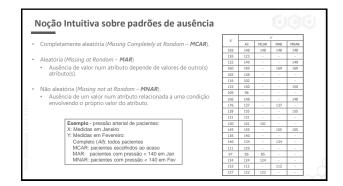
### **Atividades Comuns**

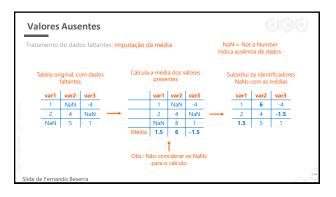
- Limpeza de dados: lidar com valores ausentes, dados ruidosos, *outliers*, inconsistências etc.
- Integração de dados de múltiplos arquivos e bases.
- Transformação de dados: normalização e agregação.
- Redução de dados: menos dados com mesmos resultados analíticos (seleção de atributos e de amostras).
  - > Provocação: como definir o tamanho da amostra?
- Discretização: compactar informação.
- Nunca deixar de fazer análise exploratória (médias, medianas, variâncias, min, max, gráficos etc).

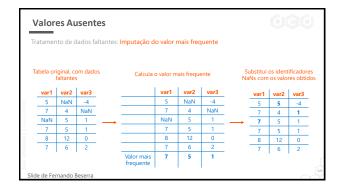
NYU - Data Mining: Concepts and Techniques

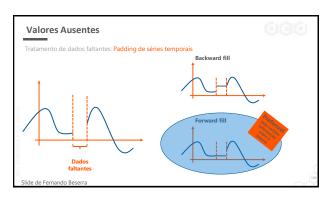
## Análise Exploratória • Média • Mediana • Desvio padrão • Intervalo Inter-quartil • Proporção • Preenchimento

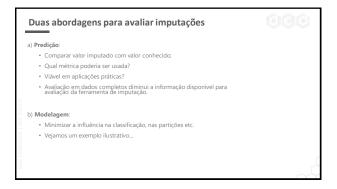
# Valores Ausentes > Ocorrência comum: • Mau funcionamento de dispositivos de coleta de dados; • Dado omitido pela fonte de informação numa pesquisa; • Falha na digitação ou na composição da base; > Formas de eliminação de valores ausentes: • Eliminar registros/atributos com valores ausentes; • Perda de dados pode ser considerável. • Preenchimento de valores (imputação) • Por uma constante (e.g., média/moda do atributo). • Como altera a distribuição? • Desconsidera a relação entre atributos da base de dados. • Por valores que tentem preservar as relações entre atributos da base de dados. • Uso de um algoritmo de aprendizado.

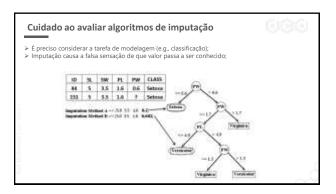


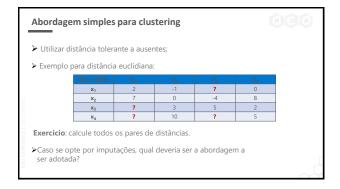














### **Bases Desbalanceadas**

### Já tentei:

- Coletar mais dados
- Mudar a métrica (ROC, Precision, Recall, F1-score, ...)
- Diferentes algoritmos

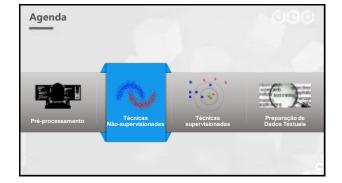
### Amostragem:

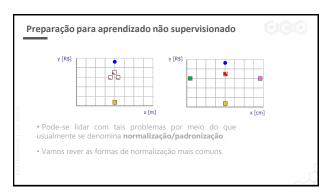
- Over-sampling: Aumentar número de observações da classe minoritária
  - Amostra com reposição
- Under-sampling: Diminuir número de observações da classe majoritária
  - Todos da classe minoritária + conjunto aleatório da classe majoritária

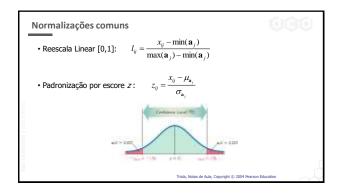
### **Bases Desbalanceadas**

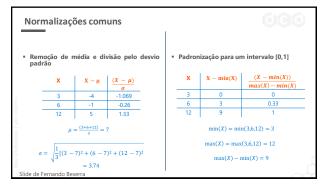
### Outra abordagem:

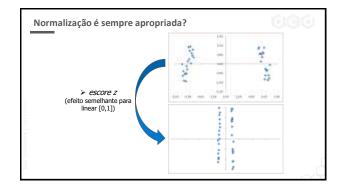
- Gerar clusters
- Gerar dados sintéticos
- N. V. Chawla, K. W. Bowyer, L. O. Hall and W. P. Kegelmeyer (2002) "SMOTE: Synthetic Minority Over-sampling Technique", Volume 16, pages 321-357
- Tentar modelos penalizados
  - Ex: Elasticnet
- Técnicas novas
  - Ex: Detecção de Anomalias

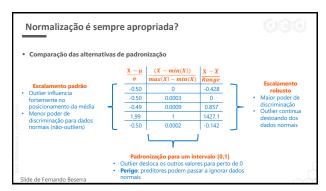












### Discussão

- $\succ$  Atributos com escala mais ampla (maior variabilidade) tendem a ter maior peso nos cálculos de distâncias;
  - ➤ Isso representa uma forma de **pré-ponderação** dos dados;
- ➤ Normalização busca eliminar esse efeito, presumindo-o ser artificial:
- > Simples consequência do uso de unidades de medida específicas;
  - > Porém, impõe uma (contra) ponderação aos dados originais;
- $\succ$  Introduz distorções se (ao menos parte das) diferentes variabilidades originais refletiam corretamente a natureza do problema;
- ☐ Agrupamento de dados é considerada uma área muito desafiadora.

### Como lidar com atributos discretos?

	Sexo	País	Estado Civil	Comprar	
$\mathbf{x}_1$	M	França	solteiro	Sim	
$\mathbf{x}_2$	M	China	separado	Sim	
$\mathbf{x}_3$	F	França	solteiro	Sim	
$\mathbf{x}_4$	F	Inglaterra	casado	Sim	
$\mathbf{x}_{5}$	F	França	solteiro	Não	
$\mathbf{x}_6$	M	Alemanha	viúvo	Não	
$\mathbf{x}_7$	M	Brasil	casado	Não	
$\mathbf{x}_{\mathrm{s}}$	F	Alemanha	casado	Não	
$\mathbf{x}_{9}$	M	Inglaterra	solteiro	Não	
$x_{10}$	М	Argentina	casado	Não	

Motivação:

 $d(\mathbf{x}_{1}, \mathbf{x}_{6}) = ?$ 

 $d(\mathbf{x}_1,\mathbf{x}_7) = ?$ 

### 

### Atributos assimétricos

- > Atributos simétricos: valores igualmente importantes.
  - ightharpoonup Exemplo típico ightharpoonup Sexo (M ou F)
- $\succ$  **Atributos assimétricos**: valores com importâncias distintas presença de um efeito é mais importante do que sua ausência.
  - $\succ$  Exemplo: sejam 3 objetos que apresentam (1) ou não (0) dez sintomas para uma determinada doença:

 $\mathbf{x}_1 = [1] 0 \ 0 \ 1 \ 1 \ 0 \ 0 \ 1] 0 \ 1]$ 

 $S^{SM}(\mathbf{x}_1,\mathbf{x}_2)=0.5;$ 

 $\mathbf{x}_2 = [1 \ 0 \ 1 \ 1 \ 0 \ 1 \ 1 \ 0 \ 0]$ 

 $S^{SM}(\mathbf{x}_1,\mathbf{x}_3)=0.5;$ 

 $\mathbf{x}_3 = [0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0]$ 

➤ Conclusão?

### Atributos assimétricos

➤ Para atributos assimétricos pode-se usar, por exemplo, o *Coeficiente de Jaccard* (1908):

$$S_{(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j)}^{Jaccard} = \frac{n_{11}}{n_{11} + n_{10} + n_{01}}$$

- ➤ Focada nos casamentos do tipo 1-1.
- ➤ Despreza casamentos do tipo 0-0.
- > Existem outras medidas similares na literatura, mas CCS e Jaccard são as mais utilizadas.
  - > Ver Kaufman & Rousseeuw (2005).

### 

### Atributos ordinais

 $\mbox{Ex.: Gravidade de um efeito: } \{\mbox{nula, baixa, m\'edia, alta}\}.$ 

- Ordem dos valores é importante.

- Normalizar e então utilizar medidas de (dis)similaridade para valores contínuos (e.g., euclidiana, cosseno etc.):

-  $\{1, 2, 3, 4\} \rightarrow (rank - 1) / (número de valores - 1):$ 

> {0, 1/3, 2/3, 1}

Abordagem comum.

Atributos de várias naturezas misturados

Método de Gower (1971):

$$s_{(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j)} = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n} s_{ijk}$$
  $d_{(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j)} = 1 - S_{(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j)}$ 

Para atributos nominais / binários:

$$\begin{cases} (x_{ik} = x_{jk}) \Rightarrow s_{ijk} = 1; \\ (x_{ik} \neq x_{jk}) \Rightarrow s_{ijk} = 0; \end{cases}$$

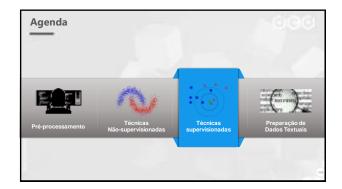
Para atributos ordinais ou contínuos:

$$s_{ijk} = 1 - |x_{ik} - x_{jk}| / R_k$$
  $R_k = \max_{mk} x_{mk} - \min_{m} x_{mk}$ 

 $R_k\!\!=\!$  faixa de observações do  $k\!\!-\!\!\acute{e}simo$  atributo (termo de normalização)

### Sumário

- > Diferentes medidas de dis(similaridade) afetam a formação (indução) dos clusters;
  - Como selecionar a medida de (dis)similaridade?
  - Devemos padronizar? Caso afirmativo, como?
- > Infelizmente, não há respostas definitivas e globais.
- $\succ$  Análise de agrupamento de dados é, em essência, um processo subjetivo, dependente do problema.
- > Lembrem: análise exploratória de dados!



### Preparação para métodos supervisionados

Além das técnicas mencionadas anteriormente é comum realizar seleção de atributos (*feature selection*):

- Subconjunto mínimo de atributos tal que a distribuição de probabilidades para diferentes classes seja parecida à distribuição original (com todos os atributos);
- Facilita interpretação dos modelos obtidos;
- Reduz custo computacional de armazenamento (sistemas produtivos) e de inferência.

- Guyon, I., Elisseeff, A., An Introduction to Variable and Feature Selection, Journal of Machine Learning Research, 2003. - Liu, H., Yu., I. Toward Integrating Feature Selection Algorithms for Classification and Clustering, IEEE Transactions on Knowledge and Data Engineering, 17(3), 1-12, 2005.

### Complexidade e estratégias

- - ➤ Busca exaustiva é usualmente inviável;
  - > Diversas estratégias de busca:
  - Seleção forward;
  - Eliminação backward;
  - Bidirecional (literatura em inteligência artificial é ampla);





### Complexidade e estratégias

- Otimização combinatória: existem  $2^{n}$ -1 subconjuntos possíveis de "n" atributos;
  - > Busca exaustiva é usualmente inviável;
  - > Diversas estratégias de busca:
  - Seleção forward:
  - · Eliminação backward;
  - Bidirecional (literatura em inteligência artificial é ampla);



 $\succ$  Como avaliar os subconjuntos de atributos?



### Abordagens

(i) **Incorporados** (*embedded*): a seleção de atributos é intrínseca ao próprio método (e.g. C4.5, 1R).

(ii) **Filtragem** (*filters*): selecionar atributos de acordo com características dos dados que presumivelmente influenciam a eficácia do algoritmo de aprendizado. Independem do algoritmo de aprendizado a ser usado.

(iii) **Empacotamento** (*wroppers*): subconjunto de atributos selecionados é avaliado por meio do próprio algoritmo de aprendizado.

- Atributos selecionados podem não ser apropriados para modelos diferentes daquele usado para avaliar os subconjuntos de atributos.

(iv) **Métodos Híbridos** (*hybrid approaches*): procuram combinar as vantagens oferecidas pelos modelos (i)-(iii). Filtragem por correlação linear e modelagem não linear (e.g., redes neurais).

### Exemplos de Filtros

- $\succ$ Usar o critério do ganho de informação (árvores);
- > Agrupar atributos de acordo com medidas de correlação;
- ≻Escore de Fisher (Duda & Hart, Pattern Classification and Scene Analysis, Wiley, 1973):
- Considerando um problema formado por duas classes (+,-), para cada atributo j=1,...,n calcular:

$$w_{j} = \frac{(\,\mu_{j}^{+} - \mu_{j}^{-}\,)^{2}}{(\,\sigma_{j}^{+}\,)^{2} + (\,\sigma_{j}^{-}\,)^{2}}$$

• Presume-se que a qualidade de cada atributo  $(w_j)$  pode ser avaliada individualmente, sem levar em conta as interações entre atributos.

### Exemplos de filtro

- Considerando cada classe i e atributo j temos:

$$\mu_{j,i} = \frac{1}{|C_i|} \sum_{x \in C_i} x$$

\* A média total para o atributo j é definida como:

$$\mu_j = \frac{1}{m} \sum_x x$$

Usando as duas equações acima pode-se definir a dispersão entre classes para o atributo j como:

$$B_j = \sum_{i=1}^{C} |C_i| (\mu_{j,i} - \mu_j)$$

• Em função de B<sub>i</sub> podemos usar a seguinte função de escore:

$$B_{dispersão,j} = \frac{B_j}{\sum_{i=1}^{C} \sigma_{ji}}$$

Chai et al., An Evaluatian of Gene Selection Methods for Multi-class Microarray Data Classification, Proc. European Workshop on Data Mining and Text Mining in Bioinformatics, 2004.

### Exemplo de wrapper - Naive Bayes

- Atributos irrelevantes e redundantes podem comprometer acurácia de classificação;
- Selecionar atributos com base no desempenho do classificador NB. Pode-se sumarizar o NBW como segue:

1) Construir um classificador NB para cada atributo  $X_1(i=1,...,n)$ . Escolher  $X_1$  para o qual o NB apresenta a melhor acurácia e inseri-lo em  $A_S$  = {atributos selecionados};

2) Para todo  $X_i \not\in A_s$  construir um NB formado por  $\{X_i\} \cup A_s$ . Escolher o melhor classificador dentre os disponíveis e verificar se é melhor do que o obtido anteriormente:

a) SE sim: atualizar A<sub>S</sub>, inserindo o atributo adicional, e repetir 2).

b) SENÃO: parar e usar o classificador obtido anteriormente

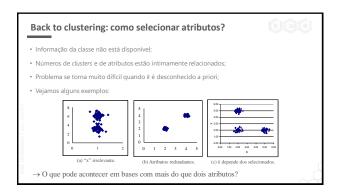
### Complexidade do wrapper

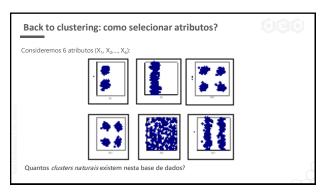
- NB possui complexidade de tempo linear com o número de exemplos e de atributos;
- Constante de tempo do NB também é baixa (computar frequências relativas e/ou densidades);
- Algoritmo NB é facilmente paralelizável;
- O que dizer sobre o NBW?
  - Teoria:  $O(2^n)$ , n = número de atributos;
- Busca gulosa poda o espaço de busca do problema de otimização combinatória:  $O(n+(n-1)^2+...+1)=O(n^2)$
- Por exemplo, para n=100 temos: 1.2x10<sup>30</sup> versus 10<sup>4</sup> avaliações de classificadores diferentes para escolher o melhor.
- Facilmente paralelizável.

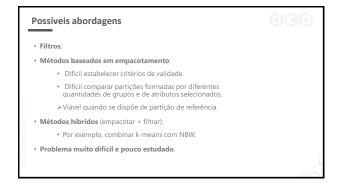
### Comparando técnicas

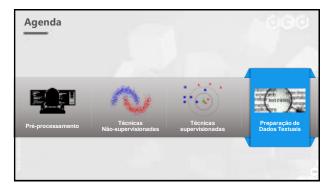
- NÃO se deve selecionar atributos no conjunto completo de dados disponíveis e então rodar a validação cruzada apenas com os atributos selecionados (e.g., via filtros);
- Queremos estimar a capacidade de generalização do modelo: validação cruzada;
- · Separar dados em conjuntos de treinamento e teste;
- Executar <u>validação cruzada</u> no conjunto de treinamento {treino+validação} para selecionar atributos e construir modelo;
  - > A partir do classificador construído no conjunto de treinamento, avaliá-lo no conjunto de teste:
- Classificador que vai pra produção: construir com todos os dados disponíveis e parâmetros aprendidos na validação cruzada.

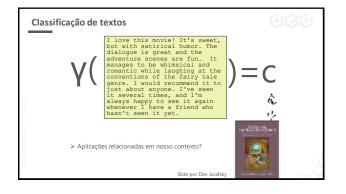
Reunanen, Overfitting in Making Comparisons Between Variable Selection Methods, Journal of Machine Learning Research 3, 1371-1382, 2003.



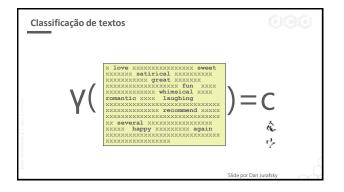












### Naive Bayes para classificação de textos • Considerando que cada classe é representada por $C_k$ e que cada **documento** é representado por um vetor de palavras (**d**) queremos computar: $P(C_k \mid \mathbf{d}) = \frac{P(\mathbf{d} \mid C_k)P(C_k)}{P(\mathbf{d})}$ • Vejamos como computar cada um dos termos relevantes (numerador).

### Naive Bayes para classificação de textos

• Para estimar cada termo, computamos frequências relativas:

$$P(c_j) = \frac{doc\_count(C = c_j)}{N_{doc}}$$

$$P(w_i \mid c_j) = \frac{count(w_i, c_j)}{\sum_{w \in V} count(w, c_j)}$$

- w, representa cada palavra de um vocabulário V;
- P(w<sub>i</sub> | c<sub>i</sub>) é a frequência relativa com a qual w<sub>i</sub> aparece em relação a todas as palavras dos documentos do tópico c<sub>i</sub>;
- Usar estimadores de Laplace para evitar termos nulos.

Mais especificamente, inicialmente extraímos um vocabulário do corpus;

• Para calcular  $P(c_i)$  fazemos, para cada  $c_i$  em C:  $\textit{documentos}_j \! \leftarrow \! \text{todos os documentos cuja classe \'e} \, c_j$ 

$$P(c_j) \leftarrow \frac{|documentos_j|}{|\text{total # documentos}|}$$

• Calcular  $P(w_k \mid c_j)$ :  $Texto_j \leftarrow \text{unico}$  documento contendo todos os  $documentos_j$ Para cada palavra  $w_k$  do vocabulário:  $n_k \leftarrow \#$  de ocorrências de  $w_k$  no  $Texto_j$ 

$$P(w_k \mid c_j) \leftarrow \frac{n_k + \alpha}{n + \alpha \mid Vocabulario \mid}$$

### Naive Bayes para classificação de textos Representando o classificador na forma de um modelo gráfico para a classe/tópico futebol:

### Naive Bayes para classificação de textos • Note que Naïve Bayes fornece uma alternativa para se modelar (aproximadamente) a linguagem natural; · Considere que queiramos modelar sentenças: $P(s|\mathcal{C}) = \prod P(palavra|\mathcal{C})$ Classe + 0.1 I \_I <u>love</u> <u>this</u> <u>fun</u> <u>film</u> 0.1 love 0.1 0.1 .05 0.01 0.1 0.01 this 0.05 fun P(s | +) = 0.00000050.1

