ÉCOLE NATIONALE SUPÉRIEURE DES TECHNIQUES AVANCÉES DIPLÔME D'INGÉNIEUR SCIENCES ET TECHNOLOGIES DE L'INFORMATION ET DE LA COMMUNICATION IN203 - PROGRAMMATION PARALLÈLE



MACEDO SANCHES Bruno

PROF. DR. JUVIGNY Xavier

RAPPORT TRAVAUX DIRIGÉ 1

Échange de messages avec MPI

PARIS
14 NOVEMBRE DE 2021

Índice

1.Objectifs	2
2. Exercices	2

1.Objectifs

Cette activité tient comme objective l'application des concepts vus en cours magistral sur la programmation parallèle et de l'interface MPI.

2. Exercices

1 - Un Hello World parallèle

Pour le premier exercice nous devons compiler et exécuter le programme HelloWorld.cpp fourni ci-dessous.

```
# include <iostream>
# include <cstdlib>
# include <mpi.h>
# include <sstream>
# include <fstream>
int main( int nargs, char* argv[] )
{
     MPI Init(&nargs, &argv);
     int numero du processus, nombre de processus;
     MPI Comm rank(MPI COMM WORLD,
                 &numero du processus);
     MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD,
                 &nombre de processus);
     std::cout << "Hello world from "</pre>
           << numero du processus << " in "
           << nombre_de_processus << " executed"
           << std::endl;
     MPI Finalize();
     return EXIT_SUCCESS;
}
```

Ce code initialise l'environnement de MPI et les processus correspondants, chaque processus doit afficher dans le console le message "Hello World from x in y executed". Nous pouvons observer le résultat de l'exécution avec 1, 2, 4 et 16 processus.

```
bruno@bruno-300ESK-300ESQ:-/Documentos/Faculdade/ENSTA/IN203/Promotion_2023/TravauxDirige_n.1$ mpirun --oversubscribe -np 1 ./HelloWorld.exe
Hello World from 0 in 1 executed
Hello World from 1 in 2 executed
Hello World from 1 in 2 executed
A[[Abruno@bruno-300ESK-300ESQ:-/Documentos/Faculdade/ENSTA/IN203/Promotion_2023/TravauxDirige_n.1$ mpirun --oversubscribe -np 2 ./HelloWorld.exe
Hello World from 0 in 2 executed
A[[Abruno@bruno-300ESK-300ESQ:-/Documentos/Faculdade/ENSTA/IN203/Promotion_2023/TravauxDirige_n.1$ mpirun --oversubscribe -np 4 ./HelloWorld.exe
Hello World from 0 in 4 executed
Hello World from 0 in 4 executed
Hello World from 2 in 4 executed
Hello World from 3 in 4 executed
bruno@bruno-300ESK-300ESQ:-/Documentos/Faculdade/ENSTA/IN203/Promotion_2023/TravauxDirige_n.1$ mpirun --oversubscribe -np 16 ./HelloWorld.exe
Hello World from 5 in 16 executed
Hello World from 5 in 16 executed
Hello World from 13 in 16 executed
Hello World from 15 in 16 executed
Hello World from 15 in 16 executed
Hello World from 6 in 16 executed
Hello World from 7 in 16 executed
Hello World from 8 in 16 executed
Hello World from 8 in 16 executed
Hello World from 9 in 16 executed
Hello World from 9 in 16 executed
Hello World from 11 in 16 executed
```

Image 1: Capture d'écran d'exécution du programme HelloWorld

Dans l'affichage c'est possible d'observer que l'exécution ne suit pas une ordre exact des rangs des processus.

Ensuite, nous sommes demandés d'implémenter l'affichage sur un fichier différent pour chaque. Le code ci-dessous implémente les changements.

```
# include <cstdlib>
# include <sstream>
# include <string>
# include <fstream>
# include <iostream>
# include <iomanip>
# include <mpi.h>
int main( int nargs, char* argv[] )
{
    MPI_Init( &nargs, &argv );
    MPI Comm globComm;
    MPI_Comm_dup(MPI_COMM_WORLD, &globComm);
    int nbp;
    MPI_Comm_size(globComm, &nbp);
    int rank;
    MPI_Comm_rank(globComm, &rank);
```

Maintenant, c'est possible de regarder chaque sortie des processus de façon séparée en conséquence des altérations.

```
bruno@bruno-300E5K-300E5Q:~/Documentos/Faculdade/ENSTA/IN203/Promotion_2023/TravauxDirige_n.1$ head Output00000.txt
Hello world from 0 in 4 executed
bruno@bruno-300E5K-300E5Q:~/Documentos/Faculdade/ENSTA/IN203/Promotion_2023/TravauxDirige_n.1$ head Output00001.txt
Hello world from 1 in 4 executed
bruno@bruno-300E5K-300E5Q:~/Documentos/Faculdade/ENSTA/IN203/Promotion_2023/TravauxDirige_n.1$
```

Image 2: Résultat de l'exécution du programme HelloWorld avec sortie dans fichiers séparés

En raison des sorties séparées, réaliser la débogage devient plus facile en sorte que les sorties ne soient pas toutes ensembles.

2 - Envoi bloquant et non-bloquant

Pour cet exercice nous considérons les codes suivants

Envoi bloquant

Envoi non-bloquant

```
myvar = 0;
                                         myvar = 0;
                                         for(i = 1;i < numtasks, ++i) {</pre>
for(i = 1; i < numtasks, ++i) {
                                               task = i;
      task = i;
                                               MPI_Isend(&myvar,...,
      MPI_Send(&myvar,...,
                                                          ..., task, ...);
                ...,task,...);
                                               myvar = myvar+ 2;
      myvar = myvar+ 2;
                                               //Do some works
      //Do some works
                                               MPI Wait (...);
      . . .
                                         }
      . . .
```

}

Pour le premier code, l'envoi est de type bloquant et nous sommes sûrs que le code suivant será exécute seulement après le fin de la communication, dans le envoy de type non-bloquant, le code suivant sera exécuté sans que le processus aie fini, l'exécution d'une instruction modifient le buffer (dans ce cas la variable myvar) avant l'envoi va occasionner un changement de la message a envoyer et provoquer un comportement indésirable sur le programme. La solution qui permettre de continuer avec un envoi non-bloquant c'est de modifier le code en ajoutant l'instruction MPI_Wait (...) avant la modification du buffer, nous pouvons déplacer quelque code qui ne dépend pas de la variable myvar avant l'instruction MPI_Wait pour ne perdre pas beaucoup de performance.

3 - Circulation d'un jeton dans un anneau

Dans cet exercice nous sommes demandés d'implémenter un algorithme de circulation d'un jeton dans un anneau en utilisant le MPI. Le code développé est fourni ci-dessous. Pour ne pas répéter les parties obligatoires pour le fonctionnement du MPI, seule la partie concernant est fourni.

En exécutant ce code nous pouvons observer la circulation du jeton lors des sorties des programmes.



Image 3: Sortie du programme en utilisant 4 processus

Dans cet exécution nous pouvons voir que les affichages se passent en ordre de rank sauf pour le processus 0 qui affiche en premier et en dernier en raison d'utilisation de méthodes bloquantes et que l'envoie du jeton dépend de la réception ultérieure.

Après, nous sommes demandés de changer le programme de façon que chaque processus génère son propre jeton et envoie a le processus suivant. Si nous changeons seulement la façon dont le jeton est généré le résultat affiché sera semblable au antérieure, une autre façon de faire c'est d'utiliser méthodes non-bloquantes, cette implémentation est fourni ci-dessous.

Maintenant, le résultat affiché sur le console ne possède pas une ordre, et des exécutions différents peuvent afficher des résultats différents.

```
bruno@bruno-300E5K-300E5Q:~/Documentos/Faculdade/ENSTA/IN203/Promotion_2023/Tr
auxDirige_n.1$ mpirun --oversubscribe -np 4 ./Circulation_jeton.exe
Processus 2 envoie le jeton 22
Processus 3 envoie le jeton 31
Processus 0 reçoi le jeton 4
Processus 1 envoie le jeton 13
Processus 1 reçoi le jeton 4
Processus 2 reçoi le jeton 13
Processus 3 reçoi le jeton 22
bruno@bruno-300E5K-300E5Q:~/Documentos/Faculdade/ENSTA/IN203/Promotion_2023/Tr
auxDirige_n.1$
```

Image 5: Résultat Circulation de jeton avec envoi non bloquant.

4- Calcul de pi par lancer de fléchettes

Pour cet exercice nous voulons calculer le valeur de pi avec l'aide d'un algorithme stochastique, soit un carré de côté mesuré 2r et surface de $4r^2$, le cercle circonscrit avec un rayon r et surface de π r^2 , le rapport entre le surface de le cercle et du carré est de R = π / 4, donc en utilisant une lois bidimensionnelle uniforme, la probabilité de que un point soit dans le cercle est de R, en conclusion, c'est possible

de calculer le valeur de pi en utilisant cet méthode et avec le MPI, c'est possible de paralléliser la génération des points dans le circle.

Le programme développé est fourni ci-dessous, il utilise la fonction fourni par l' exercice de façon à calculer pi adapté pour recevoir un argument indiquant le número de processus qui feront le calcul.

```
MPI Status status;
   int nbSamples = 100000000;
   if (rank == 0) {
       double pi;
       if(nbp == 1) {
           pi = approximate_pi(nbp, nbSamples);
       }
       else {
           double ratio;
           pi = 0;
           for(int i = 1; i < nbp; i++) {
               MPI_Recv(&ratio, 1, MPI_DOUBLE, i, MPI_ANY_TAG, globComm,
&status);
               pi += ratio;
           }
       output << "Calculated pi = " << pi << std::endl;</pre>
   else {
       double ratio;
       // Faire l'appelle avec nbp-1, seulement nbp-1 processus vont
realiser le calcul
       ratio = approximate_pi(nbp-1, nbSamples);
       output << "Calculated Ratio = " << ratio << std::endl;</pre>
       MPI_Send(&ratio, 1, MPI_DOUBLE, 0, 1234, globComm);
   }
```

Ce programme permet le calcul de pi par 1 ou plusieurs processus. Maintenant nous essayons de changer le programme pour que le processus maître (processus 0) soit capable de recevoir les résultats avec une méthode non bloquante. Pour cette implémentation, il est nécessaire de changer juste la partie qui le processus 0 reçoit la valeur des autres processus.

```
std::vector<MPI_Request> requests(nbp-1);
std::vector<MPI_Status> status(nbp-1);
std::vector<double> ratios(nbp-1);
```

```
pi = 0;
for(int i = 1; i < nbp; i++) {
    MPI_Irecv(&ratios[i-1], 1, MPI_DOUBLE, i, MPI_ANY_TAG, globComm, &requests[i-1]);
}
MPI_Request *request_array = &requests[0];
MPI_Status *status_array = &status[0];

MPI_Waitall(nbp-1, request_array, status_array);
for(int i = 1; i < nbp; i++) {
    pi += ratios[i-1];
}</pre>
```

Dans cet exemple, le changement ne doit pas modifier beaucoup le performance en vue que le processus doit attendre la finalisation des autres de même façon.

Le programme a été testé et son temps d'exécution affiché, donc nous pouvons comparer les implémentations.

Image 6: Temps d'exécution du programme avec les méthodes bloquantes.

Image 7: Temps d'exécution du programme avec la méthode non-bloquante.

En conclusion c'est possible d'apercevoir que pour la méthode non-bloquante le programme a un temps d'exécution moins important que celui avec la méthode bloquante.

5 - Diffusion d'un entier dans un réseau hypercube

Pour cet exercice nous avons été demandés de développer un algorithme en utilisant le MPI pour faire circuler un jeton dans un hypercube de dimension d en d étapes. L'algorithme développé est fourni ci-dessus, chaque processus, sauf le processus 0 attente qui autre processus lui envoie le jeton, ça correspond à étape correspondant au número du processus, par exemple, le processus 3 faire recevra le jeton dans l'étape 2 e pour un hypercube de dimension plus grande ou égal à 3, il va envoyer le jeton a partir de l'étape 3.

```
int jeton = 89;
int dimension = (int) log2(nbp);
MPI_Status status;
if (rank != 0) {
   // Doit attendre que autre process realise la communication
   std::cout << rank << std::endl;</pre>
   MPI_Recv(&jeton, 1, MPI_INT, MPI_ANY_SOURCE, MPI_ANY_TAG, globComm,
&status);
   output << rank << " <--- " << status.MPI SOURCE << ": " << jeton <<
std::endl;
}
for(int i = rank == 0 ? rank : (int) log2(rank) + 1; i < dimension; i++) {</pre>
   output << rank << " ---> " << rank + (int) pow(2, i) << ": " << jeton <<
std::endl;
  MPI_Send(&jeton, 1, MPI_INT, rank + (int) pow(2, i), 1234, globComm);
}
```