

INSTITUTO POLITÉCNICO NACIONAL



ESCUELA SUPERIOR DE CÓMPUTO

"Timers"

Integrantes del Equipo:

Contreras Cardoso Adolfo Martínez Alvarado Bryan Alexis Maya Martínez Alonso Rubén Pérez Gómez Santiago

Grupo:

3CM15

Profesor:

Ing. José Juan Pérez Pérez

Asignatura:

Introducción a los Microcontroladores

Planteamiento del Problema

Generar una señal cuadrada de 10KHz y 500Hz (suponiendo que se está usando el oscilador interno de 1MHz) utilizando desbordamientos atendidos por interrupción y combinar las dos señales generadas para que el microcontrolador genere ambas señales de forma simultánea.

Desarrollo

Para realizar la implementación se utilizó como base el programa propuesto por el profesor, con el cual se consiguió implementar las dos señales cuadradas al usar una serie de instrucciones y condiciones que generan una señal con distinta frecuencia a la otra. El diagrama de flujo correspondiente al resultado es el siguiente:

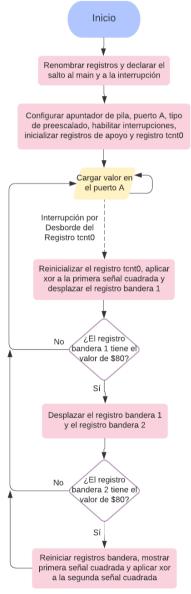


Figura 1. Diagrama de Flujo

El respectivo código en ensamblador es el siguiente:

```
;Codigo para generar
    ;dos señales cuadradas
    ;señal 1 = 10khz = 0.1ms
    :señal 2 = 500hz = 2ms
    .include"m8535def.inc"
    .def aux = r16
    .def aux2 = r18
    .def flaq = r19
    .def flag2 = r20
    rjmp main
    ; colocando la seccion en
    ;la direccion 9 de programa
    .org $009
    rjmp frecuencia
main:
    ;apuntador de pila
    ldi aux,low(RAMEND)
    out spl,aux
    ldi aux,high(RAMEND)
    out sph, aux
```

Figura 2. Primera Sección de Código

```
; puerto a como salida
   ser aux out ddra,aux
    ;reloj sin preescalado
    ldi aux,1
    out tccr0,aux
    ; habilitando interrupcion
    ldi aux,1
   out timsk, aux
    sei
    ;inicializando variables
    clr aux
    ldi flag,1
    ldi flag2,1
    ; cambiando el valor del registro
    ;para tener menos frecuencia
    ldi aux2,$80
    out tcnt0,aux2
ciclar:
   ;ciclando codigo
    out porta, aux
    rjmp ciclar
```

Figura 3. Segunda Sección de Código

```
frecuencia:
    ; cambiando el valor del registro
    ;para tener menos frecuencia
    ldi aux2,$80
    out tcnt0,aux2
    :mostrando señal 1
    in aux, pina
   ldi aux2,1
    eor aux, aux2
    :rotando bandera 1
    lsl flag
    ;primer filtro
    cpi flag,$80
    brne final
    :rotando bandera 2
    lsr flag
    lsl flag2
    ;segundo filtro
    cpi flag2,$80
    brne final
```

Figura 4. Tercera Sección de Código

```
;reiniciando banderas
;al pasar los filtros
ldi flag,1
ldi flag2,1

;para este punto la señal 2
;alcanza los 500hz y ya se
;puede mostrar
out porta,aux
in aux,pina
ldi aux2,2
eor aux,aux2

final:
    ;en caso de no cumplirse
;alguno de los filtros
reti
```

Figura 5. Cuarta Sección de Código

Para la simulación se obtuvieron una señal amarilla de 0.1ms = 10khz y una señal azul de 2ms = 500hz, a continuación se muestran los resultados:

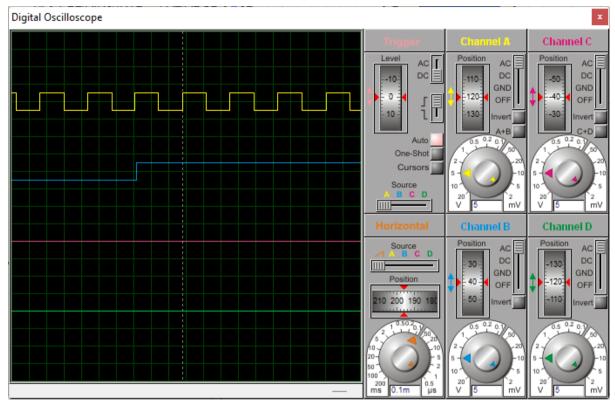


Figura 6. Ajuste del Osciloscopio para ver la Señal Amarilla de 10khz

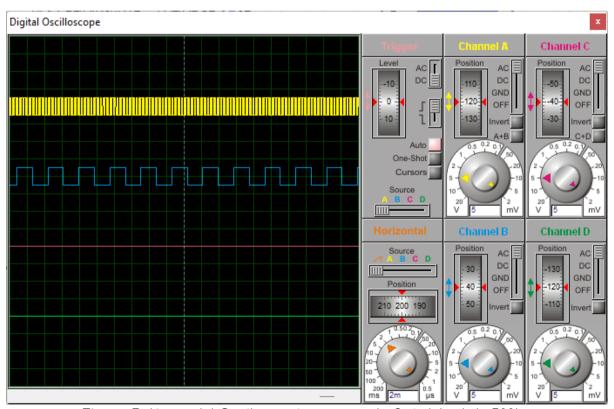


Figura 7. Ajuste del Osciloscopio para ver la Señal Azul de 500hz

Conclusiones

La realización del problema planteado en el presente documentó generó resultados satisfactorios, presentando grandes problemáticas y dificultades para su resolución, empezando por la búsqueda de posibles alternativas para generar las señales cuadradas, teniendo que realizar constantes pruebas para alcanzar lo descrito en un inicio, al final se consiguieron los objetivos propuestos, con lo cual se puede finalizar de manera exitosa.

Cabe mencionar que para este reporte no hubo conclusiones individuales debido a que se consiguió resolver el problema horas antes del límite, es por el tiempo que se tuvo que aumentó la complejidad de este trabajo.