Inteligência Artificial

Estratégias de Busca Parte 3

Prof. Jefferson Morais

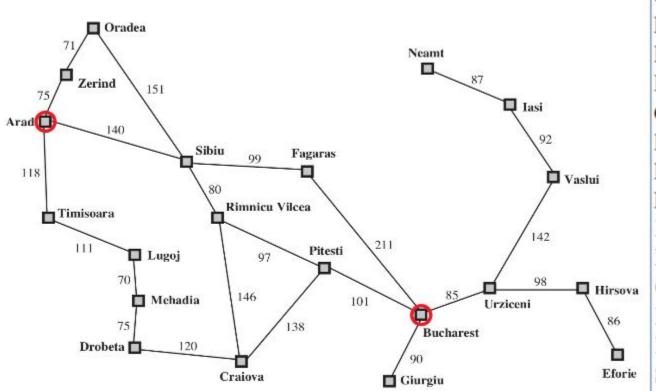
Busca Com Informação

 Na busca sem informação: os algoritmos encontram soluções gerando sistematicamente novos estados e comparando-os com o objetivo. Costumam ser <u>ineficientes</u> na maioria dos casos

Na busca com informação

- Utiliza conhecimento (heurística) de um problema específico além da definição do problema em si
- A heurística auxilia a encontrar os nós mais promissores a cada passo por meio de uma função que estima distância ao objetivo
- Funções heurísticas f(n)
 - São não negativas e de <u>problemas específicos</u>
 - Estima o caminho de menor custo de n até um nó objetivo
 - Restrição: se n for um nó objetivo, então f(n) = 0

- O fundamento da busca gulosa: espera-se que ao expandir o nó que está mais próximo do objetivo possa conduzir a uma solução rapidamente
- Avalia os nós apenas por uma função heurística f(n)
 - Cada nó selecionado para expansão é baseado nesta função
 - A escolha de f(n) determina a estratégia de busca
- No caso da busca gulosa, assumiremos uma instância de f(n) = h(n)
 - Estima o menor caminho do estado n até o estado objetivo (distância em linha reta)
 - Se n é o estado objetivo, então h(n) = 0
 - Se o objetivo for Bucareste, então as distâncias serão:



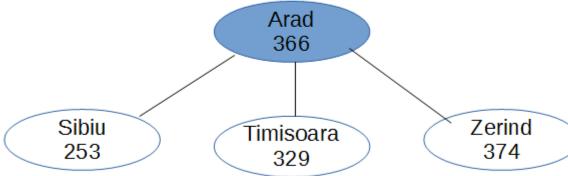
Arad	366
Bucareste	0
Craiova	160
Drobeta	242
Eforie	161
Fagaras	176
Giurgiu	77
Hirsova	151
Iasi	226
Lugoj	244
Mehadia	241
Neamt	234
Oradea	380
Pitesti	100
Rimnicu Vilcea	193
Sibiu	253
Timisoara	329
Urziceni	80
Vaslui	199
Zerind	374

Prof. Jefferson Morais Inteligência Artificial Aula 12





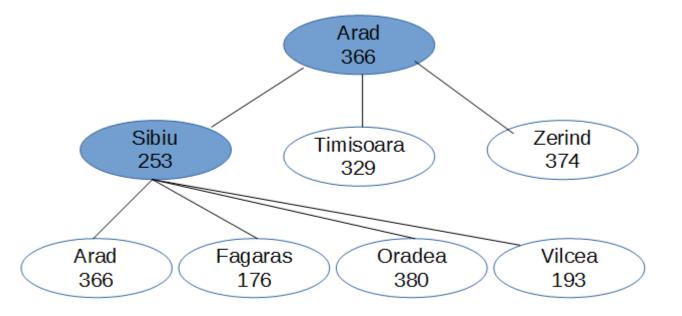
Expande Arad



- Qual nó expandir?
 - Sibiu será expandido

Arad	366
Bucareste	0
Craiova	160
Drobeta	242
Eforie	161
Fagaras	176
Giurgiu	77
Hirsova	151
Iasi	226
Lugoj	244
Mehadia	241
Neamt	234
Oradea	380
Pitesti	100
Rimnicu Vilcea	193
Sibiu	253
Timisoara	329
Urziceni	80
Vaslui	199
Zerind	374

Qual o próximo nó a ser expandido?

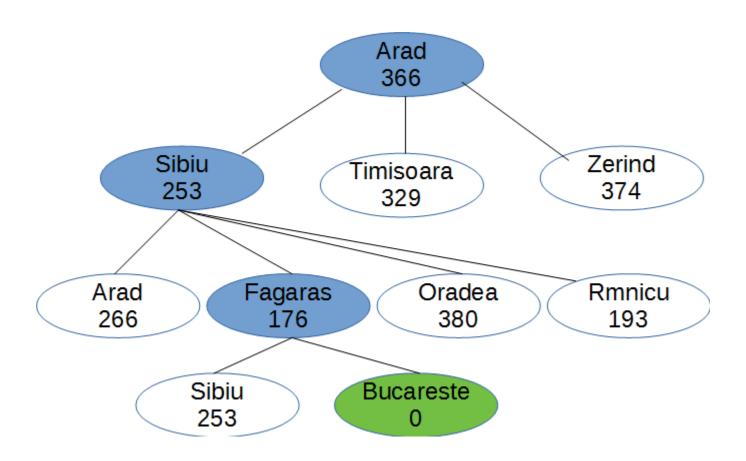


O próximo nó a ser expandido será o Fagaras

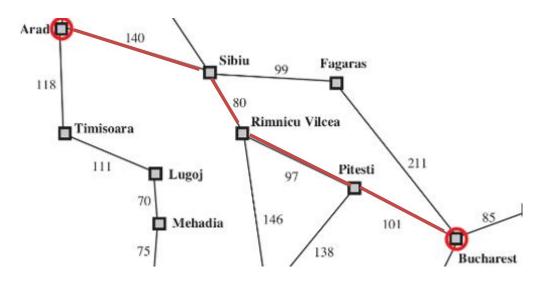
Arad	366
Bucareste	0
Craiova	160
Drobeta	242
Eforie	161
Fagaras	176
Giurgiu	77
Hirsova	151
Iasi	226
Lugoj	244
Mehadia	241
Neamt	234
Oradea	380
Pitesti	100
Rimnicu Vilcea	193
Sibiu	253
Timisoara	329
Urziceni	80
Vaslui	199
Zerind	374

6

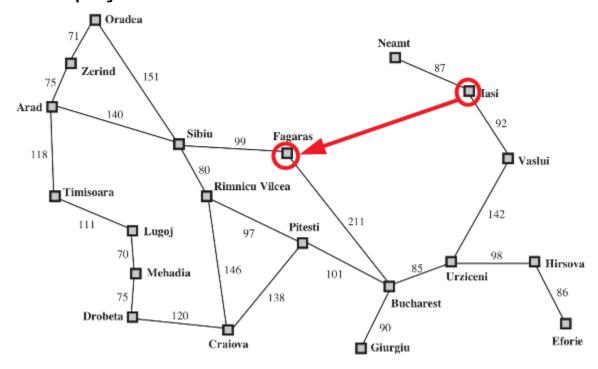
Fagaras vai gerar Bucareste, que é o objetivo



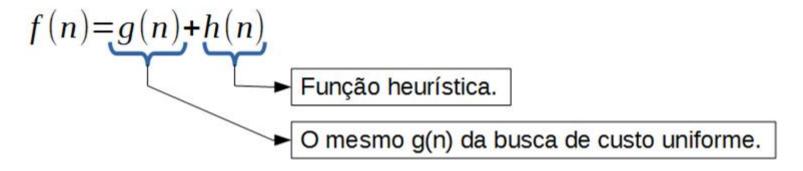
- A busca gulosa, utilizando h, encontrou uma solução, sem nunca expandir um nó que não estiver no caminho da solução
- Contudo, a solução encontrada não é ótima
 - O caminho via Sibiu e Fagaras para Bucareste é 32 km mais longo do que por Vilcea e Pitesti
- Isso mostra o porquê do algoritmo ser chamado de guloso
 - Escolhe sempre uma resposta ótima local
 - Pode haver um caminho melhor seguindo algumas opções piores em alguns pontos da árvore de busca



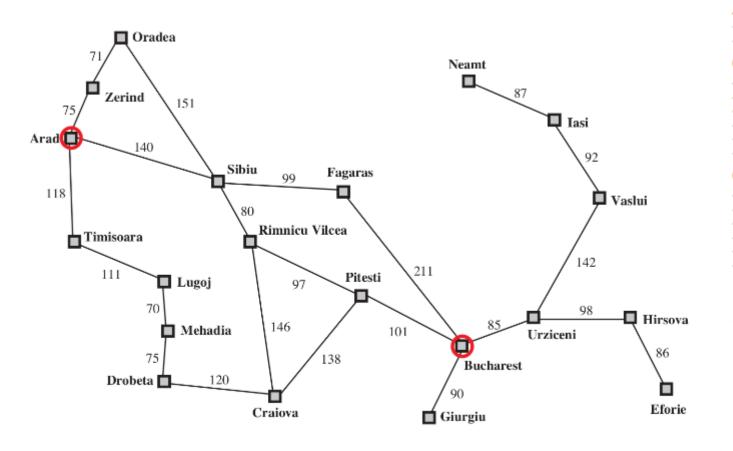
- Completa: sim (em grafos) e não (em árvores)
 - Pode entrar em caminho infinito (e.g., lasi → Fagaras)
- Otima: não
- Complexidade tempo e espaço: O(b^m), onde m é a pronfundidade máxima do espaço de busca



- Essa busca avalia os nós através da combinação de
 - g(n): o custo real do nó inicial até o nó n
 - h(n): o custo estimado para ir do nó n até o nó objetivo

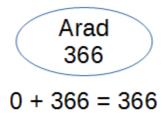


- f(n): custo estimado da solução de menor custo através do nó n
- O algoritmo é idêntico à busca de custo uniforme, só que usa g + h em vez de apenas g
- Vamos observar o exemplo da Romênia a seguir

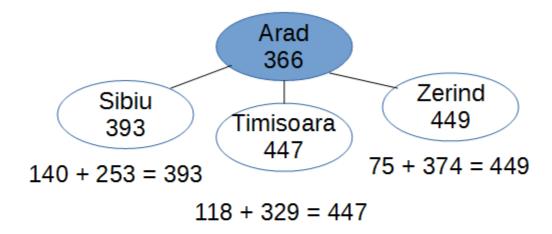


Arad	366
Bucareste	0
Craiova	160
Drobeta	242
Eforie	161
Fagaras	176
Giurgiu	77
Hirsova	151
Iasi	226
Lugoj	244
Mehadia	241
Neamt	234
Oradea	380
Pitesti	100
Rimnicu Vilcea	193
Sibiu	253
Timisoara	329
Urziceni	80
Vaslui	199
Zerind	374

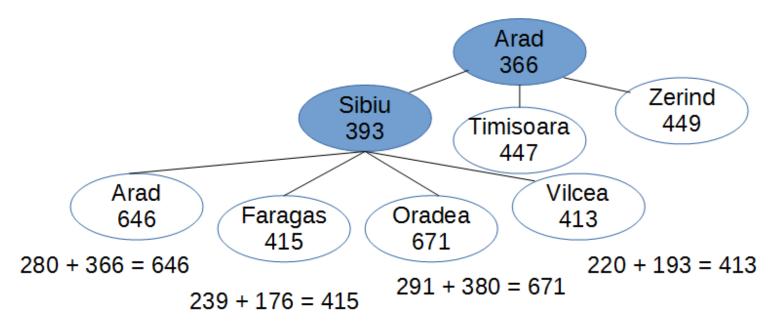
a) Estado inicial



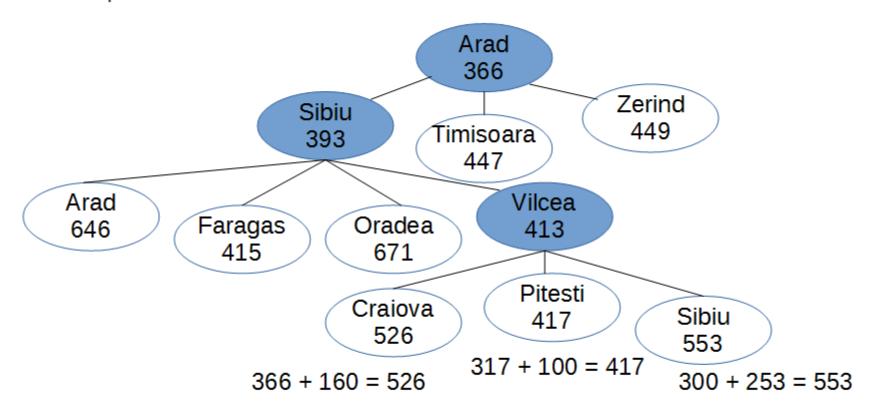
b) Expansão de Arad



• c) Expansão de Sibiu

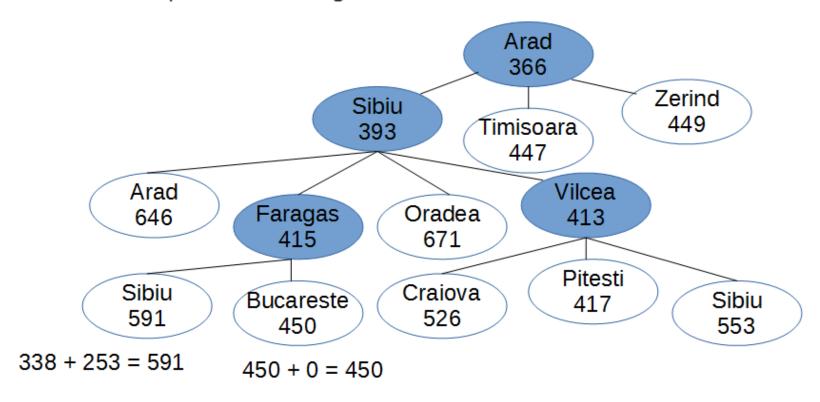


d) Expansão de Vilcea

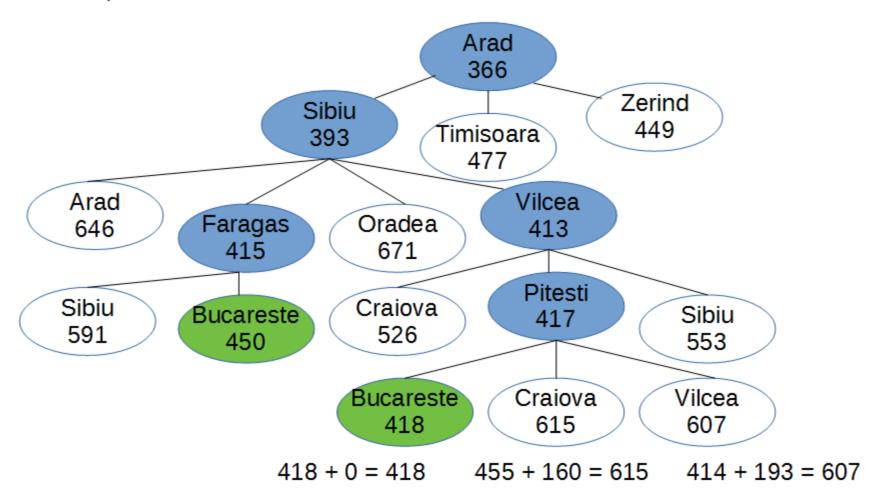


Qual nó será expandido agora?

e) Expansão de Faragas



f) Expansão de Pitesti



- Se a função heurística h(n) satisfaz algumas condições, a busca A* será completa e ótima
- Duas condições para a otimalidade
 - 1) Admissibilidade: nunca superestima o custo de atingir o objetivo (otimista), ou seja, se para cada nó n, a seguinte condição é satisfeita h(n) ≤ h*(n)

sendo h*(n) o custo real para alcançar o objetivo a partir do nó n

2) Consistência ou monotonicidade: se para cada nó n, todo sucessor n' gerado pela ação a sobre n obedece a lei da desigualdade triangular (cada um dos lados de um triângulo não pode ser mais longo que a soma dos outros dois lados)

$$h(n) \le c(n, a, n') + h(n')$$

onde c(n, a, n') é o custo para alcançar n' a partir de n

- Desempenho
- Completo: sim, se b for finito
- Otimalidade em árvores: sim, se h(n) for admissível
- Otimalidade em grafos: sim, se h(n) for consistente
- Complexidade de tempo: O(b^d)
- Complexidade de espaço: O(b^d)
- Para mais leituras sobre o algoritmo A*
 https://www.inf.ufsc.br/~alexandre.goncalves.silva/courses/14s2/ine5633/trabalhos/t1/A%2 0%20%20Pathfinding%20para%20Iniciantes.pdf

Próxima Aula:

Buscas com Competição

20