

## Projeto e Análise de Algoritmos

Ordenação – Divisão e Conquista - QuickSort

Prof. Dr. Lidio Mauro Lima de Campos limadecampos@gmail.com

Universidade Federal do Pará – UFPA ICEN FACOMP

# Agenda

- Introdução
- Descrição do quicksort
- Desempenho do quicksort
  - Pior caso
  - Melhor caso
- Particionamento balanceado
- Versão aleatória do quicksort
- Análise do quicksort
- Pior caso
- Exercícios

# Ordenação Rápida (Quick Sort) - Introdução

- O QuickSort (ordenação rápida) e provavelmente o algoritmo mais usado na pratica para ordenar vetores.
- Sua complexidade de pior caso e  $\Theta(n^2)$ , rotina de particionamento produz um subproblemas com n-1 elementos e outro com 0 elementos, mas a chance dela ocorrer fica menor a medida que n cresce.
- Sua complexidade no melhor caso e  $\Theta(nlog_2^n)$ , rotina Partition produz dois subproblemas, cada um de tamanho não maior que n/2.
- Funciona bem até mesmo em ambientes de memória virtual.

# Ordenação Rápida (Quick Sort) - Descrição

- Baseado na técnica de Projeto de Algoritmos Dividir para Conquistar
- Para ordenar um array A[p..r]
  - **Dividir**: Particionar o array A[p..r] em dois subarrays A[p..q 1] e A[q + 1..r], tal que cada elemento de A[p..q 1] seja menor ou igual que A[q], e A[q] seja menor ou igual a cada elemento de A[q + 1..r].
    - A[p..q 1] A[q] A[q + 1..r]
  - Conquistar: Ordenar os dois subarrays  $A[p..q-1] \in A[q+1..r]$ . recursivamente
  - **Combinar**: Como os subarrays são ordenados localmente, não é necessário nenhum trabalho para combiná-los. A[p..r] estará ordenado.
- A chave do algoritmo é o procedimento que faz o particionamento, que devolve o índice q que separa os subarrays

## Procedimento (Quick Sort)

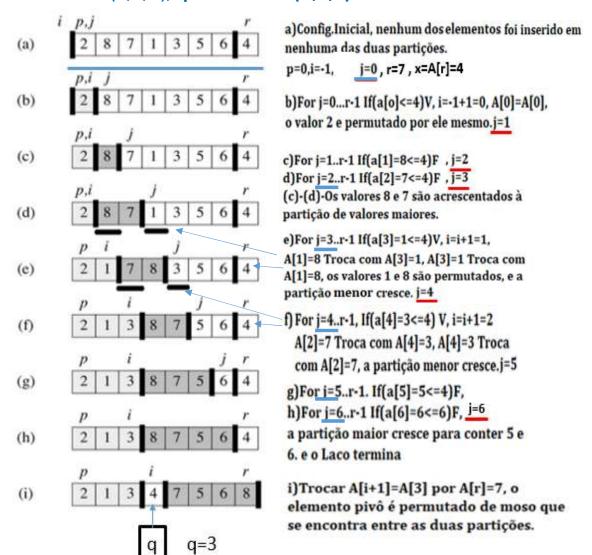
### QUICKSORT(A, p, r)

```
if p < r
  q = PARTITION(A, p, r)
  QUICKSORT(A, p, q - 1)
  QUICKSORT(A, q + 1, r)</pre>
```

Para ordenar um array A inteiro, a chamada inicial é QUICKSORT (A,0,7)

# Exemplo do funcionamento do procedimento Partition

1) QUICKSORT (A,0,7), q=PARTITION(A,0,7)



### QUICKSORT(A, p, r)

```
if p < r
1) q = PARTITION(A, p, r)</pre>
```

- 2) QUICKSORT(A, p, q 1)
- 3) QUICKSORT(A, q + 1, r)

```
Partition(A, p, r)

1 x = A[r]

2 i = p - 1

3 for j = p to r - 1

4 if A[j] \le x

5 i = i + 1

6 trocar A[i] por A[j]

7 trocar A[i + 1] por A[r]

8 return i + 1
```

https://www.youtube.com/watch?v=WprjBK0p6rw

## Procedimento Partition

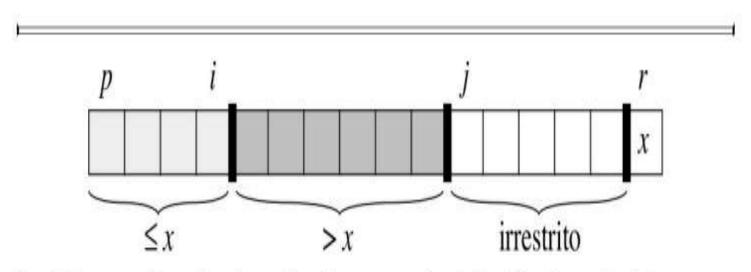


Figura 7.2 As quatro regiões mantidas pelo procedimento Partition em um subarranjo A[p ... r]. Os valores em A[p ... i] são menores ou iguais a x, os valores em A[i+1 ... j-1] são maiores que x e A[r] = x. O subarranjo A[j ... r-1] pode aceitar quaisquer valores.

No início de cada iteração do laço das linhas 3-6, para qualquer índice k do arranjo,

- 1. Se  $p \le k \le i$ , então  $A[k] \le x$ .
- 2. Se  $i+1 \le k \le j-1$ , então A[k] > x.
- 3. Se k = r, então A[k] = x.

https://www.youtube.com/watch?v=WprjBK0p6rw

## Procedimento Partition

```
partition(A, p, r)
1 x = A[r]
2 i = p - 1
3 for j = p to r - 1 (condição de parada p=r)
4  if A[j] <= x
5    i = i + 1
6    troca(A[i], A[j])
7 troca(A[i+1], A[r])
8 return i + 1</pre>
```

Análise: O tempo de execução de partition sobre um subarray A[p..r] é  $\Theta(n)$ , onde n=r-p+1. Condição de parada por isso entra +1

# Ordenação Rápida (*Quick Sort*) — *Particionamento do vetor*

O algoritmo abaixo implementa o QuickSort, ate que todos os segmentos tenham tamanho 1.

```
#arr[] --> Array que será ordenado,
#p --> Índice de Inicio,
#r --> indice de fim*/
def quickSort(arr,p,r):
      if p < r:
        q = partition(arr,p,r)
        quickSort(arr, p, q-1)
        quickSort(arr, q+1, r)
```

# Ordenação Rápida (Quick Sort)

```
def partition(arr,p,r):
      i =(p-1) # índice do menor elemento
      x = arr[r] # pivô
      for j in range(p , r):
          if arr[j] <= x: # Se o elemento corrente is menor ou igual ao pivô
             i = i + 1
             arr[i],arr[j] = arr[j],arr[i] # incrementa o índice do menor elemento
      arr[i+1], arr[r] = arr[r], arr[i+1]
      return (i+1)
```

### Desempenho Quick Sort – Particionamento Não Balanceado – Pior Caso

- Ocorre quando a rotina de particionamento produz um subproblemas com n-1 elementos e outro com 0 elementos.
- Um subarray tem 0 elementos e outro tem n 1 elementos .
- O particionamento (partition) custa Θ(n)
- A chamada recursiva para uma arranjo de Tamanho 0, apenas retorna T(0)=O(1)
- Obtemos a recorrência:
  - $T(n)=T(n-1)+T(0)+\Theta(n)$
  - $T(n)=T(n-1)+\Theta(n)$
  - $T(n)=\Theta(n^2)$
- A solução dessa recorrência é T(n)=O(n²), que é a mesma complexidade (no pior caso) do Bubble Sort, Insertion Sort e Selection Sort. Esse é o ponto fraco do Quicksort.
- Nas versões de Hoare e Cormen, esse caso patológico ocorre quando o array está ordenado em ordem crescente ou descrente.

# Desempenho Ordenação Rápida (*Quick Sort*) — *Particionamento Não Balanceado* — *Pior Caso*

Passo base: T(1) = 1.

### Expandir:

$$k = 1$$
:  $T(n) = T(n-1) + n$ ,  $T(n-1) = T(n-2) + n - 1$   
 $k = 2$ :  $T(n) = [T(n-2) + n - 1] + n = T(n-2) + n - 1 + n$ ,  $T(n-2) = T(n-3) + n - 2$   
 $k = 3$ :  $T(n) = [T(n-3) + n - 2] + n - 1 + n = T(n-3) + n - 2 + n - 1 + n$ 

Conjecturar: Após k expansões, temos

$$T(n) = T(n-k) + \sum_{i=0}^{k-1} (n-i).$$

Observando a expansão, ela irá parar quando k = n - 1, isso a1=n porque a base da recursividade é definida para 1 (um). an=2 nt=2

Logo, 
$$T(n) = T(1) + \sum_{i=0}^{n-2} (n-i) = 1 + (\frac{n(n+1)}{2} - 1) = \Theta(n^2)$$
. S=(a1+an)n/2 S=(n+2)(n-1)/2

## Desempenho QuickSort – *Particionamento Balanceado* – Melhor Caso

- Na divisão mais equitativa possível. Partition produz dois subproblemas, cada um de tamanho não maior que n/2.
- Um subarray tem tamanho  $\left|\frac{n}{2}\right|$  e o outro tem tamanho  $\left|\frac{n}{2}\right|-1$
- Obtemos a recorrência:
  - $T(1)=\Theta(1)$  e
  - $T(n)=T(\frac{n}{2})+T(\frac{n}{2})+\Theta(n)$ , ou seja
  - T(n)=2T $\left(\frac{n}{2}\right)$ +  $\Theta$ (n), para n>1
- Resolvendo-se a formulação acima:  $\Theta(nlog_2^n)$
- Balanceando igualmente os dois lados da partição em todo nível da recursão, obtemos uma algoritmo assintoticamente mais rápido.

## Versão Aleatória do QuickSort

- Para explorar o caso médio, assumimos que todas as permutações de entrada são igualmente possíveis.
- O que nem sempre é verdade.
- Para corrigir esta situação, adicionamos aleatoriedade ao quicksort.
- A ideia é não usar sempre A[r] como pivô.
- Ao invés, escolhemos um elemento do array aleatoriamente.
- Como o pivô é escolhido aleatoriamente, esperamos que a divisão do array de entrada seja equilibrada na média ⊖(n lg n)

## Versão Aleatória do QuickSort

### Randomized-Partition(A, p, r)

```
1 i = random(p, r)
2 troca(A[r], A[i])
3 return Partition(A, p, r)
```

### Randomized-Quicksort(A, p, r)

```
1 if p < r
2 q = Randomized-Partition(A, p, r)
3 Randomized-Quicksort(A, p, q - 1)
4 Randomized-Quicksort(A, q + 1, r)</pre>
```

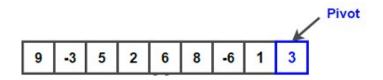
## Versão Aleatória do QuickSort - Complexidade

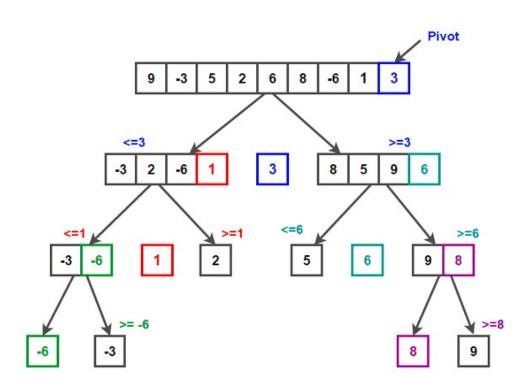
- A aleatoriedade não evita o pior caso! T(n)=Θ(n²)
- Muitas pessoas consideram a versão aleatória do QuickSort o algoritmo preferido para entradas grandes o suficiente.

## Versão Aleatória do QuickSort - Complexidade

### Exercícios

• 1)Mostrar intuitivamente os passos de ordenação do array abaixo, ilustrado as etapas do procedimento Partition.





## Referências

- Thomas H. Cormen, Charles E. Leiserson, Ronald L. Rivest, and Clifford Stein. Algoritmos – Teoria e Prática, Tradução da Segunda Edição. Campus, 2016.
- Neto, Nelson Cruz Sampaio. Notas de Aula, P.A. Algoritmos, 2021.
- U. Manber, Algorithms: A Creative Approach, Addison-Wesley (1989).
- J. Kleinberg e E. Tardos, Algorithm Design, Addison Wesley, (2005).