

# Amphi de révision : Algorithmique et complexité

Mattéo Rizza Murgier

19 janvier 2026



- L'examen dure 3h ;
- Vous avez le droit à des documents **manuscrits** ;
- Les chapitres 1 à 6, ainsi que les chapitres de pré-requis sont au programme de l'examen.

## Attention

La structure et le contenu du cours ont changé par rapport à l'année dernière. Certains concepts ont été ajoutés au cours et seront mis en évidence dans ce qui suit.

# 1 Algorithmes de graphes

2 Complexité : problèmes P et NP

3 Algorithmes de résolution exacte

4 Algorithmes d'approximation

5 Programmation dynamique

6 Graphes de flots

- ① Algorithmes de graphes
- ② Complexité : problèmes P et NP
- ③ Algorithmes de résolution exacte
- ④ Algorithmes d'approximation
- ⑤ Programmation dynamique
- ⑥ Graphes de flots

- 1 Algorithmes de graphes
- 2 Complexité : problèmes P et NP
- 3 Algorithmes de résolution exacte
- 4 Algorithmes d'approximation
- 5 Programmation dynamique
- 6 Graphes de flots

- ① Algorithmes de graphes
- ② Complexité : problèmes P et NP
- ③ Algorithmes de résolution exacte
- ④ Algorithmes d'approximation
- ⑤ Programmation dynamique
- ⑥ Graphes de flots

① Algorithmes de graphes

② Complexité : problèmes P et NP

③ Algorithmes de résolution exacte

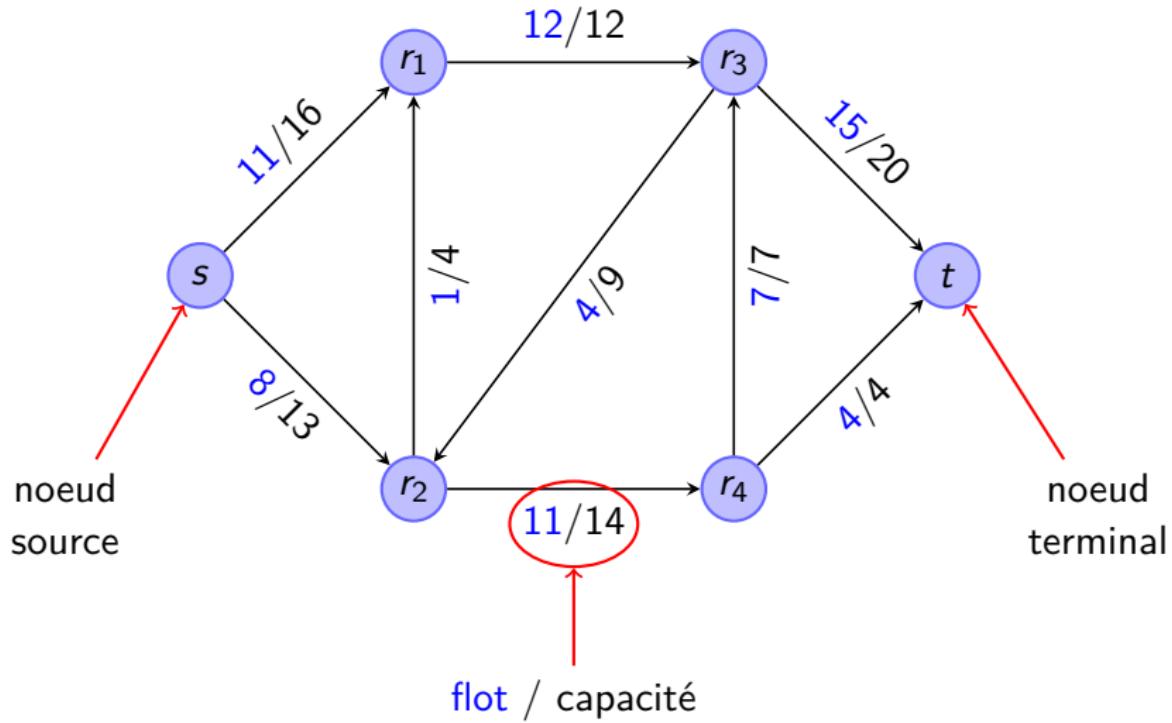
④ Algorithmes d'approximation

⑤ Programmation dynamique

⑥ Graphes de flots

- ① Algorithmes de graphes
- ② Complexité : problèmes P et NP
- ③ Algorithmes de résolution exacte
- ④ Algorithmes d'approximation
- ⑤ Programmation dynamique
- ⑥ Graphes de flots

## Exemple de graphe de flot



Un flot  $f$  réalisable doit vérifier les propriétés suivantes :

## Règle flot-capacité

Le flot d'une arête ne peut pas dépasser sa capacité.

$$\forall u, v \in V^2 \quad 0 \leq f(u, v) \leq c(u, v)$$

## Règle de conservation du flot

À l'exception de  $s$  et  $t$ , le flot entrant dans un nœud est égal au flot en sortant.

$$\forall u \in V \setminus \{s, t\} \quad \sum_{v \in V} f(u, v) = \sum_{v \in V} f(v, u)$$

## Flot total

Le flot sortant de  $s$  est égal à celui entrant dans  $t$ .

$$\sum_{u \in V} f(s, u) = \sum_{u \in V} f(u, t)$$

## Valeur du flot

La valeur du flot  $f$ , notée  $\varphi$  est donnée par :

$$\varphi = \sum_{u \in V} f(s, u) = \sum_{u \in V} f(u, t)$$

Le problème du flot maximal consiste à trouver un flot  $f$  ayant la valeur du flot maximale  $\varphi_{max}$

## Ford-Fulkerson

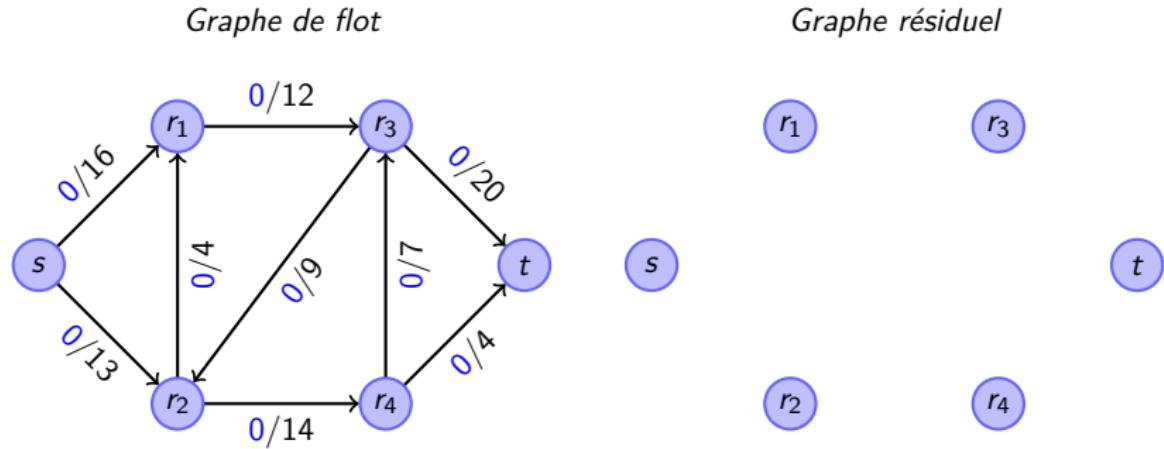
L'algorithme de Ford-Fulkerson est un algorithme glouton qui permet de calculer le flot maximal dans un graphe de flot.

Complexité :  $O((|V| + |E|) \times \varphi_{max})$

**Remarque 1** : l'algorithme de Ford-Fulkerson n'impose aucune contrainte sur le type de parcours à effectuer. En pratique, on fait un DFS.

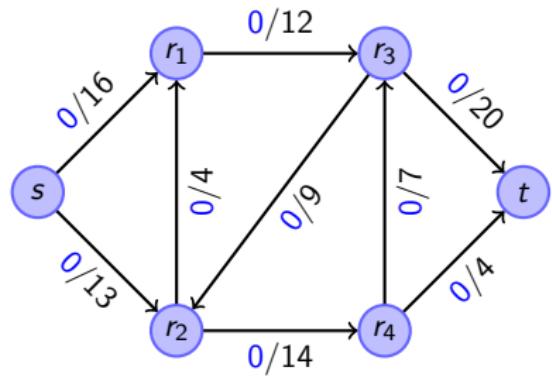
**Remarque 2** : une variante de l'algorithme qui s'appuie sur le BFS (l'algorithme d'Edmonds-Karp) permet d'obtenir une complexité en  $O(|V| \times |E|^2)$ , indépendante de  $\varphi_{max}$ .

# Algorithme de Ford-Fulkerson

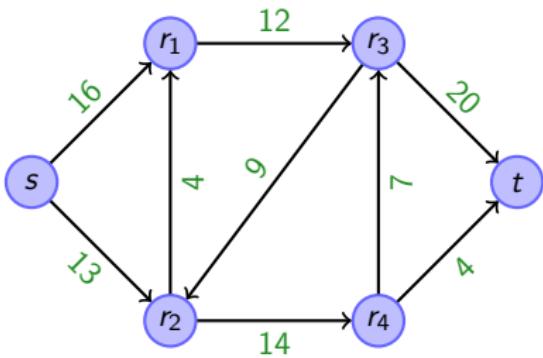


# Algorithme de Ford-Fulkerson

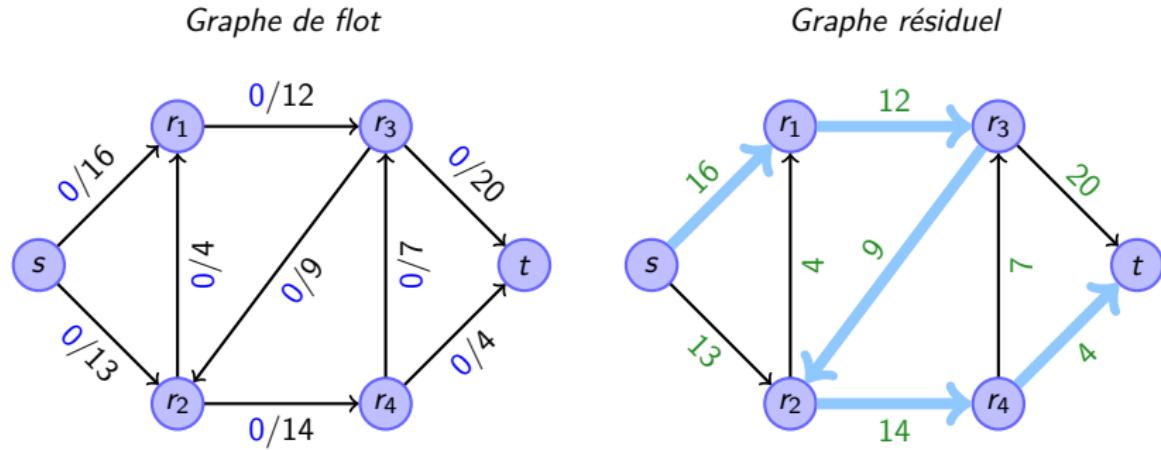
Graphe de flot



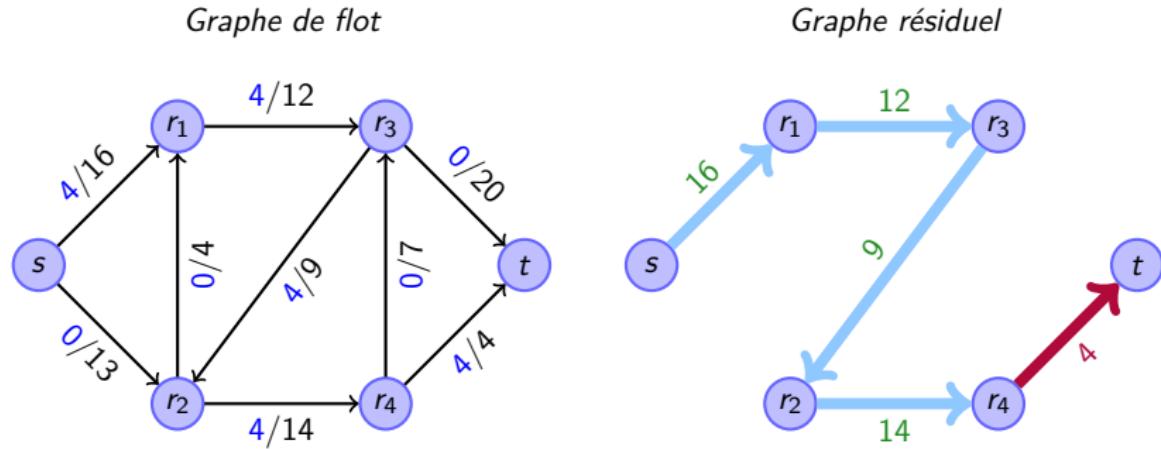
Graphe résiduel



# Algorithme de Ford-Fulkerson

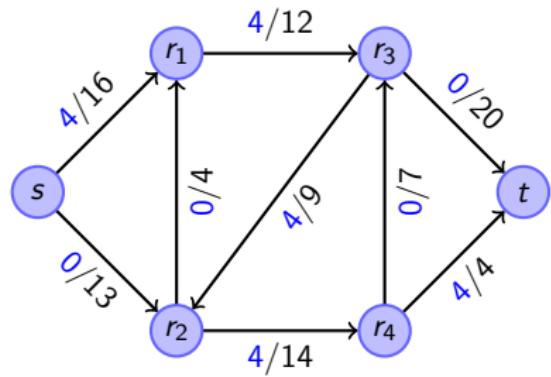


# Algorithme de Ford-Fulkerson

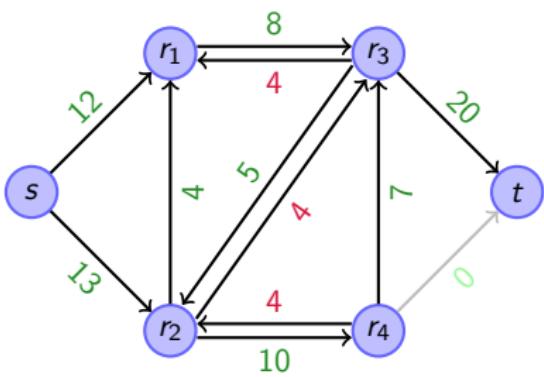


# Algorithme de Ford-Fulkerson

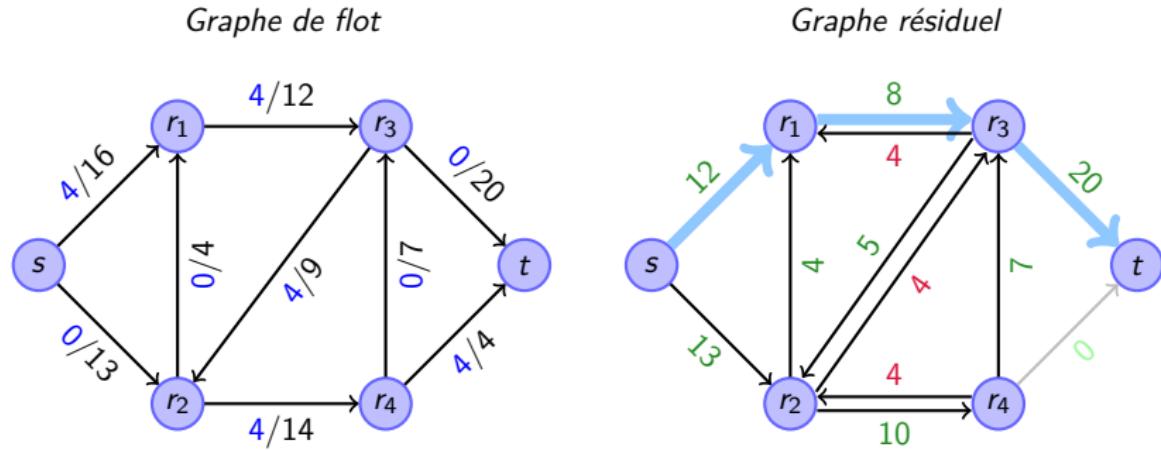
Graphe de flot



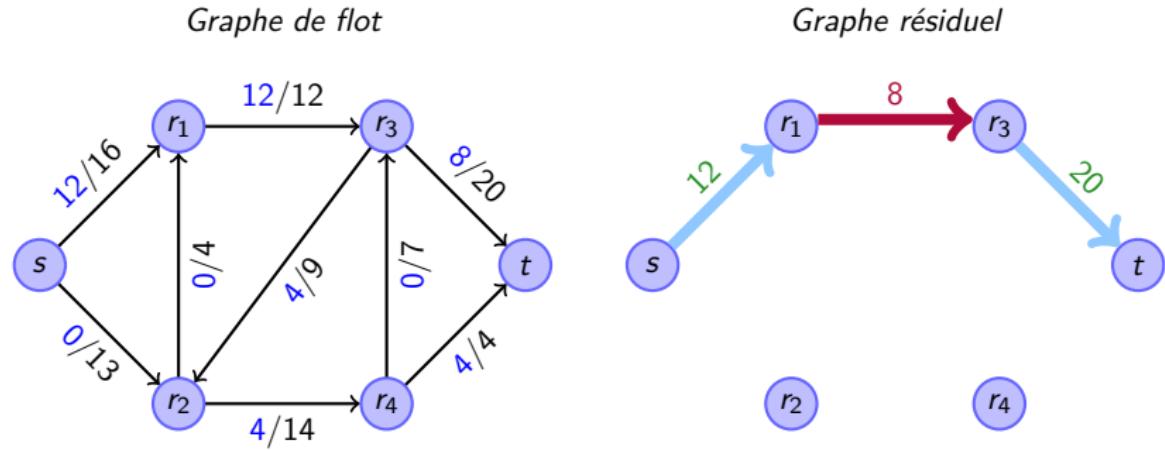
Graphe résiduel



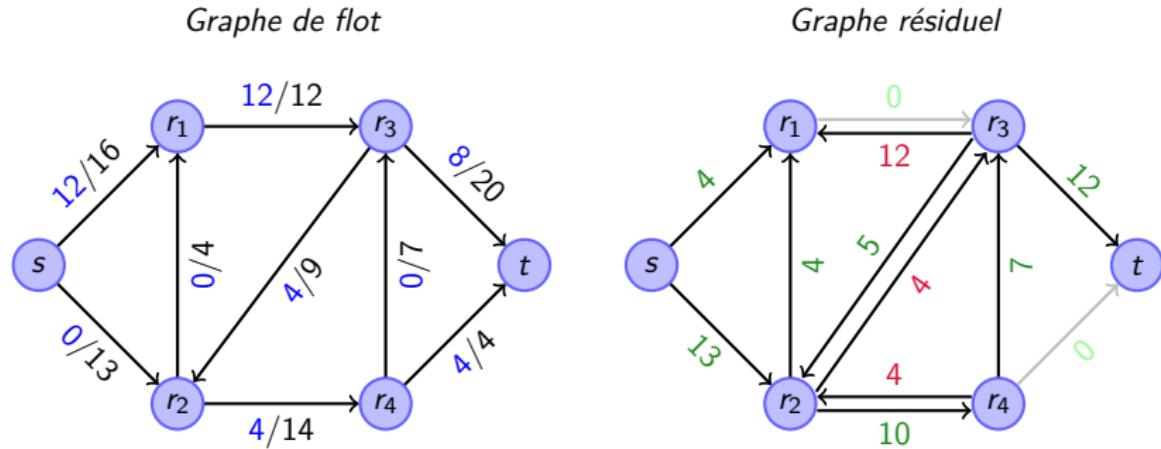
# Algorithme de Ford-Fulkerson



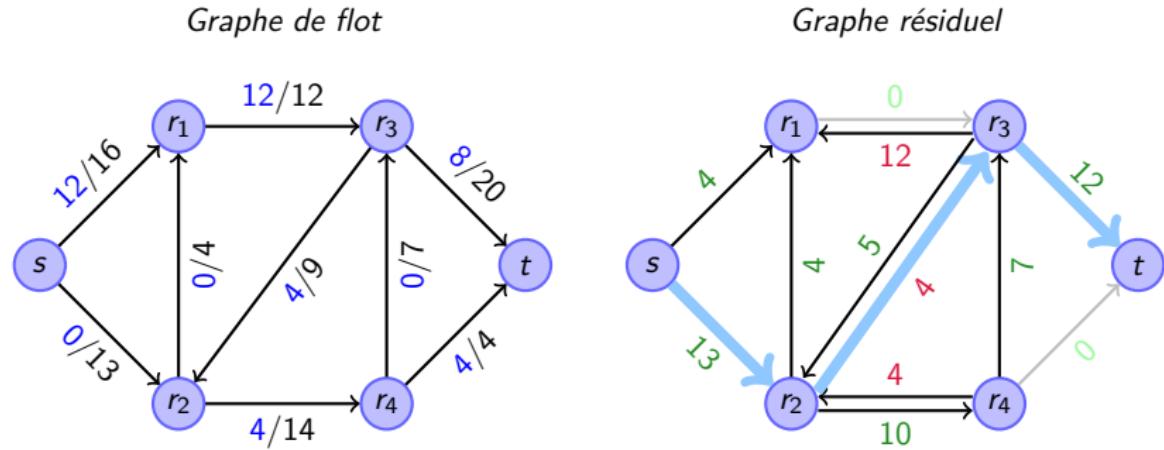
# Algorithme de Ford-Fulkerson



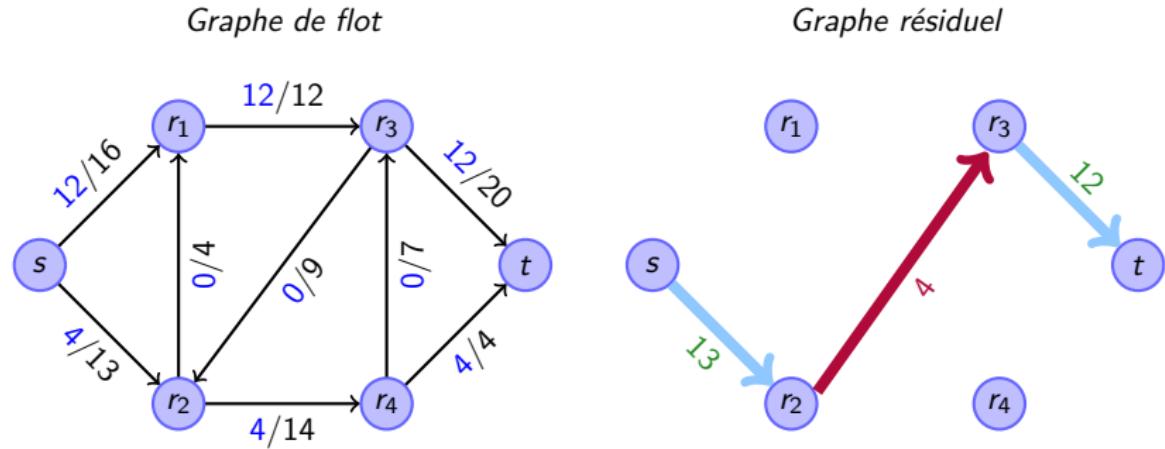
# Algorithme de Ford-Fulkerson



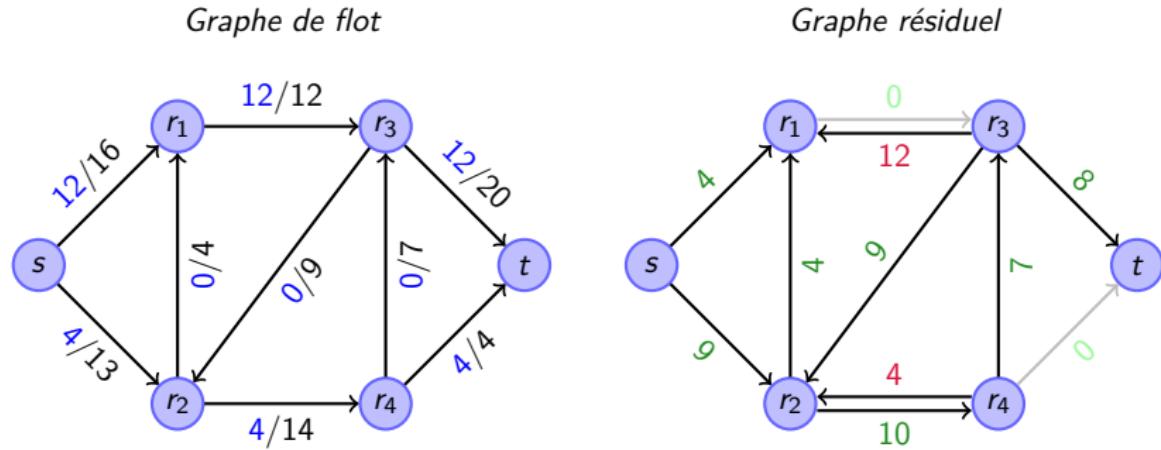
# Algorithme de Ford-Fulkerson



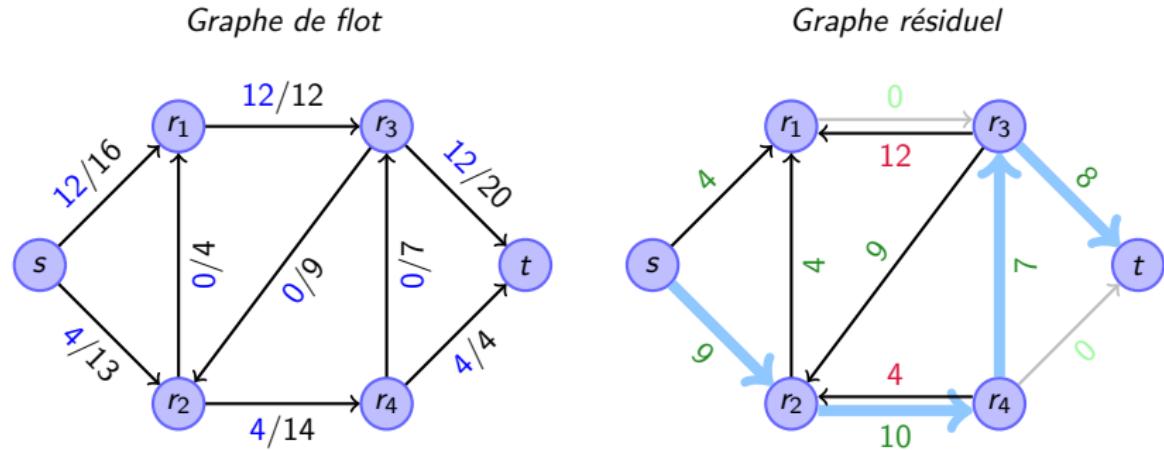
# Algorithme de Ford-Fulkerson



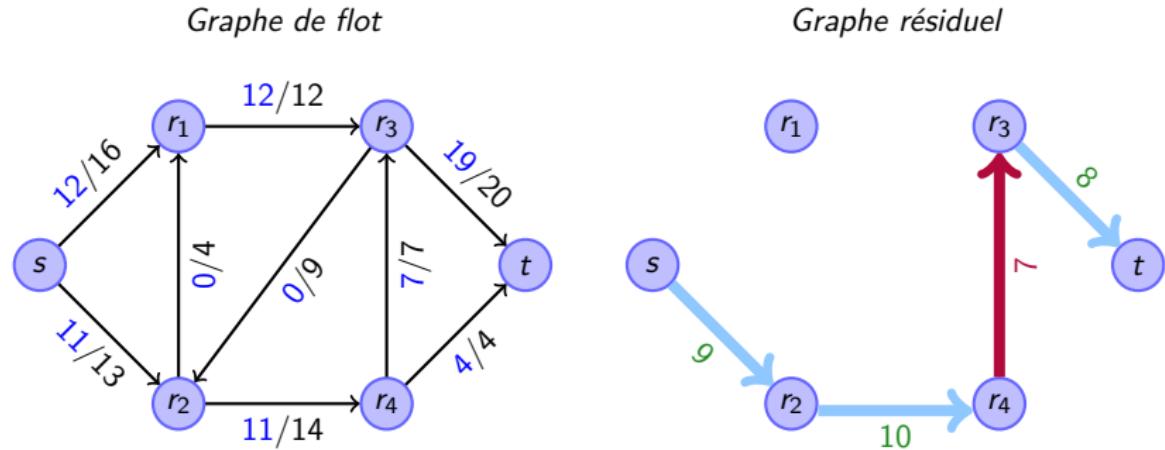
# Algorithme de Ford-Fulkerson



# Algorithme de Ford-Fulkerson

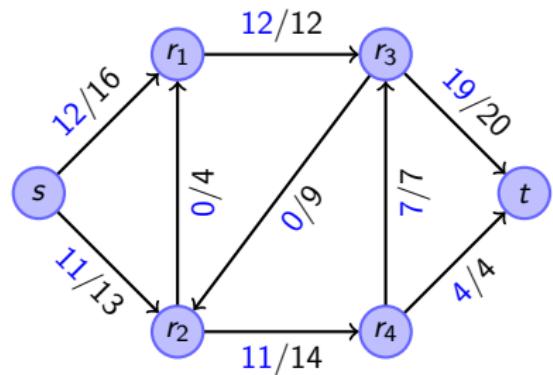


# Algorithme de Ford-Fulkerson

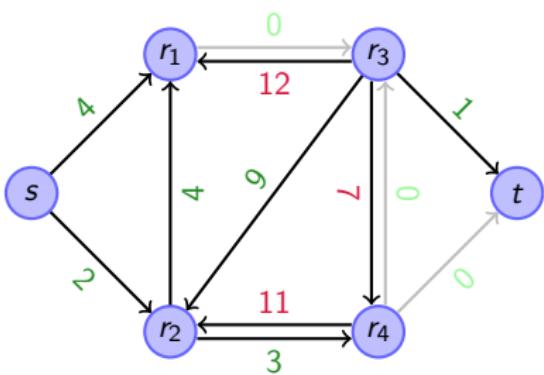


# Algorithme de Ford-Fulkerson

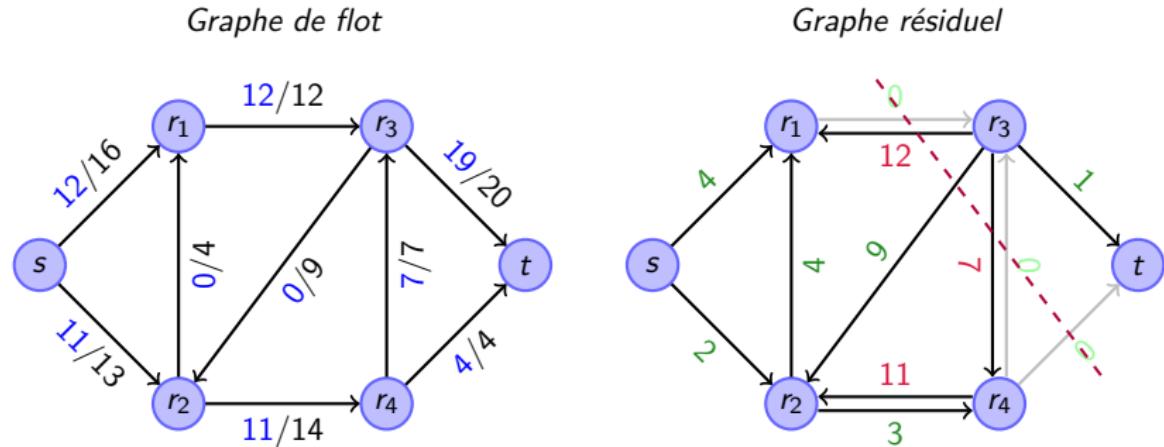
Graphe de flot



Graphe résiduel



# Algorithme de Ford-Fulkerson



## Terminaison

L'algorithme s'arrête lorsqu'il n'y a plus de chemin entre  $s$  et  $t$  dans le graphe résiduel

## Coupe $s - t$

Partition des nœuds du graphe  $V$  en  $S$  et  $T = V \setminus S$  telle que  $s \in S$  et  $t \in T$ .

Sa capacité est donnée par :

$$c(S, T) = \sum_{(u,v) \in S \times T} c(u, v)$$

## Théorème Max-flow Min-cut

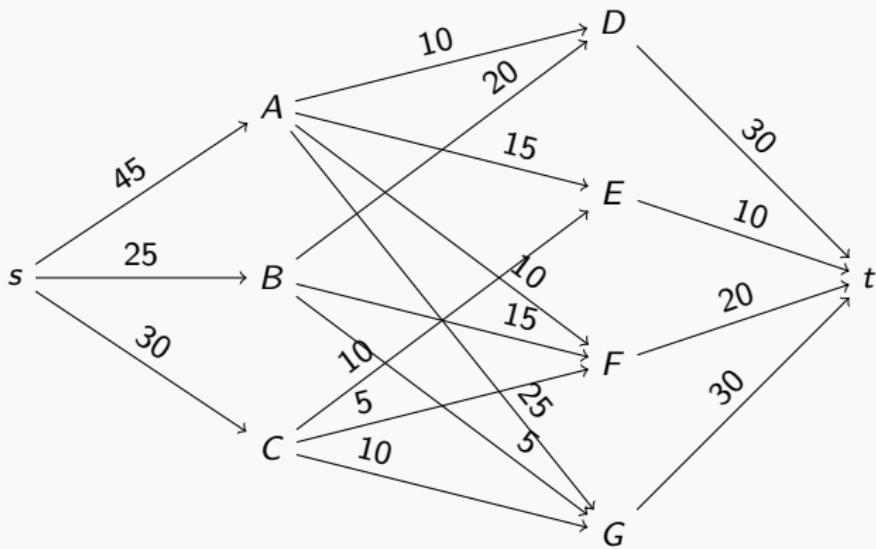
Les trois propositions sont équivalentes :

- ① Le flot  $\varphi$  entre  $s$  et  $t$  est maximal ;
- ② Il n'existe aucun chemin augmentant ;
- ③ Il existe une coupe  $s - t$  dont la capacité est égale à  $\varphi$ .

# Modélisation de problèmes par un graphe de flot

Les problèmes d'affectation ou de répartition de ressources peuvent très souvent être modélisés par des graphes de flots avec une composante bipartie.

## Répartition de l'eau de puits entre des villes



## Répartition de ressources

Pour les problèmes de répartition de ressources, on peut dégager une structure générale :

- Une composante bipartie au centre dont les arêtes modélisent les contraintes de répartition (e.g le débit max d'un tuyau entre un puits et une ville)
- Des arêtes entre  $s$  et les sources, modélisant les quantités de ressources allouables
- Des arêtes entre les destinations et  $t$ , modélisant les quantités cibles

Pour résoudre un problème se modélisant par un graphe de flot (souvent de répartition/affectation de ressources), on suit les étapes suivantes :

- Modéliser le problème par un graphe de flot
- Faire tourner l'algorithme de Ford-Fulkerson pour trouver le flot maximal
- Extraire la solution du problème du graphe de flots rempli

Choses à savoir faire pour l'examen :

- Modéliser un problème par un graphe de flot
- Faire tourner Ford-Fulkerson à la main sur un exemple pour trouver la solution d'un problème
- Connaître et pouvoir raisonner sur les propriétés du flot

Comment s'entraîner :

- Refaire le TD 6 (exercices 1 et 2)