Compression d'images par ondelettes

Benjamin CATINAUD

Année 2017-2018

Résumé

Nowadays, million of pictures are sent every minute. Consequently, we have to create algorithms to compress this data. To this end, several solutions exist. The most famous is perhaps the Fast Fourier Transform, use by scientists. However, this transform take care of frequencies in a signal but doesn't take its chronology into account. To adress this issue, I suggest to study the Wavelet Transform. This paper will detail basics of wavelet theory, as well as algorithms to transform and rebuild pictures with wavelets and, finally, discuss their efficiency.

Introduction

Aujourd'hui où des millions d'images sont envoyées chaque minute, une méthode pour compresser ces données, situées à l'interface ténue entre humain et machine et témoignant des interactions humaines, est par conséquent requise. Cette méthode devra optimiser rapidité, homogenéité, integrité et cohésion de ces informations.

Pour ce faire, plusieurs solutions peuvent être mises en place. Typiquement, les physiciens utilisent dans la plus grande majorité des cas la transformation FFT (pour Fast Fourier Transform).

Cependant, la transformée de Fourier permet de bien distinguer les fréquences d'un signal mais pas leur chronologie [4]. Cette particularité peut être problématique dans certains cas lors de traitements du signal comme le cas de signaux non sinusoïdaux, notamment pour les images. Ainsi, nous choisirons de travailler avec la transformation par ondelettes, fonctions de carré intégrable, à support compact et d'intégrale nulle.

La théorie des ondelettes, mise au point dans les années 1980 par plusieurs chercheurs dont notamment Yves Meyer et Jean Morlet, a connu ainsi un rapide succès que ce soit dans le traitement de signaux sismiques (domaine qui a initié la recherche dans cette théorie) ou dans le traitement des images.

Ce travail va donc s'appuyer sur la théorie des ondelettes afin de répondre au problème de la compression d'images en utilisant à profit cette théorie. Après avoir donné la définition d'une ondelette et avoir défini l'analyse multirésolution, nous détaillerons l'algorithme de la transformation par ondelettes (abrégé dans la suite l'algorithme FWT) conçu par Stéphane Mallat. Ensuite, nous discuterons de l'efficacité de cet algorithme du point de vue de la complexité ainsi que les pertes occasionnées.

I. Une ondelette, c'est quoi?

Définition 1 (Ondelette mère et ondelettes filles)

Soit $\psi \in L^2(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ à support compact et telle que $\int_{\mathbb{R}} \psi$ converge et vaut 0.

Soit $(\psi_{j,k})_{(j,k)\in\mathbb{Z}^2}$ une famille de fonctions de $L^2(\mathbb{R},\mathbb{R})$ définie par :

$$\forall (j,k) \in \mathbb{Z}^2, \forall x \in \mathbb{R}, \psi_{j,k}(x) = \frac{1}{\sqrt{2j}} \psi(\frac{2^j x - k}{2^j})$$

 $\forall (j,k) \in \mathbb{Z}^2, \forall x \in \mathbb{R}, \psi_{j,k}(x) = \frac{1}{\sqrt{2^j}} \psi(\frac{2^j x - k}{2^j})$ On dit alors que ψ est l'ondelette mère [4] et que la famille $(\psi_{j,k})$ issue de translations et de dilatations de l'ondelette mère forme la famille des ondelettes filles.

Exemple Ondelette de Haar

Soit ψ la fonction définie par : $\psi \ = \ \mathbbm{1}_{[0;\frac{1}{2}[} \ - \ \mathbbm{1}_{[\frac{1}{2};1[}. \ [1]$

 ψ étant constante par morceaux, $\int_{\mathbb{R}} \psi$ converge et vaut 0.

De plus, son support est clairement compact.

La famille orthonormale associée à l'ondelette mère ψ est alors :

$$(\psi_{j,k})_{(j,k)\in\mathbb{Z}^2}$$
 où $\forall j,k\in\mathbb{Z}, \forall x\in\mathbb{R}, \psi_{j,k}(x)=\frac{1}{\sqrt{2^j}}\psi(\frac{x-2^jk}{2^j})$

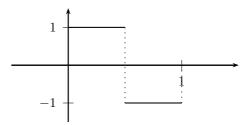


FIGURE 1 – Courbe représentative de ψ

II. Analyse multirésolution

Définition 2 (Espace d'approximation)

Soit $j \in \mathbb{Z}$. On appelle espace d'aproximation à l'échelle 2^j l'espace vectoriel des fonctions de $L^2(\mathbb{R},\mathbb{R})$ constantes sur les intervalles de la forme $[2^jk;2^j(k+1)[,k\in\mathbb{Z}$ [1]. On le note V_j .

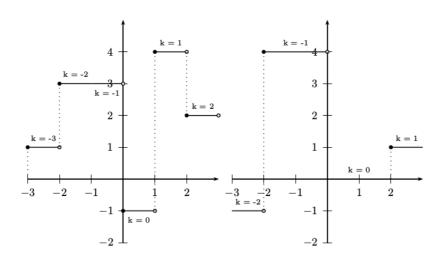


Figure 2 – Exemple graphique d'une fonction de V_0 (à gauche) et de V_1 (à droite)

Proposition 1

Les espaces $(V_j)_{j\in\mathbb{Z}}$ vérifient les propriétés suivantes [1] :

- $(i) \ \forall j \in \mathbb{Z}, V_{j+1} \subseteq V_j$
- (ii) $\bigcup_{j\in\mathbb{Z}} V_j$ est dense dans $L^2(\mathbb{R},\mathbb{R})$

Proposition 2 (Caractérisation des espaces d'approximation)

On a:

$$\forall j \in \mathbb{Z}, V_j = \left\langle \left\{ \phi_{j,k} = \frac{1}{\sqrt{2^j}} \mathbb{1}_{[2^j k; 2^j (k+1)[}, \ k \in \mathbb{Z} \right\} \right\rangle$$

La famille $(\phi_{j,k})_{(j,k)\in\mathbb{Z}^2}$ est ainsi une famille d'ondelettes filles issue de l'ondelette mère $\phi=\mathbb{1}_{[0;1[}$.

L'idée de la transformation par ondelettes est ainsi de calculer les projections d'une fonction $f \in L^2(\mathbb{R},\mathbb{R})$ sur les espaces V_j pour un $j \in \mathbb{Z}$ donné. Plus le j diminue, plus l'approximation ainsi faite est précise.

Définition 3 (Espace des détails)

On définit la notion d'espace de détails W_j , pour $j \in \mathbb{Z}$, tel que

$$V_{j-1} = V_j \bigoplus^{\perp} W_j$$

Ainsi, par définition, la connaissance de W_j et V_j permettent d'obtenir V_{j-1} .

Proposition 3 (Caractérisation des espaces de détails)

On a:

$$\forall j \in \mathbb{Z}, W_j = \left\langle \left\{ \psi_{j,k} = \frac{1}{\sqrt{2^j}} (\mathbb{1}_{[2^{j-1}k;2^{j-1}(k+1)[} - \mathbb{1}_{[2^{j-1}(k+1);2^{j-1}(k+2)[}), \ k \in \mathbb{Z} \right\} \right\rangle$$

Remarque 1

On remarque une relation de récurrence entre les ondelettes $\psi_{j,k}$ et $\phi_{j,k}$ pour tout $k,j\in\mathbb{Z}$:

$$\phi_{j,k} = \frac{1}{\sqrt{2}} (\phi_{j-1,2k} + \phi_{j-1,2k+1})$$

$$\psi_{j,k} = \frac{1}{\sqrt{2}} (\phi_{j-1,2k} - \phi_{j-1,2k+1})$$

Cette remarque nous amène ainsi à l'algorithme de Mallat qui permet la transformation par ondelettes d'une image.

III. Algorithme de transformation par ondelettes ou Algorithme de Mallat

Dans toute la suite, pour illustrer les propos, nous utiliserons l'image suivante



FIGURE 3 – Image originale

Définition 4 (Vecteurs associés à la transformation par ondelettes de Haar)

D'après la remarque précédente, on pose les vecteurs associés à la transformation par ondelettes de Haar suivants :

$$\mathcal{H}_a = \frac{1}{2}(1,1) \in \mathbb{R}^2 \text{ pour les espaces } (V_j)_{j \in \mathbb{Z}}$$

 $\mathcal{H}_d = \frac{1}{2}(1,-1) \in \mathbb{R}^2 \text{ pour les espaces } (W_j)_{j \in \mathbb{Z}}$

Définition 5 (Fonction filtre)

Soit $n \in \mathbb{N}$. Soient $b, x \in \mathbb{R}^n$. Soit $a \in \mathbb{R}^*$.

On définit un nouveau vecteur $y \in \mathbb{R}^n$, image de x par la fonction $\Phi_{a,b}$ tel que :

$$\forall i \in [1; n], \ y_k = \frac{1}{a} \sum_{i=1}^k b_i x_{k-i}$$

On notera Φ la fonction filtre sur les espaces d'approximation et Ψ celle sur les espaces de détails

Avant d'étudier l'algorithme, il reste encore à définir une fonction permettant d'extraire un sous vecteur.

Définition 6 (Fonction d'échantillonage)

On note \downarrow_k , pour $k \in [1; n]$ la fonction suivante :

$$\downarrow_k \colon \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^{\lfloor n/k \rfloor}$$

$$(x_1, x_2, ..., x_n) \longmapsto (x_k, x_{2k}, ..., x_{\lfloor n/k \rfloor k})$$

Algorithme de Mallat Considérons une image sous forme de matrice $M \in M_{n,m}(\mathbb{R})$, où l'on supposera que n et m sont deux multiples d'une puissance de 2, quitte à la normaliser en ajoutant des zéros.

Pour calculer V_{-j} et W_{-j} , on applique la fonction filtre en premier lieu sur les lignes de M. On applique alors les fonctions Φ et Ψ au vecteur $M_{i,[1;m/2^j]} = (M_{i,1},M_{i,2},...,M_{i,m/2^j})$ puis on applique au résultat ainsi obtenu la fonction de sous-échantillonage \downarrow_2 . En deuxième lieu, on applique aux colonnes notées $M_{[1;n/2^j],j}$ de cette nouvelle matrice ces mêmes fonctions.

L'algorithme, pouvant être considéré comme une fonction notée TW, pour calculer la transformée par ondelettes sur les espaces V_{-j_V} et W_{-j_V} est donc le suivant :

Algorithme 1 Transformée par ondelettes d'une matrice

```
Entrée(s) une matrice M \in M_{n,m}(\mathbb{R}) et un entier j_V \in \mathbb{N}
  \mathbf{si} \ n ne divise pas 2^{j_V} alors
      Ajouter (n - n \% 2^{j_V}) lignes de zéros à M
  fin du si
  \mathbf{si} \ m ne divise pas 2^{j_V} alors
      Ajouter (m - m \% 2^{j_V}) colonnes de zéros à M
  fin du si
  pour k = 0 à j_V - 1 faire
      pour i = 1 à n/2^k faire
         Affecter au vecteur M_{i,[1;\frac{m}{2k+1}]} le résultat de la fonction (\downarrow_2 \circ \Phi) appliqué au vecteur M_{i,[1;\frac{m}{2k}]}
         Affecter au vecteur M_{i,[\frac{n}{2k+1}+1;\frac{m}{2k}]} le résultat de la fonction (\downarrow_2 \circ \Psi) appliqué au vecteur M_{i,[1;\frac{m}{2k}]}
      fin du pour
      pour j=1 à m/2^k faire
         Affecter au vecteur M_{[1;\frac{n}{2k+1}],j} le résultat de la fonction (\downarrow_2 \circ \Phi) appliqué au vecteur M_{[1;\frac{n}{2k}],j}
         Affecter au vecteur M_{[\frac{n}{2k+1}+1;\frac{n}{2k}],j} le résultat de la fonction (\downarrow_2 \circ \Psi) appliqué au vecteur M_{[1;\frac{n}{2k}],j}
      fin du pour
  fin du pour
Sortie(s) La matrice M ainsi obtenue
```

Avec l'image témoin, on obtient l'image suivante pour V_{-1} i.e. $j_V = 2$:



FIGURE 4 – Transformée par ondelettes de l'image témoin pour $j_V = 2$

D'après la définition 3, comme $\forall j \in \mathbb{Z}, V_{j-1} = V_j \bigoplus^{\perp} W_j$, on en déduit l'algorithme de reconstruction suivant :

```
Algorithme 2 Reconstruction d'une matrice
```

```
Entrée(s) une matrice M \in M_{n,m}(\mathbb{R}) et un entier j_V \in \mathbb{N} pour k = j_V - 1 à 0 faire pour j = 1 à m/2^k faire

Affecter au vecteur M_{[1;\frac{n}{2^k}],j} la somme du résultat de la fonction (\Gamma \circ \uparrow_2) appliquée au vecteur M_{[1;\frac{n}{2^{k+1}}],j} et du résultat de la fonction (\Omega \circ \uparrow_2) appliquée au vecteur M_{[\frac{n}{2^{k+1}}+1;\frac{n}{2^k}],j} fin du pour pour i = 1 à n/2^k faire

Affecter au vecteur M_{i,[1;\frac{m}{2^k}]} la somme du résultat de la fonction (\Gamma \circ \uparrow_2) appliquée au vecteur M_{i,[1;\frac{m}{2^{k+1}}]} et du résultat de la fonction (\Omega \circ \uparrow_2) appliquée au vecteur M_{i,[\frac{m}{2^{k+1}}+1;\frac{m}{2^k}]} fin du pour fin du pour Sortie(s) La matrice M ainsi obtenue
```

IV. Un algorithme efficace?

1) Étude de la complexité

Proposition 4 (Complexité de la fonction TW)

Soit $j_V \in \mathbb{N}$. Pour une image de taille nxm pixels, la complexité de TW_{j_V} est :

$$O(nm + nm^2 + mn^2)$$

Remarque 2

En utilisant les résultats des propriétés 8 et 9 on peut modifier la fonction filter pour faire chuter cette complexité à O(nm). Cependant cette modification serait valable uniquement pour les ondelettes de Haar.

Voici quelques performances en temps de l'algorithme TW_{j_V} pour des matrices carrées (l'image d'origine est la même, seule diffère la taille). Les calculs se sont fait avec la configuration suivante :

- CPU: Intel Code 2 CPU 2.40 GHz
- RAM: 3.6 Go

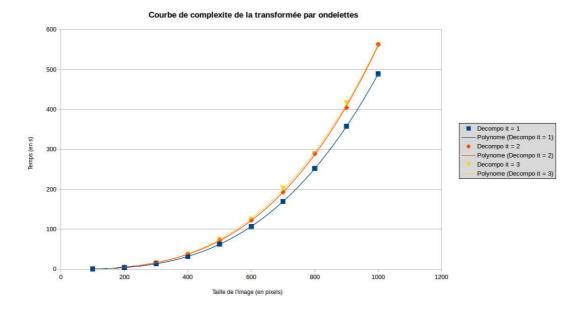


Figure 5 – Complexité de la fonction $TW_{j_{V}}$ en fonction de la taille de la matrice

2) Taux de compression

Notation 1 (Nombre d'octets d'une image)

On notera dans la suite No la fonction qui renvoie le nombre d'octets d'une image.

Définition 7 (Fonction de compression)

Ainsi on définit la fonction de compression pour $j_V \in \mathbb{N}$ comme mentionné ci-dessus :

$$\gamma_{j_V}: M_{n,m}(\mathbb{R}) \longrightarrow M_{n/2^{j_V+1},m/2^{j_V+1}}(\mathbb{R})$$

Où les entiers n et m sont supposés être des puissances de 2.

Définition 8 (Taux de compression)

Soit $j_V \in \mathbb{N}$. On définit alors la fonction taux de compression notée τ_C tel que :

$$\begin{array}{c} \tau_C: M_{n,m}(\mathbb{R}) \longrightarrow [0;1] \\ e \longmapsto \frac{No(\gamma_{j_V}(e))}{No(e)} \end{array}$$

Ainsi, on peut tracer le graphique suivant représentant le taux de compression τ_C où it représente l'entier j_V . Les images utilisées sont carrées.

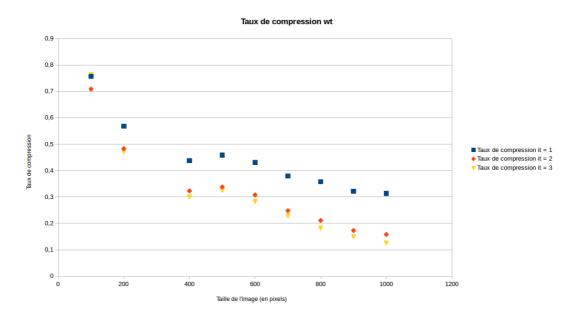


FIGURE 6 – Taux de compression τ_C en fonction de la taille de la matrice

Remarque 3

Ainsi, d'après ce graphique, même si le temps requis est long, la compression semble plus efficace pour les grandes images que pour les petites. De plus, plus j_V augmente, plus la compression est efficace (en effet, on divise à chaque fois la taille de l'image par 2).

3) Estimation de l'erreur

Comme on l'a vu dans la partie précédente, la fonction γ introduit une erreur qui provient du fait du passage d'une matrice de type float au type int. De plus, l'appel à la fonction $Pixel_matrix.intmatrix_of_matrix$ introduit une autre erreur qui est le passage d'un intervalle de \mathbb{R} à l'ensemble [0; 255].

On va donc introduire une fonction erreur. Pour cela, l'idée la plus simple est d'utiliser une fonction distance. Cette fonction distance devra respecter deux critères :

- prendre en compte la taille de la matrice
- prendre en compte tous les écarts relatifs entre les coefficients

Proposition 5 (Distance de compression)

On définit par conséquent la distance suivante :

$$d: M_{n,m}(\mathbb{R}) \times M_{n,m}(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}^+$$
$$(M,N) \longmapsto \frac{\|M-N\|}{nm}$$

Définition 9 (Fonction erreur)

Soit $j_V \in \mathbb{N}$. On définit la fonction erreur comme suit avec γ_{j_V} la fonction de compression et ρ_{j_V} la fonction de décompression :

$$\mathcal{E}_{j_V}: M_{n,m}(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}$$
$$M \longmapsto d\left(M, \left(\rho_{j_V} \circ \gamma_{j_V}\right)(M)\right)$$

En reprenant l'image originale, on obtient alors :



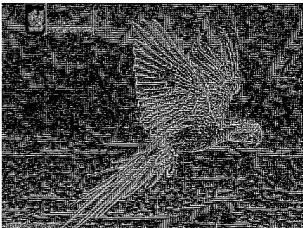


FIGURE 7 – Image décompressée issue de $\left(\rho_{j_V} \circ \gamma_{j_V}\right)$ (à gauche) et image représentant l'erreur commise (à droite)

Conclusion

Ainsi, l'algorithme de Mallat permet de transformer une image par ondelettes. Lorsque cette transformation est faite, comme le poids de l'image ne change pas, il a été nécessaire de trouver une solution afin de pouvoir effectivement compresser une image. Cette solution produit deux fichiers, ainsi nécessaire lors de la transmission de ces données.

On a également vu que l'algorithme de Mallat n'introduit pas d'erreur, c'est uniquement dû à la conversion d'une matrice de type float au type int que l'erreur est introduite. De plus, cette erreur diminue lorsque la taille de l'image augmente. Tout comme le taux de compression. Cependant, la complexité temporelle est un sérieux frein, même si une complexité de l'ordre de $O(n^3)$ est acceptable pour un algorithme travaillant sur les matrices. En effet, la transformation requiert la plupart des coefficients de la matrice et la fonction filter s'effectue en temps quadratique (que l'on pourrait diminuer en un temps linéaire dans le cas de l'ondelette de Haar). En titre de comparaison, la complexité du produit matriciel naïf (c'est à dire, l'algorithme issue de la définition) a une complexité de $O(n^3)$.

Enfin, lorsque l'on augmente le nombre d'itérations de l'algorithme de Mallat (i.e. le nombre j_V), le taux de compression augmente mais l'erreur également. Il est donc peut être profitable de rester dans des petites valeurs de j_V afin de garder l'intégrité et la cohésion des images.

Par conséquent, l'algorithme proposé ici est plus efficace pour les grandes images plutôt que les petites, même si l'algorithme s'effectue dans un temps plus long. Il faut donc trouver un compromis pour chaque taille d'image. Cependant, les problématiques actuelles de compression concernent surtout les grandes images et non les petites.

Bibliographie

- [1] Pascal Szacherski, Compression, ondelettes et algorithmes afférents, Janvier 2008
- [2] Phillip K. Poon, Wavelets, College of Optical Sciences, University of Arizona, 2012
- [3] Philippe Carré et Rémi Cornillet, *Code Matlab*, respectivements professeur de l'université de Poitiers et responsable de l'équipe Icones, étudiant à l'École Normale Supérieure de Rennes
- [4] René Alt, La transformation en ondelettes, Professeur à l'université Pierre et Marie Curie
- [5] Olivier Rioul, Ondelettes régulières : application á la compression d'images fixes, Télécom ParisTech, 1993
- [6] Marc Lorenzi, Code pour les images bmp, Professeur au lycée Camille Guérin

Annexe A



FIGURE A.1 – Image originale

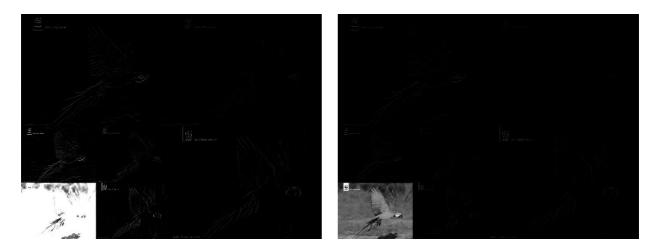


FIGURE A.2 – Exemple de la différence entre le choix du scalaire $\frac{1}{\sqrt{2}}$ (à gauche) et du scalaire $\frac{1}{2}$ (à droite)

On voit ainsi très clairement que le scalaire $\frac{1}{2}$ permet de garder une bonne luminosité de l'image originale.