

6.1 最优化理论

最优化理论是关于系统的最优设计、最优控制、最优管理问题的理论与方法。最优化，就是在一定的约束条件下，使系统具有所期待的最优功能的组织过程，是从众多可能的选择中作出最优选择，使系统的目标函数在约束条件下达到最大或最小。最优化是系统方法的基本目的。

优化方法有几个基本因素：系统目标；实现目标的可能方案；实行各方案的支付代价；建立系统模型；制定系统评价标准等。

6.2 最优化问题的数学描述

最优化的基本数学模型如下：

$$\begin{aligned} \min \quad & f(\mathbf{x}) \\ \text{s.t.} \quad & h_i(\mathbf{x}) = 0 \\ & g_j(\mathbf{x}) \leq 0 \end{aligned}$$

它有三个基本要素，即：

- * 设置变量： \mathbf{x} 是一个实数域范围内的 n 维向量，被称为决策变量或问题的解
- * 目标函数： $f(\mathbf{x})$ 为目标函数；
- * 约束条件： $h_i(\mathbf{x})=0$ 称为等式约束， $g_i(\mathbf{x})\leq 0$ 为不等式约束， $i=0,1,2,\dots$

最优化理论的python实现

在 $x,y,z>0$, $xyz=1$ 的条件下，求解 $(x-2/3)/(x+y+z-2)$ 的最小值。

```
from scipy.optimize import minimize import numpy as np e = 1e-10 # 非常接近0的值 fun =
lambda x : (x[0] - 0.667) / (x[0] + x[1] + x[2] - 2) # 约束函数 cons = ({'type': 'eq', 'fun': lambda x: x[0]
* x[1] * x[2] - 1}, {'type': 'ineq', 'fun': lambda x: x[0] - e}, {'type': 'ineq', 'fun': lambda x: x[1] - e}, {'type': 'ineq', 'fun': lambda x: x[2] - e}) x0 = np.array((1.0, 1.0, 1.0)) # 设置
初始值 res = minimize(fun, x0, method='SLSQP', constraints=cons) print('最小值: ',res.fun)
print('最优解: ',res.x) print('迭代终止是否成功: ', res.success) print('迭代终止原因: ', res.message)
1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15 输出:
```

最小值: -0.18814357989751096 最优解: [0.29250894 1.84897232 1.84897233] 迭代终止是否成功: True 迭代终止原因: Optimization terminated successfully.