# AIRSS 说明手册

## Yang Li lyang.1915@gmail.com

2020.10.24 -- 2020.10.28

# Contents

1	关于 AIRSS	2
2	计算前的准备         2.1 Linux 系统          2.2 AIRSS 的安裝与卸载          2.3 初次运行 AIRSS	3 3 3
3	随机结构的生成         3.1 *.cell 文件结构概括          3.2 *.cell 文件参数细节          3.2.1 结构数据          3.2.2 全局参数	6
4	4.1 联合 airss-pp3 模块弛豫	21 21 22 23
5	5.1 *.res 文件的结构	24 24 25
A	A.1 软件主体安装	27 27 30 33

### 1 关于 AIRSS

AIRSS(Ab Initio Random Structure Searching) 是一款由英国剑桥大学 Chris Pickard 教授<sup>1</sup>等人开发的材料结构搜索软件. 该软件是受**GPL2 许可证**保护的开源软件. 访问其官方网站, https://www.mtg.msm.cam.ac.uk/Codes/AIRSS, 便可获取 AIRSS 安装源码.

所谓结构搜索是指,对于一晶格结构未知的体系,在一定的物理条件(如原子间距,分布密度,元素构成,元素配比等)限制下,广泛地猜测其结构,而后对所得结构进行弛豫,计算稳定构型能量,最终得到DFT计算上全局最稳定晶格结构的过程.显然人工手动猜测或是计算机盲目地遍历式搜寻是极为笨拙、耗时、甚至是难以实现的.因此,就需要使用一套成熟的结构搜索软件,系统且巧妙地捕捉体系构型.

AIRSS 正是这样一款软件. Chris 教授本人关于此软件的介绍可参见有关视频. 另外两个较为常用的结构搜索软件分别是: USPEX 和 CALYPSO.

与 USPEX 或 CALYPSO 中使用的遗传算法不同, AIRSS 基于完全随机的结构搜索策略. 也即, AIRSS 不同结构的产生是完全随机且独立的, 我们可以用 AIRSS 随机产生 1000 个结构, 而后独立弛豫. 这种随机方法的有效性在 Chris 教授关于 AIRSS 文章中有所证明<sup>2</sup>. AIRSS 最强大之处还是在于其众多灵活的可调参数, 这可以说是 AIRSS 这个项目最出众的特点. 这十分类似于傻瓜相机和专业单反相机的区别. 前者简单实用, 可以一键提交任务并获得不错的结果. 后者按键众多参数可调, 但可获得各种专业且自定义极高的结果. AIRSS 可以高度自定义自己所要研究的对象, 使用 AIRSS 我们甚至可以验证结构的稳定性, 以及进行晶格表面势能的计算.

令人遗憾的是, AIRSS 作为一个功能强大的结构搜索软件, 其官方手册相对简陋, 未能覆盖其全部用法. 再加上网络上相关说明文档或教程十分匮乏, 所以大部分人对 AIRSS 这样一个材料设计领域异常优秀的程序并不熟悉.

以下内容算不上指南或教程,仅仅是学习 AIRSS 的一些记录.本文除了一小部分内容是了借鉴软件包自带的examples中的说明外,其他大部分结论是自行分析源码、尝试摸索所得.受各种因素限制,理解和解释上的错误或不可避免.如有问题,还望您不吝指正.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Chris 教授同时还参与研发过 DFT 计算软件 CASTEP.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>[1] PRL 97, 045504 (2006); [2] JPCM 23, 053201 (2011)

### 2 计算前的准备

### 2.1 Linux 系统

阅读本记录前, 需要您对 Linux 操作系统有一定的了解. 例如, 能理解以下指令的含义:

```
user@machine_name$ ls | grep '.cell'
```

以及下述指令所能引起的灾难性事故:

```
root@machine_name# rm -rf / home/user_name/trash_directory
```

### 2.2 AIRSS 的安装与卸载

**附录**中以 airss-0.9.0 版本为例, 简要记录了 AIRSS 的安装过程. 最新的 airss-0.9.1 在安装过程上做了少许简化, 您可以自行阅读其内包含的 README 文件, 安装此软件.

AIRSS 主运行脚本使用 perl 语言书写, 仅能安装在\*nix系统中, 且只支持在命令行 (Command Line) 使用. 安装此软件前, 您最好已经了解 GNU make 的使用方法.

#### 2.3 初次运行 AIRSS

初次接触 AIRSS, 您可以在终端输入 airss.pl 指令查看软件欢迎界面.

```
user@machine_name$ airss.pl
                00000 000000000.
                                     .000000..0 .000000..0
     .888.
                '888' '888 'Y88. d8P' 'Y8 d8P'
                 888 888
                                             Y88bo.
                             .d88' Y88bo.
    .8:888.
   .8' '888.
                 888
                       88800088P'
                                    ':Y8888o.
                                                ':Y8888o.
  .880008888.
                 888
                      888'88b.
                                         ':Y88b
                                                      ':Y88b
                888 888 '88b. oo
                                         .d8P oo
 .8'
        '888.
        o88880 o8880 o8880 o8880 8::88888P' 8::88888P'
0880
     Ab Initio Random Structure Searching
     Chris J. Pickard (cjp20@cam.ac.uk)
            Copyright (c) 2005-2018
Please cite the following:
[1] C.J. Pickard and R.J. Needs, PRL 97, 045504 (2006)
[2] C.J. Pickard and R.J. Needs, JPCM 23, 053201 (2011)
Usage: airss.pl [-pressure] [-build] [-pp0] [-pp3] [-gulp] [-lammps]
                 [-gap] [-psi4] [-cluster] [-slab] [-dos] [-workdir]
                [-max] [-num] [-amp] [-mode] [-minmode] [-sim] [-symm]
                [-nosymm] [-mpinp] [-steps] [-best] [-track] [-keep]
                [-seed]
 -pressure f Pressure (0.0)
 -build
               Build structures only (false)
 -pp0
               Use pair potentials rather than Castep (OD) (false)
               Use pair potentials rather than Castep (3D) (false)
 -pp3
 -gulp
               Use gulp rather than Castep (false)
               Use LAMMPS rather than Castep (false)
 -lammps
               Use GAP through QUIP/QUIPPY/ASE (false)
  -gap
 -ps4
               Use psi4 (false)
```

```
Use VASP (false)
  -vasp
  -cluster
               Use cluster settings for symmetry finder (false)
  -slab
                Use slab settings (false)
                Calculate DOS at Ef (false)
 -dos
  -workdir s Work directory ('.')
            n Maximum number of structures (1000000)
  -max
  -num
            n Number of trials (0)
            f Amplitude of move (-1.5)
  -amp
                Choose moves based on low lying vmodes (false)
 -mode
 -minmode n Lowest mode (4)
            f Threshold for structure similarity (0.0)
  -sim
           f Symmetrise on-the-fly (0.0)
f No symmetry (0)
n Number of cores per mpi Castep (0)
 -svmm
  -nosymm
  -mpinp
 -steps
            n Max number of geometry optimisation steps (400)
                Only keep the best str. for each compos. (false)
Keep the track of good str. during RESH(false)
 -best
 -track
 -keep
               Keep intermediate files (false)
           s Seedname ('NONE')
 -seed
user@machine_name$
```

airss.pl 是使用 AIRSS 执行结构搜索的主要指令. 欢迎界面中已经系统且简要地说明了该指令的用法. 用法解释中的表格有三列. 第一列是传入参数的调用名称; 第二列是传入参数的数据类型, f代表浮点数, n代表整数, s代表字符串, "空"代表逻辑字符串 true, false. 第三列是对此参数的详细解释.

### 3 随机结构的生成

在使用 AIRSS 预测结构时,一般需要准备一个\*.cell 的文件. 如果要使用 AIRSS 自带的 pp3 计算模块还需要准备一个名为\*.pp 文件.

官方推荐 AIRSS 结合 CASTEP 使用,且构建了 AIRSS 和 CASTEP 较为完善的接口. 使用 AIRSS 联合 CASTEP 计算时需要准备两种输入文件: \*.cell 文件与 \*.param (与 VASP 中的 INCAR 类似) 文件. 前者用于确定材料结构 (包括实空间与倒空间),后者用于设置 CASTEP 计算过程中需要使用的配置参数 (截断能,交换关联函等).

AIRSS 的核心组件名为 buildcell. 顾名思义, 这个组件的作用就是依据用户给出的\*.cell 文件, 生成一系列结构的随机但符合给定物理条件约束的初始原子结构. 如此一来学习 AIRSS 的根本, 就落在了学习如何书写高度自定义化的\*.cell 文件上.

buildcell区块的执行大致分为以下几步:

- -i- 通过 cell.f90 模块读取 \*.cell 文件中的配置信息.
- -ii- 通过 build.f90 模块生成满足要求的结构.
- -iii- 首先根据给定的原子及其半径确定合理的晶格常数, 若存在晶格标签<sup>3</sup> #FIX 则忽略此步骤.
- -iv- 依次按要求生成随机的原子新位置.
- -v- 根据约束选择接收这一位置, 拒绝这一位置, 或者 PUSH 当前原子. PUSH 是指: 当两原子位置过近时, 强行将两原子在其连线方向反向 移开相同距离的操作. 当原子标签中有 FIX 或 NOMOVE 时, 忽略这一操作.
- -vi- 遍历体系中的全部原子, 直至更新完整个结构.
- -vii- 视用户设置, 用唯象的对势 (pp3) 对结构进行简单弛豫.
- -viii- 通过 buildcell.f90 模块输出上述满足要求的随机结构.

### 3.1 \*.cell 文件结构概括

下面大体概括一下\*.cell文件的基本结构.

\*.cell文件相当于结构搜索的种子文件, 您可以在此文件中设置搜索约束条件.

该文件有以下特点:

- (1) 由于 AIRSS 就是部分参与 CASTEP 研发的人员编写的程序, 因此该程序 对 CASTEP 极其友好, 这里的\*.cell文件与 CASTEP 中的\*.cell文件完全兼容.
- (2) \*.cell文件设置参数时, 需要使用一定的 keywords 标明所设参数的含义.
- (3) AIRSS 完全复用了 CASTEP 中进行结构声明的 keywords, 如 LATTICE\_CART 等.
- (4) AIRSS 的核心部分是buildcell模块, 可以单独拿出此模块, 使其与其他程序, 如 VASP, 适配.

<sup>3</sup>如果您感觉对这一部分的概念并不熟悉,可以先跳过本段,更详细的介绍会在后文中展现.

- (5) AIRSS 识别的 keywords 一般以#开头, 如#RASH. (以使得 AIRSS 的 \*.cell 文件与 CASTEP 完全兼容)
- (6) \*.cell文件主要由两部分组成: "结构数据"和"全局参数". 相应的, \*.cell中的 keywords 也可以分为上述两类.
- (7) "结构数据"和"全局参数"没有书写顺序上的限制.
- (8) 该文件使用双井号(##) 标明注释内容.
- (9) \*.cell中设定的所有的 keywords 需要采用**大写字母**书写, 并注意书写 keyword 时在等号和参数数值之间**不能添加空格**. 同时, 任何空行都将被自 动忽略.
- (10) 文件的同一行中最好只书写一个 keywords.

以下是预测金属铝结构所用到的 Al.cell 文件:

```
user@machine_name$ cat Al.cell
   %BLOCK LATTICE_CART
   2 0 0
3
   0 2 0
   0 0 2
   %ENDBLOCK LATTICE_CART
   %BLOCK POSITIONS_FRAC
8
   A1 0.0 0.0 0.0 # A11 % NUM=8
   %ENDBLOCK POSITIONS_FRAC
10
   #MINSEP=1.5
11
12
   user@machine_name$
```

上述\*.cell文件的结构可做如下概括:

- 前 9 行是由 %BLOCK [keywords] 格式定义的数据读取区块, 这种格式在 CASTEP 中是十分常见的. 这些区块定义了晶体基本的**结构数据**.
- 1 至 5 行数据的 [keywords] 是 LATTICE\_CART, 声明使用笛卡尔绝对坐标系定义的单胞基矢.
- 7 至 9 行使用的[keywords]是 POSITIONS\_FRAC. 这在 CASTEP 中的意义是"以分数坐标定义的原子位置". 而在 AIRSS 中, 该数据模块不仅可以锁定原子位置, 还可以定义搜寻过程中对单种原子的约束条件. 具体细节将在之后给出.
- 第 11 行的 #MINSEP 是只在 AIRSS 结构搜索种子文件中有效的**全局参数**. #MINSEP=1.5表明了两原子间距不得低于 1.5 Å.

可以看到, \*.cell文件的结构大致分为两大部分: 结构数据和全局参数.

### 3.2 \*.cell 文件参数细节

### 3.2.1 结构数据

该部分沿用了 CASTEP 的结构文件中定义数据的模式. 结构数据由两部分构成: 晶格参数数据区块, 原子位置数据区块.

数据区块的具体模式如下所示:

%BLOCK [keywords] [...]
[structure data] [...]
%BLOCKEND [keywords]

可以在 AIRSS 中使用的数据区块关键字 ([keywords]) 已在 Table 1 中列 出.

Table 1: AIRSS Cheat Sheet – Data BOLCK

参数名称	功能说明
LATTICE_CART	使用笛卡尔坐标系,以一个 3×3 的矩阵定义单胞基矢.通过在该区块中附加以下标签: #FIX,#CFIX,#ABFIX,可分别实现:固定整个晶格形状,固定晶格常数 c,固定晶格常数 ab. 另外,再次强调,如果要确保晶格参数不变,除了在晶格参数结构数据加入#FIX,以保证在猜测晶格结构时保持其为常值外,还需要在 DFT 弛豫软件中做相应的设置,以保证其在结构弛豫时也不变.
LATTICE_ABC	以一个 2×3 的矩阵定义单胞的晶格参数. 矩阵第一行是参数 abc, 第二行是三个夹角. 在同一个.cell中,与LATTICE_CART二选一即可.通过在该区块中附加以下标签: #FIX,#CFIX,#ABFIX,可分别实现:固定整个晶格形状,固定晶格常数 c,固定晶格常数 ab.
POSITIONS_FRAC	以晶格基矢坐标系下的分数坐标定义原子位 置.
POSITIONS_ABS	以笛卡尔坐标系下的绝对数值坐标定义原子 位置. 与 POSITIONS_FRAC 二者选一即可.
SYMMETRY_OPS	定义生成的单胞所必须满足的对称操作,四 行一组,前三行定义旋转操作,第四行行定 义平移操作. 具体用法可参考 CASTEP:SYMMETRY OPS.

下面简单介绍, 晶格参数数据区块和原子位置数据区块的详细书写方法.

晶格参数 首先介绍晶格参数的设定,以LATTICE\_CART为例. 例 1.

```
%BLOCK LATTICE_CART
```

<sup>2 20 0 0</sup> 3 0 20 0 4 0 0 20

上述字段构建了一个  $20 \times 20 \times 20$  Å<sup>3</sup> 的正方体作为晶体的单胞. 这里的 #FIX 被称为**晶格标签** (Lattice Tags).

它声明了晶格常数在搜寻 (生成初始随机结构) 过程中是不能改变的. 如果您想保证体系晶格常数在进行 DFT 弛豫时也不变,则需要在相应计算软件的输入文件中设置.

**原子位置** 下面再介绍原子位置的设置方法,以POSITIONS\_FRAC为例. 例 2.

通过这个例子可以看出,原子位置结构数据的基本格式是:

```
[element] [x] [y] [z] # [atoms_set_name] % [tag1] [tag2] [tag3]
```

每一行内部的元素含义如下:

- 第一项是元素名称, 如果将元素名称设置为 Z, 则表示此原子是个空位, 空位与真实原子一样具有体积和 PUSH 属性, 但不会在最终结果中输出.
- 二三四项是原子位置坐标.
- 井号(#)后的第一项是原子所在原子集的名称,原子集名称可以被设置成任意字符.原子集可以由多个原子构成,他们是结构搜索中的一个基本单元.原子集名称相同的原子组成一个原子集,同一个原子集中的原子做相同的随机移动,且不受 PUSH 影响.如无特殊需求,为了实现自由度相对最大化,一般不推荐将不同原子放入同一原子集中.
- 百分号(%)之后的内容都是**原子标签**(Atom Tags),他们指定了该原子应该满足的若干约束条件.

Table 2 是 AIRSS 中全部可用的原子标签的具体说明.

Table 2: AIRSS Cheat Sheet – Atom Tags (distance in Å)

参数名称	输入类型	默认值	功能说明
$\begin{array}{c} & \text{NUM=}n, \\ & \text{NUM=}n_{min}-n_{max} \end{array}$	int	1	定义该行原子实际代表的原子个数. 使用 NUM 定义的重复原子会被逐个单独分配到不同的 <b>原子集</b> 中.
${\tt POSAMP}{=}d$	float	-1.0	定义该行原子在结构搜索过程中, 能偏离初始位置的最大距离. 若为 负值则无限制.

Table 2 – Continued from previous page

Table 2 – Continued from previous page						
参数名称	输入类型	默认值	功能说明			
MINAMP=d	float	0.0	定义该行原子在结构搜索过程中,   偏离初始位置的最小距离.			
$\mathtt{XAMP} {=} d$	float	-1.0	定义该行原子在结构搜索过程中, 在X轴方向上移动的最大距离. 若 为负值则无限制. 设置该项会令 POSAMP和 MINAMP失效			
$\mathtt{YAMP} {=} d$	float	-1.0	定义该行原子在结构搜索过程中, 在Y轴方向上移动的最大距离. 若 为负值则无限制. 设置该项会令 POSAMP 和 MINAMP 失效.			
$\mathtt{ZAMP} {=} d$	float	-1.0	定义该行原子在结构搜索过程中, 在 Z 轴方向上移动的最大距离. 若 为负值则无限制. 设置该项会令 POSAMP 和 MINAMP 失效.			
ANGAMP= $ heta$	float [0,360]	-1.0	原子绕自身所在 <b>原子集</b> 中心旋转角度的最大值(与 POSAMP 互相独立,分开作用). 存在晶格标签 #FIX 时, ANGAMP=0, POSAMP=0 与NOMOVE(\FIX) 共用,可保证原子在原始位置不动. 如果 cell 文件中所有原子集都只有 1 个原子,则该参数失效, ANGAMP 强制设为 0. 若为负值则无限制.			
RAD=d	float	0.0	设置原子的半径,用于判断两个原子间的最小距离,MINSEP.其优先级低于直接设置全局参数#MINSEP=.			
FIX	void	off	该原子在产生结构时不受 PUSH 影响. 任何接近该原子的可移动原子都会以 2 倍的 PUSH 步长被PUSH 回去. 同时向 cell 文件中写人指令使其在 CASTEP 弛豫时也不动. 这一指令仅在晶格被 #FIX时有效. 原子标签中的 FIX 与晶格标签中的 #FIX, #CFIX, #ABFIX名称相似, 但作用不同.			
NOMOVE	void	off	该原子在产生结构时不受 PUSH 影响, 任何接近该原子的可移动原子都会以 2 倍的 PUSH 步长被PUSH 回去. 这一指令仅在晶格被#FIX 时有效.			

Table 2 – Continued from previous page

	Table 2 – Continued from previous page					
参数名称	输人类型	默认值	功能说明			
$\begin{array}{c} {\rm COORD} {=} n, \\ {\rm COORD} {=} n_{min} - n_{max} \end{array}$	int	-1	约束该行原子的配位数 (最近邻原   子数). 若为负值则无限制.			
${\tt NN=} {\pm} elm$	string	null	规定原子最近邻元素种类,'+'代表必须近邻该元素,'-'代表不能近邻该元素.一个原子只能指定一种元素近邻或不近邻 (NN 参数仅会被读入一次). 若为空,则表示无限制			
0CC=p	$\texttt{float} \\ [0,1]$	1.0	该点位占据原子的几率,同种元素在不同位置的占据几率之和必须为大于 0 的整数.接收分数形式的输入,如 OCC=1/3.若该值设为小于 0 的数,则强行将该原子的的 OCC 设置为 1,同时不再输出序子可能因对称性衍生的其他原子位置.若原子同时有 FIX 或 NOMOVE标签,则 OCC 强制设为 1.若该原子 OCC 大于 1,则将其设置为 Z 的效果相同).系统存在对称性时,使用对价的CC可强制某一原子位于对称性更高的点位上.但更为自然的一次更有对称性系件下,可CC 设置了全局参数#NFORM=n(n 大于 0):在没有对称性条件下,可CC 参数失效;在有对称性条件下,请参考 MULT 中的说明.			
${\tt MULT}{=}m$	float	-1.0	设置该原子点位的 multiplicities. 这一数值为正时,强制将 OCC 参数的值覆盖为MULT/SYMM_NUM. 其中SYMM_NUM 为晶格对称操作的个数. 若设置了全局参数#NFORM=n(n 大于 0),则等效于将所有原子的 MULT 的值设为 n,同时不设置#NFORM=. 若该行原子同时有标签FIX/NOMOVE,则强制将该原子的 MULT 设为-1. 使用这一参数,可以限制某一行原子由晶体对称性实际生成原子的外数. 关于格点 multiplicities 与对称性的关系可参见 BCS: Wyckoff Position.			

Table 2 – Continued from previous page

参数名称	输入类型	默认值	功能说明
PERM	void	off	在完成原子位置选定后, 重排 (按一定概率互相交换) 指定原子位置间的元素种类. 需要配合全局参数 #PERMUTE 使用, 否则该参数将被关闭.
ADATOM	void	off	表明该行原子是等, 未加该标签的 所有原子位置生成结束之后, 再加 入的原子.
ATHOLE	void	off	表明该原子位于被挖掉的孔洞之中,输出结构中将自动删除该原子. 常与全局变量 #HOLE=, #HOLEPOS= 联用.

### 3.2.2 全局参数

全局参数是 \*.cell 文件中指明结构搜索过程中应遵守的条件的语句. AIRSS 中的全局参数均以#开头, 对体系中晶格以及全部的原子作用. 另外, 有些全局参数有和原子标签有相同的作用, 此时, 原子标签设置的优先级要高于全局参数.

全部可用的全局参数的详细使用方法和功能如 Table 3 所示.

Table 3: AIRSS Cheat Sheet - Global Pragma (distance in Å)

参数名称	输入类型	默认值	功能说明
#CELLCON= $a\ b\ c\ \alpha\ \beta\ \gamma$	int	off	定义晶胞应满足的条件, $a,b,c$ 是晶格常数, $\alpha,\beta,\gamma$ 是三个晶角. 晶格常数可选填的值有 $\{0,-1\}$ , 晶角可选填的值有 $\{0,-1,\theta\}$ . 0表示无约束, $-1$ 表示相等. 如#CELLCON=-1-1 -1 90 90 90 表示立方晶系.
#SYSTEM= $crs$	string	off	设置结构所在的晶系,可选的输入有 [Tric, Mono, Hexa, Rhom(/Trig), Orth, Tetr, Cubi]. 该参数实际为 '#CELLCON=' 参数的若干特殊组合.
#CONS=p	[0,1]	0.4	约束单胞边长. 接近 0 表示完全没有约束, 等于 1 表示尽一切可能约束晶胞 abc 三边等长.

Table 3 – Continued from previous page

Table 3 – Continued from previous page				
参数名称 	输入类型	默认值	<b>力能说明</b>	
#ACONS= $p$	$\begin{array}{c} \texttt{float} \\ (0,1] \end{array}$	0.5	约束晶胞晶角,使其远离某一晶格 参数极小、晶胞扁平的情况.接近 0表示完全没有约束,等于1表示 尽一切可能约束三个键角严格等于 90度.	
#CELLAMP= $p$	float	-1.0	在一定限度内,随机变化晶格形状. 设为负值时采用晶格形状将完全随机变化. p 越小,晶格偏离 cell 文件中给定值越小. 若要启用该参数,建议不要设置超过 1.0 的值. 使用该参数后,晶格标签 #ABFIX 与#CFIX,原子标签 #CONS 与 #ACONS都将被弃用. 若为负数则关闭该参数设置.	
$\verb"#VACUUM="d"$	float	0.0	在晶格 (Z 方向) 中加入 $d$ Å 的真 空层.	
${\tt \#NFORM}{=}n$	int	-1	声明单胞中实际存在的原子个数是的 %BLOCK POSITIONS_* 或 #SPECIES 中定义的 $n$ 倍. 该选项不可与 #NATOM 联用. 若为负值则此参数被关闭.	
#SUPERCELL= $n$ , #SUPERCELL= $n_a$ $n_b$ $n_c$ , #SUPERCELL= $a_x$ $a_y$ $a_z$ $b_x$ $b_y$ $b_z$ $c_x$ $c_y$ $c_z$	int	off	定义超胞的尺寸.可以使用超胞中单胞的的个数 $n$ ,超胞晶格基矢在三个方向的数值 $n_a$ $n_b$ $n_c$ ,或是超胞与单胞晶格基矢之间的变换矩阵 $a_x$ $a_y$ $a_z$ $b_x$ $b_y$ $b_z$ $c_x$ $c_y$ $c_z$ 定义新的超胞. 超胞的构建策略是:首先用单胞构建符合条件的原子构型,而后根据复制粘贴得到超胞.	
#SLAB	void	off	声明该结构是一个二维平面结构, 取超胞时将不再向 c 方向扩胞, 同 时检查结构对称性时也将忽略 c 方 向.	
#SURFACE	void	off	声明该结构是一个表面结构, 表面结构继承 SLAB 的全部特性, 同时增加一条与表面相关的对称性限制条件.5	

 $<sup>^4</sup>$ 该参数使用方法详见 airss-0.9.1/src/buildcell/src/build.f90 第 100 行 cellamp 变量的使用.  $^5$ 见源码 airss-0.9.1/src/buildcell/src/cell.90 第 3216 行

Table 3 – Continued from previous page

参数名称	<u>────────────────────────────────────</u>	默认值	n previous page   功能说明
#MOLECULES	void	off	声明同一个原子集中的原子构成了   一个基本分子构型, 检查配位时将   不再对同一个原子集内的原子做检   查.
#CLUSTER	void	off	声明预测的结构是无周期性的团 簇.
#FOCUS=n	int	0	约束最终结构必须是 n 组分的 (由 n 种不同的元素构成). 该参数一般 用于变组分分析. 小于等于 0 表示 无约束.
#OCTET	void	off	检查化学配比是否电子配平 (全部   电子数是否可以被 8 整除). 默认   关闭.
$\hbox{\#POSAMP} \hbox{=} d$	float	-1.0	与原子标签中的定义相同,结构搜索中原子偏离初始点的最大位置. 负值为无限制.
$\hbox{\tt\#MINAMP} \hbox{\tt=} d$	float	-1.0	与原子标签中的定义相同,结构搜索中原子偏离初始点的最小位置. 负值为无限制.
#XAMP= $d$	float	-1.0	与原子标签中的定义相同, 结构搜索中原子 X 方向偏离初始点的最大振幅. 负值为无限制. 设置该项会令 POSAMP 和 MINAMP 失效.
#YAMP= $d$	float	-1.0	与原子标签中的定义相同, 结构搜索中原子 Y 方向偏离初始点的最大振幅. 负值为无限制. 设置该项会令 POSAMP 和 MINAMP 失效.
#ZAMP= $d$	float	-1.0	与原子标签中的定义相同, 结构搜索中原子 Z 方向偏离初始点的最大振幅. 负值为无限制. 设置该项会令 POSAMP 和 MINAMP 失效.
#ANGAMP= $\theta$	float [0,360]	-1.0	与原子标签中的定义相同,原子绕   自身所在 <b>原子集</b> 中心旋转角度的最   大值. 负值为无限制.
#MINBANGLE= $\theta$	$\begin{array}{ c c }\hline \texttt{float}\\ (0,360] \end{array}$	0.0	设置搜索结构中,原子键角的最小   值.
#MAXBANGLE= $\theta$	$\begin{array}{ c c }\hline \texttt{float}\\ (0, 360]\\ \end{array}$	180.0	设置搜索结构中,原子键角的最大   值.

Table 3 – Continued from previous page

参数名称	输入类型	默认值	n previous page   功能说明
$\label{eq:minsep} \begin{split} & \text{\#MINSEP=}d \\ & \text{\#MINSEP=}d \text{ X-X=}d_{X-X} \\ & \text{X-Y=}d_{X-Y} \ \dots \end{split}$	float	0.0	两原子间最小距离, 也可以用来定   义两原子距离固定是多少. 比如   #MINSEP=2.0 Li-Li=2.6 Ge-Ge=2.5
$\#\mathtt{RAD} \text{=} d$	float	0.0	与原子标签中的定义相同, 定义原   子的半径大小.
#C00RD=n	int	-1	与原子标签中的定义相同, 设置原   子的配位数限制. 负值为无限制.
$\label{eq:spin} \begin{aligned} & \text{\#SPIN=}S_{total} \ S_{abs}, \\ & \text{\#SPIN=}S_{total}  S_{abs} \\ & \text{"}\operatorname{elm}_1 \ \operatorname{elm}_2 \ " \end{aligned}$	float, string	off	随机设置体系每个原子上共线自旋的取值. 并要求,指定原子自旋值的和/原子数 = $S_{total}$ ,指定原子自旋值的和/原子数 = $S_{abs}$ ,未被指定的原子自旋保持为 0. 可以用被双引号包裹的带空格的元素符号指明哪些是指定原子. 若未指定任何原子,则默认所有原子都是指定原子. 例如 #SPIN=0 5 "Fe Co " 或者#SPIN=1 4
$\begin{split} & \texttt{\#SPECIES} = elm_1\% tags_1, \\ & elm_2\% tags_2, \dots \\ & \texttt{\#SPECIES} = elm_1, elm_2 \dots \end{split}$	string	off	使用简化记号定义体系原子组分. 例如, #SPECIES=Si%NUM=1 COORD=2, 0%NUM=2. 该参数不能与BLOCK POSITIIONS_*同时出现.
$\label{eq:normalized} \begin{split} & \texttt{\#NATOM=}n, \\ & \texttt{\#NATOM=}n_{min} - n_{max} \end{split}$	0	int	与 #SPECIES 联用, 定义单胞中总原子数, 一般用于变组分分析 (变胞预测). 且使用此全局参数会使 #SPECIES 指令包含的%后的原子标签全部失效. 6 若 #SPECIES 中含有多中元素, 则每种元素随机数目, 保持总和为 NATOM. 该参数设为 0 时自动失效.
$\label{eq:targvol} \begin{split} & \text{\#TARGVOL=}V, \\ & \text{\#TARGVOL=}V_{min}-V_{max} \end{split}$	float	init. cell vol.	固定晶格体积为 $V$ ,或 $V_{min}$ 到 $V_{max}$ 之间的随机数值. 存在晶格 标签 #FIX 时该参数失效. 默认为 初始给定原胞的体积. 该参数常在 不引入 BLOCK POSITION_* 区块时 使用.
${\tt \#VARVOL}{=}V$	float	init. cell vol.	与 #TARGVOL= 作用相同, 该参数会 覆盖 #TARGVOL= 的设置. 默认为初 始给定原胞的体积.

 $<sup>^6</sup>$ 详细原因请参见源码 "airss-0.9.1/src/buildcell/src/cell.f90" 第 493 行与 514 行区别.

Table 3 – Continued from previous page

参数名称	输人类型	默认值	n previous page   功能说明
#SLACK=p		0.0	使用此参数可整体降低体系对原子间成键 (原子相对位置) 的限制, p 越大对原子间间距和角度的要求越低. 默认为 0, 推荐值 0.1-0.3.
${\tt\#AUTOSLACK}{=}p$	$\begin{array}{c} \texttt{float} \\ [0,1) \end{array}$	off	使用此参数可整体降低体系对原子间成键 (原子相对位置) 的限制, p 越大对原子间间距和角度的要求越低. 若给定的初始值 p 不合适,则以 0.01 的步长递增 SLACK, 直到找到合适的 SLACK 值.
#FLIP	void	off	搜索结构时,对 <b>原子集</b> 引入随机翻转操作. 若体系中所有原子集中均只有一个原子,则该参数失效.
#REMOVE	void	off	删除 (PUSH 后) 重叠的原子 (之一). 可以用于高初始原子密度的结构预测.
#TIGHT	void	off	使得生成的结构更加紧密.
$\begin{tabular}{ll} \#SYMMOPS=&n,\\ \#SYMMOPS=&\sim n\\ \#SYMMOPS=&n_{min}-n_{max} \end{tabular}$	int	off	声明生成的结构中必须含有 $n$ 种对称操作. 若体系是周期性晶体结构,推荐从下述整数中选取: 1,2,3,4,5,6,8,12,16,24,48. 若输入中含有波浪号 (~)则表明,结构搜索时将只在 general positions 上放置原子,对于对称性更高但数量 <sup>7</sup> 更少的 special position 不予考虑. 8 分需要注意的是, AIRSS 中实现锁定对称性的方法是: 接将原子按对称性复制 $n$ 份. 例如原子有 $C_4$ 对称性,则最终输出的总原子数将是设定的 $4$ 倍. 但如果结合原子规程定的 $4$ 倍. 但如果结合原子规定的,但如果结合原子规定的,但如果结合原子规定的,但如果结合原子规定的,可实现在更高对称的点位安放更少原子的操作。在含有波浪号 (~)的模式下不推荐使用MULT等参数限制原子对称复制的个数.

<sup>7</sup>这里的"数量"是指, 满足对称操作所需的最少同类原子数量, 也即该点位的 multiplicities. %源代码中这样描述: Symmetry is only be approximately applied (filling general positions only)

Table 3 – Continued from previous page

Table 3 – Continued from previous page				
参数名称 ————————————————————————————————————	输入类型	默认值	<b>力能说明</b>	
$\label{eq:spg} \begin{split} \text{\#SYMM=} spg, \\ \text{\#SYMM=} \sim spg \end{split}$	string	off	生成的结构必须在 spg 空间群中, spg 是空间群的名称. 若输入中含有波浪号 (~)则表明,结构搜索时将只在 general positions 上放置原子,对于对称性更高但数量更少的 special position 不予考虑, 在此模式下不推荐使用MULT等参数限制原子对称复制的个数.	
$\begin{tabular}{ll} \#SYMMNO=n, \\ \#SYMMNO=\sim n \end{tabular}$	int	off	生成的结构必须在第 $n$ 号空间群中, $n$ 是空间群的序号. 若输入中含有波浪号( $\sim$ )则表明,结构搜索时将只在 general positions 上放置原子,对于对称性更高但数量更少的 special position 不予考虑,在此模式下不推荐使用MULT等参数限制原子对称复制的个数.	
#SYMMORPHIC	void	off	只检查体系是否存在点式对称操   作.	
#SGRANK=n	int	230	设置空间群寻找/锁定的序号上限 n. 此值设为 230 时,接受任何空间 群的对称性锁定.	
$\label{eq:adjgen} \begin{split} &\text{\#ADJGEN=}n,\\ &\text{\#ADJGEN=}n_{min}-n_{max} \end{split}$	int	0	调整晶胞中使用 general positions(GP) 的个数. 该值为 0 时,会最大程度地使用 GP 点位. 增大该值则将逐渐更多地使用 Special positions(SP) 点位. 如果尝试后发现难以生成符合条件结构,则程序将动态增加该值. 关于 SP/GP 与晶体空间群的关系请参考: Wiki: Wyckoff Position.	
#BREAKAMP= $d$	float	0.0	在晶格矢量 a 方向随机移动原子破坏原有对称性, 原子分数坐标移动距离: $d_a^{(frac)} = (random(0,1) \times d)^{1/3}$	
#NOPUSH	void	off	对于距离过近的原子不引入 PUSH步, 直接拒绝该构型. 该关键字不会关闭 #SPHERE 等关键字引入的晶体中心势场的 PUSH 步.	
#PUSHSTEP=p	float	0.25	每一步 PUSH 移动距离大小 (stepsize) 的比例参数.	

Table 3 – Continued from previous page

参数名体         输入类型         默认值         功能说明           #PUSHMAX=n         int         100         设置最大 PUSH 步数 (在buildcell 的输出中,两个 X 之间所来的* 1 : - 符号的个数).           #RASH         float         off         结束 PUSH 之后,再附加采用TPSD <sup>3</sup> 对势对晶体结构进行简单 弛豫。cov 为收敛判据,其值越小对晶格收敛限制越高,推荐值为 0.1-0.2.           #RASH         float         off         在使用 TPSD 对势弛豫结束后再引入原子集之间的随机位移和旋转(SHAKE step). 设置过 #0VERLAP 之后此参数才有效.           #RASH_POSAMP=d         float         1.0         设置由 RASH 引入的 SHAKE 步移动原子集的最大距离,与POSAMP 类似. 该项必须为一个小的正值,不可设为负数.           #RASH_ANGAMP=θ         float (0,360)         30.0         设置由 RASH 引入的 SHAKE 步原子集统自身中点转动的最大角度,与 ANGAMP 类似. 该项必须为一个小的正值,不可设为负数.           #CELLADAPT         void         off         在设置#0VERLAP的情况下附加设置此项,可强制要求 TPSD 简单结构弛豫时同时尝试在保持体积不变的情况下改变单胞的形状,体系数认不会在 TPSD 结构优化步改变单胞形状,若存在晶格标记步改变单胞形状,若存在晶格标记步改变单胞形状,若存在晶格标记步改变单胞形状,若存在晶格标记步改变单胞形状,若存在晶格标记步改变单胞形状,若存在晶格标记中以支有被锁定时(未引人晶格标级有数数方位的功能尚未在自rss-0.9.1 中实现.           #COMPACT         void         on         数据终生成的单胞进行 niggli reduce 操作。在晶格形状没有被锁定时(未引人晶格标级等FIX,#CFIX,#ABFIX),该项默认打开。R. W. Grosse-Kunstleve, N. K. Sauter and P. D. Adams, Acta Cryst., A60, 1-6 (2004)           #NOCOMPACT         void         off         强制关闭 COMPACT 操作.	Tal	Table 3 – Continued from previous page						
#PUSHMAX=n int 100 buildcell 的输出中,两个 X 之间 所来的 * 1 : - 符号的个数).  ##OVERLAP=cov float off 结束 PUSH 之后,再附加采用 TPSD <sup>9</sup> 对势对晶体结构进行简单 弛豫. cov 为收敛判据,其值越小对晶格收敛限制越高,推荐值为 0.1- 0.2.  ##RASH float off 在使用 TPSD 对势弛豫结束后再引入原子集之间的随机位移和旋转 (SHAKE step). 设置过 #0VERLAP 之后此参数才有效.  ##RASH_POSAMP=d float 1.0 设置由 RASH 引入的 SHAKE 步移动原子集的最大距离,与POSAMP类似. 该项必须为一个小的正值. 不可设为负数.  ##RASH_ANGAMP=θ float (0,360] 30.0 设置由 RASH 引入的 SHAKE 步原子集绕自身中点转动的最大角度,与 ANGAMP 类似. 该项必须为一个小的正值. 不可设为负数.  ##CELLADAPT void off 在设置#0VERLAP的情况下附加设置此项,可强制要求 TPSD 简单结构弛豫时同时尝试在保持体积不变的情况下改变单胞的形状. 体系默认不会在 TPSD 结构优化步改变单胞形状. 若存在晶格标记#FIX或者设置了 #CELLAMP=0 则此参数失效.  ##THREE=p float TODO 结构,该参数对应的功能尚未在airss-0.9.1 中实现.  ##COMPACT void on 容#FIX, #CFIX, #ABFIX), 该项默认打开. R. W. Grosse-Kunstleve, N. K. Sauter and P. D. Adams, Acta Cryst., A60, 1-6 (2004)	参数名称	输入类型	默认值	功能说明				
#OVERLAP=cov float off TPSD 对势对晶体结构进行简单	$\verb"#PUSHMAX"=n$	int	100	buildcell 的输出中, 两个 X 之间				
#RASH float off 引入原子集之间的随机位移和旋转 (SHAKE step). 设置过 #0VERLAP 之后此参数才有效.  #RASH_POSAMP=d float 1.0 设置由 RASH 引入的 SHAKE 步移动原子集的最大距离,与 POSAMP 类似. 该项必须为一个 小的正值, 不可设为负数.  #RASH_ANGAMP=θ float (0,360] 30.0 设置由 RASH 引入的 SHAKE 步原子集绕自身中点转动的最大角度,与 ANGAMP 类似. 该项必须 为一个小的正值, 不可设为负数.  #CELLADAPT void off 程序的计算表,可提出要求 TPSD 简单结构弛豫时同时尝试在保持体积不变的情况下改变单胞的形状. 体系默认不会在 TPSD 结构优化步改变单胞形状. 若存在晶格标记#FIX或者设置了 #CELLAMP=0 则此参数失效.  #THREE=p float TODO 使用三体势能代替 TPSD 弛豫结构:s>-0.9.1 中实现.  #COMPACT void on 签#FIX, #CFIX, #ABFIX), 该项默认打开. R. W. Grosse-Kunstleve, N. K. Sauter and P. D. Adams, Acta Cryst., A60, 1-6 (2004)	#OVERLAP=cov	float	off	TPSD <sup>9</sup> 对势对晶体结构进行简单 弛豫. <i>cov</i> 为收敛判据, 其值越小对 晶格收敛限制越高, 推荐值为 0.1-				
#RASH_POSAMP=d float 1.0 步移动原子集的最大距离,与 POSAMP 类似. 该项必须为一个 小的正值, <b>不可设为负数</b> .  #RASH_ANGAMP=θ float (0,360] 30.0 设置由 RASH 引入的 SHAKE 步原子集绕自身中点转动的最大角度,与 ANGAMP 类似. 该项必须为一个小的正值, <b>不可设为负数</b> .  #CELLADAPT void off 置此项,可强制要求 TPSD 简单结构弛豫时同时尝试在保持体积不变的情况下改变单胞的形状. 体系默认不会在 TPSD 结构优化步改变单胞形状. 若存在晶格标记#FIX或者设置了 #CELLAMP=0 则此参数失效.  #THREE=p float TODO 使用三体势能代替 TPSD 弛豫结构,该参数对应的功能尚未在airss-0.9.1 中实现.  #COMPACT void on 签#FIX, #CFIX, #ABFIX), 该项默认打开. R. W. Grosse-Kunstleve, N. K. Sauter and P. D. Adams, Acta Cryst., A60, 1-6 (2004)	#RASH	float	off	引入原子集之间的随机位移和旋转 (SHAKE step). 设置过 #0VERLAP				
#RASH_ANGAMP=θ float (0,360] 30.0 原子集绕自身中点转动的最大角度,与 ANGAMP 类似. 该项必须为一个小的正值,不可设为负数.  #CELLADAPT void off	#RASH_POSAMP=d	float	1.0	步移动原子集的最大距离,与 POSAMP类似.该项必须为一个				
#CELLADAPT void off 置此项,可强制要求 TPSD 简单 结构弛豫时同时尝试在保持体积不变的情况下改变单胞的形状. 体系默认不会在 TPSD 结构优化步改变单胞形状. 若存在晶格标记#FIX或者设置了 #CELLAMP=0 则此参数失效.  #THREE=p float TODO 使用三体势能代替 TPSD 弛豫结构,该参数对应的功能尚未在airss-0.9.1 中实现.    ***********************************	#RASH_ANGAMP= $\theta$		30.0	原子集绕自身中点转动的最大角度,与 ANGAMP 类似. 该项必须				
#THREE=p float TODO 结构, 该参数对应的功能尚未在airss-0.9.1 中实现.    对最终生成的单胞进行 niggli reduce 操作. 在晶格形状没有被锁定时 (未引入晶格标签#FIX, #CFIX, #ABFIX), 该项默认打开. R. W. Grosse-Kunstleve, N. K. Sauter and P. D. Adams, Acta Cryst., A60, 1-6 (2004)	#CELLADAPT	void	off	置此项,可强制要求 TPSD 简单结构弛豫时同时尝试在保持体积不变的情况下改变单胞的形状. 体系默认不会在 TPSD 结构优化步改变单胞形状. 若存在晶格标记#FIX或者设置了 #CELLAMP=0 则此参数				
gli reduce 操作. 在晶格形状没有被锁定时 (未引入晶格标符) 经有被锁定时 (未引入晶格标符) 医#FIX, #CFIX, #ABFIX), 该项默认打开. R. W. Grosse-Kunstleve, N. K. Sauter and P. D. Adams, Acta Cryst., A60, 1-6 (2004)	#THREE=p	float	TODO	结构, 该参数对应的功能尚未在				
#NOCOMPACT   void   off   强制关闭 COMPACT 操作.	#COMPACT	void	on	gli reduce 操作. 在晶格形状没有被锁定时 (未引入晶格标签#FIX, #CFIX, #ABFIX), 该项默认打开. R. W. Grosse-Kunstleve, N. K. Sauter and P. D. Adams,				
	#NOCOMPACT	void	off	强制关闭 COMPACT 操作.				

 $<sup>\</sup>overline{\ \ ^9\text{Two-point Step Size Gradient Methods}}$ - Barzilai and Borwein, IMA Journal of Numerical Analysis (1988) 8, 141-148

Table 3 – Continued from previous page

Table 3 – Continued from previous page						
参数名称 ————————————————————————————————————	输入类型	默认值	功能说明			
#PERMUTE	void	off	在完成原子位置选定后, 重排 (按一定概率互相交换) 指定原子位置间的元素种类. 可以联合原子标签PERM 使用.			
$\hbox{\tt\#PERMFRAC=}p$	$\begin{array}{ c c }\hline \texttt{float}\\ [0,1]\end{array}$	1.0	设置重排发生的概率.			
#HOLE=d	float	-1.0	设置在晶格上切割球洞的半径.设 为负数时不对成型的结构做任何处 理.			
#HOLEPOS= $f_a f_b f_c$	float	random	设置在晶格上切割球洞的位置 (分数坐标). 默认为随机位置. 可与原子标签中的ATHOLE联用.			
#VACANCIES=n@elm	float,	off	等待结构生成完毕后, 选取 $n$ 个元素种类为 $elm$ 的原子替换为空位.			
$\hbox{\tt\#MAXTIME} = t$	float	1.0	设置对一个猜测结构 PUSH 步使用时间的上限,超过该时间程序将停止 PUSH 并重新猜测新结构.默认 $t=1$ s.			
#NFAILS=n	int	0	每个结构允许的失败次数 (在buildcell 命令输出中出现 X 的次数). 若其值为 0, 则无限制.			
#SPHERE=r	float	off	在单胞中心处引入一球状势能. 设置球势能的吸引半径为 r. 当原子与晶格中心距离大于 r 时, 会受到指向晶格中心的 PUSH.			
#ELLIPSOID= $r\ arepsilon$	float	off	在单胞中心处引入一椭球状吸引势. $r$ 为椭球势能半长轴长度, $\varepsilon$ 为形变程度. 当原子与晶格中心距离大于 $r$ 时, 会受到指向晶格中心的PUSH. $\varepsilon=0$ 为球形, $\varepsilon$ 越大畸变越严重.			
#PANCAKE= $r \ arepsilon$	float	off	在单胞中心处引人一圆饼状吸引势. $r$ 为圆饼半径, $\varepsilon$ 为形变程度. 当原子与晶格中心距离大于 $r$ 时, 会受到指向晶格中心的 PUSH. $\varepsilon$ = 0 为偏平圆饼, $\varepsilon$ = 1 为接近球形的势能.			

<sup>10</sup> 该参数本来还设计了一种不加 @ 符号的输入,但目前在 airss-0.9.1 中,这种输入在后续处理中存在一些 BUG,因此在此未予说明.

Table 3 – Continued from previous page

参数名称         输入类型   默认值   功能说明						
少以11你 ———————————————————————————————————	個八天空		ツルビルツ			
#CIGAR= $r\ arepsilon$	float	off	在单胞中心处引入一雪茄状吸引势. $r$ 为雪茄长度, $\varepsilon$ 为形变程度. 当原子与晶格中心距离大于 $r$ 时, 会受到指向晶格中心的 PUSH. $\varepsilon$ = 0 为针尖状势能, $\varepsilon$ = 1 为接近球形的势能.			
#CYLINDER=r	float	off	在单胞中心处引入一圆筒状势能(原子在 Z 方向不受力). r 为圆筒势能吸引半径. 当原子与晶格中心距离大于 r 时, 会受到指向晶格中心的 XY 方向的 PUSH.			
#CORE=r	float	off	对定义的球状(椭球状,圆饼状,雪茄状,圆筒状)吸引势附加排斥核心.设置排斥核心半径(长轴长度,半径,雪茄长度,圆筒半径)为r.当原子与晶格中心距离小于r时,会受到远离晶格中心方向的PUSH.			
#WIDTH=l	float	off	使用平面状势能 (原子在 X 和 Y 方向均不受力), 附加计算 PUSH 步的距离. <i>l</i> 为平面状势能吸引长度. 当原子与原点 (origin) 距离大于 <i>l</i> 时, 会受到指向原点的 Z 方向的 PUSH.			
#SHIFT=h	float	0.0	将平面势移动至 $Z=h$ 的位置 (origin 的位置), 默认 $h=0$ .			

### 现在您应该可以轻松读懂下述内容了:

```
%BLOCK LATTICE_CART
 2
    20 0 0
 3
    0 20 0
 4
    0 0 20
5
    #FIX
    %ENDBLOCK LATTICE_CART
    %BLOCK POSITIONS_FRAC
Al 0.0 0.0 0.0 # All % NUM=7-13 COORD=4
 8
 9
10
    %ENDBLOCK POSITIONS_FRAC
11
12
    #MINSEP=1.5
13
    #CLUSTER
14
    #OVERLAP=0.2
15
    #RASH
    #POSAMP=3.0
#MINBANGLE=80
16
17
18
    #MAXBANGLE=120
```

对于只存在全局参数的结构文件, 只要您对晶体结构 (如晶体原子构成, 晶格大概的体积大小等) 声明得足够清楚, AIRSS 也是可以接受的. 下面是两则合法且十分简洁的 AIRSS 结构种子文件.

例 4.1

```
1  #VARVOL=15
2  #SPECIES=A%NUM=4,B%NUM=1
3  #NFORM=2
4  #MINSEP=1.5
```

### 例 4.2

```
1  #VARVOL=15
2  #SPECIES=A,B,C
3  #NATOM=2-8
4  #MINSEP=1.5
```

可见, SPECIES=[element1]%NUM=[n1], [element2]%NUM=[n2]相当于一个简化的BLOCK POSITIONS\_FRAC原子位置结构数据.

### 4 结构弛豫与能量计算

### 4.1 联合 airss-pp3 模块弛豫

airss-pp3是 AIRSS 自带的 pp3 对势 (pair potential) 计算模块. 其功能是使用化学上经典的分子势场 (如 6-12 势能) 弛豫原子结构并输出体系能量. 由于这一模块使用的是维象的晶体能量模型,不涉及任何第一性原理的复杂运算,因此其实现简单、效果稳定、计算速度快,适用于简单组分的小体系. 更具体的,AIRSS 中计算对势采用了如下公式:

$$E_{ij} = 4\varepsilon_{ij} \left[ \left( \frac{\sigma_{ij}}{r_{ij}} \right)^m - \beta_{ij} \left( \frac{\sigma_{ij}}{r_{ij}} \right)^n \right]$$
 (1a)

$$E = \sum_{i < j}^{\text{all ions}} E_{ij} \tag{1b}$$

其中 i,j 标定了不同原子位置, 当元素种类不同时,  $\varepsilon_{ij}$ ,  $\sigma_{ij}$  等变量对应不同的值. 使用该模块时, 需要首先配置名为 $\star$ . pp的参数文件. 这个文件中存储了对势的相关参数, 其内部书写形式如下:

```
n_spec m n range
    specs
 3
    # Epsilon
    eps_11 eps_12 ...
    eps_22 ...
    sgm_11 sgm_11 ...
    sgm_11 ...
10
    # Beta
11
    beta_11 beta_12 ...
12
13
    beta_22 ...
14
```

#### 上述参数中,

- 第 1 行各项分别是: 元素个数; 对势中指数 m,n 的数值; 对势中能量极小值 (力为 0 处) 处距离原子中心距离  $d_{min}$  与  $\sigma$  的比值, 也即  $d_{min}^{(ij)} = \sigma_{ij} * d_{range}$ .
- 第2行指明了体系中的元素种类,不同元素间用空格隔开.
- 第3行是注释行,在程序中无意义,但必须存在.
- 第 4 至  $(n_{spec} + 3)$  行声明了元素之间的 varepsilon 值对应的矩阵.
- 第 (n<sub>spec</sub> + 4) 行是注释行, 在程序中无意义, 但必须存在.
- 第  $(n_{spec} + 5)$  至  $(2n_{spec} + 4)$  行声明了元素之间的 sigma 值对应的矩阵.
- 第  $(2n_{spec} + 5)$  行必须为书写含有"Beta"字符的注释. 若此字符未出现,则系统将强制把全部 beta 值设为 1.
- 第  $(2n_{spec}+6)$  至  $(3n_{spec}+5)$  行声明了元素之间的 beta 值对应的矩阵.

例如,

```
1 2 12 6 5

2 A B

3 # Epsilon

4 1.00 1.50

5 0.50

6 # Sigma

7 2.00 1.60

8 1.76
```

下面通过一个例子来演示 AIRSS 联合pp3的使用过程.

```
user@machine_name$ ls
Al.cell Al.pp
user@machine_name$ cat Al.cell
%BLOCK LATTICE_CART
2 0 0
0 2 0
0 0 2
%ENDBLOCK LATTICE_CART
%BLOCK POSITIONS_FRAC
Al 0.0 0.0 0.0 # Al1 \% NUM=8
%ENDBLOCK POSITIONS_FRAC
#MINSEP=1.5
user@machine_name$ cat Al.pp
1 12 6 2.5
# Epsilon
1
# Sigma
2
# Beta
user@machine_name$ airss.pl -pp3 -max 3 -seed Al
user@machine_name$ ls -1
Al-43867-3302-1.res
Al-43867-3302-2.res
A1-43867-3302-3.res
A1-43867-3302.cell
Al.cell
Al.pp
user@machine_name$
```

#### 4.2 联合 CASTEP 弛豫

要使用 CASTEP 联合 AIRSS 计算, 首先需要将成功安装的 CASTEP 可执行文件 castep.serial 或 castep.mpi 复制到 AIRSS 的 bin 目录中, 并重命名为 castep.

使用 CASTEP 联合 AIRSS 计算时,除了\*.cell外需要准备\*.param文件. \*.param是 CASTEP 的配置文件,您可以在其中定义 CASTEP 计算过程中的必要配置参数,包括,计算的类型 (结构优化,自治,光学性质计算,能带计算等),电荷,自旋取向,截断能,收敛标准等.该文件通常由若干行组成,每一行包含一个 keyword 及其相应的赋值.

- \*.param文件的内容主要有以下特点:
- (1) 任何两个 keywords 之间没有书写顺序上的限制.

- (2) 您可以使用#或;或!又或者单词 COMMENT 来添加注释.
- (3) \*.param中设定的所有的 keywords 和数据均不区分大小写, 同时, 任何标点符号 (除了标明注释内容的符号), 多余的空格和任何空行都将被自动忽略.
- (4) 文件的任何一行中最多只能出现一个 keywords 及其对应参数.
  - \*.param文件每一行的基本格式均为:

[keywords] : [value]

其中的':'是为了书写美观便于区分内容所加,程序实际执行时会自动忽略,您也可以完全不加入这一符号转而用空格代替.

CASTEP 中[keywords]的定义和使用方法, 可参考: CASTEP cell keywords and data blocks.

AIRSS 默认联合 CASTEP 计算, 因此运行下述命令即可开始结构搜索.

user@machine\_name\$ airss.pl -max 3 -seed Al

### 4.3 联合 VASP 弛豫

AIRSS 自带了 airss.pl -vasp 选项用于联合 VASP 弛豫计算. 但官方自带的接口在并行计算上还有待开发. 基于 AIRSS, 笔者用一套 bash 命令集重新编写了 AIRSS 至 VASP 的接口, 将其命名为 airss4vasp(a4v). 后虽考虑过将此命令集使用 python 重新书写, 但 AIRSS 本身无法在 Windows 上运行, 而复写工程又过于庞大且收效甚微, 因此 a4v 目前仍然主要基于 bash 实现.

a4v 可以看做是 AIRSS 的改版, 无需安装原生 AIRSS 便可独立运行. 其主要基于 AIRSS 原生的buildcell模块, 同时内嵌了 PBS, NSCC, Slurm 等作业提交系统指令, 真正做到了一键提交 AIRSS+VASP 任务的功能. 其具体用法可参见项目内部的 README.md 文件. 11

a4v 增加了对应原子位置弛豫固定的SD-XYZ, SD-XY, SD-X等原子标签, 同时删减了原先 buildcell 中设置共线自旋数值的全局参数关键字SPIN=.

<sup>11</sup>事实上,该说明手册也在此项目中.(笑

### 5 输出结果的后处理

### 5.1 \*.res 文件的结构

AIRSS 的计算结果全部储存在了.res文件中. 这种 .res 结构文件最早在 SHELX 中使用. 由于一些历史原因被 CASTEP 和 AIRSS 复用. 由于 SHELX 本身是对 Windows 友好程序, 因此其书写格式也沿袭了部分 Windows 文档的特点, 如 REM 代表注释行, 文件使用 END 结尾等.

```
user@machine name$ cat Al-43867-3302-1.res
TITL A1-43867-3302-2 0.0000000004 60.4852769773 -53.2712053113 0 0 8 (
    P63/mmc) n - 1
REM in /Users/alex/Documents/ProgramCode/MaterialCalculateProgram/AIRSS
    /airss-0.9/examples/1.1
REM
R.F.M
REM
REM
CELL 1.54180 2.2 5.2 5.2 86.6 90.0 90.0
LATT -1
SFAC Al
      1 0.2544637028970 0.9316224149716 0.6657635302849 1.0
         0.7544640475988 0.0982890099295 0.3324301203388 1.0
0.2544640470150 0.3482890078890 0.5824301202379 1.0
Al
      1
А٦
      1 0.2544640470479 0.8482890103459 0.0824301202324 1.0
                          Al
      1 0.7544640476367
         0.7544637023180 0.1816224159838 0.9157635306900 1.0
Αl
Al
      1 0.7544637024482 0.6816224143044 0.4157635299253 1.0
      1 0.2544637030384 0.4316224167828 0.1657635292340 1.0
Α٦
END
user@machine_name$
```

AIRSS 输出的.res文件各行的含义如下:

- 第一行TITL中的第一项是软件分配给该结构的名称标签,第二项是系统外加静水压(GPa),第三项是单胞体积,第五项是每个单胞总的焓(能量),第六项是原子自旋值的平均值,第七项是原子自旋绝对值的平均值,第八项是体系所在空间群名称,最后一项是固定字符 n 1.
- 之后若干以REM开头的行为注释行,记录了文件生成的基本信息,删除后不 会有任何影响.
- 紧接着以CELL开头的行记录了基本的晶胞信息. 其中, 第一项是一个无意义的小数, 这个小数在原来的 SHELX 程序中是用来记录得到相关结构所用 XRD 的波长, 在 AIRSS 中锁定为了一个无意义的小数. 第二至四项是晶格常数 abc, 接下来五至七项是晶角  $\alpha\beta\gamma$ .
- 下面一行是LATT -1. 这一行在 SHELX 中用于标定晶格的对称性, 在 AIRSS 中锁定为固定值-1.
- 接下来以SFAC开头的行记录了体系中全部的元素种类,不同的元素用一个 空格隔开.
- 最后若干行标定了单胞中原子的位置. 原子位置信息行的第一项是元素符号, 第二项指明了该元素在SFAC 行中是第几个出现的元素, 第三到五项是该行对应原子的分数坐标, 最后一项是该点位的占据数, 一般设为 1.
- · 文件最终以END行结尾.

### 5.2 数据的批量化处理

有了计算数据.res文件后,就可以使用ca指令进行数据处理了. ca 是对AIRSS 中基本分析套件 cryan 的封装.

```
user@machine_name$ ca
ca [-R(recurcsive)] [command line arguments for cryan]
user@machine_name$
```

#### cryan的使用方法如下:

```
user@machine_name$ cryan
Usage: cryan [OPTIONS]
The structures are read from STDIN, for example:
     cat *.res | cryan -s
     gunzip -c lots.res.gz | cryan -f H2O
    find . -name "*.res" | xargs cat | cryan -m
cryan options (note - the order matters):
-r,
     --rank
                                      Rank all structures, of any
     composition
-s, --summary
                                      Summary, most stable from each
     composition
 -e, --enthalpy <length_scale>
                                      Plot enthalpy vs. pressure,
     interpolate with <length_scale>
-f, --formula <formula>
                                      Select structures of a given
    composition
-fc,
      --formula_convert <formula>
                                      Attempt to convert structure to
    this composition
-t, --top [num]
                                      Output top few results (default
    10)
-u, --unite <thresh>
                                      Unite similar structures
-dr, --distance <rmax>
                                      Distance threshold for structure
    comparison (default 20)
-de, --delta_e <energy>
                                      Ignore structures above energy (
    per atom)
 -sd, --struc_dos <smear>
                                      Plot a structural density of
     states, smeared
-p, --pressure <pressure>
                                      Additional pressure (default 0
    GPa)
 -m, --maxwell
                                      Extract the stable compositions
 -ph, --pressure_hull
                                      Extract the stable structures
    with pressure
-<n>
                                      Component <n>
-xg, --xmgrace
                                      Plot output with xmgrace
-c, --compare <thresh> <structure>
                                      Compare structure to all others
      --delete
                                      Delete unwanted structures
-g, --geometry [thresh]
                                      Calculate the atomic geometry for
     the structures (default 0.1)
                                      Only report structures with n
-n.
     --num_units
     separate units (default -1)
-d,
     --dimensionality
                                      Only report structures with
     dimensionality of d (default -1.0)
                                      No periodic boundary conditions
-cl, --cluster
-bl, --bondlength
                                      Maximum bond length (default 0.0,
     negative for modularity)
-bs, --bondscale
                                      Bond length scaling (default 1.0,
     negative for modularity)
 -dm, --deltamodularity
                                      Modularity bias parameter
```

```
-wt, --weight
                                        Weight the adjacancy matrix
    toward short contacts
-ns, --notsymm
                                       Do not calculate point group of
     clusters
                                       Determine the community structure
-sc, --struct_comm <thresh>
-cm, --community
                                       Output the community structure
-am, --adjacancymatrix
                                       Output the adjacancy matrix
-x, --xyz
                                       Output clusters in XYZ format
-o, --off
-al, --alpha
                                        Output polyhedra in OFF format
                                        Construct alpha shapes
-1, --long
-h, --help, -?
                                       Long names for structures
                                       Print usage information and exit
user@machine_name$
```

使用ca就可以对之前的计算结果进行分析.

```
user@machine_name$ ca -r > analysis.data

user@machine_name$ cat analysis.data

A1-43867-3302-2 0.00 7.561 -6.659 8 A1 P63/mmc 1

A1-43867-3302-1 -0.00 7.561 0.000 8 A1 P63/mmc 1

A1-43867-3302-3 0.00 7.564 0.005 8 A1 Fm-3m 1

user@machine_name$
```

上述输出结果中,

- 第一列是 AIRSS 软件分配给该结构的名称标签
- 第二列压力值 (GPa)
- 第三列是每个化学式结构单元 (fu) 的体积
- 第四列第一行是一个化学式结构单元 (fu) 的焓值, 之后的几行是不同结构 下相对于第一行的焓值
- 第五列是单胞中化学式结构单元 (fu) 的总个数 (单胞中 fug 的个数乘以一个 fug 中 fu 的个数.)
- 第六列是化学式结构单元 (fu) 的化学式
- 第七列是空间群名称
- 第八列是所有搜索结果中出现该结构的次数

如果您认为所列结果过多,可以使用-u选项,但是要注意,-u 一定要排在-r之前使用. 12

```
user@machine_name$ ca -u 0.01 -r > analysis.data
user@machine_name$ cat analysis.data
A1-43867-3302-2 0.00 7.561 -6.659 8 Al P63/mmc 2
A1-43867-3302-3 0.00 7.564 0.005 8 Al Fm-3m 1
user@machine_name$
```

指令 ca -u 后所跟的数字是一个无量纲的比例. 可以将这一参数简单的做如下理解: 他标定了晶格相似度阈值. 该数值越大, 容忍度越高, 最终展示出来的不同结构越少. 更详细的, 这一参数标定的距离, 是原子结构内部最接近的两个原子之间距离的小数倍. 例如, 现有两个结构十分相似, 晶格中最短键长为 1.5 Å, 则 ca -u 0.1 就意味着, 比较全部的两结构对应原子的两两距离, 如果未能发现这些距离差存在大于 0.15 Å 的情况, 则标定这两个结构一致. <sup>13</sup> 该值可根据需求调整, 建议在 0.1-0.01 之间选择.

 $<sup>^{12}</sup>$ 这可以算作是原程序的 BUG, 已在 airss4vasp 中修正.

 $<sup>^{13}</sup>$ 详细见源码 "airss-0.9.1/src/cryan/src/cryan.f90"2133 行

### A AIRSS 安装日志

下面将以 airss-0.9.0 版本为例, 简要记录 AIRSS 的安装.

AIRSS 只支持在命令行 (Command Line) 使用,且仅能安装在\*nix系统中.安装此软件前,您最好已经了解GNU make 的使用方法.当然,如果您实在对此不感兴趣,这不是必须的. 前提是您能完全按照以下步骤操作.

### A.1 软件主体安装

具体的安装分为以下几步, 非必须步骤已使用\*标出:

\*(I) 建立安装包文件管理系统 在开始一切安装之前,建议作为非root用户但是有sudo权限的您:在自己能进行任意操作的家目录~/中建立一个安装包管理文件夹,如~/install\_package;同时在系统目录/usr/local中建立一个存放 airss 和其他程序二进制可执行文件的目录,如/usr/local/airss-0.9/bin.

之所以这样建议,是为了减少您安装过程中在系统目录下需要进行的操作,降低由此可能引发的事故的概率,同时让安装过程更简洁 (避免每个命令都要使用前缀sudo ..., sudo sh -c "...>...").

当然, 您也可以完全不将软件安装在系统目录, 一切都凭您的个人喜好.

```
user@machine_name$ cd /usr/local/
user@machine_name$ sudo mkdir -p airss-0.9/bin
Password:
user@machine_name$ cd airss-0.9
user@machine_name$ ls -F
bin/
user@machine_name$ cd ~
user@machine_name$ mkdir -p install_package/AIRSS
user@machine_name$ cd install_package
user@machine_name$ ls -F
AIRSS/
```

(II)AIRSS 安装包下载 AIRSS 软件包下载地址为:https://www.mtg.msm.cam.ac.uk/files/airss-0.9.tgz或者,您可以访问前文所述官方网站详细了解相关信息后下载.

您可以选择在浏览器上下载,也可以使用wget指令.

```
user@machine_name$ wget -P ~/Downloads https://www.mtg.msm.cam.ac.uk/files/airss-0.9.tgz
```

(III) **拷贝并解压安装包** 将您下载的airss-0.9-2.tag拷贝到安装包管理文件 夹中,并使用tar解压.

```
user@machine_name$ cd AIRSS
user@machine_name$ cp ~/Downloads/airss-0.9-2.tgz .
user@machine_name$ tar -zxvf airss-0.9-2.tgz
x airss-0.9/.hg_archival.txt
x airss-0.9/.hgignore
x airss-0.9/LICENCE
x airss-0.9/README
x airss-0.9/VERSION
...
```

(IV) 使用 GNU make 指令安装 AIRSS 使用make等指令安装编译安装 AIRSS.

```
user@machine_name$ cd airss-0.9
user@machine_name$ make
(cd src/pp3/src; make)
gfortran -03 -c ../../common/constants.f90
gfortran -03 -c cell.f90
gfortran -03 -c pp.f90
gfortran -03 -c opt.f90
gfortran -03 -c pp3.f90
user@machine_name$ make install > make_install.log 2>&1
user@machine_name$
user@machine_name$ cat make_install.log
(cp src/pp3/src/pp3 bin/)
(cp src/cabal/src/cabal bin/)
(cp src/buildcell/src/buildcell bin/)
(cp src/cryan/src/cryan bin/)
user@machine_name$
```

十分鼓励您今后使用make isntall指令时,将其输出重定向到一个记录文件中,这样会给您卸载软件时提供便利.

\*(V) 安放可执行文件 ~/install\_package/AIRSS/airss-0.9/bin存放了安装 完毕的可执行文件,将其拷贝至系统目录下.

```
user@machine_name$ sudo cp -r bin/ /usr/local/airss-0.9/bin
Password:
user@machine_name$ ls /usr/local/airss-0.9/bin
airss.pl
             cabal
                              cell2lammps crud.pl
              gulp_relax mc pp3_relax
                                            psi4_relax
despawn
spawn-slow tidy.pl buildcell check_airss cryan gap_relax
                                             castep2res
                              gap_relax
                                             lammps2cell
niggli
              press
                              run.pl
                                             stopairss
              castep_relax comp2minsep csymm lammps_relax pp3 prim
ca
gencell
spawn
              svmm
```

(VI) 设置系统环境变量 完成以上所有设置后, 您实际上就可以通过使用使用命令/usr/local/airss-0.9/bin/airss.pl -[option] [parameter] ...来运行 AIRSS 了. 为了简便, 可以考虑在~/.bash\_profile文件中加入如下内容

```
###Setting PATH for AIRSS
export PATH="/usr/local/airss-0.9/bin:${PATH}"
```

修改储存并退出后, 请重新登入终端, 或运行source指令完成环境变量的 更新.

```
user@machine_name$ source ~/.bash_profile
```

这样您就可以在系统中的任何路径上执行airss.pl等 AIRSS 的指令了.

(VII) 检查安装情况 设置好环境变量后,您可以在~/install\_package/AIRSS/airss-0.9/下输入make check指令检查 AIRSS 安装情况.

```
user@machine_name$ make check
(sh bin/check_airss)
Essential:
airss.pl +
run.pl +
crud.pl +
castep2res +
buildcell +
crvan +
pp3 +
cabal +
cellsym - Install cellsym: http://www.tcm.phy.cam.ac.uk/sw
/check2xsf/cellsym.html
symmol - Patch and install symmol: http://www.
ccp14.ac.uk/ccp/web-mirrors/symmol/~pila/symmol.zip
bob - Get Bob!
Recommended:
castep - Install castep: http://www.castep.org/
optados - Install optados: http://www.tcm.phy.cam.ac.uk/
~ajm255/optados/index.html
qhull - Install qhull from package manager, or:
http://www.qhull.org/
qconvex - Install qhull from package manager, or:
http://www.qhull.org/
xmgrace - Install grace from package manager or:
http://plasma-gate.weizmann.ac.il/Grace/
{\tt Rscript - Install \ R/Rscript \ and \ ggtern \ from \ package \ manager}
or: https://cran.r-project.org/
Optional:
gulp - Install gulp: http://projects.ivec.org/gulp/
cif2cell - Install cif2cell from: http://cif2cell.
sourceforge.net/
Very optional:
lammps - Install lammps: http://lammps.sandia.gov/
hull - Install hull: http://www.netlib.org/voronoi/
hull.html
off_util - Install antiprism: http://www.antiprism.com/
files/antiprism-0.24.1.tar.gz
Pseudopotentials:
{\tt pspot} - set {\tt \$PSPOT\_DIR} to location of the CASTEP {\tt pspot}
directory
Spawn file:
.spawn -
Tests run in .check:
Running example 1.1 (Crystals):
Al-9002-4643-1 -0.00 7.561 -6.659 8 Al
                                                     n/a 1
```

```
A1-9002-4643-2 0.00 7.564
                                   0.005 8 A1
                                                    n/a 1
Running example 1.2 (Clusters):
                         615.385 -3.014 13 A1
615.385 0.019 13 A1
A1-9274-4255-2
               0.00
Al-9274-4255-1
                 0.00
                         615.385
                                                    n/a
Skipping example 3.1 (Gulp)
Skipping example 2.1a (Castep)
```

如果您仔细阅读了上述输出文件,会发现必要的组件中还有cellsym和symmol没 有安装. 这直接导致了晶体和团簇空间群符号输出为n/a.

### A.2 辅助插件安装

AIRSS 支持的全部插件信息可查询~/install\_package/AIRSS/airss-0.9/ README文件. 下面只演示最核心的cellsym和symmol插件的安装过程.

(I) 下载插件安装包 cellsym的安装包官方网站是:

```
http://www.tcm.phy.cam.ac.uk/sw/check2xsf/cellsym.html
```

需要注意的是, cellsym源码是使用 C 语言编写的, 安装此程序前, 需要下 载并安装库文件spglib.h.

spglib.h的下载地址是:

http://www.tcm.phy.cam.ac.uk/sw/check2xsf/spglib-1.9.4.tar.gz cellsym的下载地址是:

http://www.tcm.phy.cam.ac.uk/sw/check2xsf/cellsym.tgz

symmol插件安装包的下载地址是:

http://www.ccp14.ac.uk/ccp/web-mirrors/symmol/~pila/symmol.zip

您可以通过浏览器下载上述文件,也可以使用wget指令下载.

```
user@machine_name$ wget -P ~/Downloads
www.tcm.phy.cam.ac.uk/sw/check2xsf/spglib-1.9.4.tar.gz
www.tcm.phy.cam.ac.uk/sw/check2xsf/cellsym.tgz
www.ccp14.ac.uk/ccp/web-mirrors/symmol/~pila/symmol.zip
```

(II) 拷贝并解压插件 将您下载的三个压缩包拷贝到安装包管理文件夹中, 并使 用tar和unzip解压.

```
user@machine_name$ cd ~/Downloads
user@machine_name$ cp cellsym.tar spglib-1.9.4.tar
symmol.zip ~/install_package/AIRSS
user@machine_name$ cd ~/install_package/AIRSS
user@machine_name$ tar -xvf cellsym.tar
user@machine_name$ tar -xvf spglib-1.9.4.tar
user@machine_name$ unzip symmol.zip -d symmol
user@machine_name$ ls -F
airss-0.9/
             airss-0.9-2.tgz
                                cellsym-0.16a/
             spglib-1.9.4/
                                spglib-1.9.4.tar
cellsym.tar
symmol/
              symmol.zip
```

#### (III) 编译插件 将解压好的插件按如下顺序操作.

首先安装库文件 spglib. 使用 GNU make 指令.

```
user@machine_name$ cd spglib1.9.4/
user@machine_name$ ./configure
user@machine_name$ make
user@machine_name$ sudo sh -c 'make install > make_install.log
    2>&1'
Password:
user@machine_name$ cat make_install.log
Making install in src
.././install-sh -c -d '/usr/local/lib'
/bin/sh ../libtool --mode=install /usr/bin/install -c
    libsymspg.la '/usr/local/lib'
libtool: install: /usr/bin/install -c .libs/libsymspg.O.dylib /usr
    /local/lib/libsymspg.O.dylib
libtool: install: (cd /usr/local/lib && { ln -s -f libsymspg.0.
    dylib libsymspg.dylib || { rm -f libsymspg.dylib && ln -s
    libsymspg.0.dylib libsymspg.dylib; }; })
libtool: install: /usr/bin/install -c .libs/libsymspg.lai /usr/
    local/lib/libsymspg.la
libtool: install: /usr/bin/install -c .libs/libsymspg.a /usr/local
    /lib/libsymspg.a
libtool: install: chmod 644 /usr/local/lib/libsymspg.a
libtool: install: ranlib /usr/local/lib/libsymspg.a
/Applications/Xcode.app/Contents/Developer/Toolchains/XcodeDefault
    .xctoolchain/usr/bin/ranlib: file: /usr/local/lib/libsymspg.a(
    debug.o) has no symbols
.././install-sh -c -d '/usr/local/include/spglib'
/usr/bin/install -c -m 644 arithmetic.h cell.h debug.h delaunay.h
    hall_symbol.h kgrid.h kpoint.h mathfunc.h niggli.h pointgroup.
    \hbox{$h$ primitive.h refinement.h site\_symmetry.h sitesym\_database.h}
    spacegroup.h spg_database.h spglib.h spin.h symmetry.h version
    .h '/usr/local/include/spglib
make[2]: Nothing to be done for `install-exec-am'.
make[2]: Nothing to be done for `install-data-am'.
user@machine name$
user@machine_name$
user@machine_name$ make install check
. . .
PASS: spglib_test
Testsuite summary for spglib 1.9.4
_____
# TOTAL: 1
# PASS: 1
# SKIP:
# XFAIL: 0
# FAIL:
# XPASS: 0
# ERROR: 0
_____
make[1]: Nothing to be done for `check-am'.
user@machine name$
```

使用make install check检查 PASS 后,就可以开始编译cellsym了.

```
user@machine_name$ cd ../cellsym-0.16a/
```

```
user@machine_name$ make
...
user@machine_name$ ls -all cellsym
-rwxr-xr-x 1 user groups 53628 Jan 25 12:28 cellsym
user@machine_name$
```

顺利编译完成后,会生成一个名为cellsym的可执行文件. 注意, make执行过程中可能会出现编译警告,但这并不影响程序执行,可忽略.

编译并确认生成了cellsym文件后,就可以开始编译另一个插件symmol了. symmol是使用 Fortran 写成的. 在网站上下载的是其源码,需要编译使其变为可执行文件. 需要注意的是,原版的symmol.f并不兼容 AIRSS,需要为其打上~/install\_package/AIRSS/airss-0.9/misc中提供的symmol.patch补T.

```
user@machine_name$ cd ../airss-0.9/misc/
user@machine_name$ cp ../../symmol/symmol.f .
user@machine_name$ ls
          symmol.patch
svmmol.f
user@machine_name$ patch -p0 symmol.f symmol.patch
patching file symmol.f
user@machine_name$ gfortran symmol.f -o symmol
user@machine_name$ ls
symmol
           symmol.f
                        symmol.patch
user@machine_name$ echo '-o 后跟的文件名一定要是 symmol'
-o 后跟的文件名一定要是 symmol
user@machine_name$ ls -all symmol
-rwxr-xr-x 1 user group 106800 Jan 25 12:41 symmol
user@machine_name$
```

至此,我们完成了所有插件的编译. 生成了symmol和cellsym两个可执行文件.

(IV) **将插件导人 AIRSS** 这一步的操作十分简单,将编译好的两个插件复制到系统目录下的bin/文件夹即可.为了以防万一,可以在安装包管理文件夹保存一个bin/的备份

```
user@machine_name$ pwd
/home/user_name/install_package/AIRSS/airss-0.9/misc
user@machine_name$ cp symmol ../bin/
user@machine_name$ sudo cp symmol /usr/local/airss-0.9/bin
Password:
user@machine_name$ cd ../../cellsym-0.16a/
user@machine_name$ cp cellsym ../airss-0.9/bin/
user@machine_name$ sudo cp cellsym /usr/local/airss-0.9/bin
```

(V) 安装最终检查 回到airss-0.9中执行make的文件夹. 重新输入make check检查安装情况.

```
user@machine_name$ cd ../airss-0.9
user@machine_name$ make check
(sh bin/check_airss)
Essential:
airss.pl +
run.pl +
crud.pl +
castep2res +
buildcell +
```

```
cryan +
pp3 +
cabal +
cellsym +
symmol +
bob - Get Bob!
Recommended:
castep - Install castep: http://www.castep.org/
. . .
. . .
Tests run in .check:
Running example 1.1 (Crystals):
Al-14776-403-2 -0.00 7.784 -6.398 8 Al
Al-14776-403-1 0.00 7.820 0.066 8 Al
                                                  C2/m
                                                          1
                                                  P21/m 1
Running example 1.2 (Clusters):
Al-15054-7410-1 0.00 615.385 -3.190 13 Al
                                                  Cs
Al-15054-7410-2 0.00 615.385 0.006 13 Al
                                                  Cs
Skipping example 3.1 (Gulp)
Skipping example 2.1a (Castep)
user@machine_name$
```

成功输出了晶体的空间群名称!

至此, 我们完成了 AIRSS 的基本安装, 您现在已经可以使用 AIRSS 的 pp3 模块 (默认是 CASTEP) 进行结构搜索了.

AIRSS 是受 GPL 许可证保护的开源软件. 对此程序您有以下三种权利:

- \* 以任何目的运行此程序
- \* 再复制
- \* 改进此程序, 并公开发布改进

### A.3 卸载软件

AIRSS 卸载可分为三步:

(I) 卸载 spglib 进入安装包管理文件夹,使用make uninstall卸载 spglib.

```
user@machine_name$ cd ~/install_package/AIRSS/spglib-1.9.4
user@machine_name$ sudo make uninstall
...
user@machine_name$
```

(II) 删除相关文件夹 删除系统目录中的 bin 文件. 您可以选择保留安装文件. 保留安装文件可以在您试图恢复使用 AIRSS 时提供便利.<sup>14</sup>

```
user@machine_name$ cd /usr/local/
user@machine_name$ sudo rm -ri airss-0.9
Password:
user@machine_name$ cd ~/install_package/
user@machine_name$ rm -r AIRSS
```

(III) 恢复 PATH 变量 进入~/.bashrc文件, 删除修改环境变量的语句即可.

```
###Setting PATH for AIRSS
export PATH="/usr/local/airss-0.9/bin:${PATH}"
```