# golang调度机制解析

•••

杨宏波

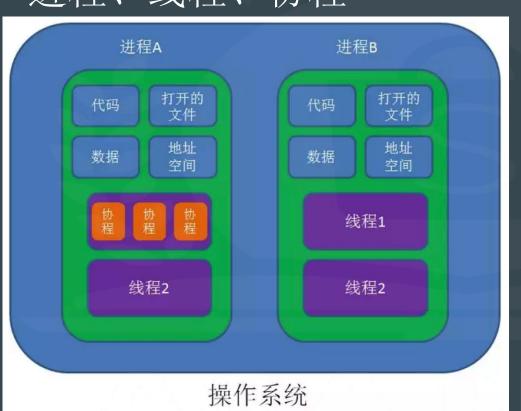


### 并发与并行

并发:逻辑上具有处理多个同时性任务的能力。

并行: 物理上同一时刻执行多个并发任务

#### 进程、线程、协程

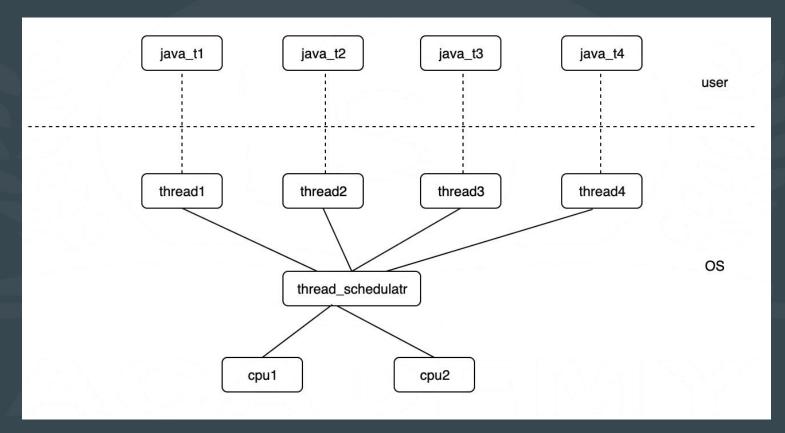


进程:系统资源分配的最小单元

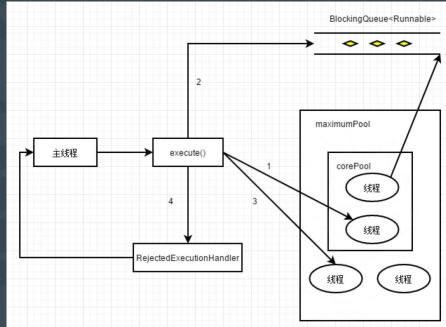
线程: 系统调度执行的最小单元

协程:线程的线程

# java的线程模型



```
public class Test (
   public static void main(String[] args) throws Exception {
       Task task1 = new Task(1);
       Task task2 = new Task(2);
         ExecutorService normalExecutor = new ThreadPoolExecutor(2, 4, 200, TimeUnit.MILLISECONDS,
                 new ArrayBlockingQueue<Runnable>(5));
         ExecutorService singleExecutor = Executors.newSingleThreadExecutor();
         ExecutorService cachedExecutor = Executors.newCachedThreadPool();
       //创建线程池服务
       ExecutorService executor = Executors.newFixedThreadPool(2);
        //将任务交给线程池执行
        executor.execute(task1);
        executor.execute(task2);
       executor.shutdown();
//可以提交给线程池执行的任务类、线程池执行任务时会执行其中的run方法
class Task implements Runnable {
    private int taskNum;
    public Task (int num) {
       this.taskNum = num;
   public void run() (
       System.out.println("开始执行任务: " + taskNum);
       try {
           Thread.currentThread().sleep(10000);
        } catch (InterruptedException e) {
           e.printStackTrace();
       System.out.println("结束执行任务: " + taskNum);
```

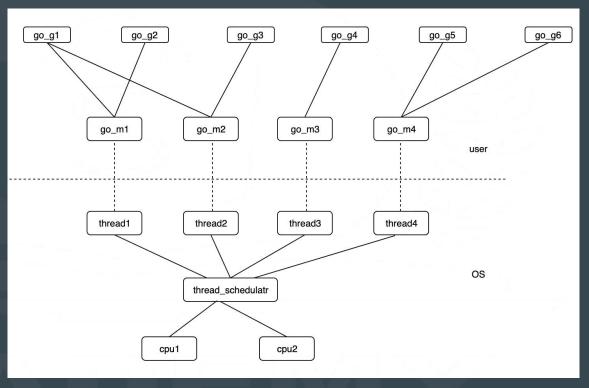


java线程池使用范式及其原理

### golang的多线程范式

```
func main() {
    for i := 0; i < 100; i++ {
        go worker()
    }
}

func worker() {
    fmt.Println(a...: "do some work")
}</pre>
```



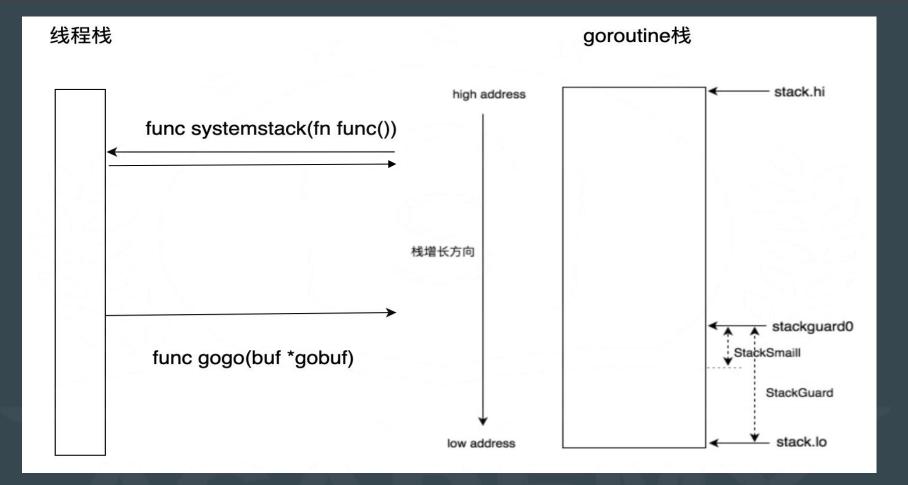
# go的GMP调度模型

```
type g struct {
        stack stack //goroutine的栈,可动态调
整大小
        stackguard0
                          uintptr //goroutine
栈的阈值
        m *m // 当前g关联的m
    // goroutine切换时,用于保存g的上下文
        sched
               gobuf
        atomicstatus uint32 //保存g的当前状态
        goid
              int64 // goroutine的ID
```

```
type m struct {
               //提供系统栈
        tls
             [6]uintptr // thread-local storage
        mstartfn func() //线程启动函数
        curg *g // 当前运行的goroutine
              puintptr // 当前m关联的p
        //缓存一个p, 优先从该处获取关联的
            puintptr p
    nextp
        spinning bool // m是否自旋
```

g:代表一个goroutine对象

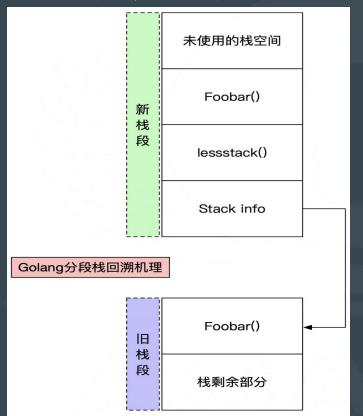
m:代表一个线程,每一个新建的m会和一个底层的os线程对应



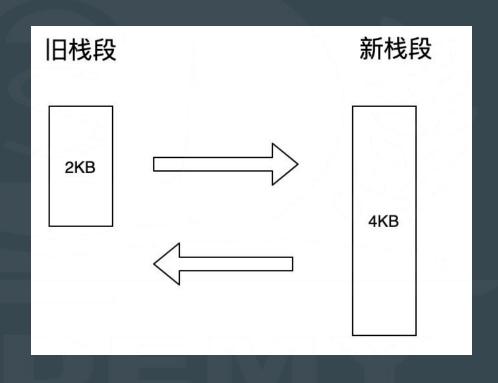
线程栈和goroutine的栈

## goroutine栈的扩容和收缩

早期版本:分段栈



现在版本: 连续栈

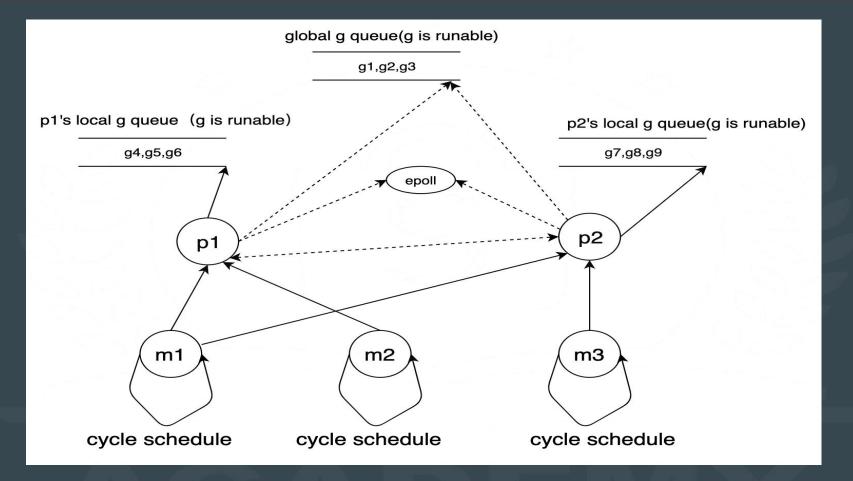


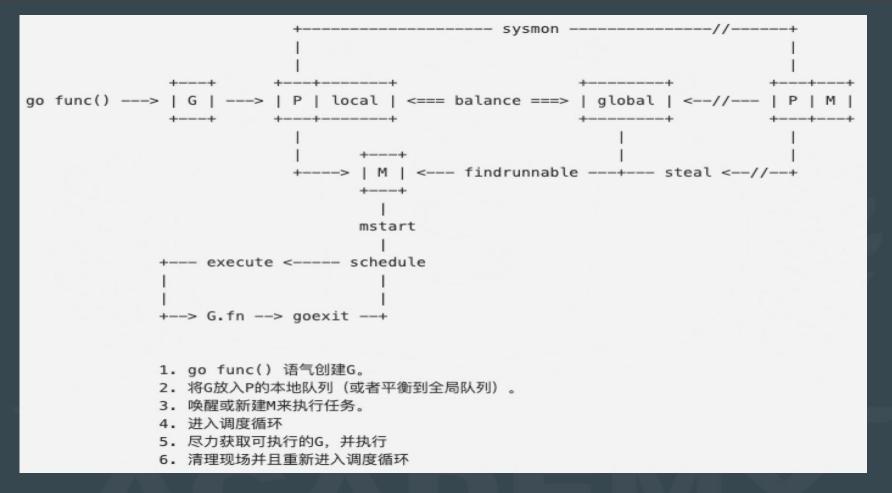
```
type schedt struct {
type p struct {
                                                             midle muintptr
               int32
                                                   闲m的链表
                uint32 // p的当前状态
         status
                                                             nmidle int32
         schedtick uint32 // 调度次数计数器
                                                   闲m的数量
         syscalltick uint32 // 系统调用次数计
                                                             mcount int32
数器
                                                   建m的总数
                muintptr // 回链到关联的m
         m
                                                             pidle puintptr // 空闲p的链
    // goroutine的ID的缓存
                                                   表
         goidcache uint64
                                                               uint32 // 空闲p的数量
                                                        npidle
         goidcacheend uint64
         // 可运行的goroutine的队列
                                                        // Global runnable queue.
         runghead uint32
                                                        rung gQueue // 全局g队列
         runqtail uint32
                                                        rungsize int32 //全局g队列长度
               [256]guintptr
         rung
         runnext guintptr // 下一个运行的g
                                                        // g的空闲池 (status == Gdead)
                                                        gFree struct {
p:m和g之间的连接器,逻辑上映射到一个CPU。
                                                                       gList
决定了go的实际并行能力
                                                   schedt:维护着全局的gmp與源
```

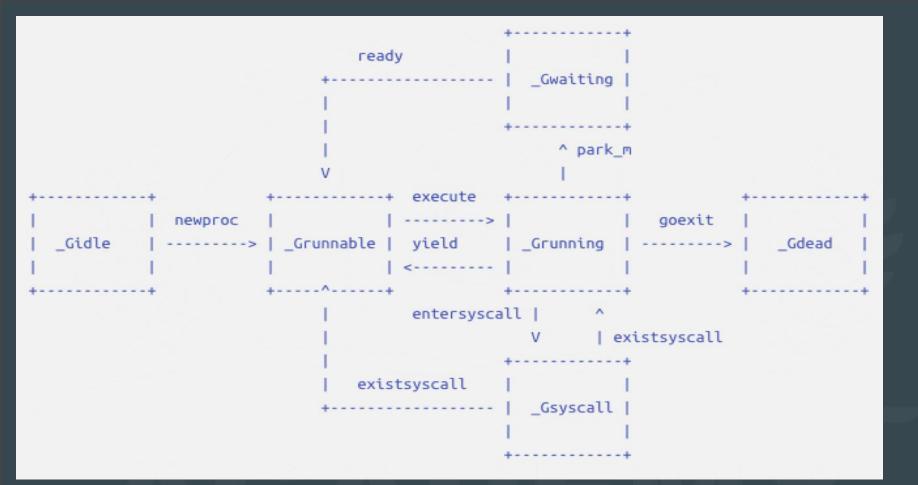
// 空

// 空

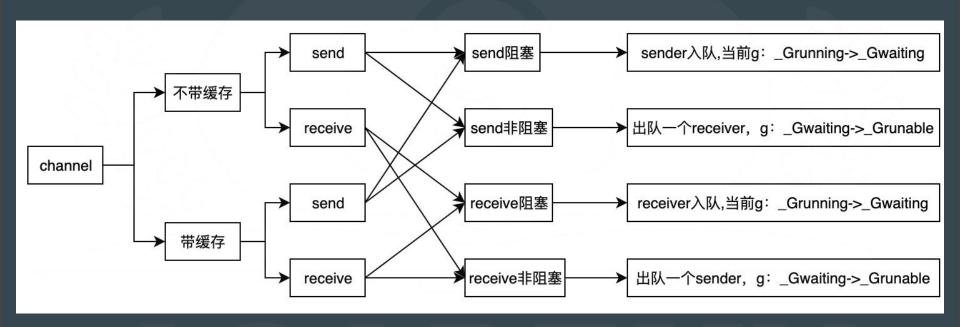
//已创



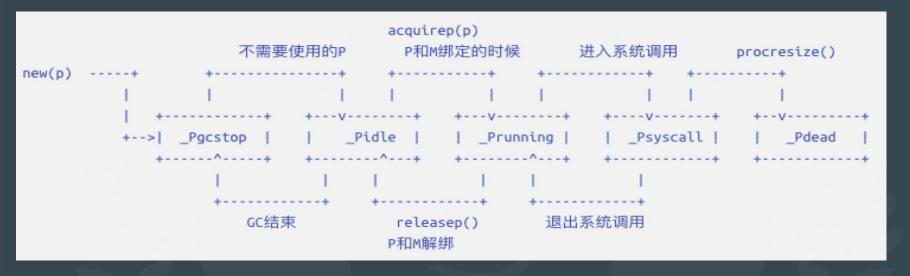




receiver g queue sender g queue channel 结构图



channel实现原理中的g状态变化



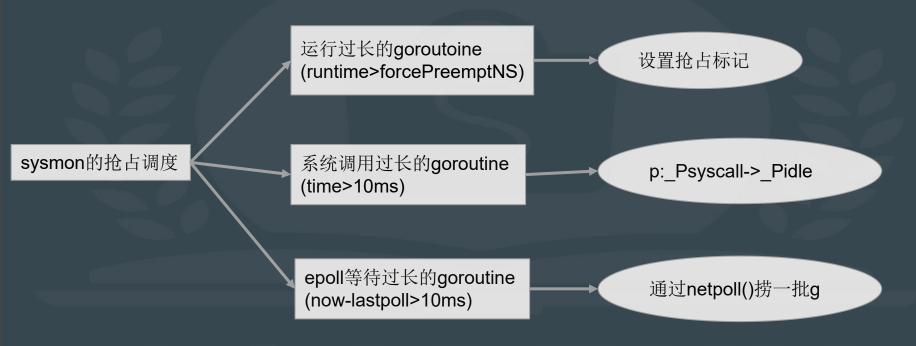
#### p的状态流转图



m的状态流转图

go调度中的抢占

#### sysmon线程的抢占式调度



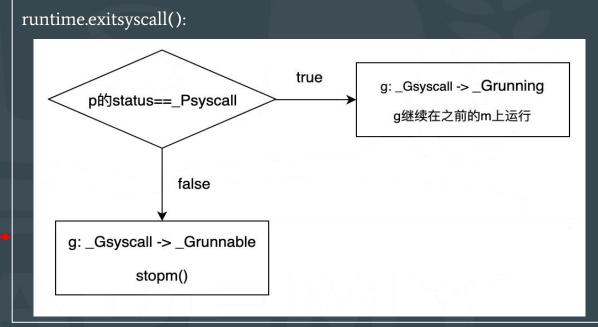
注: sysmon是一个系统监控函数,运行在一个独立的线程上,会定期进行gc和抢占retake的动作

#### func Syscall(trap, a1, a2, a3 uintptr) (r1, r2 uintptr, err syscall.Errno)

```
//Syscall
TEXT ·Syscall(SB), NOSPLIT, $0-56
    CALL
           runtime · entersyscall(SB)
   MOVQ
           a1+8(FP), DI
   MOVQ
           a2+16(FP), SI
                               进入系统调用前执行的go函数
   MOVQ
           a3+24(FP), DX
   MOVQ
           $0, R10
   MOVQ
           $0, R8
    MOVQ
           $0, R9
   MOVO
           trap+0(FP), AX // syscall entry
    SYSCALL
    CMPQ
           AX, $0xffffffffffff001
    JLS ok
   MOVQ
           $-1, r1+32(FP)
   MOVQ
           $0, r2+40(FP)
   NEG0
            AX
   MOVO
           AX, err+48(FP)
    CALL
           runtime · exitsyscall(SB)
   RET
   MOVO
           AX, r1+32(FP)
                             完成系统调用后执行的go函数
   MOVO
           DX, r2+40(FP)
   MOVO
           $0, err+48(FP)
    CALL
           runtime·exitsyscall(SB)
    RET
```

go中的系统调用过程

```
runtime.entersyscall():
g : _Grunning -> _Gsyscall
p : _Prunning -> _Psyscall
```

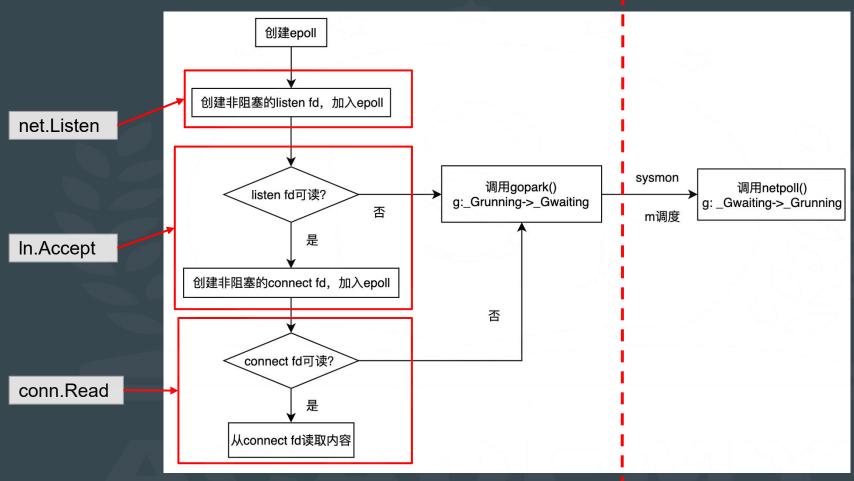


#### go实现的异步非阻塞模型(基于对epoll的封装)

```
func main() {
   ln, err := net.Listen( network: "tcp", address: ":8080")
   if err != nil {
       panic(err)
   for {
       conn, err := ln.Accept()
       if err != nil {
           panic(err)
       // 每个Client一个Goroutine
       go handleConnection(conn)
func handleConnection(conn net.Conn) {
   defer conn.Close()
   var body [4]byte
        // 读取客户端消息
       _, err := conn.Read(body[:])
       if err != nil {
           break
       fmt.Printf(format: "收到消息:%s\n", string(body[:]))
```

创建监听socket 创建连接socket 会阻塞吗? 在连接socket上读取字符串

go中的tcp服务器实现范式



go中的tcp服务器实现原理



### go的调度模型特点

- 1.高并发支持。通过轻量级goroutine(初始栈2KB,可动态伸缩)和go关键字提供简易的并发模型。
- 2.高并行支持。通过GMP的调度机制和独立的抢占式调度,保证了对CPU资源的充分利用。

#### 核心源码

#### 主要源文件:

runtime/asm\_amd64.s: 进程启动时调用的一些汇编函数,可以理解为进程的入口。要了解go的启动过程(如init函数初始化、main包中的main函数调用等)可以从这里看起runtime/runtime2.go: 包括调度模型的核心数据结构(g、m、p)的定义runtime/proc.go: 调度器逻辑代码的实现

核心函数:

runtime/proc.go的schedinit: 调度系统的初始化,所有的p在这里进行分配 runtime/proc.go的mstart: 调度器的启动,这里会启动一个m开始调度goroutine runtime/proc.go的newproc: 使用go关键字时调用的函数,里面会生成一个g代表一个goroutine runtime/proc.go的sysmon: go的监控线程执行的核心函数,调度中的抢占行为在此实现

#### 参考

https://www.cnblogs.com/sunsky303/p/9705727.html

https://reading.developerlearning.cn/reading/12-2018-08-02-goroutine-gpm/

https://zboya.github.io/post/go\_scheduler/

https://blog.csdn.net/u010853261/article/details/88312904

https://jiajunhuang.com/articles/2018 03 29-goroutine schedule.md.html

