

# 2016 年盟升杯(第三届)竞赛试题

#### 参赛注意事项

- (1) 参赛队员认真填写参赛报名表,报名信息必须准确无误。
- (2) 每队严格限制三人,开赛后不得中途更换队员和制作题目。
- (3) 参赛队员可以借助互联网等工具进行辅助设计,但不得与其他参赛队进行方案讨论和交流。
- (4) 作品提交时间及地点: 2016年11月12日,11月13号(9:00-12:00,15:00-17:00,19:00-22:00) 在清水河校区科研楼A431提交作品,逾期提交即视为自动放弃比赛资格。提交时应包括:设计报告、制作实物。

# 智能小车自动泊车系统(G 题) 【高年级组】

## 一 任务

设计一个智能小车自动泊车系统,泊车系统如图1所示。

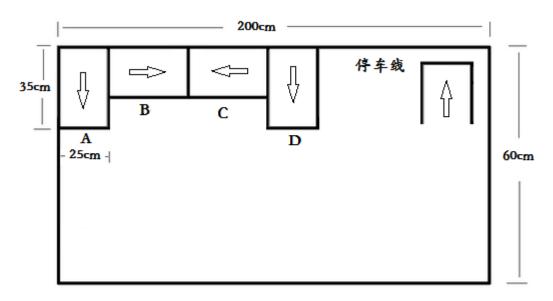


图 1 泊车系统车库分布示意图

## 二 要求

#### 1. 基本要求

车放到停车位,启动后,自动完成要求的工作。从库里开出来也需要停在停车位。在入库、移库和出库过程中除开图中A、B、C、D四条线以外,



不能辗轧其他方位的任意线条(包括停车位的线条)。

- 1.1 自动泊车:设立两个类型车库,一个是正位,一个是侧位。将小车 放在库外停车线处,小车能自动选择一个空库自动泊车。要求在正 位库停车车头必须向外,在侧位库停车,车头朝向如上图。
- 1.2 移库:接上面泊车任务完成后,启动移库,小车自动从一个库移到 另一个库泊好车,要求前后两次进入不同类型的车库。

#### 2. 发挥部分

- 2.1 出库:移库任务完成后,启动出库程序,小车自动从库里开出并自动停放在指定的车位,到位后有灯光提示。
- 2.2 某库里有物体或人时,自动选择空库停车。可以在库里面放玩具小人或其他物体模拟库里的物体或人,非空车库不超过2个,且类型不相同。
- 2.3 自动测量并显示停好的小车与周边边线的距离,数据显示装置可放在小车上,也可以放在小车之外,使用笔记本电脑,平板电脑,手机等显示。
- 2.4 其他。

## 三 说明

- 1. 小车可以自制,也可以选用玩具车改装,但是,必须是四轮结构,模型要求和现实四轮汽车类似,尺寸限制:长、宽小于20cm。
- 2. 车库以黑胶带在地板上(3~4cm)标出,参考尺寸如图1所示。
- 3. 所有动作均不能用遥控,设定好后可以用小车上的一个启动开关启动后,自动完成设定动作。
- 4. 允许部分传感器放置在小车外部。

## 四 评分标准

建议评分中考虑速度因素,可以以竞赛中参赛作品速度最快的作为参考,时间增长的逐渐适当扣分。

报告	项目	主要内容	分数
	系统方案	实现方法、方案论证	5
		系统设计、结构框图	
	理论分析与计算	控制方法、理论计算	5
	电路与程序设计	检测与驱动电路设计	5
		总电路设计	
		软件设计与工作流程图	
	设计报告结构与规范性	摘要	5



	733	
	设计报告结构 图表的规范性	
	总分	20
基本要求	完成第 1.1 项	25
	完成第 1. 2 项	
	总分	45
发挥部分	完成第 2.1 项	15
	完成第 2. 2 项	
	完成第 2. 3 项	
	完成第 2. 4 项	
	总分	
	速度评分	10
总分		