

# Projet Rover Curiosity Nasa

L'objectif est de créer une page web permettant d'afficher les photos prises par le rover Curiosity de la planète Mars, en choisissant la date de prise de vue et la caméra à partir d'un formulaire, et avec des boutons permettant de naviguer d'une photo à l'autre.

## 1. L'API de la NASA

### Notion d'API

\*D'après [wikipedia](#)

Une **API** (*application programming interface* ou « interface de programmation d'application ») est un ensemble normalisé de *classes*, de *méthodes*, de *fonctions* et de *constantes* qui sert de façade par laquelle un logiciel offre des services à d'autres logiciels.

Elle est offerte par une **bibliothèque logicielle** ou un **service web**, le plus souvent accompagnée d'une description qui spécifie comment des programmes « consommateurs » peuvent se servir des fonctionnalités du programme « fournisseur ».

La NASA offre des **API** libres d'accès (avec une clé personnelle) permettant de parcourir des données collectées par des satellites, des télescopes, des robots, etc...

Nous nous intéresserons à l'API **Mars Rover Photos**. Cette API permet de consulter les photos prises par les différents Rovers sur Mars, à différentes dates. Par exemple, en utilisant l'url suivante :

[https://api.nasa.gov/mars-photos/api/v1/rovers/curiosity/photos?earth\\_date=2015-6-3&camera=FHAZ&api\\_key=DEMO\\_KEY](https://api.nasa.gov/mars-photos/api/v1/rovers/curiosity/photos?earth_date=2015-6-3&camera=FHAZ&api_key=DEMO_KEY)

on récupère des données au format **JSON** donnant toutes les informations sur les images prises par la caméra avant ( **FHAZ** ) du rover *Curiosity* le 3 juin 2016.

```
{
  "photos": [
    {
      "id": 102685,
      "sol": 1004,
      "camera": {
        "id": 20,
        "name": "FHAZ",
        "rover_id": 5,
        "full_name": "Front Hazard Avoidance Camera"
      },
      "img_src": "http://mars.jpl.nasa.gov/msl-raw-images/proj/msl/redops/ods/surface/sol/01004/opgs/edr/fcam/FLB_486615455EDR_F0481570FHAZ00323M_.JPG",
      "earth_date": "2015-06-03",
      "rover": {
        "id": 5,
        "name": "Curiosity",
        "landing_date": "2012-08-06",
        "launch_date": "2011-11-26",
        "status": "active"
      }
    },
    {
      "id": 102686,
      "sol": 1004,
      "camera": {
        "id": 20,
        "name": "FHAZ",
        "rover_id": 5,
        "full_name": "Front Hazard Avoidance Camera"
      },
      "img_src": "http://mars.jpl.nasa.gov/msl-raw-
```

```
images/proj/msl/redops/ods/surface/sol/01004/opgs/edr/fcam/FRB_486615455EDR_F0481570FHAZ00323M_.JPG",
  "earth_date": "2015-06-03",
  "rover": {
    "id": 5,
    "name": "Curiosity",
    "landing_date": "2012-08-06",
    "launch_date": "2011-11-26",
    "status": "active"
  }
}
```

### 1.1. Le format JSON et les types de données

#### Format JSON

JSON (*JavaScript Object Notation* – Notation Objet issue de JavaScript) est un format léger d'échange de données. Il est facile à lire ou à écrire pour des humains. Il est aisément analysable ou générable par des machines, et il utilise des notations familières aux langages descendant du langage C, comme C, C++, java, Javascript, Python...

JSON se base sur deux structures:

- Une **liste** de valeurs ordonnées, qui correspond au type `list` de Python, donc encadré par des **crochets** `[` et `]`. Les valeurs sont accessibles par **leur indice** ;
- Une **collection** de couples nom/valeur, qui correspond au type `dict` (dictionnaire) de Python, c'est-à-dire encadré par des **accolades** `{` et `}`. Les valeurs sont accessibles par **leur clé**.

## ⚠ Aperçu rapide des dictionnaires de Python / Collections en Javascript

Le but ici n'est pas de détailler le fonctionnement des dictionnaires/collections, chose que nous ferons plus tard dans un chapitre dédié, mais de vous donner un aperçu de l'utilisation de ces dictionnaires. Considérons le code suivant

```

1 perso1 = {'nom' : 'DarkVador',
2 'Age' : 41,
3 'Pilote' : 'Tie Fighter',
4 'Sabre' : 'Rouge',
5 'enfants' : ['Luke Skywalker', 'Leia Organa']}
6
7 perso2 = {'nom' : 'Luke Skywalker',
8 'Age' : 19,
9 'Pilote' : 'X-Wing',
10 'Sabre' : 'Vert',
11 'enfants' : None }
12

```



- Pour le dictionnaire `perso1`, l'appel à la clé `"nom"` renverra la chaîne de caractère `"Dark Vador"` :

```

>>> perso1["nom"]
"Dark Vador"

```

- Pour le dictionnaire `perso2`, l'appel à la clé `"Sabre"` renverra la chaîne de caractère `"Vert"` :

```

>>> perso2["Sabre"]
"Vert"

```

- Pour le dictionnaire `perso1`, l'appel à la clé `"enfants"` renverra la liste `['Luke Skywalker', 'Leia Organa']` :

```

>>> perso1["enfants"]
['Luke Skywalker', 'Leia Organa']

```

Il sera alors possible d'atteindre la chaîne `'Leia Organa'` en utilisant l'indice de celle-ci dans la liste :

```

>>> perso1["enfants"][1]
'Leia Organa'

```

## 1.2. Analyse des données reçues par une requête

La requête [https://api.nasa.gov/mars-photos/api/v1/rovers/curiosity/photos?earth\\_date=2015-6-3&camera=FHAZ&api\\_key=DEMO\\_KEY](https://api.nasa.gov/mars-photos/api/v1/rovers/curiosity/photos?earth_date=2015-6-3&camera=FHAZ&api_key=DEMO_KEY) renvoie les données JSON suivantes :

```

{
  "photos": [
    {
      "id": 102685,
      "sol": 1004,
      "camera": {
        "id": 20,
        "name": "FHAZ",
        "rover_id": 5,
        "full_name": "Front Hazard Avoidance Camera"
      },
      "img_src": "http://mars.jpl.nasa.gov/msl-raw-images/proj/msl/redops/ods/surface/sol/01004/opgs/edr/fcam/FLB_486615455EDR_F0481570FHAZ00323M_.JPG",
      "earth_date": "2015-06-03",
      "rover": {
        "id": 5,
        "name": "Curiosity",
        "landing_date": "2012-08-06",
        "launch_date": "2011-11-26",

```

```

        "status": "active"
    },
    {
        "id": 102686,
        "sol": 1004,
        "camera": {
            "id": 20,
            "name": "FHAZ",
            "rover_id": 5,
            "full_name": "Front Hazard Avoidance Camera"
        },
        "img_src": "http://mars.jpl.nasa.gov/msl-raw-
images/proj/msl/redops/ods/surface/sol/01004/opgs/edr/fcam/FRB_486615455EDR_F0481570FHAZ00323M_.JPG",
        "earth_date": "2015-06-03",
        "rover": {
            "id": 5,
            "name": "Curiosity",
            "landing_date": "2012-08-06",
            "launch_date": "2011-11-26",
            "status": "active"
        }
    }
]
}

```

Qu'on peut analyser ainsi :

1. Le résultat est un dictionnaire, ayant une unique clé "Photos", auquel la valeur associée est de type liste.
2. La liste contient deux éléments de type dictionnaire.
3. Les deux dictionnaires possèdent les mêmes clés
  - "id" : l'identifiant de la photo, un entier ;
  - "sol" : le nombre de jour depuis l'atterrissage du rover à la date donnée ;
  - "camera" : un dictionnaire contenant les informations sur la caméra utilisée pour prendre la photo
  - "img\_src" : l'URL de la photo ;
  - "earth\_date" : la date terrestre à laquelle a été prise la photo ;
  - "rover" : un dictionnaire contenant les informations sur le rover qui a pris cette photo.

## 2. Applications

### 2.1. Applications en Python

## ? Exercice

1. En utilisant la clé API que je vous fournirais en classe, copiez-collez le code suivant dans un nouveau fichier de Thonny :

```
nasa_key= ...
# importation du module webbrowser
import webbrowser
# importation du sous-module MarsRovers du module nasaapi
from nasaapi import MarsRovers
# initialisation de la connexion avec l'API et création de l'objet rovers
rovers = MarsRovers(nasa_key, 50, "NAVCAM")
# récupération des données de Curiosity (dictionnaire)
cur = rovers.curiosity()

# accès à l'URL de la quatrième photo

url= cur['photos'][3]['img_src']

# envoi de l'URL dans le navigateur
webbrowser.open_new_tab(url)
```

2. Installez les modules `webbrowser`, `python-nasa-api` et `requests` dans Thonny, en utilisant le menu Outils > Gérer les paquets.
3. Exécutez le code. Que se passe-t-il ?
4. Modifiez le code pour recevoir la première photo prise par la caméra `FHAZ` (*Front Hazard Avoidance Camera*).
5. Combien de photos ont été prises par la caméra panoramique le 30ème jour par Opportunity ? Les afficher toutes !
6. Combien de photos ont été prises par toutes les caméras de Curiosity le 100ème jour ? Les afficher toutes !

## 2.2. Application en HTML

### i Le projet individuel

L'objectif est de construire un ensemble de pages web permettant de sélectionner un rover, une caméra et une date ou un sol afin d'obtenir un carroussel des photos correspondantes, comme par exemple sur la capture d'écran suivante :



Afin de simplifier votre travail de récupération des données, un fichier javascript [nasa\\_js.js](#) vous est fourni, comprenant :

- une **constante** `MY_NASA_KEY` devant contenir la clé de connexion à la NASA ;
- une variable `imgArray` servant à contenir les résultats de requêtes sur l'API de la NASA ;
- un objet de `request_parameters` de type `Map` (dictionnaire/collection), servant à contenir les paramètres de la requête ;
- une fonction `request_to_nasa` qui, une fois appelée avec les bons paramètres, peuple la variable `imgArray` des résultats de la requête.

Le projet est individuel, et doit contenir :

- une ou plusieurs fichiers `HTML` ;
- un ou plusieurs fichiers `CSS` (mais un seul suffit) ;

- le fichier `nasa_js.js` complété avec vos propres fonctions si nécessaires ;

Le barème est le suivant :

- 10 points pour un site fonctionnel, plus particulièrement :
  - 5 points pour une(des) page(s) contenant un formulaire de sélection des options ;
  - 5 points pour une méthode de visualisation des photos obtenues ;
- 4 points pour l'esthétique du site (fichier `CSS` cohérent et ergonomie du site) ;
- 3 points pour un code sans erreur HTML/CSS (vérifier sur [W3C](#));
- 3 points bonus, selon les améliorations que vous apporterez !