定时/计数技术

微机系统需要为处理机和外设提供时间标记和对外部事件进行计数

- 分时系统的程序切换
- 向外设周期性地输出控制信号
- 外部事件发生次数达到规定值后产生中断
- 统计外部事件发生的次数

• • • • •

一、计数/定时

- 计算机处理计数问题
 - 1. 首先要将计数量转化为电脉冲的形式(引发计数工作的电脉冲称为计数脉冲)
 - 2. 计数的任务即对电脉冲的出现次数进行度量
 - 3. 要求计数系统具有良好的实时性

一、计数/定时

- 计数和定时本质相同
 - 1. 都是对一个输入脉冲进行计数
 - 2. 如果输入脉冲的频率一定,那么记录脉冲的个数与所需的时间是一一对应的关系,计数可以当定时用
- 定时/计数功能应用
 - 1. 对外部事件发生次数进行计数
 - 2. 为处理器和外设提供时间标记(定时信号)

(例如,分时系统的程序切换,键盘去抖,DRAM刷新)

- 二、时间-频率-声音
 - 时间/时间序列
 - Newton 绝对时间,不受任何影响,在任何场所都总是以 同样速度流动
 - Leibniz 时间不过是用来表示事物发生变化先后顺序的一 个用词
 - 频率/声音

三、定时的分类

- 内部定时
 计算机本身运行的时间基准或时序关系,使
 计算机每个操作都按照严格的时间节拍执行
- 外部定时 外部设备实现某种功能时,在外设与CPU之 间或外设与外设之间的时序配合

三、定时的分类

- 内部定时 由CPU硬件结构确定,有固定的时序关系, 无法更改
- 外部定时 由外设和被控对象的任务、功能决定,无一 定模式,需要用户根据I/O设备的需求设定
- 时序配合 外设与CPU连接时,以计算机的时序关系为 依据,设计外部定时机构

四、定时方法

为获得所需要的定时,要求准确而稳定的时间基准

- 1. 软件定时
 - 基于CPU内部定时机构,运用软件编程 利用每执行一条指令需要若干个指令周期的 原理,循环执行一段程序而产生等待延时, 主要用于短时延时

- 优点不需要增加设备,只需编制相应的延时程序 以备调用
- 缺点 延时等待增加了CPU的时间开销,延时时间 越长,等待开销越大,降低了CPU的效率, 浪费了CPU的资源

```
- 例如
mov cx,0ffffh
l2: dec cx
cmp cx,0
jnz l2
jmp l1 ; l1为延迟后要跳转的程序段
```

```
- 例如
delay: push cx ;延时子程序
mov cx, 0100h
dl1: push ax
pop ax
loop dl1
pop cx
```

ret

2. 硬件定时

- 采用可编程通用的定时/计数器或单稳延时电 路产生的定时或延时
- 优点 硬件定时不占用CPU的时间,定时时间长,使用灵活,故得到广泛应用

可编程定时/计数器

- 1. 8253的基本结构及其作用
- 2. 8253的工作方式和控制字
- 3. 8253的读写操作
- 4. 各种外部定时技术

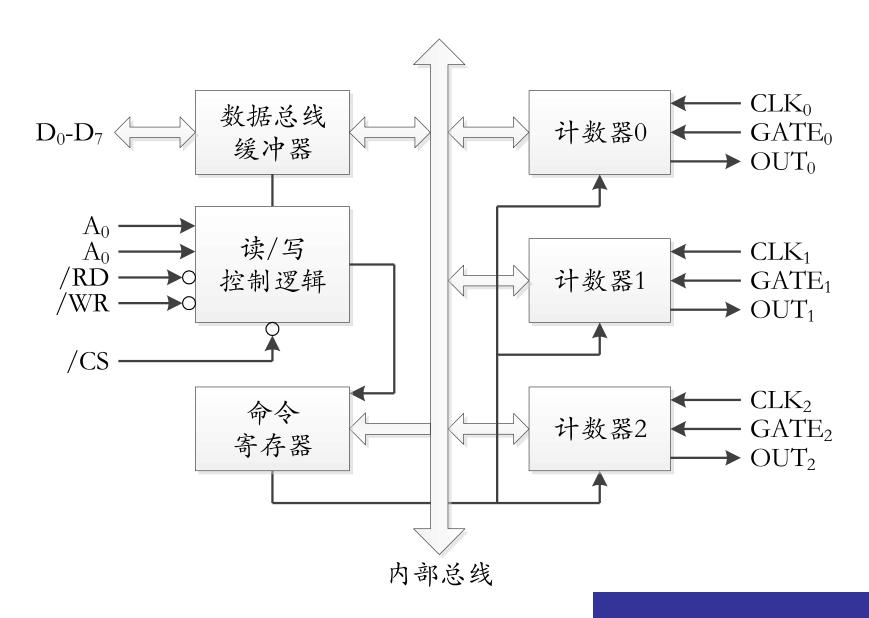
可编程大规模接口芯片

- 可编程定时/计数器8253/8254
 - 8253-5 (5MHz), 8254-2 (10MHz), 8253 (2MHz), 8254 (8MHz), 8254-5 (5MHz)
 - 3个独立的16位计数器
 - 6种工作方式供选择
 - 数据总线缓冲器和读写控制逻辑
 - 外形、引脚、功能兼容,最高频率不同

- 一、8253外部特性
 - 8253是24引脚双列直插式芯片
 - +5V供电
 - 数据总线D₀-D₇, RD#和WD#分别是读写控制引脚, CS#是片选信号。A₁, A₀是片内地址选择引脚
 - 8253的三个计数通道在结构上和功能上完全一样,每个通道均有两个输入引脚CLK和GATE,一个输出信号引脚OUT

	1			7
1		\mathbf{D}_7	V_{CC}	24
2		D_6	/WR	23
3		D_5	/RD	22
4		D_4	/CS	21
5		D_3	A_1	20
6		D_2	A_0 8253	19
7		D_1	CLK_2	18
8		\mathbf{D}_0	OUT_2	
9		CLK_0	$GATE_2$	16
10		OUT_0	CLK_1	15
11		$GATE_0$	$GATE_1$	14
12		GND	OUT_1	13

- 二、内部逻辑
- 1. 8253内部逻辑结构
 - 数据缓冲寄存器
 - 读写逻辑
 - 控制命令寄存器
 - 计数器
- 2. 计数通道内部逻辑



数据总线缓冲器

双向三态8位寄存器

与系统总线D₀-D₇相连

写入数据/命令

确定8253工作方式

向寄存器装入初值

读取数据/状态

读出初值/当前值

计数器

3个独立计数通道

16位减1计数器

16位计数初值寄存器

16位输出锁存器

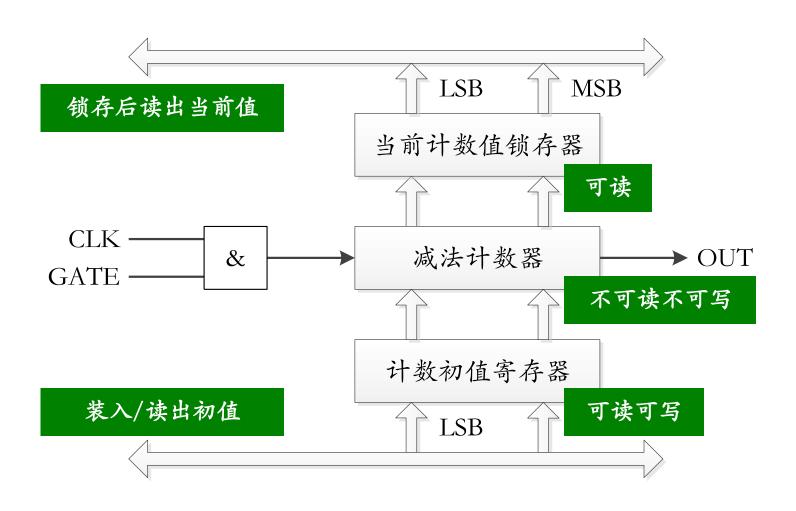
控制寄存器

CPU写入控制字

读/写逻辑

读/写控制

片内地址译码



三、计数初值和编程命令

- 计数初值
 - 计数初值寄存器用来寄存计数初值
 - 计数工作单元为16位减1计数器,它的初值是 计数初值寄存器内容
 - 计数单元对CLK脉冲计数,每出现一个CLK 脉冲,计数器减1,当减为零时,通过OUT输 出指示信号表明计数单元已为零

- 作为定时器工作

当计数单元为零时,计数寄存器内容会自动重新装入计数单元,因为CLK输入是均匀的脉冲序列,所以OUT输出是频率降低了的脉冲序列(相对于CLK信号频率)

- 作为计数器工作

只关注在CLK端出现(代表事件)的脉冲个数,当CLK端出现了规定个数的脉冲时,OUT输出一个脉冲信号

- 计数器工作过程
 - 1. 将控制字写入控制寄存器,指示8253的工作方式;
 - 2. 将计数初值写入计数寄存器;
 - 3. 计数单元开始工作,对CLK脉冲计数,每出现一个CLK脉冲,计数器减1;
 - 4. 当计数单元减为零时,通过OUT输出指示信 号表明计数单元已为零

读写操作及编程命令2种情况:写命令字操作、读当前计数值操作

• 写操作(芯片初始化)

芯片加电后, 其工作方式是不确定的, 为了正常工作, 要对芯片初始化

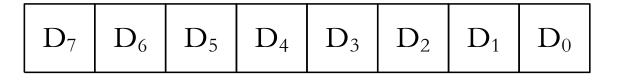
初始化的工作有两点:

- 1. 向控制寄存器写入方式控制字
- 选择计数器 (三个中之一个)
- 确定工作方式 (六种方式之一)
- 指定计数器计数初值的长度、装入顺序、计数值的码制(BCD码或二进制码)
- 2. 向已选定的计数器按方式控制字的要求写入计数初值

计算公式为:

Ci=CLK/OUT

Ci计数初值,CLK输入时钟频率,OUT输出时钟频率



00 选择通道 0

01 选择通道 1

10 选择通道 2

11 非法

00 锁定当前计数值

01 读写计数器低8位

10 读写计数器高8位

11 先读写计数器低8位 再读写计数器高8位

0 二进制

1 十进制

000 方式 0

001 方式1

010 方式2

011 方式3

100 方式4

101 方式5

工作方式命令格式

例1 选择2号计数器,工作方式3,计数器的初值533H,采用二进制

MOV DX, 307H
MOV AL, 10110110B
OUT DX, AL
MOV DX, 306H
MOV AX, 533H
OUT DX, AL
MOV AL, AH
OUT DX, AL

;命令口

;2号计数器初始化命令字

;写命令口寄存器

;2号计数器数据口

;计数初值

;先送低字节到2号计数器

;取高字节送AL

;后送高字节到2号计数器

例2 选择计数器通道1,工作方式1,按BCD码计数,计数器的初值为十进制4000

MOV AL, 63H OUT 43H, AL MOV AL, 40H OUT 41H, AL ;设置控制字0110 0011B

;写命令口寄存器

;设置计数初始值4000H

;送高字节到计数通道1

例3 选择计数器通道0,工作方式0,8位二进制计数,计数器的初值为4

MOV AL, 10H OUT 43H, AL MOV AL, 4 OUT 40H, AL ;设置控制字0001 0000

;写命令口寄存器

;设置计数初始值4

;送初值到计数通道0

例4 选择计数器通道2,工作方式2,二进制计数, 计数初值为0304H

> MOV AL, B4H OUT 43H, AL MOV AL 04H OUT 42H, AL MOV AL, 03H OUT 42H, AL

;设置控制字1011 0100

;写命令口寄存器

;设置计数器低字节

;送初值到计数通道2

;设置计数器高字节

;送初值到计数通道2

• 读当前计数值(锁存后读操作)

在事件计数器的应用中,需要读出计数过程中的计数值,以便根据这个值做计数判断8253内部逻辑提供了将当前计数值锁存后读操作功能,具体作法是:

- 1. 先发一条锁存命令(即方式控制字中的 $RL_1RL_0=00$),将当前计数值锁存到输出计数器;
- 2. 执行读操作,得到锁存器的内容。

 例如,要求读出并检查1号计数器的当前计数值 是否是全"1"(假定计数值中只有低8位), 其程序段为:

L: MOV AL, 01000000B
OUT TIMER+3, AL
IN AL, TIMER+1
CMP AL, 0FFH
JNE L
HLT

;1号计数器的锁存命令 ;写入控制寄存器 ;读1号计数器当前计数值 ;比较 ;非全"1",再读 ;是全"1",暂停

四、工作方式和特点

8253作为一个可编程计数器/定时器,可以用 6种工作模式,不论工作在那种模式,都遵守 下面几条基本规则:

- 1. 控制字写入寄存器时,所有控制逻辑电路立即复位,输出端OUT进入初始状态;
- 2. 初值写入后,要经过一个时钟上升沿和一个下降沿,计数执行部件才开始进行计数;

- 3. 通常在时钟脉冲CLK的上升沿,门控信号GATE被采样
 - 模式0,4中,门控信号为电平触发
 - 模式1,5中,门控信号为上升沿触发
 - 模式2,3中,门控信号为电平或上升沿触发(二种)
- 4. 在时钟脉冲CLK的下降沿, 计数器作减1计数
 - 0是计数器所能容纳的最大初始值 二进制时,0相当于2¹⁶;BCD码时,0相当于10⁴

工作模式决定以下内容

- 1. 门控信号的影响
 - 高电平允许, 当GATE=0, 即使出现CLK, 也不计数(模式0, 2, 3, 4)
 - 上升沿允许(上升沿触发) (模式1,5)

- 2. OUT信号的状态
 - 写入控制字后
 - 计数过程中
 - 计数终了
- 3. 计数操作可否重复
 - 不可重复 (模式0, 4)
 - 自动重复(模式2, 3)
 - 条件重复(模式1,5) (GATE上升沿)

6种工作模式主要区别

- 输出波形不同
- 启动计数器的触发方式不同
- 计数过程中门控信号GATE对计数操作的影响 不同
- 有的工作方式具备"初值自动重装"的功能 (当计数值减到规定的数值后,计数初值将 会自动地重新装入计数器)

		方式0	方式1	方式2	方式3	方式4	方式5
功	能	计数结束输出 正跃变信号	单脉冲发 生器	频率发生 器	方波发生器	单脉冲发 生器	单脉冲发 生器
启动方式		"软件"启动	"硬件" 启动	"软件/硬 件"启动	"软件/硬件" 启动	"软件" 启动	"硬件" 启动
输出波形		写入初值后, 经过大于N个 CLK,输出为 高	宽度为N个 CLK周期 的负脉冲	宽度为1个 CLK周期 的负脉冲	N为偶数,正 脉冲宽均为 N/2个CLK周期; 奇数时, 正脉冲宽为 (N+1)/2个 CLK周期,负 脉冲(N-1)/2个 CLK周期	宽度为1 个CLK周 期的负脉 冲	宽度为1个 CLK周期 的负脉冲
初值重装			需GATE上 升沿	初值自动 重装	初值自动重装		需GATE上 升沿
计数过程中改变 计数初值		立即有效	外部触发 后有效	计数到1后 有效	外部触发有效 /计数结束后 有效	立即有效	外部触发 后有效
GATE 信号的 作用	GATE= 0	停止计数		停止计数	停止计数	停止计数	
	上升沿		启动计数				启动计数
	GATE= 1	允许计数		允许计数	允许计数	允许计数	

8253的六种工作方式可归为两类:

- 充当频率发生器
- 作为计数器

从这个角度讨论总结OUT和GATE门的作用

- 与频率发生器有关的工作方式
 - 8253有两种方式与频率发生器有关 (方式2和 方式3)
 - 对OUT端,方式2提供给用户的是负脉冲,方式3提供给用户的是方波
 - GATE信号要始终保持为高

- 与计数器有关的工作方式
 - 方式0、1和方式4、5与计数器有关
 - 启动计数器的方式有两种
 - 1. CPU把时间常数写入相应通道后(/WR),计数器就开始工作,称之为软件启动方式,在这种启动方式下,GATE要始终保持为高电平,方式0和方式4为软件启动方式

- 2. 硬件启动计数器,CPU把时间常数写入计数器后 (/WR),即使GATE为高电平,计数器并不工作, 只有GATE发生跳变,其上升沿启动计数器工作, 方式1和方式5为硬件启动方式
- 计数器溢出时,OUT有两种输出形式,电平 (方式0和方式1)或负脉冲(方式4和方式5)

工作	方式 (计数器)	输出OUT		
上1F.	刀式(灯翅砧)	电平	负脉冲	
启动	硬件 (GATE上升沿)	方式1	方式5	
方式	软件 (写入初值/WR)	方式0	方式4	

例1 现有一个高精密晶体振荡电路,输出信号是脉冲波,频率为1MHz。要求利用8253做一个秒信号发生器,其输出接一发光二极管,以0.5秒点亮,0.5秒熄灭的方式闪烁指示。设8253的通道地址为80H~86H(偶地址)

1、时间常数计算

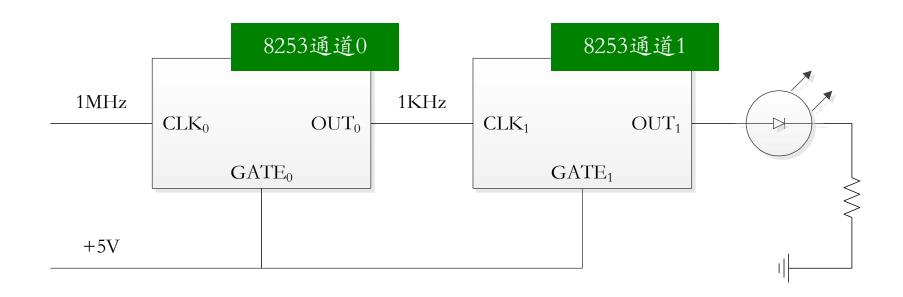
要求用8253作一个分频电路,而且输出是方波,否则发光二极管不可能等间隔闪烁指示。频率为1MHz信号的周期为1微秒,而1Hz信号的周期为1秒,所以分频系数

N = 1000000

由于8253一个通道最大的计数值是65536,所以一个通道不能完成上述分频要求

 $N = 1000000 = 1000 \times 1000 = N_1 \times N_2$

取两个计数器,采用级联方式



3、工作方式选择

由于通道1要输出方波信号推动发光二极管,所以通道1应选工作方式3 对于通道0,只要能起分频作用,对输出波形不做要求,所以方式2和方式3都可以选用对于通道0,取工作方式2,BCD计数;对于通道1,取工作方式3,二进制计数(也可选BCD计数)

4、程序

mov al, 00110101b

out 86h, al

mov al, 00

out 80h, al

mov al, 10h

out 80h, al

mov al, 01110110b

out 86h, al

mov al, 0e8h

out 82h, al

mov al, 03h

out 82h, al

;通道0控制字

;通道0初始计数值,BCD码计数

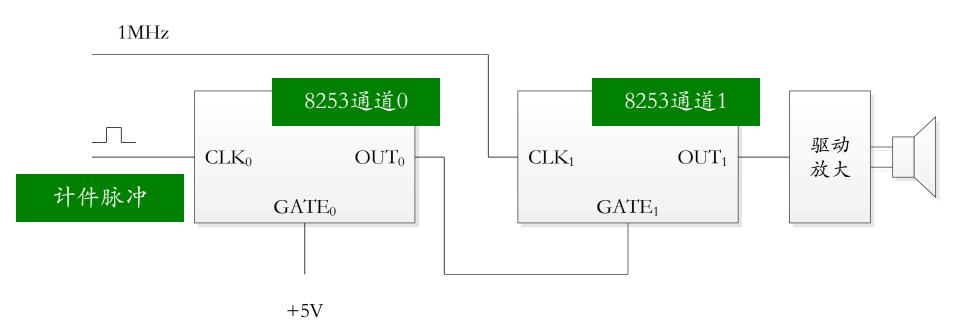
;通道1控制字

;通道1初始计数值, 3E8H=1000

例2 计件系统的功能是记录脉冲的个数,一个脉冲代表一个事件,例如交通道路检测系统中通过检测点的车辆,工业控制系统中流水线上已加工好的工件;要求在计件过程中,PC机可以显示当前计数器的内容,当完成10000个工件记录后,系统发出1KHz信号推动喇叭发音通知用户(外部提供时钟1MHz)

解: 1、需要两个通道,一个作为计数,选用通道0。 另一个产生1KHz信号,选用通道1。

传感器电路把物理事件转换为脉冲信号输入到通道0计数,当记录10000个事件后,通道0计数器溢出,GATE端输出高电平,这时通道1开始工作,产生1KHz信号推动喇叭发音。



3、工作方式选择

- 对于通道1,由于要产生1KHz信号,故选用工作方式 3
- 对于通道0, GATE₀=1 (+5V), 要求初始计数值写入计数通道后, 计数器就可以工作, 则通道0的启动方式应是软件启动, 故可选的工作方式为方式0和方式4

由于要求计数溢出后产生一个信号来启动一个事件,即喇叭发音,对于图所示方案,通道1的GATE₁信号由通道0的OUT信号产生,这个OUT信号应该是电平型,所以通道0应选用工作方式0

4、时间常数 $N_0 = 10000$ $N_1 = 1MHz/1KHz = 1000$

- 一、8253在PC/XT中的应用 PC机中,8253的端口地址为40H~43H
 - 1. 计数器0-向系统日历时钟提供定时中断方式3,控制字36H,计数器初始值0
 - 2. 计数器1-动态RAM刷新 方式2,控制字54H,计数器初始值18(12H)
 - 3. 计数器2-控制扬声器发声 方式3,控制字B6H,计数器初始值1331 (533H)

- BIOS对8253初始化

计数器2

MOV AL, 0B6H ;控制字10,11,011,0

OUT 43H, AL ;通道2, 16位, 方式3, 二进制

MOV AX, 533H ;初值 533H = 1331

OUT 42H, AL ;写入计数器低8位

MOV AL, AH;

OUT 42H, AL ;写入计数器高8位

OUT2输出两次变高的间隔为840ns*1331 = 1.12ms, 频率为894Hz

(输入时钟频率CLK0=1.1931816MHz=1/840ns)

- BIOS对8253初始化

计数器1

MOV AL, 54H ;控制字01,01,010,0

OUT 43H, AL ;通道1, 低8位, 方式2, 二进制

MOV AL, 12H ;初值18

OUT 41H, AL ;写入计数器低8位, 高8位自动为0

OUT1输出两次变高的间隔为840ns*18 = 15us,于是2ms内可有132次动态RAM刷新(128次是系统的最低要求)

- BIOS对8253初始化

计数器0

MOV AL, 36H ;控制字00,11,011,0

OUT 43H, AL ;通道0, 16位, 方式3, 二进制

MOV AL, 0 ;初值0, 计数65536次(最大)

OUT 40H, AL ;写入计数器的低计数值

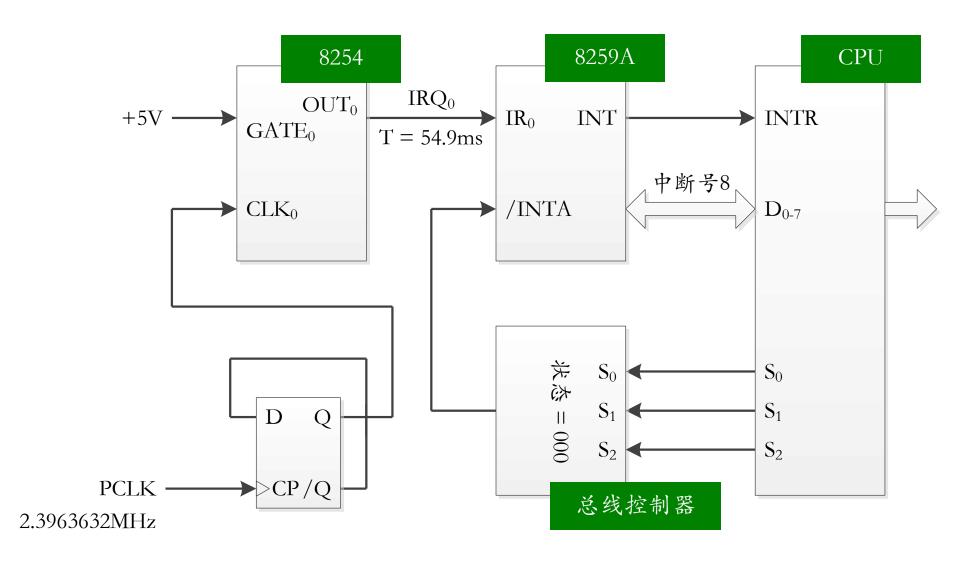
OUT 40H, AL ;写入计数器的高计数值

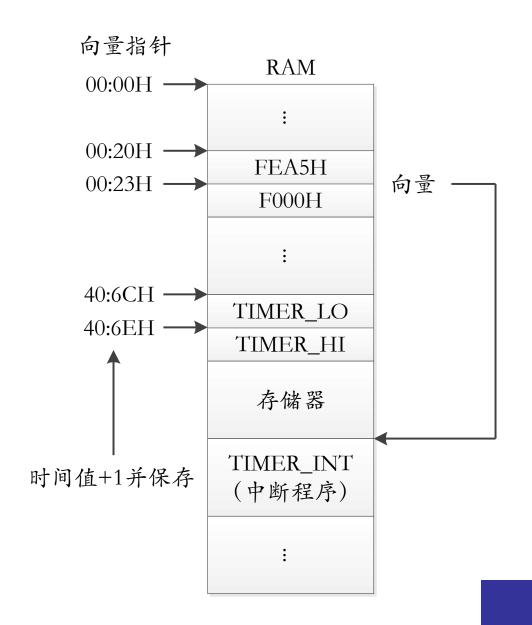
OUTO輸出两次变高的间隔为840ns*65536 = 55ms (计时单位),即每隔55ms发出一次请求(输 入时钟频率CLK0=1.1931816MHz=1/840ns)

日时钟运行原理

- 0号计数器,工作方式3,计数初值65536 输出频率为1.1931816MHz/65536=18.2Hz 也即每隔54.9ms产生一次0级中断,并执 行一次中断08H服务程序。
- 中断服务程序TIMER-INT主要工作是对 BIOS数据区中双字变量的TIMER_LO和 TIMER_HI进行操作。

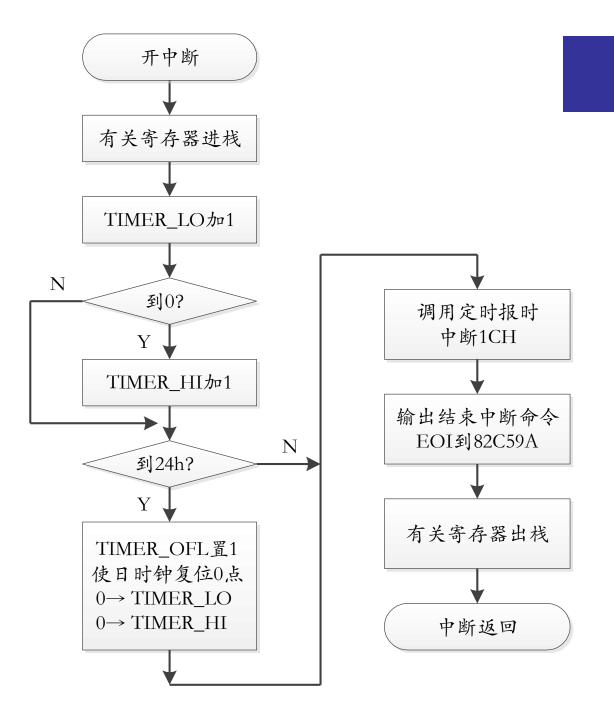
- 日时钟计时 一个小时65543个单位 3600s/54.925493ms=65543 24个小时1573040(001800B0H)个单位: 24×3600s/54.925493ms = 1573040





日时钟运行原理

日时钟中断8



二、扬声器控制

设计一个程序,使扬声器发出600Hz频率(音高)的声音,按下任意键声音停止(p43/p55)

- PC机的发声系统以计数器2为核心, CLK2的输入频率1.19MHz
- 改变计数器初值可以由OUT2得到不同频率的 方波输出

对于600Hz, 计数初值1.19MHz/600Hz=1983

- 发声系统受8255芯片B口的两个输出端线PB0、 PB1的控制

CODE SEGMENT

ASSUME CS:CODE

START:

• • • • •

IN AL, 61H ;读8255A的PB口

OR AL, 03H;00000011

OUT 61H, AL ; 打开PB1和PB0

MOV AX, 1983

OUT 42H, AL ;写入计数初值(低位字节)

MOV AL, AH

OUT 42, AL ;写入计数初值(高位字节)

MOV AH, 01H

INT 21H ;DOS中断,等待从键盘输入字符(参见p306)

IN AL, 61H ;读8255A的PB口

AND AL, 0FCH ;11111100

OUT 61H, AL ;关闭PB1和PB0

MOV AH, 4CH

INT 21H ;DOS中断(终止当前程序)

• • • • • •

CODE ENDS END START

三、波特率发生器

- 定时常数的计算公式

Tc = CLK / (Baud*Factor)

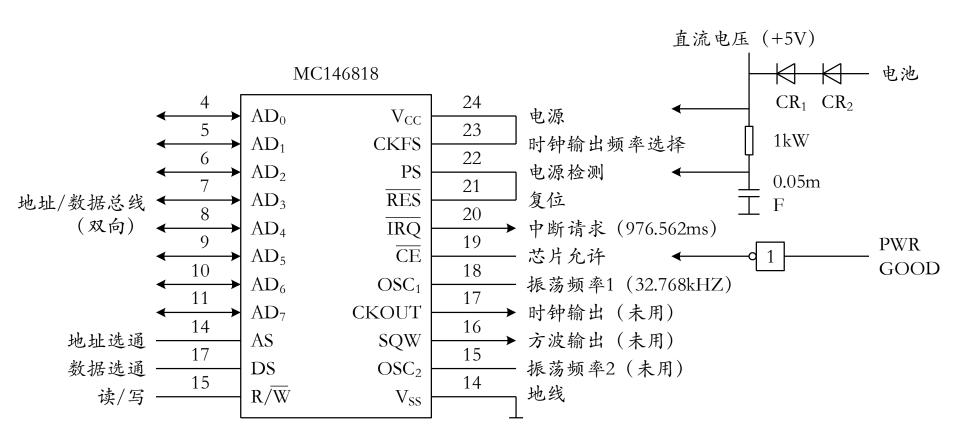
其中,输入时钟CLK,波特率因子Factor为每传输1位所需要的时钟脉冲个数,波特率Baud为每秒传输的数据位数

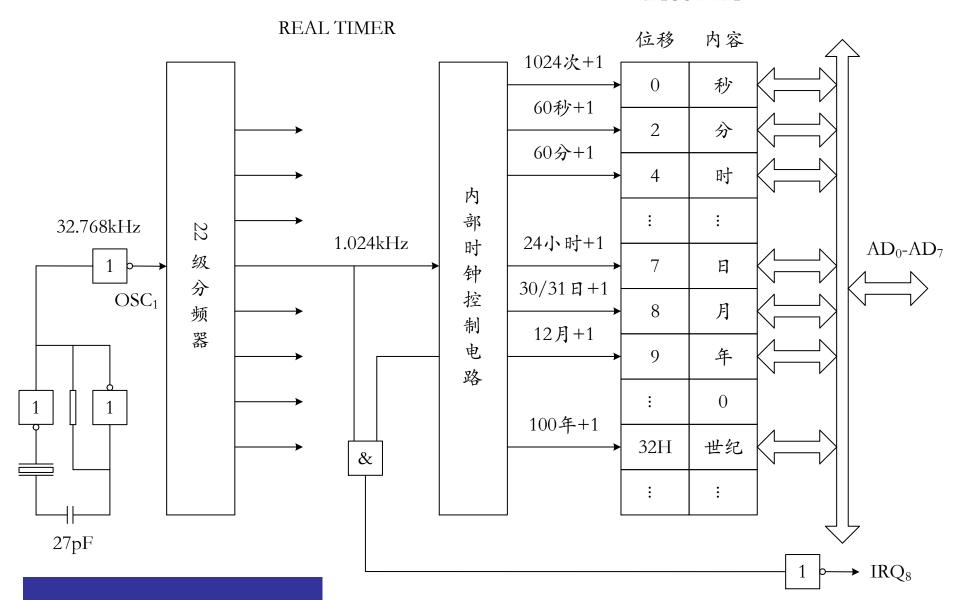
四、利用系统硬件定时器延时5秒钟

- 硬中断08H用户无法直接使用,ROM-BIOS的 软中断INT1A功能调用,为用户提供了使用 8253和实时钟的途径
- 定时系统的BIOS调用建立在定时器8253和实时钟RTC芯片 (MC146818) 的定时硬中断基础上

3.4 实时钟电路MC146818及其应用

- 一、MC146818的引脚信号和内部结构
 - MC146818的引脚信号
 - MC146818的内部运行原理
 - 实时钟定时信息在CMOS-RAM中的地址分配
 - 内部状态寄存器
 - 实时钟信息的读写操作和初始化编程

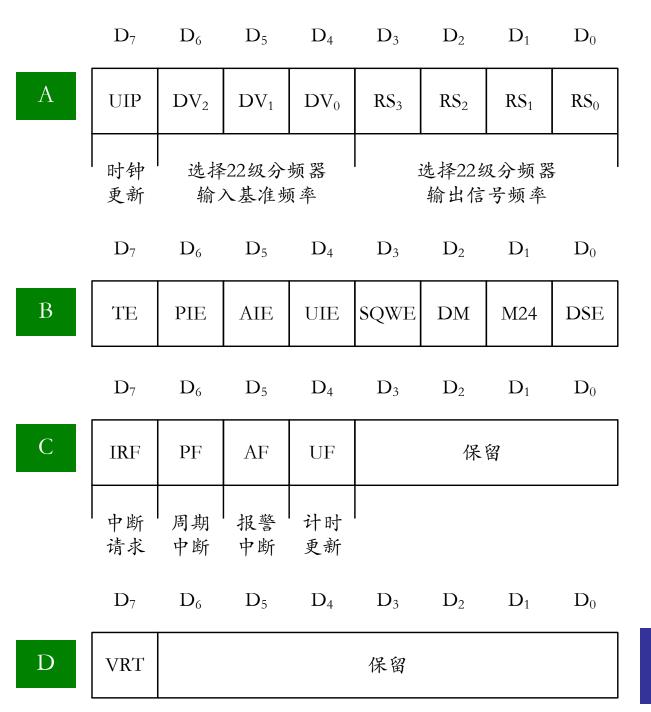




实时钟工作原理

CMOS-RAM实时钟信息存放单元

地址	功能	地址	功能
0	秒	7	日
1	报警秒	8	月
2	分	9	年
3	报警分	0AH	状态寄存器A
4	时	0BH	状态寄存器B
5	报警时	0CH	状态寄存器C
6	星期几	0DH	状态寄存器D
32H	日期世纪		



状态寄存器内容

实时钟信息的读写操作
 对RT/CMOS RAM芯片内部的64个字节内容读写操作时,要分两步进行

读操作

- 1. 先把需读出的RAM单元位移地址送到地址端口(070H);
- 2. 再从数据端口(07IH)读出该单元的内容。

例 要求读取"星期几"的日期信息,则其读出操作的程序段如下:

MOV AL, 6H ;6H是存放"星期几"的单元位移地址

OUT 070H, AL ;送地址端口

JMP SHORT \$+2 ;芯片I/O延时要求

;一条语句2个字节

;直接转移指令需15个时钟周期

IN AL, 071H ;读数据端口

写操作

- 1. 先把需写入的RAM单元的位移地址送到地址 端口(070H);
- 2. 再把待写的内容写入数据端口(071H)。

例 要求向4单元写入3小时的时间信息,则其写人操作的程序段如下:

MOV AL, 4H

;4H是存放小时的单元位移地址

OUT 070H, AL

;送地址端口

JMP SHORT \$+2

;芯片I/O延时要求

MOV AL, 3

;3是要求写入的小时数

OUT 071H, AL

;写数据端口

- 二、MC14818在PC/AT机中的应用
 - BIOS实时钟的I/O功能调用 实时钟I/O程序INT 1AH的功能(BIOS调用)
 - 实时钟对日时钟的初始化 PC/AT配置两种硬件电路分别支持日时钟和实时钟,为使两者协调一致,每次系统启动时要用实时钟信息初始化日时钟的双字变量

实时钟I/O程序INT 1AH功能

AH值	功能名称	参数	参数所用的寄存器
0	读日时钟计数	输出	CX=计数高字
1	置日时钟计数	输入	DX=计数低字
2	读实时钟时间	输出	CH=小时 CL=分
3	置实时钟时间	输入	DH=秒 DL=1/0 夏令时/非夏令时
4	读实时钟日期	输出	CH=世纪(19H或20H)
5	置实时钟日期	输入	CL=年 DH=月 DL=日
6	置实时钟报警	输入	CH=小时 CL=分 DH=秒
7	清实时钟报警	无	

实时钟对日时钟的初始化程序

CMOS-PORT EQU 70H ;CMOS端口基址

CMOS-S EQU 00H ;实时钟"秒"位移

EQU 02H ;实时钟"分"位移

CMOS-H EQU 04H ;实时钟"小时"位移

COUNTS-S EQU 18 ;日时钟"秒单位"

COUNTS-M EQU 1092 ;日时钟"分单位"

COUNTS-H EQU 7 ;日时钟"时单位"

```
MOV AL, CMOS-S
```

OUT CMOS-PORT, AL

JMP SHOPT \$+2

IN AL, CMOS-PORT+1;读实时钟"秒"

CMP AL, 59H

JA ERROR ;高于跳转(错误)

CALL CVT-BINARY;转换为二进制

MOV BL, COUNTS-S

MUL BL;乘以日时钟"秒单位(18)" 结果AX

MOV CX, AX

```
MOV AL, CMOS-M
```

OUT CMOS-PORT, AL

JMP SHORT \$+2

IN AL, CMOS-PORT+1;读实时钟"分"

CMP AL, 59H

JA ERROR;高于跳转(错误)

CALL CVT-BINARY

MOV BX, COUNTS-M

MUL BX ;乘以日时钟"分单位 (1092)"

;结果DX:AX

ADD CX, AX

```
MOV AL, CMOS-H
      CMOS-PORT, AL
OUT
      SHORT $+2
JMP
      AL, CMOS-PORT+1;读实时钟的"小时"
IN
\overline{\text{CMP}} \overline{\text{AL}}, 23\overline{\text{H}}
      ERROR;高于跳转(错误)
JA
CALL CVT-BINARY
      BL, COUNTS-H
MOV
MOV
      DX, AX
      BL;乘以日时钟"时单位(7)",结果AX
MUL
      AX, CX;其中CX内容来自"分单位"的计算
ADD
      DX,0000H;带进位位加法
ADC
      TIMER-HT, DX;高字送日时钟
MOV
      TIMER-LO, AX;低字送日时钟
MOV
```