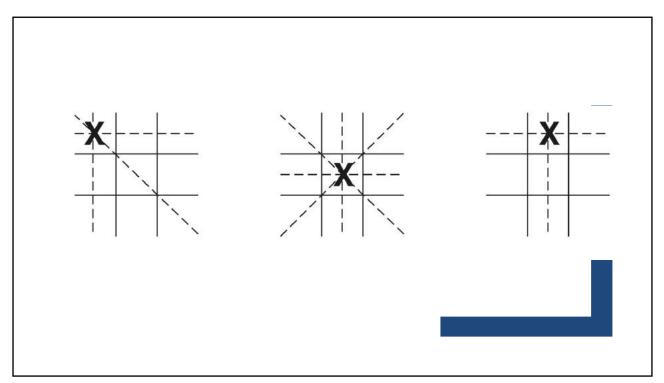
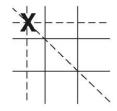
TÌM KIẾM DỰA TRÊN KINH NGHIỆM (INFORMED/ HEURISTIC SEARCH)

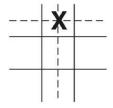
75



Phép đo heuristic (2)







Three wins through a corner square

Four wins through the center square

Two wins through a side square

Heuristic "Số đường thắng nhiều nhất" áp dụng cho các nút con đầu tiên trong tic-tac-toe.

C 4 – Tìm kiếm Heuristic

TTNT. p.**77**

77

Heuristic

- Để giải quyết các bài toán lớn, phải cung cấp những kiến thức đặc trưng ở từng lĩnh vực để nâng cao hiệu quả của việc tìm kiếm
- Trong TK KGTT, heuristic là các luật dùng để chọn những nhánh/ lựa chọn nào có nhiều khả năng nhất dẫn đến một giải pháp chấp nhận được

Heuristic

■ Sử dụng Heuristic trong trường hợp nào?

- Vấn đề có thể có giải pháp chính xác, nhưng chi phí tính toán để tìm ra nó không cho phép. VD: cờ vua,...
- Vấn đề có thể không có giải pháp chính xác vì sự không rõ ràng trong diễn đạt vấn đề hoặc trong các dữ liệu có sẵn. VD: chẩn đoán y khoa,...

79

79

Heuristic

- Thuật toán Heuristic gồm hai phần:
 - 1. Phép đo Heuristic: thể hiện qua hàm đánh giá heuristic, dùng để đánh giá các đặc điểm của một trạng thái trong KGTT.
 - 2. Giải thuật tìm kiếm heuristic:
 - Tìm kiếm tốt nhất đầu tiên (best-first search)
 - Tìm kiếm háu ăn (greedy best-first search)
 - Giải thuật A*
 - Tìm kiếm leo đồi

Heuristic

- Phép do Heuristic:
 - Ước lượng chi phí tối ưu giữa hai hoặc nhiều giải pháp
 - Không quá tôn kém để tính toán
 - Được xác định cụ thể trong từng bài toán (Ví dụ: đối với bài toán TSP, đánh giá khoảng cách giữa các thành phố sao cho chi phí là thấp nhất)
- Hàm đánh giá Heuristic tại trạng thái n là f(n):

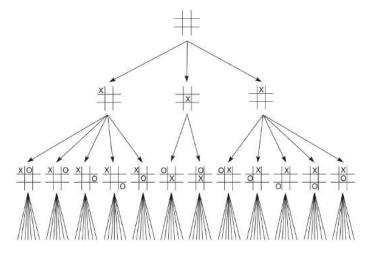
$$f(n) = g(n) + h(n)$$

- g(n) = khoảng cách thực sự từ n đến trạng thái bắt đầu
- h(n) = ước lượng heuristic cho khoảng cách từ trạng thái
 n đến trạng thái đích

81

81

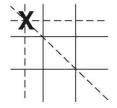
KGTT của tic-tac-toe được thu nhỏ nhờ tính đối xứng của các trạng thái.



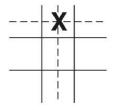
C 4 – Tìm kiếm Heuristic

TTNT. p.82

Phép đo heuristic (2)







Three wins through a corner square

Four wins through the center square

Two wins through a side square

Heuristic "Số đường thắng nhiều nhất" áp dụng cho các nút con đầu tiên trong tic-tac-toe.

C 4 – Tìm kiếm Heuristic

TTNT. p.83

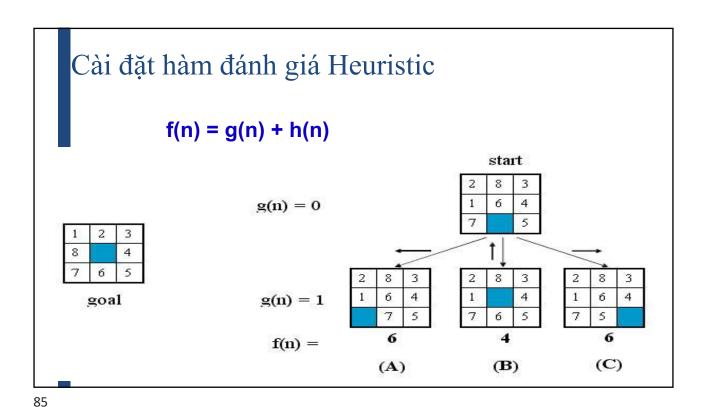
83

Cài đặt hàm đánh giá Heuristic

■ Xét trò chơi 8-puzzle. Hàm đánh giá Heuristic tại trạng thái n là f(n):

$$f(n) = g(n) + h(n)$$

- g(n) = khoảng cách thực sự từ n đến trạng thái
 bắt đầu
- h(n) = ước lượng heuristic cho khoảng cách từ trạng thái n đến trạng thái đích



Cài đặt hàm đánh giá Heuristic

- Việc ước lượng heuristic cho khoảng cách từ trạng thái n đến trạng thái đích như thế nào?
- Giả sử có các định nghĩa sau:
 - h₁(n) = số vị trí sai khác của trạng thái n so với goal
 - h₂(n) = khoảng cách dịch chuyển (←,→,↑,↓) ngắn nhất để dịch chuyển các ô chữ nằm sai vị trí về vị trí đúng (khoảng cách Manhattan)

 $=> h_1(n) = ???$

 $=> h_2(n) = ???$ **START**

6 4 2 3 5 0 1 7

GOAL



86

Cài đặt hàm đánh giá Heuristic

- Việc ước lượng heuristic cho khoảng cách từ trạng thái n đến trạng thái đích như thế nào?
- Giả sử có các định nghĩa sau:
 - h1(n) = số vị trí sai khác của trạng thái n so với goal
 - h2(n) = khoảng cách Manhattan
- => h1(n) = ???
- => h2(n) = ???
- h1(n) = 6.
- h2(n) = 8.





START

87

Tìm kiếm tốt nhất đầu tiên (Best-first-search)

- Ý tưởng: sử dụng hàm đánh giá trong quá trình phát triển cây tìm kiếm, hàm đánh giá ước lượng độ gần của mỗi đỉnh trạng thái với trạng thái đích, chỉ triển khai cây tìm kiếm theo nhánh có triển vọng đi đến đích nhanh nhất
- Tìm kiếm tốt nhất đầu tiên (best-first search) là tiếp cận tổng quát của tìm kiếm với thông tin bổ sung.
- Việc chọn nút để triển khai dựa trên một hàm lượng giá (evaluation function): f(n)

Tìm kiếm tốt nhất đầu tiên (Best-first-search)

- hàm lượng giá (evaluation function): f(n) được xây dựng dựa trên việc ước lượng chi phí và nút có giá ước lượng nhỏ nhất được ưu tiên triển khai trước. Sự lựa chọn hàm sẽ quyết định chiến lược tìm kiếm.
- Hàm h(n) là *chi phí ước lượng* của đường đi tốt nhất từ trạng thái của nút đến trạng thái mục tiêu.
 - f(n) = g(n) + h(n)
 - g(n): chi phí thực tế đi từ gốc đến n
 - h(n): chi phí ước lượng đi từ n đến nút mục tiêu
- Hàm heuristic là cách thường dùng nhất để sử dụng kiến thức bổ sung trong quá trình tìm kiếm: h(n) là một hàm không âm bất kỳ và phụ thuộc vào vấn đề đang giải quyết. Nếu là nút mục tiêu thì h(n) = 0.

89

89

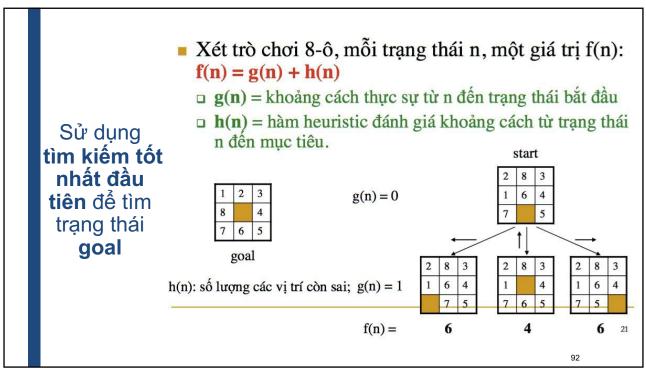
Tìm kiếm tốt nhất đầu tiên (Best-first-search)

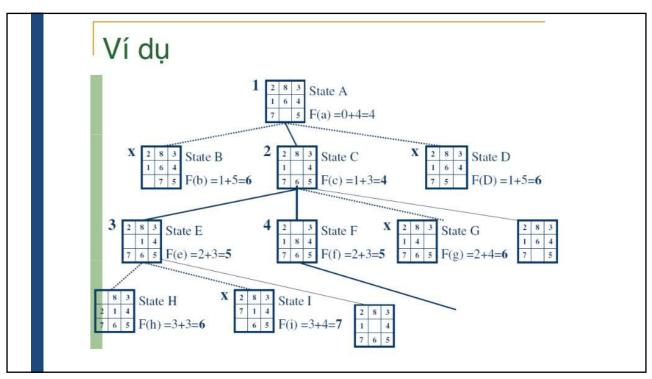
- Dùng mảng có sắp xếp theo hàm đánh giá
- Tương tự DFS và BFS, best-first search dùng các danh sách để lưu trữ các trạng thái:
 - OPEN: lưu các trạng thái sắp được kiểm tra
 - CLOSED: lưu các trạng thái đã duyệt qua
- Các trạng thái trong OPEN list sẽ được sắp xếp theo thứ tự dựa trên 1 hàm Heuristic nào đó (đặt thứ tự ưu tiên cho các giá trị gần trạng thái đích)
- Do đó, mỗi lần lặp sẽ xem xét trạng thái tiềm năng nhất trong OPEN list

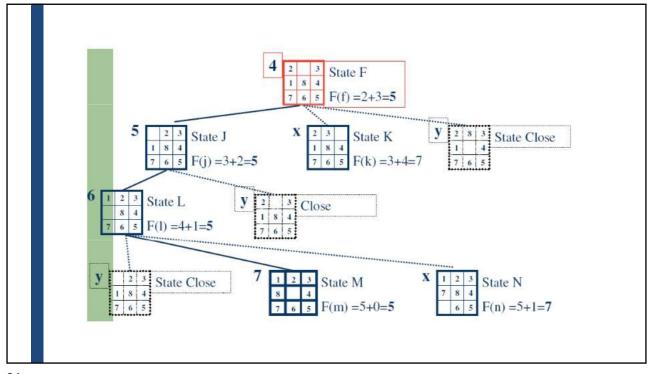
Tìm kiếm tốt nhất đầu tiên (Best-first-search)

```
PNode bestFirstSearch(PState init_state) {
   PNode root = new Node();
   root->state = init_state;
   root->parent = NULL;
   root->f = 0;
   frontier.insert(root);
   explored.clear();
   while (!empty(frontier)) {
      //Lây l nút từ đường biên có f(n) nhỏ nhất
      //và loại bỏ nó ra khỏi đường biên
      Node* node = frontier.pop();
   if (node là nút mục tiêu)
      return node;
   insert(node, explored);
```

```
for (child là nút con của node) {
       Tinh child->f;
       if (child->state không thuộc frontier và
                 child->state không thuộc explored) {
         child->parent = node;
         frontier.insert(child);
       } else if (child->state nằm trong đường biên
                        và có f lớn hơn child->f)
         Thay thế nút nằm trên đường biến bằng child
(**)
       else if (child->state nam trong explored
                        và có f lớn hơn child->f) {
         Loại bỏ nút chứa child->state
                                   ra khỏi explored
         frontier.insert(child);
    1
  return NULL; //Thất bại, không tìm thấy lời giải
```







Tìm kiếm háu ăn (greedy best-first search)

- Tìm kiếm háu ăn (greedy best-first search) hay còn gọi là tìm kiếm chỉ sử dụng heuristic (pure heuristic search) cố gắng triển khai nút "gần" với mục tiêu nhất.
- Vì thế, nó chỉ dùng hàm heuristic h(n)để lượng giá các nút, tức là

f(n) = h(n)

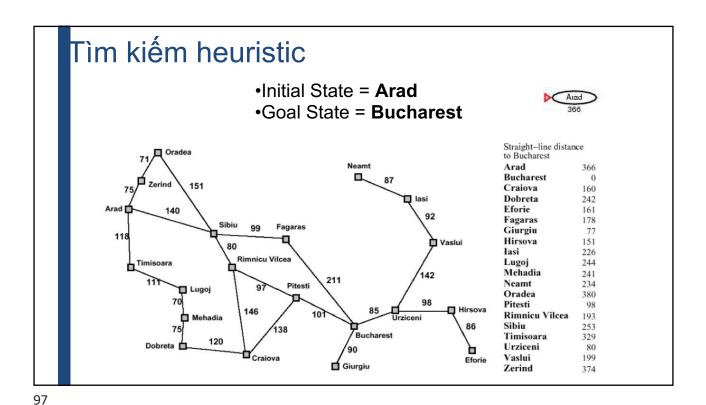
95

95

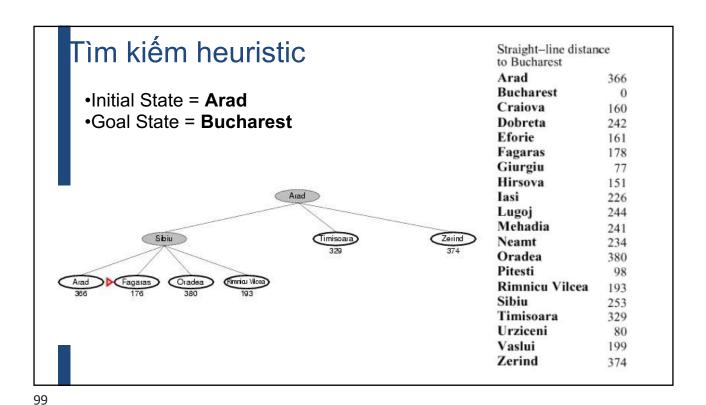
Tìm kiếm heuristic

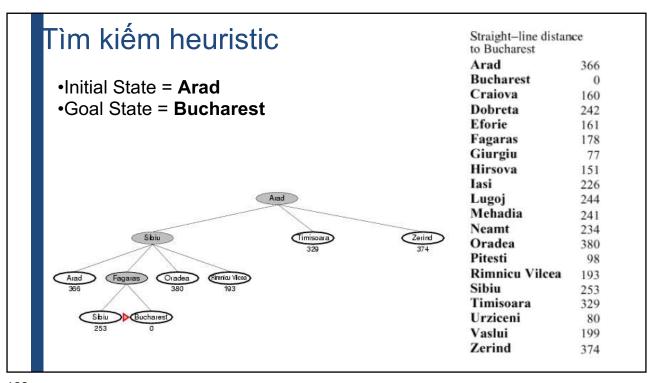
Bài toán tìm đường:

- Thành phố xuất phát: Arad
- Thành phố đích: Bucharest
- Các cạnh biểu diễn đường nối trực tiếp giữa hai thành phố, các con số ghi trên các cạnh là chi phí đi giữa hai thành phố.
- Cột bên phải là khoảng cách Euclid từ các thành phố đến thành phố đích Bucharest. (h(n))

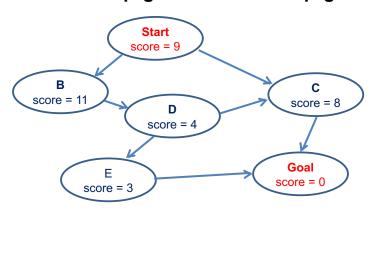


Tìm kiếm heuristic Straight-line distance to Bucharest Arad 366 **Bucharest** 0 Craiova 160 •Initial State = Arad Dobreta 242 **Eforie** 161 •Goal State = Bucharest **Fagaras** 178 Giurgiu 77 Hirsova 151 Iasi Arad 226 Lugoj 244 Mehadia 241 Neamt 234 Sibiu Zerind (Timisoara) Oradea 380 Pitesti 98 Rimnicu Vilcea 193 Sibiu 253 Timisoara 329 Urziceni 80 199 Vaslui Zerind 374

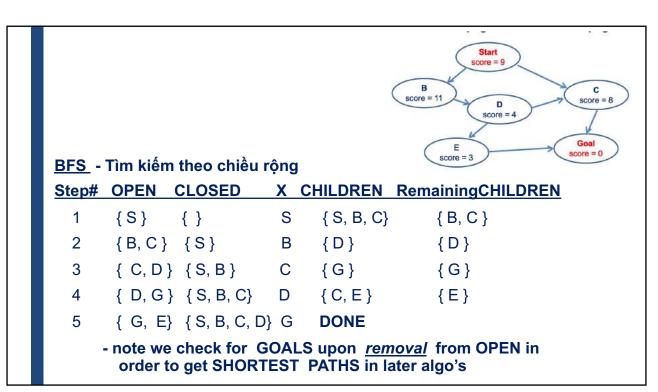


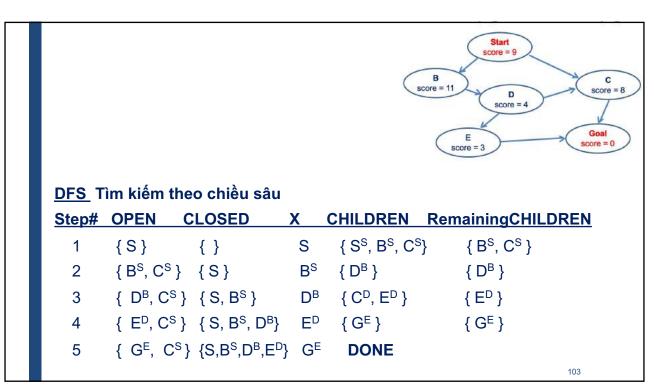


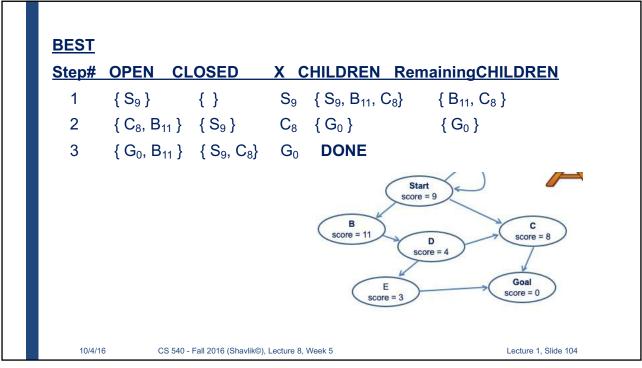
Tìm kiếm tốt nhất đầu tiên, tìm kiếm rộng, tìm kiếm sâu để tìm kiếm trạng thái "Goal" từ trạng thái "Start"



101







Giải thuật A*

- Giải thuật A* là một trường hợp đặc biệt Best first search (việc cập nhật lại đường đi dựa trên giá trị g(n) thay vì dựa trên giá trị f(n) tổng quát)
 - f(n) = g(n) + h(n)
 - h(n) phụ thuộc vào trạng thái n nên f(n) chỉ thay đổi khi g(n) thay đổi hay nói cách khác khi ta tìm được một đường đi mới đến n tốt hơn đường đi cũ => cập nhật lại g khi đường đi mới tốt hơn)
- Mỗi trạng thái n tùy ý sẽ gồm 4 yếu tố (g(n), h(n), f(n), cha(n))
 Cha(n) là nút cha của nút đang xét n

105

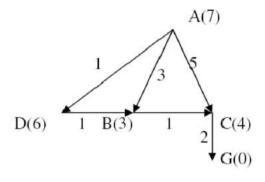
105

```
PNode AStarSearch (PState init state) {
  PNode root = new Node();
  root->state = init state;
  root->parent = NULL;
  root->f = 0;
  frontier.insert(root);
  explored.clear();
  while (!empty(frontier)) {
                                                         for (child là nút con của node) {
     //Lây 1 nút từ đường biên có f(n) nhỏ nhất
                                                            child->g = node->g + stepCost(node, child);
     //và loại bỏ nóra khỏi đường biên
                                                            child->h = estimate(child->state);
     Node* node = frontier.pop();
                                                            child->f = child->g + child->h;
     if (node là nút mục tiêu)
                                                            if (child->state không thuộc frontier và
        return node;
                                                                     child->state không thuộc explored) {
     insert (node, explored);
                                                              child->parent = node;
                                                              frontier.insert(child);
                                                            } else if (child->state nam trong đường biên
                                                                            và có g lớn hơn child->g)
                                                     (*)
                                                                Thay thế nút nằm trên đường biên
                                                       return NULL; //Thất bại, không tìm thấy lời giải
```

```
g(n_0)=0; f(n_0)=h(n_0);
                                                 Mã giả giải thuật A*
open:=[n<sub>o</sub>]; closed:=[];
while open [] do
   loại n bên trái của open và dưa n vào closed;
   if (n là một đích) then thành công, thoát
      Sinh các con m của n;
      For m thuộc con(n) do
        g(m)=g(n)+c[n,m];
        If m không thuộc open hay closed then
            f(m)=g(m)+h(m); cha(m)=n; Bo m vào open;
        If m thuộc open (tồn tại m' thuộc open, sao cho m=m') then
            If g(m) < g(m') then g(m') = g(m); f(m') = g(m') + h(m'); Cha(m') = n;
        If m thuộc closed (tồn tại m' thuộc closed, sao cho m=m') then
            If g(m) < g(m') then f(m)=g(m)+h(m); cha(m)=n;
                                 Đưa m vào open; loại m' khỏi closed;
     Sắp xếp open để t.thái tốt nhất nằm bên trái;
```

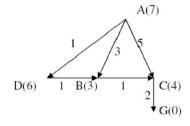
Giải thuật A*

Sử dụng giải thuật A* để tìm đường đi từ A đến G với giá trị g(n) được ghi trên cạnh của đồ thị và h(n) ghi ngay đỉnh của đồ thị



108

- Mỗi trạng thái n tùy ý sẽ gồm bốn yếu tố (g(n), h(n), f(n), cha(n))
- **■** Bước 1:
 - $Open=\{A(0,7,7,-)\}$; $close=\{\}$
- **■** Bước 2:
 - Các con của A: D,B,C
 - Xét D
 - g(D) = g(A) + c[A,D] = 0 + 1 = 1 (do đề bài cung cấp) (g(m) = g(n) + c[m,n])
 - D không thuộc Open; Close
 - Tinh giá trị f(D) = g(D) + h(D) = 1 + 6 = 7
 - Cập nhật cha của D: A
 - Đưa D vào open: D(1,6,7,A)
 - Xét B



1 B(3

109

■ Bước 2:

- Các con của A: D,B,C
- ...
- Xét B
 - **g(B)** = g(A) + c[A,B] = 0 + 3 = 3 (do đề bài cung cấp) (g(m) = g(r),
 - **B** không thuộc **Open; Close**
 - Tinh giá trị f(B) = g(B) + h(B) = 3 + 3 = 6
 - Cập nhật cha của **B**: A
 - Đưa **B** vào **open**: B(3,3,6,A)
- Xét C
 - **g(C)** = g(A) + c[A,C] = 0 + 5 = 5 (do đề bài cung cấp) (g(m) = g(n) + c[m,n])
 - C không thuộc **Open**; **Close**
 - Tinh giá trị f(C) = g(C) + h(C) = 5 + 4 = 9
 - Cập nhật cha của **C**: A
 - Đưa **C** vào **open**: **C**(5,4,9,A)
- Sắp xếp các phần tử trong open để trạng thái tốt nhất bên trái

 $Open\{ {\color{red}B(3,3,6,A)}\}, \ {\color{red}D(1,6,7,A)}, \ {\color{red}C(5,4,9,A)}\} \hspace*{0.5cm} ; \hspace*{0.5cm} close=\{A(0,7,7,-)\}$

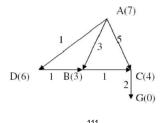
110

A(7)

G(0)

■ Bước 3:

- Quay lại đầu vòng lặp while
- Lấy phần tử B ra khỏi Open đưa vào Close
 Open{D(1,6,7,A), C(5,4,9,A)}; close={A(0,7,7,-), B(3,3,6,A)}}
- Các con của B: C
- Xét C
 - **g(C)** = g(B) + c[B,C] = 3 + 1 = 4 (g(m) = g(n) + c[m,n])
 - C thuộc Open;
 - So sánh giá trị $g(C_n)$ hiện tại và $g(C_n)$ đã tờn lại trong Open
 - $G(C_o) = 5 > g(C_n) = 4 = cập nhật lại C$
 - Tinh giá trị f(C) = g(C) + h(C) = 4 + 4 = 8
 - Cập nhật cha của **C**: B
 - Đưa C vào open: C(4,4,8,B)
- Sắp xếp các phần tử trong open để trạng thái tốt nhất bên trái Open{**D(1,6,7,A)**, **C**(4,4,8,B)} ; close={A(0,7,7,-), <mark>B(3,3,6,A)}</mark>}

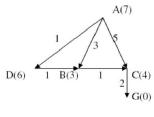


111

■ Bước 4:

- Quay lai đầu vòng lặp while
- Lấy phần tử **D** ra khỏi Open đưa vào Close Open{ **C**(4,4,8,B) }; close={A(0,7,7,-), **B**(3,3,6,A)}, **D**(1,6,7,A)}
- Các con của D: B
- Xét B

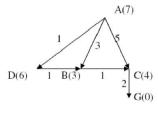
 - B thuôc Closed;
 - So sánh giá trị $g(B_n)$ hiện tại và $g(B_o)$ đã tồn tại trong Open
 - $G(B_0) = 3 > g(B_n) = 2 = cap nhat lai B$
 - Tinh giá trị f(B) = g(B) + h(B) = 2 + 3 = 5
 - Cập nhật cha của **B**: D
 - Đưa **B**(2,3,5,D) vào **open**
 - Loại B(3,3,6,A) ra khỏi Closed
- Sắp xếp các phần tử trong open để trạng thái tốt nhất bên trái
 Open{B(2,3,5,D), C(4,4,8,B)} ; close={A(0,7,7,-), D(1,6,7,A)}



112

■ Bước 5:

- Quay lại đầu vòng lặp while
- Lấy phần tử B ra khổi Open đưa vào Close
 Open{C(4,4,8,B)}; close={A(0,7,7,-), D(1,6,7,A), B(2,3,5,D)}
- Các con của B: C
- Xét C
 - **g(C)** = g(B) + c[B,C] = 1 + 2 = 3 (g(m) = g(n) + c[m,n])
 - C thuộc Open;
 - So sánh giá trị $g(C_n)$ hiện tại và $g(C_0)$ đã tôn tại trong Open
 - $G(C_0) = 4 > g(C_n) = 3 = cập nhật lại C$
 - Tinh giá trị f(C) = g(C) + h(C) = 3 + 4 = 7
 - Cập nhật cha của **C**: B
 - Đưa C vào open: C(3,4,7,B)
- Sắp xếp các phần tử trong open để trạng thái tốt nhất bên trái
 Open{C(3,4,7,B)} ; close ={A(0,7,7,-), D(1,6,7,A), B(2,3,5,D)}

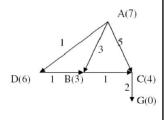


113

113

■ Bước 6:

- Quay lại đầu vòng lặp while
- Lấy phần tử C ra khỏi Open đưa vào Close
 Open{}; close={A(0,7,7,-), D(1,6,7,A), B(2,3,5,D), C(3,4,7,B)}
- Các con của C: G
- Xét G
 - **g(G)** = g(C) + c[C,G] = 3 + 2 = 5 (g(m) = g(n) + c[m,n])
 - **G** không **thuộc Open**; **Closed**
 - Tính giá trị f(G) = g(G) + h(G) = 5 + 0 = 5
 - Cập nhật cha của G: C
 - **Dua G vão open:** G(5,0,5,C)
- Sắp xếp các phần tử trong open để trạng thái tốt nhất bên trái
 Open{G(5,0,5,C)} ; close ={A(0,7,7,-), D(1,6,7,A), B(2,3,5,D)}



114

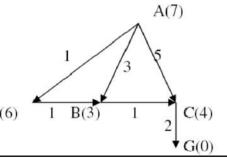
■ Bước 6:

- Quay lại đầu vòng lặp while
- Lấy phần tử **C** ra khỏi Open đưa vào Close Open{}; closed={A(0,7,7,-), **D(1,6,7,A)**, **B**(2,3,5,D) , **C**(3,4,7,B), **G(5,0,5,C)**}
- Các G(5,0,5,C) là trạng thái đích => giải thuật dừng lại

Ta có đường đi

 $closed=\{A(0,7,7,-), D(1,6,7,A), B(2,3,5,D),$

 $A \Rightarrow D \Rightarrow B \Rightarrow C \Rightarrow G$



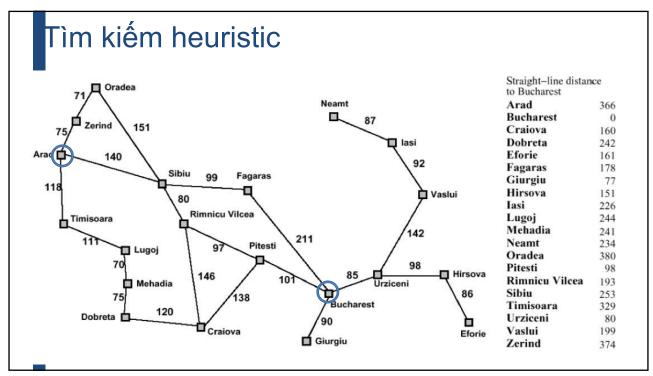
115

Tìm kiếm heuristic

Bài toán tìm đường:

- Thành phố xuất phát: Arad
- Thành phố đích: Bucharest
- Các cạnh biểu diễn đường nối trực tiếp giữa hai thành phố, các con số ghi trên các cạnh là chi phí đi giữa hai thành phố.
- Cột bên phải là khoảng cách Euclic từ các thành phố đến thành phố đích Bucharest.

Sử dụng phương pháp tìm kiếm A^* (hàm ước lượng f(n) = g(n) + h(n), với g(n) là chi phí từ thành phố xuất phát đến n và h(n) là khoảng cách Euclic từ n đến đích)



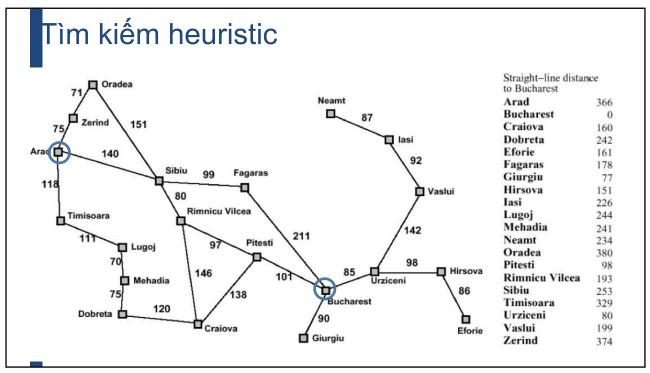
Tìm kiếm heuristic

Bài toán tìm đường:

- Thành phố xuất phát: Arad
- Thành phố đích: Bucharest
- Các cạnh biểu diễn đường nối trực tiếp giữa hai thành phố, các con số ghi trên các cạnh là chi phí đi giữa hai thành phố.
- Cột bên phải là khoảng cách Euclic từ các thành phố đến thành phố đích Bucharest.

Sử dụng phương pháp tìm kiếm A^* (hàm ước lượng f(n) = g(n) + h(n), với g(n) là chi phí từ thành phố xuất phát đến n và h(n) là khoảng cách Euclic từ n đến đích)

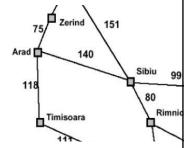
116



```
g(n_0)=0; f(n_0)=h(n_0);
                                                  Mã giả giải thuật A*
open:=[n<sub>o</sub>]; closed:=[];
while open [] do
   loại n bên trái của open và dưa n vào closed;
   if (n là một đích) then thành công, thoát
      Sinh các con m của n;
      For m thuộc con(n) do
         g(m)=g(n)+c[n,m];
        If m không thuộc open hay closed then
            f(m)=g(m)+h(m); cha(m)=n; Bo m vào open;
        If m thuộc open (tồn tại m' thuộc open, sao cho m=m') then
            If g(m) < g(m') then g(m') = g(m); f(m') = g(m') + h(m'); Cha(m') = n;
         If m thuộc closed (tồn tại m' thuộc closed, sao cho m=m') then
            If g(m) < g(m') then f(m) = g(m) + h(m); cha(m) = n;
                                 Đưa m vào open; loại m' khỏi closed;
     Sắp xếp open để t.thái tốt nhất nằm bên trái;
```

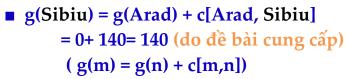
- Mỗi trạng thái n tùy ý sẽ gồm: (g(n), h(n), f(n), cha(n))
- **■** Bước 1:
 - *Open={ Arad (0,366,366,-)}; close={}*
- Bước 2:
 - Các con của Arad: Timisoara, Sibu, Zerind
 - Xét Timisoara
 - g(Timisoara) = g(Arad) + c[Arad, Timisoara] = 0 + 118 = 118 (do đề bài cung cấp) (<math>g(m) = g(n) + c[m,n])
 - Timisoara không thuộc Open; Close
 - Tính giá trị f(Timisoara) = g(Timisoara) + h(Timisoara)

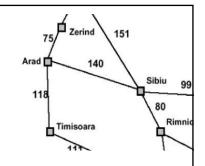
- Cập nhật cha của Timisoara: Arad
- Đưa Timisoara vào open: Timisoara(118,329,447,Arad)



Bước 2:

- ...**.**
- Xét Sibiu





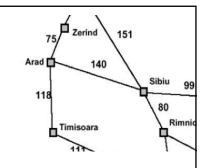
- Sibu không thuộc Open; Close
 - Tinh giá trị f(Sibiu) = g(Sibiu) + h(Sibiu) = 140 + 253 = 393
 - Cập nhật cha của Sibiu: Arad
 - Đưa Sibiu vào open: Sibiu (140,253,393,Arad)

120

120

■ Bước 2:

-
- Xét Zerind
 - g(Zerind) = g(Arad) + c[Arad, Zerind]= 0+75=75 (do đề bài cung cấp) (g(m) = g(n) + c[m,n])



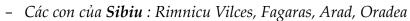
- Zerind không thuộc Open; Close
 - Tinh giá trị f(Zerind) = g(Zerind) + h(Zerind) = 75 + 374 = 449
 - Cập nhật cha của Zerind: Arad
 - Đưa Zerind vào open: Zerind(75,374,449,Arad)
- Sắp xếp các phần tử trong open để trạng thái tốt nhất bên trái

Open{Sibiu (140,253,393,Arad), Timisoara(118,329,447,Arad), Zerind(75,374,449,Arad)}; Closed = { Arad (0,366,366,-) }

■ Bước 3

- Quay lại đầu vòng lặp while
- Lấy phần tử Sibiu ra khỏi Open đưa vào Closed

Open{**Timisoara(118,329,447,Arad),** Zerind**(75,374,449,Arad)**}; Closed = { Arad (0,366,366,-), **Sibiu (140,253,393,Arad)** }





■
$$g(Rimnicu) = g(Sibiu) + c[Sibiu, Rimnicu] = 140 + 80 = 220$$

($g(m) = g(n) + c[m,n]$)

■ Rimnicu không thuộc Open; Close

-
$$T$$
inh g iá t rị f (R imnicu) = g (R imnicu) + h (R imnicu) = $220 + 193 = 413$

- Cập nhật cha của Rimnicu: Sibiu

- Đưa Rimnicu vào open: Rimnicu(220,193,413,Sibiu)

122

122

Bước 3

-
- Các con của **Sibiu** : Rimnicu Vilces, Fagaras, Arad, O



- g(Fagaras) = g(Sibiu) + c[Sibiu, Fagaras] = 140 + 99 = 239 (g(m) = g(n) + c[m,n])
- Fagaras không thuộc Open; Close
 - Tinh giá trị f(Fagaras) = g(Fagaras) + h(Fagaras) = 239 + 178 = 417

118

- Cập nhật cha của Fagaras: Sibiu
- Đưa Fagaras vào open: Fagaras(239,178,417,Sibiu)
- Sắp xếp các phần tử trong open để trạng thái tốt nhất bên trái

Open{Rimnicu(220,193,413,Sibiu), Fagaras(239,178,417,Sibiu),

Timisoara(118,329,447,Arad), Zerind(75,374,449,Arad)};

Closed = { Arad (0,366,366,-), **Sibiu (140,253,393,Arad)** }

Bước 3

-
- Các con của **Sibiu**: Rimnicu, Fagaras, Arad, Oradea
- Xét Oradea
 - g(Oradea) = g(Sibiu) + c[Sibiu, Oradea] = 140+ 151= 291 (g(m) = g(n) + c[m,n])
 - Oradea không thuộc Open; Close
 - Tinh giá trị f(Oradea) = g(Oradea) + h(Oradea) = 291 + 380 = 671
 - Cập nhật cha của Oradea: Sibiu
 - Đưa Oradea vào open: Oradea(291,380,671,Sibiu)
- Sắp xếp các phần tử trong open để trạng thái tốt nhất bên trái
 Open{Rimnicu(220,193,413,Sibiu), Fagaras(239,178,417,Sibiu),
 Timisoara(118,329,447,Arad), Zerind(75,374,449,Arad), Oradea(291,380,671,Sibiu)};

Closed = { Arad (0,366,366,-), Sibiu (140,253,393,Arad) }

124

99

124

Bước 3

-
- Các con của **Sibiu** : Rimnicu, Fagaras, Arad, Oradea
- Xét Arad
 - g(Arad) = g(Sibiu) + c[Sibiu, Arad] = 140 + 140 = 280 (g(m) = g(n) + c[m,n])

118

- Arad thuôc Closed
 - $G(Arad)=280 > G(Arad') \Rightarrow ko \ làm gì cả (ko đưa vào open hay closed)$
- Sắp xếp các phần tử trong open để trang thái tốt nhất bên trái

Open{Rimnicu(220,193,413,Sibiu), Fagaras(239,178,417,Sibiu),

Timisoara(118,329,447,Arad), Zerind(75,374,449,Arad), Oradea(291,380,671,Sibiu)};

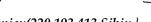
Closed = { Arad (0,366,366,-), **Sibiu (140,253,393,Arad)** }

Fagaras

Bước 4

- Quay lại đầu vòng lặp while
- Lấy phần tử **Rimnicu** ra khỏi Open đưa vào Closed

Open{Fagaras(239,178,417,Sibiu),Timisoara(118,329,447,Arad), Zerind(75,374,449,Arad), Oradea(291,380,671,Sibiu)};



11

Closed = { Arad (0,366,366,-), Sibiu (140,253,393,Arad), Rimnicu(220,193,413,Sibiu }

- Các con của **Rimnicu** : Craiova, Pitesti, **Sibiu**
- Xét Craiova
 - g(Craiova) = g(Rimnicu) + c[Rimnicu, Craiova] = 220 + 146 = 366
 - Craiova không thuộc Open; Close
 - Tinh giá trị f(Craiova) = g(Craiova) + h(Craiova) = 366 + 160 = 526
 - Cập nhật cha của Craiova là Rimnicu
 - Đưa Craiova vào open: Craiova(366,160,526, Rimnicu)

126

Fagaras

126

Bước 4

- ...
- Các con của Rimnicu: Craiova, Pitesti, Sibiu
- Xét Pitesti
 - g(Pitesti) = g(Rimnicu) + c[Rimnicu, Pitesti] = 220 + 97 = 317
 - Pitesti không thuộc Open; Close
 - Tinh giá tri f(Pitesti) = g(Pitesti) + h(Pitesti) = 317 + 98 = 415
 - Cập nhật cha của Pitesti là Rimnicu
 - Đưa Pitesti vào open: Pitesti (317,98,415, Rimnicu)
- Sắp xếp các phần tử trong open để trạng thái tốt nhất bên trái

Open{Pitesti (317,98,415, Rimnicu), Fagaras(239,178,417,Sibiu),Timisoara(118,329,447,Arad), Zerind(75,374,449,Arad), Craiova(366,160,526, Rimnicu), Oradea(291,380,671,Sibiu)};

Closed = { Arad (0,366,366,-), Sibiu (140,253,393,Arad), Rimnicu(220,193,413,Sibiu }

■ Bước 4

-
- Các con của Rimnicu: Craiova, Pitesti, Sibiu
- Xét Sibiu
 - $\mathbf{g}(\text{Sibiu}) = \mathbf{g}(\text{Rimnicu}) + \mathbf{c}[\text{Rimnicu}, \text{Sibiu}] = 220 + 80 = 400$

118

- Sibiu thuộc Close
 - Tính giá trị g(Sibiu) =400 > g(Sibiu')=140
 - => không làm gì cả (ko đưa vào open hay closed)

Sắp xếp các phần tử trong open để trạng thái tốt nhất bên trái

Open{Pitesti (317,98,415, Rimnicu), Fagaras(239,178,417,Sibiu),Timisoara(118,329,447,Arad),
Zerind(75,374,449,Arad), Craiova(366,160,526, Rimnicu), Oradea(291,380,671,Sibiu)};

Closed = { Arad (0,366,366,-), Sibiu (140,253,393,Arad), Rimnicu(220,193,413,Sibiu }

128

128

Bước 5

- Quay lại đầu vòng lặp while
- Lây phần tử Pitesti ra khỏi Open đưa vào Closed
 Open{Fagaras(239,178,417,Sibiu),Timisoara(118,329,447,Arad),

Zerind(75,374,449,Arad), Craiova(366,160,526, Rimnicu), Oradea(291,380,671,Sibiu)};

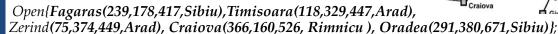
Closed = { Arad (0,366,366,-), Sibiu (140,253,393,Arad), Rimnicu(220,193,413,Sibiu), Pitesti (317,98,415, Rimnicu) }

- Các con của **Pitesti**: Craiova, Bucharest, Rimnicu
- Xét Craiova
 - $\mathbf{g}(Craiova) = \mathbf{g}(Pitesti) + \mathbf{c}[Pitesti, Craiova] = 317 + 138 = 455$
 - Craiova thuộc Open;
 - g(Craiova)=455 > g(Craiova')= 368 => Không làm gì cả

9/23/21

■ Bước 5

- Quay lại đầu vòng lặp while
- Lấy phần tử **Pitesti** ra khỏi Open đưa vào Closed



Closed = { Arad (0,366,366,-), Sibiu (140,253,393,Arad), Rimnicu(220,193,413,Sibiu), Pitesti (317,98,415, Rimnicu) }

Các con của **Pitesti** : Craiova, Bucharest, Rimnicu

- Xét Bucharest
 - **g**(Bucharest) = g(Pitesti) + c[Pitesti, Bucharest] = 317 + 101 = 418
 - Bucharest không thuộc Open; Closed
 - T*inh giá trị f*(Bucharest) = g(Bucharest) + h(Bucharest) = 418 + 0 = 418
 - Cập nhật cha của Bucharest: Pitesti
 - Đưa Bucharest vào open: Bucharest (418,0,418,Pitesti)

130

Rimnicu Vilcea

Rimnicu Vilcea

130

- Bước 5
 - ...
 - Các con của **Pitesti**: Craiova, Bucharest, **Rimnicu**
 - Xét Rimnicu
 - $\mathbf{g}(\text{Rimnicu}) = \mathbf{g}(\text{Pitesti}) + \mathbf{c}[\text{Pitesti}, \text{Rimnicu}] = 317 + 138 = 455$
 - Rimnicu thuộc Closed
 - Xét g(Rimnicu)=455> g(Rimnicu ')=220
 - => Không làm gì cả

Open{Fagaras(239,178,417,Sibiu),Bucharest(418,0,418,Pitesti),Timisoara(118,329,447,Arad), Zerind(75,374,449,Arad), Craiova(368,160,528, Rimnicu), Oradea(291,380,671,Sibiu)};

Closed = { Arad (0,366,366,-), Sibiu (140,253,393,Arad), Rimnicu(220,193,413,Sibiu), Pitesti (317,98,415, Rimnicu) }

■ Bước 6

- Quay lại đầu vòng lặp while
- Lấy phần tử **Fagaras** ra khỏi Open đưa vào Closed

 ${\bf Open} \{ Bucharest (418,0,418, Pitesti), Timisoara (118,329,447, Arad), \\$

Zerind(75,374,449,Arad), Craiova(368,160,528, Rimnicu),Oradea(291,380,671,Sibiu)};

Closed = { Arad (0,366,366,-), Sibiu (140,253,393,Arad), Rimnicu(220,193,413,Sibiu), Pitesti (317,98,415, Rimnicu), **Fagaras(239,178,417,Sibiu)**) }

- Các con của **Fagaras**: Bucharest, Sibiu
- Xét Sibiu
 - g(Sibiu) = g(Fagaras) + c[Fagaras, Sibiu] = 239 + 99 = 338
 - Sibiu thuộc Closed;
 - g(Sibiu)=338 > g(Sibiu ')= 140 => Không làm gì cả

132

Fagaras

211

99

132

■ Bước 6

- Quay lại đầu vòng lặp while
- Lấy phần tử **Fagaras** ra khỏi Open đưa vào Closed

Open{Bucharest(418,0,418,Pitesti),Timisoara(118,329,447,Arad),

Zerind(75,374,449,Arad), Craiova(368,160,528, Rimnicu),Oradea(291,380,671,Sibiu)};

Closed = { Arad (0,366,366,-), Sibiu (140,253,393,Arad), Rimnicu(220,193,413,Sibiu), Pitesti (317,98,415, Rimnicu), **Fagaras(239,178,417,Sibiu)**) }

- Các con của **Fagaras**: Bucharest, Sibiu
- Xét Bucharest
- **g**(Bucharest) = g(Fagaras) + c[Fagaras, Bucharest] = 239 + 211 = 450
- Bucharest thuộc Open;
- g(Bucharest)=450> g(Bucharest ')= 418 => Không làm gì cả

■ Bước 7

- Quay lại đầu vòng lặp while
- Lấy phần tử **Bucharest** ra khỏi Open đưa vào Closed

Open{Timisoara(118,329,447,Arad),

Zerind(75,374,449,Arad), Craiova(368,160,528, Rimnicu),Oradea(291,380,671,Sibiu)};

Closed = { Arad (0,366,366,-), Sibiu (140,253,393,Arad), Rimnicu(220,193,413,Sibiu), Pitesti (317,98,415, Rimnicu), Fagaras(239,178,417,Sibiu), **Bucharest(418,0,418,Pitesti)**}

- Xét Bucharest là trạng thái đích, giải thuật dùng lại.
- Đường đi được tìm bằng cách truy ngược cha của nút gốc và các nút kế tiếp:

Bucharest(418,0,418,Pitesti) => Pitesti (317,98,415, Rimnicu) => Rimnicu(220,193,413,Sibiu) => Sibiu (140,253,393,Arad) => Arad (0,366,366,-)

<u>Lưu ý:</u> Các trạng thái trong closed là trạng thái đã xét qua, tuy nhiên **không phải tất** cả các trạng thái trong closed đều góp phần trong đường đi lời giải (Ví dụ đỉnh Fagaras trong bài toán này không thuộc đường đi lời giải)

134

134

Leo đồi (Hill climbing)

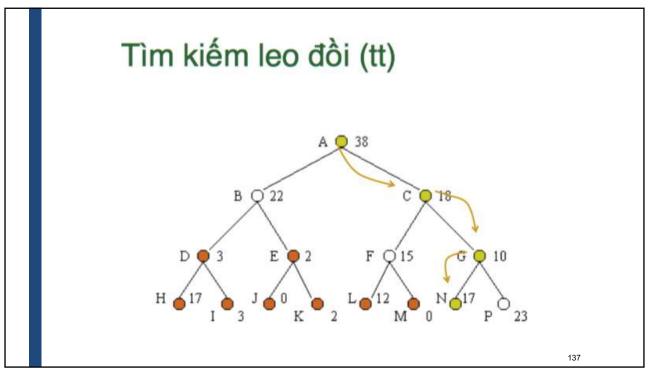
- **Ý tưởng:** Tìm kiếm trạng thái đích bằng cách hướng tới trạng thái tốt hơn trạng thái hiện tại (Leo lên đỉnh của một ngọn đồi)
- Đặc điểm của giải thuật leo đồi:
 - o Trạng thái con tốt nhất sẽ được chọn cho bước tiếp theo
 - 0 Không lưu giữ bất kỳ thông tin về các nút cha và anh em.
 - Quá trình tìm kiếm sẽ dừng lại khi gặp trạng thái đích hoặc trạng thái kế tiếp "xấu" hơn trạng thái đang xét (f dang xét < f trang thái kế tiếp)
 - Sử dụng hàm đánh giá để đo tính tốt hơn của một trạng thái so với trạng thái khác

Leo đồi (Hill climbing)

- . Đánh giá trạng thái khởi đầu. Nếu nó là trạng thái đích, thoát, nếu không xét nó như trạng thái hiện hành
- Lặp lại đến khi tìm thấy một lời giải hoặc đến khi không tìm thấy « toán tử » mới nào có thể áp dụng lên trạng thái hiện hành:
- a) Chọn một toán tử chưa được áp dụng đối với trạng thái hiện hành, áp dụng nó để sinh ra một trạng thái mới NS
- b) Đánh giá trạng thái mới NS
 - i. Nếu NS là một trạng thái đích, return NS và thoát
 - ii. Nếu NS không là đích nhưng « tốt hơn » trạng thái hiện hành, lấy NS làm trạng thái hiện hành
 - iii. Nếu NS không tốt hơn trạng thái hiện hành, tiếp tục vòng lặp

136

136





- Han chế của tìm kiếm leo đồi:
- Không thể phục hồi lại từ những thất bại trong chiến lược của nó
- Hiệu quả hoạt động chỉ có thể được cải thiện trong một phạm vi giới hạn nào đó
- Lời giải tìm được không tối ưu hoặc không tìm được lời giải mặc dù có tồn tại lời giải do:
 - Có khuynh hướng sa lầy ở cực đại cục bộ
 - Cao nguyên
 - Chỏm chỉ với một phép toán, không cho ra trạng thái « tốt hơn », nhưng với một vài phép toán có thể chuyển đến trạng thái « tốt hơn »

THUẬT TOÁN LEO ĐỔI (3) (Hill-Climbing)

- Một vài giải pháp xử lý các vấn đề này:
 - Quay lui « một vài bước » trước đó và thử đi theo một hướng khác. Để thực thi chiến lược này, duy trì một danh sách các bước đã trải qua. Giải pháp này đặc biệt phù hợp để xử lý tình huống « Local Optima »
 - Tạo ra một « bước nhảy đột phá » theo một hướng:
 để chuyển sang một « vùng » mới trong không gian tìm kiếm. Phù hợp để xử lý tình huống « Plateau »
 - Áp dụng nhiều hơn một toán tử để nhận được một trạng thái sau đó mới kiểm thử. Phù hợp để xử lý tình huống « Ridge »