## CERDAS MENGUASAI ARSITEKTUR KOMPUTER

# CERDAS MENGUASAI ARSITEKT KOMPUTER Dalam 24 Jam

Rolly M. Awangga
Informatics Research Center



Kreatif Industri Nusantara

### Penulis:

Rolly Maulana Awangga

ISBN: 978-602-53897-0-2

#### Editor.

M. Yusril Helmi Setyawan

### Penyunting:

Syafrial Fachrie Pane Khaera Tunnisa Diana Asri Wijayanti

#### Desain sampul dan Tata letak:

Deza Martha Akbar

#### Penerbit:

Kreatif Industri Nusantara

### Redaksi:

Jl. Ligar Nyawang No. 2 Bandung 40191 Tel. 022 2045-8529

Email: awangga@kreatif.co.id

#### Distributor:

Informatics Research Center Jl. Sariasih No. 54 Bandung 40151 Email: irc@poltekpos.ac.id

Cetakan Pertama, 2019

Hak cipta dilindungi undang-undang Dilarang memperbanyak karya tulis ini dalam bentuk dan dengan cara apapun tanpa ijin tertulis dari penerbit

'Jika Kamu tidak dapat menahan lelahnya belajar, Maka kamu harus sanggup menahan perihnya Kebodohan.' Imam Syafi'i

CONTRIBUTORS		

ROLLY MAULANA AWANGGA, Informatics Research Center., Politeknik Pos Indone-

sia, Bandung, Indonesia

## **CONTENTS IN BRIEF**

1	Definisi dan Sejarah	1
2	Kernel dan Perintah Dasar	3
3	CPU	5
4	Memori	7
5	Komunikasi Hardware	9
6	Bilangan Komputasi	11
7	Standar	13
8	Serial Comm	15
9	Arduino	17
10	Perintah Sederhana	23
11	Feedback Sensor	25
12	Membangun Alat	27
13	Aktuator	29
14	Instructables	31
15	handrobotic	33

vii

## DAFTAR ISI

Daftar Gambar	xiii
Daftar Tabel	XV
Foreword	xix
Kata Pengantar	xxi
Acknowledgments	xxiii
Acronyms	XXV
Glossary	xxvii
List of Symbols	xxix
Introduction Rolly Maulana Awangga, S.T., M.T.	xxxi
1 Definisi dan Sejarah	1
1.1 Definisi	1
1.2 Sejarah	2
1.3 Software dan Hardware	2
2 Kernel dan Perintah Dasar	3

ix

X	DAFTAR	ISI	
	2.1	Kernel	3
	2.2	Struktur direktori dan perintah dasar setiap sistem operasi	3
3	CPU		5
	3.1	Arsitektur dan fungsi CPU	5
4	Mem	ori	7
	4.1	Manajemen Memori	7
	4.2	Jenis Memori	8
	4.3	Volatile non Volatile	8
	4.4	Kecepatan Media Penyimpanan	8
5	Kom	unikasi Hardware	9
	5.1	internal BUS	9
	5.2	komunikasi Eksternal	9
6	Bilan	gan Komputasi	11
	6.1	Biner	11
	6.2	Hexadecimal	11
7	Stan	dar	13
	7.1	ASCII	13
	7.2	UTF-8	13
8	Seria	Il Comm	15
	8.1	Cara Kerja Driver	15
	8.2	Serial Monitor	15
9	Ardu	ino	17
	9.1	Struktur Arduino	17
	9.2	Digital Analog	17
	9.3	IDE	17
	9.4	Membuat Rancangan Rangkaian	17
10	Perin	ntah Sederhana	23
	10.1	Menyalakan LED menggunakan Arduino	23
	10.2	1-3 LED bergantian	23
11	Feed	back Sensor	25

			DAFTAR ISI	хi
	11.1	Berbagai macam Jenis Sensor		25
12	Meml	bangun Alat		27
	12.1	Arduino dengan LED dan Sensor		27
13	Aktua	ator		29
	13.1	Motor DC		29
14	Instru	uctables		31
	14.1	Definisi dan Sejarah		31
15	hand	robotic		33
	15.1	handrobotic		33
	15.2	membuat tangan pemindah barang berdasarkan warna		33
	15.3	ARM robot/hand robotic		33
	15.4	Teori mengenai warna		34

## DAFTAR GAMBAR

9.1	Ini adalah aplikasi VBB	18
9.2	Ini adalah installer	18
9.3	Ini adalah Halaman Awal Installasi	19
9.4	Ini adalah Halaman Pemilihan Direktori	19
9.5	Ini adalah Halaman Konfirmasi Installasi	20
9.6	Ini adalah Proses Installasi	20
9.7	Ini adalah Proses Installasi Telah Selesai	21

## DAFTAR TABEL

# Listings

FOREWORD	
Sepatah kata dari Kaprodi, Kabag Kemahasiswaan dan Mahasiswa	

## KATA PENGANTAR

Buku ini diciptakan bagi yang awam dengan git sekalipun.

R. M. AWANGGA

Bandung, Jawa Barat Februari, 2019

### **ACKNOWLEDGMENTS**

Terima kasih atas semua masukan dari para mahasiswa agar bisa membuat buku ini lebih baik dan lebih mudah dimengerti.

Terima kasih ini juga ditujukan khusus untuk team IRC yang telah fokus untuk belajar dan memahami bagaimana buku ini mendampingi proses Intership.

R. M. A.

### **ACRONYMS**

ACGIH American Conference of Governmental Industrial Hygienists

AEC Atomic Energy Commission

OSHA Occupational Health and Safety Commission

SAMA Scientific Apparatus Makers Association

### **GLOSSARY**

git Merupakan manajemen sumber kode yang dibuat oleh linus tor-

vald.

bash Merupakan bahasa sistem operasi berbasiskan \*NIX.

linux Sistem operasi berbasis sumber kode terbuka yang dibuat oleh Li-

nus Torvald

## **SYMBOLS**

- A Amplitude
- & Propositional logic symbol
- a Filter Coefficient
- B Number of Beats

### INTRODUCTION

ROLLY MAULANA AWANGGA, S.T., M.T.

Informatics Research Center Bandung, Jawa Barat, Indonesia

Pada era disruptif saat ini. git merupakan sebuah kebutuhan dalam sebuah organisasi pengembangan perangkat lunak. Buku ini diharapkan bisa menjadi penghantar para programmer, analis, IT Operation dan Project Manajer. Dalam melakukan implementasi git pada diri dan organisasinya.

Rumusnya cuman sebagai contoh aja biar keren[?].

$$ABCD\mathcal{E}\mathcal{F}\alpha\beta\Gamma\Delta\sum_{def}^{abc}\tag{I.1}$$

### DEFINISI DAN SEJARAH

#### 1.1 Definisi

Arsitektur komputer adalah suatu konsep perencanaan dan juga struktur pengoperasian dasar dari suatu sistem komputer atau ilmu yang bertujuan untuk perancangan sistem komputer. Arsitektur komputer dapat dikategorikan sebagai ilmu sekaligus sebuah seni mengenai cara interkoneksi antara berbagai komponen perangkat keras atau hardware untuk dapat menciptakan sebuah komputer yang dapat memenuhi kebutuhan fungsional, kinerja, dan juga target biaya dalam bidang teknik komputer.

Arsitektur von Neumann (atau Mesin Von Neumann) adalah arsitektur yang diciptakan oleh John von Neumann [1903 – 1957]. Arsitektur ini digunakan oleh hampir pada semua komputer pada saat ini. Arsitektur Von Neumann ini menggambarkan komputer dengan 4 (empat) bagian utama, yaitu: Unit Aritmatika dan Logis (ALU), unit kontrol, memori, dan alat masukan dan hasil (secara kolektif dinamakan I atau O). Bagian tersebut dihubungkan oleh berkas kawat, "bus".

Arsitektur komputer merupakan suatu hal yang sangatlah penting karena dapat memberikan berbagai atribut-atribut pada sistem komputer, hal tersebuti tentunya sangat dibutuhkan bagi perancang ataupun user software sistem dalam mengembangkan suatu program.

Arsitektur komputer memiliki 2 bagian utama yaitu:

### Instructure Set Architecture

Instructure Set Architecture (ISA) adalah spesifikasi yang menentukan bagaimana programmer bahasa mesin berinteraksi dengan komputer.

### Hardware System Architecture

Hardware Set Architecture (HSA) adalah subsistem hardware (perangkat keras) dasar yaitu CPU, Memori, serta OS.

### 1.2 Sejarah

Sejarah perkembangan arsitektur komputer telah dimulai sejak masa perang dunia kedua pada tahun (1945-1955) sebagai generasi pertama.

### 1. Generaasi Pertama (1945 - !955)

Negara-negara maju yang sedang berperang berlomba-lomba menciptakan peralatan canggih yang digunakan untuk media informasi dan radar untuk keperluan militer. Komputer diperkenalkan pertama kali di universitas Pensylvania dengan berbasis teknologi tabung hampa udara yang digunakan pada peralatan radio. Konsep utama arsitektur komputer diperkenalkan oleh john Von Neuman,

Program dan datanya diletakkan dalam memori yang sama , operasi aritmatika dasar dilakukan dalam beberapa milidetik menggunakan teknologi tabung hampa udara untuk menerapkan fungsi logika, teknologi ini menghasilkan peningkatan kecepatan dengan kelipatan 100 hingga 1000 kali relatif terhadap teknologi mekanik dan elektro mekanik berbasis relay dan fungsi I/O dilaksanakan oleh alat yang mirip mesin ketik .

#### 1.3 Software dan Hardware

Perintah navigasi direktori

### KERNEL DAN PERINTAH DASAR

### 2.1 Kernel

Perintah navigasi direktori

### 2.2 Struktur direktori dan perintah dasar setiap sistem operasi

Perintah navigasi direktori

## **CPU**

### 3.1 Arsitektur dan fungsi CPU

Pengertian CPU CPU/Central Processing Unit adalah perangkat keras komputer yang mempunyai fungsi untuk menerima dan melakukan perintah dan data dari perangkat lunak. Karena merupakan pusat pengolahan data dalam sebuah komputer, CPU sering disebut sebagai processor. Cepat atau lambatnya kinerja dari sebuah komputer salah satunya dapat dilihat dari kualitas dan teknologi dari CPU yang digunakan.

KOMPONEN UTAMA CPU Arihtmetic Logikal Unit (ALU). Fungsinya:

- 1. Melakukan komputasi untuk pengolahan data.
- 2. Melakukan tugas-tugas dasar aritmatik dan operasi logika.

## **MEMORI**

### 4.1 Manajemen Memori

Kinerja komputer sangat dipengaruhi oleh Organisasi dan manajemen memori. Manajemen memori melakukan tugas yang penting dan sangat komplek berkaitan dengan:

- 1. Memori utama sebagai sumber daya yang harus dialokasikan dan dipakai bersama antar sejumlah proses yang aktif
- Upaya agar pemrogram atau proses tidak dibatsi kapasitas memori fisik di sistem komputer.

Fungsi Manajemen memori

- 1. mengelola informasi memori yang dipakai dan tidak dipakai
- 2. mengalokasikan memori ke proses yang memerlukan
- 3. Mendealokasikan memori dari proses telah selesai.
- 4. Memgelola swapping antar memori utama dan disk

#### 8 MEMORI

### 4.2 Jenis Memori

Perintah navigasi direktori

### 4.3 Volatile non Volatile

Perintah navigasi direktori

### 4.4 Kecepatan Media Penyimpanan

# KOMUNIKASI HARDWARE

#### 5.1 internal BUS

Perintah navigasi direktori

#### 5.2 komunikasi Eksternal

# **BILANGAN KOMPUTASI**

#### 6.1 Biner

Perintah navigasi direktori

#### 6.2 Hexadecimal

# **STANDAR**

#### 7.1 ASCII

Perintah navigasi direktori

#### 7.2 UTF-8

# **SERIAL COMM**

### 8.1 Cara Kerja Driver

Perintah navigasi direktori

#### 8.2 Serial Monitor

## **ARDUINO**

#### 9.1 Struktur Arduino

Perintah navigasi direktori

## 9.2 Digital Analog

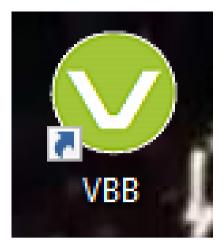
Perintah navigasi direktori

#### 9.3 IDE

Perintah navigasi direktori

### 9.4 Membuat Rancangan Rangkaian

Membuat rangkaian dapat dilakukan dengan bantuan aplikasi simulator contohnya VBB (Virtual Bread Board).



Gambar 9.1 Ini adalah aplikasi VBB

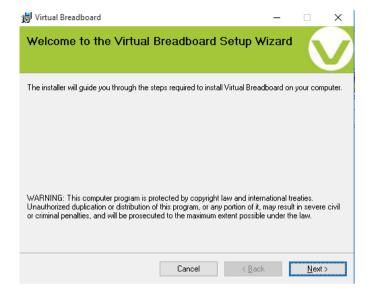
#### Bagaimana cara install VBB?

- 1. Download installer vbb
- 2. Double-click installer vbb, seperti pada gambar 9.2



Gambar 9.2 Ini adalah installer

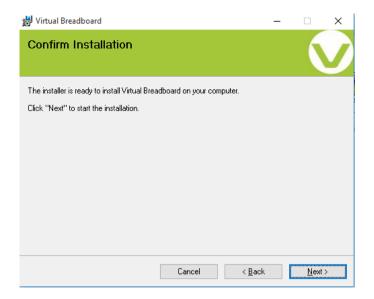
- 3. Maka akan tampil seperti gambar 9.3
- 4. Pilih direktori penyimpanan seperti gambar 9.4
- 5. Kemudian tekan tombol next, maka akan muncul halaman konfirmasi seperti pada gambar 9.5
- 6. Lalu tunggu sampai proses installasi selesai, seperti pada gambar 9.6
- 7. Proses installasi selesai, seperti pada gambar 9.7



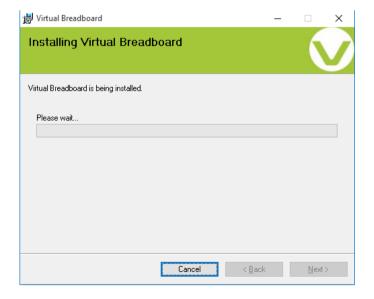
Gambar 9.3 Ini adalah Halaman Awal Installasi

🕌 Virtual Breadboard			-		×
Select Installation Folde	r				y
The installer will install Virtual Breadboard	to the following fold	ler.			
To install in this folder, click "Next". To in	stall to a different fo	lder, enter it be	low or cl	lick "Brow	se".
Eolder:  C:\Program Files (x86)\Virtual Breadbo	ard\			Browse	
			<u>D</u>	isk Cost	
Install Virtual Breadboard for yourself, o <u>E</u> veryone  Just me	for anyone who us	es this compute	er:		
	Cancel	⟨ <u>B</u> ack		<u>N</u> ext	>

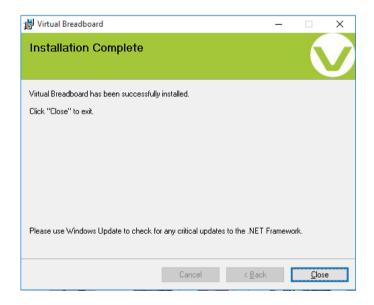
Gambar 9.4 Ini adalah Halaman Pemilihan Direktori



Gambar 9.5 Ini adalah Halaman Konfirmasi Installasi



Gambar 9.6 Ini adalah Proses Installasi



Gambar 9.7 Ini adalah Proses Installasi Telah Selesai

## PERINTAH SEDERHANA

## 10.1 Menyalakan LED menggunakan Arduino

Perintah navigasi direktori

## 10.2 1-3 LED bergantian

# FEEDBACK SENSOR

## 11.1 Berbagai macam Jenis Sensor

# MEMBANGUN ALAT

## 12.1 Arduino dengan LED dan Sensor

# **AKTUATOR**

#### 13.1 Motor DC

# **INSTRUCTABLES**

## 14.1 Definisi dan Sejarah

## **HANDROBOTIC**

#### 15.1 handrobotic

perintah navigasi directori

## 15.2 membuat tangan pemindah barang berdasarkan warna

Dibuat berdasarkan penelitian intership1 sampai dengan TA.

#### 15.3 ARM robot/hand robotic

Teknologi robotika berkembang pesat sering meningkatnya kebutuhan robot cerdas. Kata robot sudah tidak asing lagi di telinga kita. Kata robot berasal dari bahasa Czezh, robota yang berarti 'bekerja'. Kata robot diperkenalkan oleh karel Capek saat mementaskan RUR (Rossum's Universal Robots) pada tahun 1921. Awal kemunculan robot dapat ditesuri dari bangsa yunani kuno yang membuat patung dapat di pindahpindahkan. Sekitar 270 BC, Ctesibus, seorang insinyur Yunani, membuat organ dan jam air dengan komponen yang dapat dipindahkan. Pada zaman Nabi Muhammad

SAW, telah dibuat mesin perang yang menggunakan roda dan dapat melontarkan bom. Bahkan, Al-Jajari (1136-1206) seorang ilmuwan Islam dinasti Artuqid yang dianggap pertama kali menciptakan robot humanoid yang berfungsi sebagai 4 musisi.

Pada tahun 1770, Pierre Jacquet Droz, Seorang pembuat jam berkebangsaan Swiss membuat 3 boneka mekanis. Uniknya, boneka tersebut dapat melakukan fungsi spesifik, yaitu mnulis. Boneka yang lain dapat memainkan musik dan menggambar. Pada tahun 1898, Nikola Tesla membuat sebuat boat yang dikontrol melalui radio remote control. Boat ini didemokan di Madison Square Garden, Nmaun, usaha untuk membuat autonomus boat tersebut gagal karena masalah dana.

Pada tahun 1967, Jepang mengimpor robot Versatran dari AMF. Awal kejayaan robot berawal pada tahun 1970, ketika profesor Victor Scheinman dari Universitas Standford mendesain lengan standart. Saat ini, konfigurasi kenematiknya dikenal sebagai standart lengan robot. Terakhir, pada tahun 2000, Honda memamerkan robot yang dibangun bertahun-tahun lamanya bernama ASIMO, serta diusul oleh sony dengan robot AIBO.

#### 15.4 Teori mengenai warna

Warna Adalah Sebuah sensasi yang dihasilkan ketika suatu energi cahayamengenai suatu benda, dimana cahaya tersebut akan di refleksikan atau ditransmisikan secara langsung oleh benda yang terkena cahaya tadi dan cahayayang di refleksikan atau di transmisikan tersebut yang akan dilihat oleh mata pengamat. Ada dari istilah warna Istilah lain yang dikenal dalam warna adalah nilai warna. Nilai warna dapat ditentukan dari tingkat kecerahan ataupun tingkat kesuraman sebuah warna. Nilai ini dipengaruhi oleh penambahan putih maupun hitam. Dalam suatu sistem RGB, nilai ditentukan dari penambahan komponen merah, biru, dan juga hijau dalam sebuah komposisi yang tepat dan sama meskipun tidak harus berjumlah 100