

ENDA EUC9526 Serisi Universal Kontrol Cihazları

ENDA EUC9526 serisi universal kontrol cihazlarını tercih ettiğiniz için teşekkür ederiz.

- * 96x96mm ebatlı
- * 3,5 inç TFT grafik gösterge ile 5 haneli gösterebilme.
- * 2 adet seçilebilir TC, RTD, NTC, R, mA, V veya mV girişleri.
- * Giriş için offset özelliği.

 * Analog girişler için 32 noktada lineerizasyon.

 * Seçilebilir röle, SSR veya analog çıkışlar.
- * Seçilebilir, giriş ile orantılı transfer çıkışı (mA veya V)
- * 50ms örnekleme zamanı. * PID kontrol yapabilme.
- * PID parametrelerinin otomatik hesaplanması (self tune).
- * PID parametrelerinin otomatik ayarlanması (auto tune).

 Îlk çalıştırmada, sistemin PID parametreleri biliniyorsa girilmeli, aksi takdırde Self-Tune özelliği aktif yapılmalıdır.
- * Soft-Start özelliği.
- 24Vdc sensör beslemesi
- * Prob arızasında röle konumları seçimi veya periyodik çalışma.
- * Tuş takımı için güvenlik seviyeleri.
- * Tuş takımı ve ModBus ile programlama.
- * ModBus iletişim (isteğe bağlı.) * EN standartlarına göre CE markalı.





Analo	g Girişler					
Giriş T	ipi	Ölçüm Aralığı	Ölçüm Doğruluğu	Giriş Direnci	Kablo Rengi	Standart
	B (Pt30Rh-Pt6Rh)	200,0 1800,0°C 392,0 3272,0°F	% ±0.1 ve ±2°C (3,6°F)		+ tanımsız - beyaz	
	E (NiCr-Con)	-100,0 900,0°C -148,0 1652,0°F	% ±0.1 ve ±0,5°C (1°F)]	+ mor - beyaz	EN 60584
	J (Fe-Con)	-100,0 900,0°C -148,0 1652,0°F	% ±0.1 ve ±0,5°C (1°F)]	+ siyah - beyaz	LIN 00304
	K (NiCr-Ni)	-100,0 1300,0°C -148,0 2372,0°F	% ±0.1 ve ±0,5°C (1°F)]	+ yeşil - beyaz	
тс	L (Fe-Con)	-100,0 900,0°C -148,0 1652,0°F	% ±0.1 ve ±1.5°C (2.7°F)	Ri > 100kΩ	+ kırmızı - mavi	DIN43710
'0	N (NiCrSi-NiSi)	-200,0 1300,0°C -328,0 2372,0°F	% ±0.1 ve ±0,5°C (1°F)	1X1 > 100K22	+ leylak - beyaz	
	R (Pt13Rh-Pt)	0,0 1700,0°C 32,0 3092,0°F	, ,]	+ turuncu - beyaz	EN 60584
	S (Pt10Rh-Pt)	0,0 1700,0°C 32,0 3092,0°F	,]	+ turuncu - beyaz	211 00001
	T (Cu-Con)	-250,0 300,0°C -418,0 572,0°F	% ±0.1 ve ±0,5°C (1°F)]	+ kahverengi - beyaz	
	U (Cu-Con)	-200,0 400,0°C -328,0 752,0°F	% ±0.1 ve ±0,5°C (1°F)		+ kırmızı - kahverengi	DIN43710
RTD	Pt100	-200,0 850,0°C -328,0 1562,0°F	% ±0.1 ve ±0,5°C (1°F)	Ri > 100kΩ	Sensör akımı 250µA	EN 60751
		-100,00 160,00°C -148,00 320,00°F				
NTC	NTC	-60,0 150,0°C -76,0 302,0°F	% ±0.1 ve ±0,5°C (1°F)	Ri > 100kΩ		
mA	0 - 20mA		% ±0.1 ve ±1 hane	Ri = 50Ω		
	4 - 20mA	-32768 32767				
mV	0 - 150mV	-3276,8 3276,7	% ±0.1 ve ±20μV	Ri > 100kΩ		
	0 - 5V	-327,68 327,67				
V	1 - 5V	-32,768 32,767	% ±0.1 ve ±1 hane	Ri > 100kΩ		
	0 - 10V	02,100 02,101				
Ω	0 - 550Ω		% ±0.2 ve ±0.1Ω	Ri > 100kΩ	Sensör akımı 250µA	
12	0 - 10kΩ		% ±0.5 ve ±10Ω	141 × 100K22	Consor animi 200µA	

Çıkışlar	
Control / Alarm 3	250V AC, 2A (rezistif yük için), NO+NC . Röle ömrü, yüksüz 10.000.000, 250V AC 2A rezistif yük ile 200.000 anahtarlama.
Alarm 1	250V AC, 2A (rezistif yük için), NO+NC . Röle ömrü, yüksüz 10.000.000, 250V AC 2A rezistif yük ile 200.000 anahtarlama.
Alarm 2	250V AC, 2A (rezistif yük için), NO . Röle ömrü, yüksüz 10.000.000, 250V AC 2A rezistif yük ile 200.000 anahtarlama.
SSR	0 - 12V DC en çok 40mA, kısa devre koruması vardır.
mA	0 - 20mA veya 4 - 20mA DC, %±0,5 (yük direnci en çok 750Ω olabilir.)
٧	0 - 10V DC, en çok 30mA, %±0,5 (kısa devre koruması vardır.)
l	

1.grup ve 2.grup çıkışlar için özellikleri aynıdır.

Elektriksel Özellikler	
Besleme voltajı	90-250V AC, 50/60Hz
Güç tüketimi	En çok 7VA
Bağlantı	2.5mm²¹lik klemens
EMC	EN 61326-1: 2013
Güvenlik gereksinimleri	EN 61010-1: 2010 (Kirlilik derecesi 2, aşırı gerilim kategorisi II)

Kutu				
Ortam/depolama sıcaklığı	0 +50°C/-25 70°C			
Bağıl nem	31°C'ye kadar %80, sonra lineer olarak azalıp 40°C'de %50'ye düşen nemde çalışır.			
Koruma sınıfı	EN 60529 standardına göre; Ön panel : IP65 , Arka panel : IP20			
Yükseklik	En çok 2000m			
Yanıcı ve aşındırıcı ga	Yanıcı ve asındırıcı gaz bulunmayan ortamlarda kullanılmalıdır.			

Çevresel Özellikler	
Montaj şekli	Sıkıştırılarak panoya yerleştirilir.
Ebatlar	G96xY96xD81mm
Ağırlık	Yaklaşık 400 gram.
Kutu malzemeleri	Kendi kendine sönen plastikler kullanılmıştır.

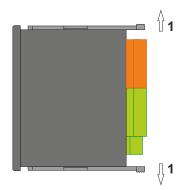
Solvent (tiner, benzin, asit v.s.) içeren veya aşındırıcı temizlik maddeleriyle cihaz silinmemelidir.

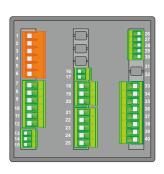




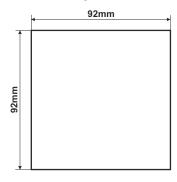
BOYUTLAR

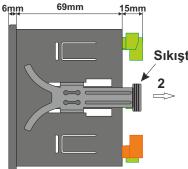






Panel yuva kesiti





Sıkıştırma aparatı

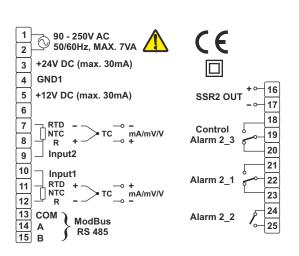
- Cihazı panelden çıkarmak için :
 Sıkıştırma aparatını 1 yönünde esnetiniz.
- Aparatı 2 yönünde çekiniz.

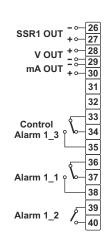
- 1) Panel kalınlığı en fazla 10mm olabilir.
- 2) Cihaz arkasında en az 60mm boşluk bırakılmaz ise, panelden sökülmesi zorlaşır.

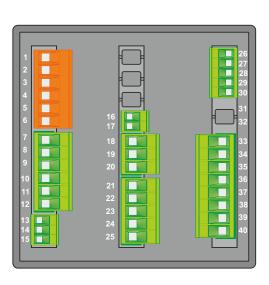
BAĞLANTI DİYAGRAMI



ENDA EUC9526 pano tipi kontrol cihazıdır. Cihaz talimatlara uygun kullanılmalıdır. Montaj yapılırken bağlantı kablolarında elektrik bulunmamalıdır. Cihaz rutubetten, titreşimden ve kirlilikten korunmalıdır. Çalışma sıcaklığına dikkat edilmelidir. Şebekeye bağlantısı olmayan giriş ve çıkış hatlarında ekranlı ve burgulu kordon kablo kullanılmalıdır. Bu kablolar yüksek güç taşıyan hatların ve cihazların yakınından geçirilmemelidir. Ekran hattı cihaz tarafındaki ucundan topraklanmalıdır. Montaj ve elektriksel bağlantılar, teknik personel tarafından, kullanma kılavuzundaki talimatlara uygun olarak yapılmalıdır.



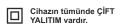








Vida sıkma momenti 0.4-0.5Nm





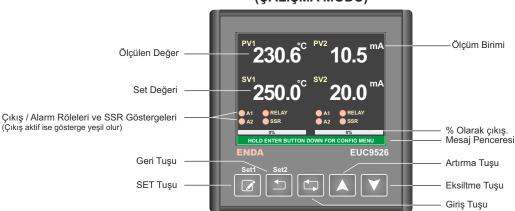
Termokupl kullanıldığında, doğru kompanzasyon kablosu kullanılmalı, kompanzasyon kablosunda ek yapılmamalı ve kompanzasyon kablolarının giriş terminalinde doğru yerlere bağlanmasına dikkat edilmelidir.

1) Besleme kabloları IEC 60277 veya IEC 60245 gereksinimlerine Not: uygun olmalıdır.

Güvenlik kuralları gereğince şebeke anahtarı operatörün kolaylıkla ulaşabileceği bir konumda olması ve anahtarın cihazla ilgili olduğunu belirten bir işaretin bulunması gerekmektedir.

10-11-12 girişleri 1. Analog Giriş , 7-8-9 girişleri 2. Analog Giriş

ANA EKRAN (ÇALIŞMA MODU)



SET Tuşu : Programlama Modunda seçilen parametrenin değiştirilmesi için kullanılır. Çalışma modunda Set1 değerinin (SV1) ayarlanmasında kullanılır.

🗂 🗲 Geri Tuşu : 💮 Bir üst sayfaya geri dönmek için kullanılır. Çalışma modunda Set2 değerinin (SV2) ayarlanmasında kullanılır

Giriş Tuşu : Programlama Moduna" girmek, bir alt sayfaya geçmek ve açık olan sayfadaki (eğer varsa) alt sayfalar arasında gezinmek için kullanılır.

Artırma Tuşu: Programlama Modunda" parametre seçimi ve seçilen parametrenin (parametre arka planı yeşil) değerini artırmak için kullanılır.

Eksiltme Tuşu : Programlama Modunda" parametre seçimi ve seçilen parametrenin (parametre arka planı yeşil) değerini azaltmak için kullanılır.

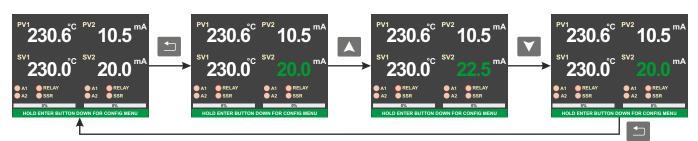


NOT: Arttırma tuşuna basılı tutarak cihaza enerji verildiğinde, cihaz "Fabrika Ayarlarına" döner. Varsayılan fabrika değerleri Modbus Protokolü Adres Haritasında verilmiştir.

Cihaz Set Değerlerinin Değiştirilmesi

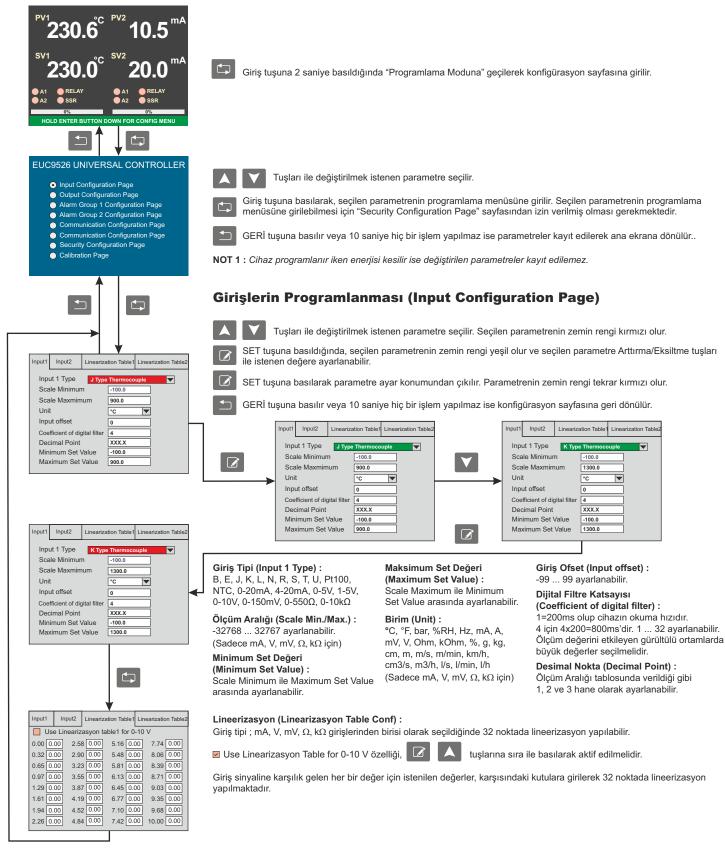


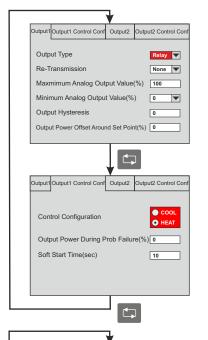
Set tuşuna basılır ise, Set1 Değeri (SV1) yeşil rengi alır. Bu durumda Arttırma ve Eksiltme tuşları kullanılarak Set Değeri (SV1) ayarlanabilir. Set tuşuna basılır veya 3 saniye beklenir ise otomatik olarak ana ekrana dönülür.



Geri tuşuna basılır ise, Set2 Değeri (SV2) yeşil rengi alır. Bu durumda Arttırma ve Eksiltme tuşları kullanılarak Set Değeri (SV2) ayarlanabilir. Geri tuşuna basılır veya 3 saniye beklenir ise otomatik olarak ana ekrana dönülür.







Alarm Group1 Set Alarm 1 Conf Alarm 2 Conf Alarm 3 Cor

150.0

500.0

Independent |

OLOW

O ON

160.00

Alarm 1 Set Value

Alarm 2 Set Value

Alarm 3 Set Value

Alarm 1 Status During Prob Failure O off

Alarm 1 Type

Alarm 1 Status

Alarm 1 Up Limit

Alarm 1 Low Limit

Çıkışların Programlanması (Output Configuration Page)

Çıkış Tipi (Output Type): Röle (Relay), SSR, 0-20mA, 4-20mA veya 0-10V olarak seçilebilir. Çıkış tipi olarak röleden farklı bir çıkış seçilir ise Control çıkışı Alarm 3 olarak kullanılabilir.

Transfer Çıkışı (Re-Transmission): Çıkış tipi, röle veya SSR olarak seçilmiş ise 0/4-20mA veya 0-10V seçilebilir. Çıkış tipi, 0/4-20mA olarak seçilmiş ise 0-10V; çıkış tipi, 0-10V olarak seçilmiş ise 0/4-20mA seçilebilir.

Analog Çıkışın Maksimum Değeri (Maximum Analog Output Value) : % olarak maksimum analog çıkış değeri.

Analog Çıkışın Minimum Değeri (Minimum Analog Output Value): % olarak minimum analog çıkış değeri.

Çıkış Histeresizi (Output Hysteresis): 0 ... 50 arasında seçilebilir (PB=0, ON-OFF kontrol seçilir ise aktiftir.)

Set Değerindeki Çıkış Oranı (Output Power Offset Around Set Point) : Set değerindeki çıkış oranı % olarak girilir ise set değerine daha hızlı ve daha az salınım ile ulaşılacaktır.

Kontrol Tipi Seçimi (Control Configuration): Soğutma (COOL) veya Isıtma (HEAT) kontrolü seçilebilir. Soğutma kontrolü ON-OFF olarak yapılmaktadır.

Prob Arızası Durumunda Çıkış Gücü (Output Power During Prob Failure(%)): %0 ... %100 arasında ayarlanabilir. Prob arızası durumunda ayarlanan değerde çıkış verilmeye devam edecektir.

Soft Start Zamanı (Soft Start Time(sec)): 0 ... 200 saniye arasında ayarlanabilir. Profil kontrolde programlanan her segmentte, tek nokta kontrolünde (Single Setpoint) cihaza enerji verildiğinde Soft Start yapılmaktadır.

Alarmların Programlanması (Alarm Configuration Page)

Alarm 1 Set Değeri (Alarm 1 Set Value): Alarm 1 Conf sayfasında Alarm 1 için belirlenen aralıkta ayarlanabilir.

Alarm 2 Set Değeri (Alarm 2 Set Value): Alarm 2 Conf sayfasında Alarm 2 için belirlenen aralıkta ayarlanabilir.

Alarm 3 Set Değeri (Alarm 3 Set Value): Alarm 3 Conf sayfasında Alarm 3 için belirlenen aralıkta ayarlanabilir. (Alarm 3'ün kullanılabilmesi için çıkış tipi olarak röleden farklı bir çıkış seçilmelidir. Aksi halde, Alarm 3 Conf kısmı görülmez ve Alarm 3 kullanılamaz.)

Alarm 1 Histeresiz Değeri (Alarm 1 Hysteresis): 0 ... 50 arasında ayarlanabilir.

Alarm 1 Tipi (Alarm 1 Type): Bağımsız alarm (Independent), Sapma alarmı (Deviation), Band alarmı (Band), Nihai band dışında alarm (Band w. Inh.) veya Profil kontrol alarmı (Profile) olarak seçilebilir.

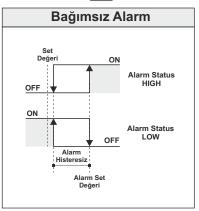
Alarm 1 Durumu (Alarm 1 Status): Bağımsız alarmın, sapma alarmının ve nihai band dışındaki alarmın set değerinin altında aktif olması için LOW, üstünde aktif olması için HIGH seçilmelidir. Band alarmında LOW seçilir ise band içerisinde, HIGH seçilir ise band dışında alarm aktif olur.

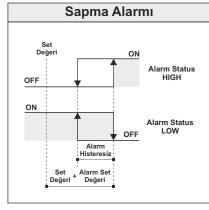
Prob Arızasında Alarm 1 Durumu (Alarm 1 Status During Probe Failure): Prob arızası durumunda alarmın aktif olması için ON, aktif olmaması için OFF seçilmelidir.

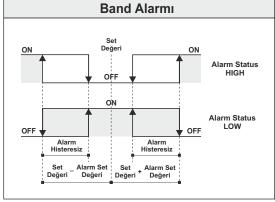
Alarm 1 Üst Limiti (Alarm 1 Up Limit): Scale Maximum ile Alarm 1 Low Limit arasında ayarlanabilir.

Alarm 1 Alt Limiti (Alarm 1 Low Limit): Scale Minimum ile Alarm 1 Up Limit arasında ayarlanabilir.

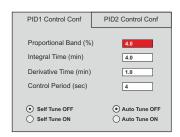
Alarm 2 "Alarm 2 Conf" ve Alarm 3 "Alarm 3 Conf" kısımlarından benzer şekilde programlanabilir.











PID Kontrolün Programlanması (PID Control Configuration Page)

Oransal Band (Proportional Band (%)): Ölçüm aralığının %'si olarak %0.0 ... %100.0 arasında ayarlanabilir. Oransal band 0.0 olarak seçilir ise ON-OFF kontrol yapılacaktır.

Integral Zamanı (Integral Time (min)): 0.0 ... 100.0 dakika arasında ayarlanabilir.

Türev Zamanı (Derivate Time (min)): 0.0 ... 25.0 dakika arasında ayarlanabilir.

Kontrol Periyodu (Control Period (sec)): 0 ... 250 saniye arasında ayarlanabilir.

PID parametrelerinin Otomatik Ayarı (Auto Tune): Self Tune sonrasında PID parametrelerinin iyileştirilmesini sağlar. Normal çalışmada, ölçüm değerinin salınım yapması durumunda PID parametrelerini otomatik olarak değiştirerek en iyi kontrolün yapılmasını sağlar. ⊙ Auto Tune oN seçilir ise aktif olur ve Auto Tune işlemi tamamlanana kadar göstergede AUTO TUNE RUNNING mesajı görülür. Auto Tune işlemini durdurmak için ⊙ Auto Tune OFF seçilmelidir.

PID parametrelerinin Otomatik Hesaplanması (Self Tune):





Tuşları ile PID1 veya PID2 için 💿 serr Tune ON seçilip 🔲 tuşuna basılarak PID Control Configuration Page'den

çıkıldığında seçilen kanal için self tune başlatılır.

PID1 veya PID2'den herhangi biri için self tune yapılıyorsa, sırasıyla SELF TUNE IS STARTED ve SELF TUNE IS RUNNING mesajları görülür.

PID1 ve PID2 için birlikte self tune yapıyorsa, sırasıyla SELF TUNE IS STARTED ve SELF TUNE 1 AND SELF TUNE 2 RUNNING mesajları görülür. Self Tune 1 bitmiş ve Self Tune 2 devam ediyorsa, SELF TUNE 1 FINISHED, SELF TUNE 2 RUNNING, Self Tune 2 bitmiş ve Self Tune 1 devam ediyorsa, SELF TUNÉ 2 FINISHED, SELF TUNE 1 RUNNING mesajları görülür.

Self Tune başarı ile tamamlandığında, sırasıyla SELF TUNE IS FINISHED ve HOLD ENTER BUTTON DOWN FOR CONFIG

Selftune işleminin başlatılabilmesi için ölçüm değerinin (PV), set değerinin (SV) %60'ından daha küçük olması gerekmektedir. Aksi halde, SELF TUNE IS STARTED ve SELF TUNE IS STOPPED mesajları görülerek selftune işlemi durdurulur ve ana ekrana dönülür. Ölçüm değerinin (PV), set değerinin (SV) %60'ının altına düşmesi beklenip işlem tekrarlanmalıdır.

tuşuna basılarak SELF TUNE IS STOPPED mesajı görülüp, self tune sonlandırılır ve ana ekrana dönülür.



ModBus İletişim Ayarları (Communication Configuration Page)

Modbus İletişim (Modbus Communication): Kullanılacak ise ON, kullanılmayacak ise OFF seçilmelidir.

Cihaz Adresi (Device Address): 1 ... 247 arasında seçilebilir.

İletişim Hızı (Baudrate): 4800, 9600, 19200, 38400 veya 57600 olarak seçilebilir.



Tuş Takımı Güvenlik Ayarları (Security Configuration Page)

Güvenlik Kodu (Security Code): Güvenlik ayarlarının değiştirilebilmesi için 123 olarak girilmelidir.

Girişlerin Programlanması Sayfası Görünürlüğü (Input Configuration Page Visibility): Yes, No veya None.

Çıkışların Programlanması Sayfası Görünürlüğü (Output Configuration Page Visibility): Yes, No veya None.

Alarmların Programlanması Sayfası Görünürlüğü (Alarm Configuration Page Visibility): Yes, No veya None. PID Kontrolün Programlanması Sayfası Görünürlüğü (PID Control Configuration Page Visibility): Yes, No veya None.

Modbus İletişim Ayarları Sayfası Görünürlüğü (Communication Configuration Page Visibility): Yes, No veya None.

Kalirasyon Sayfası Görünürlüğü (Calibration Page Visibility): Yes veya None.

Profil Kontrol Ayarları Sayfası Görünürlüğü (Profile Controller Configuration Page Visibility): Yes, No veya None. No : Sayfa açılır ama parametreler değiştirilemez. Yes : Sayfa açılır ve parametreler değiştirilebilir. None : Sayfa açılamaz.

MODBUS HATA MESAJLARI

Modbus protokolünde iletisim hataları ve isletim hataları olmak üzere iki cesit hata bulunmaktadır. İletisim hataları gönderilen verinin transmisyon hattı üzerinde bozulmasından kaynaklanmaktadır. İletişim hatalarının önlenmesi için Parite ve CRC kontrolü kullanılmaktadır. Alıcı taraf gelen verinin parite (eğer varsa) ve CRC sini kontrol eder. Eğer parite yada CRC yanlış gelmişse mesaj hiç gelmemiş sayılır. Eğer gelen verinin formatı doğru olmasına rağmen istenen fonksiyon herhangi bir nedenle gerçekleştirilemiyor ise işletim hatası oluşmaktadır. Yönetilen (Slave) bu şekilde hatanın geldiğini tespit eder ise hata mesajı gönderir. Bu şekilde hatanın gönderildiğinin anlaşılması için, yönetilen (Slave), Fonksiyon kodunun en ağırlıklı bitini '1' yaparak mesajı geri gönderir. Veri bölümünde ise hata kodunu gönderir. Bu şekilde yöneten (Master) hangi tip hatanın geldiğini anlamış olur. ENDA cihazlarında kullanılan hata kodları ve açıklamaları aşağıda verilmiştir.

Hata Mesajları

Hata Kodu	İsim	Açıklama
{01}	Geçersiz Fonksiyon	Slave in desteklemediği bir fonksiyon kodu gönderildiği zaman o fonksiyon kodunun desteklenmediğini belirtmek için bu hata kodu gönderilir.
{02}	Geçersiz Veri Adresi	Slave in adres haritası dışındaki bir bölgedeki veriye erişilmek istendiği zaman o bölgede geçerli veri bulunmadığını belirtmek için bu hata kodu gönderilir.
{03}	Geçersiz Veri Değeri	Belirtilen adrese gönderilen bilgi Modbus protokolü tarafından belirlenen sınırların dışında ise bu hata kodu gönderilir.

Komut Mesajının Yapısı (Byte Formatinda)

Cihaz Adres	(0A)h	
Fonksiyon Kodu	(01)h	
Okunacak Coillerin	MSB	(04)h
Başlangıç Adresi	LSB	(A1)h
Okunacak Coil Sayısı(N)	MSB	(00)h
	LSB	(01)h
CRC DATA	LSB	(AC)h
CRC DATA	MSB	(63)h

Cevap Mesajının Yapısı (Byte Formatinda)

Cihaz Adres	(0A)h		
Fonksiyon Kodu	(81)h		
Hata Kodu		(02)h	
CDC DATA	LSB	(B0)h	
CRC DATA	MSB	(53)h	

Komut mesaiında görüldüğü gibi (4A1)h = 1185 nolu Coilin bilgisi istenmiş ancak 1185 adresli herhangi bir coil olmadığı için (02) nolu hata kodu (Geçersiz Veri Adresi) gönderilmiştir.

Modbus Protokolü Adres Haritası

Holding Register'lar için bellek haritası

PARAMETRE ADI	PARAMETRE TANIMI	AÇIKLAMALAR	VERİ TİPİ	REG. ADR.	MİN.	MAX.	DEF.
Input1 Type	Giriş tipi seçimi	0 = B tipi Termokupl 1 = E tipi 2 = Jtipi 3 = K tipi 4 = L tipi 5 = N tipi 6 = R tipi 7 = S tipi 8 = T tipi 9 = U tipi 10 = Pt100 11= NTC 12 = 0-20 mA 13 = 4-20 mA 14 = 0-5 V 15 = 1-5 V 16 = 0-10 V 17 = 0-150 mV 18 = 0-550 Ohm 19 = 0-10 kOhm, Input1 için	Word	0	0	19	2
Scale Minimum	Skala alt limit	Termokupl ve PT100 için değiştirilemez . Universal girişler için değiştirilebilir. PT100 XXX.XX gösterimi için Scale Minimumparametresi -100'dür. Set Value parametresi için alt limittir. Input1 için	Word	1	-32768	32767	-1000
Scale Maximum	Skala üst limit	Termokupl ve PT100 için değiştirilemez . Universal girişler için değiştirilebilir. PT100 XXX.XX gösterimi için Scale Maximumparametresi 160'tır.Set Value parametresi için üst limittir. Input1 için	Word	2	-32768	32767	9000
Unit	Ölçümbirimi	$0 = ^{\circ}$ C $1 = ^{\circ}$ F $2 = Bar 3 = ^{\circ}$ RH $4 = Hz 5 = A 6 = V$. Termokupl ve PT100 için sadece $^{\circ}$ C ve $^{\circ}$ F birimleri seçilebilir. Universal girişler için tümölçümbirimleri seçilebilir. Input1 için	Word	3	0	6	0
Input1 Offset	Offset değeri	Ölçümsonucuna eklenir.Input1 için	Word	4	-99	99	0
Digital Filter Coefficient	Dijital filtre katsayısı	1 = En hızlı cevap zamanı 32 = En düşük cevap zamanı Ölçümün filtre edilmesini sağlar. Parazitli ortamlarda bu parametrenin değeri artırılmalıdır. Input1 için	Word	5	1	32	4
Decimal Point	Desimal Point	0 = XXX 1 = XXX.X 2 = XXX.XX 3= XXX.XXX . Decimal Point seçimine göre parametrelerin değerleri modbus üzerinden okunurken ve yazılırken 1,10,100,1000 ile lineer olarak değişir. Input1 için	Word	6	0	3	1
Minimum Set Value	Minimum set değeri	Scale Minimum ve Maximum Set Value arasında ayarlanabilir. Input1 için	Word	7	0	3	1
Maximum Set Value	Maksimum set değeri	Scale Maksimum ve Minimum Set Value arasında ayarlanabilir. Input1 için	Word	8	0	3	1
Input 2Type	Giriş tipi seçimi	0 = B tipi Termokupl 1 = E tipi 2 = J tipi 3 = K tipi 4 = L tipi 5 = N tipi 6 = R tipi 7 = S tipi 8 = T tipi 9 = U tipi 10 = Pt100 11= NTC 12 = 0-20 mA 13 = 4-20 mA 14 = 0-5 V 15 = 1-5 V 16 = 0-10 V 17 = 0-150 mV 18 = 0-550 Ohm 19 = 0-10 kOhm Input2 için	Word	9	0	19	2
Scale Minimum	Skala alt limit	Termokupl ve PT100 için değiştirilemez . Universal girişler için değiştirilebilir. PT100 XXX.XX gösterimi için Scale Minimumparametresi -100'dür. Set Value parametresi için alt limittir. Input2 için	Word	10	-32768	32767	-1000
Scale Maximum	Skala üst limit	Termokupl ve PT100 için değiştirilemez . Universal girişler için değiştirilebilir. PT100 XXX.XX gösterimi için Scale Maximumparametresi 160'tır.Set Value parametresi için üst limittir. Input2 için	Word	11	-32768	32767	9000
Unit	Ölçümbirimi	$0 = ^{\circ}$ C $1 = ^{\circ}$ F $2 = Bar 3 = ^{\circ}$ RH $4 = Hz 5 = A 6 = V$. Termokupl ve PT100 için sadece $^{\circ}$ C ve $^{\circ}$ F birimleri seçilebilir. Universal girişler için tümölçümbirimleri seçilebilir. Input2 için	Word	12	0	6	0
Input2 Offset	Offset değeri	Ölçümsonucuna eklenir. Input2 için	Word	13	-99	99	0
Digital Filter Coefficient	Dijital filtre katsayısı	l = En hızlı cevap zamanı 32 = En düşük cevap zamanı Ölçümün filtre edilmesini sağlar. Parazitli ortamlarda bu parametrenin değeri artırılmalıdır. Input2 için	Word	14	1	32	4
Decimal Point	Desimal Point	0 = XXX 1 = XXX.X 2 = XXX.XX 3= XXX.XXX . Decimal Point seçimine göre parametrelerin değerleri modbus üzerinden okunurken ve yazılırken 1,10,100,1000 ile lineer olarak değişir. Input2 için	Word	15	0	3	1
Minimum Set Value	Minimum set değeri	Scale Minimum ve Maximum Set Value arasında ayarlanabilir. Input2 için	Word	16	0	3	1
Maximum Set Value	Maksimum set değeri	Scale Maksimum ve Minimum Set Value arasında ayarlanabilir. Input2 için	Word	17	0	3	1
Linearization Table1 [0-31].Points	Lineerizasyon tablosu1[0- 31].nokta	Lineerizasyon tablosu 0. noktadan 31.noktaya kadar noktaların değerleri Input1 için	Word	[18-49]	-32768	32767	0
Linearization Table2 [0-31].Points	Lineerizasyon tablosu2[0- 31].nokta	Lineerizasyon tablosu 0. noktadan 31.noktaya kadar noktaların değerleri Input2 için	Word	[50-81]	-32768	32767	0
Output1 Type	Kontrol çıkış tipi	0 = Röle 1 = SSR 2 = 0-20 mA 3 = 4-20 mA 4 = 0-10 V Output Type parametresinin röle seçilmemesi durumunda bu röle Alarm3 çıkışı olarak ayarlanabilir ve Alarm Configuration sayfasında Alarm3 Conf sayfası görünür olur. Output1 için	Word	82	0	4	0
Re-Transmission	Re-Transmisyon çıkışı	0 = None 1 = 0-20 mA 2 = 4-20 mA 3 = 0-10 V, Re-transmisyon çıkışının kullanılabilmesi için Output Type parametresi Röle ya da SSR olarak seçilmelidir. Output type parametresinin analog çıkışlardan birisi seçilmesi durumunda Re-Transmisyon parametresi None olarak seçilmelidir. Output1 için	Word	83	0	3	0
Maximum Analog Output Value	Maksimumanalog çıkış değeri (%)	Output Type parametresi veya Re-Transmisyon parametresi için analog çıkışlardan bir tanesi seçilmiş ise devreye girer. Output1 için	Word	84	0	100	100
Minimum Analog Output	_	Output Type parametresi veya Re-Transmisyon parametresi için analog çıkışlardan bir tanesi seçilmiş	Word	85	0	100	0
Value	çıkış değeri (%) Kontrol çıkışı	ise devreye girer. Output 1 için	Word	86	0	50	0
Output1 Hysteresis	histerizisi	1 ile 50 arasında ayarlanabilir. Proportional Band parametresi %0 ise (ON-OFF kontrol yapılırken) devreye girer. Output1 için	word	00	U	30	ľ
Output1 Power Offset Around Set Point(%)	Çıkış gücünün set değeri etrafındaki oßet değeri	Oransal bant içerisinde set değeri etrafındaki hataya bağlı olarak çıkış'a eklenen oßet. Oransal bandın başında oßetin %100'ü, ortasında oßetin %50'si ve set değerinde oßetin %0'ı eklenir. Output1 için	Word	87	0	100	0
Output1 Power During Prob Failure(%)	Prob hatası durumunda çıkış gücü(%)	Bu parametre sistemin set değerindeki enerji ihtiyacına yakın bir değere ayarlanırsa prob arızası durumunda sistemin sıcaklığının tehlikeli seviyelere çıkması veya düşmesi önlenir. Prob arızası durumunda kontrol çıkışının vereceği enerjinin ayarlanmasını sağlar. % olarak ayarlanır .Outputl için	Word	88	0	100	0
Soft Start Time(sec)	Soft Start Zamanı(sec)	Her bir programsegmenti için ayarlanabilir Soft Start Zamanı(sec). Output1 için Soft Start Time zamanı. Output1 için	Word	89	0	200	10
	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •					•	

7/10 EUC9526-02-T-190909

Output2 Type	Kontrol çıkış tipi	$0 = \text{R\"ole 1} = \text{SSR 2} = 0\text{-}20 \text{ mA } 3 = 4\text{-}20 \text{ mA } 4 = 0\text{-}10 \text{ V}$	Word	90	0	4	0
		Output Type parametresinin röle seçilmemesi durumunda bu röle Alarm3 çıkışı olarak ayarlanabilir ve					
		AlarmConfiguration sayfasında Alarm3 Conf. sayfası görünür olur. Output2 için	L	<u> </u>			
Output2 Hysteresis	Kontrol çıkışı	1 ile 50 arasında ayarlanabilir. Proportional Band parametresi %0 ise (ON-OFF kontrol yapılırken)	Word	91	0	50	0
	histerizisi	devreye girer.Output2 için		└			
Output2 Power Offset	Çıkış gücünün set	Oransal bant içerisinde set değeri etrafındaki hataya bağlı olarak çıkış'a eklenen ofset. Oransal bandın	Word	92	0	100	0
Around Set Point(%)	değeri etrafindaki	başında ofsetin %100'ü, ortasında ofsetin %50'si ve set değerinde ofsetin %0'ı eklenir. Output2 için					
Outuut Parran During	ofset değeri Prob hatası	Do a commence of the sain and do a confidence of the same of the s	Word	0.2	0	100	0
Output2 Power During Prob Failure(%)		Bu parametre sistemin set değerindeki enerji ihtiyacına yakın bir değere ayarlanırsa prob arızası	word	93	U	100	0
Prob Fallure(%)	durumında çıkış gücü(%)	durumunda sistemin sıcaklığının tehlikeli seviyelere çıkması veya düşmesi önlenir. Prob arızası durumunda kontrol çıkışının vereceği enerjinin ayarlanmasını sağlar. % olarak ayarlanır					
	gueu(/0)	Output2 için					
Soft Start Time(sec)	Soft Start	Her bir programsegmenti için ayarlanabilir Soft Start Zamanı(sec).Output2 için Soft Start Time	Word	94	0	200	10
	Zamanı(sec)	zamanı.Output2 için					
Alarm 1 Set Value	Alarm 1 set değeri	Alarm Group 1 için	Word	95	-32768	32767	1000
Alarm 2 Set Value	Alarm2 set değeri	Alarm Group 1 için	Word	96	-32768	32767	1000
Alarm 3 Set Value	Alarm3 set değeri	Alarm Group 1 için	Word	97	-32768	32767	1000
Alarm 1 Hysteresis	Alarm 1 Histerisiz	Alarm Group 1 için	Word	98	0	50	0
Alarm 1 Type	Alarm 1 Tipi	0 =Bağımsız alarm 1=Sapma alarmı 2=Band alarmı 3=Nihai band dışında alarm,Alarm Group 1 için	Word	99	0	4	0
Alarm 1 Up Limit	Alarm 1 üst limit	Alarm Group 1 için	Word	100	-32768	32767	9000
Alarm 1 Low Limit	Alarm 1 alt limit	Alarm Group 1 için	Word	101	-32768	32767	-1000
Alarm 2 Hysteresis	Alarm2 Histerisiz	Alarm Group 1 için	Word	102	0	50	0
Alarm 2 Type	Alarm2 Tipi	0 =Bağımsız alarm 1=Sapma alarmı 2=Band alarmı 3=Nihai band dışında alarm, Alarm Group 1 için	Word	103	0	4	0
Alarm 2 Up Limit	Alarm2 üst limit	Alarm Group 1 için	Word	104	-32768	32767	9000
Alarm 2 Low Limit	Alarm 2 alt limit	Alarm Group 1 icin	Word	105			-1000
Alarm 3 Hysteresis	Alarm3 Histerisiz	Alarm Group 1 için	Word	106	0	50	0
Alarm 3 Type	Alarm3 Tipi	0 =Bağımsız alarm 1=Sapma alarmı 2=Band alarmı 3=Nihai band dışında alarm, Alarm Group 1 için	Word	107	0	3	0
Alarm 3 Up Limit	Alarm 3 üst limit	Alarm Group 1 için	Word	108	-32768	32767	9000
Alarm 3 Low Limit	Alarm3 alt limit	Alarm Group 1 için	Word	109		32767	-1000
Alarm 1 Set Value	Alarm 1 set değeri	Alarm Group 2 için		110		32767	1000
	, ,			111		32767	
Alarm 2 Set Value	Alarm2 set değeri	Alarm Group 2 için					1000
Alarm 3 Set Value	Alarm3 set değeri	Alarm Group 2 için		112 113	-32768 0	32767 50	1000
Alarm 1 Hysteresis Alarm 1 Type	Alarm 1 Histerisiz Alarm 1 Tipi	Alarm Group 2 için 0 =Bağımsız alarm 1=Sapma alarmı 2=Band alarmı 3=Nihai band dışında alarm, Alarm Group 2 için		113	0	4	0
Alarm 1 Up Limit	Alarm 1 üst limit	Alarm Group 2 için		115		32767	9000
Alarm 1 Low Limit	Alarm 1 alt limit	Alarm Group 2 için		116	-	32767	-1000
Alarm 2 Hysteresis	Alarm2 Histerisiz	Alarm Group 2 için		117	0	50	0
Alarm 2 Type	Alarm 2 Tipi	0 =Bağımsız alarm 1=Sapma alarmı 2=Band alarmı 3=Nihai band dışında alarm, Alarm Group 2 için	Word	118	0	4	0
Alarm 2 Up Limit	Alarm 2 üst limit	Alarm Group 2 için	Word	119	-32768	32767	9000
Alarm 2 Low Limit	Alarm 2 alt limit	Alarm Group 2 için	Word	120	-32768	32767	-1000
Alarm 3 Hysteresis	Alarm3 Histerisiz	Alarm Group 2 için	Word	121	0	50	0
Alarm 3 Type	Alarm 3 Tipi	0 =Bağımsız alarm 1=Sapma alarmı 2=Band alarmı 3=Nihai band dışında alarm, Alarm Group 2 için	Word	122	0	3	0
	Alarm3 üst limit			123	-32768		9000
Alarm 3 Up Limit		Alarm Group 2 için					ļ
Alarm 3 Low Limit	Alarm3 alt limit	Alarm Group 2 için	Word	124		32767	-1000
Proportional Band (%)	Oransal band (%)	%0.0 ayarlanır ise ON-OFF kontrol yapılır. %0.0'dan farklı ise PID kontrol yapılır.	Word	125	0	100	4
		Modbus üzerinden ondalıklı kısmı okuyabilmek için 10 ile çarpılarak okunur ve yazılır. Örneğin		1			
		oransal bandı %5.5 yapmak için register'a 55 yazılır. PID1 için		10:			ļ. —
Integral Time (min)	İntergal zamanı(min)	0.0 ile 100.0 dakika arasında ayarlanabilir.	Word	126	0	100	4
		0.0 ayarlanır ise integral etkisi devre dışı kalır ve PD kontrol yapar.		1			
Donton don mit. ())	The	Modbus üzerinden ondalıklı kısmı okuyabilmek için 10 ile çarpılarak okunur ve yazılır. PID1 için	117 .	127	0	25	1
Derivative Time (min)	Türev zamanı(min)	0.0 ile 25.0 dakika arasında ayarlanabilir.	Word	127	0	25	1
		0.0 ayarlanır ise türev etkisi devre dışı kalır ve PI kontrol yapar.		1			
Control Posts 37	V antual	Modbus üzerinden ondalıklı kısım okuyabilmek için 10 ile çarpılarak okunur ve yazılır. PIDI için	W - 1	120	1	250	4
Control Period (sec)	Kontrol	1 ile 250 saniye arasında ayarlanabilir. PID1 için	Word	128	1	250	4
Proportional Dand (0/)	periyodu(sec)	9/0.0 avarlants is a ON OFF bontral vanils 9/0.0 day first, is a DID bontral vanils	Word	120	0	100	4
Proportional Band (%)	Oransal band (%)	%0.0 ayarlanır ise ON-OFF kontrol yapılır. %0.0'dan farklı ise PID kontrol yapılır. Modbus üzerinden ondalıklı kısmı okuyabilmek için 10 ile çarpılarak okunur ve yazılır. Örneğin	w ora	129	U	100	*
		oransal bandı %5.5 yapmak için register'a 55 yazılır. PID2 için		1			
Integral Time (min)	İntergal zamanı(min)	oransai bandi ‰.5 yapmak için register a 55 yazılır. P1D2 için 0.0 ile 100.0 dakika arasında ayarlanabilir.	Word	130	0	100	4
inagiai iime (min)	micigai zamami(mm)	0.0 ayarlanır ise integral etkisi devre dışı kalır ve PD kontrol yapar.	** 01u	150		100	7
		Modbus üzerinden ondalıklı kısmı okuyabilmek için 10 ile çarpılarak okunur ve yazılır. PID2 için		1			
Derivative Time (min)	Türev zamanı(min)	0.0 ile 25.0 dakika arasında ayarlanabilir.	Word	131	0	25	1
Delivative Time (IIIII)	Tarev Zaniani(IIIII)	0.0 ne 23.0 dakika arasında ayarıanadırı. 0.0 ayarlanır ise türev etkisi devre dışı kalır ve PI kontrol yapar.	** 01u	101		23	1
		Modbus üzerinden ondalıklı kısmı okuyabilmek için 10 ile çarpılarak okunur ve yazılır. PID2 için		1			
Control Period (sec)	Kontrol	1 ile 250 saniye arasında ayarlanabilir. PID2 için	Word	132	1	250	4
Control relieu (Sec)	periyodu(sec)	- 10 200 vaniyo adonida ayananaonini 1100 Iyii	,, oru	132		250	'
Set Value1	Set değeri1		Word	133	-32768	32767	2000
				134			ļ
Set Value2	Set değeri2		Word	134	-32/08	32767	2000

Decimal Point parametresinin değerine göre Scale Minimum, Scale Maximum, Linearization Table Points, Alarm 1 Set Value, Alarm 2 Set Value, Alarm 3 Set Value, Alarm 1 Up Limit, Alarm 1 Low Limit, Alarm 2 Up Limit, Alarm 3 Up Limit, Alarm 3 Low Limit parametrelerinin değerleri modbus üzerinden okunurken ve yazılırken 1,10,100,1000 ile lineer olarak değişir.
Örneğin;
Decimal Point parametresinin değeri 1 iken Set Value Parametresi modbus üzerinden 1555 yazılmış ise 155.5 olur.

Input Register'lar için bellek haritası

PARAMETRE ADI	PARAMETRE	AÇIKLAMALAR	VERİ	REG.	MİN.	MAX.	DEF.
	TANIMI		TİPİ	ADR.			
Measured Value1(PV1)	Ölçüm sonucu 1	Modbus üzerinden ondalıklı kısmı okuyabilmek için 10 ile çarpılarak okunur. Örneğin sıcaklık 32.5	Word	0	-32768	32767	NONE
		°C ise 325 okunur.					
Measured Value2(PV2)	Ölçüm sonucu2	Modbus üzerinden ondalıklı kısmı okuyabilmek için 10 ile çarpılarak okunur. Örneğin sıcaklık 32.5	Word	1	-32768	32767	NONE
		°C ise 325 okunur.					
Internal NTC	Dahili NTC sıcaklığı	Modbus üzerinden ondalıklı kısmı okuyabilmek için 10 ile çarpılarak okunur. Örneğin sıcaklık 32.5	Word	2	-32768	32767	NONE
Temperature		°C ise 325 okunur.					
Analog Output	Analog çıkış	0-10V, 0-20mA ve 4-20mA çıkışları kullanıldığı zaman çıkışı % olarak verir. Output1 için	Word	3	-32768	32767	NONE
Percentage	yüzdesi						
Analog Output	Analog çıkış	0-10V, 0-20mA ve 4-20mA çıkışları kullanıldığı zaman çıkışı % olarak verir. Output2 için	Word	4	-32768	32767	NONE
Percentage	yüzdesi						

Coiller için bellek haritası

PARAMETRE ADI	PARAMETRE TANIMI	AÇIKLAMALAR	VERİ TİPİ	REG. ADR.	MİN.	MAX.	DEF.
T. T		77 11 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	_	0	0	1	
Use Linearization Table1	Lineerizasyon1	Kullanıcının kendi tanımladığı lineerazisayon tablosuna göre ölçümyapma.	Bit	0	0	1	0
	tablosunun	Termokupl, PT100 VE NTC için kullanılamaz, Universal girişler için kullanılabilir. Input1 için					
Use Linearization Table2	kullanımı	77. 11 1	Bit	1	0	1	0
Use Linearization Table2	Lineerizasyon2tablo sunun kullanımı	Kullanıcının kendi tanımladığı lineerazisayon tablosuna göre ölçümyapma.	ыт	1	U	1	0
Control Configuration	Kontrol	Termokupl, PT100 VE NTC için kullanılamaz, Universal girişler için kullanılabilir. Input2 için 0=ON-OFF Soğutma Kontrolü 1=ON-OFF Isıtma Kontrolü	Bit	2	0	1	1
Control Configuration	konfigurasyonu	Isitma ya da soğutma kontrolü yapılacağı seçilir. Proportional Band parametresi %0 ise (ON-OFF	ы	2	U	1	1
	Konngurasyonu	kontrol yapılırken) devreye girer .Output1 için					
C + 1C 6: -:	TZ 1		D.,				
Control Configuration	Kontrol	0=ON-OFF Soğutma Kontrolü 1=ON-OFF Isıtma Kontrolü	Bit	3	0	1	1
	konfigurasyonu	Isitma ya da soğutma kontrolü yapılacağı seçilir. Proportional Band parametresi %0 ise (ON-OFF					
		kontrol yapılırken) devreye girer. Output2 için					
Alarm 1 Status	Alarm 1 Durumu	0=LOW 1=HIGH, Alarm Group 1 için	Bit	4	0	1	1
Alarm 1 Status During	Prob hatası	0=OFF (Prob arızası durumunda alarm pasif)	Bit	5	0	1	1
Prob Failure	durumunda Alarm 1	1=ON (Prob arızası durumunda alarmaktif					
	Durumu	Alarm Group 1 için					
Alarm 2 Status	Alarm 2 Durumu	0=LOW 1=HIGH , Alarm Group 1 için	Bit	6	0	1	1
Alarm 2 Status During	Prob hatası	0=OFF (Prob arızası durumunda alarm pasif)	Bit	7	0	1	1
Prob Failure	durumunda Alarm 2	1=ON (Prob arızası durumunda alarmaktif					
	Durumu	Alarm Group 1 için					
Alarm 3 Status	Alarm 3 Durumu	0=LOW 1=HIGH, Alarm Group 1 için	Bit	8	0	1	1
Alarm 3 Status During	Prob hatası	0=OFF (Prob arızası durumunda alarmpasif)	Bit	9	0	1	1
Prob Failure	durumunda Alarm3	1=ON (Prob arızası durumunda alarmaktif					
	Durumu	Alarm Group 1 için					
Alarm 1 Status	Alarm 1 Durumu	0=LOW 1=HIGH , Alarm Group 2 için	Bit	10	0	1	1
Alarm 1 Status During	Prob hatası	0=OFF (Prob arızası durumunda alarmpasif)	Bit	11	0	1	1
Prob Failure	durumunda Alarm 1	1=ON (Prob arizasi durumunda alarmaktif	ы	11	U	1	1
riod railule	Durumu	Alarm Group 2 için					
	Duruma	Atarın Group 2 için					
Alarm 2 Status	Alarm 2 Durumu	0=LOW 1=HIGH , Alarm Group 2 için	Bit	12	0	1	1
Alarm 2 Status During	Prob hatası	0=OFF (Prob arızası durumunda alarmpasif)	Bit	13	0	1	1
Prob Failure	durumunda Alarm 2	1=ON (Prob arızası durumunda alarmaktif					
	Durumu	Alarm Group 2 için					
Alarm 3 Status	Alarm3 Durumu	0=LOW 1=HIGH, AlarmGroup 2 için	Bit	14	0	1	1
Alarm 3 Status During	Prob hatası	0=OFF (Prob arızası durumunda alarmpasif)	Bit	15	0	1	1
Prob Failure	durumunda Alarm 3	1=ON (Prob arızası durumunda alarmaktif	I				
	Durumu	Alarm Group 2 için					
Auto Tune	Otomatik tune	0 = OFF 1 = ON Selftune sırasında devreye girerek PID katsayılarının iyileştirilmesini sağlar.	Bit	16	0	1	0
		Kontrol sırasında ökçümsonucunda salınımvarsa PID katsayılarını otomatik günceller. PID1 için	\perp		<u> </u>		
Auto Tune	Otomatik tune	0 = OFF 1 = ON Selftune sırasında devreye girerek PID katsayılarının iyileştirilmesini sağlar.	Bit	17	0	1	0
		Kontrol sırasında ökçümsonucunda salınım varsa PID katsayılarını otomatik günceller. PID2 için				1	

Discrete Input Register'lar için bellek haritası

PARAMETRE TANIMI	AÇIKLAMALAR	VERİ TİPİ	REG. ADR.	MİN.	MAX.	DEF.
C/A3 çıkış durumu	Kontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu(0 = OFF , 1 = ON) , Output1 için	Bit	0	NONE	NONE	NONE
A1 çıkış durumu	Alarml çıkış durumı (0 = OFF, 1 = ON), Output1 için	Bit	1	NONE	NONE	NONE
A2 çıkış durumu	Alarm2 çıkış durumı(0 = OFF , 1 = ON) , Output1 için	Bit	2	NONE	NONE	NONE
SSR çıkış durumu	SSR çıkış durumu($0 = OFF, 1 = ON$), Output1 için	Bit	3	NONE	NONE	NONE
Prob hatası durumu	Prob hatası(0 = OFF , 1 = ON) , Output1 için	Bit	4	NONE	NONE	NONE
C/A3 çıkış durumu	Kontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için	Bit	5	NONE	NONE	NONE
A1 çıkış durumu	Alarml çıkış durumı ($0 = OFF$, $1 = ON$), Output2 için	Bit	6	NONE	NONE	NONE
A2 çıkış durumu	Alarm2 çıkış durumı($0 = OFF$, $1 = ON$) , Output2 için	Bit	7	NONE	NONE	NONE
SSR çıkış durumu	SSR çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için	Bit	8	NONE	NONE	NONE
Prob hatası durumu	Prob hatası(0 = OFF , 1 = ON) , Output2 için	Bit	9	NONE	NONE	NONE
	TANIMI C/A3 çıkış durumu A1 çıkış durumu A2 çıkış durumu SSR çıkış durumu Prob hatası durumu C/A3 çıkış durumu A1 çıkış durumu A2 çıkış durumu SSR çıkış durumu	TANIMI C/A3 çıkış durumu Kontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için A1 çıkış durumu Alarm1 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için A2 çıkış durumu SSR çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için Prob hatası durumu Prob hatası(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için C/A3 çıkış durumu Kontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için A1 çıkış durumu Alarm1 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için A2 çıkış durumu Alarm2 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için SSR çıkış durumu SSR çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için SSR çıkış durumu SSR çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için	TANIMITipiC/A3 çıkış durumuKontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu (0 = OFF, 1 = ON), Output1 içinBitA1 çıkış durumuAlarm1 çıkış durumu (0 = OFF, 1 = ON), Output1 içinBitA2 çıkış durumuAlarm2 çıkış durumu (0 = OFF, 1 = ON), Output1 içinBitSSR çıkış durumuSSR çıkış durumu (0 = OFF, 1 = ON), Output1 içinBitProb hatası durumuProb hatası (0 = OFF, 1 = ON), Output1 içinBitC/A3 çıkış durumuKontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu (0 = OFF, 1 = ON), Output2 içinBitA1 çıkış durumuAlarm1 çıkış durumu (0 = OFF, 1 = ON), Output2 içinBitA2 çıkış durumuAlarm2 çıkış durumu (0 = OFF, 1 = ON), Output2 içinBitSSR çıkış durumuSSR çıkış durumu (0 = OFF, 1 = ON), Output2 içinBit	TANIMI Tipi ADR. C/A3 çıkış durumu Kontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için Bit 0 A1 çıkış durumu Alarml çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için Bit 1 A2 çıkış durumu Alarm2 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için Bit 2 SSR çıkış durumu SSR çıkış durumu (0 = OFF, 1 = ON), Output1 için Bit 3 Prob hatası durumu Prob hatası(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için Bit 4 C/A3 çıkış durumu Kontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için Bit 5 A1 çıkış durumu Alarm1 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için Bit 6 A2 çıkış durumu Alarm2 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için Bit 7 SSR çıkış durumu SSR çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için Bit 8	TANIMI Tipi ADR. C/A3 çıkış durumu Kontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu (0 = OFF , 1 = ON) , Output1 için Bit 0 NONE A1 çıkış durumu Alarm1 çıkış durumu (0 = OFF , 1 = ON) , Output1 için Bit 1 NONE A2 çıkış durumu Alarm2 çıkış durumu (0 = OFF , 1 = ON) , Output1 için Bit 2 NONE SSR çıkış durumu SSR çıkış durumu (0 = OFF , 1 = ON) , Output1 için Bit 3 NONE Prob hatası durumu Prob hatası (0 = OFF , 1 = ON) , Output1 için Bit 4 NONE C/A3 çıkış durumu Kontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu (0 = OFF , 1 = ON) , Output2 için Bit 5 NONE A1 çıkış durumu Alarm1 çıkış durumu (0 = OFF , 1 = ON) , Output2 için Bit 6 NONE A2 çıkış durumu Alarm2 çıkış durumu (0 = OFF , 1 = ON) , Output2 için Bit 7 NONE SSR çıkış durumu SSR çıkış durumu (0 = OFF , 1 = ON) , Output2 için Bit 8 NONE	TANIMI Tipi ADR. C/A3 çıkış durumu Kontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için Bit 0 NONE NONE A1 çıkış durumu Alarm1 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için Bit 1 NONE NONE A2 çıkış durumu Alarm2 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için Bit 2 NONE NONE SSR çıkış durumu SSR çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output1 için Bit 3 NONE NONE Prob hatası durumu Prob hatası (0 = OFF, 1 = ON), Output1 için Bit 4 NONE NONE C/A3 çıkış durumu Kontrol Rölesi / Alarm3 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için Bit 5 NONE NONE A1 çıkış durumu Alarm2 çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için Bit 7 NONE SSR çıkış durumu SSR çıkış durumu(0 = OFF, 1 = ON), Output2 için Bit 8 NONE