

p: 2 bit, d: 4 bit, f: 4 bit ve Sayfa tablosu satır sayısı: 22

p: 20 bit, d: 10 bit, f: 12 bit ve Sayfa tablosu satır sayısı: 220

p: 2 bit, d: 4 bit, f: 10 bit ve Sayfa tablosu satır sayısı: 210

p: 4 bit, d: 4 bit, f: 4 bit ve Sayfa tablosu satır sayısı: 24

a)

b)

Adi ve Soyad.

uan] iki bellek erişimi problemi için önerilen Translation Look — je Buffers (TLB) olarak isimlendirilen özel hejis arama donanım önbelleğinde efektif erişim süresi nanosaniye cinsinden verilen bilgilere (α (isabet oram) = 90% olsun , ε = 3 5- [3 puan] iki bellek erişimi problemi için önerilen Translation Look --TLB aramaları için, 100ns bellek erişimi için) göre en doğru cevap aşağıdakilerden hangisidir? 6- [3 puan] isteğe bağlı sayfalamada (demand paging) efektif erişim süresi nanosaniye cinsinden verilen biligilere (sayfa hatası 130 c) 140 d) 150 e) 160 orani= %1, Bellek erişim zamanı = 200 nanosaniye ve Ortalama sayfa-hatası servis süresi= 5 milisaniye) göre en doğru cevap asağıdakilerden hangisidir? (Not: sayfa takası olmadığı varsayılmaktadır.) 50198 c) 52120 d) 62512 e) 64000 7. [3 Puan] Aşağıdakilerden hangisi proses veya thread senkronizasyonunda kullanıları yöntemlerden biri <u>değildir</u>? test&set(), compare&swap() gibi atomik komutlar Semaforlar a) Rollback (geri sarma) 8. [3 Puan] Aşağıdakilerden hangisi CPU planlama algoritmalarının karşılaştırılmasında kullanılan metriklerden birisi değildir? Monitörler Cevap süresi (response time) Birim zamanda tamamlanan proses adedi (throughput) b) Proses anahtarlama süresi (context switch time) icra süresi /tamamlanma süresi (turn around time) CPU kullanım oranı (CPU utilization) e) 9. [3 Puan] Threadler (iş parçacığı) için aşağıdakilerden hangisi doğrudur? Kod, data, yığıt (heap) ve yığın (stack) tüm thread'lerce paylaşılır. Kod ve yığın her bir thread için özeldir, data ile yığıt ise thread'ler arasında paylaşılır. Kod ve data paylaşılır, yığıt ve yığın her bir thread'de ayrıdır. b) Kod, data ve yığıt paylaşılır, yığın her bir thread'de ayrıdır. c) Kod, data ve yığın paylaşılır, yığıt her bir thread'de ayrıdır **(d)** 10. [3 puan] Aşağıdakilerden hangisi proses senkronizasyonu yöntemi değildir? Semaforlar a) Peterson'un çözümü b) Banker Algoritması Monitörler Mutex Kilitleri 11. [3 puan] Aşağıdakilerden hangisi semafor'u en iyi tanımlar? Proses senkronizasyonu için işletim sistemi içinde gerçeklenmiş özel bir değişkendir Yalnız donanım tarafından desteklenen özel bir değişkendir Yalnız yazılım tarafından desteklenen özel bir değişkendir b) Yazılımcının tipini tanımlayamadığı özel bir değişkendir c) Tamsayı değeri alamayan özel bir değişkendir d) 12. [3 puan] Aşağıdakilerden hangisi kritik bölge kavramının tanımıdır? Ortak değişkenlerin değiştirildiği kod segmentidir Proseslerin doğrudan haberleştiği kısımlarıdır Proseslerin çalışmaya hazır oldukları kısımdır PCB içinde bir alandır Ölümcül kilitlenmenin olmayacağı güvenli bölgedir 13 [3 puan] Aşağıdakilerden hangisi kritik bölge probleminin çözüm şartlarındandır? IV. Çevrimsel bekleme (circular waiting) 1. Karşılıklı dışlama (mutual exclusion) d) sadece IV e) I, II, III ve IV III. Sınırlı bekleme (bounded waiting) b) I ve II