# Тема II: Прямые и плоскости

# § 1. Прямая на плоскости

Б.М.Верников М.В.Волков

Уральский федеральный университет Институт естественных наук и математики кафедра алгебры и фундаментальной информатики

2021/2022 учебный год

## Уравнения геометрических объектов

Под *геометрическим объектом* на плоскости (в пространстве) будем понимать произвольное множество точек плоскости (пространства), возможно, пустое.

#### Определение

Пусть  $\pi$  — плоскость, в которой зафиксирована система координат, а  $\ell$  — некоторый геометрический объект в этой плоскости. Уравнение F(x,y)=0, где F(x,y) — функция двух переменных, называется уравнением  $\ell$ , если точка плоскости  $\pi$  принадлежит  $\ell$  тогда и только тогда, когда ее координаты удовлетворяют этому уравнению.

Говорят, что объект  $\ell$  задается уравнением F(x,y)=0 или что  $\ell$  является геометрическим образом этого уравнения.

#### Пример

В прямоугольной декартовой системе координат окружность радиуса r с центром в точке (a,b) задается уравнением

$$(x-a)^2 + (y-b)^2 - r^2 = 0.$$

# Уравнения геометрических объектов: грубая классификация

Идея — изучать геометрических объекты с помощью их уравнений. Понятно, что для разных типов уравнений используются разные методы.

Геометрические образы алгебраических уравнений 1-й и 2-й степени

$$Ax + By + C = 0,$$
  
$$Ax^{2} + Bxy + Cy^{2} + Dx + Ey + F = 0$$

изучает аналитическая геометрия (часть нашего курса).

Геометрические образы алгебраических уравнений более высоких степеней изучает *алгебраическая геометрия*.

Геометрические образы уравнений F(x,y)=0, где F(x,y) — произвольная «достаточно хорошая» функция изучает дифференциальная геометрия.

### Основная теорема об уравнении прямой на плоскости

#### Теорема об уравнении прямой на плоскости

Пусть на плоскости задана произвольная система координат. Тогда всякая прямая на плоскости может быть задана некоторым уравнением вида

$$Ax + By + C = 0,$$

в котором по крайней мере один из коэффициентов A и B отличен от 0. Обратно, любое уравнение

$$Ax + By + C = 0,$$

в котором по крайней мере один из коэффициентов A и B отличен от 0, задает некоторую прямую.

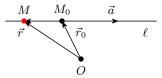
### Доказательство прямого утверждения теоремы

#### Определение

Любой ненулевой вектор, коллинеарный данной прямой, называется ее направляющим вектором.

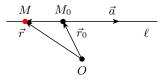
Предположим, что на плоскости задана система координат с началом в точке O. Пусть  $\ell$  — прямая на плоскости, точка  $M_0(x_0,y_0)$  принадлежит прямой  $\ell$ , а вектор  $\vec{a}=(r,s)$  является ее направляющим вектором. Ясно, что эти данные однозначно определяют прямую.

Пусть M(x,y) – произвольная точка плоскости. Обозначим радиус-вектор точки  $M_0$  через  $\vec{r}_0$ , а радиус-вектор точки M – через  $\vec{r}$  (см. рисунок).



К выводу уравнения прямой

Доказательство прямого утверждения теоремы (2)



К выводу уравнения прямой

Ясно, что точка M лежит на прямой  $\ell$  тогда и только тогда, когда вектора  $\vec{a}$  и  $\overrightarrow{M_0M}$  коллинеарны. Поскольку  $\vec{a} \neq \vec{0}$ , в силу критерия коллинеарности векторов условие  $\vec{a} \parallel \overrightarrow{M_0M}$  равносильно тому, что  $\overrightarrow{M_0M} = t\vec{a}$  для некоторого t. Поскольку  $\vec{r} = \vec{r_0} + \overrightarrow{M_0M}$ , получаем, что  $M \in \ell$  тогда и только тогда, когда  $\vec{r} = \vec{r_0} + t\vec{a}$  для некоторого t. Это – векторное уравнение прямой. По определению радиус-вектора точки координаты векторов  $\vec{r}$  и  $\vec{r_0}$  совпадают с координатами точек M и  $M_0$  соответственно. Расписав равенство  $\vec{r} = \vec{r_0} + t\vec{a}$  в координатах, получаем уравнения

$$\begin{cases} x = x_0 + rt, \\ y = y_0 + st, \end{cases}$$

называемые параметрическими уравнениями прямой на плоскости.

# Доказательство прямого утверждения теоремы (3)

Выразив параметр t из первого и второго уравнений системы  $\left\{ egin{array}{ll} x=x_0+rt, \\ y=y_0+st \end{array} 
ight.$  и приравняв полученные выражения, получим равенство

$$\frac{x-x_0}{r} = \frac{y-y_0}{s} \,,$$

которое называется каноническим уравнением прямой на плоскости.

Тут есть некоторая тонкость: одно из чисел r или s может оказаться равным 0, а ведь на 0 делить нельзя! Мы будем допускать записи вида  $\frac{x-x_0}{0}$ , подразумевая, что раз 0 стоит в знаменателе, числитель равен 0.

Отметим, что то же самое равенство можно записать в виде

$$\begin{vmatrix} x - x_0 & y - y_0 \\ r & s \end{vmatrix} = 0.$$

В самом деле, и то и другое эквивалентно  $s(x-x_0)-r(y-y_0)=0$ . Преобразуя последнее равенство, получаем  $sx-ry-sx_0+ry_0=0$ . Положим A:=s, B:=-r и  $C:=-sx_0+ry_0$ . Тогда уравнение примет вид

$$Ax + By + C = 0.$$

По крайней мере один из коэффициентов A и B отличен от 0, ибо r и s, будучи координатами ненулевого вектора, не равны 0 одновременно.

### Доказательство обратного утверждения теоремы

Рассмотрим уравнение Ax+By+C=0, где  $A\neq 0$  или  $B\neq 0$ . Пусть  $(x_0,y_0)$  — произвольное решение этого уравнения. (Заметим, что какое-то решение обязательно найдется. Например, если  $A\neq 0$ , то можно взять  $x_0=-\frac{C}{A},\ y_0=0$ , а если  $B\neq 0$ , годятся  $x_0=0,\ y_0=-\frac{C}{B}$ .) Обозначим через  $\ell$  прямую, проходящую через точку  $M_0(x_0,y_0)$  коллинеарно вектору (-B,A). Докажем, что эта прямая задается уравнением Ax+By+C=0. Напишем каноническое уравнение прямой  $\ell$ :

$$\frac{x - x_0}{-B} = \frac{y - y_0}{A} \,. \tag{*}$$

Преобразовав его, получим уравнение  $A(x-x_0)=-B(y-y_0)$  или  $Ax+By-Ax_0-By_0=0.$  Поскольку  $(x_0,y_0)$  — решение уравнения Ax+By+C=0, имеем  $-Ax_0-By_0=C.$  Следовательно, уравнение (\*) равносильно уравнению Ax+By+C=0.

По ходу доказательства установлен следующий полезный факт.

#### Замечание о направляющем векторе прямой на плоскости

Если прямая задана уравнением Ax + By + C = 0, то вектор с координатами (-B,A) является ее направляющим вектором.

### Главный вектор прямой

#### Определение

Пусть прямая  $\ell$  задана уравнением Ax+By+C=0. Тогда вектор  $\vec{n}=(A,B)$  называется *главным вектором* прямой  $\ell$ .

#### Замечание о главном векторе прямой

Главный вектор прямой не коллинеарен этой прямой.

Доказательство. Пусть прямая  $\ell$  задана уравнением Ax+By+C=0,  $\vec{n}=(A,B)$  и  $M_0(x_0,y_0)\in \ell$ , т. е.  $Ax_0+By_0+C=0$ . Отложим вектор  $\vec{n}$  от точки  $M_0$ . Концом соответствующего направленного отрезка будет точка  $M_1(x_0+A,y_0+B)$ . Подставив координаты этой точки в левую часть уравнения прямой, получим

$$A(x_0 + A) + B(y_0 + B) + C = Ax_0 + By_0 + C + A^2 + B^2 = A^2 + B^2 \neq 0.$$

Таким образом,  $M_1 \notin \ell$ . Поскольку  $M_0 \in \ell$ , а  $\overrightarrow{M_0 M_1} = \vec{n}$ , это означает, что вектор  $\vec{n}$  и прямая  $\ell$  не коллинеарны.

#### Еще одно замечание

В случае прямоугольной декартовой системы координат замечание о главном векторе можно уточнить. В самом деле, в этом случае скалярное произведение векторов (A,B) и (-B,A) равно -AB+BA=0, т.е. эти вектора ортогональны. Учитывая еще замечание о направляющем векторе прямой на плоскости, получаем, что справедливо

#### Замечание о нормальном векторе прямой

Если система координат является прямоугольной декартовой, то главный вектор прямой перпендикулярен ей. В этом случае главный вектор прямой называют ее нормальным вектором.

Итак, если прямая  $\ell$  задана уравнением Ax+By+C=0 в прямоугольной декартовой системе координат, то  $\vec{n}=(A,B)\perp\ell.$  Обратно, если известны координаты (A,B) какого-то ненулевого вектора  $\vec{n}$ , перпендикулярного прямой  $\ell$ , и координаты  $(x_0,y_0)$  какой-то точки  $M_0$  этой прямой в прямоугольной декартовой системе координат, то можно сразу записать уравнение прямой  $\ell$  так:  $A(x-x_0)+B(y-y_0)=0.$  Действительно, если M(x,y) — произвольная точка плоскости, то последнее равенство выполнено тогда и только тогда, когда вектора  $\overrightarrow{M_0M}$  и  $\overrightarrow{n}$  ортогональны, т.е. тогда и только тогда, когда  $M\in\ell.$ 

### Уравнение прямой с угловым коэффициентом

Предположим, что прямая задана уравнением Ax+By+C=0 и  $B\neq 0$ . Тогда ее уравнение можно переписать в виде  $y=-\frac{A}{B}\cdot x-\frac{C}{B}$ . Положим  $k=-\frac{A}{B}$  ,  $b=-\frac{C}{B}$  . Тогда последнее уравнение примет вид

$$y = kx + b. (**)$$

Число k называется угловым коэффициентом прямой, а уравнение (\*\*) – уравнением прямой с угловым коэффициентом. Это – «школьное» уравнение прямой. Из школьного курса известно, что если прямая  $\ell$  задана (в прямоугольной декартовой системе координат) уравнением (\*\*), то  $k=\operatorname{tg}\varphi$ , где  $\varphi$  – угол между положительным направлением оси Ox и  $\ell$  (именно этим объясняется термин «угловой коэффициент»).

Уравнение (\*\*) выведено в предположении, что в уравнении Ax+By+C=0 коэффициент B отличен от нуля. Выясним, когда выполняется это условие. Предположим, напротив, что B=0. Тогда прямая задается уравнением вида Ax+C=0. При этом  $A\neq 0$ , поскольку коэффициенты A и B одновременно в 0 обращаться не могут. Следовательно, наша прямая задается уравнением  $x=-\frac{C}{A}$ . Ясно, что прямые с уравнением такого вида и только они параллельны оси ординат. Таким образом,

• прямая имеет уравнение с угловым коэффициентом тогда и только тогда, когда она не параллельна оси ординат.

### Уравнение прямой по двум точкам

Предположим, что мы знаем координаты двух различных точек, принадлежащих прямой:  $M_0(x_0,y_0)$  и  $M_1(x_1,y_1)$ . Тогда вектор  $\overrightarrow{M_0M_1}=(x_1-x_0,y_1-y_0)$  коллинеарен прямой и отличен от нулевого вектора, т. е. является направляющим вектором прямой, см. рисунок.



К выводу уравнения по двум точкам

Подставляя координаты вектора  $\overrightarrow{M_0M_1}$  в каноническое уравнение прямой, получаем *уравнение прямой на плоскости по двум точкам*:

$$\frac{x - x_0}{x_1 - x_0} = \frac{y - y_0}{y_1 - y_0} \,.$$

### Взаимное расположение двух прямых

Как по уравнениям двух прямых определить их взаимное расположение, т.е. выяснить, являются ли они пересекающимися, параллельными или совпадающими. Ответ дает

#### Теорема о взаимном расположении прямых на плоскости

Пусть прямая  $\ell_1$  задана уравнением  $A_1x+B_1y+C_1=0$ , а прямая  $\ell_2$  — уравнением  $A_2x+B_2y+C_2=0$ . Прямые  $\ell_1$  и  $\ell_2$ :

- 1) пересекаются тогда и только тогда, когда  $rac{A_1}{A_2} 
  eq rac{B_1}{B_2};$
- 2) параллельны тогда и только тогда, когда  $rac{A_1}{A_2} = rac{B_1}{B_2} 
  eq rac{C_1}{C_2};$
- 3) совпадают тогда и только тогда, когда  $rac{A_1}{A_2} = rac{B_1}{B_2} = rac{C_1}{C_2}$  .

Доказательство. Рассмотрим систему линейных уравнений

$$\begin{cases} A_1 x + B_1 y = -C_1, \\ A_2 x + B_2 y = -C_2. \end{cases}$$
 (1)

Ясно, что прямые  $\ell_1$  и  $\ell_2$  пересекаются тогда и только тогда, когда эта система имеет единственное решение; параллельны тогда и только тогда, когда она не имеет решений; совпадают тогда и только тогда, когда она имеет бесконечно много решений.

# Взаимное расположение двух прямых (2)

Рассмотрим три случая.

Случай 1:  $\frac{A_1}{A_2} 
eq \frac{B_1}{B_2}$  . Это неравенство равносильно тому, что

$$\begin{vmatrix} A_1 & B_1 \\ A_2 & B_2 \end{vmatrix} \neq 0.$$

Известно, что в этом случае система (1) имеет единственное решение (теорема Крамера), т.е. прямые пересекаются.

Случай 2:  $\frac{A_1}{A_2}=\frac{B_1}{B_2} 
eq \frac{C_1}{C_2}$ . Убедимся, что в этом случае прямые параллельны. Положим  $\frac{A_1}{A_2}=\frac{B_1}{B_2}=t$ . Тогда  $A_1=tA_2$  и  $B_1=tB_2$ . Предположим, что система (1) имеет решение  $(x_0,y_0)$ , т. е.

$$\begin{cases} tA_2x_0 + tB_2y_0 + C_1 = 0, \\ A_2x_0 + B_2y_0 + C_2 = 0. \end{cases}$$

Умножим второе равенство на -t и сложим его с первым. Получим  $C_1-C_2t=0$ , т. е.  $\frac{C_1}{C_2}=t$ , что противоречит неравенству  $\frac{B_1}{B_2}\neq\frac{C_1}{C_2}$ . Мы доказали, что прямые параллельны.

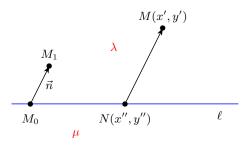
### Взаимное расположение двух прямых (3)

Случай 3:  $\frac{A_1}{A_2}=\frac{B_1}{B_2}=\frac{C_1}{C_2}$ . Положим  $\frac{A_1}{A_2}=t$ . Тогда  $A_1=tA_2$ ,  $B_1=tB_2$ ,  $C_1=tC_2$ , и первое уравнение системы (1) можно записать в виде  $t(A_2x+B_2y+C_2)=0$ , причем  $t\neq 0$  (так как в противном случае  $A_1=B_1=0$ ). Таким образом, первое уравнение системы (1) равносильно второму. Следовательно, они определяют одну и ту же прямую.

Таким образом, для каждого из трех случаев взаимного расположения прямых мы получили достаточное условие. Убедимся на примере случая пересечения прямых, что эти же условия являются и необходимыми. Пусть прямые пересекаются. Тогда условия случаев 2) и 3) из формулировки теоремы не выполняются, поскольку в противном случае прямые были бы либо параллельными, либо совпадающими. Следовательно, выполнено условие случая 1), т. е.  $\frac{A_1}{B_1} \neq \frac{A_2}{B_2}$ . Аналогично проверяется необходимость в случаях параллельности и совпадения прямых. Теорема доказана.

### Полуплоскости, определяемые прямой

Как по уравнению прямой и координатам двух точек, не лежащих на ней, определить, лежат ли точки по одну сторону или по разные стороны от прямой? Пусть  $\ell$  – прямая с уравнением Ax+By+C=0. Вся плоскость делится этой прямой на три непересекающиеся части: саму прямую  $\ell$  и две *полуплоскости*, в каждую из которых входят те и только те точки, которые расположены по какую-либо одну сторону от  $\ell$  (см. рисунок).



Возьмем на  $\ell$  произвольную точку  $M_0$  и отложим от нее главный вектор  $\vec{n}$  прямой  $\ell$ . Пусть  $M_1$  – конец получившегося направленного отрезка. По замечанию о главном векторе  $M_1 \notin \ell$ . Обозначим ту полуплоскость, в которой лежит точка  $M_1$ , через  $\lambda$ , а другую – через  $\mu$ .

# Полуплоскости, определяемые прямой (2)

#### Теорема о полуплоскостях

Пусть M(x',y') — точка плоскости. Если  $M\in \lambda$ , то Ax'+By'+C>0, а если  $M\in \mu$ , то Ax'+By'+C<0.

Доказательство. Пусть  $M \in \lambda$ . Через точку M проведем прямую, коллинеарную вектору  $\vec{n}$ . Поскольку в силу замечания о главном векторе прямой  $\vec{n} \not \mid \ell$ , эта прямая пересечет  $\ell$ . Обозначим точку пересечения через N, а ее координаты — через (x'',y''). Ясно, что Ax'' + By'' + C = 0. Вектора  $\overrightarrow{NM}$  и  $\vec{n}$  сонаправлены, т.е.  $\overrightarrow{NM} = t\vec{n}$  для некоторого t>0. Записав это векторное равенство в координатах, получим, что x'-x''=tA и y'-y''=tB, откуда x'=x''+tA и y'=y''+tB. Следовательно,

$$Ax' + By' + C = A(x'' + tA) + B(y'' + tB) + C =$$

$$= Ax'' + By'' + C + t(A^2 + B^2) = t(A^2 + B^2) > 0.$$

Первое утверждение теоремы доказано.

# Полуплоскости, определяемые прямой (3)

Второе утверждение теоремы доказывается вполне аналогично. Надо только учесть, что если  $M\in \mu$ , то вектора  $\overrightarrow{NM}$  и  $\vec{n}$  противонаправлены и потому  $\overrightarrow{NM}=t\vec{n}$  для некоторого t<0.

Из теоремы о полуплоскостях вытекает

#### Следствие о расположении двух точек относительно прямой

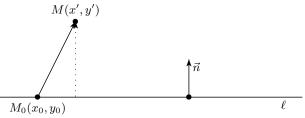
Точки  $P(x_1,y_1)$  и  $Q(x_2,y_2)$  расположены по одну сторону от прямой Ax+By+C=0 тогда и только тогда, когда числа  $Ax_1+By_1+C$  и  $Ax_2+By_2+C$  имеют одинаковый знак, и по разные стороны от этой прямой тогда и только тогда, когда эти числа имеют разные знаки.

Полезно запомнить, что главный вектор прямой, если его отложить от точки этой прямой, направлен в положительную полуплоскость.

### Расстояние от точки до прямой

Выведем формулу для расстояния от точки до прямой на плоскости. Будем предполагать, что система координат прямоугольная декартова.

Пусть даны прямая  $\ell$  с уравнением Ax+By+C=0 и точка плоскости M(x',y'). Возьмем любую точку  $M_0(x_0,y_0)$  на  $\ell$ :



Поскольку система координат прямоугольная декартова, вектор  $\vec{n}=(A,B)$  перпендикулярен к  $\ell$ . Поэтому расстояние d от M до  $\ell$  равно модулю проекции вектора  $\overrightarrow{M}_0\overrightarrow{M}$  на ось вектора  $\vec{n}$ . Отсюда

$$d = |\operatorname{np}_{\vec{n}} \overrightarrow{M_0 M}| = \left| \frac{\vec{n} \overrightarrow{M_0 M}}{|\vec{n}|} \right| = \frac{|A(x'-x_0) + B(y'-y_0)|}{\sqrt{A^2 + B^2}}.$$

# Расстояние от точки до прямой (2)

Учитывая, что  $M_0 \in \ell$ , получаем, что  $Ax_0 + By_0 + C = 0$ . Следовательно,

$$A(x'-x_0) + B(y'-y_0) = Ax' + By' - (Ax_0 + By_0) = Ax' + By' + C.$$

Таким образом, формула для вычисления расстояния от точки M(x',y') до прямой  $\ell$ , заданной в прямоугольной декартовой системе координат уравнением Ax+By+C=0, имеет следующий вид:

$$d = \frac{|Ax' + By' + C|}{\sqrt{A^2 + B^2}}.$$

### Пример: задача о биссектрисе

Как пример применения результатов параграфа, разберем такую задачу.

### Задача о биссектрисе (система координат прямоугольная декартова)

Пересекающиеся прямые  $\ell_1$  и  $\ell_2$  заданы уравнениями  $A_1x+B_1y+C_1=0$  и  $A_2x+B_2y+C_2=0$  соответственно. Написать уравнение биссектрисы того угла между  $\ell_1$  и  $\ell_2$ , в котором лежит данная точка  $M_0(x_0,y_0)$ .

Точки, лежащие на биссектрисе, равноудалены от сторон угла. Условие равноудаленности точки от прямые  $\ell_1$  и  $\ell_2$  записывается равенством

$$\frac{|A_1x + B_1y + C_1|}{\sqrt{A_1^2 + B_1^2}} = \frac{|A_2x + B_2y + C_2|}{\sqrt{A_2^2 + B_2^2}}.$$
 (\*)

Но этому условию удовлетворяют в точности точки биссектрис *обеих* пар вертикальных углов, образованных  $\ell_1$  и  $\ell_2$ . Как выбрать из них нужную? Точки нужной биссектрисы лежат по одну сторону от каждой из прямых  $\ell_1$  и  $\ell_2$  с данной точкой  $M_0(x_0,y_0)$ . Поэтому модули в  $(\star)$  нужно раскрыть в зависимости от знаков чисел  $A_1x_0+B_1y_0+C_1$  и  $A_2x_0+B_2y_0+C_2$ . Например, если эти знаки разные, уравнение нужной биссектрисы есть

$$\frac{A_1x + B_1y + C_1}{\sqrt{A_1^2 + B_1^2}} = -\frac{A_2x + B_2y + C_2}{\sqrt{A_2^2 + B_2^2}}$$