# Tema VII: Определители

# §3. Приложения определителей

М.В.Волков

Уральский федеральный университет Институт естественных наук и математики кафедра алгебры и фундаментальной информатики

2021/2022 учебный год

## Определители и обращение матриц

Мы доказали теорему об определителе произведения матриц: если A и B —  $n \times n$ -матрицы, то  $\det AB = \det A \cdot \det B$ .

#### Следствие

Если матрица A обратима, то ее определитель отличен от  $\mathbf{0}.$ 

Доказательство. Если матрица B обратна к матрице A, то AB=E. «Детерминируя» это равенство, т.е. записывая равенство определителей его левой и правой частей, получим  $\det AB = \det E = 1$ . По теореме  $\det AB = \det A \cdot \det B$ , откуда  $\det A \cdot \det B = 1$ , что влечет  $\det A \neq 0$ .

Докажем, что верно и обратное: если  $\det A \neq 0$ , то матрица A обратима. Для этого понадобится следующая лемма:

#### Лемма «свой среди чужих»

Сумма произведений элементов некоторой строки матрицы на алгебраические дополнения соответствующих элементов другой строки равна нулю.

В символах: если 
$$A=(a_{ij})_{n\times n}$$
, то  $\sum\limits_{k=1}^n a_{ik}A_{jk}=0$  при всех  $i\neq j$ .

# Определители и обращение матриц (2)

Доказательство леммы. Рассмотрим матрицу A', которая получается из матрицы A заменой ее j-й строки на i-ю.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1\,n-1} & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{i\,n-1} & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \dots & a_{j\,n-1} & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{n\,n-1} & a_{nn} \end{pmatrix} \quad \Rightarrow \quad A' = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1\,n-1} & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{i\,n-1} & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{n\,n-1} & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

Ясно, что  $\det A'=0$ , поскольку в матрице A' есть две равные строки. С другой стороны, разложение  $\det A'$  по j-й строке дает  $\det A'=\sum_{k=1}^n a_{ik}A'_{jk}.$ 

Остается заметить, что  $A'_{jk}=A_{jk}$  для всех  $k=1,\dots,n$ , так как матрицы A' и A различаются лишь j-й строкой. Поэтому

$$\sum_{k=1}^{n} a_{ik} A_{jk} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} A'_{jk} = \det A' = 0.$$

# Определители и обращение матриц (3)

#### Определение

Пусть  $A=(a_{ij})_{n\times n}$  — матрица порядка n>1. Матрица  $\widehat{A}:=(A_{ij})^T$  называется присоединенной к матрице A.

Таким образом, присоединенная матрица получается, если заменить каждый элемент матрицы его алгебраическим дополнением, а потом транспонировать получившуюся матрицу.

### Предложение (основное свойство присоединенной матрицы)

$$A\widehat{A} = \widehat{A}A = \det A \cdot E.$$

Доказательство. Элемент произведения  $A\widehat{A}$ , стоящий на месте (i,j), равен сумме произведений элементов i-й строки матрицы A на элементы j-го столбца матрицы  $\widehat{A}$ . По определению, элементы j-го столбца матрицы  $\widehat{A}$  – это алгебраические дополнения элементов j-й строки матрицы A. Сумма произведений элементов i-й строки на алгебраические дополнения элементов j-й строки равна  $\det A$  при j=i (формула разложения по строке) и равна 0 при  $j\neq i$  (лемма «свой среди чужих»). Поэтому у  $A\widehat{A}$  элементы главной диагонали равны  $\det A$ , а прочие элементы нулевые, т.е.  $A\widehat{A}=\det A\cdot E$ . В силу равноправия строк и столбцов  $\widehat{A}A=\det A\cdot E$ .  $\square$ 

## Определители и обращение матриц (4)

Из основного свойства присоединенной матрицы немедленно вытекает, что в случае, когда  $\det A \neq 0$ , матрица A обратима и ее обратная матрица может быть вычислена по формуле

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A}\widehat{A}.\tag{*}$$

Формулой (\*) удобно пользоваться для  $2 \times 2$ -матриц, где она принимает вид

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \cdot \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}.$$

Для матриц более высокого порядка формула (\*) вычислительно неэффективна по сравнению с методом Гаусса. Тем не менее, она полезна: например, из нее следует, что элементы матрицы  $A^{-1}$  непрерывно зависят от элементов матрицы A.

# Определители и обращение матриц (5)

Матрицу с ненулевым определителем называют *невырожденной*. Подытожим наши рассмотрения следующим утверждением:

#### Теорема (критерий невырожденности)

Для любой квадратной матрицы A следующие условия эквивалентны:

- А обратима слева;
- $oldsymbol{Q}$  A обратима справа;
- ullet A обратима и слева, и справа;
- $oldsymbol{0}$  строки A линейно независимы;
- ullet столбцы A линейно независимы;

Доказательство получается комбинированием фактов, доказанных в этой лекции и в лекции 4 темы V.

## Ранг по минорам

Вернемся к произвольным (не обязательно квадратным) матрицам. Пусть  $A-n\times k$ -матрица и  $r\le \min\{n,k\}$ . Минором порядка r матрицы A называется определитель  $r\times r$ -матрицы, стоящей на пересечении каких-то r строк матрицы A и каких-то ее r столбцов.

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 4 & 1 & 0 \\ \hline 1 & 0 & -2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \qquad M = \begin{vmatrix} -1 & 3 & 0 \\ 2 & 4 & 1 \\ 1 & -2 & -1 \end{vmatrix}$$

Рангом матрицы по минором называется наибольший порядок ее ненулевых миноров. Так, у матрицы на рисунке ранг по минорам 3.

## Ранг по минорам (2)

## Теорема (дополнение к теореме о ранге)

Ранг матрицы равен ее рангу по минорам.

Доказательство. Пусть A – матрица ранга r и  $r_M$  – ее ранг по минорам. Имеем  $r_M \leq r$ , так как строки и столбцы, пересечение которых дает ненулевой минор, линейно независимы по критерию невырожденности.

Обратно, возьмем r линейно независимых строк матрицы A и выбросим остальные строки. Ранг получившейся матрицы A' равен r, и по теореме о ранге матрицы в A' есть r линейно независимых столбцов:

$$\begin{pmatrix} a'_{11} & & j_r \\ a'_{1j_1} & \dots & a'_{1j_r} & \dots & a'_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a'_{r1} & \dots & a'_{rj_1} & \dots & a'_{rj_r} & \dots & a'_{rn} \end{pmatrix}$$

Минор порядка r, стоящий в этих столбцах, отличен от 0 по критерию невырожденности, откуда  $r_M > r$ .

## Теорема Крамера

Рассмотрим систему из n линейных уравнений с n неизвестными:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n. \end{cases}$$

Основную матрицу этой системы обозначим через A, ее определитель – через  $\Delta$ , а столбец свободных членов – через  ${\bf b}$ .

Для  $i=1,2,\ldots,n$  обозначим через  $\Delta_i$  определитель, полученной заменой i-го столбца определителя  $\Delta$  на столбец  $\mathbf b$ . Итак,

$$\Delta = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}, \quad \Delta_1 = \begin{vmatrix} b_1 & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ b_2 & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_n & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix},$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & b_1 & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & b_2 & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & b_n & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}, \dots, \Delta_n = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n-1} & b_1 \\ a_{21} & \dots & a_{2n-1} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn-1} & b_n \end{vmatrix}.$$

# Теорема Крамера (2)

#### Теорема (правило Крамера, 1750)

Если  $\Delta \neq 0$ , то система

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n. \end{cases}$$

имеет единственное решение, которое вычисляется по формулам

$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta}, x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta}, \dots, x_n = \frac{\Delta_n}{\Delta}.$$
 ( $\diamondsuit$ )

*Доказательство*. Существование и единственность решения при  $\Delta \neq 0$  следуют из известных фактов. Проверим, что решение дается формулами  $(\diamondsuit)$ , т.е. проверим равенство  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ , где  $\mathbf{x} = \left(\frac{\Delta_1}{\Delta}, \frac{\Delta_2}{\Delta}, \dots, \frac{\Delta_n}{\Delta}\right)^T$ .

i-я координата столбца  $A\mathbf{x}$  равна  $\sum_{j=1}^n a_{ij} \frac{\Delta_j}{\Delta}$ . В этом выражении разложим определитель  $\Delta_1$  по первому столбцу, определитель  $\Delta_2$  — по второму столбцу, . . . , определитель  $\Delta_n$  — по n-му столбцу.

# Теорема Крамера (3)

Учитывая, что в определителе  $\Delta_j$  элемент  $b_k$  стоит на месте (k,j), получим

$$\sum_{j=1}^{n} a_{ij} \frac{\Delta_{j}}{\Delta} = \frac{1}{\Delta} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} \sum_{k=1}^{n} b_{k} A_{kj} = \frac{1}{\Delta} \sum_{k=1}^{n} b_{k} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} A_{kj}.$$

Имеем

$$\sum_{j=1}^n a_{ij} A_{kj} = \begin{cases} \Delta & \text{при } k=i \text{ по формуле разложения по строке,} \\ 0 & \text{при } k \neq i \text{ по лемме «свой среди чужих».} \end{cases}$$

Поэтому сумма  $\frac{1}{\Delta}\sum_{k=1}^n b_k \sum_{j=1}^n a_{ij} A_{kj}$  сводится к  $\frac{1}{\Delta}b_i \Delta = b_i.$  Итак, i-я координата столбца  $A\mathbf{x}$  равна  $b_i$ , т.е.  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}.$ 

Здесь можно сделать замечание, аналогичное тому, которое делалось по поводу формулы для обратной матрицы: правило Крамера вычислительно неэффективно по сравнению с методом Гаусса, но теорема Крамера имеет важное теоретическое значение.

В качестве приложения теоремы Крамера рассмотрим следующую важную задачу. Известны значения (вообще говоря, неизвестной) функции f(x) в точках  $x_0,\,x_1,\,\ldots,\,x_n$ :  $f(x_0)=y_0,\,f(x_1)=y_1,\,\ldots,\,f(x_n)=y_n.$  Нужно интерполировать f(x), т.е. построить многочлен p(x) наименьшей возможной степени, принимающий в данных точках указанные значения.

Будем искать p(x) в виде  $a_0+a_1x+a_2x^2+\cdots+a_nx^n$ . Условия  $p(x_0)=y_0,\ p(x_1)=y_1,\ \ldots,\ p(x_n)=y_n$  дают следующую систему линейных уравнений относительно коэффициентов  $a_0,a_1,a_2,\ldots,a_n$ :

$$\begin{cases} a_0 + a_1x_0 + a_2x_0^2 + \dots + a_nx_0^n = y_0 \\ a_0 + a_1x_1 + a_2x_1^2 + \dots + a_nx_1^n = y_1 \\ \dots \\ a_0 + a_1x_n + a_2x_n^2 + \dots + a_nx_n^n = y_n \end{cases} \quad \text{или} \quad \begin{pmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \dots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \dots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \dots & x_n^n \end{pmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}.$$

Ее основная матрица — это матрица Вандермонда порядка n+1. Так как определитель Вандермонда от  $x_0, x_1, \ldots, x_n$  отличен от 0, по теореме Крамера эта система имеет единственное решение.

Мы доказали такой факт:

#### Теорема об интерполяционном многочлене

Пусть  $x_0,x_1,\ldots,x_n$  — попарно различные, а  $y_0,y_1,\ldots,y_n$  — произвольные элементы поля F. Существует и притом только один многочлен  $p(x)\in F[x]$  степени не выше n, такой, что  $p(x_i)=y_i$  для всех  $i=0,1,\ldots,n$ .

Отметим одно простое, но важное следствие.

В алгебре многочлены рассматривают как формальные выражения, и равенство двух многочленов  $p(x)=a_0+a_1x+a_2x^2+\cdots+a_nx^n$  и  $q(x)=b_0+b_1x+b_2x^2+\cdots+b_kx^k$  означает, что эти выражения совпадают, т.е. n=k и  $a_0=b_0,\ a_1=b_1,\ \ldots,\ a_n=b_n$ . В анализе многочлены над полем  $\mathbb R$  рассматривают как функции  $\mathbb R\to\mathbb R$ , и равенство двух многочленов  $p(x)\in\mathbb R$  и  $q(x)\in\mathbb R$  означает, что  $p(\alpha)=q(\alpha)$  для любого  $\alpha\in\mathbb R$ . Понятно, что для любого поля F каждый многочлен  $p(x)\in F[x]$  определяет функцию  $F\to F$  по правилу  $\alpha\mapsto p(\alpha)$ .

#### Следствие о многочленах как функциях

Многочлены над любым *бесконечным* полем равны тогда и только тогда, когда они равны как функции.

#### Следствие о многочленах как функциях

Многочлены над любым *бесконечным* полем равны тогда и только тогда, когда они равны как функции.

Доказательство. Ясно, что одинаковые многочлены определяют одну и ту же функцию. Обратно, пусть p(x) и q(x) – многочлены степеней n и k соответственно над бесконечным полем F, которые равны как функции. Без ограничения общности можно считать, что  $n \geq k$ . Выберем попарно различные элементы  $x_0, x_1, \ldots, x_n \in F$  (это можно сделать, поскольку F бесконечно). По условию  $p(x_i) = q(x_i)$  для всех  $i = 0, 1, \ldots, n$ . В силу теоремы многочлен степени не выше n однозначно определяется своими значениями на элементах  $x_0, x_1, \ldots, x_n$ , откуда p(x) = q(x).

Отметим, что для многочленов над конечными полями их равенство как функций, вообще говоря, не влечет их равенство как формальных выражений. Например, над двухэлементным полем  $\mathbb{F}=\{0,1\}$  многочлены x и  $x^2$  определяют одну и ту же функцию.

## Интерполяционный многочлен Лагранжа

В приложениях бывает необходимо явно выписать многочлен p(x) степени не выше n по заданным значениям  $y_0,y_1,\ldots,y_n$  в попарно различных точках  $x_0,x_1,\ldots,x_n$ . Соответствующую процедуру (как и многие другие алгоритмы в алгебре и анализе) предложил Жозеф Луи Лагранж.

Для каждого  $i=0,1,\ldots,n$  положим

$$p_i(x) := \prod_{\substack{j=0 \ j\neq i}}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j} = \frac{x - x_0}{x_i - x_0} \cdots \frac{x - x_{i-1}}{x_i - x_{i-1}} \cdot \frac{x - x_{i+1}}{x_i - x_{i+1}} \cdots \frac{x - x_n}{x_i - x_n}.$$

Видно, что  $p_i(x)$  – многочлен степени  $n,\ p_i(x_i)=1$  и  $p_i(x_j)=0$  при  $j\neq i.$  Интерполяционный многочлен Лагранжа – это многочлен

$$p(x) := \sum_{i=1}^{n} y_i \prod_{\substack{j=0 \ j \neq i}}^{n} \frac{x - x_j}{x_i - x_j} = y_0 p_0(x) + y_1 p_1(x) + \dots + y_n p_n(x).$$

По построению  $p(x_i)=y_i$  для всякого  $i=0,1,\ldots,n$ , а степень многочлена p(x) не превосходит n.